

1. SEQ 模型：根据 Y-86 模型完成下表

		CALL Dest	JXX Dest
Fetch	icode:ifun	$\text{icode:ifun} \leftarrow M_1[\text{PC}]$	$\text{icode:ifun} \leftarrow M_1[\text{PC}]$
	rA,rB		
	valC	$\text{valC} \leftarrow M_8[\text{PC}+1]$	$\text{valC} \leftarrow M_8[\text{PC}+1]$
	valP	$\text{valP} \leftarrow \text{PC}+9$	$\text{valP} \leftarrow \text{PC}+9$
Decode	valA,srcA		
	valB,srcB		
Execute	valE		
	Cond Code		
Memory	valM		
Write Back	dstE		
	dstM		
PC Update	PC		

2. 已知 valA,valB 为从寄存器 rA,rB 中读出的值, valC 为指令中的常数值, valM 为访存得到的数据, valP 为 PC 自增得到的值, 完成SEQ处理器中下面的HCL 逻辑:

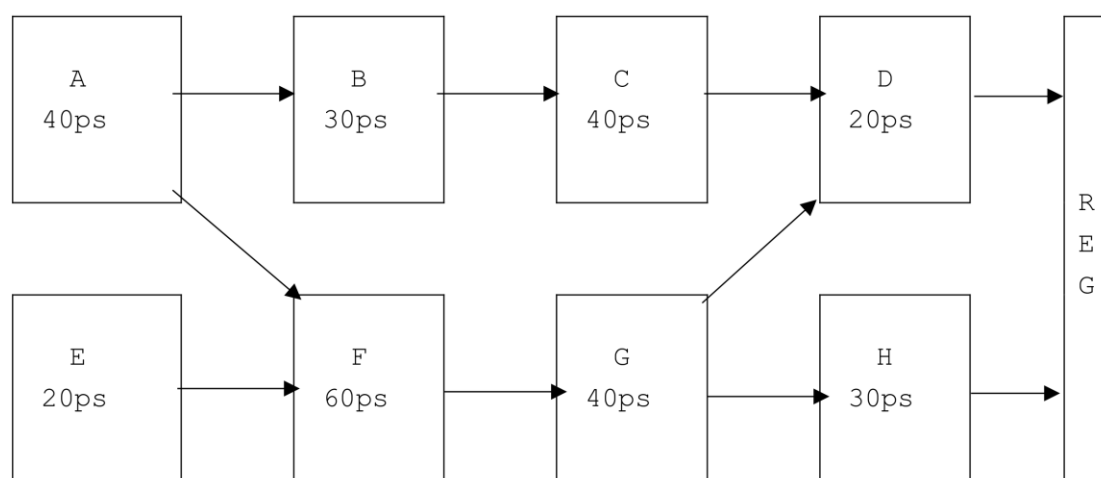
Stage: Execute
<pre>word aluA = [icode in { IRRMOVQ, IOPQ } : ____; icode in { IIRMOVQ, IRMMOVQ, IMRMVQ } : ____; icode in { ICALL, IPUSHQ } : ____; icode in { IRET, IPOPQ } : ____;];</pre>
Stage: PC Update
<pre>int new_pc = [icode == ICALL : ____; icode == IJXX && Cnd: ____; icode == IRET: ____; 1: ____;];</pre>

3. 判断以下说法是否正确

- () (1) 流水线的深度越深，总吞吐率越大，因此流水线应当越深越好。
- () (2) 流水线的吞吐率取决于最慢的流水级，因此流水线的划分应当尽量均匀。
- () (3) 假设寄存器延迟为 20ps，那么总吞吐率不可能达到或超过 50 GIPS。
- () (4) 数据冒险总是可以只通过转发来解决。
- () (5) 数据冒险总是可以只通过暂停流水线来解决。

4. 一条三级流水线，包括延迟为50ps，100ps，100ps 的三个流水级，每个寄存器的延迟为10ps。那么这条流水线的总延迟是_____ps，吞吐率是_____GIPS。

5. A~H 为8个基本逻辑单元，下图中标出了每个单元的延迟，以及用箭头标出了单元之间的数据依赖关系。寄存器的延迟均为10ps。



- (1) 计算目前的电路的总延迟
- (2) 通过插入寄存器，可以对这个电路进行流水化改造。现在想将其改造为两级流水线，为了达到尽可能高的吞吐率，问寄存器应插在何处?获得的吞吐率是多少?
- (3) 现在想将其改造为三级流水线，问最优改造所获得的吞吐率是多少?

6. 一个只使用流水线暂停、没有数据前递的Y86流水线处理器，为了执行以下的语句，至少需要**停顿**多少个周期?一共需要运行多少个周期?

irmovq \$1, %rax irmovq \$2, %rbx addq %rax, %rcx addq %rbx, %rdx halt	rrmovl %eax, %edx mrmovl (%ecx), %eax addl %edx, %eax halt	irmovl \$0x40, %eax mrmovl (%eax), %ebx subl %ebx, %ecx halt
--	---	---

7. 考虑Y86中的控制逻辑。jXX总是预测分支跳转。

(1) 写出流水线需要处理ret的条件 (ret对应的常量为IRET) :

(2) 发现(1)中的条件后，流水线寄存器应如何设置?(选填stall, bubble, normal)

	Fetch	Decode	Execute	Memory	Writeback
ret					

(3) 写出流水线需要处理jXX分支错误的条件（jXX对应的常量为IJXX）：

(4) 发现(3)中的条件后，流水线寄存器应如何设置?(选填stall, bubble, normal)

	Fetch	Decode	Execute	Memory	Writeback
JXX错误					

(5) 写出流水线需要处理load/use hazard(加载/使用冒险)的条件：

(6) 发现(5)中的条件后，流水线寄存器应如何设置?(选填stall, bubble, normal)

	Fetch	Decode	Execute	Memory	Writeback
load/use					

(7) 在Y86流水线中，是否存在一组指令序列可能同时满足上面的三个条件?是否可能同时出现上面的两种条件?

(8) 考察以下两组指令序列，写出发现冒险时应该如何设置流水线寄存器。

...					
popq %rsp					
ret					
	Fetch	Decode	Execute	Memory	Writeback
load/use+ret					
	Fetch	Decode	Execute	Memory	Writeback
jXX+ret					

(9) 根据以上各小问，补全以下pipe.hcl中的控制逻辑。

```
bool F_bubble = 0;
bool F_stall =
    E_icode in { IMRMVQ, _____ } &&
    E_dstM in { _____, _____ } ||
    # Stalling at fetch while ret passes through pipeline
    IRET in { _____, _____, _____ };

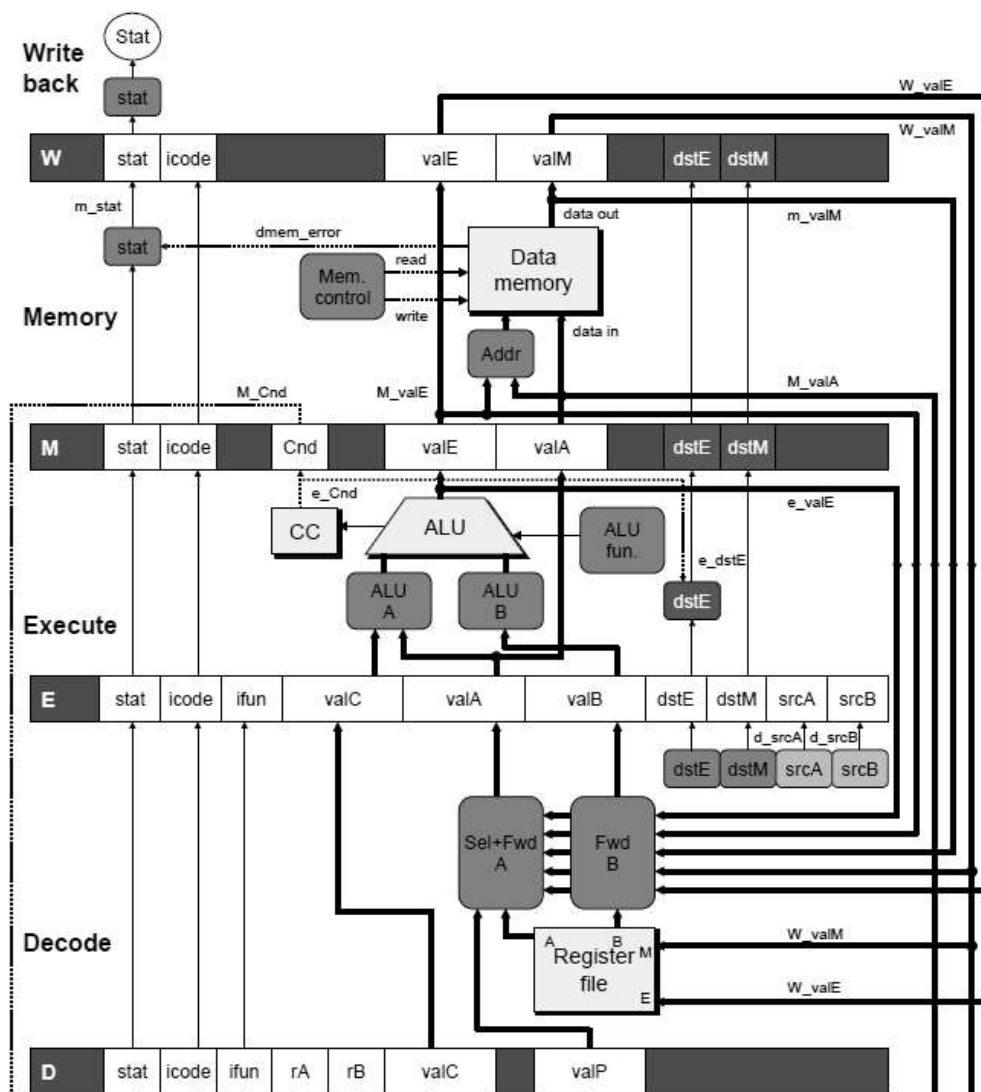
bool D_bubble =
    # Mispredicted branch
    (E_icode == IJXX && !_____) ||
    # Stalling at fetch while ret passes through pipeline
    # but not condition for a load/use hazard
    !(_____ in { IMRMVQ, IPOPOP } &&
      _____ in { d_srcA, d_srcB }) &&
    _____ in { D_icode, E_icode, M_icode };
bool D_stall =
    # Conditions for a load/use hazard
    E_icode in { IMRMVQ, IPOPOP } &&
    E_dstM in { d_srcA, d_srcB };
```

后面大题来自 18、19 年期中。

得分

第四题（15 分）

这是一款 Y86-32 流水线处理器的结构图（局部），请以此为基础，依次回答下列问题。



1、该处理器设计采用了前递（forwarding）技术，一定程度上解决了数据相关的问题，在上图中体现在 Sel+FwdA 和 FwdB 部件上。前者输出的信号会存到流水线寄存器 E 的 valA 域（即 E_valA 信号），请补全该信号的 HCL 语言描述。

int E_valA = [

D_icode in { ICALL, IJXX } : _____ ; # ①

d_srcA == e_dstE : _____ ;# ②

d_srcA == M_dstM : _____ ;# ③

```

d_srcA == M_dstE : M_valE      ;
d_srcA == W_dstM : W_valM      ;
...
];

```

2、如果在该处理器上运行下面的程序，每条指令在不同时钟周期所处的流水线阶段如下表所示。在这种情况下，哪条指令的执行结果会有错误？写出该指令的地址：_____。

demo1.ys

```

0x000: irmovl $128, %edx
0x006: irmovl $3, %ecx
0x00c: rmmovl %ecx, 0(%edx)
0x012: irmovl $10, %ebx
0x018: mrmovl 0(%edx), %eax
0x01e: addl %ebx, %eax
0x020: halt

```

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
F	D	E	M	W							
	F	D	E	M	W						
		F	D	E	M	W					
			F	D	E	M	W				
				F	D	E	M	W			
					F	D	E	M	W		
						F	D	E	M	W	

3、如需检测出这个情况，需要增加逻辑电路，用 HCL 语言表达如下：

E_icode in {IMRMOVL, IPOPL} && _____ in { _____ }

4、当新增的电路检测出这个情况后，应对各流水线寄存器进行不同的设置，以便在尽可能少影响性能的前提下解决该问题。请填写下表，可选的设置包括 normal/bubble/stall 三种。

F	D	E	M	W

5、如果遇到下面程序代码所展示的情况，该处理器运行时仍然存在问题。因此，还需要新增检测电路。当新增的电路检测出这个情况后，应对各流水线寄存器进行不同的设置，以便在尽可能少影响性能的前提下解决该问题。请填写下表，可选的设置包括 normal/bubble/stall 三种。

demo2.ys

```

...
0x018: rmmovl %ecx, 0(%edx)
0x01e: irmovl $10, %ebx
0x024: popl %esp
0x026: ret

```

F	D	E	M	W

得分

第四题 (15 分)

请分析 Y86-64 ISA 中新加入的一族算术指令: `irOpq V, rA, rB`, 其格式如下:

C	Fn	rA	rB	V (8 字节)
---	----	----	----	----------

与 `Opq` 类似, 这族指令由四个指令组成, 分别是 `iraddq`, `irsubq`, `irandq` 和 `irxorq`。其功能为: 计算 $R[rA] \text{ OP } V$ 并将结果存入 $R[rB]$ 中, 这里 `OP` 根据 `Fn` 的取值分别取 `+`, `-`, `&` 和 `^`, 且此过程会设置条件码寄存器。

(1) 若在教材所描述的 SEQ 处理器上执行这条指令, 请按下表补全每个阶段的操作。需说明的信号可能会包括: `icode`, `ifun`, `rA`, `rB`, `valA`, `valB`, `valC`, `valE`, `valP`, `Cnd`; the register file `R[]`, data memory `M[]`, Program counter `PC`, condition codes `CC`。其中对存储器的引用必须标明字节数。如果在某一阶段没有任何操作, 请填写 `none` 指明。

Stage	<code>irOpq V, rA, rB</code>
Fetch	<code>icode : ifun $\leftarrow M_1[PC]$</code>
Decode	<code>valA $\leftarrow R[rA]$</code> <code>valB $\leftarrow R[rB]$</code>
Execute	
Memory	<code>none</code>
Write Back	
Update PC	<code>PC $\leftarrow valP$</code>

(2) 考虑如下一段 Y86-64 代码片段:

```

Loop: mrmovq (%rdi), %r10    # line 1
      rmmovq %r10, (%rsi)    # line 2
      andq %r10, %r10        # line 3

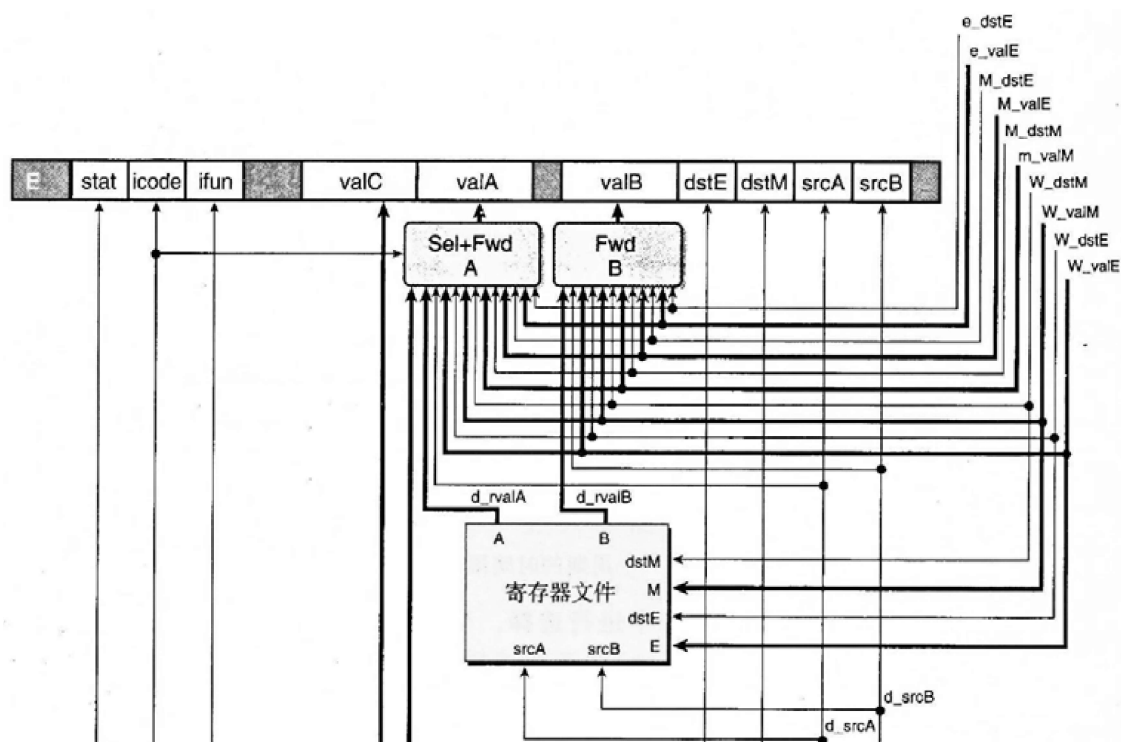
```

```

        jle Npos                                # line 4
        irmovq $1, %r10                        # line 5
        addq %r10, %rax                         # line 6
Npos:   irmovq $1, %r10                        # line 7
        subq %r10, %rdx                        # line 8
        irmovq $8, %r10                       # line 9
        addq %r10, %rdi                        # line 10
        addq %r10, %rsi                        # line 11
        andq %rdx, %rdx                        # line 12
        jg Loop                                # line 13
        ret                                    # line 14

```

1. 这段代码中存在一些指令间的数据相关，其中行 5 与行 6 的数据相关可以采用数据前递 (Forwarding) 技术解决，在下图中体现在 Sel+FwdA 和 FwdB 部件上。前者输出的信号会存到流水线寄存器 E 的 valA 域 (即 E_valA 信号)，请选出该信号正确的 HCL 语言描述：_____



```

long d_valA = [
    D_icode in { ICALL, IJXX } : D_valP;
    _____;
    _____;
    _____;
    _____;
    _____;
    1: d_rvalA;

```

- ① d_srcA == e_dstE : e_valE
- ② d_srcA == M_dstE : M_valE
- ③ d_srcA == M_dstM : m_valM
- ④ d_srcA == W_dstE : W_valE
- ⑤ d_srcA == W_dstM : W_valM

A ①②③④⑤ B ①③②⑤④ C ④⑤②③① D ⑤④③②①

2. 同样是数据相关，上述代码中行 1 与行 2 的情况不能用以上方法解决。为了检测这种情况，需要增加逻辑电路，用 HCL 语言表达如下：

E_icode in { _____ } && _____ in { _____ }

3. 假设该代码片段在教材所描述的 PIPE 处理器上运行，不考虑该片段代码前后代码的影响以及高速缓存 (cache) 失效的情况，假设 %rdx 初值为 10，%rdi 指向的内存中数组的元素均为正数，处理器设计使用总是选择 (always taken) 的预测策略。该代码片段预计运行 _____ 周期，若使用新增加的 irOpq 指令来优化这段代码，可以节省 _____ 周期的运行时间。