

Обработка и распознавание изображений

Лабораторная работа №2. Изучение и освоение методов классификации формы изображений.

Выполнил: Алексеев Илья Алексеевич, 317 группа.

Постановка задачи

Дано:

- фотографии графов, построенных из магнитной головоломки
- все графы делятся на четыре класса, соответствующие классам изоморфизма графов ([подробнее](#))
- фотографии имеют размер 1024×768 и качество 72 dpi

Найти:

- класс графа по фотографии
- сколько вершин разных степеней ([подробнее](#))

Решение

Алгоритм действий

- Сегментация графа и построение скелета формы
 1. Удаление теней ([источник](#)). Для каждого RGB-канала в отдельности:
 1. [Дилатация](#)
 2. [Медианное размытие](#)
 3. [Нормализация](#)
 2. Бинаризация:
 1. [Размытие Гаусса](#)
 2. Пороговое отсечение [методом Оtsu](#)
 3. [Дилатация](#)
 4. [Эрозия](#)
 3. Построение скелета изображения (средствами пакета [skimage.morphology](#))

- Анализ скелета

1. Поиск всех ветвей скелета и их пересечений (средствами пакета [skan.csr](#))
2. Найденные ветви объявляем рёбрами графа, пересечения — вершинами графа
3. Классификация найденных рёбер графа на обычные, промежуточные и мусорные
 - подробнее в разделе “Поиск ветвей и пересечений. Классификация рёбер”
4. Подсчёт степеней вершин на основе того, какой тип у примыкающих рёбер
 - Подробнее в разделе “Подсчет степеней вершин”

Все функции, связанные с сегментацией и анализом скелета, реализованы в файлах `segmentation.py` и `skeleton.py`. Примеры работы с этими функциями представлены в ноутбуках `segmentation.ipynb` и `skeleton.ipynb`.

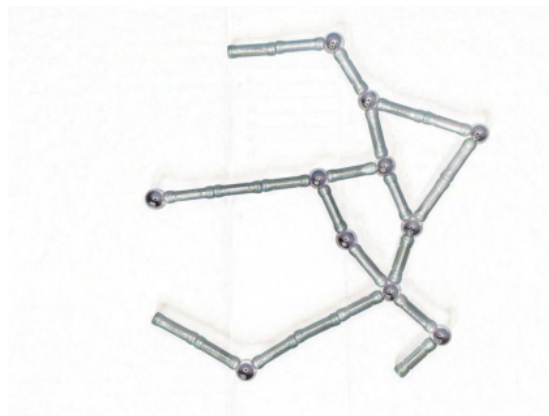
Удаление теней

Демонстрация:

исходное изображение

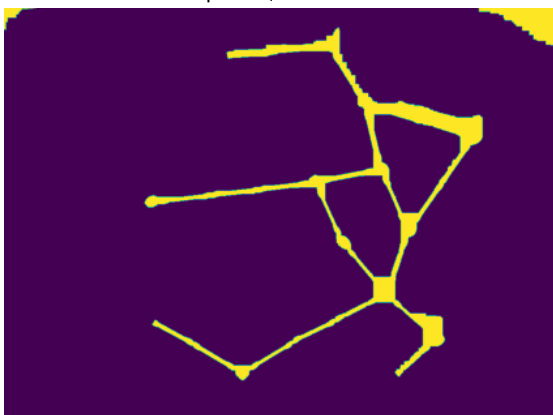


без теней

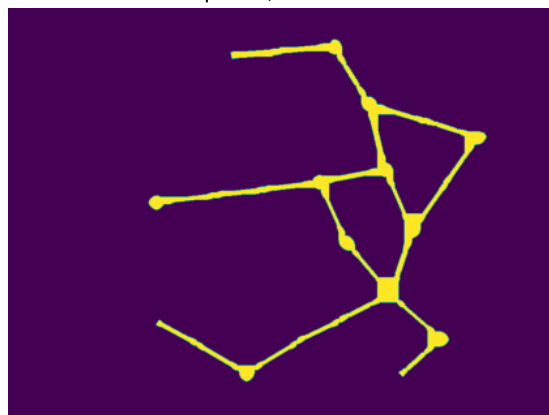


Данный шаг значительно улучшает качество сегментации:

бинаризация с тенями

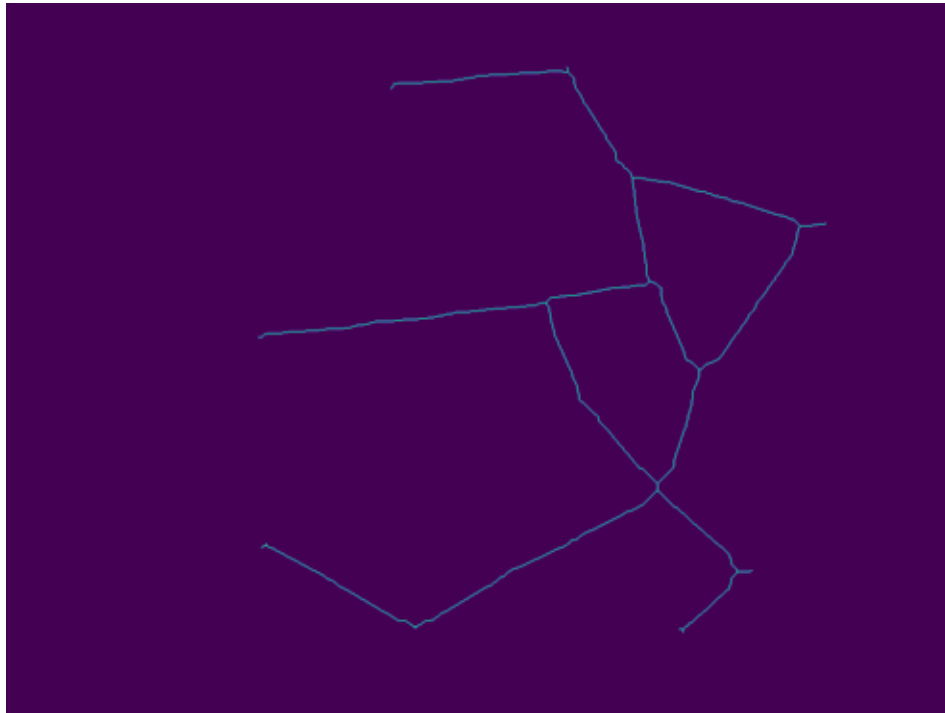


бинаризация без теней



Построение скелета

Пример скелета формы

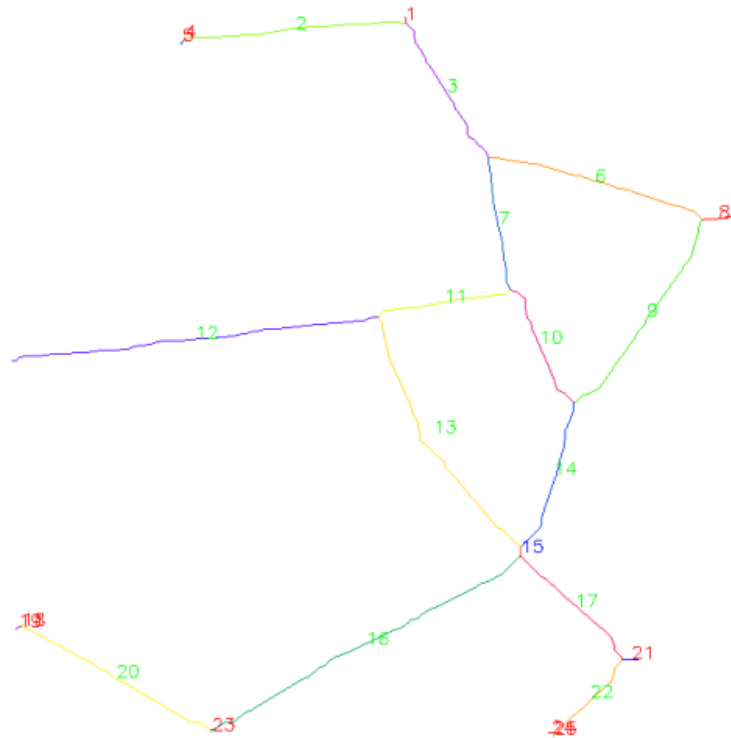


Поиск ветвей и пересечений. Классификация ветвей

Поиск ветвей и пересечений производится полностью средствами `skan.csr.Skeleton`.

Изобразим найденные ветви скелета:

Классификация ветвей



Заметим, что не все ветви соответствуют рёбрам графа. А именно присутствуют короткие ветви, возникшие на месте

- выступавших шариков (ветви с красными номерами)
- шариков с более чем тремя примыкающими рёбрами (одна ветвь с синим номером, номер 15)

Введём несколько определений:

1. *Пиксельное расстояние между соседними пикселями* будем считать
 - равным 1, если пиксели являются соседними по вертикали или горизонтали
 - равным $\sqrt{2}$, если пиксели являются соседними по диагонали
2. *Пиксельной длиной ветви скелета* будем называть сумму пиксельных расстояний между пикселями данной ветви.
3. *Степенью пикселя* назовём число соседних с ним пикселей (и по диагонали, и по горизонтали)

Все ветви скелета делятся на три вида:

- обычные (зеленые номера на рисунке) — пиксельная длина ветви больше некоторого порога

- промежуточные (синие номера на рисунке) — пиксельная длина ветви меньше некоторого порога и концевые пиксели имеют степени больше 1
- мусорные (красные номера на рисунке) — пиксельная длина ветви меньше некоторого порога и хотя бы один из концевых пикселей имеет степень 1

Подсчёт степеней вершин

Заметим, что

- если к данному пикселю примыкают только обычные ветви скелета, то степень соответствующей вершины равна степени данного пикселя
- примыкающие мусорные ветви не дают вклад в степень вершины
- примыкающие промежуточные ветви вносят вклад в степень вершины, равный сумме степеней вершин связного подграфа из промежуточных ветвей

Эти замечания выливаются в алгоритм подсчета степеней вершин:

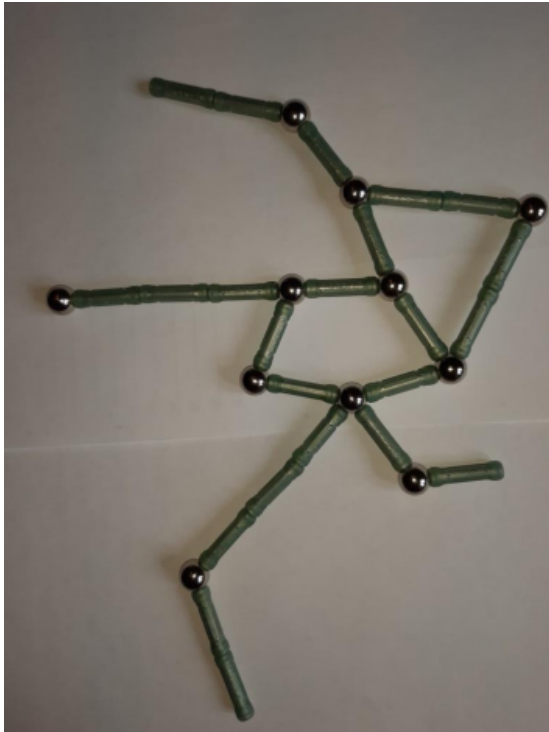
- сначала для каждой вершины
 - запоминаем число обычных рёбер, примыкающих к данной вершине
- затем для каждой вершины
 - если среди примыкающих ребёр есть промежуточные, то
 - посчитать сумму ранее посчитанных степеней всех вершин связного подграфа из промежуточных путей
 - слить все вершины данного подграфа в одну

Простота программной реализации во многом была достигнута благодаря объекто-ориентированному программированию: использованы сущности `Node` и `Edge` с интерфейсами для обновления примыкающих путей. Сумма степеней в подграфах вычисляется с помощью обхода в глубину.

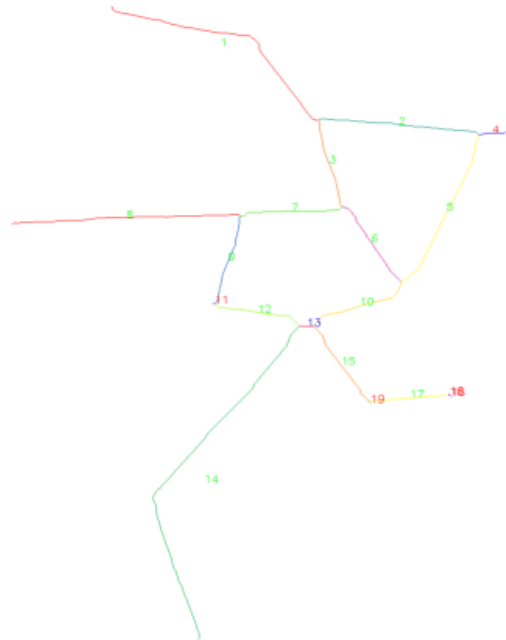
Улучшение детектирования ветвей

Рассмотрим пример:

исходное изображений



детектированные ветви



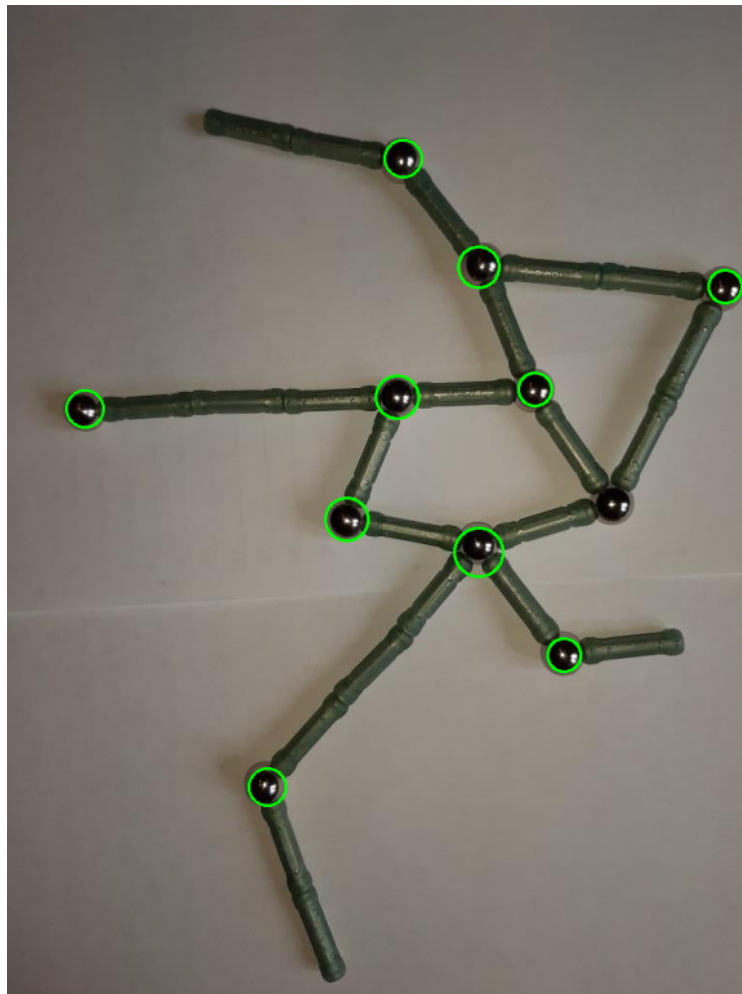
В данном случае ветвь 1 на самом деле является двумя рёбрами, соединёнными вершиной степени 2 (поскольку на исходном изображении они были разделены шариком). Как и ветвь 14.

Чтобы исправить это, была предложена следующая модификация:

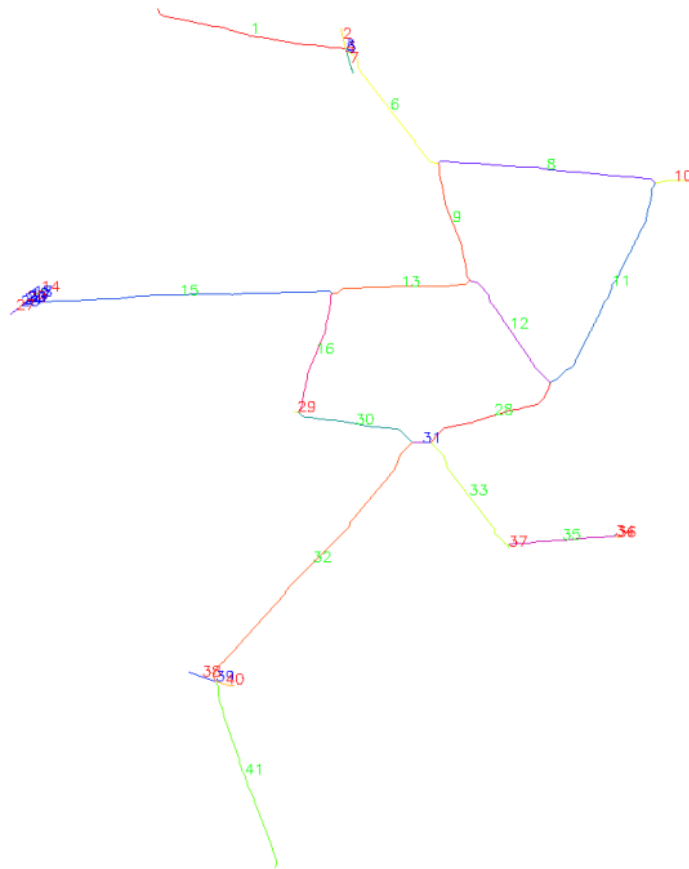
- на скелет формы добавить “засечки” в те места, где два ребра соединены вершиной степени 2
- такие места можно найти с помощью детектирования окружностей на исходном изображении
 1. Перевод цветного изображения в полутоновое
 2. [Размытие Гаусса](#)
 3. Детекция окружностей с помощью [алгоритма Хаффа](#)
- “засечка” — это отрезок, пересекающий ветвь скелета
 - угол, под которым отрезок пересекает ветвь выбирается случайно из равномерного распределения на отрезке $[0^\circ, 180^\circ]$
 - такой выбор угла не гарантирует, что отрезок не будет сливаться с ветвью

Результат работы алгоритма Хаффа:

Детекция окружностей



Демонстрация засечек:



Такая модификация не всегда решает проблему и, более того, может “испортить” другие вершины. Решить такой нюанс можно, например, следующим образом: запустить алгоритм k раз и провести голосование между всеми результатами. Этот алгоритм используется далее для проверки.

Тест

Тест проводился на выборке из восьми изображений (папка `images`).

Пример результатов работы:

2: [3, 4, 3, 3] [3, 4, 3, 3] [3, 4, 3, 3] [3, 4, 3, 3] [3, 4, 3, 3]
 13: [3, 4, 2, 4] [3, 4, 3, 3] [3, 4, 3, 3] [3, 4, 3, 3] [3, 4, 3, 3]
 3: [4, 5, 4, 1] [4, 5, 4, 1] [4, 5, 4, 1] [4, 5, 4, 1] [4, 5, 4, 1]
 25: [4, 5, 4, 1] [4, 5, 4, 1] [5, 5, 4, 1] [6, 4, 5, 1] [4, 5, 4, 1]
 4: [3, 4, 5, 2, 1] [4, 3, 5, 2, 1] [4, 3, 5, 2, 1] [4, 3, 5, 2, 1] [4, 3, 5, 2, 1]
 19: [4, 3, 5, 2, 1] [6, 3, 5, 2, 1] [3, 4, 5, 2, 1] [4, 3, 5, 2, 1] [5, 4, 5, 2, 1]
 5: [6, 3, 4, 2] [6, 3, 4, 2] [6, 3, 4, 2] [6, 3, 4, 2] [6, 3, 4, 2]
 7: [6, 3, 4, 2] [6, 3, 4, 2] [6, 3, 4, 2] [6, 3, 4, 2] [6, 3, 4, 2]

Ответы:

2: [3, 4, 3, 3]



13: [3, 4, 3, 3]



3: [4, 5, 4, 1]



25: [4, 5, 4, 1]



4: [4, 3, 5, 2, 1]



19: [4, 3, 5, 2, 1]



5: [6, 3, 4, 2]



7: [6, 3, 4, 2]



Видим, что все фотографии снабжены правильными описаниями. Отображение таких описаний на множество меток классов — задача тривиальная.

Итоги

Самые сложные части решения — это построение скелета и поиск в нем ветвей — реализованы в пакетах `skimage.morphology` и `skan.csr`. Самая трудоёмкая часть решения — обход всего скелета для подсчёта степеней вершин. Также значительная доля результата не была бы получена без модификации с засечками и голосованием. По итогу получилось реализовать генерацию корректного признакового описания фотографии графа.