

Bemerkungen:

$$\int_1^2 \vec{K} \cdot d\vec{r} \stackrel{\text{konservativ}}{=} V(\vec{r}_1) - V(\vec{r}_2)$$

\Rightarrow Potential bis auf eine Konstante festgelegt.

Beispiele für konservative Kräfte:

Federkräfte: $\vec{K} = -c \vec{r}$

Gravitation: $\vec{K} = -G \frac{m_1 m_2}{r^3} \vec{r} \quad r = |\vec{r}|$

Coulombkraft: $\vec{K} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_1 q_2}{r^3} \vec{r}$

1.2 n-Teilchen-Problem mit Zentralkraft: Konstanten der Bewegung

System von n Massepunkten mit

$$m_i \ddot{\vec{r}}_i = \vec{K}_i, \quad \vec{K}_i = \sum_{\substack{j \neq i \\ j=1}}^n (\vec{r}_i - \vec{r}_j) f_{ij} (|\vec{r}_i - \vec{r}_j|)$$

$$f_{ij} = \frac{\kappa_{ij}}{|\vec{r}_i - \vec{r}_j|^3}$$

Beispiel: $\kappa_{ij} = -G m_i m_j$ Gravitation

$$\kappa_{ij} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} q_i q_j \quad \text{Coulomb}$$

$$\kappa_{ij} = \kappa_{ji}$$

nicht explizit zeitabhängig \rightarrow Unterdrücke jetzt Zeitabhängigkeit!

i) Summiere $m_i \ddot{\vec{r}}_i = \vec{K}_i$ über alle Massepunkte:

$$\sum_i m_i \ddot{\vec{r}}_i = \sum_i \sum_{j \neq i} (\vec{r}_i - \vec{r}_j) f_{ij} (|\vec{r}_i - \vec{r}_j|)$$

da $f_{ij} = f_{ji}$ und $\vec{r}_i - \vec{r}_j = -(\vec{r}_j - \vec{r}_i)$

muss:

$$\sum_i m_i \ddot{\vec{r}}_i = 0 \Rightarrow \frac{d}{dt} \sum_i m_i \dot{\vec{r}}_i = \frac{d}{dt} \vec{P}(t) = 0$$

ii) Bilde folgende Summe von Vektorprodukten:

$$\sum_i m_i [\vec{r}_i \times \ddot{\vec{r}}_i] = \sum_i \sum_{j \neq i} [\vec{r}_i \times (\vec{r}_i - \vec{r}_j) f_{ij}] = - \sum_i \sum_{j \neq i} [\underbrace{\vec{r}_i \times \vec{r}_j}_{\text{antisymmetrisch}}] f_{ij}$$

Argument von f_{ij} unterdrückt

$[\vec{r}_i \times \vec{r}_i] = 0$

$= 0$

Vektorprodukt: $[\vec{x} \times \vec{y}]^\alpha = \sum_{\beta, \gamma} \varepsilon_{\alpha\beta\gamma} x^\beta y^\gamma \quad \vec{x}, \vec{y} \in \mathbb{R}^3$

$$[\vec{y} \times \vec{x}] = -[\vec{x} \times \vec{y}]$$

$$[\vec{x} \times \vec{x}] = 0$$

$$\Rightarrow \frac{d}{dt} \sum_i m_i [\vec{r}_i \times \dot{\vec{r}}_i] = \sum_i m_i \left([\dot{\vec{r}}_i \times \dot{\vec{r}}_i] + [\vec{r}_i \times \ddot{\vec{r}}_i] \right) = 0$$

||
0

$$\Rightarrow \frac{d}{dt} \vec{L}(t) = \frac{d}{dt} \sum m_i [\vec{r}_i \times \dot{\vec{r}}_i] = 0 \quad \text{Drehimpuls}$$

iii) Bilde Summe von Skalarprodukten:

$$\sum_i m_i (\dot{\vec{r}}_i \cdot \ddot{\vec{r}}_i) = \sum_i \sum_{j \neq i} (\dot{\vec{r}}_i \cdot (\ddot{\vec{r}}_i - \ddot{\vec{r}}_j)) f_{ij}$$

$$\vec{x}, \vec{y} \in \mathbb{R}^3 \Rightarrow (\vec{x} \cdot \vec{y}) = \sum_\alpha x^\alpha y^\alpha$$

$$= \frac{1}{2} \sum_{i, j \neq i} (\dot{\vec{r}}_i \cdot (\ddot{\vec{r}}_i - \ddot{\vec{r}}_j)) f_{ij} + \frac{1}{2} \sum_{i, j \neq i} (\dot{\vec{r}}_j \cdot (\ddot{\vec{r}}_j - \ddot{\vec{r}}_i)) f_{ji}$$

$$\stackrel{f_{ij}=f_{ji}}{=} \frac{1}{2} \sum_{i, j \neq i} ((\dot{\vec{r}}_i - \dot{\vec{r}}_j) \cdot (\ddot{\vec{r}}_i - \ddot{\vec{r}}_j)) f_{ij}$$

mit $f_{ij} = \frac{\kappa_{ij}}{|\vec{r}_i - \vec{r}_j|^3}$ folgt: $\sum_i m_i (\dot{\vec{r}}_i \cdot \ddot{\vec{r}}_i) = \frac{1}{2} \sum_{\substack{i, j \\ j \neq i}} ((\dot{\vec{r}}_i - \dot{\vec{r}}_j) \cdot (\ddot{\vec{r}}_i - \ddot{\vec{r}}_j)) \frac{\kappa_{ij}}{|\vec{r}_i - \vec{r}_j|^3}$

Betrachte: $\frac{d}{dt} (\dot{\vec{r}}_i \cdot \dot{\vec{r}}_i) = 2 \cdot (\dot{\vec{r}}_i \cdot \ddot{\vec{r}}_i)$

also: $\sum_i \frac{d}{dt} \left(\frac{m_i}{2} (\dot{\vec{r}}_i \cdot \dot{\vec{r}}_i) \right) = \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \sum_{\substack{i, j \\ i \neq j}} \left(\frac{-\kappa_{ij}}{|\vec{r}_i - \vec{r}_j|} \right) \quad \kappa_{ij} = \kappa_{ji}$

und damit:

$$\frac{d}{dt} \left(\underbrace{\sum_i \frac{m_i}{2} (\dot{\vec{r}}_i \cdot \dot{\vec{r}}_i)}_T + \underbrace{\sum_{\substack{i, j \\ i \neq j}} \frac{\kappa_{ij}}{|\vec{r}_i - \vec{r}_j|}}_V \right) = 0$$

$$\frac{d}{dt} H = \frac{d}{dt} (T + V) = 0 \quad \text{Energieerhaltung}$$

H : Hamilton-funktion

- Führen folgende Größen ein:

$$\vec{p}_i = m_i \dot{\vec{r}}_i \quad \text{Impuls von Teilchen } i$$

$$\vec{L}_i = \vec{r}_i \times \vec{p}_i \quad \text{Drehimpuls " " } i$$

$$T_i = \frac{1}{2} m_i \dot{\vec{r}}_i^2 \quad \dot{\vec{r}}_i^2 = (\dot{\vec{r}}_i \cdot \dot{\vec{r}}_i) \quad \text{kinetische Energie von Teilchen } i$$

$$V_{ij} = \frac{\kappa_{ij}}{|\vec{r}_i - \vec{r}_j|} \quad \text{Potential der 2-Körperkraft} \quad \vec{K}_{ij} = \frac{\kappa_{ij}}{|\vec{r}_i - \vec{r}_j|^3} (\vec{r}_i - \vec{r}_j)$$

$$\vec{P} = \sum_i \vec{p}_i \quad : \quad \text{Gesamtimpuls}$$

$$\vec{L} = \sum_i \vec{L}_i \quad : \quad \text{Gesamtdrehimpuls}$$

$$H = \sum_i T_i + \sum_{i < j} V_{ij} = T + V \quad \text{Gesamtenergie}$$

$$M = \sum_i m_i \quad \text{Gesamtmasse}$$

$$\vec{R} = \frac{1}{M} \sum_i m_i \vec{r}_i \quad \text{Schwerpunkt}$$

- es folgt:
 - i) $\rightarrow \vec{P}(t) = \vec{P}_0 = \text{const}$ und $\vec{R} = \underbrace{\frac{\vec{P}_0}{M} \cdot t + \vec{R}_0}$
 - ii) $\rightarrow \vec{L}(t) = \vec{L}_0 = \text{const}$
 - iii) $\rightarrow H = E = \text{const}$

\rightarrow in formen: $\vec{R} - \frac{\vec{P}_0}{M} \cdot t = \vec{R}_0$ Schwerpunktsatz

\Rightarrow Erhaltungsgrößen, auch Integrale der Bewegung genannt

$\vec{P}, \vec{L}, \vec{R} - \frac{\vec{P}_0}{M} \cdot t, H$ ändern ihre Werte auf der Bahnkurve nicht!

d.h. \exists für jede der Größen eine Funktion $f(\{\vec{r}_i(t)\}, \{\dot{\vec{r}}_i(t)\}, t) = f_0$

\Rightarrow insgesamt 10 Erhaltungsgrößen $\vec{P}_0, \vec{L}_0, \vec{R}_0 \in \mathbb{R}^3$
 $E \in \mathbb{R}$

Bemerkung:

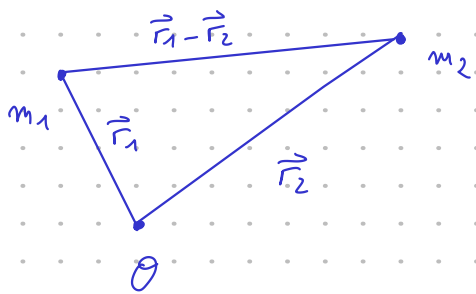
a) Erhaltungsgrößen hängen vom Kraftgesetz ab!

Mechanik \rightarrow Finde Integrale der Bewegung zu gegebenem Kraftgesetz!

b) obige Herleitung kann für allgemeine Zentralkräfte verallgemeinert werden.

1.3 Keplerproblem

• Betrachten wir ein 2-Teilchen Problem mit Gravitation



• NA II

$$m_1 \ddot{\vec{r}}_1 = \kappa \frac{(\vec{r}_1 - \vec{r}_2)}{|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|^3} = \vec{K}_{12}$$

$$m_2 \ddot{\vec{r}}_2 = \kappa \frac{(\vec{r}_2 - \vec{r}_1)}{|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|^3} = -\vec{K}_{12}$$

$$\kappa = -G m_1 m_2 \quad G: \text{Gravitationskonstante}$$

• Erhaltungssätze:

$$\vec{P}(t) = m_1 \dot{\vec{r}}_1 + m_2 \dot{\vec{r}}_2 = \vec{P}_0 = \text{const}$$

$$\vec{R}(t) = \frac{1}{M} (m_1 \vec{r}_1 + m_2 \vec{r}_2) = \vec{R}_0 + \frac{\vec{P}_0}{M} \cdot t \quad \vec{R}_0 = \text{const}, \quad M = m_1 + m_2$$

$$\vec{L}(t) = m_1 [\vec{r}_1 \times \dot{\vec{r}}_1] + m_2 [\vec{r}_2 \times \dot{\vec{r}}_2] = \vec{L}_0 = \text{const.}$$