

1. Importación de bibliotecas

```
import numpy as np
```

```
import matplotlib.pyplot as plt
```

```
from scipy.interpolate import BSpline, make_interp_spline
```

- `numpy`: Para manejar arreglos y cálculos numéricos.
 - `matplotlib.pyplot`: Para graficar la curva y los puntos de control.
 - `scipy.interpolate.BSpline`: Para generar la curva B-spline.
 - `make_interp_spline`: No se usa en este código, pero sirve para generar interpolaciones suaves (puede eliminarse si no se usa).
-

2. Definir los puntos de control

```
control_points = np.array([(0, 0), (1, 2), (3, 3), (4, 0), (5, 2)])
```

```
n = len(control_points) - 1 # Número de segmentos entre los puntos
```

- `control_points`: Define los puntos que guían la forma de la curva.
 - `n`: Calcula cuántos segmentos hay entre los puntos de control.
-

3. Crear el vector de nudos

```
k = 3 # Grado de la B-spline (cúbica)
```

```
knot_vector = np.concatenate(([0] * k, np.linspace(0, 1, n - k + 2), [1] * k))
```

- `k = 3`: Define una **B-spline cúbica** (grado 3).
 - `knot_vector`: Define el conjunto de **nudos** (valores donde se definen los segmentos de la curva).
 - Se repiten `k` ceros al inicio y `k` unos al final para suavizar los extremos.
 - `np.linspace(0, 1, n - k + 2)`: Genera los valores internos entre 0 y 1.
-

4. Separar coordenadas X e Y

```
x, y = control_points[:,0], control_points[:, 1]
```

- Extrae las coordenadas **X** e **Y** de los puntos de control.
-

5. Crear las funciones de la B-spline

```
spline_x = BSpline(knot_vector, x, k)
```

```
spline_y = BSpline(knot_vector, y, k)
```

- BSpline(knot_vector, x, k): Crea la función de interpolación para **X**.
 - BSpline(knot_vector, y, k): Crea la función de interpolación para **Y**.
-

6. Evaluar la curva en un rango de valores

```
python
```

```
CopyEdit
```

```
t = np.linspace(0, 1, 100)
```

```
curve_x, curve_y = spline_x(t), spline_y(t)
```

- `t = np.linspace(0, 1, 100)`: Genera 100 puntos equidistantes en el dominio `[0,1]` para evaluar la curva.
 - `spline_x(t), spline_y(t)`: Evalúa la B-spline en `t` para obtener coordenadas `curve_x` y `curve_y`.
-

7. Graficar la curva y los puntos de control

```
plt.plot(curve_x, curve_y, label='Curva B-spline') # Dibuja la curva B-spline
```

```
plt.scatter(x, y, color='red', label='Puntos de control') # Muestra los puntos de control
```

```
plt.plot(x, y, linestyle='dashed', color='gray', alpha=0.5) # Une los puntos de control con una línea discontinua
```

```
plt.legend()
```

```
plt.xlabel('X')
```

```
plt.ylabel('Y')
```

```
plt.title('Curva B-spline en Python')
```

```
plt.show()
```

- `plt.plot(curve_x, curve_y)`: Grafica la curva interpolada.
 - `plt.scatter(x, y, color='red')`: Muestra los puntos de control en rojo.
 - `plt.plot(x, y, linestyle='dashed')`: Conecta los puntos de control con una línea discontinua.
 - `plt.legend()`: Agrega una leyenda.
 - `plt.xlabel()` y `plt.ylabel()`: Etiquetas de los ejes.
 - `plt.title()`: Título del gráfico.
 - `plt.show()`: Muestra el gráfico.
-

Resumen

Este código:

1. Define **puntos de control**.
2. Crea una **B-spline cúbica** con un **vector de nudos adecuado**.
3. Evalúa la curva en **100 puntos**.
4. **Grafica** la curva con los puntos de control.

