

# Matematik B: Eksamen august 2019

## Rettevejledning

### Opgave 1

Betragt følgende matricer:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 1 & 2 \\ 2 & 3 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{og} \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

- (a) Udregn determinanten af matricen  $A$ .

**Løsningsforslag:** Determinanten af  $A$  kan fx. udregnes ved udvikling efter første søjle:

$$\begin{aligned} \det(A) &= (-1)^{1+1} \cdot 1 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} + (-1)^{1+2} \cdot 3 \cdot \det \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} + (-1)^{1+3} \cdot 2 \cdot \det \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \\ &= (1 - 6) - 3(2 - 9) + 2(4 - 3) = 18. \end{aligned}$$

- (b) Opskriv den til  $B$  transponerede matrix  $B^t$ , og bestem matrixproduktet  $B^t A$ .

**Løsningsforslag:** Ved transponering og matrixmultiplikation fås

$$B^t = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \quad \text{og} \quad B^t A = \begin{pmatrix} 9 & 11 & 10 \\ 3 & 1 & 2 \\ 8 & 9 & 7 \end{pmatrix}.$$

- (c) Udregn determinanten af matrixproduktet  $B^t A$ , altså  $\det(B^t A)$ .

**Løsningsforslag:** Af LA 9.1.8+10 fås

$$\det(B^t A) = \det(B^t) \det(A) = \det(B) \det(A).$$

Da  $\det(B) = 2$  (udregnes nemt ved udvikling efter anden søjle), følger således, at

$$\det(B^t A) = 2 \cdot 18 = 36.$$

- (d) Vis, at  $\lambda = 1$  er en egenværdi for  $B$ , og bestem alle øvrige egenværdier for  $B$ .

**Løsningsforslag:** Egenværdierne for  $B$  findes som rødderne i det karakteristiske polynomium (LA afsnit 10.2)

$$p_B(t) = \det(B - tE) = \det \begin{pmatrix} 2-t & 0 & 1 \\ 1 & 1-t & 1 \\ 2 & 0 & 2-t \end{pmatrix}.$$

Idet determinanten udregnes ved udvikling efter anden søjle, fås

$$\begin{aligned} p_B(t) &= (-1)^{2+2} \cdot (1-t) \cdot \det \begin{pmatrix} 2-t & 1 \\ 2 & 2-t \end{pmatrix} \\ &= (1-t)((2-t)^2 - 2). \end{aligned}$$

$B$  har således de tre egenværdier  $\lambda = 1$ ,  $\lambda = 2 - \sqrt{2}$  og  $\lambda = 2 + \sqrt{2}$  (de to sidste egenværdier findes som rødderne i andengradspolynomiet  $(2-t)^2 - 2$ ).

- (e) Bestem egenrummet hørende til egenværdien  $\lambda = 1$  for  $B$ .

**Løsningsforslag:** Egenvektorerne hørende til egenværdien  $\lambda = 1$  kan findes ved løsning af følgende homogene lineære ligningssystem (LA afsnit 10.1-2):

$$(B - E) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Ved rækkeoperationer omdannes  $B - E$  til følgende echelonmatrix:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Heraf ses, at  $x_2$  er en fri variabel, samt at  $x_1 = 0$  og  $x_3 = 0$ . Med vektornotation kan løsningerne således skrives (sæt  $x_2 = s$ ):

$$(x_1, x_2, x_3) = (0, s, 0) = s(0, 1, 0), \quad \text{hvor } s \in \mathbb{R}.$$

Altså er egenrummet hørende til egenværdien  $\lambda = 1$ :

$$V_B(1) = \text{span}\{(0, 1, 0)\}.$$

(Her er brugt vandret vektornotation for egenvektorer som i LA, egenvektorer kan også skrives som søjler).

## Opgave 2

Betragt følgende differentialligning:

$$\frac{dx}{dt} = -6t^2x^2.$$

- (a) Bestem den fuldstændige løsning til differentialligningen, altså alle maksimale løsninger.

**Løsningsforslag:** Dette er en separabel differentialligning af første orden og løses som i MII2, afsnit 16.3.

Den eneste konstante løsning er nulfunktionen  $x(t) = 0$  ( $t \in \mathbb{R}$ ).

Antag nu  $x \neq 0$ . Ved separation af de variable og integration fås

$$x = \frac{1}{2t^3 + c}, \quad \text{hvor } 2t^3 + c \neq 0.$$

Altså er der for ethvert  $c \in \mathbb{R}$  to maksimale løsninger:

$$x(t) = \frac{1}{2t^3 + c}, \quad \text{hvor } t < -\sqrt[3]{\frac{c}{2}}$$

og

$$x(t) = \frac{1}{2t^3 + c}, \quad \text{hvor } t > -\sqrt[3]{\frac{c}{2}}.$$

- (b) Bestem den maksimale løsning  $\tilde{x} = \tilde{x}(t)$ , der opfylder betingelsen

$$\tilde{x}(1) = \frac{1}{4}.$$

**Løsningsforslag:** Vi skal finde den af de maksimale løsninger fra (a), der opfylder betingelsen. Det må oplagt være en af de ikke-konstante løsninger. Ved indsættelse af  $t = 1$  fås, at konstanten  $c$  må opfylde ligningen

$$\frac{1}{2 + c} = \frac{1}{4}.$$

Altså må  $c = 2$ . Løsningen bliver dermed

$$\tilde{x}(t) = \frac{1}{2t^3 + 2}, \quad \text{hvor } t > -1.$$

### Opgave 3

Betragt følgende ligningssystem:

$$\begin{aligned}x_1 + x_2 - x_3 + x_4 &= 2 \\x_1 - 2x_3 + x_4 &= 1 \\x_2 + x_3 - x_4 &= 0.\end{aligned}$$

- (a) Opskriv den udvidede koefficientmatrix (totalmatricen) for ligningssystemet. Omdan denne matrix til en echelonmatrix ved anvendelse af rækkeoperationer.

**Løsningsforslag:** Den udvidede koefficientmatrix er

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & -2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Ved rækkeoperationer omdannes den til følgende echelonmatrix:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

- (b) Bestem alle løsninger til ligningssystemet.

**Løsningsforslag:** Af echelonmatricen fra (a) ses, at  $x_3$  er en fri variabel, samt at  $x_1 = 2x_3$ ,  $x_2 = 1 - x_3$  og  $x_4 = 1$ . Altså kan løsningerne skrives (sæt  $x_3 = s$ ):

$$(x_1, x_2, x_3, x_4) = (2s, 1 - s, s, 1) = (0, 1, 0, 1) + s(2, -1, 1, 0), \quad \text{hvor } s \in \mathbb{R}.$$

- (c) Betragt mængden af alle løsninger  $(x_1, x_2, x_3, x_4) \in \mathbb{R}^4$  til ligningssystemet. Er denne mængde et underrum af vektorrummet  $\mathbb{R}^4$ ? Begrund dit svar.

**Løsningsforslag:** Da  $x_1 = x_2 = x_3 = x_4 = 0$  *ikke* er en løsning til ligningssystemet, ligger nulvektoren ikke i mængden af alle løsninger. Denne mængde er derfor ikke et underrum (LA 1.4.1).

#### Opgave 4

Lad  $S = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x > 0 \text{ og } y > 0\}$  og betragt funktionerne  $f, g : S \rightarrow \mathbb{R}$  givet ved

$$f(x, y) = x^{\frac{1}{2}}y^{\frac{1}{2}} \quad \text{for alle } (x, y) \in S$$

og

$$g(x, y) = xy \quad \text{for alle } (x, y) \in S.$$

- (a) Bestem Hessematrixen  $H(x, y)$  for  $f$  i ethvert punkt  $(x, y) \in S$ .  
Vis, at  $f$  er konkav.

**Løsningsforslag:** Ved differentiation fås følgende Hessematrix:

$$H(x, y) = \begin{pmatrix} -\frac{1}{4}x^{-\frac{3}{2}}y^{\frac{1}{2}} & \frac{1}{4}x^{-\frac{1}{2}}y^{-\frac{1}{2}} \\ \frac{1}{4}x^{-\frac{1}{2}}y^{-\frac{1}{2}} & -\frac{1}{4}x^{\frac{1}{2}}y^{-\frac{3}{2}} \end{pmatrix}.$$

Alle hovedunderdeterminanter for  $-H(x, y)$  er ikke-negative, så  $-H(x, y)$  er positiv semidefinit (LA 11.3.5). Derfor er  $H(x, y)$  negativ semidefinit (LA 10.3.5). Og derfor er  $f$  konkav (MII3 9.3.16).

- (b) Afgør, om  $g$  er kvasikonkav. Begrund dit svar.

**Løsningsforslag:**  $h(t) = t^2$  er voksende for  $t > 0$  og  $f(x, y) > 0$  for alle  $(x, y) \in S$ . Da  $f$  er konkav og  $g = h \circ f$  følger så, at  $g$  er kvasikonkav (MII3 9.4.17).

- (c) Afgør, om  $g$  er konkav. Afgør også, om  $g$  er konveks. Begrund dine svar.

**Løsningsforslag:** Ved differentiation fås følgende Hessematrix for  $g$ :

$$H_g(x, y) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Da  $\det(H_g(x, y)) = \det(-H_g(x, y)) = -1$ , er  $H_g(x, y)$  hverken positiv eller negativ semidefinit (LA 11.3.5). Altså er  $g$  hverken konkav eller konveks (MII3 9.3.16 og 9.2.22).