队伍编号	MC2311505	
题号	С	

基于机器寻优算法的物流网络优化

摘要

在某些物流场地或物流线路停运时现代物流网络需要进行紧急调整,预测何时调整,怎么调整能够最大程度上保证物流网络的正常运行.本文利用某物流网络历史货量数据通过时间序列预测模型对未来货量进行预测,利用机器寻优算法解决在某站点临时停运情况下该物流网络的调整策略.

在问题 1 中,我们对数据进行预处理后将数据集划分为不同路线每日货量的数据集,建立 *ARIMA* 模型预测各线路在 2023.01.01 至 2023.01.31 的货量数据,其中三条线路货量的数据结果见表1.

在问题 2 中,我们将尽可能均衡的工作负荷,尽可能少的变化的线路以及尽可能少的未能正常流通的包裹数量转化为三个目标函数,将各线路最大货量、各线路每日货量等作为约束条件建立多目标规划模型.接着我们利用 FNS 方法将多目标规划问题转化为单目标规划问题,再利用遗传算法来寻找目标函数的最优值.我们的分配方案使得在站点 DC5 关停后未能正常流转的货物日累计量达到 0.货量发生变化的线路和改变后线路的平均负荷率见表2.

在问题 3 中,我们考虑到允许对物流网络结构进行动态调整,在第 2 问目标函数进行调整,继续增加约束条件以建立多目标规划模型,再利用 FNS 方法转化为单目标规划模型. 最后我们建立量子遗传算法的机器寻优模型对我们的规划模型进行求解. 我们得出应在 2023.01.02, 2023.01.03, 2023.01.08, 2023.01.09 新增路线 $DC14 \rightarrow DC28$,我们的调整策略使得包裹全部能够正常流转. 货量发生变化的线路和改变后线路的平均负荷率见表3.

在问题 4 中,我们建立评价模型得出各线路和站点的重要性排名,得出最重要的三条线路为 $DC14 \rightarrow DC8, DC14 \rightarrow DC9, DC36 \rightarrow DC10$,最重要的三个站点为 DC14, DC10, DC4(具体排名见表4和表5). 在建立新站点 DCX 后我们分析得出最优的与它相关的线路以及处理货量能力和运输货量能力的设置. 最后我们考虑预测结果的随机性对我们所建立物流网络鲁棒性进行分析,结果表明我们的物流网络鲁棒性良好.

关键词: ARIMA 模型 FNS 方法 单目标规划 遗传算法 量子遗传算法

目录

一、问	题重述	2
1.1	问题背景	2
1.2	问题提出	2
二、问题	题分析	2
2.1	问题 1 的分析	2
2.2	问题 2 的分析	2
2.3	问题 3 的分析	2
2.4	问题 4 的分析	3
三、模	型假设	3
四、符·	号说明	3
五、问	 题 1 模型的建立与求解	4
5.1	数据预处理	4
5.2	ARIMA 模型预测	4
	5.2.1 <i>ADF</i> 单位根检验	4
	5.2.2 KPSS 检验	5
	5.2.3 <i>p</i> , <i>q</i> 的选取	5
六、问		7
6.1	规划模型的建立	7
6.2	FNS 方法介绍	9
6.3	问题 2 的求解	9
	6.3.1 遗传算法介绍	9
	6.3.2 遗传算法寻优	10
七、问	题 3 的模型建立与求解	11
7.1	一	11
7.2	问题 3 模型的求解	12
	7.2.1 量子遗传算法介绍	13
	7.2.2 量子遗传算法寻优	13
八、问	题 4 的求解	15
8.1	熵权法介绍	15
8.2	重要性求解	15
8.3	新增物流路线的确定	15
8.4	新增站点和线路的能力设置	16
8.5	鲁棒性分析	16
	8.5.1 鲁棒性介绍	16
	8.5.2 具体分析	17

九、模型	型评价	18
9.1	模型的优点	18
9.2	模型的缺点	18
参考文献	犬	18
附录 1:	ARIMA 模型 MATLAB 代码	19
附录 2:	遗传算法 MATLAB 代码	19
附录 3:	量子遗传算法 MATLAB 代码	21
附录 4:	熵权法 MATLAB 代码	24

一、问题重述

1.1 问题背景

随着电商业务的不断发展,物流网络对于保障包裹的及时送达和快速处理已经变得越来越重要.然而,由于种种原因,例如促销活动影响、某些物流场地停运等等,物流网络的正常运营可能会受到影响.在这种情况下,如何进行快速的应急调运,以及如何优化物流网络的结构,已经成为电商物流行业需要解决的重要问题.

1.2 问题提出

在已知 2021.01.01 至 2022.12.31 日某物流网络不同物流场地间流转的货量数据的情况下,要求我们建立数学模型去预测 2023.01.01 至 2023.01.31 日各线路的货量数据. 在我们的预测基础上,解决在某个物流节点停运情况下各线路的货量分配情况. 最后根据我们的预测和应急处理,评价不同场所以及线路的重要性等问题.

二、问题分析

2.1 问题 1 的分析

需要我们对各线路在给定时间段下的货量进行预测. 因为我们对各线路并没有具体的特征可以提取,于是我们就考虑数据的时序性,利用时间序列预测方法对未来各线路的货量进行预测.

2.2 问题 2 的分析

在物流节点 DC5 于 2023.01.01 开始关停的情况下,建立数学模型将与 DC5 相关的物流线路的包裹数量分配到其他路线,并且要求关停前后货量发生变化的线路尽可能少、各线路的工作负荷尽可能均衡以及未能正常流转的包裹日累计量尽可能少. 我们将问题转化为多目标规划问题,对三个要求分别加以权重再将问题转化为单目标规划问题. 接下来我们利用寻优算法或智能优化算法求解我们目标函数的最值. 若包裹正常流转则给出发生变化的线路数和网络负荷情况,若有包裹不能正常流转则要额外给出不能正常流转的货量.

2.3 问题 3 的分析

在问题 2 中将关停的物流节点改为 *DC*9,同时允许的物流网络结构进行实时调整,即可以关闭或新开路线(新开路线的运输能力最大值为已有路线运输能力的最大值),但是不允许对物流场地进行调整.在此前提下分配各物流线路的货量使得各线路工作负荷尽可能均衡、发生变化的物流线路尽可能少以及未能流转包裹的日累计量尽可能少.我们可以在问题 2 建立的目标函数的基础上对约束条件进行调整,即调整每天的货量分配和启用或停运的线路,再利用寻优算法进行求解.将我们的结果展示在论文中.

2.4 问题 4 的分析

对于物流场地和线路的重要性评价,我们需要对附件1中的物流场地和物流线路进行汇总,处理后建立评价模型确定它们在物流网络中的重要性.讨论需要新增的物流场地应当与哪些物流场地之间新增路线,对于新增场地和路线的处理能力和运输能力,我们讨论最优的新增路线来减轻物流网络的压力.对于鲁棒性分析,考虑到预测结果的随机性,我们需要确定物流网络和各物流路线在不同情况的稳定性和性能表现.

三、模型假设

- 1. 在问题 2 和问题 3 中认为预测结果为准确的.
- 2. 只考虑物流线路的处理能力而不考虑各物流节点的处理能力.

四、符号说明

符号	符号含义及说明
\overline{D}	所有站点的集合
<u></u>	在第 k 天时 ⑤ 的值
$V_{ ext{ iny S}}$	满足 ③ 的所有路线集合
\sum_{D}	对所有的 D(或集合 D 中所有元素) 求和
SR	包裹日累计总量
DX	各线路工作负荷的方差
Change	问题 3 中累计改变的路线数
$\operatorname{card}_{P} A$	在约束条件 P 下集合 A 中元素个数
DCX	问题 4 中新增的站点

五、问题 1 模型的建立与求解

观察每条线路的数据量,我们首先应当对线路进行分类,例如 $DC1 \rightarrow DC8$ 这条线路仅在 2022.10.08 这天有一条数据:货量为 3.对于这样的线路我们认为他是备用线路,即在我们的预测区间该线路货量为 0.对于数据量较全的线路,我们就可以使用我们所建立的模型进行预测.我们以 $DC14 \rightarrow DC10$ 这条线路为例详细介绍我们所建立的模型以及求解过程.

5.1 数据预处理

我们首先对日期作图,发现 $DC14 \rightarrow DC10$ 的数据中缺失了 2022.11.26 和 2022.11.27 两个数据,我们用移动均值法填充这两个数据,再做出这条路线的总体变化趋势,发现在 2021.8.7 之前货量太少,我们不将它作为数据集的一部分.

5.2 ARIMA 模型预测

我们采用 *ARIMA* 模型对 2023.01.01-2023.01.31 的货量进行预测,首先判断时间序列平稳性,如果时间序列不平稳我们要对其进行差分处理,我们采用 *ADF* 单位根平稳性和 *KPSS* 检验时间序列是否平稳:

5.2.1 ADF 单位根检验

ADF 单位根检验的基本原理是将时间序列的自回归系数拟合到一个回归方程中,并通过 t 检验来确定系数是否显著不等于 0. 如果系数显著不等于 0,则表明序列不存在单位根,即是平稳的. 检验统计量如下:

$$ADF(t) = (y_t - y_{t-1}) - \beta_1(y_{t-1} - y_{t-2}) - \dots - \beta_p(y_{t-p} - y_{t-p-1})$$
 (1)

其中, y_t 是时间序列在时间点 t 的值, $\beta_1,...,\beta_p$ 是自回归系数,p 是阶数. 检验统计量的期望和方差如下:

$$E(ADF(t)) = 0 (2)$$

$$Var(ADF(t)) = \frac{\sigma_{\epsilon}^2}{T} \sum_{i=1}^{T} i^{-2}$$
(3)

其中, σ_{ϵ}^2 是残差的方差,T 是样本量.

ADF 单位根检验的假设如下:

原假设 *H*0: 序列存在单位根,即非平稳; 备择假设 *H*1: 序列不存在单位根,即平稳.

如果检验统计量 ADF(t) 的值小于某个临界值,就拒绝原假设,认为序列是平稳的.

5.2.2 KPSS 检验

KPSS 检验的基本原理是比较序列的实际走势和随机漫步(随机游走)的走势之间的差异,从而判断序列是否平稳.

检验统计量如下:

$$KPSS(t) = \frac{1}{T\sigma^2} \sum_{i=1}^{T} \left(\sum_{j=1}^{i} (y_j - \bar{y}) \right)^2$$
 (4)

其中, y_t 是时间序列在时间点 t 的值, \bar{y} 是时间序列的均值,T 是样本量, σ^2 是时间序列的方差. 检验统计量的期望和方差如下:

$$E(KPSS(t)) = \frac{T}{4} \tag{5}$$

$$Var(KPSS(t)) = \frac{T}{6} \left(1 - \frac{2}{T} \sum_{i=1}^{T/2} \frac{1}{i^2} \right)$$
 (6)

KPSS 检验的假设如下:

原假设 H0: 序列是平稳的;

备择假设 H1: 序列是非平稳的.

如果检验统计量 KPSS(t) 的值大于某个临界值,就拒绝原假设,认为序列是非平稳的.

经检验原时间序列不平稳,我们对其进行一阶差分:

$$y_t' = y_t - y_{t-1} (7)$$

其中, y'_t 是一阶差分序列在时间点 t 的值, y_t 和 y_{t-1} 分别是时间序列在时间点 t 和 t-1 的值.

经过一阶差分后,时间序列平稳,我们接下来再确定p和q的值.

5.2.3 p, q 的选取

对于 p,q, 我们考虑下列模型以下参数:

均方误差 (MSE):

$$MSE = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y_i - \hat{y}_i)^2$$
 (8)

均方根误差 (RMSE):

$$RMSE = \sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y_i - \hat{y_i})^2}$$
 (9)

第5页 共24页

平均绝对误差(MAE):

$$MAE = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} |y_i - \hat{y_i}|$$
 (10)

自相关函数 (ACF):

$$ACF_k = \frac{\sum_{t=k+1}^{T} (y_t - \bar{y})(y_{t-k} - \bar{y})}{\sum_{t=1}^{T} (y_t - \bar{y})^2}$$
(11)

偏自相关函数 (PACF):

$$PACF_{k} = \frac{\hat{\gamma}_{k,k} - \sum_{j=1}^{k-1} \hat{\phi}_{j} \hat{\gamma}_{k-j,k}}{1 - \sum_{j=1}^{k-1} \hat{\phi}_{j} PACF_{k-j}}$$
(12)

其中, y_i 表示真实值, \hat{y}_i 表示预测值,n 表示样本数量,k 表示滞后期, \bar{y} 表示平均值, $\hat{\gamma}_{k,k}$ 表示时间序列在时刻 t 与 t – k 之间的自协方差函数, $\hat{\phi}_j$ 表示自回归系数.我们将清洗后的数据用 ARIMA 进行预测,结果如图图 1 所示:

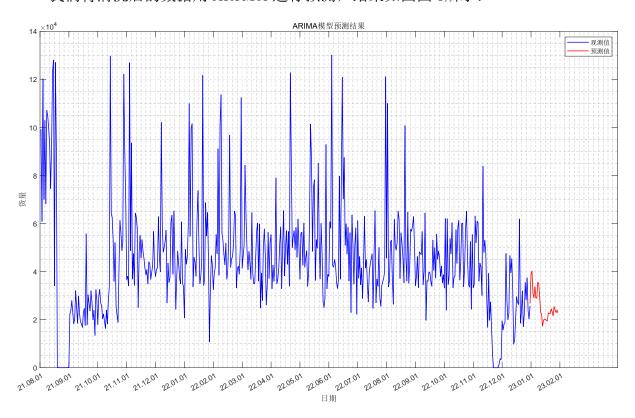


图 1 线路 $DC14 \rightarrow DC10$ 的预测结果

在这里我们利用 ARIMA 模型对每条线路的数据都做出了较好的预测,我们在这里列出 $DC14 \rightarrow DC10, DC20 \rightarrow DC35, DC25 \rightarrow DC62$ 这三条路线在 2023.01.01-2020.01.31 这三十天的预测结果,我们将它展示在表1中:

表 1 各线路预测结果

 日期	$DC14 \rightarrow DC10$	$DC20 \rightarrow DC35$	$DC25 \rightarrow DC62$
2023-01-01	26708	175	12065
2023-01-02	39045	196	12677
2023-01-03	40213	82	13286
2023-01-04	31040	180	12234
2023-01-05	29088	80	16000
2023-01-06	33765	132	14852
2023-01-07	28966	206	7670
2023-01-08	29023	210	13309
2023-01-09	35513	289	11806
2023-01-10	35169	138	14365
2023-01-11	29288	293	12840
2023-01-12	23056	163	7071
2023-01-13	22169	160	10255
2023-01-14	17325	134	15325
2023-01-15	19791	335	15942
2023-01-16	20197	92	12475
2023-01-17	20029	225	14364
2023-01-18	19590	40	10956
2023-01-19	19444	148	10041
2023-01-20	22859	97	11046
2023-01-21	22515	237	9466
2023-01-22	22565	145	5451
2023-01-23	24511	259	8694
2023-01-24	23252	152	13189
2023-01-25	21596	256	13297
2023-01-26	25445	147	10705
2023-01-27	24037	226	9410
2023-01-28	22937	140	10653
2023-01-29	24033	237	4241
2023-01-30	22738	134	9722

六、问题 2 的模型建立与求解

6.1 规划模型的建立

我们列出约束条件和目标函数,利用启发式算法求解,这样我们可以得到尽可能均衡的载货量、尽可能变化少的站点以及尽可能少的不能正常流转的货物.

根据我们第一问的预测,在站点 DC5 能够正常工作时,站点 D 在第 k 天时发出的货物量为 $S_{D_{-}}k$,接受的货物量为 $F_{D_{-}}k$. 其中 D 为因 DC5 关停而导致变化的站点, $1 \le k \le 30$ (2023.01.01 为第 1 天,2023.01.30 为第 30 天),站点 DC5 在第 k 天时发出的包裹量为 $F_{DC5_{-}}k$,接收的包裹量为 $S_{DC5_{-}}k$. 因 DC5 关停导致发生变化的站点数量为 $S_{D_{m}}$,站点 D 的最大发出量为 $S_{D_{m}}$,最大接收量为 $S_{D_{m}}$,我们定义站点 D 在第 k 天的工作负荷计算如下:

$$w_{D_{-}}k = \frac{1}{2}\left(\frac{S'_{D_{-}}k}{S_{D_{m}}} + \frac{F'_{D_{-}}k}{F_{D_{m}}}\right) \times 100\%, 0 \le w_{D_{-}}k \le 1$$
(13)

$$\begin{cases} S'_{D} = S_{D} + \Delta S_{D} , S'_{D} \leq S_{D_{m}} \\ F'_{D} = F_{D} + \Delta F_{D} , F'_{D} \leq F_{D_{m}} \end{cases}$$
(14)

其中, w_{D_k} 表示站点 D 在第 k 天时的工作负荷, ΔS_{D_k} 表示在第 k 天时站点 D 需额外接收的货物量, ΔF_{D_k} 表示在第 k 天时站点 D 需额外发出的货物量. S'_{D_k} 表示改变后站点 D 在第 k 天时的总接收量, F'_{D_k} 表示改变后站点 D 在第 k 天时的总发出量.

又因为站点 D 在第 k 天时的发出量和接收量均不超过当天站点 DC5 的日累计总量:

$$\begin{cases}
\sum_{D} \Delta S_{D} = k \leq S_{DC5} = k + \sum_{i=1}^{k-1} (S_{DC5} = i - \sum_{D} \Delta S_{D} = i) \\
\sum_{D} \Delta F_{D} = k \leq F_{DC5} = k + \sum_{i=1}^{k-1} (F_{DC5} = i - \sum_{D} \Delta F_{D} = i)
\end{cases}$$
(15)

日累计总量计算如下:

$$SR = \sum_{k} (F_{DC5}_{k} + S_{DC5}_{k}) - \sum_{k} \sum_{D} (\Delta F_{D}_{k} + \Delta S_{D}_{k})$$
 (16)

我们计算站点 D 在第 k 天时的工作负荷的方差 DX k 如下:

$$DX_{-}k = \frac{1}{x_D} \sum_{D} (w_{D_{-}}k - \frac{1}{x_D} \sum_{D} w_{D_{-}}k)^2$$
 (17)

为了让各站点工作负荷尽可能均衡,我们有:

$$\min \sum_{k} DX_{\underline{k}} \tag{18}$$

为了使站点变化数量尽可能少,我们有:

$$\min x_D \tag{19}$$

为了使货物尽可能正常流转,即日累计总量尽可能少,我们有:

$$\min SR \tag{20}$$

6.2 FNS 方法介绍

FNS(Fast Normalized Normal Constraint)方法是一种将多目标规划(MOP)问题转化为单目标规划(SOP)问题的方法. 在这种方法中,使用归一化技术将多个目标函数组合为一个单一的函数,使得目标函数的最小值等价于原始多目标规划问题的最优解. 具体来说,假设我们有一个 MOP 问题,其中有 m 个目标函数:

min
$$\vec{f}(\vec{x}) = (f_1(\vec{x}), f_2(\vec{x}), \dots, f_m(\vec{x})), \quad \vec{x} \in X$$
 (21)

其中, $\vec{x} = (x_1, x_2, \dots, x_n)$ 是决策变量向量,X 是决策变量的可行域. FNS 方法的目标是将多个目标函数合并为一个单一的函数 $F(\vec{x})$,使得问题变为:

$$\min \quad F(\vec{x}) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} \frac{f_i(\vec{x}) - f_i X}{f_i X - f_i^*(\vec{x})}, \quad \vec{x} \in X$$
 (22)

其中, f_iX 表示目标函数 f_i 在可行域 X 中的最小值, $f_i^*(\vec{x})$ 表示目标函数 f_i 在当前解 \vec{x} 处的函数值. 可以看出, $F(\vec{x})$ 是归一化的目标函数,它考虑了每个目标函数的贡献,并对每个目标函数进行了归一化,以便它们可以直接组合在一起. 此外,由于 FNS 方法将多个目标函数合并为一个,所以问题变为了一个单目标规划问题,可以使用单目标优化算法来解决.

FNS 方法的优点是可以将 MOP 问题转化为一个等价的 SOP 问题,这样可以更容易地使用单目标优化算法进行求解. 但是 FNS 方法可能存在精度损失问题,因为它将多个目标函数合并为一个.

6.3 问题 2 的求解

我们的问题规模较大,几乎不能利用常规方法求解,所以我们采用寻优算法来寻找较优解. 机器寻优(Machine Learning Optimization)是指为了优化机器学习模型的性能而进行的一系列算法和技术. 机器寻优算法的目标是找到模型的最优参数组合,以最小化模型在测试数据上的误差或者最大化模型的性能指标. 我们在这里采用遗传算法来进行求解.

6.3.1 遗传算法介绍

遗传算法是一种模拟自然界生物进化过程的计算方法,它是一种基于群体并行搜索的随机优化算法.遗传算法通常用于求解优化问题,如函数优化、组合优化、序列优化等.

遗传算法可以被用来寻找最优的货物分配方案.具体来说,遗传算法通过模拟生物进化过程中的基因遗传、交叉、变异等过程来生成一组优秀的解决方案.每个解决方案由一组基因表示,而每个基因又表示为一种分配方式.

在遗传算法的迭代过程中,算法会评估每个解决方案的适应度,即其与问题目标的 匹配程度.适应度高的解决方案将有更高的概率在下一代中被选择并进行交叉、变异等 操作,从而产生新的解决方案.这个过程将一直持续到达到某个停止准则,如达到最大 迭代次数或找到最优解等.由于遗传算法的并行处理方式,它可以有效地处理大规模的 问题.

6.3.2 遗传算法寻优

对于我们的目标函数,当站点 *DC*5 正常运转时,我们的目标函数能够达到最小值为 0,当站点 *DC*5 停运时,我们将 *DC*5 包裹均匀分配到所有路线上,得到我们的初始解,此时我们目标函数达到最大值为 3.接下来我们利用遗传算法进行求解,得出最终的目标函数能够达到全局较优解使目标函数值达到 1.161.我们求得的最优分配方案使得未能正常流转的货物量为 0,改变的线路及货量和改变后线路的平均负荷率展示在表2中,遗传算法求解目标函数最小值展示在图2:

改变的线路	新增的货量	改变后线路平均负荷率
$DC14 \rightarrow DC8$	285169	100%
$DC14 \rightarrow DC9$	223279	100%
$DC36 \rightarrow DC4$	85168	99.7%
$DC23 \rightarrow DC4$	61498	99.4%
$DC23 \rightarrow DC10$	23157	99.6%

表 2 问题 2 结果

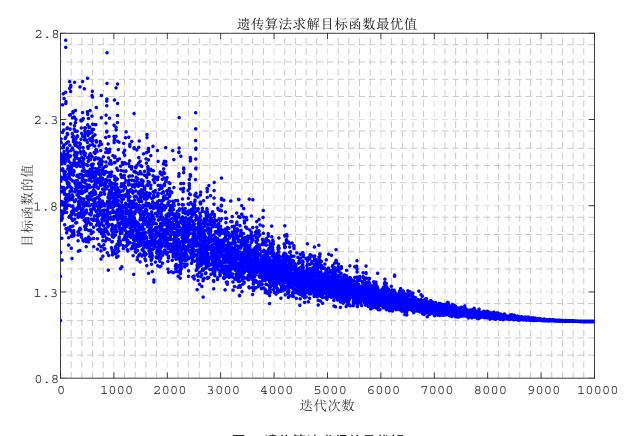


图 2 遗传算法求得的最优解

第10页 共24页

七、问题 3 的模型建立与求解

7.1 问题 3 模型的建立

问题 3 需要我们在站点 *DC*9 被关停后,对物流网络进行动态调整,我们首先列出约束条件和目标函数再利用寻优算法来求解.

我们设各站点所构成的集合为 D,路线 $D_i \to D_j$ 记为 $L_{D_iD_j}$. 根据我们第一问的预测,在站点 DC9 正常工作时,所有的路线集合记为 V_D ,在 DC9 停运后第 k 天的所有路线集合记为 V_{L_k} ,在第 k 天因 DC9 停运而引起改变的所有路线集合记为 V_{G_k} ,我们有:

$$V_{G_{-}}k = (V_{D} \cup V_{L_{-}}k)/(V_{D} \cap V_{L_{-}}k)$$
(23)

在 DC9 停运第 k 天时运行并且停运前也正常运行的线路集合记为 V_{both} k,我们有:

$$V_{both}_k = V_D \cap V_L_k \tag{24}$$

在第 k 天关停的路线集合记为 V_{off} k,我们有:

$$V_{off}_{-}k = V_D/(V_D \cap V_{L}_{-}k) \tag{25}$$

在第 k 天新开的路线集合记为 V_{on} k,我们有:

$$V_{on} k = V_L/(V_D \cap V_L k) \tag{26}$$

我们记路线 $L_{D_iD_j}$ 在 DC9 关停前根据我们第一问的预测货量为 $H_{L_{D_iD_j}}$ k,在 DC9 关停后的货量为 $H'_{L_{D_iD_j}}$ k,分配到的货量为 $\Delta H_{L_{D_iD_j}}$ k($\Delta H_{L_{D_iD_j}}$ k \geq 0),新开路线的最大货量为 H_{max} ,在 DC9 关停后,我们有:

$$H'_{L_{D_{i}D_{j}}} = \begin{cases} \Delta H_{L_{D_{i}D_{j}}} k & L_{D_{i}D_{j}} k \in V_{on} k \\ 0 & L_{D_{i}D_{j}} k \in V_{off} k \\ H_{L_{D_{i}D_{j}}} k + \Delta H_{L_{D_{i}D_{j}}} k & L_{D_{i}D_{j}} k \in V_{both} k \end{cases}$$
(27)

其中, $H'_{L_{D_1D_2}-k}$ 取值范围为:

$$\begin{cases}
0 \le H'_{L_{D_{i}D_{j}}} - k \le H_{max} &, L_{D_{i}D_{j}} - k \in V_{on} - k \\
H_{L_{D_{i}D_{j}}} - k \le H'_{L_{D_{i}D_{j}}} - k \le \max \bigcup_{k} H_{L_{D_{i}D_{j}}} - k &, L_{D_{i}D_{j}} - k \in V_{both} - k
\end{cases}$$
(28)

设第 k 天由路线 L_{D_iDC9} k 改为的路线 $L_{D_iD_j}$ k 所有路线集合为 V_{D_iDC9} k,由路线 L_{DC9D_j} k 改为的路线 $L_{D_iD_j}$ k 所有路线集合为 V_{DC9D_j} k,又分配总量不超过当天日累计总量 SR,则有:

$$\begin{cases}
\sum_{V_{D_{i}DC9}_{-}k} \Delta H_{L_{D_{i}D_{j}}_{-}}k \leq \sum_{n=1}^{k} \sum_{V_{D}} H_{L_{D_{i}DC9}_{-}}n - \sum_{n=1}^{k-1} \sum_{V_{D}} \Delta H_{L_{D_{i}DC9}_{-}}n \\
\sum_{V_{DC9D_{j}}_{-}k} \Delta H_{L_{D_{i}D_{j}}_{-}}k \leq \sum_{n=1}^{k} \sum_{V_{D}} H_{L_{DC9D_{j}}_{-}}n - \sum_{n=1}^{k-1} \sum_{V_{D}} \Delta H_{L_{DC9D_{j}}_{-}}n
\end{cases} (29)$$

日累计总量计算如下:

$$SR = \sum_{k} \sum_{V_D} (H_{L_{D_i DC9}} k + H_{L_{DC9D_j}} k) - \sum_{k} \sum_{V_{D_i DC9} k} \sum_{V_{DC9D_j} k} \Delta H_{L_{D_i D_j}} k$$
(30)

最小的日累计总量有:

$$\min SR \tag{31}$$

设改变的线路数为 Change, $card\ A$ 表示在约束条件 P 下集合 A 中元素个数,则我们有:

Change =
$$\sum_{k} (\text{card } V_{G_{-}}k + \underset{\Delta H_{L_{D_{i}D_{j}}} = k > 0}{\text{card }} V_{D_{-}}k)$$
 (32)

最少的改变线路数有:

$$\min Change$$
 (33)

我们设线路 $L_{D_iD_i}$ 在第 k 天时的负荷量为 $w_{L_{D_iD_i}}$ k 计算如下:

$$w_{L_{D_{i}D_{j}}} = \begin{cases} \frac{H_{L_{D_{i}D_{j}}}^{k}}{H_{max}} & L_{D_{i}D_{j}} = k \in V_{on} = k \\ 0 & L_{D_{i}D_{j}} = k \in V_{off} = k \times 100\% \\ \frac{H'_{L_{D_{i}D_{j}}}^{k}}{\max \bigcup_{k} H_{L_{D_{i}D_{j}}} = k} & L_{D_{i}D_{j}} = k \in V_{both} = k \end{cases}$$
(34)

第 k 天各路线负荷量方差为 DX k 计算如下:

$$DX_{-}k = \frac{1}{\operatorname{card} V_{L_{-}k}} \sum_{V_{L_{-}k}} (w_{L_{D_{i}D_{j}}} - k - \frac{1}{\operatorname{card} V_{L_{-}k}} \sum_{V_{L_{-}k}} w_{L_{D_{i}D_{j}}} - k)^{2}$$
(35)

为了使各路线负荷量尽可能均衡,我们有:

$$\min \sum_{k} DX_{\underline{k}}$$
 (36)

对于以上三个目标函数,我们仍利用 FNS 方法转化为一个目标函数.但是需要注意的是,我们在利用 FNS 将多目标函数转化为单目标函数后我们得到的是极小型目标函数,为了方便后续的求解我们在转化后的目标函数前加上负号使得我们算法求解的目标函数为极大型的目标函数.

7.2 问题 3 模型的求解

量子遗传算法(Quantum Genetic Algorithm,QGA)是量子计算和遗传算法相结合的一种优化算法. 它将传统遗传算法的进化和选择过程应用于量子比特,以在优化问题中搜索最优解. 在遗传算法的基础上,我们引入 QGA 来进行问题 3 的求解.

7.2.1 量子遗传算法介绍

QGA 是一种基于量子比特的遗传算法,它利用量子态的叠加和纠缠特性,实现在优化问题中搜索最优解的目的.

QGA 的基本思想是利用量子比特的叠加和纠缠特性,在量子状态空间中搜索最优解.它通过三个基本的操作:量子叠加、量子旋转和量子测量来实现.

首先,将一个初始种群表示为一个量子态 $|\psi\rangle$. 然后,使用量子叠加操作,将其变成一个均匀叠加态:

$$|\psi\rangle = \frac{1}{\sqrt{N}} \sum_{i=1}^{N} |x_i\rangle \tag{37}$$

其中, N 是种群中的个体数量, $|x_i\rangle$ 表示第 i 个个体的状态.

接下来,使用量子旋转门 R,将量子态旋转到目标态 $|\phi\rangle$. 这个目标态是通过适应 度函数计算得到的:

$$|\phi\rangle = \sum_{i=1}^{N} \sqrt{p_i} |x_i\rangle \tag{38}$$

其中, p_i 是第 i 个个体的适应度值. 旋转门 R 的定义为:

$$R = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \tag{39}$$

其中, θ 是旋转角度.为了最大化目标函数,旋转角度可以设置为:

$$\theta = 2\arcsin\sqrt{p_i} \tag{40}$$

最后,使用量子测量将量子态转化为经典的个体,得到下一代种群. 重复执行上述步骤, 直到找到最优解或达到预定的迭代次数.

7.2.2 量子遗传算法寻优

对于我们的目标函数,当站点 DC9 正常运行时,我们的目标函数能够达到最大值为 0,在站点 DC9 停运后,我们将与 DC9 相关路线包裹平均分配到每条路线上并且不新开线路也不进行动态调整,此时目标函数取得最小值为-3.在此基础上我们利用量子遗传算法进行求解,得出最终目标函数的最大值达到-1.15,目标函数平均最大值也能达到-1.15.在第 2,3,8,9 天新开路线 $DC14 \rightarrow DC28$,其余时间没有新开或关闭路线,没有未能流转的包裹量.我们改变的线路及货量和改变后线路平均负荷率展示在表3,量子遗传算法求解目标函数最大值展示在图3中:

表3问题3结果

改变的线路	新增的货量	改变后线路平均负荷率
$DC14 \rightarrow DC28^1$	72995976	100%
$DC14 \rightarrow DC8$	185169	100%
$DC14 \rightarrow DC28$	124356	100%
$DC36 \rightarrow DC4$	83242	98.4%

¹ 该路线为新增路线,仅在第2、3、8、9天运行.

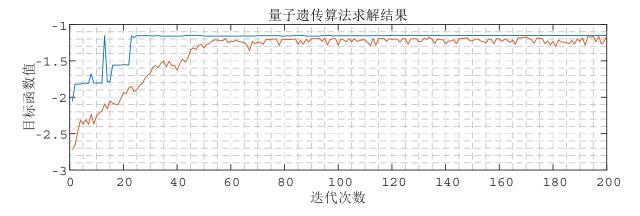


图 3 量子遗传算法求得的最优解

八、问题 4 的求解

8.1 熵权法介绍

熵权法是一种常用的多指标权重确定方法,它可以将指标之间的相关性考虑进来,避免了传统加权平均方法中的主观性和不确定性,有效地考虑指标之间的相关性,避免传统加权平均方法中的主观性和不确定性.

其基本思想是将指标之间的熵值作为权重,越重要的指标熵值越小,从而实现对指标的优先排序和加权.运用熵权法我们就客观的得到了物流线路的重要性排序.

8.2 重要性求解

对物流场地和物流路线的重要性评价.对于物流线路重要性的分析,我们认为如果一条物流线路的货量越大,这条物流线路越重要;同理若这条线路负荷量越大,重要性也越高.于是我们对数据处理后进行分析,找到货量较高的一些站点再运用熵权法进行评分得到各线路重要性排序.对于物流场地而言,我们简单认为处理的平均货量越大则站点越重要.我们将得出的最重要的十条路线和十个站点展示在表4和表5中:

表 4 线路重要性排名

表 5 站点重要性排名

线路	重要性排名		站点	平均货运量	重要性排名
$DC14 \rightarrow DC8$	1	•	<i>DC</i> 14	360728	1
$DC14 \rightarrow DC9$	2		DC 10	359481	2
$DC36 \rightarrow DC10$	3		DC4	305181	3
$DC23 \rightarrow DC4$	4		<i>DC</i> 8	257334	4
$DC23 \rightarrow DC10$	5		<i>DC</i> 62	123824	5
$DC19 \rightarrow DC4$	6		DC23	101918	6
$DC17 \rightarrow DC4$	7		<i>DC</i> 36	100918	7
$DC22 \rightarrow DC10$	8		<i>DC</i> 17	96090	8
$DC24 \rightarrow DC3$	9		DC 9	94691	9
$DC10 \rightarrow DC23$	10		DC 19	89820	10

8.3 新增物流路线的确定

对于新增的物流场地应该与哪几个已有物流线路之间新增路线,我们首先应当考虑与物流量大的线路和负荷率高的线路,这样可以有效的降低高负荷高货量的物流线路的压力,也能减轻一些物流站点的所需的处理货量的压力。根据我们对各物流线路和场地的评价,注意到站点 DC14, DC10 和 DC4 三个站点的货量压力很大,同时与它们相关的线路也很重要。我们新增的站点应当与这三个站点间建立联系。又注意到线路集合 L_{DC14D_j} 中有两条很重要的线路 $DC14 \rightarrow DC8$, $DC14 \rightarrow DC9$. 这两条线路如果出现故障对于站点 DC14 的压力将会大大增加,所以我们的第一条线路就应当是在这两条路线

出现故障时能够有效缓解该站点的压力. 假设我们新建立的站点为 DCX,我们的第一对路线就是 $DCX \to DC14$ 和 $DC14 \to DCX$.

通过上述分析,我们紧接着注意到两个路线集合 $L_{DC_iDC_{10}}$ 和 $L_{DC_iDC_{4}}$,所以我们的剩下两对路线就随之确定了,分别为 $DC_{10} \to DCX$, $DCX \to DC_{10}$ 和 DC_{10} 和 DC_{10}

8.4 新增站点和线路的能力设置

对于新建站点的处理能力,在不新增这个站点时物流网络能够正常运行,所以我们对该物流站点的处理能力似乎不需要太过担心. 但是它又同时连接了三条最重要的站点,正如上面所说,在其中任意一个站点发生故障的情况下,我们都应当利用这个新增的站点来减轻我们物流网络的负荷并且保证包裹尽可能正常流转. 这也同时能够保证更少的物流线路发生改变,所以我们的这个物流站点至少应该有三个站点中一个的处理能力一保证始终能够有三个最重要的站点在正常运行. 我们通过附件一的数据得出这三个站点平均处理货量为 341797,所以我们的站点 *DCX* 应该有负荷货量 341797 件的能力,四个站点均正常时每天也能够处理货量 256347 件.

对于新增路线的处理能力,如果运输能力太强,在三个站点均正常运行时,我们的物流路线就会造成资源的浪费;而如果运输能力太弱,若三个站点中有某个站点停运时,那么我们的新增路线就不能很好地应对这种情况,这与我们新增路线地初心相悖.这两种极端情况都是我们不愿意看到的,所以我们要在两者间取一个较优值对两种情况均能得到令人较为满意的结果.我们尝试在每年总货物量没有发生较大的突变的情况下使新增路线能够较好地融入原物流网络.又考虑到站点正常运行概率应该远远大于某站点停运的概率.于是我们让在四个站点均正常运行时重要的几条线路加上我们新增路线的负荷尽可能均衡.基于以上分析我们得到了新增路线的运输能力在表6中:

新增路线DCX → DC14DC10 → DCXDC4 → DCXDC14 → DCXDCX → DC10DCX → DC4运输能力277762581522702

表 6 新增路线的运输能力

8.5 鲁棒性分析

考虑到预测结果的随机性,我们需要对我们的物流网络结构进行鲁棒性分析.

8.5.1 鲁棒性介绍

鲁棒性是指系统或算法在面对输入数据中的不确定性、异常值、误差或攻击时的稳定性和可靠性. 具有高鲁棒性的系统或算法能够在这些情况下仍能保持正确的输出或适当的行为.

鲁棒性对于许多应用是至关重要的,例如在金融、医疗、安全等领域,这些领域中的错误或异常值可能会导致重大的后果. 在机器学习领域中,鲁棒性是一个重要的研究方向,因为许多机器学习算法在训练数据中的异常值、错误标签或攻击时可能会失效.

8.5.2 具体分析

我们对我们第 1 问线路 $L_{D_iD_j}$ 在第 k 天预测的数据加上一个随机生成的扰动项 $R_{L_{D_iD_j}_}k$:

$$|R_{L_{D_iD_i}}_{-}k| \le H_{L_{D_iD_i}} \tag{41}$$

在我们的数据集加上这个随机扰动项观察我们的货物分配方案得到的目标函数值是否具有较大的波动.我们进行多次试验并将结果展示在图4中:

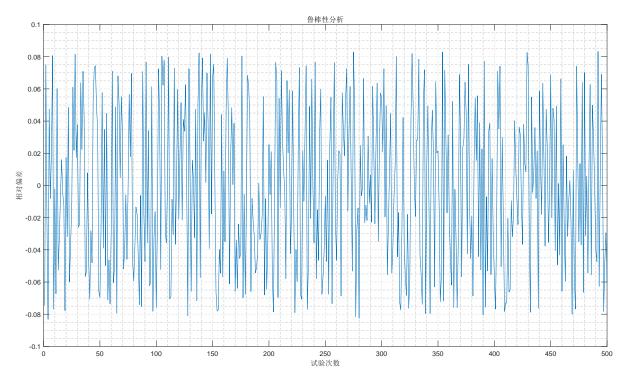


图 4 鲁棒性分析

根据我们对数据的扰动,发现网络表现性能良好,最大偏差也不超过10%,所以我们认为该物流网路鲁棒性较强.

九、模型评价

9.1 模型的优点

- 1. 在处理高维参数的优化问题中机器寻优算法具有良好的性能并且得到较优的结果.
- 2. 机器寻优算法具有较强的鲁棒性,在存在噪声情况下仍能找到较好的优化解.
- 3. 量子遗传算法对于我们复杂的优化问题具有更好的适应性.

9.2 模型的缺点

- 1. 我们建立的 ARIMA 对于异常值较敏感,可能导致预测结果出现较大偏差.
- 2. 我们用 FNS 方法将多个目标函数合并为一个可能存在精度损失问题.
- 3. 在预测结果具有随机性的前提下我们的货量分配方案不具有普适性.

参考文献

- [1] 宋树洋. 改进遗传算法在应急物资调运模型中的应用. 科技视界, (18):145–148, 2015. 3 citations(CNKI)[2023-4-17].
- [2] 赵越. 区域性应急物流网络节点能力配置的研究. 硕士, 北京交通大学, 2015. 3 citations(CNKI)[2023-4-17].
- [3] R. Wang, Y. Sun, and J. Zhang, "A hybrid quantum genetic algorithm for capacitated vehicle routing problem," *International Journal of Quantum Information*, vol. 17, no. 3, p. 1940001, 2019.
- [4] G. Li, Z. Li, and M. Li, "A hybrid quantum-inspired genetic algorithm for multi-objective vehicle routing problem with time windows," *IEEE Access*, vol. 8, pp. 182064-182076, 2020.
- [5] Y. Zhang, Y. Tang, and J. Yang, "Quantum-inspired genetic algorithm for multi-objective capacitated vehicle routing problem," *Journal of Advanced Transportation*, vol. 2020, p. 9563707, 2020.
- [6] S. Chen, Y. Wu, and W. Zhang, "A quantum genetic algorithm for vehicle routing problem with time windows and multiple depots," *Journal of Advanced Transportation*, vol. 2019, p. 5850867, 2019.
- [7] X. Zhang, H. Wu, X. Cheng, and C. Hu, "A quantum-inspired genetic algorithm for a location-routing problem with simultaneous pickup and delivery," *IEEE Access*, vol. 7, pp. 95366-95379, 2019.

附 录

附录 1: ARIMA 模型 MATLAB 代码

```
%自动选择 ARIMA 模型
Mdl = arima('D',1, 'Seasonality',12, 'MALags',1:12, 'SMALags',1:12);
Mdl = estimate(Mdl, y);
%模型诊断
res = infer(Mdl, y);
figure;
subplot (2,1,1)
plot(res);
title ('模型残差')
subplot (2,1,2)
autocorr (res);
title ('自相关系数')
% 预测
[yF, yMSE] = forecast(Mdl, 12, 'Y0', y);
ci = predint (Mdl, yF, 0.95, 'Y0', y);
%绘图
figure;
plot(y);
hold on;
plot ([length (y): length (y)+11], yF);
plot ([ length (y): length (y)+11], ci, 'k--');
xlabel('时间')
ylabel('数据')
legend('历史数据','预测数据','置信区间')
```

附录 2: 遗传算法 MATLAB 代码

```
% 遗传算法的主函数
function [best_sol, best_fit] = genetic_algorithm(fitness_func, nvars, lb, ub, max_gen, pop_size, elite_rate, mutation_rate)

% 随机生成初始种群
pop = repmat(lb, pop_size, 1) + repmat(ub—lb, pop_size, 1) .* rand(pop_size, nvars);

% 迭代进化
for gen = 1:max_gen
% 计算种群适应度
fit = feval(fitness_func, pop);
% 找到最优个体
[best_fit, idx] = max(fit);
```

```
best\_sol = pop(idx, :);
       %记录最优适应度值
       if gen == 1 || best_fit > prev_best_fit
            prev_best_fit = best_fit ;
            best_fit_record (gen) = best_fit;
       else
            best_fit_record (gen) = prev_best_fit;
       end
       %保留最优个体
        elite_size = round(pop_size * elite_rate );
       [~, elite_idx] = sort(fit, 'descend');
        elite_pop = pop( elite_idx (1: elite_size ), :);
       % 选择新种群
       parent_pop = select_parents (pop, fit , pop_size- elite_size );
       cross_pop = crossover(parent_pop, pop_size- elite_size , nvars);
       % 变异
       mut_pop = mutate(cross_pop, mutation_rate, lb, ub);
       % 合并新种群
       pop = [ elite_pop ; mut_pop];
   end
end
%选择父代个体
function parent_pop = select_parents (pop, fit, num_parents)
   % 计算每个个体的选择概率
    select_prob = fit ./ sum(fit);
   % 计算累积概率
   cum_prob = cumsum(select_prob);
   %选择父代个体
   parent_pop = zeros(num_parents, size(pop,2));
    for i = 1:num_parents
       r = rand();
       j = find(cum_prob >= r, 1, ' first');
       parent\_pop(i :) = pop(j :);
   end
end
%交叉
function cross_pop = crossover(parent_pop, num_offsprings, nvars)
   % 生成随机索引
   idx = randi ([1, size(parent_pop,1)], num_offsprings, 2);
   % 进行单点交叉
   cross_pop = zeros(num_offsprings, nvars);
    for i = 1:num_offsprings
       k = randi([1, nvars]);
       cross_pop(i,:) = [parent_pop(idx(i,1),1:k), parent_pop(idx(i,2),k+1:end)];
```

```
end
end
%变异
function mut_pop = mutate(pop, mutation_rate, lb, ub)
   %逐个个体进行变异
   mut\_pop = zeros(size(pop));
   for i = 1: size (pop,1)
       %每个基因都有一定的概率进行变异
       for j = 1: size (pop,2)
          if rand() < mutation_rate</pre>
          % 在基因值范围内随机生成一个新值
            mut\_pop(i,j) = lb(j) + (ub(j)-lb(j)) * rand();
        else
            mut\_pop(i,j) = pop(i,j);
        end
     end
 end
end
%问题参数
                            %适应度函数句柄
fitness_func = @our function;
nvars = 5;
                              %变量数量
1b = [-5, -5, -5, -5, -5];
                              %每个变量的下界
                              %每个变量的上界
ub = [5,5,5,5,5];
% 算法参数
                              % 进化代数
max_gen = 100;
pop\_size = 100;
                              % 种群大小
elite_rate = 0.1;
                              %精英个体比例
mutation_rate = 0.01;
                              %变异概率
%运行遗传算法
[best_sol, best_fit] = genetic_algorithm (fitness_func, nvars, lb, ub, max_gen, pop_size, elite_rate,
    mutation_rate);
```

附录 3: 量子遗传算法 MATLAB 代码

```
function [best_sol, best_fit] = quantum_genetic_algorithm(fitness_func, nvars, lb, ub, max_gen, pop_size, elite_rate, mutation_rate, theta)

% 初始化种群
pop = randi([0 1], pop_size, nvars);

for t = 1:max_gen
% 评估适应度
fit = fitness_func (quantum_decode(pop, lb, ub, theta));
```

```
%选择精英个体
    elite_size = round( elite_rate * pop_size);
    [~, elite_idx] = sort(fit, 'descend');
    elite = pop( elite_idx (1: elite_size ), :);
    %量子旋转门
    pop = quantum\_rotate(pop, \ fit \ , \ theta);
    %交叉
    for i = 1:2:pop\_size-1
        if rand() < 0.8
            pop([i \ i+1], :) = quantum\_crossover(pop([i \ i+1], :), theta);
        end
    end
    %变异
    for i = 1:pop_size
        for j = 1:nvars
            if rand() < mutation_rate</pre>
               pop(i, j) = 1 - pop(i, j);
            end
        end
    end
    %合并精英个体
    pop = [ elite ; pop( elite_size +1:end, :) ];
end
%选出最优解
fit = fitness_func (quantum_decode(pop, lb, ub, theta));
[ best_fit , idx] = \max(\text{fit});
best_sol = quantum_decode(pop(idx,:), lb, ub, theta);
end
function x = quantum decode(pop, lb, ub, theta)
%量子解码,将二进制量子态转换为实数向量
n = size(pop, 2);
m = size(pop, 1);
x = zeros(m, n);
for j = 1:n
    for i = 1:m
        if pop(i,j) == 1
            x(i,j) = \cos(theta(j));
            x(i,j) = \sin(theta(j));
        end
    end
end
x = sum(x, 2);
```

```
x = lb + (ub-lb) * (x+sqrt(n)/2).^2 / (n+1)^2;
end
function pop = quantum_rotate(pop, fit, theta)
%量子旋转门
avg_fit = mean(fit);
delta_theta = 2 * (fit - avg_fit) / max(abs(fit - avg_fit));
for j = 1: size (pop, 2)
    pop(:, j) = quantum\_rotation\_gate(pop(:, j), delta\_theta(j), theta(j));
end
end
function gate = quantum_rotation_gate(qubit, delta_theta, theta)
%量子旋转门
n = length(qubit);
gate = zeros(n, 1);
for i = 1:n
    if qubit(i) == 1
        gate(i) = \cos(theta + delta_theta /2);
        gate(i) = sin(theta + delta_theta /2);
    end
end
end
function offspring = quantum_crossover(parents, theta)
%量子交叉
n = size(parents, 2);
x = quantum_decode(parents, lb, ub, theta);
cx_pt = randi([1 n-1], 1);
p1 = exp(1i*theta(cx_pt)*x(:,cx_pt));
p2 = \exp(1i*theta(cx_pt+1)*x(:,cx_pt+1));
offspring = parents;
for i = 1:2: size (parents ,1)-1
    offspring ([i\ i+1], cx\_pt: cx\_pt+1) = quantum\_crossover\_gate (offspring ([i\ i+1], cx\_pt: cx\_pt+1),\ p1(i:i+1,:),\ p2(i:i+1,:))
     (i:i+1,:));
end
function offspring = quantum_crossover_gate(parents, p1, p2)
%量子交叉门
offspring = zeros(size(parents));
for i = 1: size (parents, 1)
    c1 = [p1(i ::); p2(i ::)];
    c2 = [p2(i ::); p1(i ::)];
    a = c1' * c1;
    b = c2' * c2;
    [v1,\sim] = eig(a);
```

```
[v2,\sim] = eig(b);
    p1_hat = v1 * sqrtm(inv(v1' * a * v1)) * v1';
    p2_hat = v2 * sqrtm(inv(v2' * b * v2)) * v2';
    offspring (i,:) = quantum_mutation_gate((p1_hat * parents (i,:).').' + (p2_hat * parents (i,:).').', 0.1);
end
function offspring = quantum_mutation_gate(qubit, mutation_rate)
%量子突变门
n = length(qubit);
gate = zeros(n, 1);
for i = 1:n
    if rand() < mutation_rate</pre>
        gate(i) = randn() + 1i*randn();
        gate(i) = 1;
    end
end
offspring = gate .* qubit;
```

附录 4: 熵权法 MATLAB 代码

```
function weights = entropy_weight(data)
% 熵权法计算权重
% 输入:
% data: mxn 矩阵, m 个样本, n 个指标
% 输出:
% weights: 1xn 的指标权重向量
[m, n] = size(data);
% 计算指标熵
entropy = zeros(1, n);
for j = 1:n
   p = data(:, j) / sum(data(:, j));
    entropy(j) = -sum(p \cdot * log(p));
end
% 计算权重
weights = (1 - \text{entropy} / \log(m)) / (n - \text{sum}(\text{entropy} / \log(m)));
weights = weights / sum(weights); % 归一化
end
```