Министерство науки и высшего образования Федеральное государтсвенное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

Югорский государственный университет

Отчет о лабораторной работе N6 по дисциплине «Методы оптимизации»

Выполнил	
Студент группы	11626
	Панчишин И. Р
«»	2019 г.
Принял	
Доцент ИЦЭ	
,	Самарин В. А.
// "	2010 E

Цель

Изучить метод градиентного спуска для задач минимизации.

Задачи

- 1. Написать программную реализацию рассматриваемого метода.
- 2. Найти минимум функции, используя метод градиентного спуска.
- 3. Сравнить сходимость при различных значениях шага.

Ход работы

43

В листинге ниже представлена программная реализация метода градиентного спуска:

```
set(0, defaultaxesfontsize, 12)
1
   set(0, defaulttextfontsize, 12)
2
3
    function [GXO, n] = grad(f, XO, yO, n)
5
        h = 0.0001;
6
        GXO = [(f([XO(1) + h, XO(2)]) - yO) / h];
        GXO = [GXO, (f([XO(1), XO(2) + h]) - yO) / h];
        n += 2;
9
   end
10
11
   function [Xm, ym, n, Approx] = graddesc(f, X0, h, e)
        n = 0;
13
        y0 = f(X0);
14
        Approx = [];
15
        [Xm, ym, n, Approx] = graddesc_step(f, X0, y0, h, e, n, Approx);
16
    end
17
18
   function [Xm, ym, n, Approx] = graddesc_step(f, X0, y0, h, e, n, Approx)
19
        Approx = [Approx; [X0, y0]];
20
21
        GXO = grad(f, XO, yO, n);
22
        % проверяем критерий останова
24
        if sqrt(GXO(1)^2 + GXO(2)^2) \le e
25
            Xm = XO;
26
            ym = f(Xm); ++n;
27
            return
28
        end
29
30
        while true
            % перемещение точки вдоль антиградиента
32
            X1 = X0 - GX0*h;
33
34
            y1 = f(X1); ++n;
            if (y1 < y0)
36
                XO = X1;
37
                y0 = y1;
                break;
            end
40
41
            h = h/2;
42
        end
```

```
44
        [Xm, ym, n, Approx] = graddesc_step(f, X0, y0, h, e, n, Approx);
45
    end
46
47
48
   % исходные данные
49
   f = Q(X) 3*X(1)^2 - 3*X(1)*X(2) + X(2)^2 + 7*X(1) - 7*X(2);
50
   X1 = X2 = linspace(-10, 10, 50);
    [XX1, XX2] = meshgrid(X1, X2);
   YY = [];
54
   for i = 1:length(X1)
55
        Y = [];
56
        for j = 1:length(X2)
57
            Y = [Y, f([X1(i) X2(j)])];
58
59
        end
        YY = [YY; Y];
60
61
    end
62
   % вывод графика
63
   surf(XX1, XX2, YY, edgecolor, none);
   hold on
65
   xlabel("x1");
66
   ylabel("x2");
67
   zlabel("y");
   % поиск минимума
70
   X0 = [1 -2];
71
   [Xm ym] = fminunc(f, X0)
   plot3(Xm(2), Xm(1), ym, b., MarkerSize, 40);
73
74
    [Xm, ym, n, Approx] = graddesc(f, X0, 1, 0.8); n
75
76
   plot3(Xm(2), Xm(1), ym, r., MarkerSize, 40);
   plot3(Approx(:, 2), Approx(:, 1), Approx(:, 3), r, LineWidth, 3);
77
78
    % количество вычислений в зависимости от масштаба (шага)
79
   figure;
   H = linspace(0.05, 1, 6);
81
   for i = 1:length(H)
82
        subplot(2, 3, i);
        contour(XX1, XX2, YY, 20);
84
        hold on;
85
86
        [Xm, ym, n, Approx] = graddesc(f, X0, H(i), 0.8);
        plot(Xm(2), Xm(1), r., MarkerSize, 20);
88
        plot(Approx(:, 2), Approx(:, 1), r, LineWidth, 3);
89
        title([Шаг , num2str(H(i)), , Вычислений , num2str(n)]);
90
    end
91
92
93
94
   pause
```

Результат поиска минимума функции из предыдущей лабораторной работы данным методом представлен на Рис. 1.

Количество вычислений функции при различном шаге отражено на Рис. 2. Каждый график представлен в виде набора уровней, где указана точка минимума, а также путь передвижения начального приближения.

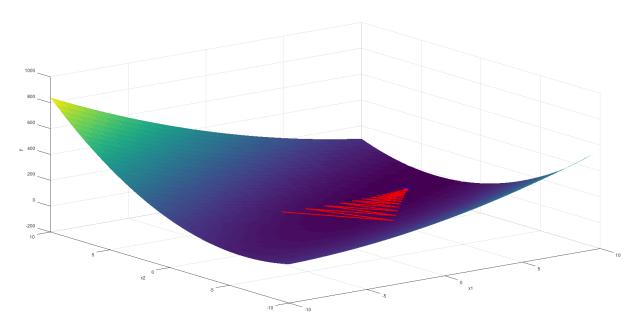


Рис. 1: Минимум функции

Вывод

Выполнил все поставленные задачи. Наилучшую сходимость обеспечивает наименьший шаг, но наилучшую скорость работы алгоритма обеспечило среднее значение – 0.43 для 19 вычислений.

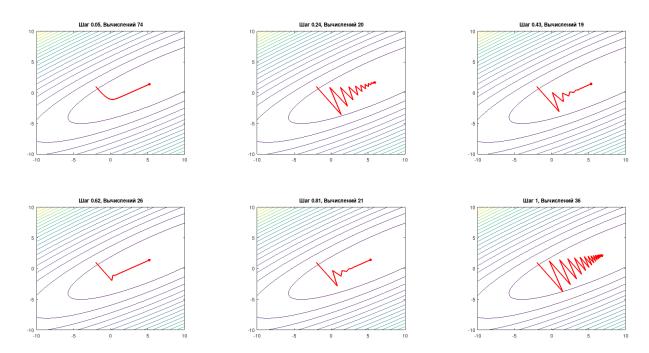


Рис. 2: Скорость работы при заданном шаге