Графический метод

Формирует из ограничений неравенства с учетом хі ≤ 0 для наглядности построения.

Область допустимых значений

ОДР целевой функции представена белой областью.

Линии отклика представлены цветными параллельным линиями.

```
In[81]:= Module[{a, b, c, d, min, max},
       OrigF[y_] := x2 /. Solve[InitF == y, x2];
       Show[{Plot[{OrigF[0], OrigF[5], OrigF[10]},
           \{x1, 0, 5\}, PlotLegends \rightarrow \{InitF == 0, InitF == 5, InitF == 10\},
           PlotStyle → Thick, AxesLabel → {x1, x2}], FormArea}]
      1
       x2
       3
                                                                      -3-4x2+2x1==0
                                                                      -3-4x2+2x1==5
                                                                      -3-4x2+2x1==10
Out[81]=
                                                                      3x1 - 8x2 ≥ 0 
                                                                    -6 - 2 \times 1 - 3 \times 2 \ge 0
                                                                    4 - x1 + x2 \ge 0
                                                                    2 + 2x1 - x2 \ge 0
```

По линиям отклика видно, что целевая функция возрастает с увеличением x2 и уменьшением x1, что в ОДР соответствует значениям x1 = 3, x2 = 0.

```
In[82]:= Row[ {"Fmax", Row[{Assuming[x1 == 3 && x2 == 0, Refine[InitF]], "(x1\rightarrow3, x2\rightarrow0)"}, ","]}, "="] Out[82]= Fmax = 9, (x1\rightarrow3, x2\rightarrow0)
```

```
ln[49] = Fs := 3 - (-2 * x1 + 4 * x2);
     L1s := x3 == 0 - (-3 * x1 + 8 * x2);
      L2s := x4 == 6 - (2 * x1 + 3 * x2);
      L3s := x5 == 4 - (1 * x1 - 1 * x2);
      L4s := x6 == 2 - (-2 * x1 + 1 * x2);
```

Свободные члены во всех ограничения больше 0, следовательно ограничения совместны.

Все коэффициенты при свободных переменных (х1, х2) разных знакову, поэтому условие оптимальности не выполняется.

Необходимо выбрать новую базисную переменную. В соответствии с правилом выбора свободной переменной в базис переводим переменную x1.

В соответствии с правилом выбора базисной переменной в свободные переменные переводим х3.

```
ln[54]:= Fs := 3 - (-4 * x2 / 3 - 2 * x3 / 3);
      L1s := x1 = 0 - (8 x2 / 3 + x3 / 3);
     L2s := x4 == 6 - (2 * x1 + 3 * x2);
      L3s := x5 == 4 - (1 * x1 - 1 * x2);
      L4s := x6 == 2 - (-2 * x1 + 1 * x2);
```

Все коэффициенты при свободных переменных (х2, х3) отрицательные, что говорит о выполнении признака оптимальности для поиска минимума

Поэтому в свободные переменные переводим х4.

```
ln[59] = Fs := 9 - (7 \times 2 + \times 4);
      L1s := x3 == 0 - (-3 * x1 + 8 * x2);
      L2s := x1 = 3 - (3 * x2 / 2 + x4 / 2);
      L3s := x5 == 4 - (1 * x1 - 1 * x2);
      L4s := x6 == 2 - (-2 * x1 + 1 * x2);
```

Теперь коэффициенты при всех свободных переменных (х2, х4) целевой функции положительные, выполняется условие оптимального решения и целевая функция будет иметь максимальное значение.

```
In[64]:= Row [
        {"Fmax", Row[{Assuming[x2 == 0 \& x4 == 0, Refine[FsMax]], "(x2 \to 0, x4 \to 0)"}, ","]}, "="]
Out[64]= Fmax = 9, (x2\rightarrow 0, x4\rightarrow 0)
```