

UNIVERSIDADE FEDERAL DE SANTA CATARINA  
DEPARTAMENTO DE ENGENHARIA DE PRODUÇÃO E SISTEMAS

**Programação Linear Inteira e Mista**  
**Programação Linear Binária**

Prof. Sérgio Fernando Mayerle

# 1. PROGRAMAÇÃO LINEAR INTEIRA E MISTA (A. H. Land & A. G. Doig, 1960)

## 1.1. Aplicações com variáveis inteiras

- Geração de portfólios de investimento
- Localização de *facilities* (fábricas, armazéns, postos de atendimento, etc)
- Problemas de cobertura
- Problemas de partição
- Problemas de alocação
- Problemas de seqüenciamento
- Problemas de roteamento

## 1.2. Definição 1

Seja o problema de programação linear inteira mista (PPLIM) apresentado na forma abaixo:

$$\begin{aligned} \langle p \rangle \quad & \text{Max} \quad c^T x \\ \text{s.a:} \quad & x \in M \end{aligned}$$

onde  $M = \{x \in R^n \mid Ax = b, 0 \leq x \leq u, x_{j=1, \dots, K} \in Z\}$ .

## 1.3. Definição 2

Seja o problema de programação linear inteira mista relaxado (PPLIMR), obtido a partir de  $\langle p \rangle$ , na forma:

$$\begin{aligned} \langle \bar{p} \rangle \quad & \text{Max} \quad c^T x \\ \text{s.a:} \quad & x \in \bar{M} \end{aligned}$$

onde  $\bar{M} = \{x \in R^n \mid Ax = b, 0 \leq x \leq u\}$ . Note-se que  $M \subseteq \bar{M}$ .

## 1.4. Proposição 1

- Se  $\langle \bar{p} \rangle$  não tem solução, então  $\langle p \rangle$  também não terá solução;
- Se  $\bar{x}^*$  é a solução ótima de  $\langle \bar{p} \rangle$  e  $\bar{x}_j^* \in Z, \forall j = 1, \dots, K$ , então  $\bar{x}^*$  é a solução ótima de  $\langle p \rangle$ .

## 1.5. Proposição 2

Seja  $\bar{x}^*$  a solução ótima de  $\langle \bar{p} \rangle$ , com  $\bar{x}_j^* \notin Z$  pelo menos para algum  $j = 1, \dots, K$ . Sejam os conjuntos:

$$\begin{aligned} \bar{M}_{(I)} &= \{x \in R^n \mid Ax = b, 0 \leq x \leq u, x_j \leq \lfloor \bar{x}_j^* \rfloor\} \\ \bar{M}_{(II)} &= \{x \in R^n \mid Ax = b, 0 \leq x \leq u, x_j \geq \lceil \bar{x}_j^* \rceil\} \end{aligned}$$

onde  $\lfloor v \rfloor$  é o maior inteiro menor que  $v$ , e  $\lceil v \rceil$  é o menor inteiro maior que  $v$ .

- i) Se  $\langle p \rangle$  admite solução ótima  $x^*$ , então  $x^* \in \overline{M}_{(I)} \cup \overline{M}_{(II)}$ ;
- ii) Se  $x_{(I)}^* \in \overline{M}_{(I)}$  e  $x_{(II)}^* \in \overline{M}_{(II)}$  são soluções que maximizam  $c^T x$ , sobre os conjuntos  $\overline{M}_{(I)}$  e  $\overline{M}_{(II)}$ , respectivamente, se  $c^T x_{(I)}^* \geq c^T x_{(II)}^*$  e se  $x_{(I)}^*$  satisfaz as condições de integridades definidas para  $\langle p \rangle$ , então  $x_{(I)}^*$  é a solução ótima de  $\langle p \rangle$ .

## 1.6. Algoritmo branch and bound

**Passo 1** Gere uma lista de PPL's inicialmente vazia. Resolva o PPLIM desconsiderando as restrições de integridade. Se este problema não tem solução viável, então PARE. O PPLIM também não terá solução viável. Em caso contrário, inclua este PPL na lista.

**Passo 2** Escolha, entre os PPL's da lista, aquele cujo valor da solução ótima seja o máximo. Se mais de um problema atender esta condição, desempate de qualquer forma, mas sempre a favor de soluções que satisfaçam as condições de integridade do PPLIM.

**Passo 3** Retire o problema escolhido da lista e, se a sua solução satisfizer as condições de integridade, PARE. A solução ótima do PPLIM foi encontrada. Em caso contrário, tome uma variável inteira que não satisfaz a condição de integridade, isto é  $\bar{x}_j^* \notin Z$ , e gere dois novos PPL's, pela agregação das seguintes restrições adicionais:

$$\text{Problema 1} \quad x_j \leq \lfloor \bar{x}_j^* \rfloor$$

$$\text{Problema 2} \quad x_j \geq \lceil \bar{x}_j^* \rceil$$

Resolva cada PPL gerado, e se tiver solução ótima, inclua na lista.

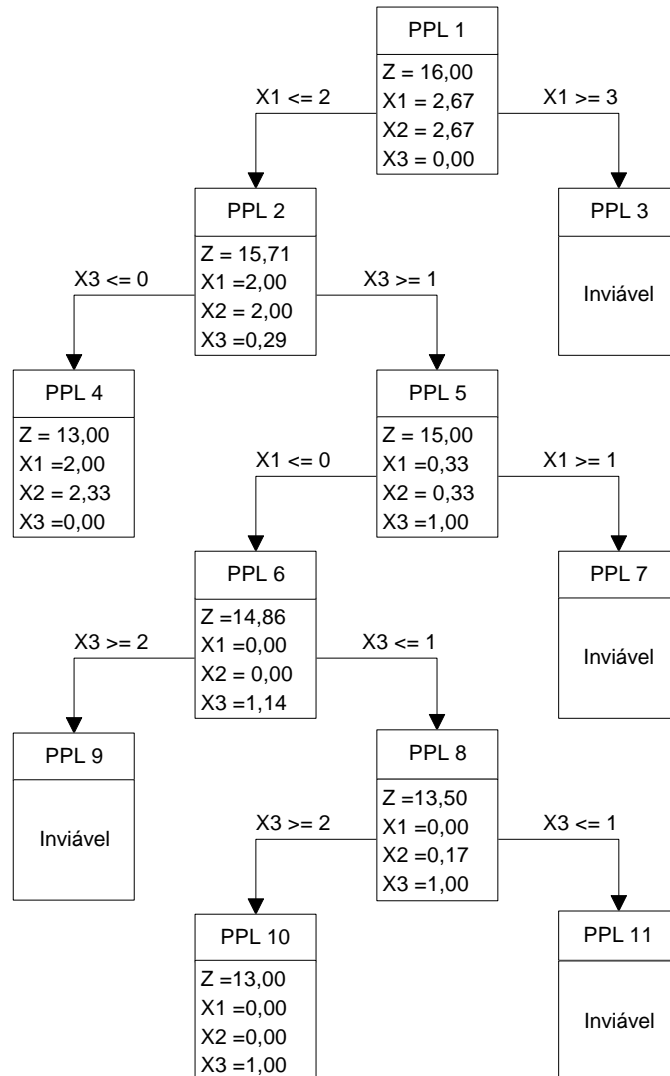
**Passo 4** Se a lista estiver vazia, então PARE, pois o PPLIM não tem solução viável. Em caso contrário volte ao Passo 2.

### Observações:

1. Na prática costuma-se descartar os PPL's cujo valor da função objetivo são menores que  $(1+b) \cdot z^*$ , onde  $z^*$  é o valor da função objetivo da melhor solução inteira conhecida até um determinado estágio da busca;
2. A solução dos PPL's descendentes poderão ser obtidas com a aplicação de técnicas de análise de pós-otimalidade. Em geral, uma iteração dual é suficiente para encontrar a solução destes novos problemas, partindo-se da solução do PPL que lhes deram origem.

## Exemplo

Max  $3x_1 + 3x_2 + 13x_3$   
 s.a:  $-3x_1 + 6x_2 + 7x_3 \leq 8$   
 $6x_1 - 3x_2 + 7x_3 \leq 8$   
 $0 \leq x_1, x_2, x_3 \leq 5$   
 $x_1, x_2, x_3 \in I$



Problema		X1			X2			X3			Z	Observação
Número	Anterior	Inf.	Valor	Sup.	Inf.	Valor	Sup.	Inf.	Valor	Sup.		
1	-	0,00	2,67	5,00	0,00	2,67	5,00	0,00	0,00	5,00	16,00	PPLIM original
2	1	0,00	2,00	2,00	0,00	2,00	5,00	0,00	0,29	5,00	15,71	Ok
3	1	3,00		5,00	0,00		5,00	0,00		5,00		Não existe solução
4	2	0,00	2,00	2,00	0,00	2,33	5,00	0,00	0,00	0,00	13,00	
5	2	0,00	0,33	2,00	0,00	0,33	5,00	1,00	1,00	5,00	15,00	Ok
6	5	0,00	0,00	0,00	0,00	0,00	5,00	1,00	1,14	5,00	14,86	Ok
7	5	1,00		2,00	0,00		5,00	1,00		5,00		Não existe solução
8	6	0,00	0,00	0,00	0,00	0,17	5,00	1,00	1,00	1,00	13,50	Ok
9	6	0,00		0,00	0,00		5,00	2,00		5,00		Não existe solução
10	8	0,00	0,00	0,00	0,00	0,00	0,00	1,00	1,00	1,00	13,00	Solução ótima
11	8	0,00		0,00	1,00		5,00	1,00		1,00		Não existe solução

Solução ótima

$$x_1 = 0$$

$$x_2 = 0$$

$$x_3 = 1$$

$$z^* = 13$$

## 2. PROGRAMAÇÃO LINEAR BINÁRIA (E. Balas, 1965)

### 2.1. Definição

Seja o PPLB (Problema de Programação Linear Binária) que segue:

$$\begin{aligned} \text{Max} \quad & \sum_{j=1}^n c_j x_j \\ \text{s.a:} \quad & \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j \leq b_i \quad \forall i = 1, \dots, m \\ & x_j \in \{0, 1\} \quad \forall j = 1, \dots, n \end{aligned}$$

no qual  $c_1 \geq c_2 \geq \dots \geq c_n \geq 0$ .

### 2.1. Transformações de equivalência

No caso do problema não se adaptar à esta forma padrão, o mesmo deverá sofrer as seguintes transformações:

- efetue a substituição  $x_j = 1 - x'_j$   $\forall c_j < 0$ ;
- troque cada uma das restrições do tipo  $\sum a_{ij} x_j = b_i$  por duas restrições: uma do tipo  $\sum a_{ij} x_j \leq b_i$  e outra do tipo  $\sum a_{ij} x_j \geq b_i$ ;
- troque cada uma das restrições do tipo  $\sum a_{ij} x_j \geq b_i$  por uma restrição  $-\sum a_{ij} x_j \leq -b_i$ ;
- reordene as variáveis do PPLB de modo que  $c_1 \geq c_2 \geq \dots \geq c_n$ .

### 2.2. Algoritmo de Programação Linear Binária

O algoritmo proposto a seguir consiste em um processo de busca em uma árvore binária, na qual a cada nó  $n$  da árvore corresponde uma solução parcial do PPLB, cujos valores das  $k$  primeiras variáveis são conhecidas. A fim de se verificar a possibilidade de existência de uma solução viável e ótima, a partir desta solução parcial, dois testes deverão ser realizados.

#### 2.2.1. Teste de Otimalidade

O teste de otimalidade considera o conhecimento prévio de uma solução ótima temporária, cujo valor da função objetivo é  $z_{ótimo}$ . Considerando que na solução parcial as  $k$  primeiras variáveis são conhecidas, uma estimativa do máximo do valor da função objetivo para uma solução completa derivada desta solução parcial, poderá ser feita através de:

$$z_{estimado} = \sum_{j=1}^k c_j x_j + \sum_{j=k+1}^n c_j$$

Se o valor de  $z_{estimado}$  for superior ao valor de  $z_{ótimo}$ , então é possível que se encontre uma solução ótima a partir desta solução parcial. Em caso contrário, a melhor solução possível de ser encontrada não será melhor que a solução ótima temporária já disponível.

### 2.2.2. Teste de Viabilidade

O teste de viabilidade, por sua vez, considera que para cada restrição deve ser satisfeita a seguinte condição:

$$\sum_{j=1}^k a_{ij}x_j + \sum_{j=k+1}^n a_{ij}x_j \leq b_i$$

ou:

$$\sum_{j=1}^k a_{ij}x_j \leq b_i - \sum_{j=k+1}^n a_{ij}x_j \leq b_i - \sum_{j=k+1}^n \min(0; a_{ij})$$

Então, se para alguma restrição:

$$\sum_{j=1}^k a_{ij}x_j > b_i - \sum_{j=k+1}^n \min(0; a_{ij})$$

conclui-se que não existirão valores para as variáveis ainda não conhecidas que permitam a obtenção de uma solução satisfaça a restrição.

No caso de falha de um destes dois testes, é necessário rever os valores atribuídos as  $k$  primeiras variáveis.

### 2.2.3. Algoritmo propriamente dito

**Passo 0** Monte o PPLB em sua forma padrão. Faça  $z_{ótimo} = -\infty$  e  $k = 1$ ;

**Passo 1** Faça  $x_k = 1$ . Verifique se:

$$z_{estimado} = \sum_{j=1}^k c_j x_j + \sum_{j=k+1}^n c_j > z_{ótimo}$$

e

$$\sum_{j=1}^k a_{ij}x_j \leq b_i - \sum_{j=k+1}^n \min(0; a_{ij}) \quad \forall i = 1, \dots, m$$

Em caso de sucesso vá para o passo 3;

**Passo 2** Faça  $x_k = 0$ . Verifique se:

$$z_{estimado} = \sum_{j=1}^k c_j x_j + \sum_{j=k+1}^n c_j > z_{ótimo}$$

e

$$\sum_{j=1}^k a_{ij}x_j \leq b_i - \sum_{j=k+1}^n \min(0; a_{ij}) \quad \forall i = 1, \dots, m$$

Em caso de fracasso vá para o passo 4;

**Passo 3** Faça  $k = k + 1$ . Se  $k \leq n$ , volte ao passo 1. Senão, uma solução completa, melhor que a solução ótima temporária, foi encontrada. Guarde esta solução como sendo a nova solução ótima temporária. Atualize o valor de  $z_{\text{ótimo}}$ .

**Passo 4** *Backtrack*. Encontre  $K = \{j \mid x_j = 1 \text{ e } 0 < j < k\}$ . Se  $K = \emptyset$ , então PARE; a solução ótima temporária é a solução ótima do problema. Em caso contrário, determine  $k = \max \{j \mid j \in K\}$  e retorne ao passo 2.

### 2.3. Exemplo

$$\begin{aligned} \text{Max} \quad & 10x_1 + 9x_2 + 7x_3 + 5x_4 + 2x_5 + 1x_6 \\ \text{s.a:} \quad & 1x_1 - 2x_2 + 2x_3 + 1x_4 - 2x_5 + 1x_6 \leq 1 \\ & 2x_1 + 1x_2 - 2x_3 - 1x_4 + 1x_5 + 2x_6 \leq 2 \\ & 3x_1 + 2x_2 - 1x_3 + 3x_4 - 4x_5 + 1x_6 \leq 2 \\ & x_1, x_2, x_3, x_4, x_5, x_6 \in \{0, 1\} \end{aligned}$$

$$c^T = [10 \quad 9 \quad 7 \quad 5 \quad 2 \quad 1]$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 2 & 1 & -2 & 1 \\ 2 & 1 & -2 & -1 & 1 & 2 \\ 3 & 2 & -1 & 3 & -4 & 1 \end{bmatrix} \quad b = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix}$$



$k$	$x_j$	$\sum_{j=1}^k c_j x_j$	$\sum_{j=k+1}^n c_j$	$Z_{estimado}$	$\sum_{j=1}^k a_{ij} x_j$	$b_i - \sum_{j=k+1}^n \min(a_{ij}; 0)$	OK 1	OK 2	$Z^*$
0									$-\infty$
1	1	10	24	34	(1;2;3)	(5;5;7)	ok	ok	
2	1,1	19	15	34	(-1;3;5)	(3;5;7)	ok	ok	
3	1,1,1	26	8	34	(1;1;4)	(3;3;6)	ok	ok	
4	1,1,1,1	31	3	34	(2;0;7)	(3;2;6)	ok	-	
4	1,1,1,0	26	3	29	(1;1;4)	(3;2;6)	ok	ok	
5	1,1,1,0,1	28	1	29	(-1;2;0)	(1;2;2)	ok	ok	
6	1,1,1,0,1,1	29	0	29	(0;4;1)	(1;2;2)	ok	-	
6	1,1,1,0,1,0	28	0	28	(-1;2;0)	(1;2;2)	ok	ok	28
5	1,1,1,0,0	26	1	27			-		
3	1,1,0	19	8	27			-		
2	1,0	10	15	25			-		
1	0	0	24	24			-		
	Fim								

### Solução ótima

$$x_1 = 1 \quad x_2 = 1 \quad x_3 = 1 \quad x_4 = 0 \quad x_5 = 1 \quad x_6 = 0$$

$$Z^* = 28$$