## 第1章

# 人工衛星なんてもういいですから。

機械工学科1回生 西條晴幸

## はじめに

この文章たちは私が4年ほど前に行った活動を基にしたものであるので、少々古い内容もありますが内容的には高校物理だけ (中学生でも少し勉強すれば読める…はず) なので、そこのあなたもさらっと読んでいってみてください。わからなかったらこの機会 (?) に物理の「力学」と数学の「ベクトル」をちょちょいと勉強してみましょう。いざ。

## 1.1 目的

宇宙空間において、ある天体のまわりで初速度をもった物体を放つと、天体の重力と物体の運動から起きる慣性力 (遠心力) が釣り合うことで、物体が天体のまわりを半永久的に周回する場合がある。この時の天体に対する物体の速度を第一宇宙速度と言う。地球における第一宇宙速度を BASIC 言語のプログラムを用いて、物体の運動シミュレーションを行うことで概算する。

## 1.2 手法

### 1.2.1 基本方程式

原点 O に質量 M の恒星があり、位置  $\vec{r} = (x,y)$  に質量 m の惑星が存在するとき、万有引力の法則を仮定すると、惑星の受ける力は距離の 2 乗に反比例する大きさと、惑星から恒星へと向かう向きを持っているので次のように書くことができる。

$$\vec{F} = -\frac{\vec{r}}{|\vec{r}|} \frac{GMm}{|\vec{r}|^2} \tag{1.1}$$

ここで、G は万有引力定数である。

また、運動方程式により加速度 $\vec{a}$ は、カ $\vec{F}$ によって次のように定められる。

$$\vec{a} = \frac{\vec{F}}{m} \tag{1.2}$$

そして、時刻  $t \ge t + dt$  の間の位置と速度の単位時間あたりの変化は、それぞれ平均の速度と平均の加速度と呼ばれる。

$$\frac{\vec{r}(t+dt) - \vec{r}(t)}{dt} = \vec{v}, \qquad \frac{\vec{v}(t+dt) - \vec{v}(t)}{dt} = \vec{a}$$
 (1.3)

ここで、平均の速度と加速度をそれぞれ時刻 t での速度と加速度で近似すれば、

$$\vec{r}(t+dt) = \vec{r}(t) + \vec{\overline{v}}(t)dt, \qquad \vec{v}(t+dt) = \vec{v}(t) + \vec{\overline{a}}(t)dt \tag{1.4}$$

となる。この式を成分で表せば、

$$x(t+dt) = x(t) + v_x(t)dt$$

$$y(t+dt) = y(t) + v_y(t)dt$$

$$v_x(t+dt) = v_x(t) + a_x(t)dt$$

$$v_y(t+dt) = v_y(t) + a_y(t)dt$$
(1.5)

となり、ここでの加速度  $a_x, a_y$  は (1.1), (1.2) 式より、

$$a_x(t) = \frac{-x}{\sqrt{x^2 + y^2}} \cdot \frac{GM}{(\sqrt{x^2 + y^2})^2} = -x(x^2 + y^2)^{-\frac{3}{2}}GM$$

$$a_y(t) = \frac{-y}{\sqrt{x^2 + y^2}} \cdot \frac{GM}{(\sqrt{x^2 + y^2})^2} = -y(x^2 + y^2)^{-\frac{3}{2}}GM$$
(1.6)

と表すことができる。これら (1.5), (1.6) 式を逐次解くことで位置と速度の時間発展を追うことができる。なお、恒星の質量は惑星に比べて十分大きく、その位置は変化しないとみなせるものとした。

1.3 結果  $\mathbf{3}$ 

#### 計算手法 1.2.2

本研究の数値計算には、"Excel VBA"を用いた。万有引力定数のため、 $G=6.67\times10^{20}$ 、 地球質量 (ここから前項の"恒星"=地球とする) のため、 $M=6\times 10^{24}$  とした。時間の 刻み dt=0.001 として次の初期条件の下、時刻 t=25000 まで計算し、その間の位置、速 度を出力した。また、地球半径 (r) を概数で 6371 km と仮定した。そして海抜 0.001 km から直径に対して垂直に物体を打ち出し、地表に衝突することなく周回を続ける最低速度 を求める (暇なので手打ちで有効数字5つほど) こととする。正確に第一宇宙速度を求め る際には海抜0kmを用いるべきだが、0kmを用いると最初の地点で地表に衝突してし まうため、0.001 km とした。 $V_u$  を徐々に変化 (手打ち) させていき、衝突しない最低速度

表 1.1 計算の初期条件

3	変数	x (物体の x 座標)	<i>y</i> (同 <i>y</i> 座標)	$v_x$ (速度の $x$ 成分)	$v_y$ (同 $y$ 成分)
初其	胡条件	6371.001	0	0	$V_y$

を求める。

実際に使用したプログラムは付録 A に収録した。

#### 結果 1.3

この計算によって次の結果が得られた。

時刻	x 座標	y 座標	<i>x</i> 速度	<i>y</i> 速度
0	6371.001	0	0	7.9417
1.000991	6371.001	7.957604	-0.00988	7.9417
2.000037	6371.001	15.89091	-0.01973	7.9417
3.000965	6371.001	23.84104	-0.0296	7.9417
4.000893	6371.001	31.78324	-0.03946	7.9417
5.00082	6371.001	39.72544	-0.04932	7.9417
6.000748	6371.001	47.66764	-0.05918	7.9417
7.000675	6371.001	55.60984	-0.06904	7.9417
8.000603	6371.001	63.55204	-0.07889	7.9417
9.000007	6371.001	71.4863	-0.08874	7.9417
10.00041	6371.001	79.4285	-0.0986	7.9417
1249	0.540027	6395.427	-7.91084	0.032387
2497	-6423.28	-3.9226	0.002993	-7.876
3745	2.473652	-6398.39	7.907204	0.034003
4980	6371.67	-0.05906	-0.00308	7.941112
7461	-6422.99	-1.63569	-0.00308	-7.87653
24998	3252.188	5486.858	-6.81944	4.062116
24999	3248.688	5488.858	-6.82212	4.057721
25000	3245.188	5490.858	-6.82474	4.053327

表 1.2 各時刻における物体の位置と速度

すべての計算結果は付録に収録したかった。

また、初期位置を (6372, 0) にした場合は  $7.9295 \text{ km/s}^2$  となり、(6400, 0) とした場合は  $7.8985 \text{ km/s}^2$  となった。また、dt の値を変化させると、dt の値が小さくなるほど速度は上がっていくことが分かった。

1.4 考察 5

初期位置	dt	速度 $(km/s)$	T(周期)
(6400,0)	0.1	7.8974	5074
(6400,0)	0.01	7.8985	5049
(6400,0)	0.001	7.8985	4965
(6372,0)	0.1	7.9237	5057
(6372,0)	0.01	7.9246	5035
(6372,0)	0.001	7.9295	4957
(6371.001,0)	0.1	7.9249	5057
(6371.001,0)	0.01	7.9256	5032
(6371.001,0)	0.001	7.9417	4980

表 1.3 各初期位置、用いた dt において求められた速度

## 1.4 考察

x, y 座標を描画すると以下のようになる

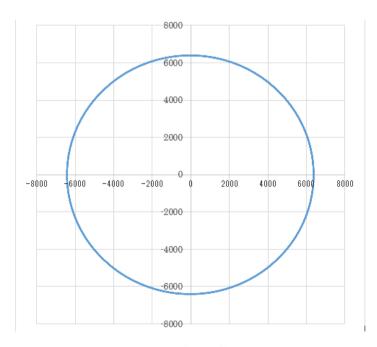


図 1.1 物体の軌跡

座標 (6371.001,0) を出発した物体が地球の周りを周回する様子を読み取ることができる。

求める速度を v とすると、円運動の運動方程式は

$$m\frac{v^2}{r} = mg (1.7)$$

となる。  $g=9.8\,\mathrm{m/s^2}$  (重力加速度) とし、また、今回物体の質量 m は 1 である (つまり今回の想定は地球上で  $1\,\mathrm{kg}$  の物体を投げた場合である)。よって速度の理論値は  $v=\sqrt{gr}$  より、約  $7.9016\,\mathrm{km/s^2}$  となる。これはシミュレーションによって求められた値と比較し約 0.5% の差である。この誤差は表  $1.3\,\mathrm{kg}$  が の値が大きすぎる、または小さすぎるためではないと考えられる。表 3 から読み取ると、初期位置に地表からある程度余裕をもった海抜を設定した場合のほうが理論値に近い速度が求められている。このことから、先ほどの誤差は、初期位置が地表から近すぎたことにより、小さな計算誤差によって地表に衝突したと判定された地点があったためであると考えられる。数値計算では有限の桁数で計算を打ち切っていることから、計算誤差は多少なりとも必ず発生していることは確かである。

以上の求められた値を、等速円運動の公式  $v=\frac{2\pi r}{t}$  に代入すると、およそ正しい値 (約 1% 以内) となることと、理論値との誤差の量 (約 0.5%) からも、およそ正しい値の速度が求められたと考えられる。

## 参考文献

[1] 和田純夫, 「プリンキピアを読む」, 講談社.

## 付録 A 数値計算のプログラム

```
Sub planet() '天体運行シミュレーション
2
   ,1定数の宣言
3
     Const dt As Single = 0.001 '時間の刻み
     Const Period As Single = 25000 '計算終了時刻
4
     Const Output_interval As Single = 1 '出力時間間隔
5
6
  ,2変数の宣言
     Dim t As Single
8
     Dim time_to_output As Single '次に出力する時刻
9
     Dim row_to_output As Single '出力する行
10
     Dim x As Single
11
12
     Dim y As Single
```

1.4 考察

```
Dim Vx As Single
14
      Dim Vy As Single
15
      Dim new_x As Single
16
      Dim new_y As Single
17
      Dim new_Vx As Single
      Dim new_Vy As Single
18
      Dim D As Single
19
20
   ,3初期条件の読み込み
21
22
      x = Range("B2")
23
      y = Range("C2")
24
      Vx = Range("D2")
25
      Vy = Range("E2")
      time_to_output = Output_interval
26
27
      row_to_output = 3
28
   ,4ループの実行
29
      For t = 0 To Period Step dt '軌道計算
30
          new_x = x + Vx * dt
31
          new_y = y + Vy * dt
32
          new_Vx = Vx + Ax(x, y) * dt
33
34
          new_Vy = Vy + Ay(x, y) * dt
35
          D = (x^2 + y^2)
36
37
38
          x = new_x
39
          y = new_y
40
          Vx = new_Vx
41
          Vy = new_Vy
42
      If D < 6371 Then
43
          Cells(3, 7) = t
44
          Exit For
45
      End If
46
47
   <sup>75</sup>出力
48
49
      If t >= time_to_output Then
50
          Cells(row_to_output, 1) = t
          Cells(row_to_output, 2) = x
51
          Cells(row_to_output, 3) = y
52
53
          Cells(row_to_output, 4) = Vx
          Cells(row_to_output, 5) = Vy
55
   ' Cells(row_to_output, 6) = Ax(x, y)
   ' Cells(row_to_output, 7) = Ay(x, y)
          Cells(row_to_output, 6) = area_velocity(x, y, Vx, Vy) '
57
              area_velocity を決める
          time_to_output = time_to_output + Output_interval
58
          row_to_output = row_to_output + 1 '行を降ろしていく
59
60
      End If
61
62
      Next t , ここまでループ動作
63
   End Sub
64
65
66
   ,位置から加速度を求める
67
      Function Ax(x As Single, y As Single) As Single
```

```
Const G As Single = 6.67E-20 '万有引力定数
68
      Const M As Single = 6E+24 '地球質量
69
         Ax = -1 * G * M * x * (x ^ 2 + y ^ 2) ^ (-1.5)
70
      End Function
71
72
      Function Ay(x As Single, y As Single) As Single
73
      Const G As Single = 6.67E-20 '万有引力定数
74
      Const M As Single = 6E+24 '地球質量
75
         Ay = -1 * G * M * y * (x ^ 2 + y ^ 2) ^ (-1.5)
76
77
      End Function
78
79
   ,面積速度を求める
      Function area_velocity(x As Single, y As Single, v_x As Single, v_y As
80
          Single) As Single
         area_velocity = 0.5 * ((x^2 + y^2) * (v_x^2 + v_y^2) - (x * v_x^2)
81
             + y * v_y) ^ 2)
      'area_velocity は決めた順通りに代入される
82
      End Function
83
```