## Algorithmique M2 Data Science

cours 1: une introduction

#### Vincent Runge





- Introduction
- 2 Complexité des algorithmes
- Quelques exemples
- 4 Million dollar baby ou de la théorie de la complexité
- 5 Programme et évaluation de ce cours

#### Section 1

#### Introduction

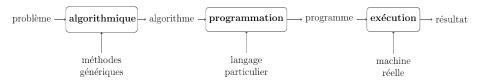
## Algorithmique et algorithme

#### **Définitions**:

Algorithmique : science de la conception et de l'analyse des algorithmes

**Algorithme** : suite finie et non ambiguë d'opérations permettant de résoudre un problème

 Il prend en entrée une valeur (ou un ensemble de valeurs) et donne en sortie une valeur (ou un ensemble de valeurs).



**Figure 1:** Ne pas confondre algorithmique, algorithme, programmation, programme

## Algorithmique et algorithme

- ① IIIème siècle avant J.-C. (Grèce) : algorithme d'Euclide pour le calcul du pgcd (1er algorithme connu)
- Le terme algorithme vient de la déformation du nom du mathématicien perse Al-Khwârizmî (780-850)
- Le concept d'algorithmie, sera théorisé par Alan Turing en 1936 avec la machine de Turing

"Computer science is not about machines, in the same way that astronomy is not about telescopes" (Michael Fellows)

## Algorithmique et algorithme

#### Un bon algorithme :

- Un algorithme correct
  - l'algorithme se termine en un temps fini (*preuve de terminaison*)
  - l'algorithme produit la bonne sortie/réponse (preuve de correction)
- Un algorithme efficace
  - détermination du temps d'exécution nécessaire et de l'espace mémoire nécessaire à la résolution du problème (en fonction de la taille de l'entrée).
  - pour un problème donné, *plusieurs algorithmes* (ou aucun) sont possibles: on recherche alors *le ou les plus efficaces*

## (1) L'algorithme correct

Pour les suites de Collatz (appelé aussi suites de Syracuse), on ne sait toujours pas si **cet algorithme** simple se termine quel que soit *n*:

```
collatz(n:int)
  afficher n;
  si n == 1 alors stop, sinon
  si n%2 == 0 alors collatz(n/2), sinon collatz(3*n+1), finsi
  finsi
```

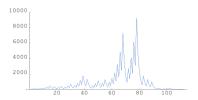


Figure 2: Représentation graphique de la suite collatz 27

## (1) L'algorithme correct

Pour les suites de Collatz (appelé aussi suites de Syracuse), on ne sait toujours pas si ce programme  $\mathbf{R}$  simple se termine quel que soit n:

```
collatz <- function(n)
{
   print(n)
   if(n == 1){return("stop")}
   if(n\%2 == 0){collatz(n/2)}else{collatz(3*n+1)}
}</pre>
```

Ni évaluer le nombre d'opérations nécessaires pour terminer (s'il termine)

Pour votre culture (un article sur la conjecture de Collatz)

## Un cadre plus large : l'informatique théorique

complexité des algorithmes  $\subset$  algorithmique  $\subset$  informatique théorique

- Algorithme correct : notions de machine de Turing, de calculabilité, problème de l'arrêt...
- Algorithme efficace : la complexité algorithmique, la théorie de la complexité

Ce cours porte exclusivement sur le point 2

#### Section 2

#### Complexité des algorithmes

## Mesurer le temps d'exécution

- Le temps d'exécution dépend souvent de la forme de l'entrée (par exemple dans le cas d'un algorithme de tri, si le tableau est déja trié)
- On cherche une fonction T(n) représentant le temps d'exécution de l'algorithme en fonction de la taille de l'entrée n (par exemple la taille d'un vecteur)
- Le calcul exact est impossible, on cherche alors des ordres de grandeur pour:
  - le meilleur des cas
  - le pire des cas
  - le cas moyen (il faut connaître la distribution statistique des entrées)

## Exemple du tri par insertion

```
AlgorithmTRI-INSERTION (A)1: for j \leftarrow 2 to n do2: key \leftarrow A[j]3: i \leftarrow j - 14: while i > 0 and A[i] > key do5: A[i+1] \leftarrow A[i]6: i \leftarrow i - 17: end while8: A[i+1] \leftarrow key9: end for
```

- Soit c; le coût d'exécution (en temps) de chaque ligne
- Soit t<sub>j</sub> le nombre de fois que la boucle while est exécutée pour l'indice
   j

$$T(n) = c_1 n + c_2 (n-1) + c_3 (n-1)$$
  
  $+ \sum_{j=2}^{n} \left( c_4 t_j + c_5 (t_j - 1) + c_6 (t_j - 1) \right) + c_8 (n-1)$ 

$$T(n) = c_1 n + c_2 (n-1) + c_3 (n-1)$$
  
  $+ \sum_{j=2}^{n} (c_4 t_j + c_5 (t_j - 1) + c_6 (t_j - 1)) + c_8 (n-1)$ 

**Output** Cas le plus favorable : le tableau d'entrée est déjà trié et donc pour tout j dans  $\{2, ..., n\}$  on a  $t_j = 1$ . Temps d'exécution :

$$T(n) = (c_1 + c_2 + c_3 + c_4 + c_8)n - (c_2 + c_3 + c_4 + c_8)$$

Temps sous la forme an + b: fonction linéaire en n.

② Cas le plus défavorable : la tableau d'entrée est trié en ordre décroissant donc pour tout j dans  $\{2,...,n\}$  on a  $t_j=j$ . Temps d'exécution :

$$T(n) = c_1 n + c_2 (n-1) + c_3 (n-1)$$

$$+ c_4 \left(\frac{n(n+1)}{2} - 1\right) + c_5 \frac{n(n-1)}{2} + c_6 \frac{n(n-1)}{2}\right) + c_8 (n-1)$$

Temps sous la forme  $an^2 + bn + c$ : **fonction quadratique** en n

## Code R du tri par insertion

```
insertionsort_function <- function(v)</pre>
  for (j in 2:length(v))
  {
    key <- v[i]
    i <- j - 1
    while (i > 0 \&\& v[i] > key)
      v[i + 1] = v[i]
      i <- i - 1
    v[i + 1] \leftarrow key
  return(v)
```

#### tests avec les données n, n-1, ..., 2, 1

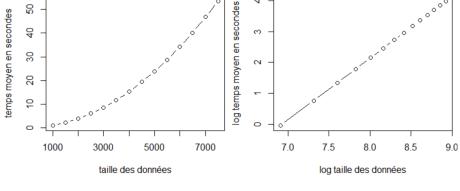


Figure 3: Moyenne du temps d'exécution sur 50 simulations pour chaque n avec les données n,n-1,...,2,1. La régression linéaire sur le logarithme des données donne un coefficient directeur de 1.997

20

## Quelques algorithmes de tri (source wikipédia)

Tableau comparatif des tris procédant par comparaisons							
Nom ◆	Cas optimal ◆	Cas moyen ¢	Pire des cas	Complexité spatiale	Stable +		
Tri rapide	$n \log n$	$n \log n$	$n^2$ $\log n$ en moyenne, $n$ dans le pire des cas ; variante de Sedgewick : $\log n$ dans le pire des ca		Non		
Tri fusion	$n \log n$	$n \log n$	$n \log n$		Oui		
Tri par tas	$n \log n$	$n \log n$	$n \log n$	1	Non		
Tri par insertion	n	$n^2$	$n^2$	1	Oui		
Introsort	$n \log n$	$n \log n$	$n \log n$	$\log n$	Non		
Tri par sélection	$n^2$	$n^2$	$n^2$	1	Non		
Timsort	n	$n \log n$	$n \log n$	n	Oui		
Tri de Shell	n	$n\log^2 n$ ou $n^{3/2}$	$n\log^2 n$ pour la meilleure suite d'espacements connue $1$		Non		
Tri à bulles	n	$n^2$	$n^2$	1	Oui		
Tri arborescent	$n \log n$	$n \log n$	$n\log n$ (arbre équilibré)	n	Oui		
Smoothsort	n	$n \log n$	$n \log n$	1	Non		
Tri cocktail	n	$n^2$	$n^2$	1	Oui		
Tri à peigne	n	$n \log n$	$n^2$	1	Non		
Tri pair-impair	n	$n^2$	$n^2$	1	Oui		

(Un tri est dit stable s'il préserve l'ordonnancement initial des éléments que l'ordre considère comme égaux)

Mais où sont passées les constantes  $c_i$  ???

## Quel algorithme choisir?

- On peut se baser sur la connaissance de la forme des vecteurs d'entrée ("presque" triées? de nombreuses répétitions?...)

  Ou sur la distribution des vecteurs d'entrée (vecteur d'entries?
- Ou sur la distribution des vecteurs d'entrée (vecteur d'entiers? bornées?). Dans ce cas, des tris en temps linéaire existent (radix sort, counting sort, bucket sort)
- On doit parfois tenir compte de la potentielle contrainte d'espace mémoire

## Comparaisons asymptotiques (notation de Landau) : définitions

- $u_n = O(v_n)$  s'il existe M > 0 tel que un  $\frac{u_n}{v_n} \le M$  à partir d'un certain rang
- $u_n = \Omega(v_n)$  s'il existe m > 0 tel que un  $\frac{u_n}{v_n} \ge m$  à partir d'un certain rang
- $u_n = \Theta(v_n)$  s'il existe m, M > 0 tels que  $m \le \frac{u_n}{v_n} \le M$  à partir d'un certain rang.

On utilisera (comme dans la plupart des cours) la notation *O* pour en fait signifier ⊖ (mais pas toujours... c'est souvent au lecteur de comprendre le contexte)

Pour l'algorithme de tri par insertion, on a le temps  $T(n) = O(n^2)$ 

(et 
$$T(n) = \Omega(n)$$
 si la liste est déjà triée)

#### Les coût élémentaires

Chacune des opérations élémentaires a une certaine durée d'exécution :

- l'affectation
- les comparaisons
- les opérations arithmétiques

D'où la nécessité d'avoir une constante pour chaque type d'opération pour un calcul exact : c+, c-, c\*, c<,...

Complexité = sommer tous les temps d'exécution des différentes opérations effectuées lors de l'exécution de l'algorithme.

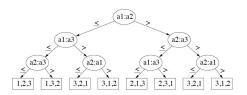
**MAIS** modifier strictement positivement les constantes n'a pas d'effet sur le comportement asymptotique de la complexité  $(O, \Theta, \Omega)$ .

#### **Conclusion:**

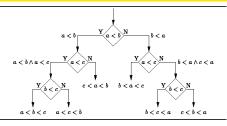
On considère c=1 pour tous les calculs de complexité.

## **Exemple du tri par comparaison:** $T(n) = \Omega(n \log(n))$

- Seule opération utilisée : la comparaison  $(<,>,\leq,\geq)$
- Trier = trouver une permutation des indices 2 par 2 qui amène au vecteur trié.
- tri par comparaisons successives se modélise comme un arbre binaire.
   Chaque nœud de l'arbre correspondant à une comparaison entre deux éléments
- On a au moins n! feuilles



## **Exemple du tri par comparaison:** $T(n) = \Omega(n \log(n))$



- la hauteur h de l'arbre = le temps min d'exécution
- hauteur  $h = \text{au plus } 2^h$  feuilles, on résout:

$$2^{h} = 2^{T(n)} \ge n!$$

$$T(n) \ge \log_2 \sqrt{2\pi n} \left(\frac{n}{e}\right)^n$$

$$= \frac{1}{2} \log_2(2\pi n) + n \log_2(n) - n \log_2(e) \in \Omega(n \log(n))$$

## Deux complexités

- Complexité d'un algorithme: Borne supérieure asymptotique du temps (complexité au pire)
- Complexité d'un problème: La meilleure des pires complexités des algorithmes répondant au problème

#### Exemple:

- ① Complexité du tri par insertion :  $O(n^2)$
- Occupienté du problème de tri :  $O(n \log(n))$

## Ordre de grandeur en temps d'exécution (1)

Ordre de grandeur du temps nécessaire à l'exécution d'un algorithme d'un type de complexité

Temps	Type de complexité	Temps pour n = 5	Temps pour n = 10	Temps pour n = 20	Temps pour n = 50	Temps pour n = 250	Temps pour n = 1 000	Temps pour n = 10 000	Temps pour n = 1 000 000	Problème exemple
O(1)	complexité constante	10 ns	10 ns	10 ns	10 ns	10 ns	10 ns	10 ns	10 ns	accès à une cellule de tableau
$O(\log(n))$	complexité logarithmique	10 ns	10 ns	10 ns	20 ns	30 ns	30 ns	40 ns	60 ns	recherche dichotomique
$O(\sqrt{n})$	complexité racinaire	22 ns	32 ns	45 ns	71 ns	158 ns	316 ns	1 µs	10 µs	test de primalité naïf
O(n)	complexité linéaire	50 ns	100 ns	200 ns	500 ns	2.5 µs	10 µs	100 µs	10 ms	parcours de liste
$O(n \log(n))$	complexité linéarithmique	40 ns	100 ns	260 ns	850 ns	6 µs	30 µs	400 μs	60 ms	tris par comparaisons optimaux (comme le tri fusion ou le tri par tas)
$O(n^2)$	complexité quadratique (polynomiale)	250 ns	1 µs	4 μs	25 μs	625 µs	10 ms	1 s	2.8 heures	parcours de tableaux 2D
$O(n^3)$	complexité cubique (polynomiale)	1.25 µs	10 µs	80 µs	1.25 ms	156 ms	10 s	2.7 heures	316 ans	multiplication matricielle naïve
O(n!)	complexité factorielle	1.2 µs	36 ms	770 ans	10 <sup>48</sup> ans					problème du voyageur de commerce avec une approche

## Ordre de grandeur en temps d'exécution (2)

### Temps approximatif de calcul

Hypothèses : Donnée de taille  $n=10^6$ , 1 milliard d'opérations par seconde, le terme dans le O donne le nombre d'opérations.

- $\triangleright$  O(1):1 ns
- $ightharpoonup O(\ln(n)) : 15 \text{ ns}$
- $\triangleright$  O(n): 1 ms
- $\triangleright$   $O(n \ln n) : 15 \text{ ms}$
- $\triangleright$   $O(n^2)$ : 15 min
- $O(n^3) : 30 \text{ ans }$
- $ightharpoonup O(2^n): 10^{300000}$  milliards d'années!

On voit que passer d'une complexité quadratique  $O(n^2)$  à  $O(n \log(n))$  peut avoir une conséquence pratique très importante.

## Ordre de grandeur en temps d'exécution (2)

#### Sur un exemple

```
devtools::install_github("vrunge/M2algorithmique")
library(M2algorithmique)

n <- 10^6
v <- n:1

system.time(insertion_sort_Rcpp(v))[[1]]
system.time(heap_sort_Rcpp(v))[[1]]</pre>
```

On obtient 202.524 secondes pour *insertion\_sort\_Rcpp* et 0.15 seconde pour *heap\_sort\_Rcpp*.

#### Section 3

#### **Quelques** exemples

## Exemple 1 : les opérations mathématiques élémentaires

- **La multiplication de deux nombres à n-digit** peut se faire en temps  $O(n \log(n))$  (à l'école on apprend la méthode en  $O(n^2)$ )
- ② La multiplication de deux matrices de taille n peut se faire en temps  $O(n^{2.373})$  par l'agorithme de Coppersmith-Winograd (à l'université on apprend la méthode en  $O(n^3)$ )

#### Voir la page wikipédia

Ces remarques justifient (parfois, souvent) l'utilisation de **librairies** d'algèbre linéaire pour effectuer ces opérations efficacement. (Armadillo ou Eigen pour le C++ par exemple : l'optimisation est aussi en terme de gestion optimale des ressources de votre machine (calcul multithread))

## Exemple 1 : les opérations mathématiques élémentaires

#### Multiplication matricielle:

(source wiki)

The optimal number of field operations needed to multiply two square  $n \times n$  matrices up to constant factors is **still unknown**. This is **a major open question** in theoretical computer science.

As of December 2020, the matrix multiplication algorithm with best asymptotic complexity runs in  $O(n^{2.3728596})$  **time**, given by Josh Alman and Virginia Vassilevska Williams. However, this and similar improvements to Strassen are not used in practice, because they are **galactic algorithms**: the constant coefficient hidden by the Big O notation is so large that they are only worthwhile for matrices that are too large to handle on present-day computers.

### Exemple 2 : la géométrie algorithmique

Soient n points dans le plan euclidien. **Déterminer les deux point les plus proches** (closest pair of points problem)



- Il existe une solution évidente en  $O(n^2/2)$  (calculer toutes les paires)
- Mais on peut faire mieux !!! => En  $O(n \log(n))$

On va regarder et commenter ensemble le preuve en image!

## Exemple 3: Machine Learning / IA (a)





## Exemple 3: Machine Learning / AI (b)

Algorithm	Classification/Regression	Training	Prediction
Decision Tree	C+R	$O(n^2p)$	O(p)
Random Forest	C+R	$O(n^2pn_{trees})$	$O(pn_{trees})$
Random Forest	R Breiman implementation	$O(n^2pn_{trees})$	$O(pn_{trees})$
Random Forest	C Breiman implementation	$O(n^2\sqrt{p}n_{trees})$	$O(pn_{trees})$
Extremly Random Trees	C+R	$O(npn_{trees})$	$O(npn_{trees})$
Gradient Boosting ( $n_{trees}$ )	C+R	$O(npn_{trees})$	$O(pn_{trees})$
Linear Regression	R	$\mathcal{O}(p^2n+p^3)$	O(p)
SVM (Kernel)	C+R	$\mathcal{O}(n^2p+n^3)$	$O(n_{sv}p)$
k-Nearest Neighbours (naive)	C+R	_	O(np)
Nearest centroid	С	O(np)	O(p)
Neural Network	C+R	?	$O(pn_{l_1}+n_{l_1}n_{l_2}+\dots)$
Naive Bayes	С	O(np)	O(p)

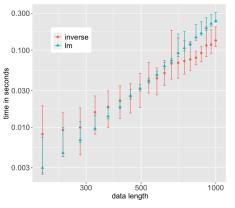
## Exemple 3: Machine Learning / AI (c)

Pour la régression linéaire :  $O(p^2n + p^3)$  pourquoi?

- La solution est  $\hat{\beta} = (X^T X)^{-1} X^T Y$
- Le coût du calcul de la matrice de "variance-covariance"  $X^TX$  est le plus important :  $O(p^2n)$  (en effet  $n \ge p$  en régression multiple)

## Exemple 3 (bis) : tests sur la régression linéraire multiple

Régression avec n = p. On doit observer une complexité  $O(n^3)$  (au plus)

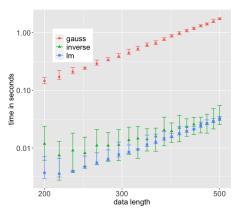


```
> LMres_inv$coefficients ### methode matricielle
(Intercept)
                 log(n)
-14 843334
               1.845123
> LMres_lm$coefficients ### fonction lm
(Intercept)
                 log(n)
               2.797414
-20.767822
```

Comment étudier la complexité d'un algorithme inconnu (qu'on n'a pas soit même implémenté par des simulations)? (reverse engineering)

# Exemple 3 (ter) : tests sur la régression linéraire multiple

On obtient  $O(n^r)$  avec r < 3, pourquoi??



idem + gaussian elimination

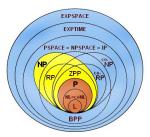
> LMres\_inv\$coefficients (Intercept) log(n) -13.054286 1.534123 > LMres\_lm\$coefficients (Intercept) log(n) -19.353397 2.550344 > LMres\_gauss\$coefficients (Intercept) log(n) -16.487962 2.738269

#### Section 4

# Million dollar baby ou de la théorie de la complexité

### Théorie de la complexité

Les algorithmes peuvent se ranger en des **classes de complexité**. Il en existe des centaines... On peut les représenter avec un diagramme de Venn.



voir aussi Complexity Zoo et Complexity diagram

(Problème de décision : algorithme dont la résponse est oui ou non)

#### Les deux plus connues :

- la classe de complexité P des problèmes de décision admettant un algorithme de résolution s'exécutant en temps polynomial
- la classe de complexité NP des problèmes de décision dont la vérification du résultat demande un temps polynomial

### Million dollar baby ou P = NP?

<u>Le problème :</u> Est-ce que les algorithmes de la **classe de complexité NP** admettent une stratégie de résolution en temps polynomial?

«Tout ce que l'on peut vérifier facilement, peut-il être découvert aisément?»

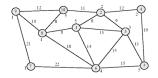


L'Institut de mathématiques Clay offre  $10^6$ \$ à quiconque sera en mesure de démontrer P = NP ou  $P \neq NP$  ou de démontrer que ce n'est pas démontrable.

### Le problème du voyageur de commerce

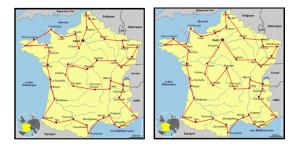
#### Un problème d'optimisation combinatoire NP-complet

Etant donné une liste de villes, et des distances entre toutes les paires de villes, déterminer **un plus court chemin** qui visite chaque ville une et une seule fois et qui termine dans la ville de départ.



- Problème de classe NP pour le problème de décision (réponse T or
   F): Existe-t-il un chemin plus court qu'une longueur donnée L?
- On ne connait pas d'algorithme de résolution en temps polynomial
- Pour *n* villes, on a  $\frac{(n-1)!}{2}$  chemins à visiter
- La **programmation dynamique** permet de réduire la complexité en temps à  $O(n^22^n)$

#### Le problème du voyageur de commerce



#### Propriétés :

- Tous les problèmes NP se ramènent aux problèmes NP-complets
- Trouver un algorithme polynomial pour un problème NP-complet ou prouver qu'il n'en existe pas permet de savoir si P = NP ou  $P \neq NP$ .

#### from NP to P!!!

PRIMES complexité en temps  $O(n^{12})$  (prouvé en 2002) puis  $O(n^6)$  (prouvé en 2006) pour tester la primalité d'un entier.

page wikipédia

#### PRIMES is in P

Manindra Agrawal Neeraj Kayal Nitin Saxena $^*$ 

Department of Computer Science & Engineering Indian Institute of Technology Kanpur Kanpur-208016, INDIA Email: {manindra,kayaln,nitinsa}@iitk.ac.in

#### Abstract

We present an unconditional deterministic polynomial-time algorithm that determines whether an input number is prime or composite.

#### Références web

Science étonnante (Nos algorithmes pourraient-ils être plus rapides?)

#### voyageur de commerce le jeu!!!



## L'analyse de la complexité

- théorie de la complexité (avec ses classes de complexité P, NP...

   et donc ses classes d'algorithmes)
- étude formelle de la quantité de ressources (temps et/ou d'espace) nécessaire à l'exécution d'un algorithme

#### Section 5

### Programme et évaluation de ce cours

### **Programme**

#### L'objet de ce cours :

- paradigmes algorithmiques (récursif, programmation dynamique. . . )
- la complexité des algorithmes (temps d'exécution et mémoire)
- structures de données (tableaux, listes chaînées, arbres...)

#### 6 cours de 3h.

- Présentation, code R, package R, Rcpp
- Diviser pour régner (la récursion)
- Structures de données (tableaux, listes chaînées, arbres)
- Programmation dynamique
- Algorithmes non-exacts
- Algorithmes non-exacts suite

### **Evaluation**: un projet par groupe

Chaque groupe de 3-4 étudiants choisit un problème d'algorithmique à traiter

#### Avec les éléments suivants :

- présentation de la problématique
- solution naïve
- solution(s) améliorée(s)
- présentation du package
- évaluation sur des exemples

Pour chaque algorithme (écrit en R et en C++) il faudra

- Réaliser une analyse des temps de calcul théorique et vérifier ces résultats avec le code.
- Comparer les temps de calcul entre code R et code C++ pour un même algorithme

## Notre outil : Package R avec C++ (Rcpp)

#### Chaque groupe devra réaliser

- Un package Rcpp (R avec C++)
- Sa mise à disposition sur github
- Une présentation scientifique

À installer sur votre ordinateur : R, Rstudio, compilateur gcc

#### Package R à installer :

- knitr, rmarkdown, markdown, prettydoc
- Rcpp
- devtools, roxygen2
- ggplot2, microbenchmark

## TP R/Rcpp (first and last)

#### R, Rstudio, R packages, Rcpp, algorithmes de tri

- On va commencer par apprendre un peu de R
  - écrire des fonctions
  - créer un package R
  - évaluer la vitesse des fonctions créées
- À cela on va rajouter les codes équivalents en C++ avec le package Rcpp
- Puis comparer les temps entre toutes les fonctions sur des simulations

=> Ecrire au moins 2 algorithmes de tri