

哈尔滨工业大学

## 博士学位论文开题报告

题目：\*\*\*

院	(系)	计算机科学与技术
学	科	计算机科学与技术
导	师	导师
研	究	作者
生	号	**B**
学		
开题报告日期		20**年10月**日

研究生院制

二〇一五年三月

# 目录

1	课题的来源及研究的目的和意义 . . . . .	1
1.1	课题来源或研究背景 . . . . .	1
1.2	研究的目的及意义 . . . . .	1
2	国内外在该方向的研究现状及分析（文献综述） . . . . .	2
2.1	国外研究现状 . . . . .	2
2.2	国内研究现状 . . . . .	2
2.3	国内外文献综述的简析 . . . . .	2
3	前期的理论与研究与试验论证工作的结果 . . . . .	3
4	学位论文的主要研究内容、实施方案及其可行性论证 . . . . .	4
4.1	主要研究内容 . . . . .	4
4.2	实施方案及其可行性论证 . . . . .	4
5	论文进度安排，预期达到的目标 . . . . .	5
5.1	进度安排 . . . . .	5
5.2	预期达到的目标 . . . . .	5
6	学位论文预期创新点 . . . . .	6
7	为完成课题已具备和所需的条件、外协计划及经费 . . . . .	7
8	预计研究过程中可能遇到的困难、问题，以及解决的途径 . . . . .	8
8.1	预计研究过程中可能遇到的困难、问题 . . . . .	8
8.2	解决的途径 . . . . .	8
9	主要参考文献 . . . . .	9

## 1 课题的来源及研究的目的和意义

### 1.1 课题来源或研究背景

### 1.2 研究的目的及意义

## 2 国内外在该方向的研究现状及分析（文献综述）

### 2.1 国外研究现状

#### 2.1.1 国外机器人研究现状

### 2.2 国内研究现状

#### 2.2.1 国内机器人研究现状

### 2.3 国内外文献综述的简析

### 3 前期的理论与试验论证工作的结果

## 4 学位论文的主要研究内容、实施方案及其可行性论证

### 4.1 主要研究内容

### 4.2 实施方案及其可行性论证

## 5 论文进度安排，预期达到的目标

### 5.1 进度安排

2016.10~2016.12:。

2017.01~2017.10:。

2017.10~2018.12:。

2019.01~2019.06:。

2019.07~2019.12:。

2020.01~2020.07: 撰写论文，准备答辩。

### 5.2 预期达到的目标

预期达到以下目标：

(1)

(2)

(3)

(4)

(5)

(6)

研究方案。

## 6 学位论文预期创新点

(1) \*\*\*

1. 。

2. 。

(2) \*\*\*

。

(3) \*\*\*

1. 。

2. 。

(4) \*\*



## 7 为完成课题已具备和所需的条件、外协计划及经费

目前已具备的实验条件包括

- (1)
- (2)
- (3)
- (3)
- (4)

## 8 预计研究过程中可能遇到的困难、问题，以及解决的途径

### 8.1 预计研究过程中可能遇到的困难、问题

本课题可能出现的困难和问题主要包括：

以上是可以预见的在研究过程中可能遇到的问题，实际上在研究过程中可能遇到一些其他的问题，但是从整体的大方向上判断，可预见的困难是可以通过努力克服的。

### 8.2 解决的途径

针对以上可以预见的不可避免的困难和技术难点，可以采取以下可行的策略解决问题，并继续课题的研究：

(1)。

(2)。

(3)。

## 9 主要参考文献

### 主要参考文献

- [1] Kajita S, Hirukawa H, Harada K, et al. Introduction to Humanoid Robotics[M]. Berlin: Springer Berlin Heidelberg, 2014.