



VoLAB

95490 Vauréal

www.volab.org

contact@volab.org

Apprendre - Partager - Créer - Collaborer

Ressource numéro 3

Doc 1/2

Robot Junior

Comment développer un robot autonome ?

Découverte des capteurs

Nous allons découvrir les capteurs à ultrason.

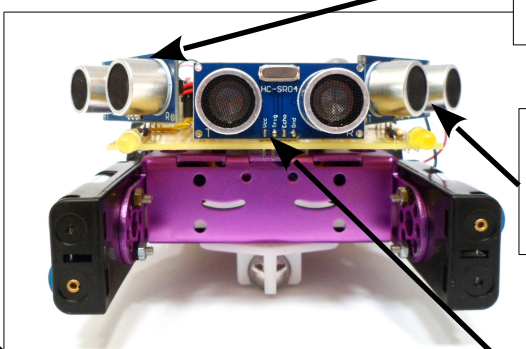
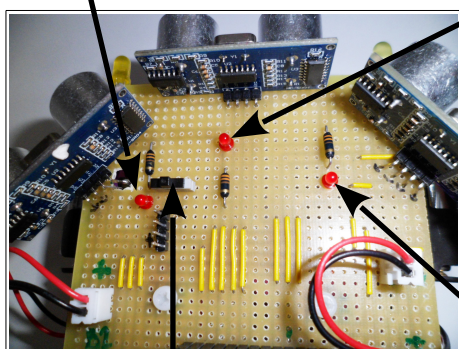
Led de contrôle gauche broche 31

Led de contrôle centrale broche 25

Le capteur à ultra-son droit

Trig broche 13

Echo broche 15



Le capteur à ultra-son gauche

Trig broche 30

Echo broche 28

L'interrupteur Marche/Arrêt

Led de contrôle droite broche 11

Le capteur à ultra-son central

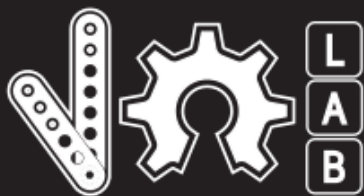
Trig broche 21

Echo broche 23

Mesure des valeurs du capteur à ultra_son

En changeant la valeur de la distance, nous pouvons tester le capteur en mettant un obstacle devant. La Led de contrôle du capteur s'allume. Sans obstacle, la Led s'éteint.





VoLAB

95490 Vauréal

www.volab.org

contact@volab.org

Apprendre - Partager - Créer - Collaborer

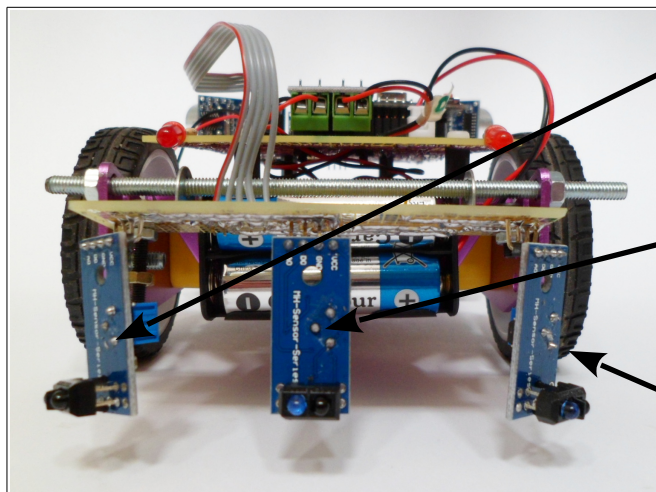
Ressource numéro 3
Doc 2/2

Robot Junior

[Comment développer un robot autonome ?](#)

Découverte des capteurs

Nous allons découvrir les capteurs à infrarouge.



Capteur InfraRouge arrière gauche
Broche 22

Capteur InfraRouge arrière centre
Broche 24

Capteur InfraRouge arrière droit
Broche 26

Utiliser les capteurs à infrarouge

Tester le capteur en mettant un obstacle devant. La Led de contrôle du capteur s'allume. Sans obstacle, la Led s'éteint.

