

Вычислительная математика.  
Методы решения  
нелинейных уравнений.

МФТИ

# Основная задача

Найти изолированный корень уравнения  $f(x) = 0$

# Основная задача

Найти изолированный корень уравнения  $f(x) = 0$

- Если  $f$  - непрерывная функция и  $z$  - простой корень, то  $z$  принадлежит отрезку, на концах которого  $f(x)$  разного знака

# Основная задача

Найти изолированный корень уравнения  $f(x) = 0$

- Если  $f$  - непрерывная функция и  $z$  - простой корень, то  $z$  принадлежит отрезку, на концах которого  $f(x)$  разного знака
- Простейшие методы: деление пополам, метод золотого сечения

# Основная задача

Найти изолированный корень уравнения  $f(x) = 0$

- Если  $f$  - непрерывная функция и  $z$  - простой корень, то  $z$  принадлежит отрезку, на концах которого  $f(x)$  разного знака
- Простейшие методы: деление пополам, метод золотого сечения
- Итерационные методы: используют значения функции и производных в предыдущих приближениях

# Критерий остановки

## Теорема 14.1

Если  $f'$  непрерывна и  $\forall y \in [x_k - \epsilon, x_k + \epsilon]$  верно:

$$|f(x_k)/f'(y)| \leq \epsilon$$

то  $f(z) = 0$  для некоторого  $z \in [x_k - \epsilon, x_k + \epsilon]$

## Теорема 14.1

Если  $f'$  непрерывна и  $\forall y \in [x_k - \epsilon, x_k + \epsilon]$  верно:

$$|f(x_k)/f'(y)| \leq \epsilon$$

то  $f(z) = 0$  для некоторого  $z \in [x_k - \epsilon, x_k + \epsilon]$

- По теореме Лагранжа  $f(x_k + t) = f(x_k) + f'(y(t))t$



# Критерий остановки

## Теорема 14.1

Если  $f'$  непрерывна и  $\forall y \in [x_k - \epsilon, x_k + \epsilon]$  верно:

$$|f(x_k) - f'(y)(x_k - y)| \leq \epsilon$$

то  $f'(z) = 0$  для некоторого  $z \in [x_k - \epsilon, x_k + \epsilon]$

- По теореме Лагранжа  $f(x_k + t) = f(x_k) + f'(y(t))t$
- Следовательно

$$\frac{f(x_k + t) - f(x_k)}{t} = f'(y) \geq 0 \text{ при } t = \epsilon, \leq 0 \text{ при } t = -\epsilon$$

# Критерий остановки

## Теорема 14.1

Если  $f'$  непрерывна и  $\forall y \in [x_k - \epsilon, x_k + \epsilon]$  верно:

$$|f(x_k)/f'(y)| \leq \epsilon$$

то  $f(z) = 0$  для некоторого  $z \in [x_k - \epsilon, x_k + \epsilon]$

- По теореме Лагранжа  $f(x_k + t) = f(x_k) + f'(y(t))t$
- Следовательно

$$\frac{f(x_k + t)}{f'(y)} = \frac{f(x_k)}{f'(y)} + t \geq 0 \text{ при } t = \epsilon, \leq 0 \text{ при } t = -\epsilon$$

- Производная не меняет знак  $\Rightarrow f(x_k + \epsilon)f(x_k - \epsilon) \leq 0$   $\square$ .

# Метод простой итерации

# Метод простой итерации

- $f(x) = 0 \iff x = F(x): x_{k+1} = F(x_k), k = 0, 1, \dots$

# Метод простой итерации

- $f(x) = 0 \iff x = F(x): x_{k+1} = F(x_k), k = 0, 1, \dots$
- Решение  $z$  уравнения  $z = F(z)$  называется *неподвижной точкой отображения  $F$* .

# Метод простой итерации

- $f(x) = 0 \iff x = F(x): x_{k+1} = F(x_k), k = 0, 1, \dots$
- Решение  $z$  уравнения  $z = F(z)$  называется *неподвижной точкой отображения  $F$* .

## Теорема 14.2 (о сжимающих отображениях)

Пусть  $M$  полное метрическое пространство с расстоянием  $\rho(\cdot, \cdot)$ .  $F : M \rightarrow M$  – сжимающее:

$$\rho(F(x), F(y)) \leq q\rho(x, y), 0 < q < 1 \quad \forall x, y \in M$$

Тогда  $x = F(x)$  имеет единственное решение  $z$  и  $\forall x_0$  МПИ сходится к  $z$ :

$$\rho(x_k, z) \leq \frac{q^k}{1 - q} \rho(x_1, x_0)$$

# Доказательство теоремы

# Доказательство теоремы

- При  $m \geq k$

$$\rho(x_m, x_k) \leq \sum_{i=k}^{m-1} \rho(x_{i+1}, x_i) \leq$$
$$\sum_{i=k}^{m-1} q^i \rho(x_1, x_0) \leq \frac{q^k}{1-q} \rho(x_1, x_0)$$



# Доказательство теоремы

- При  $m \geq k$

$$\rho(x_m, x_k) \leq \sum_{i=k}^{m-1} \rho(x_{i+1}, x_i) \leq$$

$$\sum_{i=k}^{m-1} q^i \rho(x_1, x_0) \leq \frac{q^k}{1-q} \rho(x_1, x_0)$$

- $\Rightarrow \{x_k\}$  - фундаментальная  $\Rightarrow$  в силу полноты  $M$  она сходится к некоторому  $z \in M$ .

# Доказательство теоремы

- При  $m \geq k$

$$\rho(x_m, x_k) \leq \sum_{i=k}^{m-1} \rho(x_{i+1}, x_i) \leq$$

$$\sum_{i=k}^{m-1} q^i \rho(x_1, x_0) \leq \frac{q^k}{1-q} \rho(x_1, x_0)$$

- $\Rightarrow \{x_k\}$  - фундаментальная  $\Rightarrow$  в силу полноты  $M$  она сходится к некоторому  $z \in M$ .
- $0 \leq \rho(x^{k+1}, F(z)) = \rho(F(x^k), F(z)) \leq q\rho(x^k, z) \Rightarrow z = F(z)$

# Доказательство теоремы

- При  $m \geq k$

$$\rho(x_m, x_k) \leq \sum_{i=k}^{m-1} \rho(x_{i+1}, x_i) \leq$$

$$\sum_{i=k}^{m-1} q^i \rho(x_1, x_0) \leq \frac{q^k}{1-q} \rho(x_1, x_0)$$

- $\Rightarrow \{x_k\}$  - фундаментальная  $\Rightarrow$  в силу полноты  $M$  она сходится к некоторому  $z \in M$ .
- $0 \leq \rho(x^{k+1}, F(z)) = \rho(F(x^k), F(z)) \leq q\rho(x^k, z) \Rightarrow z = F(z)$
- Если  $z_1 = F(z_1) : \rho(z_1, z) = \rho(F(z_1), F(z)) < \rho(z_1, z) \Rightarrow z_1 = z$

# Доказательство теоремы

- При  $m \geq k$

$$\rho(x_m, x_k) \leq \sum_{i=k}^{m-1} \rho(x_{i+1}, x_i) \leq$$

$$\sum_{i=k}^{m-1} q^i \rho(x_1, x_0) \leq \frac{q^k}{1-q} \rho(x_1, x_0)$$

- $\Rightarrow \{x_k\}$  - фундаментальная  $\Rightarrow$  в силу полноты  $M$  она сходится к некоторому  $z \in M$ .
- $0 \leq \rho(x^{k+1}, F(z)) = \rho(F(x^k), F(z)) \leq q\rho(x^k, z) \Rightarrow z = F(z)$
- Если  $z_1 = F(z_1) : \rho(z_1, z) = \rho(F(z_1), F(z)) < \rho(z_1, z) \Rightarrow z_1 = z$
- Переход к  $m \rightarrow \infty$  даёт оценку ошибки  $\square$ .

# Условие достижения заданной точности

$$\rho(x_n, x^*) \leq \rho(x_n, x_{n+1}) + \rho(x_{n+1}, x^*) \leq \rho(x_n, x_{n+1}) + q\rho(x_n, x^*)$$

$$\rho(x_n, x^*) \leq \frac{\rho(x_{n+1}, x_n)}{1 - q} \leq \frac{q^n \rho(x_1, x_0)}{1 - q} \leq \varepsilon$$

$$|x_n - x^*| \leq \frac{|x_{n+1} - x_n|}{1 - q} \leq \frac{q^n |x_1 - x_0|}{1 - q}$$

# МПИ в $\mathbb{R}^1$

- Пусть  $F \in C^1[z - \delta, z + \delta]$ ,  $z$  – единственная неподвижная точка

- Пусть  $F \in C^1[z - \delta, z + \delta]$ ,  $z$  – единственная неподвижная точка
- Если  $|F'(z)| < 1$ , то в некоторой  $\delta$ -окрестности

$$q = \max_{|x-z| \leq \delta} |F'(x)| < 1 \Rightarrow |F(x) - F(y)| \leq q|x - y| \quad \forall x, y$$



- Пусть  $F \in C^1[z - \delta, z + \delta]$ ,  $z$  – единственная неподвижная точка
- Если  $|F'(z)| < 1$ , то в некоторой  $\delta$ -окрестности

$$q = \max_{|x-z| \leq \delta} |F'(x)| < 1 \Rightarrow |F(x) - F(y)| \leq q|x - y| \quad \forall x, y$$

- Следовательно,  $F$  – сжимающее отображение на  $M = [z - \delta, z + \delta]$ , МПИ сходится  $\forall x_0 \in M$

$$F'(x) = \begin{bmatrix} \frac{\partial F_1(x)}{\partial x_1} & \cdots & \frac{\partial F_1(x)}{\partial x_n} \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ \frac{\partial F_n(x)}{\partial x_1} & \cdots & \frac{\partial F_n(x)}{\partial x_n} \end{bmatrix}$$

$$F'(x) = \begin{bmatrix} \frac{\partial F_1(x)}{\partial x_1} & \cdots & \frac{\partial F_1(x)}{\partial x_n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial F_n(x)}{\partial x_1} & \cdots & \frac{\partial F_n(x)}{\partial x_n} \end{bmatrix}$$

### Теорема 14.3 (достаточное условие сходимости)

Пусть отображение  $F : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  имеет единственную неподвижную точку  $z = F(z)$  и непрерывно дифференцируемо в некоторой её окрестности.

Тогда, если  $\rho(F'(z)) < 1$ , то  $\forall x_0$  из некоторой окрестности точки  $z$  метод простой итерации сходится к  $z$ .

# Метод простой итерации с параметром

# Метод простой итерации с параметром

- $F(x) = x - \alpha(x)f(x)$

# Метод простой итерации с параметром

- $F(x) = x - \alpha(x)f(x)$
- Если  $z$  изолированный *простой* корень ( $f'(z) \neq 0$ ), то  $\alpha$  всегда можно выбрать так, чтобы выполнялось  $|F'(z)| < 1$ .

# Метод простой итерации с параметром

- $F(x) = x - \alpha(x)f(x)$
- Если  $z$  изолированный *простой* корень ( $f'(z) \neq 0$ ), то  $\alpha$  всегда можно выбрать так, чтобы выполнялось  $|F'(z)| < 1$ .
- Если известны оценки  $|f'(x)|$ , то можно выбрать *оптимальное* значение  $\alpha$  (как в м-де Ричардсона).

# Метод простой итерации с параметром

- $F(x) = x - \alpha(x)f(x)$
- Если  $z$  изолированный *простой* корень ( $f'(z) \neq 0$ ), то  $\alpha$  всегда можно выбрать так, чтобы выполнялось  $|F'(z)| < 1$ .
- Если известны оценки  $|f'(x)|$ , то можно выбрать *оптимальное* значение  $\alpha$  (как в м-де Ричардсона).
- Нулевое значение  $|F'(z)|$  будет при  $\alpha = 1/f'(z)$ . Можно взять приближение, тогда получим метод Ньютона:

$$\alpha = \frac{1}{f'(x_k)} \approx \frac{1}{f'(z)} \Rightarrow x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}$$



# Метод Ньютона

# Метод Ньютона

- $f$  приближается многочленом 1-й степени (мн-н Тейлора или интерполяционный мн-н Эрмита)

$$f(x) \approx H(x) = f(x_k) + f'(x_k)(x - x_k)$$

# Метод Ньютона

- $f$  приближается многочленом 1-й степени (мн-н Тейлора или интерполяционный мн-н Эрмита)

$$f(x) \approx H(x) = f(x_k) + f'(x_k)(x - x_k)$$

- Пусть  $f \in C^2$ ,  $f'(z) \neq 0$ . Тогда

$$f(z) - H(z) = \frac{f''(\xi_k)}{2}(z - x_k)^2$$

$$H(x_{k+1}) - H(z) = f'(x_k)(x_{k+1} - z)$$

# Метод Ньютона

- $f$  приближается многочленом 1-й степени (мн-н Тейлора или интерполяционный мн-н Эрмита)

$$f(x) \approx H(x) = f(x_k) + f'(x_k)(x - x_k)$$

- Пусть  $f \in C^2$ ,  $f'(z) \neq 0$ . Тогда

$$f(z) - H(z) = \frac{f''(\xi_k)}{2}(z - x_k)^2$$

$$H(x_{k+1}) - H(z) = f'(x_k)(x_{k+1} - z)$$

- Т.к.  $f(z) = 0$ ,  $H(x_{k+1}) = 0$ , получаем оценку ошибки:

$$\boxed{e_{k+1} = -\frac{f''(\xi_k)}{2f'(x_k)}e_k^2, \quad e_k = z - x_k}$$

# Метод Ньютона, свойства

# Метод Ньютона, свойства

- Метод Ньютона в лучшем случае сходится *квадратично*.

# Метод Ньютона, свойства

- Метод Ньютона в лучшем случае сходится *квадратично*.
- По определению последовательность  $x_k$  сходится к  $z$  с порядком  $p$ , если

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \sup \left| \frac{e_{k+1}}{e_k^p} \right| \leq c \leq \infty$$

# Метод Ньютона, свойства

- Метод Ньютона в лучшем случае сходится *квадратично*.
- По определению последовательность  $x_k$  сходится к  $z$  с порядком  $p$ , если

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \sup \left| \frac{e_{k+1}}{e_k^p} \right| \leq c < \infty$$

- Условие  $f'(z) \neq 0$  означает, что корень является простым. В общем случае,  $z$  - корень кратности  $m$ , если  $f^{(j)}(z) = 0$  при  $0 \leq j \leq m-1$  и  $f^{(m)}(z) \neq 0$ .



# Метод Ньютона, свойства

- Метод Ньютона в лучшем случае сходится *квадратично*.
- По определению последовательность  $x_k$  сходится к  $z$  с порядком  $p$ , если

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \sup \left| \frac{e_{k+1}}{e_k^p} \right| \leq c < \infty$$

- Условие  $f'(z) \neq 0$  означает, что корень является простым. В общем случае,  $z$  - корень кратности  $m$ , если  $f^{(j)}(z) = 0$  при  $0 \leq j \leq m-1$  и  $f^{(m)}(z) \neq 0$ .
- Метод Ньютона может сходиться и для кратного корня, но сходимость может не быть квадратичной. Для  $f(x) = x^2$ ,  $e_{k+1} = e_k/2$ .

## Теорема 14.4

Пусть  $z$  - простой корень уравнения  $f(x) = 0$  и

## Теорема 14.4

Пусть  $z$  - простой корень уравнения  $f(x) = 0$  и

①  $f \in C^2[z - \delta, z + \delta]$

## Теорема 14.4

Пусть  $z$  - простой корень уравнения  $f(x) = 0$  и

- 1  $f \in C^2[z - \delta, z + \delta]$
- 2  $f'(x) \neq 0$  при  $x \in [z - \delta, z + \delta]$

## Теорема 14.4

Пусть  $z$  - простой корень уравнения  $f(x) = 0$  и

①  $f \in C^2[z - \delta, z + \delta]$

②  $f'(x) \neq 0$  при  $x \in [z - \delta, z + \delta]$

③  $\gamma \equiv \frac{\max_{|x-z| \leq \delta} |f''(x)|}{2 \min_{|x-z| \leq \delta} |f'(x)|} \neq 0$

## Теорема 14.4

Пусть  $z$  - простой корень уравнения  $f(x) = 0$  и

- ❶  $f \in C^2[z - \delta, z + \delta]$
- ❷  $f'(x) \neq 0$  при  $x \in [z - \delta, z + \delta]$
- ❸  $\gamma \equiv \frac{\max_{|x-z| \leq \delta} |f''(x)|}{2 \min_{|x-z| \leq \delta} |f'(x)|} \neq 0$

Тогда  $\forall \epsilon : 0 < \epsilon < \min\{\delta, \gamma^{-1}\}$  метод Ньютона сходится при любом начальном приближении  $x_0 \in [z - \epsilon, z + \epsilon]$  и верно:

## Теорема 14.4

Пусть  $z$  - простой корень уравнения  $f(x) = 0$  и

- 1  $f \in C^2[z - \delta, z + \delta]$
- 2  $f'(x) \neq 0$  при  $x \in [z - \delta, z + \delta]$
- 3  $\gamma \equiv \frac{\max_{|x-z| \leq \delta} |f''(x)|}{2 \min_{|x-z| \leq \delta} |f'(x)|} \neq 0$

Тогда  $\forall \epsilon : 0 < \epsilon < \min\{\delta, \gamma^{-1}\}$  метод Ньютона сходится при любом начальном приближении  $x_0 \in [z - \epsilon, z + \epsilon]$  и верно:

- 1  $|e_{k+1}| \leq \gamma |e_k|^2$

## Теорема 14.4

Пусть  $z$  - простой корень уравнения  $f(x) = 0$  и

- ❶  $f \in C^2[z - \delta, z + \delta]$
- ❷  $f'(x) \neq 0$  при  $x \in [z - \delta, z + \delta]$
- ❸  $\gamma \equiv \frac{\max_{|x-z| \leq \delta} |f''(x)|}{2 \min_{|x-z| \leq \delta} |f'(x)|} \neq 0$

Тогда  $\forall \epsilon : 0 < \epsilon < \min\{\delta, \gamma^{-1}\}$  метод Ньютона сходится при любом начальном приближении  $x_0 \in [z - \epsilon, z + \epsilon]$  и верно:

- ❶  $|e_{k+1}| \leq \gamma |e_k|^2$
- ❷  $|e_k| \leq \gamma^{-1} (\gamma |e_0|)^{2^k}$



# Доказательство

- Пусть  $x_k \in [z - \epsilon, z + \epsilon]$ . Т.к.  $\epsilon < \gamma^{-1}$ :

$$e_{k+1} = -\frac{f''(\xi_k)}{2f'(x_k)}e_k^2 \Rightarrow$$

$$|e_{k+1}| \leq \gamma|e_k|^2 \leq (\gamma\epsilon)\epsilon \leq \epsilon \Rightarrow x_{k+1} \in [z - \epsilon, z + \epsilon]$$

# Доказательство

- Пусть  $x_k \in [z - \epsilon, z + \epsilon]$ . Т.к.  $\epsilon < \gamma^{-1}$ :

$$e_{k+1} = -\frac{f''(\xi_k)}{2f'(x_k)}e_k^2 \Rightarrow$$

$$|e_{k+1}| \leq \gamma|e_k|^2 \leq (\gamma\epsilon)\epsilon \leq \epsilon \Rightarrow x_{k+1} \in [z - \epsilon, z + \epsilon]$$

- Умножим обе части на  $\gamma$  и обозначим  $d_k = \gamma|e_k|$ , тогда

$$d_{k+1} \leq d_k^2 \Rightarrow d_k \leq d_0^{2^k}$$

# Доказательство

- Пусть  $x_k \in [z - \epsilon, z + \epsilon]$ . Т.к.  $\epsilon < \gamma^{-1}$ :

$$e_{k+1} = -\frac{f''(\xi_k)}{2f'(x_k)}e_k^2 \Rightarrow$$

$$|e_{k+1}| \leq \gamma|e_k|^2 \leq (\gamma\epsilon)\epsilon \leq \epsilon \Rightarrow x_{k+1} \in [z - \epsilon, z + \epsilon]$$

- Умножим обе части на  $\gamma$  и обозначим  $d_k = \gamma|e_k|$ , тогда

$$d_{k+1} \leq d_k^2 \Rightarrow d_k \leq d_0^{2^k}$$

- Из условий на начальное приближение ( $|x - z| < \gamma^{-1}$ ) следует, что  $d_0 < 1 \Rightarrow d_k \rightarrow 0$   $\square$

# Доказательство

- Пусть  $x_k \in [z - \epsilon, z + \epsilon]$ . Т.к.  $\epsilon < \gamma^{-1}$ :

$$e_{k+1} = -\frac{f''(\xi_k)}{2f'(x_k)}e_k^2 \Rightarrow$$

$$|e_{k+1}| \leq \gamma|e_k|^2 \leq (\gamma\epsilon)\epsilon \leq \epsilon \Rightarrow x_{k+1} \in [z - \epsilon, z + \epsilon]$$

- Умножим обе части на  $\gamma$  и обозначим  $d_k = \gamma|e_k|$ , тогда

$$d_{k+1} \leq d_k^2 \Rightarrow d_k \leq d_0^{2^k}$$

- Из условий на начальное приближение ( $|x - z| < \gamma^{-1}$ ) следует, что  $d_0 < 1 \Rightarrow d_k \rightarrow 0$   $\square$

- Следствие:  $\lim_{k \rightarrow \infty} \frac{e_{k+1}}{e_k^2} = -\frac{f''(z)}{2f'(z)}$

# Достижение заданной точности

$$|x_n - x^*| \leq M_2 |x_n - x_{n-1}|^2 / (2m_1) < \varepsilon$$

# Пример: квадратный корень из числа

# Метод Ньютона в $\mathbb{R}^n$



# Метод Ньютона в $\mathbb{R}^n$

$$x_{k+1} = x_k - [f'(x_k)]^{-1} f(x_k)$$

# Метод Ньютона в $\mathbb{R}^n$

$$x_{k+1} = x_k - [f'(x_k)]^{-1} f(x_k)$$

## Теорема 14.5

$f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ ,  $f(z) = 0$  и в  $B_\delta(z) = \{x : \|x - z\|_\infty \leq \delta\}$   $f$  - непрерывно дифференцируемо, якобиан  $f$  существует и невырожден, и  $\forall x, y \in B_\delta$ :

$$\|f'(x) - f'(y)\|_\infty \leq c\|x - y\|_\infty, \quad c > 0$$

Пусть  $\gamma = c \max_{\|z-x\|_\infty \leq \delta} \|[f'(x)]^{-1}\|_\infty$ ,  $0 < \epsilon < \min\{\delta, \gamma^{-1}\}$ . Тогда  $\forall x_0 \in B_\epsilon(z)$  метод Ньютона сходится и

$$\|e_{k+1}\|_\infty \leq \gamma \|e_k\|_\infty^2, \quad \|e_k\|_\infty \leq \gamma^{-1} (\gamma \|e_0\|_\infty)^{2^k}$$

# Доказательство

- По теореме Лагранжа найдутся точки  $\xi_1, \dots, \xi_n$ :

$$f(x) - f(y) = J_k(x - y), \quad J_k = \begin{bmatrix} \frac{\partial f_1(\xi_1)}{\partial x_1} & \cdots & \frac{\partial f_1(\xi_1)}{\partial x_n} \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ \frac{\partial f_n(\xi_n)}{\partial x_1} & \cdots & \frac{\partial f_n(\xi_n)}{\partial x_n} \end{bmatrix}$$

- По теореме Лагранжа найдутся точки  $\xi_1, \dots, \xi_n$ :

$$f(x) - f(y) = J_k(x - y), \quad J_k = \begin{bmatrix} \frac{\partial f_1(\xi_1)}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial f_1(\xi_1)}{\partial x_n} \\ \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial f_n(\xi_n)}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial f_n(\xi_n)}{\partial x_n} \end{bmatrix}$$

- $$e_{k+1} = e_k - [f'(x_k)]^{-1}(f(z) - f(x_k)) = e_k - [f'(x_k)]^{-1}J_k e_k = [f'(x_k)]^{-1}(f'(x_k) - J_k)e_k$$

# Доказательство

- По теореме Лагранжа найдутся точки  $\xi_1, \dots, \xi_n$ :

$$f(x) - f(y) = J_k(x - y), \quad J_k = \begin{bmatrix} \frac{\partial f_1(\xi_1)}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial f_1(\xi_1)}{\partial x_n} \\ \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial f_n(\xi_n)}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial f_n(\xi_n)}{\partial x_n} \end{bmatrix}$$

- $e_{k+1} = e_k - [f'(x_k)]^{-1}(f(z) - f(x_k)) = e_k - [f'(x_k)]^{-1}J_k e_k = [f'(x_k)]^{-1}(f'(x_k) - J_k)e_k$
- По условию Липшица

$$\|f'(x_k) - J_k\|_\infty \leq c \max_{1 \leq j \leq n} \|x_k - \xi_j\|_\infty \leq c \|x_k - z\|_\infty$$

# Доказательство

- По теореме Лагранжа найдутся точки  $\xi_1, \dots, \xi_n$ :

$$f(x) - f(y) = J_k(x - y), \quad J_k = \begin{bmatrix} \frac{\partial f_1(\xi_1)}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial f_1(\xi_1)}{\partial x_n} \\ \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial f_n(\xi_n)}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial f_n(\xi_n)}{\partial x_n} \end{bmatrix}$$

- $e_{k+1} = e_k - [f'(x_k)]^{-1}(f(z) - f(x_k)) = e_k - [f'(x_k)]^{-1}J_k e_k = [f'(x_k)]^{-1}(f'(x_k) - J_k)e_k$
- По условию Липшица

$$\|f'(x_k) - J_k\|_\infty \leq c \max_{1 \leq j \leq n} \|x_k - \xi_j\|_\infty \leq c \|x_k - z\|_\infty$$

- $\|e_{k+1}\|_\infty = \|[f'(x_k)]^{-1}(f'(x_k) - J_k)e_k\|_\infty \leq \gamma \|e_k\|_\infty^2$

# Метод Ньютона, решение линейной системы



# Метод Ньютона, решение линейной системы

- $x_{k+1} = x_k - [f'(x_k)]^{-1} f(x_k)$

# Метод Ньютона, решение линейной системы

- $x_{k+1} = x_k - [f'(x_k)]^{-1} f(x_k)$
- $[f'(x_k)] \Delta x_{k+1} = -f(x_k), \quad \Delta x_{k+1} = x_{k+1} - x_k$

# Метод Ньютона, решение линейной системы

- $x_{k+1} = x_k - [f'(x_k)]^{-1} f(x_k)$
- $[f'(x_k)] \Delta x_{k+1} = -f(x_k), \quad \Delta x_{k+1} = x_{k+1} - x_k$
- При больших  $n$  – большая вычислительная сложность

# Метод Ньютона, решение линейной системы

- $x_{k+1} = x_k - [f'(x_k)]^{-1} f(x_k)$
- $[f'(x_k)] \Delta x_{k+1} = -f(x_k), \quad \Delta x_{k+1} = x_{k+1} - x_k$
- При больших  $n$  – большая вычислительная сложность
- $[f'(x_k)]$  можно обновлять не на каждой итерации:

$$[f'(x_0)] \Delta x_{k+1} = -f(x_k)$$

# Метод Ньютона, решение линейной системы

- $x_{k+1} = x_k - [f'(x_k)]^{-1} f(x_k)$
- $[f'(x_k)] \Delta x_{k+1} = -f(x_k), \quad \Delta x_{k+1} = x_{k+1} - x_k$
- При больших  $n$  – большая вычислительная сложность
- $[f'(x_k)]$  можно обновлять не на каждой итерации:

$$[f'(x_0)] \Delta x_{k+1} = -f(x_k)$$

- Имеет смысл использовать итерационные методы:

# Метод Ньютона, решение линейной системы

- $x_{k+1} = x_k - [f'(x_k)]^{-1} f(x_k)$
- $[f'(x_k)] \Delta x_{k+1} = -f(x_k), \quad \Delta x_{k+1} = x_{k+1} - x_k$
- При больших  $n$  – большая вычислительная сложность
- $[f'(x_k)]$  можно обновлять не на каждой итерации:

$$[f'(x_0)] \Delta x_{k+1} = -f(x_k)$$

- Имеет смысл использовать итерационные методы:
  - ▶  $\Delta x_{k+1} \approx 0$  – хорошее начальное приближение

# Метод Ньютона, решение линейной системы

- $x_{k+1} = x_k - [f'(x_k)]^{-1} f(x_k)$
- $[f'(x_k)] \Delta x_{k+1} = -f(x_k), \quad \Delta x_{k+1} = x_{k+1} - x_k$
- При больших  $n$  – большая вычислительная сложность
- $[f'(x_k)]$  можно обновлять не на каждой итерации:

$$[f'(x_0)] \Delta x_{k+1} = -f(x_k)$$

- Имеет смысл использовать итерационные методы:
  - ▶  $\Delta x_{k+1} \approx 0$  – хорошее начальное приближение
  - ▶ Не нужно решать систему точно

# Метод Ньютона, решение линейной системы

- $x_{k+1} = x_k - [f'(x_k)]^{-1} f(x_k)$
- $[f'(x_k)] \Delta x_{k+1} = -f(x_k), \quad \Delta x_{k+1} = x_{k+1} - x_k$
- При больших  $n$  – большая вычислительная сложность
- $[f'(x_k)]$  можно обновлять не на каждой итерации:

$$[f'(x_0)] \Delta x_{k+1} = -f(x_k)$$

- Имеет смысл использовать итерационные методы:
  - ▶  $\Delta x_{k+1} \approx 0$  – хорошее начальное приближение
  - ▶ Не нужно решать систему точно
  - ▶  $[f'(x_k)] \Delta x \approx f(x_k + \Delta x) - f(x_k)$  – можно не хранить матрицу Якоби



# Метод Ньютона и методы оптимизации

# Метод Ньютона и методы оптимизации

- Рассмотрим функционал  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$

# Метод Ньютона и методы оптимизации

- Рассмотрим функционал  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$
- Если  $f \in C^2$  имеет единственную точку минимума – градиент в этой точке равен нулю:

$$\text{grad} f(x) = \begin{bmatrix} \frac{\partial f(x)}{\partial x_1} \\ \vdots \\ \frac{\partial f(x)}{\partial x_n} \end{bmatrix} = 0$$

# Метод Ньютона и методы оптимизации

- Рассмотрим функционал  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$
- Если  $f \in C^2$  имеет единственную точку минимума – градиент в этой точке равен нулю:

$$\text{grad} f(x) = \begin{bmatrix} \frac{\partial f(x)}{\partial x_1} \\ \vdots \\ \frac{\partial f(x)}{\partial x_n} \end{bmatrix} = 0$$

- Для решения можно применить метод Ньютона:

$$x_{k+1} = x_k - [f''(x_k)]^{-1} \text{grad} f(x_k)$$

# Метод Ньютона и методы оптимизации

- Рассмотрим функционал  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$
- Если  $f \in C^2$  имеет единственную точку минимума – градиент в этой точке равен нулю:

$$\text{grad} f(x) = \begin{bmatrix} \frac{\partial f(x)}{\partial x_1} \\ \vdots \\ \frac{\partial f(x)}{\partial x_n} \end{bmatrix} = 0$$

- Для решения можно применить метод Ньютона:

$$x_{k+1} = x_k - [f''(x_k)]^{-1} \text{grad} f(x_k)$$

- $f''(x) = H(x) = [\text{grad} f(x_k)]' = \left[ \frac{\partial f}{\partial x_i \partial x_j} \right]$  - гессиан

# Метод Ньютона и методы оптимизации

- Рассмотрим функционал  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$
- Если  $f \in C^2$  имеет единственную точку минимума – градиент в этой точке равен нулю:

$$\text{grad} f(x) = \begin{bmatrix} \frac{\partial f(x)}{\partial x_1} \\ \vdots \\ \frac{\partial f(x)}{\partial x_n} \end{bmatrix} = 0$$

- Для решения можно применить метод Ньютона:

$$x_{k+1} = x_k - [f''(x_k)]^{-1} \text{grad} f(x_k)$$

- $f''(x) = H(x) = [\text{grad} f(x_k)]' = \left[ \frac{\partial f}{\partial x_i \partial x_j} \right]$  - гессиан
- $H(x) = H(x)^T$ , в точке минимума  $H(z) > 0$

# Метод секущих

## Идея методов высокого порядка

Локально приблизим  $f$  или  $f^{-1}$  многочленом, и для многочлена решим задачу точно.

# Метод секущих

## Идея методов высокого порядка

Локально приблизим  $f$  или  $f^{-1}$  многочленом, и для многочлена решим задачу точно.

- По двум последним приближениям  $x_{k-1}, x_k$  построим линейный интерполянт:

$$L(x) = f(x_{k-1}) \frac{x - x_k}{x_{k-1} - x_k} + f(x_k) \frac{x - x_{k-1}}{x_k - x_{k-1}}$$



# Метод секущих

## Идея методов высокого порядка

Локально приблизим  $f$  или  $f^{-1}$  многочленом, и для многочлена решим задачу точно.

- По двум последним приближениям  $x_{k-1}, x_k$  построим линейный интерполянт:

$$L(x) = f(x_{k-1}) \frac{x - x_k}{x_{k-1} - x_k} + f(x_k) \frac{x - x_{k-1}}{x_k - x_{k-1}}$$

- Корень многочлена:

$$x_{k+1} = x_k - f(x_k) \frac{x_k - x_{k-1}}{f(x_k) - f(x_{k-1})}$$

# Скорость сходимости метода секущих

$$x_{k+1} = x_k - f(x_k) \frac{x_k - x_{k-1}}{f(x_k) - f(x_{k-1})}$$

# Скорость сходимости метода секущих

$$x_{k+1} = x_k - f(x_k) \frac{x_k - x_{k-1}}{f(x_k) - f(x_{k-1})}$$

- Пусть  $z$  - корень,  $e_k \equiv z - x_k$ ,  $f \in C^2$ ,  $f'(z) \neq 0$

# Скорость сходимости метода секущих

$$x_{k+1} = x_k - f(x_k) \frac{x_k - x_{k-1}}{f(x_k) - f(x_{k-1})}$$

- Пусть  $z$  - корень,  $e_k \equiv z - x_k$ ,  $f \in C^2$ ,  $f'(z) \neq 0$



$$\underbrace{f(z)}_0 - L(z) = \frac{f''(\xi_k)}{2} (z - x_k)(z - x_{k-1})$$

$$\begin{aligned} \underbrace{L(x_{k+1})}_0 - L(z) &= \frac{f(x_k) - f(x_{k-1})}{x_k - x_{k-1}} (x_{k+1} - z) = \\ &= f'(\zeta_k) (x_{k+1} - z) \end{aligned}$$

# Скорость сходимости метода секущих

$$x_{k+1} = x_k - f(x_k) \frac{x_k - x_{k-1}}{f(x_k) - f(x_{k-1})}$$

- Пусть  $z$  - корень,  $e_k \equiv z - x_k$ ,  $f \in C^2$ ,  $f'(z) \neq 0$



$$\underbrace{f(z)}_0 - L(z) = \frac{f''(\xi_k)}{2} (z - x_k)(z - x_{k-1})$$

$$\begin{aligned} \underbrace{L(x_{k+1})}_0 - L(z) &= \frac{f(x_k) - f(x_{k-1})}{x_k - x_{k-1}} (x_{k+1} - z) = \\ &= f'(\zeta_k) (x_{k+1} - z) \end{aligned}$$

- $$e_{k+1} = -\frac{f''(\xi_k)}{2f'(\zeta_k)} e_k e_{k-1}$$

## Скорость сходимости м-да секущих(2)

$$e_{k+1} = -\frac{f''(\xi_k)}{2f'(\zeta_k)}e_k e_{k-1}$$

## Скорость сходимости м-да секущих(2)

$$e_{k+1} = -\frac{f''(\xi_k)}{2f'(\zeta_k)}e_k e_{k-1}$$

- Предположим, что метод сходится

## Скорость сходимости м-да секущих(2)

$$e_{k+1} = -\frac{f''(\xi_k)}{2f'(\zeta_k)}e_k e_{k-1}$$

- Предположим, что метод сходится
- для некоторого  $\gamma > 0$ :  $|e_{k+1}| \leq \gamma|e_k||e_{k-1}|$



## Скорость сходимости м-да секущих(2)

$$e_{k+1} = -\frac{f''(\xi_k)}{2f'(\zeta_k)}e_k e_{k-1}$$

- Предположим, что метод сходится
- для некоторого  $\gamma > 0$ :  $|e_{k+1}| \leq \gamma|e_k||e_{k-1}|$
- Введем величины  $d_k = \gamma|e_k|$  и предположим, что  $d_0 \leq d < 1$ ,  $d_1 \leq d < 1$

## Скорость сходимости м-да секущих(2)

$$e_{k+1} = -\frac{f''(\xi_k)}{2f'(\zeta_k)}e_k e_{k-1}$$

- Предположим, что метод сходится
- для некоторого  $\gamma > 0$ :  $|e_{k+1}| \leq \gamma|e_k||e_{k-1}|$
- Введем величины  $d_k = \gamma|e_k|$  и предположим, что  $d_0 \leq d < 1$ ,  $d_1 \leq d < 1$
- $d_2 \leq d_1 d_0 \leq d^2$

## Скорость сходимости м-да секущих(2)

$$e_{k+1} = -\frac{f''(\xi_k)}{2f'(\zeta_k)}e_k e_{k-1}$$

- Предположим, что метод сходится
- для некоторого  $\gamma > 0$ :  $|e_{k+1}| \leq \gamma|e_k||e_{k-1}|$
- Введем величины  $d_k = \gamma|e_k|$  и предположим, что  $d_0 \leq d < 1$ ,  $d_1 \leq d < 1$
- $d_2 \leq d_1 d_0 \leq d^2$
- $d_3 \leq d_2 d_1 \leq d^3 \dots$

# Скорость сходимости м-да секущих(2)

$$e_{k+1} = -\frac{f''(\xi_k)}{2f'(\zeta_k)}e_k e_{k-1}$$

- Предположим, что метод сходится
- для некоторого  $\gamma > 0$ :  $|e_{k+1}| \leq \gamma|e_k||e_{k-1}|$
- Введем величины  $d_k = \gamma|e_k|$  и предположим, что  $d_0 \leq d < 1$ ,  $d_1 \leq d < 1$
- $d_2 \leq d_1 d_0 \leq d^2$
- $d_3 \leq d_2 d_1 \leq d^3 \dots$
- $d_k \leq d^{\phi_k}$ ,  $\phi_0 = \phi_1 = 1$ ,  $\phi_k = \phi_{k-1} + \phi_{k-2}$ ,  $k = 2, \dots$

## Скорость сходимости м-да секущих(2)

$$e_{k+1} = -\frac{f''(\xi_k)}{2f'(\zeta_k)}e_k e_{k-1}$$

- Предположим, что метод сходится
- для некоторого  $\gamma > 0$ :  $|e_{k+1}| \leq \gamma|e_k||e_{k-1}|$
- Введем величины  $d_k = \gamma|e_k|$  и предположим, что  $d_0 \leq d < 1$ ,  $d_1 \leq d < 1$
- $d_2 \leq d_1 d_0 \leq d^2$
- $d_3 \leq d_2 d_1 \leq d^3 \dots$
- $d_k \leq d^{\phi_k}$ ,  $\phi_0 = \phi_1 = 1$ ,  $\phi_k = \phi_{k-1} + \phi_{k-2}$ ,  $k = 2, \dots$
- $\phi_k = \frac{1}{\sqrt{5}} \left( \left( \frac{1+\sqrt{5}}{2} \right)^{k+1} - \left( \frac{1-\sqrt{5}}{2} \right)^{k+1} \right) = O(1.618^k)$

# Скорость сходимости м-да секущих(2)

$$e_{k+1} = -\frac{f''(\xi_k)}{2f'(\zeta_k)}e_k e_{k-1}$$

- Предположим, что метод сходится
- для некоторого  $\gamma > 0$ :  $|e_{k+1}| \leq \gamma|e_k||e_{k-1}|$
- Введем величины  $d_k = \gamma|e_k|$  и предположим, что  $d_0 \leq d < 1$ ,  $d_1 \leq d < 1$
- $d_2 \leq d_1 d_0 \leq d^2$
- $d_3 \leq d_2 d_1 \leq d^3 \dots$
- $d_k \leq d^{\phi_k}$ ,  $\phi_0 = \phi_1 = 1$ ,  $\phi_k = \phi_{k-1} + \phi_{k-2}$ ,  $k = 2, \dots$
- $\phi_k = \frac{1}{\sqrt{5}} \left( \left( \frac{1+\sqrt{5}}{2} \right)^{k+1} - \left( \frac{1-\sqrt{5}}{2} \right)^{k+1} \right) = O(1.618^k)$
- Для метода Ньютона:  $d_k \leq d^{2^k}$

# Методы высоких порядков

- Метод третьего порядка

$$x_{n+1} = x_n - \frac{f_n}{(f')_n} - \frac{(f'')_n}{2(f')_n^3} f_n^2$$

- Метод четвертого порядка

$$x_{n+1} = x_n - \frac{f_n}{(f')_n} - \frac{(f'')_n}{2(f')_n^3} f_n^2 - \frac{(f'')_n^2}{2(f')_n^5} f_n^3 + \frac{(f''')_n^2}{6(f')_n^4} f_n^3$$

# Заключение



# Заключение

- Метод простой итерации

# Заключение

- Метод простой итерации
- Принцип сжимающих отображений

# Заключение

- Метод простой итерации
- Принцип сжимающих отображений
- Метод Ньютона

# Заключение

- Метод простой итерации
- Принцип сжимающих отображений
- Метод Ньютона
- Идея построение методов высокого порядка

# Заключение

- Метод простой итерации
- Принцип сжимающих отображений
- Метод Ньютона
- Идея построение методов высокого порядка
- Метод секущих