



Escuela Superior de Computo (ESCOM)

Instituto Politécnico Nacional



Paradigmas de Programación

Olivares Cruz Victor Manuel

Práctica 9

Fecha de entrega: 22/05/2024

Instrucciones

Instrucciones

Diseña y desarrolla una clase que represente a un robot, el cual implemente un método que resuelva lo siguiente.

El robot está sentado en la esquina superior izquierda de una rejilla con r filas y c columnas. El robot solo se puede mover en dos dimensiones: derecha y abajo. Algunas de las celdas están bloqueadas para movimiento, por lo que no se puede pasar por ellas. Diseña un algoritmo que encuentre una ruta desde la esquina superior izquierda a la esquina inferior derecha.

Lenguaje:

Python o Java.

Main.py

```
from robot import Robot

def main():
    grid = [
        [0, 0, 1],
        [0, 1, 0],
        [0, 0, 0]
    ]

    robot = Robot(grid)
    path = robot.find_path()

    if path:
        print("Ruta encontrada:", path)
    else:
        print("No hay ruta disponible.")

if __name__ == "__main__":
    main()
```

Robot.py

```
class Robot:
    def __init__(self, grid):
        self.grid = grid
        self.rows = len(grid)
        self.cols = len(grid[0])
        self.path = []
        self.visited = [[False] * self.cols for _ in range(self.rows)]

    def is_valid(self, x, y):
        return 0 <= x < self.rows and 0 <= y < self.cols and not self.grid[x][y]
        and not self.visited[x][y]
```

```

def find_path(self):
    if self.dfs(0, 0):
        return self.path
    else:
        return None

def dfs(self, x, y):
    if x == self.rows - 1 and y == self.cols - 1:
        self.path.append((x, y))
        return True

    if self.is_valid(x, y):
        self.visited[x][y] = True
        self.path.append((x, y))

        # Moverse a la derecha
        if self.dfs(x, y + 1):
            return True

        # Moverse hacia abajo
        if self.dfs(x + 1, y):
            return True

        # Si no se encuentra una ruta, hacer backtrack
        self.path.pop()
        self.visited[x][y] = False

    return False

```

Métodos:

- **__init__(self, grid):**
Inicializa la rejilla, las dimensiones, la lista path y la matriz visited.
- **is_valid(self, x, y):**
Verifica si una celda (x, y) es válida: dentro de los límites, no bloqueada y no visitada.
- **find_path(self):**
Inicia la búsqueda de la ruta desde (0, 0).
Retorna self.path si se encuentra una ruta, None si no.
- **dfs(self, x, y):**
Implementa la búsqueda en profundidad recursiva.
Marca la celda como visitada y trata de moverse a la derecha y hacia abajo.
Hace backtracking si no encuentra una ruta y desmarca la celda.

Prueba de ejecución:

```
PS C:\Users\Waffle\Documents\ESCOM 4TO SEMESTRE\Paradigmas\Practica 9> & C:/L  
in.py"  
Ruta encontrada: [(0, 0), (1, 0), (2, 0), (2, 1), (2, 2)]
```