



VoLAB

95490 Vauréal

www.volab.org

contact@volab.org

Apprendre - Partager - Créer - Collaborer

Ressource numéro 5

Doc 1/1

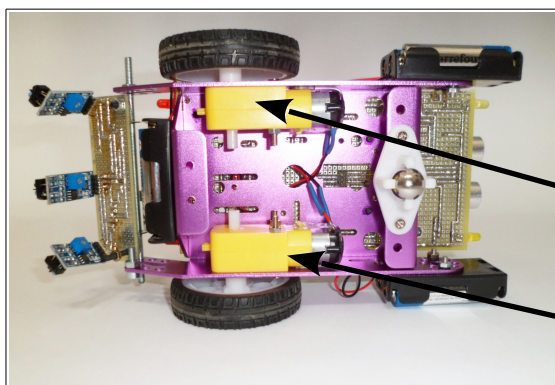
Robot Junior

Comment développer un robot autonome ?

Découverte des actionneurs Les moteurs à courant continu

Le déplacement du robot

Nous allons découvrir les moteurs à courant continu



Moteur droit broche 12 (PWM)
Moteur droit broche 45 (sens 1 ou 0)

Moteur gauche broche 44 (PWM)
Moteur gauche broche 46 (sens 1 ou 0)

Le robot avance 1 seconde, s'arrête 1 seconde, recule 1 seconde et ensuite s'arrête 1 seconde. Le cycle se répète indéfiniment