报警联动摄像机 CGI 文档

一、新增 CGI

```
1、获取传感器状态
CGI: /get_sensorstatus.cgi?loginuse=admin&loginpas=88888&wser=admin&pwd=88888&
返回值: cmd: 0x60b2
                   数据:
armsetstatus=1; (0:撤防; 1:布防)
alarmstatus=0; (0:没有报警 1:报警)
codestatus=0; (0:关闭对码 1:开启对码)
doorbell=0; (1: 开启 0: 关闭)
ptzspeed = 0; (0-10 速度越大云台转动越快)
2、获取传感器列表
CGI: GET
/get sensorlist.cgi?loginuse=admin&loginpas=88888&user=admin&pwd=88888&&
返回值: cmd: 0x60b6 数据: (说明: 若id1/id2/id3 全为 0 或者全为 255 表示此传感器无
效, CGI中所传递的sensorid为通道号(下面的既为: 0); 传感
器用来显示的ID为id1/id2/id3 转换成 16 进制然后拼接成字符串(下面既为: 01F0FF))
sensorid1[0]=1;//01
sensorid2[0]=16;//F0
sensorid3[0]=255;//FF
sensortype [0] = 0x01; (
typedef enum {
  SENSOR TYPE DOOR = 0x01, //门磁
   SENSOR_TYPE_INFRARED = 0x02, //红外
   SENSOR_TYPE_SMOKE = 0x03, //烟感
   SENSOR TYPE SMELL = 0x04, //气感
   SENSOR TYPE REMOTE = 0x07, //遥控
   SENSOR_TYPE_CAMERA = 0x0A, //摄像头
   SENSOR TYPE CURTAIN = 0x0B//幕帘
} SENSORTYPE;
)
sensorstatus [0]=0;
presetid[0]=0;//与传感器联动的预置位ID(1-16)
sensorname[0]="gg";//传感器名字
3、获取报警日志
CGI:
/get_alarmlog.cgi?logid=0&sensorid=1&loginuse=admin&loginpas=888888&user=admin&p
wd=888888&
返回值: cmd: 0x60b5
                   数据:
ncount=100;//报警日志总数
armtype=0;//报警类型(1:移动侦测 2:GPIO 3:传感器报警)
alarmdvsname[0]="";//报警设备名字
time[0]=1379146962;//报警时间
```

dvstype[0]=7;//报警设备类型 actiontype[0]=6;//报警动作类型

4、删除传感器

CGI:/del_sensor.cgi?sensorid=31&loginuse=admin&loginpas=888888&user=admin&pwd=88 8888&

参数: sensorid(既为2中所提到的索引号范围是: 0-31)

返回值: cmd: 0x60b3 数据: result=0;

5、编辑传感器

CGI: GET

/set_sensorname.cgi?sensorid=30&sensorname=ggg&loginuse=admin&loginpas=888888&user=admin&pwd=888888&

参数: sensorid: 同上 sensorname: 传感器名字

返回值: cmd: 0x60b4 数据: result=0;

6、设置预置位

CGI:

/set_sensor_preset.cgi?sensorid=30&presetid=2&loginuse=admin&loginpas=888888&use r=admin&pwd=888888&

参数: presetid

: (0-16) 0:表示不绑定预制位 1-16:分别对应各个预制位 sensorid: 通道号(特殊情况当sensorid=255 为设置摄像机的看守位)

7、获取绑定的预置位

CGI:

/get_sensor_preset.cgi?cmd=0&sensorid=0&loginuse=admin&loginpas=888888&user=admin&pwd=888888&

参数: cmd (0表示获取对应sensorid绑定的预置位, 1表示获取摄像机的看守位(此时sensorid无效)), sensorid(cmd=0时值为传感器的通道号, cmd=1时无意义)返回值:

cmd=0; //这个cmd即为发CGI时所传的cmd参数

presetid=0; //presetid为绑定的预置位或者看守位

sensorid=0: //sensorid(当cmd=0时表示传感器的通道号(0-31), cmd=1时无意义)

8: 设置传感器状态

CGI: GET /set sensorstatus.cgi?cmd=0& doorbell =0&

ptzspeed=0&loginuse=admin&loginpas=88888&user=admin&pwd=88888&

参数: cmd: 0: 布防 1:撤防 2:对码 3:取消对码 4: 设置门铃状态(doorbell = 1 开启,

0: 关闭) 5: 设置发生报警时云台转速(ptzspeed = 0-10 越大速度越快)

说明: doorbell: cmd = 4 时才有效 ptzspeed: cmd=5 时才有效

返回值: result =0: 0 成功 -1 失败

cmd=0: 0: 布防 1:撤防 2:对码 3:取消对码 4: 设置门铃状态 5: 设置发生报警时云台转速

9:CGI: CGI: GET

/edit.whitelist.cgi?cmd=0&whitelistname=qqaazz&whitelistpass=888888&editwhitelistid=0&loginuse=admin&loginpas=888888&user=admin&pwd=88888&

cmd: 0 增加白名单成员 1: 删除白名单成员(editwhitelistid 只有在cmd=1 cmd = 4 cmd = 5 时才有效,取值为 0-15 表示要删除的各个白名单 0: 是超级管理员权限不能删除)

2: 获取白名单列表 3: 删除所有白名单成员 4: 修改白名单密码 5: 转交管理员权限 (editwhitelistid 表示需要转交的白名单ID)

返回值定义:

cmd = 0; 0 增加白名单成员 1: 删除白名单成员 2: 获取白名单列表 3: 删除所有白名单成员 4: 修改白名单密码(cmd = 0 cmd = 1 cmd = 3 cmd = 4 cmd = 5 则下面其他返回值无意义)

whitelistname[0] = "qqaazz'; 白名单成员的名字

10、新增获取报警抓图文件名的接口

GET

/get_alarmsnapshot_file.cgi?snapshotIndex=23&loginuse=admin&loginpas=&user=admin&pwd=&参数: 无

返回值: //报警抓图最多: 50

result = 0; //0: 文件未获取完成 -1: 文件已获取完成

snapshotCount = 50;//文件总数

pagecount = 20;//本次返回的文件数量

snapshot_name[0] = "20131009085724_7_7_FF00EF_1.jpeg";

/*时间_传感器类型_报警类型_(传感器ID) 标示符*/

11:发生报警时返回的数据结构

typedef struct tag STRU SENSOR ALARM INFO{

int cmd;//1:推送报警信息 2:抓图 3:操作 : (说明: 抓图和操作不会附带传传感器的信息) (1、3 通道返回的信息相同)

int SensorID[3];//传感器ID(用于显示,CGI参数不使用这个值,而用下面的传感器通道)

```
int LinkPreset;//联动的预制位
char SensorName[64];//传感器名字
int Sensortype;//传感器类型/*typedef enum {
    SENSOR_TYPE_DOOR = 0x01,//门磁
    SENSOR_TYPE_INFRARED = 0x02,//红外
    SENSOR_TYPE_SMOKE = 0x03,//烟感
    SENSOR_TYPE_SMELL = 0x04,//气感
    SENSOR_TYPE_REMOTE = 0x07,//遥控
    SENSOR_TYPE_CAMERA = 0x0A,//摄像头
    SENSOR_TYPE_CURTAIN = 0x0B//幕帘
} SENSORTYPE;*/
    int SensorAction;//动作类别/*typedef enum {
        SENSOR ALARM ACTION NON = 0x00,//无动作
```

```
SENSOR ALARM ACTION ALARM = 0x01, //告警
   SENSOR_ALARM_ACTION_LOWBATT = 0x02, //低电
   SENSOR ALARM ACTION GARRISON = 0x05, //布防
   SENSOR_ALARM_ACTION_CANCELGARRISON = 0x06, //撤防
   SENSOR_ALARM_ACTION_SOS = 0x07, //紧急报警SOS
   SENSOR ALARM ACTION_OPENCODE = 0x08, //对码
   SENSOR ALARM ACTION DOORBELL = 0x0A, //门铃
   SENSOR ALARM ACTION OPEN = 0x0B, //返现新的传感器(在开启对码状态并且cmd=1 时表示搜索到新的传
感器)
   SENSOR ALARM ACTION CLOSE = 0x0C, //关闭
   SENSOR ALARM ACTION CAMGROUP = 0x0D, //摄像机群组
   SENSOR ALARM ACTION_CANCELALARM = 0x0E, //取消报警
   SENSOR_ALARM_ACTION_ADDNEWSENSOR = 0x0F, //已保存
   SENSOR ALARM ACTION DELETEALL = 0x10, //删除全部传感器
   SENSOR_ALARM_ACTION_EXITCODE = 0x11//退出对码
} SENSORALARMACTION;*/
    int channel;//传感器通道(为上面所有对传感器操作的CGI的参数sensorid)
STRU SENSOR ALARM INFO, *PSTRU SENSOR ALARM INFO;
```

二、在原来CGI基础上增加一些参数及返回值

1, CGI: GET/checkuser.cgi&loginuse=admin&loginpas=888888&user=admin&pwd=888888&

用户-1 : 用户名错误 但是密码正确 密码-2 : 用户名正确但是密码错误 用户和密码-3 : 用户名和密码都错误

2、GET /get_status.cgi?loginuse=admin&loginpas=&user=admin&pwd=& 在此CGI的返回值上添加一下几个变量 alarm module version=16;//RF模块版本号

alarm_module_id[0]=0;//

alarm module id[1]=3;//

alarm_module_id[2]=214;//传感器ID

alarm_module_rebootnum=0;//RF模块重启次数

- 3、新增: SD卡录像: SD的fileName新增一位 **20130915095712_100**X. h**264** (X:0 表示为以前的报警 X:1表示为传感器报警)
- 4、报警上报接口再新加一个参数:报警抓图的文件名

/alarm.asp的参数,在原来的基础上增加&stype=1&sid1=12&sid2=12&sid3=23&sname="好好"&salarmtype=2 &salarmsnapshotfile="20131012085838_7_7_30_ffff70_1.jpeg"&

stype:传感器类型

sid1/sid2/sid3: 传感器ID

sname: 传感器名字

salarmtype: 传感器动作类型

salarmsnapshotfile: 报警抓图的文件名

```
5、报警抓图通过 6 通道返回, GET/
```

 $\label{livestream.cgi} 1 ivestream.\ cgi? \underline{streamid=5} \& filename=\%s\& \underline{offset=0} \& loginuse=admin\& loginpas=888888 \& er=admin\& pwd=888888 \& er=admin\& pwd=888888 \& er=admin\& pwd=888888 \& er=admin\& pwd=888888 & er=admin\& pwd=88888 & er=admi$

数据结构:

```
HEAD+(64位)图片文件名 + 图片数据
```

```
头部结构:
typedef struct tag_AV_HEAD
{
```

```
unsigned int
                     startcode; // 0xA815AA55
    char
                     type;
                  streamid; //
    char
    unsigned short militime; //
                     sectime; //
    unsigned int
                     frameno; //
    unsigned int
                                    // 数据长度
    unsigned int
                     len:
    unsigned char
                     version:
    unsigned char
                     sessid;
                     other [2];
    unsigned char
                     other1[8];
    unsigned char
} AV HEAD, *PAV HEAD;
```