# TEHNICA DE PROGRAMARE "GREEDY"

### 1. Problema rucsacului (varianta continuă/fracționară)

Considerăm un rucsac având capacitatea maximă G și n obiecte  $O_1, O_2, \ldots, O_n$  pentru care cunoaștem greutățile lor  $g_1, g_2, \ldots, g_n$  și câștigurile  $c_1, c_2, \ldots, c_n$  obținute prin încărcarea lor completă în rucsac. Știind faptul că orice obiect poate fi încărcat și fracționat (doar o parte din el), să se determine o modalitate de încărcare a rucsacului astfel încât câștigul total obținut să fie maxim. Dacă un obiect este încărcat fracționat, atunci vom obține un câștig direct proporțional cu fracțiunea încărcată din el (de exemplu, dacă vom încărca doar o treime dintr-un obiect, atunci vom obține un câștig egal cu o treime din câștigul integral asociat obiectului respectiv).

În afara variantei continue/fracționare a problemei rucsacului, mai există și varianta discretă a sa, în care un obiecte poate fi încărcat doar complet. Varianta respectivă nu se poate rezolva corect utilizând metoda Greedy, ci există alte metode de rezolvare, pe care le vom prezenta în cursul dedicat metodei programării dinamice.

Se observă foarte ușor faptul că varianta fracționară a problemei rucsacului are întotdeauna soluție (evident, dacă G>0 și  $n\geq 1$ ), chiar și în cazul în care cel mai mic obiect are o greutate strict mai mare decât capacitatea G a rucsacului (deoarece putem să încărcăm și fracțiuni dintr-un obiect), în timp ce varianta discretă nu ar avea soluție în acest caz.

Deoarece dorim să găsim o rezolvare de tip Greedy pentru varianta fracționară a problemei rucsacului, vom încerca să încărcăm obiectele în rucsac folosind unul dintre următoarele criterii:

- a) în ordinea descrescătoare a câștigurilor integrale (cele mai valoroase obiecte ar fi primele încărcate);
- b) în ordinea crescătoare a greutăților (cele mai mici obiecte ar fi primele încărcate, deci am încărca un număr mare de obiecte în rucsac);
- c) în ordinea descrescătoare a greutăților.

Analizând cele 3 criterii propuse mai sus, putem găsi ușor contraexemple care să dovedească faptul că nu vom obține o soluții optime. De exemplu, criteriul c) ar putea fi corect doar presupunând faptul că, întotdeauna, un obiect cu greutate mare are asociat și un câștig mare, ceea ce, evident, nu este adevărat! În cazul criteriului a), considerând  $G=10~{\rm kg}$  și 3 obiecte având câștigurile (100, 90, 80) RON și greutățile (10, 5, 5) kg, vom încărca în rucsac primul obiect (deoarece are cel mai mare câștig integral) și nu vom mai putea încărca niciun alt obiect, deci câștigul obținut va fi de 100 RON. Totuși, câștigul maxim de 170 RON se obține încărcând în rucsac ultimele două obiecte! În mod asemănător (de exemplu, modificând câștigurilor obiectelor anterior menționate în

(100, 9, 8) RON) se poate găsi un contraexemplu care să arate faptul că nici criteriul b) nu permite obținerea unei soluții optime în orice caz.

Se poate observa faptul că primele două criterii nu conduc întotdeauna la soluția optimă deoarece ele iau în considerare fie doar câștigurile obiectelor, fie doar greutățile lor, deci criteriul corect de selecție trebuie să le ia în considerare pe ambele. Intuitiv, pentru a obține un câștig maxim, trebuie să încărcăm mai întâi în rucsac obiectele care sunt cele mai "eficiente", adică au un câștig mare și o greutate mică. Această "eficiență" se poate cuantifica prin intermediul *câștigului unitar* al unui obiect, adică prin raportul  $u_i = c_i/g_i$ .

Algoritmul Greedy pentru rezolvarea variantei fracționare a problemei rucsacului este următorul:

- sortăm obiectele în ordinea descrescătoare a câștigurilor unitare;
- pentru fiecare obiect testăm dacă încape integral în spaţiul liber din rucsac, iar în caz afirmativ îl încărcăm complet în rucsac, altfel calculăm fracţiunea din el pe care trebuie să o încărcăm astfel încât să umplem complet rucsacul (după încărcarea oricărui obiect, actualizăm spaţiul liber din rucsac şi câştigul total);
- algoritmul se termină fie când am încărcat toate obiectele în rucsac (în cazul în care  $g_1 + g_2 + \dots + g_n \leq G$ ), fie când nu mai există spațiu liber în rucsac.

De exemplu, să considerăm un rucsac în care putem să încărcăm maxim G=53 kg și n=7 obiecte, având greutățile g=(10,5,18,20,8,40,20) kg și câștigurile integrale c=(30,40,36,10,16,30,20) RON. Câștigurile unitare ale celor 7 obiecte sunt  $u=\left(\frac{30}{10},\frac{40}{5},\frac{36}{18},\frac{10}{20},\frac{16}{8},\frac{30}{40},\frac{20}{20}\right)=(3,8,2,0.5,2,0.75,1)$  RON/kg, deci sortând descrescător obiectele în funcție de câștigul unitar vom obține următoarea ordine a lor:  $O_2,O_1,O_3,O_5,O_7,O_6,O_4$ . Prin aplicarea algoritmului Greedy prezentat anterior asupra acestor date de intrare, vom obține următoarele rezultate:

Obiectul curent	Fracțiunea încărcată din obiectul curent	Spaţiul liber în rucsac	Câștigul total
_	_	53	0
$O_2$ : $c_2 = 40$ , $g_2 = 5 \le 53$	1	53 - 5 = 48	0 + 40 = 40
$O_1$ : $c_1 = 30$ , $g_1 = 10 \le 48$	1	48 - 10 = 38	40 + 30 = 70
$O_3$ : $c_3 = 36$ , $g_3 = 18 \le 38$	1	38 - 18 = 20	70 + 36 = 106
$O_5$ : $c_5 = 16$ , $g_5 = 8 \le 20$	1	20 - 8 = 12	106 + 16 = 122
$O_7$ : $c_7 = 20$ , $g_7 = 20 > 12$	12/20 = 0.6	0	122 + 0.6*20 = 134

În concluzie, pentru a obține un câștig maxim de 134 RON, trebuie să încărcăm integral în rucsac obiectele  $O_2$ ,  $O_1$ ,  $O_3$ ,  $O_5$  și o fracțiune de  $0.6 = \frac{3}{5}$  din obiectul  $O_7$ .

Înainte de a demonstra corectitudinea algoritmului prezentat, vom face următoarele observații:

- vom considera obiectele  $O_1, O_2, \dots, O_n$  ca fiind sortate strict descrescător în funcție de câștigurile lor unitare, respectiv  $\frac{c_1}{g_1} > \frac{c_2}{g_2} > \dots > \frac{c_n}{g_n}$  (acest lucru se obține grupând obiectele care au același câștig unitar, ceea ce nu afectează corectitudinea algoritmului Greedy deoarece obiectele pot fi fracționate și vor fi încărcate în rucsac în aceeași ordine);
- o soluție a problemei va fi reprezentată sub forma unui tuplu  $X = (x_1, x_2, ..., x_n)$ , unde  $x_i \in [0,1]$  reprezintă fracțiunea selectată din obiectul  $O_i$ ;
- în toate formulele vom considera implicit indicii ca fiind cuprinși între 1 și n;
- câștigul asociat unei soluții a problemei de forma  $X=(x_1,x_2,...,x_n)$  îl vom nota cu  $C(X)=\sum c_ix_i;$
- dacă  $g_1 + g_2 + \cdots + g_n \le G$ , atunci soluția vom obține soluția banală X = (1, ..., 1), care este evident optimă, deci vom considera faptul că  $g_1 + g_2 + \cdots + g_n > G$ , precum și faptul că în orice soluție optimă rucsacul va fi umplut complet (adică  $\sum g_i x_i = G$ ).

Fie  $X=(x_1,x_2,\ldots,x_n)$  soluția furnizată de algoritmul Greedy prezentat, deci rucsacul va fi umplut complet (i.e.,  $\sum g_k x_k = G$ ). Presupunem că soluția X nu este optimă, deci există o altă soluție optimă  $Y=(y_1,y_2,\ldots,y_n)$ , diferită de soluția X, obținută folosind un alt algoritm (nu neapărat unul de tip Greedy). Deoarece Y este o soluție optimă, obținem imediat următoarele două relații:  $\sum g_i y_i = G$  și câștigul  $C(Y) = \sum c_i y_i$  este maxim.

Deoarece  $X \neq Y$ , rezultă că există un cel mai mic indice i pentru care  $x_i \neq y_i$ . Mai mult, datorită faptului că algoritmul Greedy încarcă din fiecare obiect cea mai mare fracțiune posibilă, rezultă că  $x_i > y_i$ . Totuși, soluția Y este optimă, deci C(Y) > C(X), ceea ce înseamnă că  $\exists j > i$  astfel încât  $x_j < y_j$  (altfel, respectiv dacă  $x_k \geq y_k$  pentru orice indice k > i, am avea C(X) > C(Y), ceea ce ar contrazice optimalitatea soluției Y).

Considerăm acum soluția  $Z=(z_1,z_2,...,z_i,...,z_j,...,z_n)$ , obținută din soluția Y prin mutarea unei fracțiuni  $\varepsilon$  de la obiectul j la obiectul i (i.e., vom încărca în rucsac mai puțin din obiectul j și mai mult din obiectul i, deoarece obiectul i are un câștig unitar strict mai mare decât cel al obiectului j) astfel încât rucsacul să rămână umplut complet:

- $z_k = y_k$  pentru orice  $k \neq i, j$ ;
- $z_j = y_j \varepsilon$ ;
- $z_i = y_i + \varepsilon \frac{g_j}{g_i}$ .

Valoarea fracțiunii  $z_i$  se poate calcula astfel: dacă din obiectul j vom încărca o fracțiune mai mică cu  $\varepsilon$  (i.e., fracțiunea  $y_j - \varepsilon$ ), atunci greutatea totală a obiectelor din rucsac va scădea cu  $\varepsilon \cdot g_j$  unități de masă (e.g., kilograme), deci pentru a păstra rucsacul încărcat complet trebuie să luăm mai mult cu  $\varepsilon \cdot g_j$  unități de masă din obiectul i, ceea ce înseamnă o fracțiune de  $\frac{\varepsilon \cdot g_j}{g_i} = \varepsilon \frac{g_j}{g_i}$  din masa sa. Evident, valoarea fracțiunii  $\varepsilon$  trebuie să fie aleasă în mod convenabil, respectiv  $0 < \varepsilon \le y_i$  și astfel încât  $z_i \le 1$ !

În continuare, calculăm câștigul asociat soluției Z:

$$C(Z) = \sum z_k c_k = \sum_{k \neq i,j} y_k c_k + z_i c_i + z_j c_j = \sum_{k \neq i,j} y_k c_k + \left( y_i + \varepsilon \frac{g_j}{g_i} \right) c_i + \left( y_j - \varepsilon \right) c_j$$

$$= \underbrace{\sum_{k \neq i,j} y_k c_k + y_i c_i + y_j c_j}_{C(Y)} - \varepsilon c_j + \varepsilon \frac{g_j}{g_i} c_i = C(Y) + \underbrace{\varepsilon \left( \frac{c_i g_j - c_j g_i}{g_i} \right)}_{>0}$$

Expresia  $\varepsilon\left(\frac{c_ig_j-c_jg_i}{g_i}\right)$  este strict pozitivă deoarece  $\frac{c_i}{g_i}>\frac{c_j}{g_j} \Leftrightarrow c_ig_j-c_jg_i>0$ , iar  $\varepsilon$  și  $g_i$  sunt evident strict pozitive, deci rezultă că C(Z)>C(Y), ceea ce contrazice optimalitatea soluției Y, așadar presupunerea că ar exista o soluție optimă Y diferită de soluția X furnizată de algoritmul Greedy este falsă.

În continuare, vom prezenta implementarea în limbajul Python a algoritmului Greedy pentru rezolvarea variantei fracționare a problemei rucsacului:

```
# functie folosita pentru sortarea descrescătoare a obiectelor
# în raport de câștigul unitar (cheia)
def cheieCâștigUnitar(ob):
    return ob[2] / ob[1]
# citim datele de intrare din fișierul text "rucsac.in"
fin = open("rucsac.in")
# de pe prima linie citim capacitatea G a rucsacului
G = float(fin.readline())
# fiecare dintre următoarele linii conține
# greutatea și câștigul unui obiect
obiecte = []
crt = 1
for linie in fin:
    aux = linie.split()
    # un obiect este un tuplu (ID, greutate, câștig)
    obiecte.append((crt, float(aux[0]), float(aux[1])))
    crt += 1
fin.close()
# sortăm obiectele descrescător în funcție de câștigul unitar
obiecte.sort(key=cheieCâstigUnitar, reverse=True)
# n reprezintă numărul de obiecte
n = len(obiecte)
# solutie este o listă care va conține fracțiunile încărcate
# din fiecare obiect
soluție = [0] * n
# inițial, spațiul liber din rucsac este chiar G
spatiu liber rucsac = G
# considerăm, pe rând, fiecare obiect
for i in range(n):
   # dacă obiectul curent încape complet în spațiul liber
```

```
if objecte[i][1] <= spatiu liber rucsac:</pre>
        spaţiu liber rucsac -= obiecte[i][1]
        soluție[i] = 1
    else:
        # dacă obiectul curent nu încape complet în spațiul liber
        # din rucsac, atunci calculăm fracțiunea din el necesară
        solutie[i] = spatiu liber rucsac / obiecte[i][1]
        break
# calculăm câștigul maxim
câștig = sum([soluție[i] * obiecte[i][2] for i in range(n)])
fout = open("rucsac.out", "w")
fout.write("Castig maxim: " + str(câștig) + "\n")
fout.write("\nObiectele incarcate:\n")
i = 0
while i < n and solutie[i] != 0:</pre>
    # trunchiem procentul încărcat din obiectul curent
    # la două zecimale
    procent = format(soluție[i]*100, '.2f')
   fout.write("Object "+str(objecte[i][0])+": "+procent+"%\n")
    i = i + 1
fout.close()
```

Pentru exemplul de mai sus, fișierele text de intrare și de ieșire sunt următoarele:

rucsac.in	rucsac.out	
53	Castig maxim: 134.0	
10 30		
5 40	Obiectele incarcate:	
18 36	Obiect 2: 100.00%	
20 10	Obiect 1: 100.00%	
8 16	Obiect 3: 100.00%	
40 30	Obiect 5: 100.00%	
20 20	Obiect 7: 60.00%	

Citirea datelor de intrare are complexitatea  $\mathcal{O}(n)$ , sortarea are complexitatea  $\mathcal{O}(n\log_2 n)$ , selectarea și încărcarea obiectelor în rucsac are cel mult complexitatea  $\mathcal{O}(n)$ , iar afișarea câștigului maxim obținut  $\mathcal{O}(1)$ , deci complexitatea algoritmului este  $\mathcal{O}(n\log_2 n)$ .

### 2. Problema interclasării optime

Se consideră n șiruri de numere sortate crescător. Știind faptul că interclasarea a două șiruri de lungimi p și q are complexitatea  $\mathcal{O}(p+q)$ , să se determine o modalitate de interclasare a celor n șiruri astfel încât complexitatea totală să fie minimă.

### **Exemplu:**

Fie 4 șiruri sortate crescător având lungimile 30, 20, 10 și 25. Interclasarea primelor două șiruri necesită 30+20=50 de operații elementare și obținem un nou șir de lungime 50, deci mai trebuie să interclasăm 3 șiruri cu lungimile 50, 10 și 30. Interclasarea primelor două șiruri necesită 50+10=60 de operații elementare și numărul total de operații elementare devine 50+60=110, după care obținem un nou șir de lungime 60, deci mai trebuie să interclasăm două șiruri cu lungimile 60 și 25. Interclasarea celor două șiruri necesită 60+25=85 de operații elementare, iar numărul total de operații elementare devine 110+85=195, după obtinem sirul final de lungime 85.

Numărul total minim de operații elementare se obține interclasând de fiecare dată cele mai mici două șiruri din puncte de vedere al lungimilor (i.e., primele două minime). Astfel, pentru exemplul de mai sus, prima dată interclasăm șirurile cu lungimile 10 și 20 (primele două minime) folosind 10+20=30 de operații elementare și obținem un nou șir de lungime 30, deci mai trebuie să interclasăm 3 șiruri cu lungimile 30, 25 și 30. Interclasăm acum șirurile cu lungimile 25 și 30 folosind 25+30=55 de operații elementare și numărul total de operații elementare devine 30+55=85, după care obținem un nou șir de lungime 55, deci mai trebuie să interclasăm două șiruri cu lungimile 30 și 55. Interclasarea celor două șiruri necesită 30+55=85 de operații elementare, iar numărul total de operații elementare devine 85+85=170 si obtinem sirul final de lungime 85.

Pentru a implementa algoritmul optim prezentat vom utiliza o structură de date numită coadă cu priorități (priority queue), deoarece aceasta permite realizarea operațiilor de inserare în coadă în funcție de prioritate și, respectiv, de extragere a valorii cu prioritate minimă cu complexitatea  $\mathcal{O}(\log_2 n)$ , unde n reprezintă numărul de elemente din coada cu priorități. Elementele unei cozi cu priorități sunt, de obicei, tupluri de forma (prioritate, valoare), dar pot și valori simple, caz în care valoarea este considerată și prioritate.

În limbajul Python, o structură de date de tip coadă cu priorități este implementată în clasa PriorityQueue din pachetul queue. Principalele metode ale acestei clase sunt:

- PriorityQueue() creează o coadă cu priorități cu lungimea maximă nelimitată;
- PriorityQueue(max) creează o coadă cu priorități cu lungimea maximă max;
- put(elem) inserează în coadă elementul elem în funcție de prioritatea sa;
- get() extrage din coadă unul dintre elementele cu prioritate minimă;
- qsize() furnizează numărul de elemente existente în coada cu priorități;
- empty() furnizează True dacă respectiva coadă este vidă sau False în caz contrar;
- full() furnizează True dacă respectiva coadă este plină sau False în caz contrar.

## Exemplu:

```
import queue

# se creeaza o coada cu priorități de lungime "infinită"
pq = queue.PriorityQueue()

# inseram elemente în coada cu priorități
pq.put(7)
pq.put(10)
pq.put(3)
pq.put(6)
pq.put(7)
pq.put(7)
pq.put(10)

# afisam elementele cozii prin extragerea repetată a valorii minime,
# deci în ordine crescătoare: 3 6 7 7 10 10
while not pq.empty():
    print(pq.get(), end=" ")
```

Atenție, o coadă cu priorități nu este o structură de date iterabilă, deoarece ea este implementată, de obicei, folosind *arbori binari de tip heap* (<a href="https://en.wikipedia.org/wiki/Binary heap">https://en.wikipedia.org/wiki/Binary heap</a>)! Un arbore binar de tip heap este un arbore binar complet cu proprietatea că valoarea din orice nod neterminal este mai mică decât valorile fiilor săi, deci valoarea din rădăcina sa va fi minimul tuturor valorilor din arbore, iar extragerea valorii minime dintr-un arbore binar de tip heap presupune ștergerea rădăcinii sale și refacerea structurii sale de heap.

Pentru a rezolva problema prezentată, folosind metoda Greedy, vom utiliza o coadă cu priorități având elemente de forma (*lungime șir*, *șir*), deci prioritatea unui șir va fi dată de lungimea sa. La fiecare pas, vom extrage din coadă două șiruri având lungimile minime, le vom interclasa, după care vom introduce în coadă șirul obținut prin interclasare. Vom repeta acest procedeu până când coada va avea un singur element, respectiv șirul rezultat prin interclasarea tuturor șirurilor date.

```
import queue

# Funcție pentru interclasarea a două șiruri sortate crescător

def interclasare(a, b):
    i = j = 0

    rez = []
    while i < len(a) and j < len(b):
        if a[i] <= b[j]:
            rez.append(a[i])
            i += 1
        else:
            rez.append(b[j])
            j += 1</pre>
```

```
rez.extend(a[i:])
    rez.extend(b[j:])
    return rez
f = open("siruri.txt")
# fiecare linie din fișierul text de intrare siruri.txt
# conține câte un șir ordonat crescător
siruri = queue.PriorityQueue()
for linie in f:
    aux = [int(x) for x in linie.split()]
    siruri.put((len(aux), aux))
f.close()
# t = numărul total de operatii elementare efectuate
while siruri.qsize() != 1:
    # extragem primele două șiruri a și b cu lungimi minime
    a = siruri.get()
    b = siruri.get()
    r = interclasare(a[1], b[1])
    # actualizăm numărul total de operații elementare
    t = t + len(r)
    # introducem în coada cu priorități șirul r rezultat
    siruri.put((len(r), r))
# afisăm rezultatele
print("Numar minim de operații elementare:", t)
r = siruri.get()[1]
print("Sirul obţinut prin interclasarea tuturor sirurilor:", *r)
```

Estimarea complexității acestui algoritm este dificilă, deoarece complexitatea operației de interclasare a celor două șiruri cu lungimile minime depinde de lungimile celor două șiruri, deci nu poate calculată doar în funcție de dimensiunea datelor de intrare, respectiv numărul n de șiruri.

### 3. Planificarea unor proiecte cu profit maxim

Se consideră n proiecte, pentru fiecare proiect cunoscându-se profitul, un termen limită (sub forma unei zi din lună) și faptul că implementarea sa durează exact o zi. Să se găsească o modalitate de planificare a unor proiecte astfel încât profitul total să fie maxim.

### Exemplu:

proiecte.in		proiecte.out	
BlackFace	2 800	Ziua 1: BestJob 900.0	
Test2Test	5 700	Ziua 2: FileSeeker 950.0	
Java4All	1 150	Ziua 3: JustDoIt 1000.0	
BestJob	2 900	Ziua 5: Test2Test 700.0	
NiceTry	1 850		
JustDoIt	3 1000	Profit maxim: 3550.0	
FileSeeker	3 950		
OzWizard	2 900		

#### **Rezolvare:**

În primul rând, vom observa faptul că dacă termenul limită al unui proiect este strict mai mare decât numărul n de proiecte, atunci putem să-l înlocuim chiar cu n. Aplicând această observație, putem afirma că soluția prezentată în seminarul anterior, având complexitatea  $\mathcal{O}(n \cdot zi\_max)$ , poate fi ușor modificată într-una cu complexitatea  $\mathcal{O}(n^2)$ !

Rezolvarea optimă a acestei probleme (i.e., cu complexitatea  $\mathcal{O}(n\log_2 n)$ ) constă în următorii pași:

- fiecare termen limită strict mai mare decât numărul *n* de proiecte îl vom înlocui cu *n*;
- sortăm proiectele descrescător după termenul limită;
- pentru fiecare zi *zcrt* de la *n* la 1 procedăm în următorul mod:
  - introducem într-o coadă cu priorități toate proiectele care au termenul limită *zcrt*, considerând prioritatea unui proiect ca fiind dată de profitul său;
  - extragem proiectul cu profit maxim și îl planificăm în ziua zcrt.

Pentru exemplul dat, vom obtine o planificare optimă a proiectelor astfel:

Proiec (sortate des după termenu	screscător	Ziua curentă (zcrt)	Coada cu priorități	Planificarea optimă
Test2Test	2Test 5 700 DoIt 3 1000	5	(700, Test2Test, 5)	Ziua 5: Test2Test
FileSeeker BlackFace	3 950 2 800	4	-	Ziua 5: Test2Test Ziua 4: —
BestJob 2 900 OzWizard 2 900 Java4All 1 150 NiceTry 1 850	3	(1000, JustDoIt, 3) (950, FileSeeker, 3)	Ziua 5: Test2Test Ziua 4: – Ziua 3: JustDoIt	
	2	(950, FileSeeker, 3) (900, BestJob, 2) (900, OzWizard, 2) (800, BlackFace, 2)	Ziua 5: Test2Test Ziua 4: – Ziua 3: JustDoIt Ziua 2: FileSeeker	

1	(900, BestJob, 2) (900, OzWizard, 2) (850, NiceTry, 1) (800, BlackFace, 2) (150, Java4All, 1)	Ziua 5: Test2Test Ziua 4: — Ziua 3: JustDoIt Ziua 2: FileSeeker Ziua 1: BestJob
---	---	---

Deoarece clasa PriorityQueue din pachetul queue implementează o coadă cu priorități care permite extragerea minimului, vom considera prioritatea unui proiect ca fiind egală cu -profit.

În continuare, prezentăm implementarea în limbajul Python a algoritmului Greedy prezentat mai sus:

```
import queue
# funcție care furnizează cheia necesară sortării
# proiectelor descrescător după termenul limită
def cheieTermenLimitaProiect(p):
    return p[1]
fin = open("proiecte.in")
# citim toate liniile din fișier pentru a afla simplu
# numărul n de proiecte
toate liniile = fin.readlines()
fin.close()
n = len(toate liniile)
# lsp = lista cu toate proiectele
lsp = []
for linie in toate liniile:
    aux = linie.split()
    # un proiect va fi un tuplu (-profit, termen limită, denumire)
    # pentru a-l putea insera direct într-o coadă de priorități,
    # iar cheia este -profitul deoarece clasa PriorityOueue
    # implementează o coadă care permite doar extragerea minimului
    lsp.append((-float(aux[2]), min(int(aux[1]), n), aux[0]))
fin.close()
# sortăm proiectele descrescător după termenul limită
lsp.sort(key=cheieTermenLimitaProiect, reverse=True)
# planificarea optimă o vom memora într-un dicționar
# cu intrări de forma zi:proiect
planificare = {k: None for k in range(1, n + 1)}
coada = queue.PriorityQueue()
```

```
k = 0
profitmax = 0
for zcrt in range(n, 0, -1):
    # termenul limită egal cu zcrt
    while k <= n-1 and lsp[k][1] == zcrt:</pre>
        coada.put(lsp[k])
        k += 1
    # îl planificăm în ziua zcrt
    if coada.qsize() > 0:
        planificare[zcrt] = coada.get()
        profitmax += abs(planificare[zcrt][0])
fout = open("proiecte.out", "w")
for z in planificare:
    if planificare[z] != None:
        fout.write("Ziua " + str(z) + ": " + planificare[z][2] + " "
                    + str(abs(planificare[z][0])) + "\n")
fout.write("\nProfit maxim: " + str(profitmax))
fout.close()
```

Aşa cum deja am menţionat, complexitatea acestui algoritm este  $\mathcal{O}(n \log_2 n)$ .