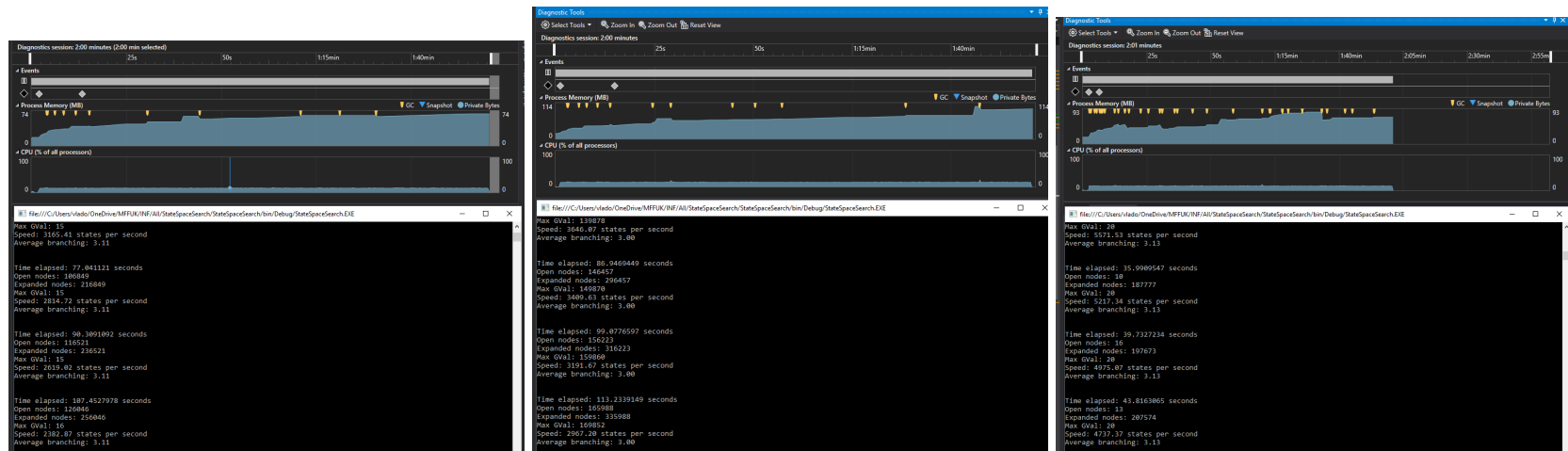


3. Vstup Fifteen Puzzle



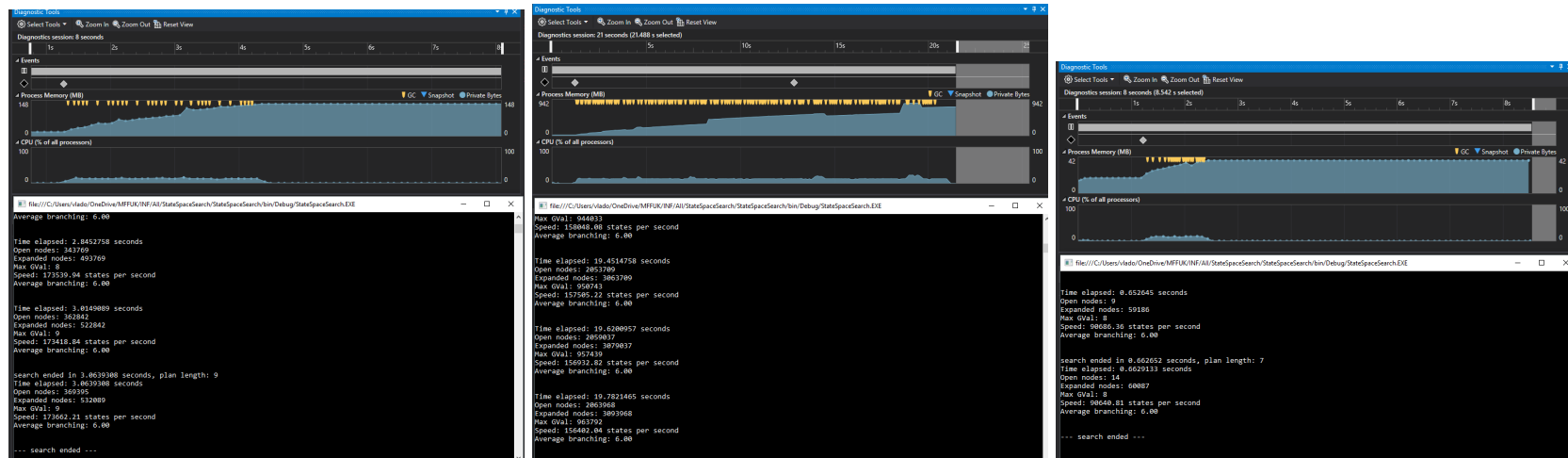
Na tomto vstupe vidno chovanie jednotlivych algoritmov:

Breadth First Search (BFS, vľavo) prechádza vždy všetky vrcholy na hladine. Na to ich ale uklada, čo vedie na veľký počet otvorených vrcholov (a potenciálne zbytočne veľké množstvo spotrebovanej pamäte)

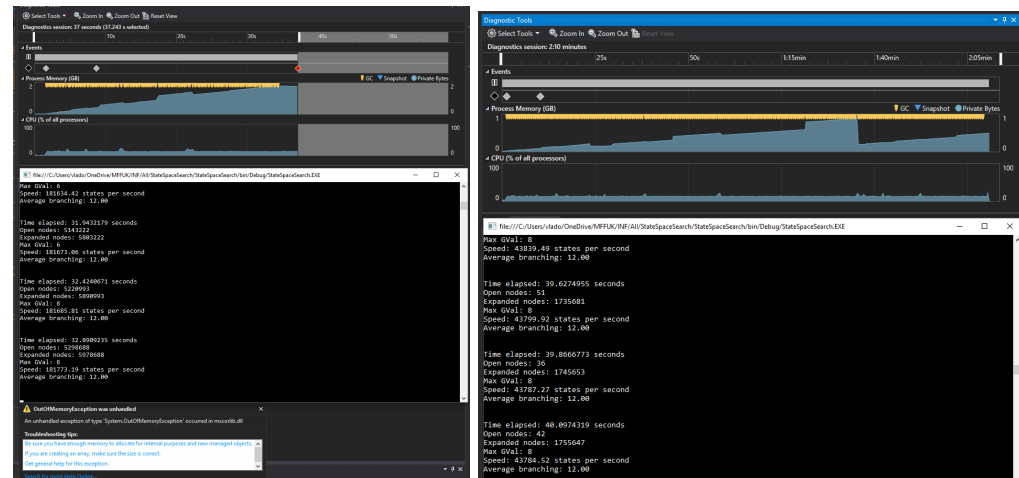
Depth First Search (DFS, stred) prechádza prvé vrcholy do hĺbky. Vyhodou je, že najď hlboko skryté riešenie extrémne rýchlo (ak sa mu to podarí, neskôr uvidíme príklad), ale na druhej strane sa algoritmus môže zbytočne dostať do hĺbky, ktorú v riešení skúmať vôbec netreba.

Iterative Deepening Search (IDS, vpravo) je niečo medzi - počet otvorených vrcholov je podobný DFS, kým hĺbka, do ktorej sa algoritmus dostáva pripomína BFS. Všetchno si tiež graf využitéj pamäte, ktorý je menej "hladký". Toto chovanie je spôsobené jednotlivými iteráciami behu algoritmu, kedy sa hľadisko vždy úplne vyprázdni a začne naplnať znovu.

2. Vstup Rubikovej kocky



3. Vstup Rubikovej kocky



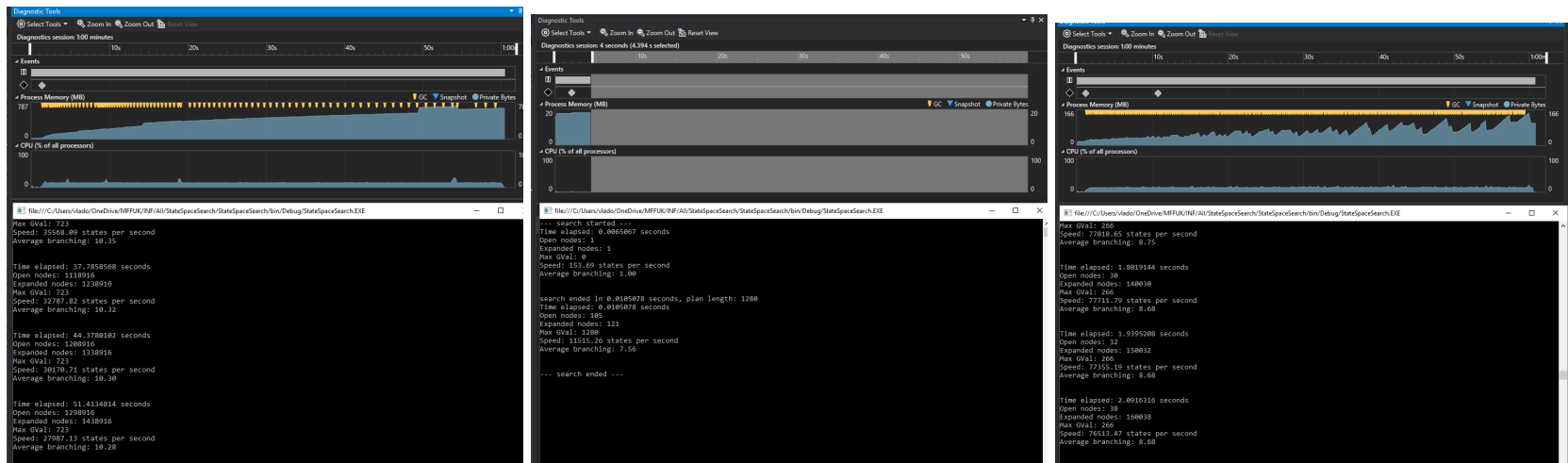
Tieto vstupy su prikladom, kedy DFS zbytocne nabera hlbku a u BFS dochadza pamat.

BFS (vľavo) Najde riesenie, ale zaberie pomerne dost pamate. Na 3. vstupe to zacina byt vazny problem, kde algoritmus skonci na *OutOfMemoryException*.

DFS (stred) Ide v tomto pripade zbytocne hlboko - hladat riesenie rubikovej kocky v milionovych hlbkach je jednoducho zbytocne.

IDS (vpravo) Najde riesenie a na viac zaberie len zlomok pamate BFS. Toto je vyhodou na 3. vstupe, kde algoritmu dochadza pamat pomalsie.

2. Vstup Obchodneho cestujuceho



Na tomto vstupe vidno priklad, kedy riesenie vratene DFS nie je odpovedou na zadaniu ulohu:

BFS (vľavo) Postupne prechadza vsetky hladiny a preto je uloha "najst nejake riesenie" rovno ulohou "najst najlepsie riesenie". V tomo pripade to ale bohuzial znamena, ze pocet otvorených vrcholov (a teda aj mnozstvo potrebnej pamate) rychlo stupa.

DFS (stred) V tomto pripade na nejake riesenie narazi pomerne rychlo - algoritmus vrati 1. cestu, ktora obsahuje vsetky vrcholy grafu, bez ohľadu na jej dlzku (t.j. riesenie nie je optimalne)

IDS (vpravo) Teraz robi to iste, co BFS (postupne skuma hladiny), t.j. najde najlepsie riesenie - vyhodou ale je, ze si nemusime drzat zoznam vrcholov na hladine. Na grafe vyuzitia pamate pekne vidno jednotlivé iterácie behu algoritmu.