

Un *Transition-based Nondeterministic Finite Automaton* (TNFA) è una tupla  $\mathcal{A} = (S, \Sigma, S_0, R, Acc)$  con accettazione transition-based.

Da un TNFA  $\mathcal{A}$  può essere derivato (per i nostri scopi) un *State-based Nondeterministic Finite Automaton* (SNBA)  $\mathcal{A}'$  con accettazione state-based ed etichettatura sugli stati nel seguente modo:

- $\mathcal{A}' = (S', S'_0, R', L, Acc')$  dove:
  - $S' = \{s_t \mid t \in R\}$ ,
  - $S'_0 = \{s_t \mid t = (s, a, s') \text{ e } s \in S_0\}$ ,
  - $R' \subseteq S' \times S'$  è definita dalla seguente regola:

$$\frac{t = (s, a, s') \wedge t' = (s', b, s'')}{s_t \longrightarrow s'_t}$$

- $L(s_t) = a$ , se  $t = (s, a, s')$ ,
- $Acc' = \{s_t \mid t \in Acc\} \subseteq S'$ .

---

**Algorithm 1:** backwardSNBA( $\mathcal{A}$ ): conversione in un SNFA trasposto  
dato un TNFA  $\mathcal{A}$  in input

---

**Data:**  $\mathcal{A} = (S, \Sigma, S_0, R, Acc)$ : TNFA  $\mathcal{A}$  in input

**Data:**  $outTransitionStates \leftarrow \emptyset$ : mappa che associa a ogni stato  $s \in S$   
i suoi transition states  $s_t \in S'$  in uscita

**Data:**  $inTransitionStates \leftarrow \emptyset$ : mappa che associa a ogni stato  $s \in S$   
i suoi transition states  $s'_{t'} \in S'$  in entrata

**Output:** SNFA  $\mathcal{A}' = (S', S'_0, R', L, Acc')$  trasposto

```

1  $\mathcal{A}' \leftarrow (S' = \emptyset, S'_0 = \emptyset, R' = \emptyset, L = \emptyset, Acc' = \emptyset)$ 
2 for  $s \in S$  do
3   for  $(s, t, s') \in R(s)$  do
4     for  $stateDenotation \in \text{extractStateDenotations}(\mathcal{A}, t.cond)$ 
5       do
6          $s_t = \text{newTransitionState}(stateDenotation)$ 
7          $S' = S' \cup s_t$ 
8         if  $s \in S_0$  then
9            $S'_0 = S'_0 \cup s_t$ 
10        else
11           $outTransitionStates[s].pushBack(s_t)$ 
12           $inTransitionStates[s'].pushBack(s_t)$ 
13          if  $t \in Acc$  then
14             $Acc' = Acc' \cup s_t$ 
15          for  $s'_{t'} \in outTransitionStates[s']$  do
16            if  $s'_{t'} \in Acc'$  then
17               $R' = R' \cup \text{markItAsAccepting}(\{s'_{t'}, s_t\})$ 
18            else
19               $R' = R' \cup (\{s'_{t'}, s_t\})$ 
20        for  $s'_{t'} \in inTransitionStates[s]$  do
21          for  $s_t \in outTransitionStates[s]$  do
22            if  $s_t \in Acc'$  then
23               $R' = R' \cup \text{markItAsAccepting}(\{s_t, s'_{t'}\})$ 
24            else
25               $R' = R' \cup (\{s_t, s'_{t'}\})$ 
26 return  $\mathcal{A}'$ 

```

---

L'Algoritmo 1 prende in input un TNFA  $\mathcal{A}$  risultato della traduzione di una formula LTL in un automa e lo converte in un SNBA  $\mathcal{A}'$  trasposto. L'implementazione esegue la conversione visitando l'automata  $\mathcal{A}$  una sola volta.

Chiamiamo uno stato  $s_t \in S'$  dell'automata SNBA  $\mathcal{A}'$  *transition state* in quanto viene creato a partire da una transizione appartenente all'automata  $\mathcal{A}$ . Siccome la libreria Spot associa agli archi dell'automata delle condizioni, l'Algoritmo 1 interpreta una transizione  $(s, t, s') \in R$  come un insieme di transizioni. Tale insieme di transizioni deve essere estrapolato da  $t$ . Da  $t$  vengono estrapolati i mintermini associati alla sua guardia  $t.cond$ , e per ognuno di essi viene creato un nuovo transition state  $s_t$ . Questo lavoro viene fatto dalla funzione `extractStateDenotations` in Linea 4. Nella implementazione C++ viene calcolato anche l'interpretazione dello stato.

L'algoritmo mantiene traccia di alcune informazioni:

- i transition states  $s_t \in S'$  in uscita da uno stato  $s \in S$  (cioè quelli creati a partire dagli archi uscenti di  $s$ ). Tale informazione viene mantenuta in una mappa associativa *outTransitionStates*.
- i transition states  $s'_{t'} \in S'$  in entrata in uno stato  $s \in S$  (cioè quelli creati a partire dagli archi entranti di  $s$ ). Tale informazione viene mantenuta in una mappa associativa *inTransitionStates*.

Inoltre, la libreria Spot, indipendentemente dal fatto che l'automata usi una accettazione basata sugli stati o sulle transizioni, l'appartenenza di uno stato a un insieme di accettazione viene sempre memorizzato sulle transizioni (come un bit vector). La convenzione di Spot per implementare la state-base acceptance è quella di marcare ogni arco uscente da uno stato come accettante. Per questo motivo, a Linea 16 e a Linea 22, se un transition state  $s_t$  è accettante, tutte le sue transizioni in uscita devono essere marcate come accettanti.

Infine, si noti che a Linea 16 e a Linea 22 gli archi vengono creati in ordine inverso in quanto vogliamo il trasposto di  $\mathcal{A}'$ .

Di seguito vengono riportati due esempi di output. Le formule subiscono le solite trasformazioni (discretizzazione e LTL).

- Formula:  $G(i) \wedge t_0 \wedge G(t_1) \wedge F(p \wedge F q)$   
 Total states: 52  
 Total final states: 8  
 Total transitions: 416
- Formula:  $p_1 \wedge q_1 \wedge X(p_1) \wedge X(q_1) \wedge (v_1 U (r_1 R z_1)) \wedge G(x_1) \wedge F(u_1 \wedge F(p_2 \wedge (Fp_3 \vee (u_2 W p_4)))) \wedge (t \vee G(X(w)))$   
 Total states: 69857  
 Total final states: 0  
 Total transitions: 141222368