

Теплопроводность и детерминированное горение.

Этап 2

Групповой проект

Студенты:

Тагиев Б.А.

Чекалова Л.Р.

Сергеев Т.С.

Саттарова В.В.

Прокошев Н.Е.

Тарусов А.С.

Группа: НФИбд-02-20

2023

Явная разностная схема

Одномерное уравнение теплопроводности
без химических реакций

$$\frac{\partial T}{\partial t} = \chi \frac{\partial^2 T}{\partial x^2}$$

Заменяем частные производные на разностные

Соотношение, связывающее температуру в узле на новом шаге по времени с температурой в узлах текущего временного слоя

$$\frac{\hat{T}_i - T_i}{\Delta t} = \frac{\frac{T_{i+1} - T_i}{h} - \frac{T_i - T_{i-1}}{h}}{h} = \chi \frac{(T_{i+1} - 2T_i + T_{i-1}))}{h^2}$$

$$\Delta N_i = -\frac{N_i}{\tau} e^{-\frac{E}{T_i}} \Delta t,$$

Добавим изменение безразмерной

$$\hat{T}_i = T_i + \frac{\chi \Delta t}{h^2} (T_{i+1} - 2T_i + T_{i-1}) - \Delta N_i,$$

$$\hat{N}_i = N_i - \Delta N_i, \text{ где } i = 1, 2, \dots, n.$$

температуры за счет
энерговыведения в
химических реакциях
за шаг по времени

Разностные схемы: явная и неявная

Виды схем	Явная разностная схема	Неявная разностная схема
Описание	Есть уравнение, есть 1 неизвестная, по уравнению можно найти неизвестную	Есть уравнение с 3 связанными неизвестными и некоторыми известными значениями
Преимущества и недостатки		
Количество неизвестных	+ 1 неизвестная в уравнении	- Несколько неизвестных в уравнении
Порядок аппроксимации	- низкий порядок аппроксимации по времени	+ более высокий порядок аппроксимации по времени
Устойчивость	- устойчива, при ограничении на шаг аппроксимации	+ всегда устойчива, нет ограничений на шаг аппроксимации

Разностная аппроксимация второй производной:

$$(\delta^2 T)_i = T_{i-1} - 2T_i + T_{i+1}$$

Устойчивость: малые возмущения x в начальных данных и правой части разностной схемы приводят к равномерно малому по t изменению решения

$(x, t + \tau)$

явная схема

$(x-h, t) \quad (x, t) \quad (x+h, t)$

$$\frac{\hat{T}_i - T_i}{\Delta t} = \chi \frac{(\delta^2 T)_i}{h^2} \quad \varepsilon = O[\Delta t] + O[h^2]$$

устойчива, если $\chi \frac{\Delta t}{h^2} \leq \frac{1}{2}$

$(x-h, t + \tau) \quad (x, t + \tau) \quad (x+h, t + \tau)$

(x, t)

$$\frac{\hat{T}_i - T_i}{\Delta t} = \chi \frac{(\delta^2 \hat{T})_i}{h^2} \quad \varepsilon = O[\Delta t] + O[h^2]$$

неявная схема, всегда устойчива

неявная схема

$(x-h, t + \tau) \quad (x, t + \tau) \quad (x+h, t + \tau)$

$(x-h, t) \quad (x, t) \quad (x+h, t)$

$$\frac{\hat{T}_i - T_i}{\Delta t} = \chi \frac{(\delta^2 T)_i + (\delta^2 \hat{T})_i}{2h^2} \quad \varepsilon = O[(\Delta t)^2] + O[h^2]$$

неявная схема Кранка-Николсон, всегда устойчива

Система уравнений

$$1. \quad \frac{\hat{T}_i - T_i}{\Delta t} = \chi \frac{(\delta^2 T)_i + (\delta^2 \hat{T})_i}{2h^2}$$

$$2. \quad \frac{\hat{T}_i}{\Delta t} - \frac{T_i}{\Delta t} = \frac{\chi(T_{i-1} - 2T_i + T_{i+1})}{2h^2} + \frac{\chi(\hat{T}_{i-1} - 2\hat{T}_i + \hat{T}_{i+1})}{2h^2} \quad \left| \begin{array}{l} : \chi \\ * 2h^2 \end{array} \right.$$

$$3. \quad \frac{2h^2 \hat{T}_i}{\chi \Delta t} - \frac{2h^2 T_i}{\chi \Delta t} = (T_{i-1} - 2T_i + T_{i+1}) + (\hat{T}_{i-1} - 2\hat{T}_i + \hat{T}_{i+1})$$

$$4. \quad 0 = \left(\hat{T}_{i-1} - \left(2 + \frac{2h^2}{\chi \Delta t} \right) \hat{T}_i + \hat{T}_{i+1} \right) + \left(T_{i-1} - \left(2 - \frac{2h^2}{\chi \Delta t} \right) T_i + T_{i+1} \right)$$

$$\hat{T}_{i-1} - \left(2 + \frac{2h^2}{\chi \Delta t} \right) \hat{T}_i + \hat{T}_{i+1} = -T_{i-1} + \left(2 - \frac{2h^2}{\chi \Delta t} \right) T_i - T_{i+1}$$

где $i = 1, 2, \dots, n$

Система n уравнений относительно \hat{T}_0 и \hat{T}_{n+1}
 $n + 2$ неизвестных \hat{T}_i на новом временном слое
 Недостające \hat{T}_0 и \hat{T}_{n+1} выбираются в соответствии с граничными условиями

Метод прогонки

Метод прогонки – алгоритм для диагональных систем, в которых ненулевые элементы расположены на главной и соседних диагоналях

$$a_i x_{i-1} + b_i x_i + c_i x_{i+1} = d_i, \text{ где } i = 1, 2, \dots, n; a_1 = c_n = 0 \quad (1)$$

$$b_1 x_1 + c_1 x_2 = d_1 \quad (2)$$

$$a_2 x_1 + b_2 x_2 + c_2 x_3 = d_2 \quad (3)$$

$$x_1 = \frac{d_1 - c_1 x_2}{b_1} = A_2 x_2 + B_2 \quad (4)$$

$$A_2 = -\frac{c_1}{b_1}, B_2 = \frac{d_1}{b_1} \quad (5)$$

$$a(A_i x_i + B_i) + b_i x_i + c_i x_{i+1} = d_i \quad (6)$$

$$x_i = -\frac{c_i}{a_i A_i + b_i} x_{i+1} + \frac{d_i - a_i B_i}{a_i A_i + b_i} \quad (7)$$

$$x_i = A_{i+1} x_{i+1} + B_{i+1}, i = n, n-1, \dots, 1 \quad (8)$$

$$A_{i+1} = -\frac{c_i}{b_i - a_i A_i}, B_{i+1} = \frac{d_i - a_i B_i}{b_i - a_i A_i} \quad (9)$$