#### Презентация к лабораторной работе 4

Модель гармонического осциллятора

Саттарова В. В.

4 марта 2023

Российский университет дружбы народов, Москва, Россия

### Вводная часть

#### Актуальность

Для построения модели гармонического осциллятора необходимо решить дифференциальное уравнение второго порядка, которые широко распространены при описании многих естественно научных объектов. Для визуализации результатов необходимо такде построить параметрический график. Построение таких моделей и графиков позволит получить навыки построения моделей с использованием дифференциальных уравнений второго порядка, а также навыки построения графиков в параметрических координатах.

#### Объект и предмет исследования

#### Построение моделей гармонического осциллятора:

- колебания гармонического осциллятора без затуханий и без действий внешней силы;
- колебания гармонического осциллятора с затуханием и без действий внешней силы;
- колебания гармонического осциллятора с затуханием и под действием внешней силы.

#### Цели и задачи

- Построить модели на Julia.
- Построить модели на OpenModelica.
- Проанализировать результаты.

#### Материалы и методы

- Julia (REPL)
- Jupiter Notebook (IJulia)
- OpenModelica Connection Editor
- Курс на ТУИС "Математическое моделирование"

Содержание исследования

#### Написание кода задачи Julia

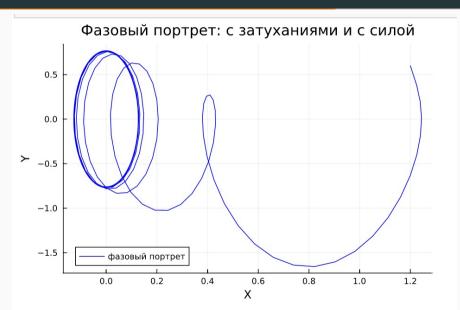
```
# Решаем ОДУ
using DifferentialEquations
using Plots
xx = 1.2
vv = 0.6
p1 = [6,6, 0, 0]
p2 = [6, 6, 0]
p3 = [6, 6, 6]
function F(du. u. p. t)
    x, y = u
    du[1] = u[2]
    du[2] = -p[1]*u[1] - p[2]*u[2] + p[3]*cos(t * 6)
# Задача
prob1 = ODEProblem(F, [xx, yy], (0.0, 66.0), p1)
prob2 = ODEProblem(F, [xx, yy], (0.0, 66.0), p2)
prob3 = ODEProblem(F, [xx, yy], (0.0, 66.0), p3)
# Решение задачи
sol1 = solve(
  prob1.
  dtmay=0.05
sol2 = solve(
  prob2.
  dtmay=0.05
sol3 = solve(
  prob3.
  dtmax=0.05
X1 = [u[1] for u in sol1.u]
Y1 = [u[2]  for u in sol1.u]
X2 = [u[1] for u in sol2.u]
Y2 = [u[2]  for u in sol2.u]
X3 = [u[1]  for u in sol3.u]
Y3 = [u[2] for u in sol3.u]
```

#### Написание кода для графика Julia

```
plt11 = plot(
 dpi=300,
 title="Решение уравнения: без затуханий и без силы",
 legend=true)
plot!(
 plt11,
  sol1.t,
 X1,
 xlabel="Bpema",
 vlabel="X",
 label="Значения X",
  color=:red)
plt11
```

7/12

#### График Julia



#### Написание кода OpenModelica

```
🖶 🚜 🧮 🐧 Доступный на запись | Model | Вид Текст | lab41 | D:/tempmodels/lab41.mo
      model lab41
   2 Real x;
   3 Real y;
   4 initial equation
   5 x = 1.2
   6 y = 0.6;
   7 equation
   8 \operatorname{der}(x) = y;
   9 	 der(y) = -6.6*x;
  10 end lab41;
```

#### График решения OpenModelica

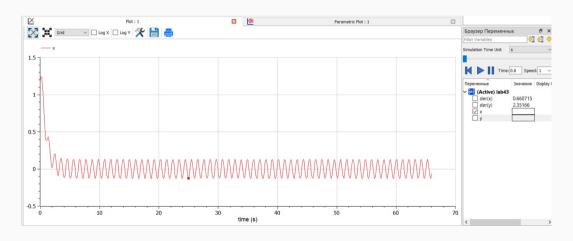


Рис. 5: Пример обычного графика OpenModelica

#### График фазового портрета OpenModelica

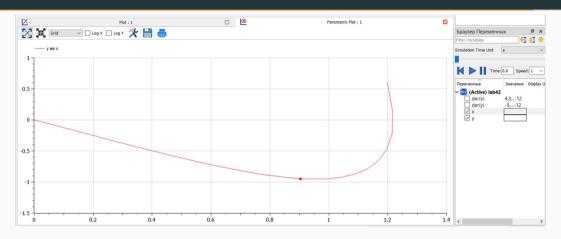


Рис. 6: Пример параметрического графика OpenModelica

## Результаты

# Результаты работы

#### Результаты работы

- Построены 3 модели на Julia и графики решения дифференциального уравнения колебаний гармонического осциллятора и фазового портрета
- Построены 3 модели на OpenModelica и графики решения дифференциального уравнения колебаний гармонического осциллятора и фазового портрета
- Было проведено сравнение результатов: результаты идентичны, однако реалиация раздичается в силу особенностей языков