



北京大学  
PEKING UNIVERSITY

物理学院

# 程序的机器级表示 (浮点代码部分)

计算机系统导论 课程回课

---

包涛尼

北京大学物理学院

2022 年 10 月 5 日

# Contents

- ① 浮点体系结构的历史和基础知识
- ② 浮点传送与转换
- ③ 过程中的浮点代码
- ④ 浮点运算、位级和比较操作

# 浮点体系结构的历史和基础知识

---

# 一点历史

Single Instruction Multiple Data, 简称 SIMD. SIMD 描述的是微处理器中单条指令能完成对数据的并行处理. SIMD 所使用的是特殊的寄存器, 一个寄存器上存储有多个数据, 在进行 SIMD 运算时, 这些数据会被分别进行处理, 以此实现了数据的并行处理.

1. MultiMedia eXtensions ( MMX ), 1997.
2. Streaming SIMD eXtensions ( SSE ), 1999, 在 Pentium III 时对 SIMD 做了扩展.
3. SSE2, 2000, 在 Pentium IV 中引入, 包括对标量浮点数据进行操作的指令, 使用 XMM/YMM 寄存器的低 32 位/64 位中的单个值.
4. SSE3 ( 2004 ), SSSE3, SSE4 ( 2006 ).
5. Advanced Vector eXtentions ( AVX ), 2008, 对 XMM 寄存器做了扩展, 从原来的 128-bit 扩展到了 256-bit, 256-bit 的寄存器命名为 YMM. YMM 的低 128-bit 是与 XMM 混用的. AVX2, 2013.

# 媒体寄存器

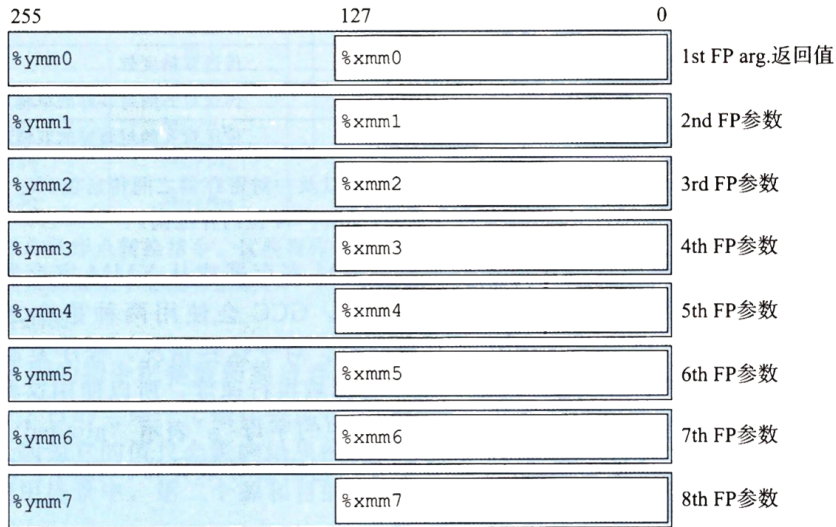


图 1 媒体寄存器 ( %ymm0~%ymm7 )

# 媒体寄存器

%ymm8	%xmm8	调用者保存
%ymm9	%xmm9	调用者保存
%ymm10	%xmm10	调用者保存
%ymm11	%xmm11	调用者保存
%ymm12	%xmm12	调用者保存
%ymm13	%xmm13	调用者保存
%ymm14	%xmm14	调用者保存
%ymm15	%xmm15	调用者保存

图 2 媒体寄存器 ( %ymm7~%ymm15 )

## 媒体寄存器

- 如图 1 和图 2 所示，AVX 浮点体系结构允许数据存储在 16 个 YMM 寄存器中，它们的名字为 `%ymm0~%ymm15`.
- 只保存浮点数，而且只使用低 32 位（对于 `float`）或 64 位（对于 `double`）.
- 汇编代码用寄存器的 SSE XMM 寄存器名字 `%xmm0~%xmm15` 来引用它们，每个 XMM 寄存器都是对应的 YMM 寄存器的低 128 位（16 字节）.

## 浮点传送与转换

---



# 浮点传送操作

表 1 浮点传送指令，在内存和寄存器之间/一对寄存器之间传送值

指令	源	目的	描述
vmovss	$M_{32}$	$X$	传送单精度数
vmovss	$X$	$M_{32}$	传送单精度数
vmovsd	$M_{64}$	$X$	传送双精度数
vmovsd	$X$	$M_{64}$	传送双精度数
vmovaps	$X$	$X$	传送对齐的封装好的单精度数
vmovapd	$X$	$X$	传送对齐的封装好的双精度数

## 浮点传送操作

---

```
1 float float_mov(float v1, float *src, float *dst)
2 {
3     float v2 = *src;
4     *dst = v1;
5     return v2;
6 }
```

---

在 x86-64 Linux 机器上使用 `gcc -Og -S` 命令，得到如下汇编代码：

---

```
1 /* v1 in %xmm0, src in %rdi, dst in %rsi */
2 float_mov:
3     movaps %xmm0, %xmm1    /* Copy v1 */
4     movss  (%rdi), %xmm0    /* Read v2 from src */
5     movss  %xmm1, (%rsi)    /* Write v1 to dst */
6     ret                    /* Return v2 to %xmm0 */
```

---

# 浮点转换操作

表 2 双操作数浮点转换指令（浮点 → 整数）

指令	源	目的	描述
<code>vcvttss2si</code>	$X/M_{32}$	$R_{32}$	用截断的方法把单精度数转换成整数
<code>vcvttsd2si</code>	$X/M_{64}$	$R_{32}$	用截断的方法把双精度数转换成整数
<code>vcvttss2siq</code>	$X/M_{32}$	$R_{64}$	用截断的方法把单精度数转换成四字整数
<code>vcvttsd2siq</code>	$X/M_{64}$	$R_{64}$	用截断的方法把双精度数转换成四字整数

注意：目的只能是通用寄存器！

# 浮点转换操作

表 3 三操作数浮点转换指令（整数 → 浮点）

指令	源 1	源 2	目的	描述
<code>vcvtsi2ss</code>	$M_{32}/R_{32}$	$X$	$X$	把整数转换成单精度数
<code>vcvtsi2sd</code>	$M_{32}/R_{32}$	$X$	$X$	把整数转换成双精度数
<code>vcvtsi2ssq</code>	$M_{64}/R_{64}$	$X$	$X$	把四字整数转换成单精度数
<code>vcvtsi2sdq</code>	$M_{64}/R_{64}$	$X$	$X$	把四字整数转换成双精度数

注意：目的只能是 **XMM 寄存器**！

在最常见的使用场景中，源 2 和目的操作数通常是一样的（因为源 2 的值只影响结果的高位字节，我们可以忽略）。

# 浮点转换操作

- 那么怎么进行 float 和 double 类型之间的转换?
- `vcvtss2sd %xmm0, %xmm0, %xmm0?` `vcvtsd2ss %xmm0, %xmm0, %xmm0?`
- GCC 并不是这么实现的.
- 对于单精度到双精度的转换:

---

```
1  vunpcklps    %xmm0, %xmm0, %xmm0    /* Replicate first vector element */
2  vcvtps2pd     %xmm0, %xmm0           /* Convert two vector elements to double */
```

---

- `vunpcklps` 用于交叉放置来自两个 XMM 寄存器的值, 而 `vcvtps2pd` 用于把源 XMM 寄存器中的两个低位单精度值扩展成目的 XMM 寄存器中的两个双精度值.
- 过程:  $[x_3, x_2, x_1, x_0] \rightarrow [x_1, x_1, x_0, x_0] \rightarrow [dx_0, dx_0]$ .

# 浮点转换操作

- 那么怎么进行 float 和 double 类型之间的转换?
- `vcvtss2sd %xmm0, %xmm0, %xmm0?` `vcvtsd2ss %xmm0, %xmm0, %xmm0?`
- GCC 并不是这么实现的.
- 类似地, 对于双精度到单精度的转换:

---

```
1 vmovddup    %xmm0, %xmm0    /* Replicate first vector element */
2 vcvtpd2psx  %xmm0, %xmm0    /* Convert two vector elements to single */
```

---

- `vmovddup` 将  $[dx_1, dx_0]$  变成  $[dx_0, dx_0]$ ; 而 `vcvtpd2psx` 将这两个值转换成单精度, 再存放到该寄存器低位一半中, 并将高位置 0.
- 过程:  $[dx_1, dx_0] \rightarrow [dx_0, dx_0] \rightarrow [0.0, 0.0, x_0, x_0]$ .

## 过程中的浮点代码

---

## 过程中的浮点代码

- 程序使用寄存器 `%xmm0` 来返回浮点值.
- 当函数包含指针、整数和浮点数混合的参数时, 指针和整数通过通用寄存器传递, 而浮点值通过 XMM 寄存器传递.
- 参数到寄存器的映射取决于它们的类型和排列顺序.

---

```
1 double f1(int x, double y, long z);
2     /* x in %edi, y in %xmm0, z in %rsi */
3
4 double f2(double y, int x, long z);
5     /* x in %edi, y in %xmm0, z in %rsi */
6
7 double f3(float x, double *y, long *z);
8     /* x in %xmm0, y in %rdi, z in %rsi */
```

---



## 浮点运算、位级和比较操作

---

# 浮点运算操作

表 4 标量浮点算术运算

单精度	双精度	效果	描述
vaddss	vaddsd	$D \leftarrow S_2 + S_1$	浮点数加
vsubss	vsubsd	$D \leftarrow S_2 - S_1$	浮点数减
vmulss	vmulsd	$D \leftarrow S_2 \times S_1$	浮点数乘
vdivss	vdivsd	$D \leftarrow S_2 / S_1$	浮点数除
vmaxss	vmaxsd	$D \leftarrow \max(S_2, S_1)$	浮点数最大值
vminss	vminsd	$D \leftarrow \min(S_2, S_1)$	浮点数最小值
sqrtps	sqrtsd	$D \leftarrow \sqrt{S_1}$	浮点数平方根

# 浮点位级操作

表 5 对封装数据的位级操作（对 XMM 寄存器全部 128 位进行 Bool 操作）

单精度	双精度	效果	描述
vxorps	xorpd	$D \leftarrow S_2 \wedge S_1$	位级异或（EXCLUSIVE-OR）
vandps	andpd	$D \leftarrow S_2 \& S_1$	位级与（AND）

# 浮点比较操作

表 6 浮点比较操作

指令	基于	描述
<code>ucomiss <math>S_1, S_2</math></code>	$S_2 - S_1$	比较单精度值
<code>ucomisd <math>S_1, S_2</math></code>	$S_2 - S_1$	比较双精度值

- 可能会设置三个条件码：
  - 零标志位 ZF
  - 进位标志位 CF
  - 奇偶标志位 PF ( 运算产生的值最低位字节是偶校验时/其中一个操作数是 NaN 时设置 )

# 浮点比较操作

表 7 浮点比较操作对条件码的设置

顺序	CF	ZF	PF
无序的	1	1	1
$S_2 < S_1$	1	0	0
$S_2 = S_1$	0	1	0
$S_2 > S_1$	0	0	1

- 从而可以利用诸如 ja、jb、jp (jump on parity) 等实现条件跳转.

- [1] Bryant R E, O'Hallaron D R. 深入理解计算机系统 [M]. 北京: 机械工业出版社, 2016.

谢谢!