

Visão computacional

Juliana Patrícia Detroz

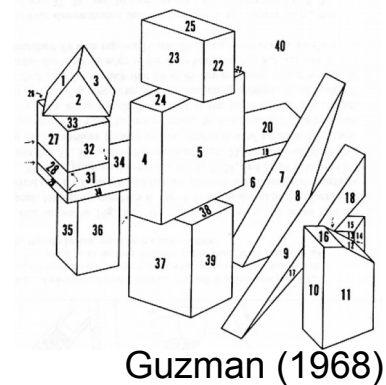
Orientador: André Tavares Silva

Visão computacional

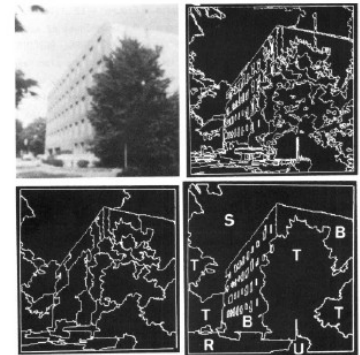
- Tentativa de **replicar** a habilidade humana da visão através da **percepção e entendimento** de uma **imagem**;
 - Fazer o computador **entender** imagens e vídeos;
 - Obter **informações** a partir de imagens;
 - Reconhecer
 - Identificar
 - Detectar
- } Objetos na cena
- Alta complexidade
 - **Desafio**: como o cérebro processa imagens?

Visão computacional

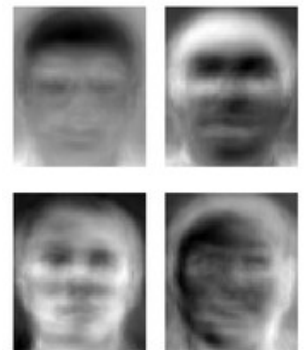
- **1960**: subproblema de **IA**
 - 1966 - Marvin Minsky – Máquina descrever o que vê
 - Interpretação de **mundos sintéticos**
- **1970**: progresso na interpretação de **imagens específicas**
- **1980**: tentativas com redes neurais;
 - Foco em **geometria** e rigor matemático
- **1990**: detecção de **faces**
 - Análise estatística
- **2000**: popularização
 - Métodos de reconhecimento mais **abrangentes**
 - Disponibilização de **bases de dados** anotadas maiores
 - Processamento em **vídeo**



Guzman (1968)



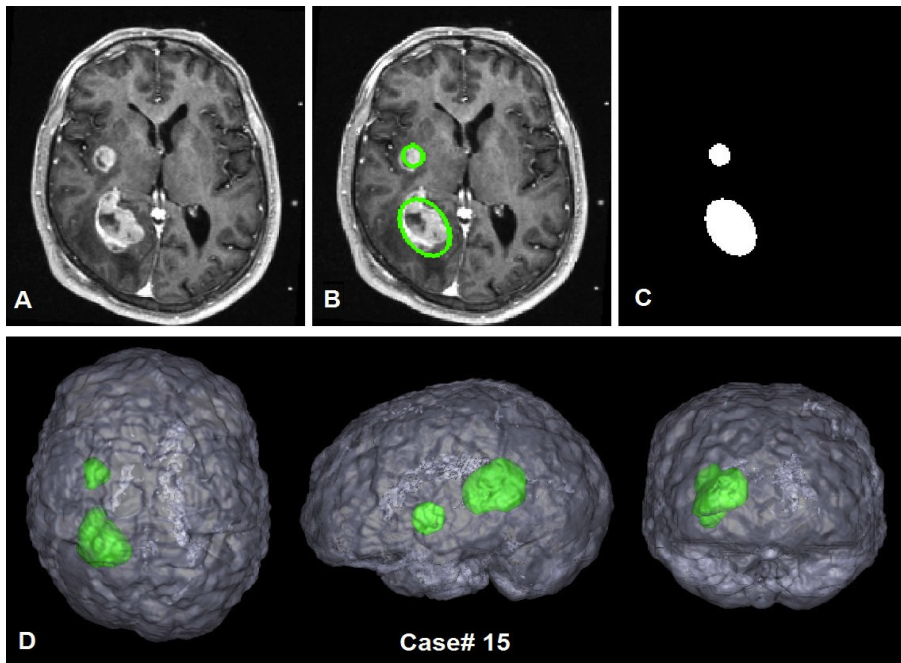
Ohta Kanade (1978)



Turk and Pentland (1991)

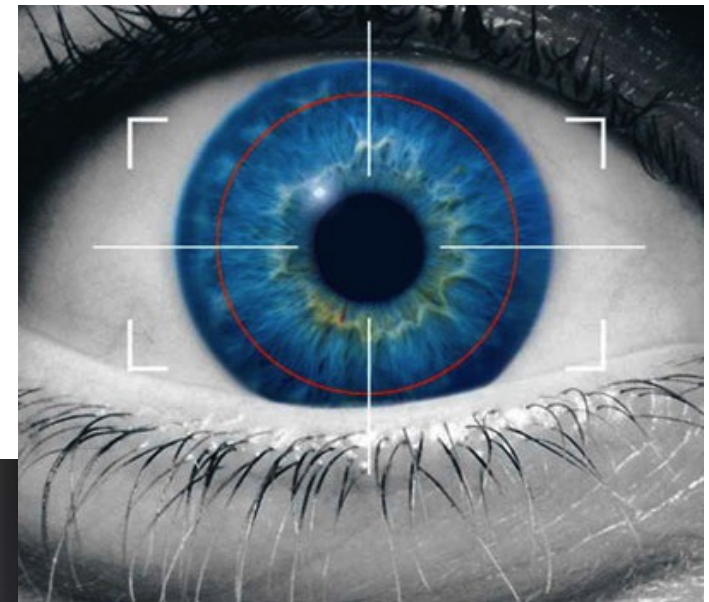
Visão computacional

- Aplicações – Saúde:



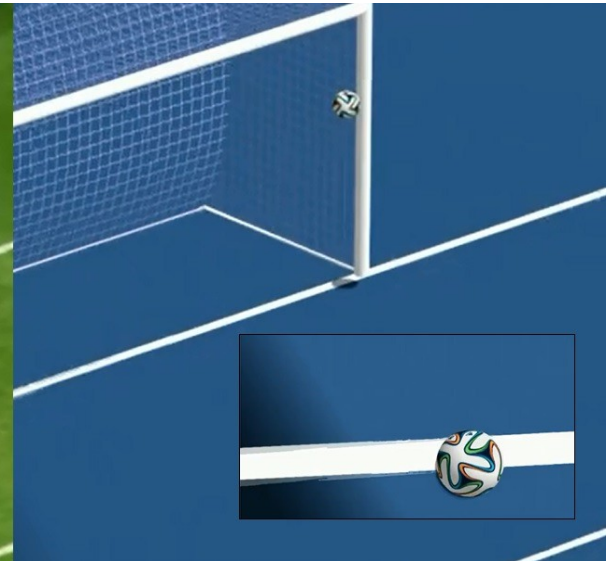
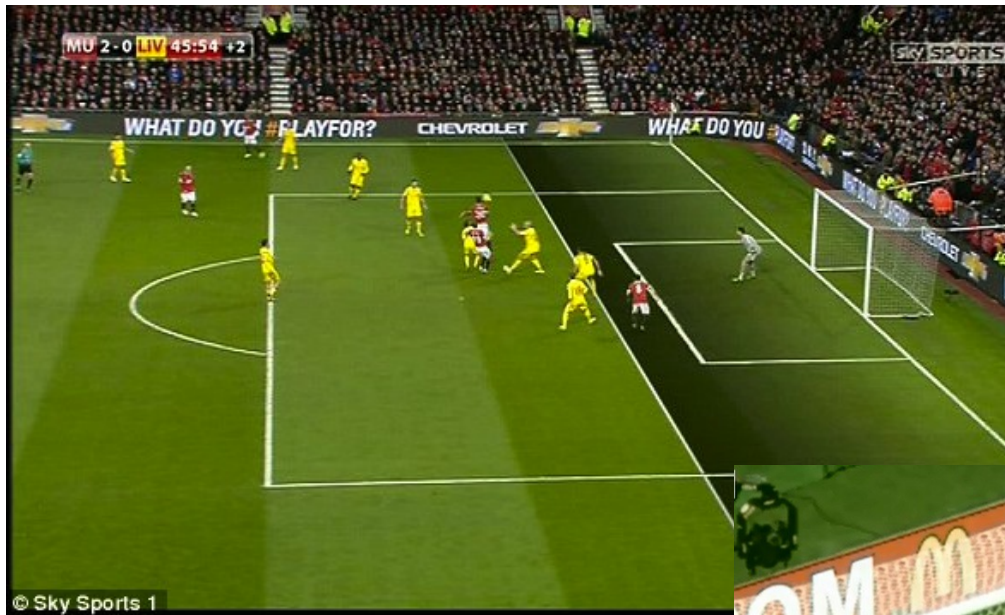
Visão computacional

- Aplicações – Controle de acesso:



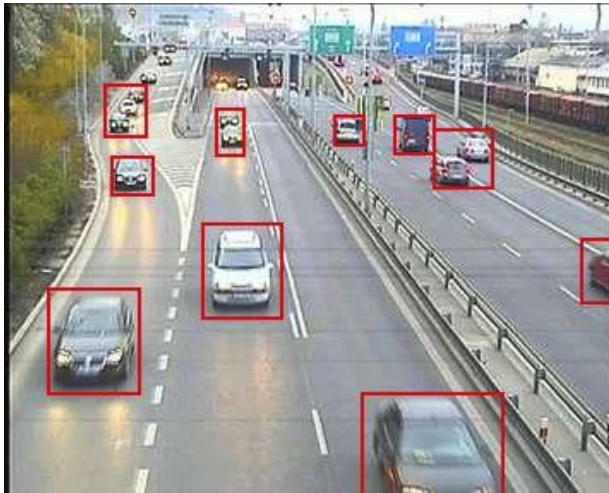
Visão computacional

- Aplicações – Esportes:



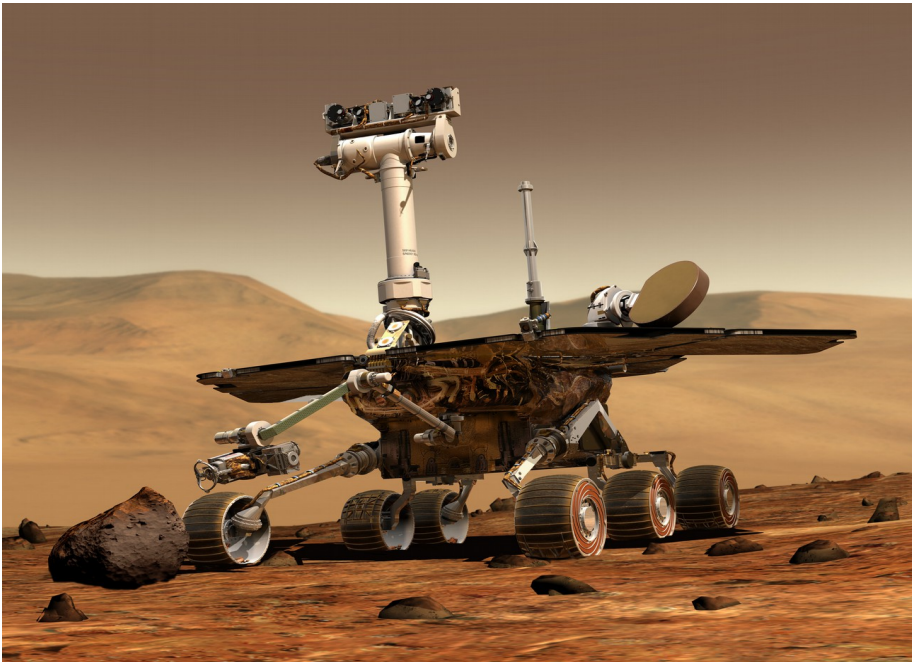
Visão computacional

- Aplicações – controle de tráfego:



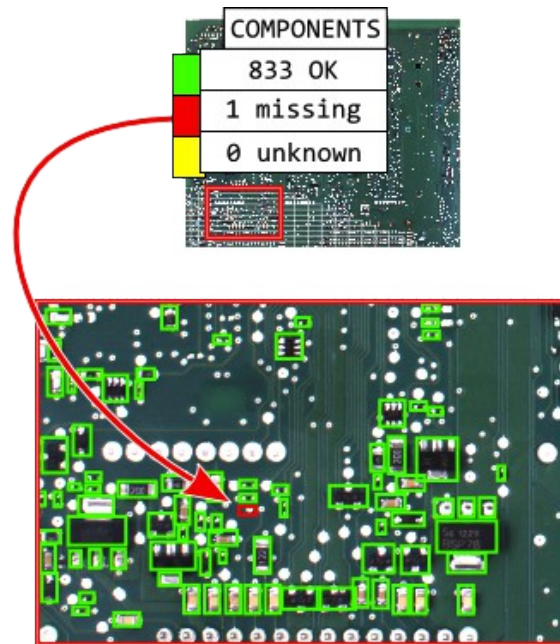
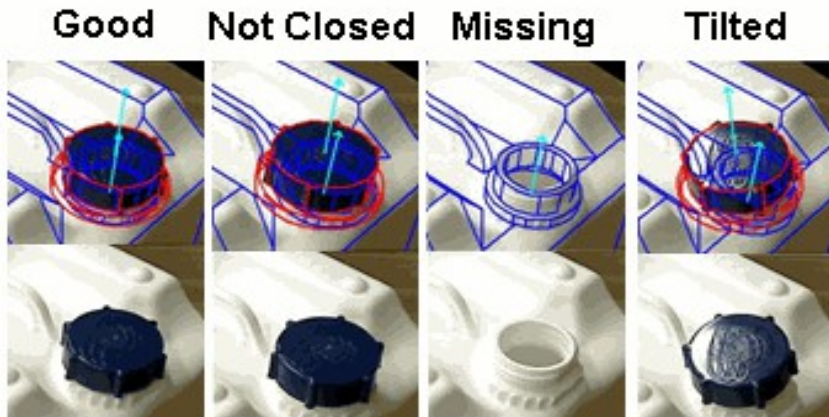
Visão computacional

- Aplicações – robótica / carros autônomos:



Visão computacional

- Aplicações – Controle de qualidade:



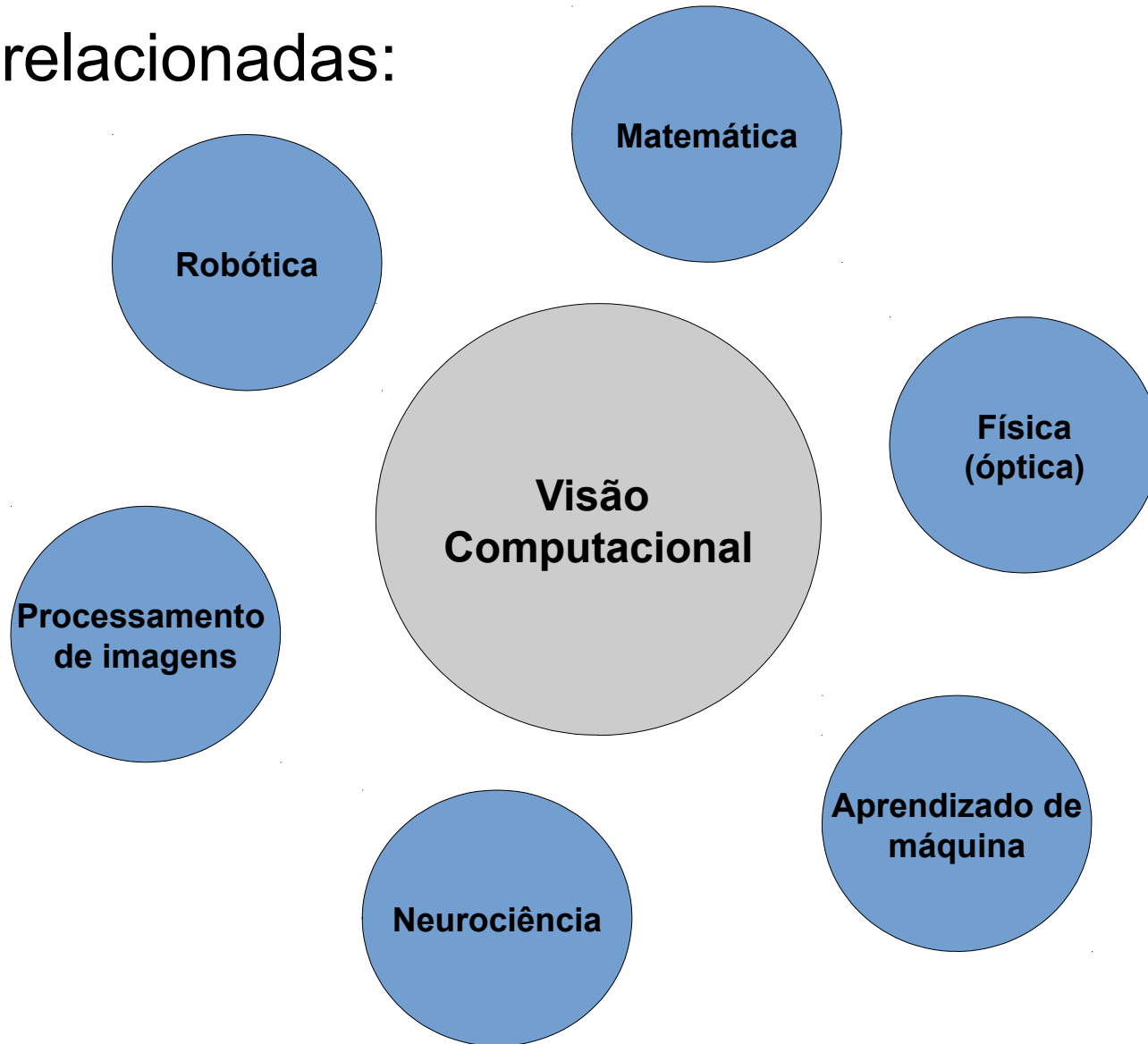
Visão computacional

- Aplicações – entretenimento:



Visão computacional

- Áreas relacionadas:



Visão computacional

- Visão computacional x Computação gráfica

Cria um modelo
computacional a partir da
cena retratada na imagem

Cria uma imagem a partir
de um modelo
computacional



Visão computacional



$P(x,y)=\{(0,0),(0,10),(10,10),(10,0)\}$
 $RGB=\{0,0,255\}$

Computação gráfica



Visão computacional

- **Como?**

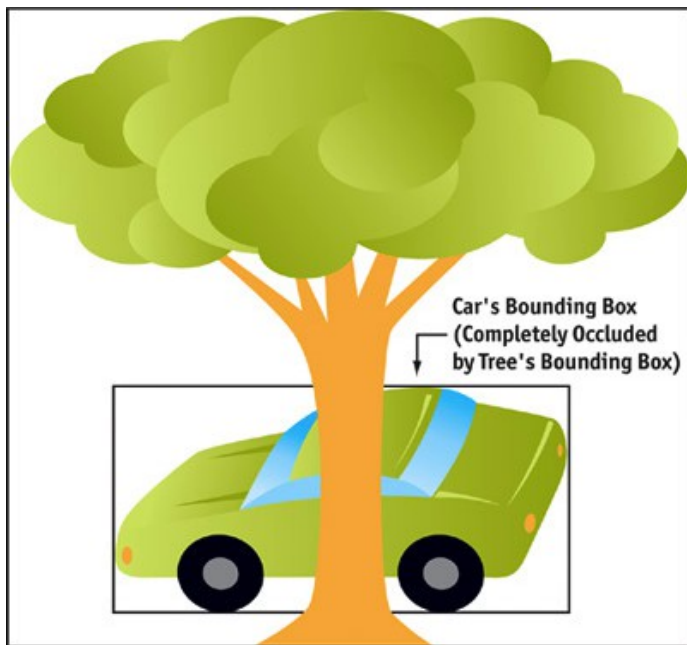
- Através de propriedades que podem ser extraídas das imagens
- Inferir algo sobre a imagem a partir de suas propriedades e de um conhecimento prévio

Desafios

- Oclusão
- Iluminação
- Imagem parcial
- Classes abrangentes
- Variações de um objeto
- Lacuna semântica

Desafios

- Oclusão



Desafios

- Iluminação



Desafios

- Imagem parcial



Desafios

- Imagem parcial



Desafios

- Classes abrangentes



©Alan Rowe

Desafios

- Variações de uma classe



Desafios

- Lacuna semântica

) :

Desafios

- Lacuna semântica



Desafios

- Lacuna semântica



Desafios

- Lacuna semântica



Desafios

- Lacuna semântica

) :

Desafios

- Lacuna semântica

Visão computacional (VC): tentativa de replicar...

Desafios

- Lacuna semântica
- **Ausência** d e **relação** entre a informação visual extraída da **imagem** (baixo nível) e a **interpretação** que o mesmo dado tem para uma pessoa em uma determinada situação (contexto - alto nível);
- Diferença entre duas descrições de um mesmo objeto a partir de diferentes representações;
- A interpretação depende do **contexto**

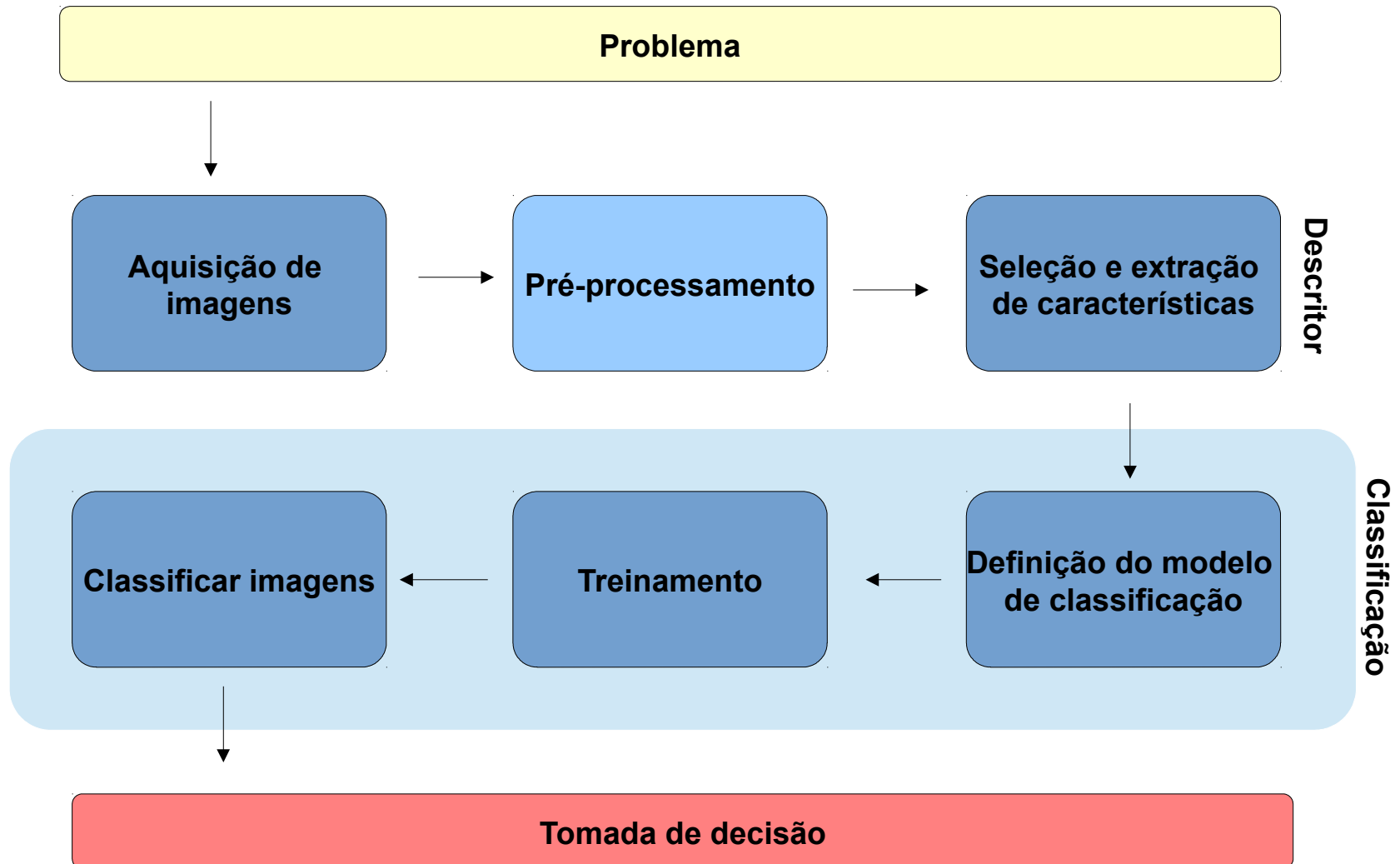
Desafios

- Lacuna semântica



Visão computacional

- Processo:



Aquisição da imagem

- **Imagens** ou **vídeos** digitais
- Trata a imagem como uma **matriz de pixels**
- **Considerar:**
 - Boa resolução
 - Compactação sem perdas
 - Controle de condições do ambiente (iluminação, posição da câmera, etc)

Pré-processamento

- Etapa **opcional**
- Preparar dados para **auxiliar próximas etapas**
- Depende da tarefa e qualidade das amostras
- **Exemplos:**
 - Filtros
 - Segmentação

Pré-processamento

- **Filtros**

- Utilizados para:

- **Aprimorar** imagens: **remover ruídos**, **redimensionar**, aumentar **contraste**, etc.
- **Extrair informações** de imagens: textura, bordas, pontos salientes
- Detectar **padrões**: template matching



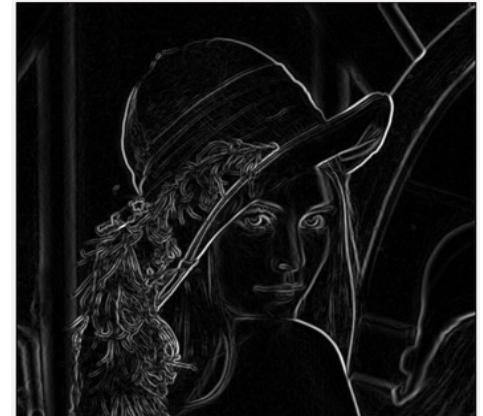
Com ruído



Filtro gaussiano



Filtro de média



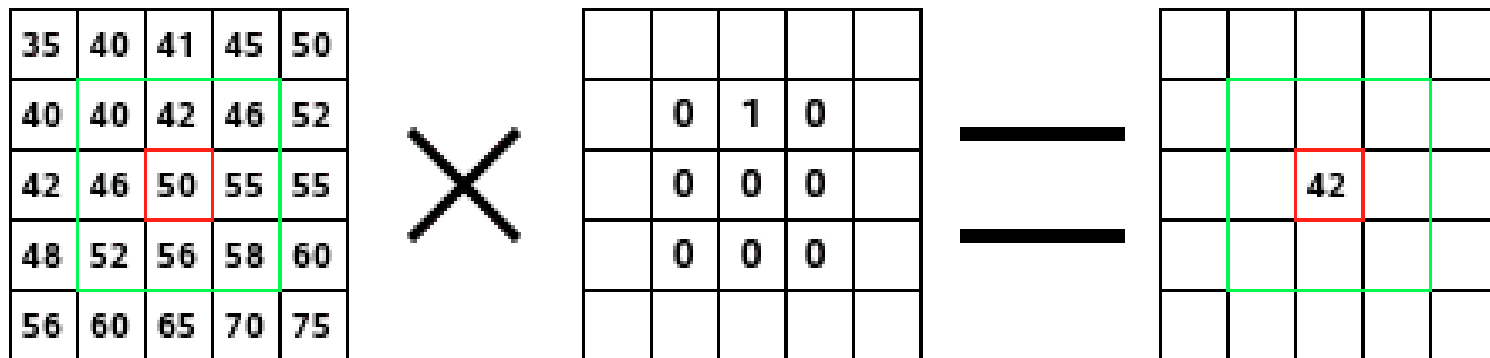
sobel

Pré-processamento

- **Filtros**

- Cálculo de uma **função** aplicada, **pixel a pixel**, onde o novo valor de um pixel depende do seu **valor original** e de seus **vizinhos**;

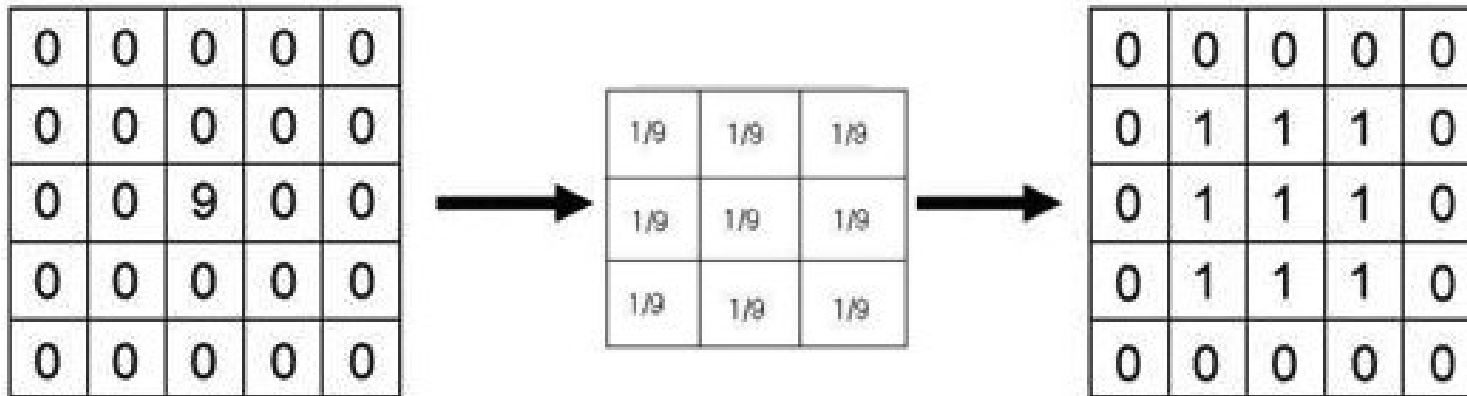
- Convolução:



| $40 \times 0 + 42 \times 1 + 46 \times 0 + 46 \times 0 + 50 \times 0 + 55 \times 0 + 52 \times 0 + 56 \times 0 + 58 \times 0 = 42$

Pré-processamento

- Filtro de média

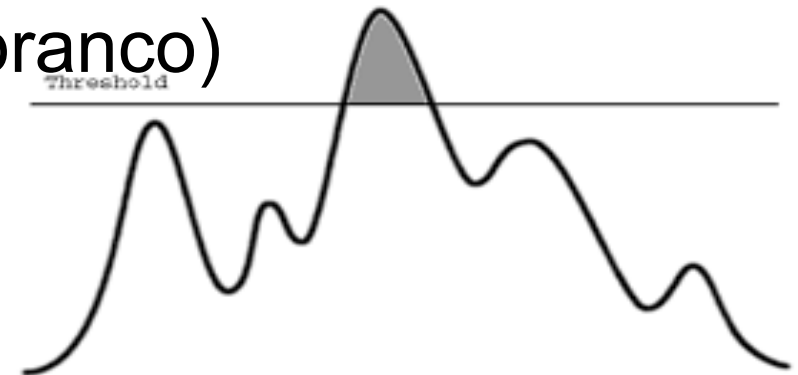


Pré-processamento

- **Segmentação**
 - **Dividir** a imagem em **regiões** (conjunto de pixels)
 - Regiões adjacentes possuem **diferenças** significativas de valor
 - **Simplificar** a imagem
 - Facilitar a análise
 - Métodos: Limiarização, watershed, Graph cuts, etc.

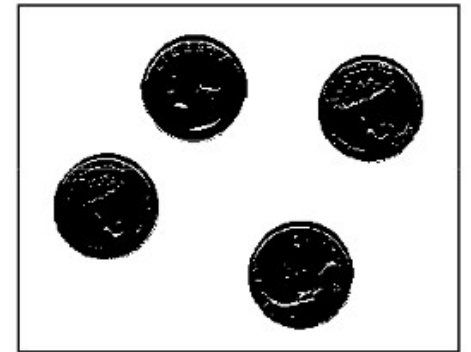
Pré-processamento

- **Limiarização**
 - A partir do histograma de intensidade de cor da imagem, define-se um **ponto de corte** (ex. 100)
 - Valores maiores = 255
 - Valores menores = 0
- **Entrada:** imagem em níveis de cinza
- **Saída:** imagem binária (preto e branco)



Pré-processamento

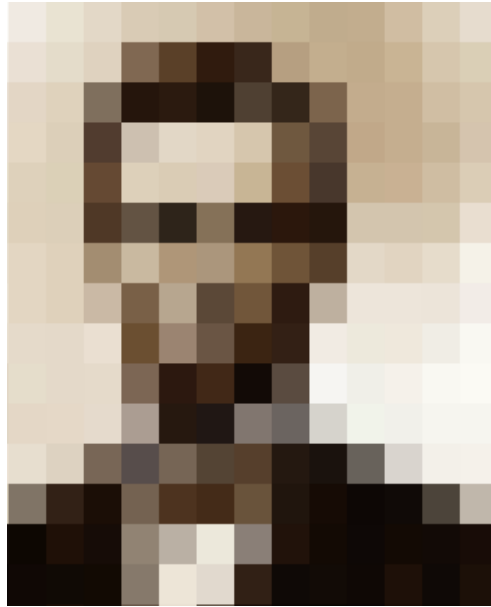
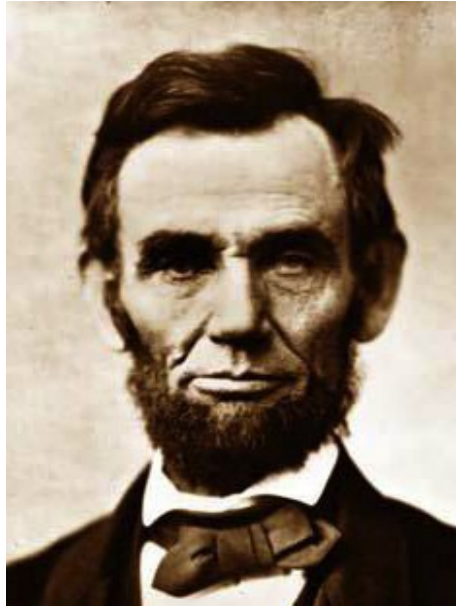
- Limiarização



Extração de características

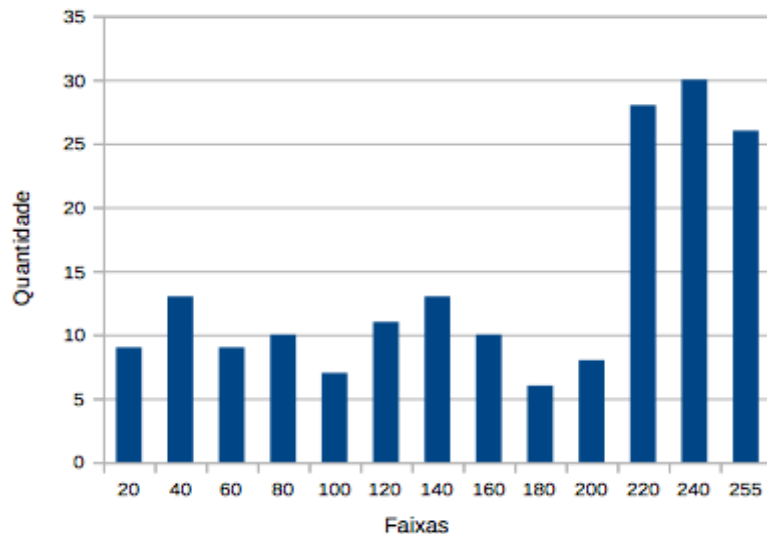
- **Mapear** a imagem em um **vetor de características**
- Métodos **descritores**;
- Tipos de descritores de imagens:
 - **Locais**: pontos de interesse (SIFT, SURF)
 - **Globais**: imagem como um todo
 - Cor (BIC, JAC, histograma de cor)
 - Textura (SMS, LBP)
 - Forma (Fractal, Fourier)
- **Não existe** uma representação **única** ou **melhor** = depende da aplicação

Extração de características



243	239	240	225	206	185	188	218	211	206	216	225
242	239	218	110	67	31	34	152	213	206	208	221
243	242	123	58	94	82	132	77	108	208	208	215
235	217	115	212	243	236	247	139	91	209	208	211
233	208	131	222	219	226	196	114	74	208	213	214
232	217	131	116	77	150	69	56	52	201	228	223
232	232	182	186	184	179	159	123	93	232	235	235
232	236	201	154	216	133	129	81	175	252	241	240
235	238	230	128	172	138	65	63	234	249	241	245
237	236	247	143	59	78	94	255	248	247	251	
234	237	245	193	55	33	115	144	213	255	253	251
248	245	161	128	149	109	138	65	47	156	239	255
190	107	39	102	94	73	114	58			51	137
23	32	33	148	168	203	179	43	27			
17	26	12	160	255	255	109		26	19	35	24

243	239	240	225	206	185	188	218	211	206	216	225
242	239	218	110	67	31	34	152	213	206	208	221
243	242	123	58	94	82	132	77	108	208	208	215
235	217	115	212	243	236	247	139	91	209	208	211
233	208	131	222	219	226	196	114	74	208	213	214
232	217	131	116	77	150	69	56	52	201	228	223
232	232	182	186	184	179	159	123	93	232	235	235
232	236	201	154	216	133	129	81	175	252	241	240
235	238	230	128	172	138	65	63	234	249	241	245
237	236	247	143	59	78	94	255	248	247	251	
234	237	245	193	55	33	115	144	213	255	253	251
248	245	161	128	149	109	138	65	47	156	239	255
190	107	39	102	94	73	114	58			51	137
23	32	33	148	168	203	179	43	27			
17	26	12	160	255	255	109		26	19	35	24



V = [9, 13, 9, 10, 7, 11, 13, 10, 6, 8, 28, 30, 26]

Classificação

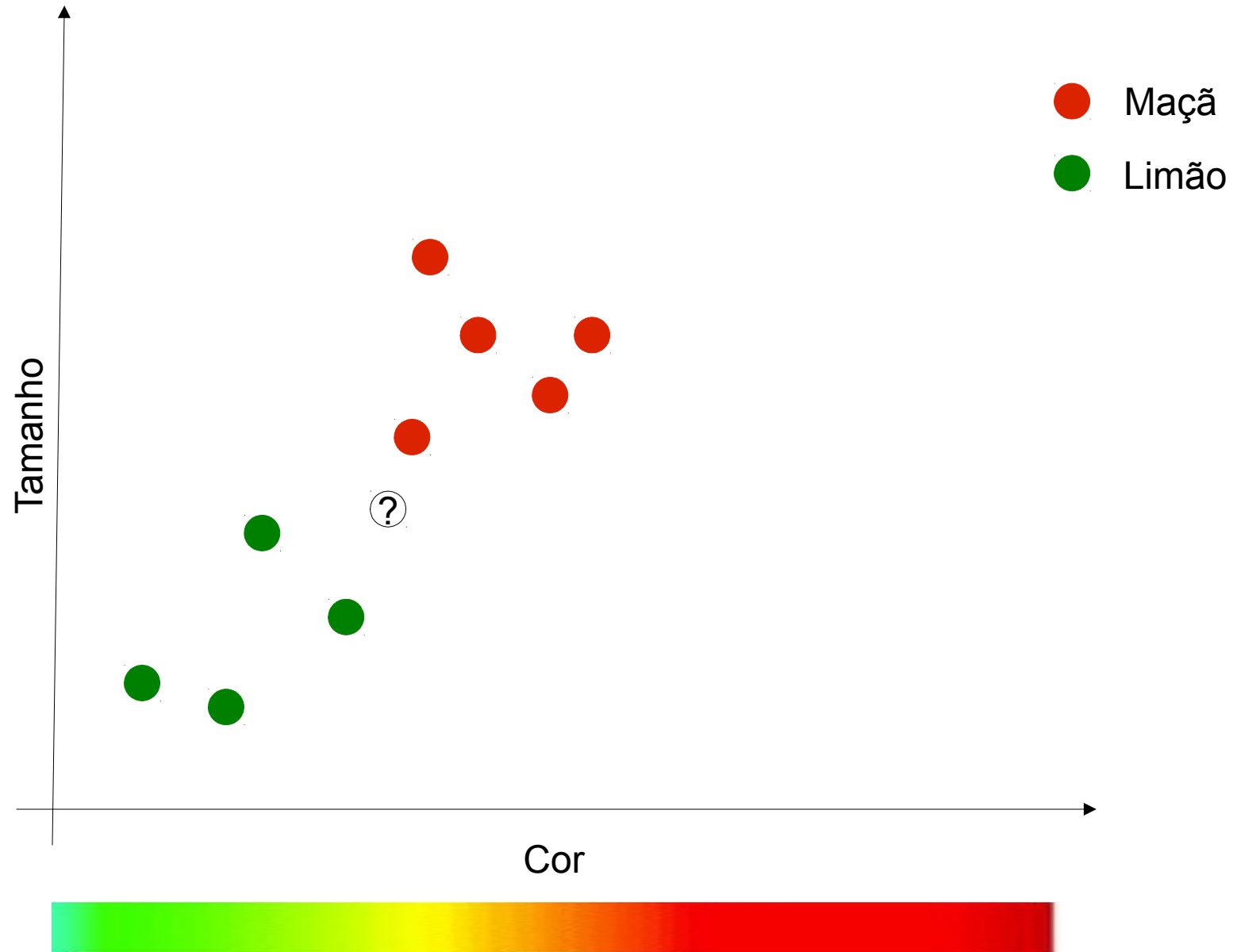
- Inferir a **qual classe** a imagem **pertence**
 - A qual delas é **mais similar**
- Aprendizado de máquina
- Métodos Classificadores
 - Entrada: vetor de características
 - Exemplos: kNN, SVM, redes neurais, OPF, etc.
 - Métodos supervisionados = treinamento
 - Função de distância
 - Identificar a qual classe a imagem é mais similar

Tomada de decisão

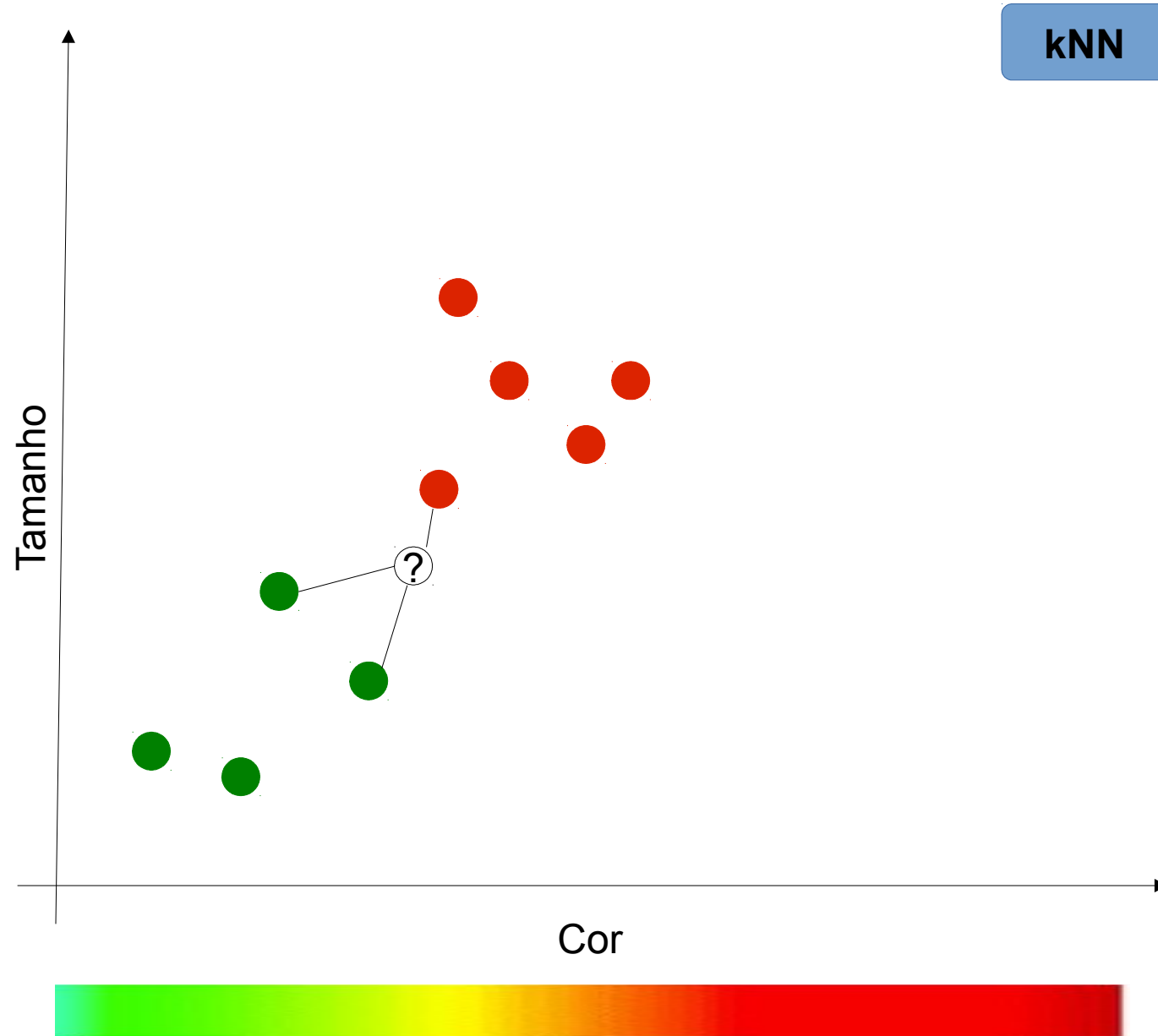
- A qual classe o objeto pertence?



Classificação

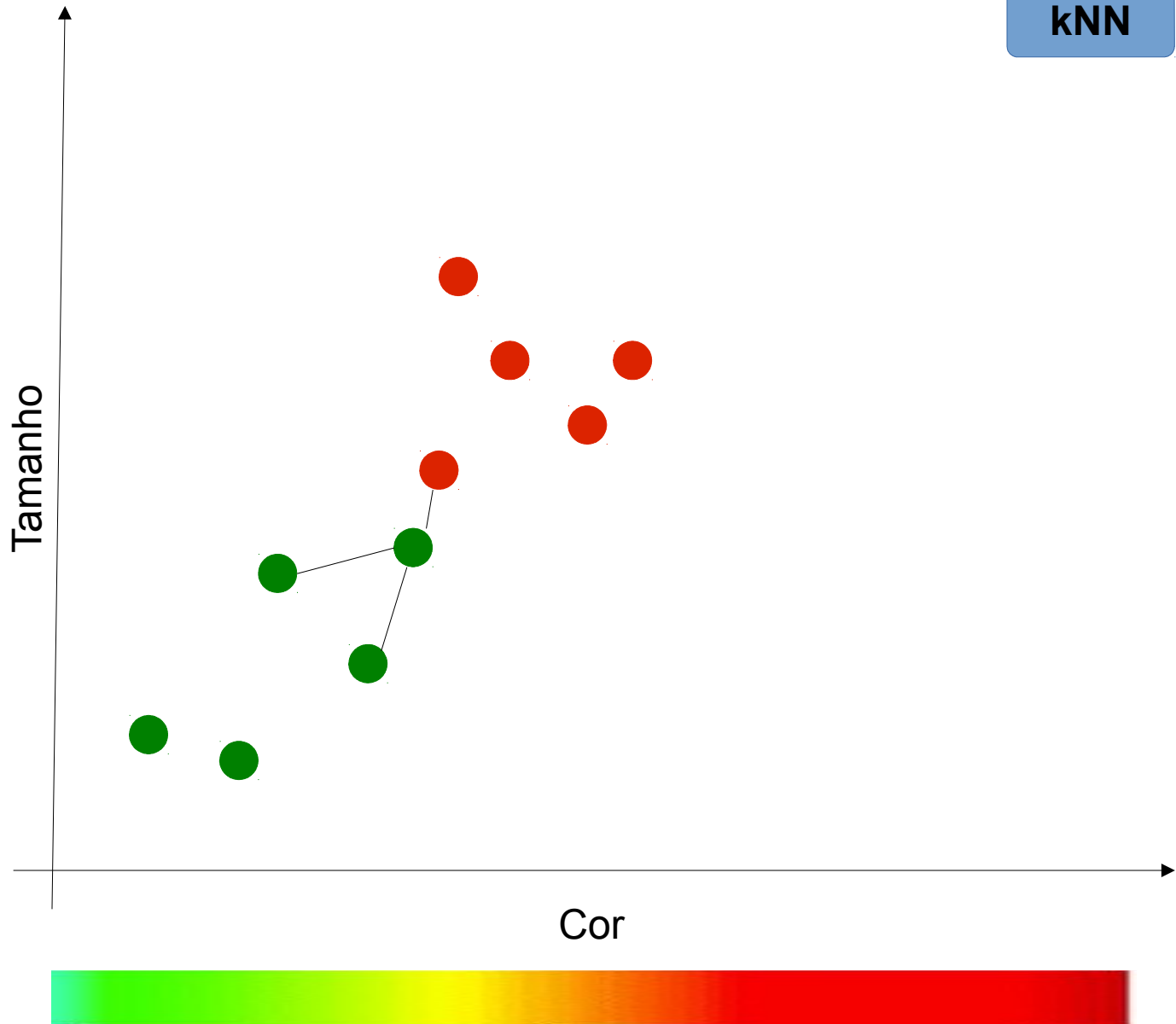


kNN



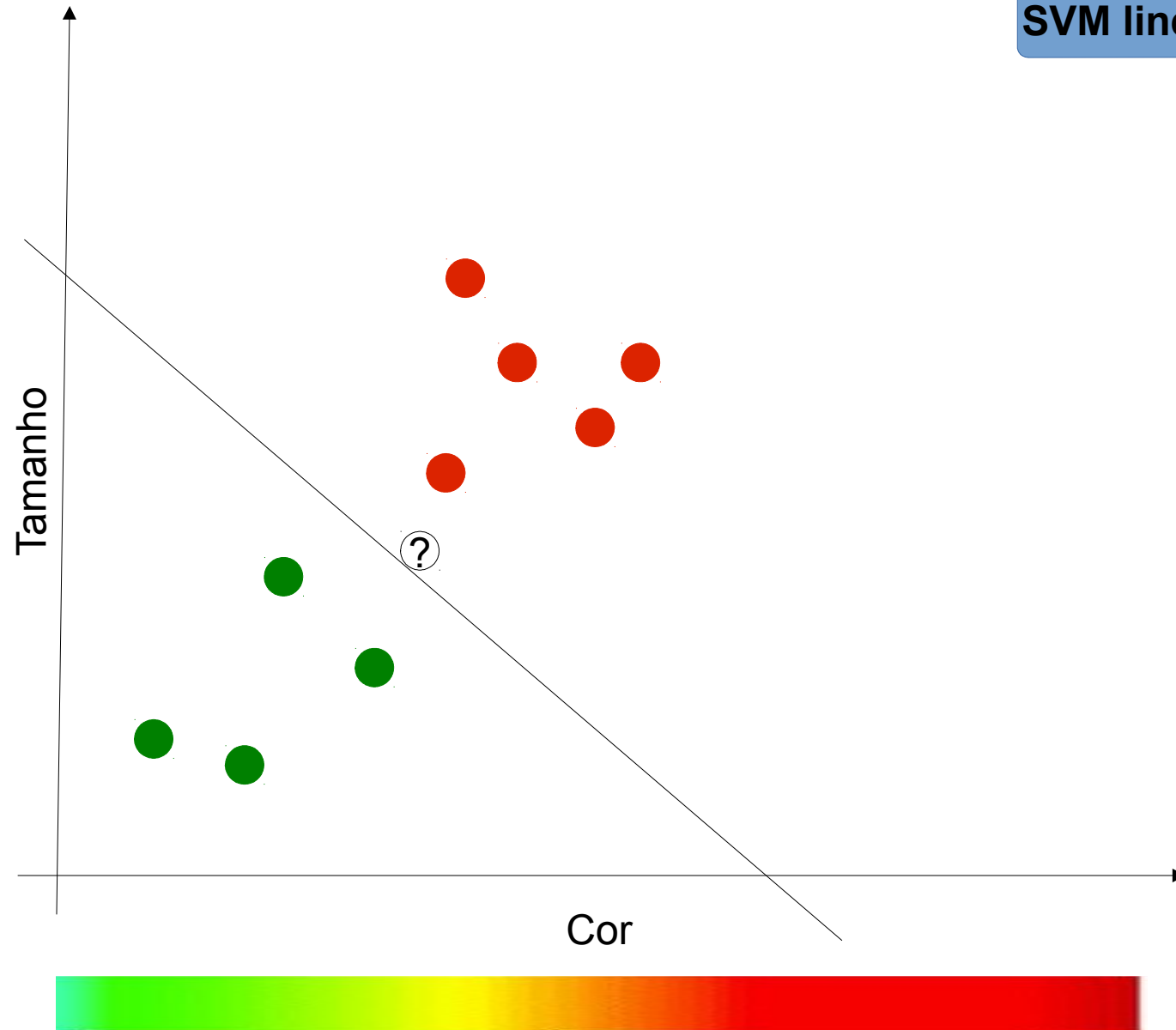
Classificação

kNN



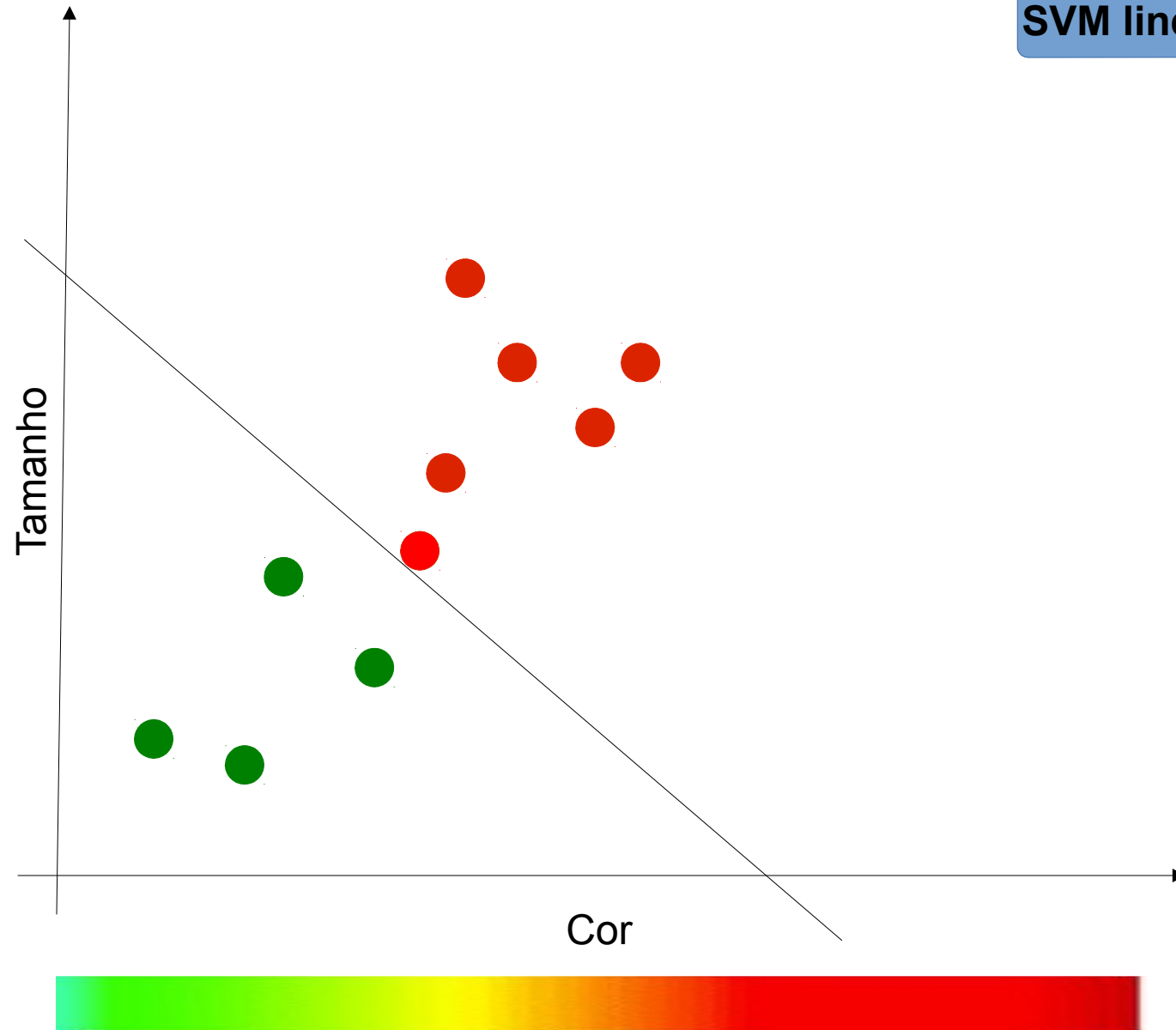
Classificação

SVM linear



Classificação

SVM linear



Visão computacional

- Quais o melhor método?
- Depende:
 - Dados de entrada
 - O que pretende-se classificar
 - Informação que se tem sobre o conjunto de dados (categorias, etc)
 - Quantidade de classes
 - Qual característica destaca o objeto a ser identificado dos demais

Visão computacional

- **Bibliotecas:**
 - VIFeat
 - OpenCV
 - <http://www.computervisiononline.com/software>

Visão computacional

Exemplo OpenCV (opencv/samples/c/smiledetect.cpp):

```
#include "opencv2/objdetect/objdetect.hpp"
#include "opencv2/highgui/highgui.hpp"
#include "opencv2/imgproc/imgproc.hpp"
#include <iostream>
#include <stdio.h>

using namespace std;
using namespace cv;
void detectAndDisplay( Mat frame );

String face_cascade_name = "haarcascade_frontalface_alt.xml";
String eyes_cascade_name = "haarcascade_eye_tree_eyeglasses.xml";
CascadeClassifier face_cascade, eyes_cascade;
string window_name = "Capture - Face detection";
RNG rng(12345);

int main( int argc, const char** argv ) {
    Mat img;
    //Carrega classificadores
    if( !face_cascade.load( face_cascade_name ) ){ printf("--(!)Erro\n"); return -1; };
    if( !eyes_cascade.load( eyes_cascade_name ) ){ printf("--(!)Erro\n"); return -1; };

    img = imread("imagem.jpg"); //carrega imagem
    if( !img.empty() )
    { detectAndDisplay( img ); }
    else
    { printf("Erro ao carregar imagem!"); break; }
    return 0;
}
```

Visão computacional

```
void detectAndDisplay( Mat img ){
    std::vector<Rect> faces;
    Mat img_gray;

    cvtColor( img, img_gray, CV_BGR2GRAY );
    equalizeHist( img_gray, img_gray );
    // Detecção da face
    face_cascade.detectMultiScale( img_gray, faces, 1.1, 2, 0|CV_HAAR_SCALE_IMAGE, Size(30, 30) );

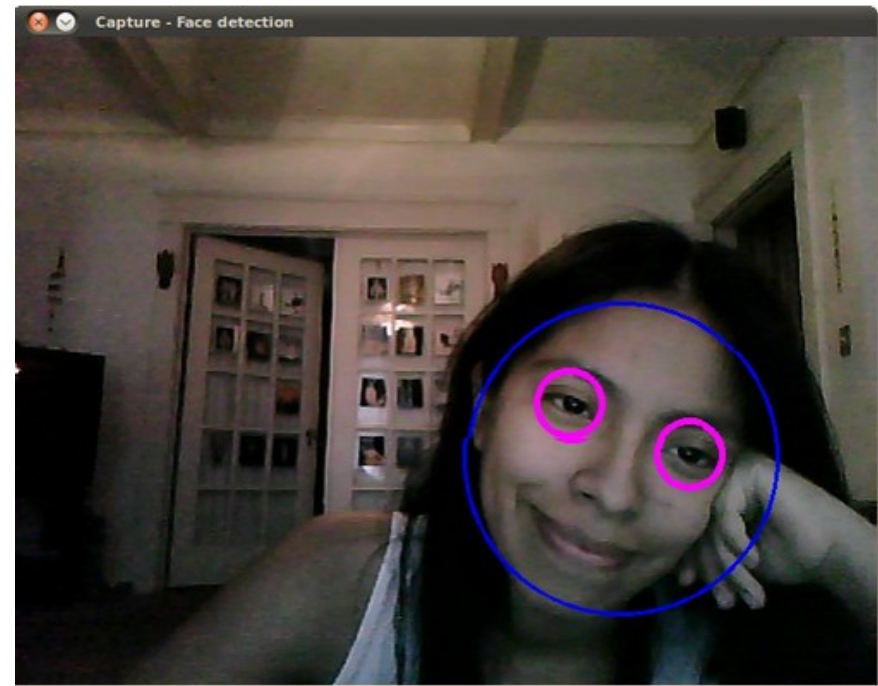
    for( size_t i = 0; i < faces.size(); i++ ) {
        Point center( faces[i].x + faces[i].width*0.5, faces[i].y + faces[i].height*0.5 );
        ellipse( img, center, Size( faces[i].width*0.5,
            faces[i].height*0.5), 0, 0, 360, Scalar( 255, 0, 255 ), 4, 8, 0 );

        Mat faceROI = img_gray( faces[i] );
        std::vector<Rect> eyes;
        //Em cada face, detectar os olhos
        eyes_cascade.detectMultiScale( faceROI, eyes, 1.1, 2, 0 |CV_HAAR_SCALE_IMAGE, Size(30, 30) );

        for( size_t j = 0; j < eyes.size(); j++ ) {
            Point center( faces[i].x + eyes[j].x + eyes[j].width*0.5,
                faces[i].y + eyes[j].y + eyes[j].height*0.5 );
            int radius = cvRound( (eyes[j].width + eyes[j].height)*0.25 );
            circle( img, center, radius, Scalar( 255, 0, 0 ), 4, 8, 0 );
        }
    }
    imshow( window_name, img );
}
```

Visão computacional

Resultado:



Documentação: <http://docs.opencv.org/>