

**РОССИЙСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ  
ДРУЖБЫ НАРОДОВ**  
Факультет физико-математических и естественных наук

**Теплопроводность и  
детерминированное горение. Этап 2**  
групповой проект

*дисциплина: Математическое моделирование*

Студенты: Тагиев Б.А.

Чекалова Л.Р.

Сергеев Т.С.

Саттарова В.В.

Прокошев Н.Е.

Тарусов А.С.

Группа: НФИбд-02-20

**МОСКВА**  
2023 г.

## Оглавление

Явная разностная схема .....	3
Неявные разностные схемы.....	3
Различия между явными и неявными схемами .....	3
Шаблоны разностных схем .....	4
Вывод системы уравнений.....	5
Метод прогонки .....	5
Список литературы.....	7

## 1. Явная разностная схема

Прежде чем решать систему уравнений горения, рассмотрим численные методы решения одномерного уравнения теплопроводности без химических реакций.

$$\frac{\partial T}{\partial t} = \chi \frac{\partial^2 T}{\partial x^2}$$

Для этого в уравнении теплопроводности заменим частные производные на разностные. Для сетки с постоянным шагом получаем соотношение, связывающее температуру в узле на новом шаге по времени с температурой в узлах текущего временного слоя.

$$\frac{\hat{T}_i - T_i}{\Delta t} = \frac{\frac{T_{i+1} - T_i}{h} - \frac{T_i - T_{i-1}}{h}}{h} = \chi \frac{(T_{i+1} - 2T_i + T_{i-1}))}{h^2}$$

Здесь  $\hat{T}_i$  — новая температура в узле. Прделав эту процедуру для каждого узла, мы «явно» найдем температуру на новом слое по времени. Такая разностная схема называется явной. Метод требует два массива для хранения старой и новой температур, устойчив при условии  $\chi \frac{\Delta t}{h^2} < \frac{1}{2}$ , на практике значения  $\chi \frac{\Delta t}{h^2} \leq \frac{2}{5}$  вполне достаточно. Для вычисления температуры в крайних точках предлагается использовать адиабатические граничные условия:  $\frac{T_2 - T_0}{2h} = 0$  и  $\frac{T_{n+1} - T_{n-1}}{2h} = 0$ , что эквивалентно условиям  $T_0 = T_2$ ,  $T_{n+1} = T_{n-1}$ . Теперь, чтобы учесть химическую реакцию, добавим к полученному соотношению изменение безразмерной температуры за счет энерговыделения в химических реакциях за шаг по времени

$$\Delta N_i = -\frac{N_i}{\tau} e^{-\frac{E}{T_i} \Delta t},$$

$$\hat{T}_i = T_i + \frac{\chi \Delta t}{h^2} (T_{i+1} - 2T_i + T_{i-1}) - \Delta N_i,$$

$$\hat{N}_i = N_i - \Delta N_i, \text{ где } i = 1, 2, \dots, n.$$

Используя эту разностную схему, можно численно решать изначальную систему дифференциальных уравнений для безразмерных величин.

## 2. Неявные разностные схемы

### Различия между явными и неявными схемами

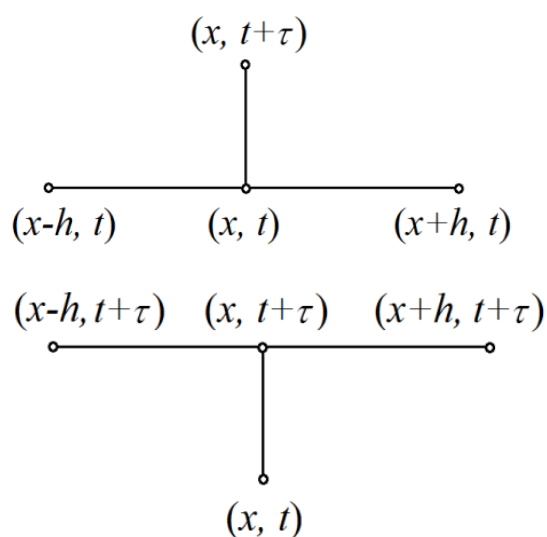
Кроме явных разностных схем существуют также неявные разностные схемы для уравнения теплопроводности. В таблице приведены основные отличия этих схем.

Виды схем	Явная разностная схема	Неявная разностная схема
Описание	Есть уравнение, есть 1 неизвестная, по уравнению можно найти неизвестную	Есть уравнение с 3 связанными неизвестными и некоторыми известными значениями
<b>Преимущества и недостатки</b>		
Количество неизвестных	+ 1 неизвестная в уравнении	- Несколько неизвестных в уравнении
Порядок аппроксимации	- низкий порядок аппроксимации по времени	+ более высокий порядок аппроксимации по времени
Устойчивость	- устойчива, при ограничении на шаг аппроксимации	+ всегда устойчива, нет ограничений на шаг аппроксимации

Важными критериями, которые учитываются при выборе, являются следующие: количество переменных, порядок аппроксимации и устойчивость схемы. По таблице видно, что у неявной разностной схемы больше преимуществ, чем у явной.

### Шаблоны разностных схем

Рассмотрим три шаблона следующих схем: явной разностной схемы и двух неявных разностных схем, одна из которых называется схемой Кранка – Николсон.

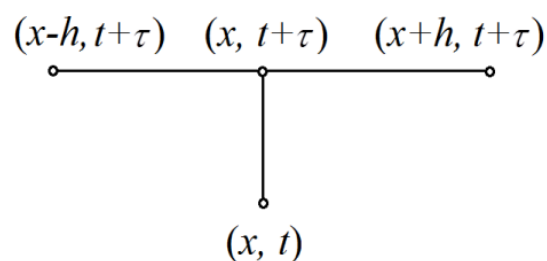


$$\frac{\hat{T}_i - T_i}{\Delta t} = \chi \frac{(\delta^2 T)_i}{h^2}$$

$$\varepsilon = O[\Delta t] + O[h^2]$$

явная схема,

устойчива, если  $\chi \frac{\Delta t}{h^2} \leq \frac{1}{2}$

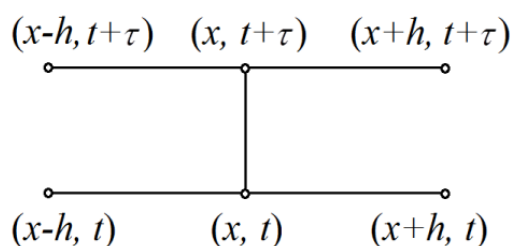


$$\frac{\hat{T}_i - T_i}{\Delta t} = \chi \frac{(\delta^2 \hat{T})_i}{h^2}$$

$$\varepsilon = O[\Delta t] + O[h^2]$$

неявная схема,

всегда устойчива



$$\frac{\hat{T}_i - T_i}{\Delta t} = \chi \frac{(\delta^2 T)_i + (\delta^2 \hat{T})_i}{2h^2}$$

$$\varepsilon = O[(\Delta t)^2] + O[h^2]$$

неявная схема Кранка-Николсон,

всегда устойчива

На схемах по вертикали отражены изменения в слоях по времени, а по горизонтали – изменения в слоях по координате. В разностных уравнениях присутствует разностная аппроксимация второй производной:  $(\delta^2 T)_i = T_{i-1} - 2T_i + T_{i+1}$ . При разностной аппроксимации имеется также остаточный член, отражающий порядок аппроксимации по времени и координате. Порядок аппроксимации характеризует погрешность аппроксимации схемы и отражает ошибку численного решения.

Устойчивость разностной схемы означает, что малые возмущения  $x$  в начальных данных и правой части разностной схемы приводят к равномерно малому по  $t$  изменению решения.

По явной схеме видно, что в уравнении 1 неизвестная, аппроксимация по времени первого порядка, по координате второго порядка, а для устойчивости схемы необходимо, выполнение условия:  $\frac{\chi \Delta t}{h^2} \leq \frac{1}{2}$ .

По неявной схеме видно, что в уравнении 3 неизвестных, аппроксимация по времени первого порядка, по координате второго порядка, а также то, что она абсолютно устойчива, то есть не зависит от выбранного шага.

По неявной схеме Кранка – Николсон видно, что в уравнении 3 неизвестных, аппроксимация по времени второго порядка, по координате второго порядка, а также то, что она абсолютно устойчива.

В связи с этим для вычислений будет использована неявная схема Кранка – Николсон.

### Вывод системы уравнений

Для вычисления неизвестных переменных: температуру в каждом узле на новом слое по времени, – необходимо решить систему  $n$  уравнений относительно  $n + 2$  неизвестных  $\hat{T}_i$  на новом временном слое. Преобразовав изначальное разностное уравнение для неявной схемы Кранка – Николсон, получаем формулу для создания системы уравнений.

1.  $\frac{\hat{T}_i - T_i}{\Delta t} = \chi \frac{(\delta^2 T)_i + (\delta^2 \hat{T})_i}{2h^2}$
2.  $\frac{\hat{T}_i}{\Delta t} - \frac{T_i}{\Delta t} = \frac{\chi(T_{i-1} - 2T_i + T_{i+1})}{2h^2} + \frac{\chi(\hat{T}_{i-1} - 2\hat{T}_i + \hat{T}_{i+1})}{2h^2}$
3.  $\frac{2h^2 \hat{T}_i}{\chi \Delta t} - \frac{2h^2 T_i}{\chi \Delta t} = (T_{i-1} - 2T_i + T_{i+1}) + (\hat{T}_{i-1} - 2\hat{T}_i + \hat{T}_{i+1})$
4.  $0 = \left( \hat{T}_{i-1} - \left( 2 + \frac{2h^2}{\chi \Delta t} \right) \hat{T}_i + \hat{T}_{i+1} \right) + (T_{i-1} - (2 + \frac{2h^2}{\chi \Delta t}) T_i + T_{i+1})$
5.  $\hat{T}_{i-1} - \left( 2 + \frac{2h^2}{\chi \Delta t} \right) \hat{T}_i + \hat{T}_{i+1} = -T_{i-1} + \left( 2 - \frac{2h^2}{\chi \Delta t} \right) T_i - T_{i+1}$

Недостающие неизвестные  $\hat{T}_0$  и  $\hat{T}_{n+1}$  (граничные температуры на новом слое) выбираются в соответствии с граничными условиями.

### 3. Метод прогонки

При решении физических или математических задач часто приходится прибегать к системе линейных уравнений. В универсальных алгоритмах решения системы из  $N$  уравнений число арифметических операций растет пропорционально  $N^2$ , что неприемлемо много.

Однако существуют частные случаи. Например, для диагональных систем, в которых все ненулевые элементы расположены на главной и соседних диагоналях, число

арифметических операций в алгоритме может расти пропорционально  $N$ . Для таких случаев существуют отдельный алгоритм — метод прогонки.

Пусть есть система линейных уравнений в каноническом виде:

$$a_i x_{i-1} + b_i x_i + c_i x_{i+1} = d_i, \text{ где } i = 1, 2, \dots, n; a_1 = c_n = 0$$

### 3.1

Решение сводится к двум циклам расчетов по рекуррентным формулам: прямому и обратному ходу прогонки. Для данной системы прямой ход сводится к исключению неизвестных  $x_{i-1}$ .

Первые два уравнения системы **3.1** имеют вид:

$$b_1 x_1 + c_1 x_2 = d_1$$

### 3.2

$$a_2 x_1 + b_2 x_2 + c_2 x_3 = d_2$$

### 3.3

Уравнение **3.2** можно переписать в виде:

$$x_1 = \frac{d_1 - c_1 x_2}{b_1} = A_2 x_2 + B_2$$

### 3.4

$$A_2 = -\frac{c_1}{b_1}, B_2 = \frac{d_1}{b_1},$$

### 3.5

Подставим  $x_1$  в уравнение **3.3**. Получим связь между  $x_2$  и  $x_3$  в виде  $x_2 = A_3 x_3 + B_3$ . Аналогично, подставляя  $x_{i-1} = A_i x_i + B_i$  в очередное уравнение системы **3.1** получим:  $a(A_i x_i + B_i) + b_i x_i + c_i x_{i+1} = d_i$ . Выразим  $x_i$  через  $x_{i+1}$ :

$$x_i = -\frac{c_i}{a_i A_i + b_i} x_{i+1} + \frac{d_i - a_i B_i}{a_i A_i + b_i}$$

### 3.6

Уравнение **3.6** можно переписать в виде:

$$x_i = A_{i+1} x_{i+1} + B_{i+1}, i = n, n-1, \dots, 1$$

### 3.7

$$A_{i+1} = -\frac{c_i}{b_i - a_i A_i}, B_{i+1} = \frac{d_i - a_i B_i}{b_i - a_i A_i}$$

### 3.8

Мы имеем рекуррентные формулы для вычисления коэффициентов  $A_i$  и  $B_i$  (прямой ход прогонки), а затем рекуррентно вычисляем неизвестные  $x_i$  обратным ходом прогонки (по формулам **3.7**). Чтобы начать прямую прогонку, нужно сначала вычислить  $A_2$  и  $B_2$  из **3.5**.

Одним из частных случаев (например, если для уравнения теплопроводности заданы граничные условия  $T_1 = \varphi$ ) является граничное условие  $x_1 = \varphi$  вместо первого уравнения системы **3.1**, то есть к  $a_1 = 0$  добавляются еще и  $c_1 = 0$ ,  $b_1 = 1$  и  $d_1 = \varphi$ .

Для адиабатических граничных условий поток тепла  $q = -k \frac{\partial T}{\partial x}$  на границе равен нулю. Соответствующая разностная формула имеет вид  $q = -k \frac{T_2 - T_1}{h} = 0$ . При этом  $T_2 - T_1 = 0$  и коэффициенты в первом уравнении системы **3.1** равны:  $b_1 = 1$ ,  $c_1 = -1$ ,  $d_1 = 0$ . В обоих случаях можно начать вычисления сразу по формуле **3.8**, полагая для простоты  $A_1 = 0$ ,  $B_1 = 0$ .

На правой границе граничные условия тоже могут быть разными. Если  $x_n = \psi$ , то обратный ход прогонки начинается сразу по рекуррентным формулам **3.7**. В случае адиабатических граничных условий в качестве последнего уравнения используется условие равенства теплового потока нулю  $T_n - T_{n-1} = 0$ , т.е.  $x_n - x_{n-1} = 0$ . Кроме того, после прямого хода прогонки  $x_{n-1} = A_n x_n + B_n$ . Сначала решаем систему из этих двух уравнений и находим  $x_{n-1} = x_n = \frac{B_n}{(1-A_n)}$ .

Прогонка требует всего  $3N$  ячеек памяти и  $9N$  арифметических операций, что весьма эффективно. Если выполнено условие преобладания диагональных элементов  $|b_i| \geq |a_i| + |c_i|$  (причем хотя бы для одного  $i$  имеет место неравенство), то в формулах прямого хода **3.8** не возникает деления на нуль, и поэтому исходная система **3.1** имеет единственное решение.

#### 4. Список литературы

1. Медведев Д. А., Куперштох А. Л., Прууэл Э. Р., Сатонкина Н. П., Карпов Д. И. Моделирование физических процессов и явлений на ПК: Учеб. пособие / Новосибирск: Новосиб. гос. ун-т., 2010. / ISBN 978-5-94356-933-3
2. Хакимзянов Г. С., Черный С. Г. Методы вычислений: В 4 ч.: Учеб. пособие / Новосиб. гос. ун-т. Новосибирск, 2007. Ч. 3: Численные методы решения задач для уравнений параболического и эллиптического типов. 160 с. / ISBN 978-5-94356-612-7