# Российский Университет Дружбы Народов.

Отчет по лабораторной работе номер 1

Предмет: Математическое моделирование

Выполнила: Филиппова Вероника Сергеевна

Группа:НКНбд-01-18

Преподаватель: Кулябов Дмитрий Сергеевич

## Объект и предмет исследования

Задача о погоне

#### Список иллюстраций

- 1. image/1.jpg
- 2. image/2.jpg
- 3. image/3.jpg

# Техническое оснащение и выбранные методы проведения работы

Ноутбук, интернет, Jupyter Notebook, язык программирования python.

# Цель работы

Ознакомиться с задачей о погоне Решить одну из предложенных задач Мой вариант 55

## Задачи

1.Записать уравнение, описывающее движение катера, с начальными условиями для двух случаев (в зависимости от расположения катера относительно лодки в начальный момент времени). 2.Построить траекторию движения катера и лодки для двух случаев. 3.Найти точку пересечения траектории катера и лодки

# Выполнение лабораторной работы

- 1. Принимает Хл=0, Хк=0 в начальный момент времени(в момент обнаружения)
- 2. Ввела полярные координаты. Пусть полюс -это точка обнаружения лодки браконьеров, а полярная ось г проходит через точку нахождения катера береговой охраны
- 3. Так как траектория катера должна быть такой, чтобы и катер, и лодка все время были на одном расстоянии от полюса tetha, только в этом случае траектория катера пересечется с траекторией лодки. Поэтому для начала катер береговой охраны должен двигаться некоторое время прямолинейно, пока не окажется на том же расстоянии от полюса, что и лодка браконьеров. После этого катер береговой охраны должен двигаться вокруг полюса удаляясь от него с той же скоростью, что и лодка браконьеров. 4. Чтобы найти расстояние X первого этапа движения, составим уравнения: x1/v = (k-x1)/4.8v и x2/v = (x2+k)/4.8v Тогда X1 = k/5.8 и X2 = k/3.8 (Рис.1)

Рис.1 { Рис.1 }

- 4. После того, как катер береговой охраны окажется на одном расстоянии от полюса, что и лодка,\ он должен сменить прямолинейную траекторию и начать двигаться вокруг полюса удаляясь от него со скоростью лодки. Для этого скорость катера раскладываем на две составляющие: Vr-радиальная скорость и Vt-тангенциальная скорость
- 5. Получила систему уравнений: dr/dt = v r dtheta/dt = sqrt(22,04)v С начальными условиями: theta0 = 0 r0 = 17,8/5,8 theta1 = -pi r0 = 17,8/3,8

Получила уравнение dr/dtheta = r/sqrt(22,04)

7. Написала код для двух случаев.(Рис.2)

Рис.2 { Рис.2 }

8.Получила графики для двух случаев. (Рис.3)

Рис.3 { Рис.3 }

# Анализ результатов

В результате имею два графика, показывающие траектории движения катера и лодки (для двух случаев). Научилась решать задачу о погоне

## Выводы

Научилась пользоваться Jupyter Notebook Вспомнила язык программирования Python, узнала, как работать с графиками. Решила задачу о погоне.