

通力电梯产品调试技能培训

--LCE 菜单 (1-5) / (7-8)



E 故障	功能	默认值	最小值	最大值	数据	描述
1	故障历史	*	*	*	1=最近纪录	按箭头键滚动故障纪录
2	清除故障历史	*	0	1	设定 1 时清除故障纪录	从 E 菜单中清除故障纪录

d 驱动故障						
--------	--	--	--	--	--	--

1 电梯参数	功能	默认值	最小值	最大值	数据	描述
必需	1 主楼层	1	**	**	楼层数	选择主入口楼层, 对下集选非常重要, 因为所有的外呼都朝向主楼层.
	2 控制模式	2	1	6	1=SBC, 2=DC, 3=FC, 4=PB, 5=MPB, 6=FC 带 DIA	外呼集选方式, SBC=单按钮集选, DC=下集选, FC=全集选, PB=按钮, MPB=记忆按钮有 DIA.
	3 液压电梯	0	0	4	0=没有, 1=液压梯, 2=防滑行, 3=液压+液缸限位开关, 4=防滑行+液缸限位开关	
安全	6 锁定取消	*	1	4	子菜单 1=由 PRC 取消 子菜单 2=由 PRL H/HEL 取消 子菜单 3=由 PRL L 取消 子菜单 4=由 ATS 取消	定义选哪个开关取消锁定
	7 输入安全码时间	8	1	59	秒	从输入第一个按钮到安全代码输入完的时间 (全能访问)
	8 访问控制	0	0	2	0=关闭 1=全能访问 (IAC) 2=高级安全界面 (HLI)	允许或不允许访问控制
门	9 关闭重新开门	0	0	2	0=有效 (在被锁层楼, 开门按钮不起作用) 1=有效 (在 LOC 时) 2=有效 (在 LOC 时即使曾经开过)	允许或不允许门重开
	10 开门时间	5	1	60	1...60 秒, 每步一秒	内呼或外呼时, 门保持开启的时间
	11 重新开门时间	20	1	99	0.1...9.9 秒, 每步 0.1 秒	按开门按钮时, 门保持开启的时间
	12 选择 ADO, ACL 和修正运行	1	0	7	0=no ADO, ACL, COD, 1=ADO, ACL, COD, 2=no ADO, no ACL, no COD, 3=ADO, no ACL, no COD, 4=ADO, no ACL, COD, 5=ADO, ACL, no COD, 6=no ADO, ACL, no COD, 7=no ADO, no ACL, COD	ADO=提前开门. 当 LCEADO 板用于再平层开门 (ACL B) 时, 此参数可以用于取消 ADO.
	13 使用强迫关门	0	0	4	0=OFF, 1=ON, 2=NUD L, 3=NUD AU, 4=NUD NA	如果门被阻止关闭超过强迫关门时间限制, COP 上的蜂鸣器响, 门已很慢的速度关闭. 这个功能使关门按钮, 光眼和光幕失效. 如果选择 AUD L 且载荷>60%时, 强迫关门时间为 5 秒.
	14 强迫关门限制	20	10	59	10...59 秒, 每秒一步	激活强迫关门的时间限制
	15 新内呼快速关门	0	0	99	0=没有使用, 0.1...9.9 秒, 每步 0.1 秒	当门正在开启或已打开时, 当有新内呼包括当前轿厢所在楼层内呼时, 保持开门时间将被缩短. 例如由 10 秒减小到 1 秒.
	16 光幕延时	20	0	99	0.1...9.9 秒, 每步 0.1 秒	在光束遮挡后, 保证维持门保持开启时间
	17 光幕快速关门	1	0	1	0=关闭, 1=开启	光束被挡时, 允许将开门时间到缩短光幕延时时间 (1-16).
	18 禁止同时开门	3	1	3	1=A 门优先, 2=B 门优先, 3=同时开门	TTC CTF 功能, 仅用于有内呼锁定功能时.
	20 门蜂鸣器	0	0	3	0=关闭, 1=开启, 2=CGM, 3=DOI	GOH IT 功能用于残疾人. 当门到达开门限制时, COP 上的蜂鸣器响, 通知盲人可以进出轿厢.
	21 重开门时间延长	0	0	3	0=按钮 (DOE B), 1=开关和蜂鸣器 (DOE SI), 2=开关没有蜂鸣器 (DOE S), 3=DOE T 船用开关	DOE=重开门时间延长, 信号输入在 LCECOB 板上 XC17 (34:E).
	22 DOP 类型	0	0	1	0=没有, 1=DOP CS	选择 DOP 类型
	23 门类型	1	0	16	1=AMD, 2=持续力矩, 3=定时控制, 4=拉门+AMD, 5=拉门+持续力矩, 6=拉门+定时控制, 7=拉门,	选择前门类型
	24 B 门类型	1	0	16	1=AMD, 2=持续力矩, 3=定时控制, 4=拉门+AMD, 5=拉门+持续力矩, 6=拉门+定时控制, 7=拉门,	选择后门类型
	25 开门时间	20	0	99	0...9.9 秒, 每步 0.1 秒	当门的类型为定时控制, 全速开门的时间
	26 关门时间	20	0	99	0...9.9 秒, 每步 0.1 秒	当门的类型为定时控制, 全速关门的时间
	29 轿门解锁刀控制	0	0	5	0=2 组平层开关+层门触点, 1=3 组平层开关+层门触点, 2=2 组平层开+轿门触点, 3=3 组平层开+轿门触点, 4=2 组平层开+轿门触点, 5=3 组平层开+轿门触点	0=解锁刀在 30+61:U 或 61:N 时释放, 在层门触点闭合时锁住, 1=解锁刀在 30+61:U 和 61:N 时释放, 在层门触点闭合时锁住, 2=解锁刀在 30+61:U 或 61:N 时释放, 在轿门触点闭合时锁住, 3=解锁刀在 30+61:U 和 61:N 时释放, 在轿门触点闭合时锁住

1 电梯参数	功能	默认值	最小值	最大值	数据	描述
泊梯	30 泊梯楼层	0	0	**	0 或者是从底层到顶层的任意楼层数	如果选择群组泊梯 (菜单 1-33), 这个值为 1 号梯的基本泊梯楼层(PAM), 为 2 号梯的第二泊梯楼层(PAS), 如果 2 号梯与 3 号梯不需要(PAS)时, 这个值必须为 0.
	31 泊梯时开门	0	0	3	0=关闭, 1=A 门优先, 2=B 门优先, 3=两个门同时开	泊梯时门的功能
	32 泊梯延时	30	1	99	1..99 秒, 每步一秒	泊梯前的电梯空闲时间
	33 泊梯模式	0	0	2	0=关闭, 1=单台电梯, 2=群组泊梯	1=本台电梯 PAD 功能, 电梯一直泊梯在泊梯楼层(菜单 1-30). 2=本台电梯为群组泊梯(PAM 和 PAS), 泊梯楼层用于群组.
	34 自动从指定楼层派梯	0	0	**	0 表示不用, 否则是从底层到顶层的任意楼层数	ADF= 自动从指定楼层派梯, 轿厢空闲时从该楼层派遣.
	35 自动派遣返回楼层	0	0	**	0=派遣到主楼层, 否则是从底楼到顶楼的任意楼层数.	ADF 将电梯调到本楼层.
	36 ARH 功能	15	0	254	0=没有 ARH, 否则为 ARH 时间且以分钟计算	在设定的时间后, 转为液压驱动.
	37 泊梯区域	0	0	1	0=OFF, 1=ON	允许或不允许泊梯区域功能, 也可选择 1-33=2
	38 泊梯区域下楼层数	0	0	**	0=没用, 否则是指定泊梯区域下楼层数	选择泊梯区域下楼层数, 1-37=1 时有效
呼梯	39 泊梯区域上楼层数	0	0	**	0=没用, 否则是指定泊梯区域上楼层数	选择泊梯区域上楼层数, 1-37=1 时有效
	40 反向内呼	1	0	1	0=关闭, 1=开启	电梯能接受与运行方向相反的内呼.
	41 取消错误内呼	0	0	2	子菜单 1:[0,1,2,3,4]0=关闭,1=FCC C,2=FCC L,3=FCC B,4=FCC D, 子菜单 2:[0,1]0=关闭,2=FCC R	FCC C=两次停梯时, 没有人进出轿厢(光幕没遮挡), 取消所有剩余内呼. FCC L=基于称重小于 5%又有多个内选时取消登记内选 FCC B=根据称重或光幕遮挡情况取消登记 FCC D=虚假内选的取消 FCC R=取消有效登记
	42 内呼登记蜂鸣	0	0	1	0=关闭, 1=开启	当登记内呼时, COP 上的蜂鸣器发出短促蜂鸣声.
	43 允许越过外呼	1	0	2	0=不用, 1=使用超时的外呼	在某种特殊的情况下, 电梯越过等候时间较短的外呼, 而去响应等候时间长的外呼. 以提高电梯运送能力.
	44 司机服务	0	0	5	0=没有 ATS, 1=正常 ATS, 2=ATS HK, 4=ATS C, 5=ATS NA	定义司机服务时, COP 是怎样操作的.
	45 锁梯类型	0	0	3	0=不锁, 1=轿厢内呼锁定(LOC E), 2=外呼锁定(LOL E), 3=内呼和外呼都锁定.	定义 LCEOPT 板上锁梯输入的用途.
	46 下呼优先	0	0	**	子菜单 1: 下呼优先第一选择楼层 子菜单 2: 下呼优先第二选择楼层 子菜单 3: 下呼优先第三选择楼层	PRA=厅外优先外呼, 最多定义 3 个优先下呼楼层 0=没有楼层选择
	47 上呼优先	0	0	**	子菜单 1: 上呼优先第一选择楼层 子菜单 2: 上呼优先第二选择楼层 子菜单 3: 上呼优先第三选择楼层	PRA=厅外优先外呼, 最多定义 3 个优先上呼楼层 0=没有楼层选择
群组	48 呼梯信号取消点	1	0	2	0=停梯时取消, 1=减速点取消, 2 减速点取消内选	定义呼梯信号取消点
	49 外呼延迟时间	5	0	59	秒	外呼应答错失后转换到另一台电梯的延迟时间
	50 群组中的梯号	1	1	8	梯号	两台群控时必须是 1 或 2, 三台群控时必须为 1,2,3
	51 E-link 中的梯号	33	33	64	梯号	连接到 E-link 中的电梯必须有不同的节点号.
	52 Konexion 中的梯号	0	0	8	0=Konexion 没有激活, 1..8=梯号	连接到 Konexion 中的电梯必须有不同的 Konexion 梯号.
	53 重开门类型	1	1	3	1=开门 1 次, 2=开门数次, 3=REO HK	当轿厢有内呼时, 一次外呼能开门几次
	54 最低楼层	1	1	**	楼层数. 改完最低楼层后, 必须重新做井道设定	FEB 选项, 仅用于电梯群组中, 一台或几台电梯的最低楼层不在同一层. 当修改最低楼层时, 电梯必须在底楼且在 RDF 模式下. 菜单 1-30,34,35,59,64 和 89 如果不是 0, 或比新设的最低楼层小, 则改为新设的最低楼层
	55 E-link 中的群组号	0	0	32	群组号	选择 E-link 中的群组号
	56 群控梯数	8	1	8	群控大小	一个群控里的成员
消防	58 群控类型	0	0	1	0=内含的群控界面, 2=带群控电脑界面	定义群控类型
	59 消防保留楼层	0	0	**	0 或是从底楼到顶楼的任意楼层	消防保留楼层, FID B 和 FID M 时必须为 0.
	60 消防返回楼层	1	**	**	楼层数	消防探测(FID)和消防员电梯(FRD)第一阶段返回的楼层
	61 地区代码	0	0	26	0=不用, 1=DE, 2=CS, 3=BE, 5=FR, 6=UK N, 7=NL, 8=UK S, 10=SE, 11=HK, 12=AU, 13=AE, 14=MY, 15=SG, 16=IN, 17=AP, 18=SA, 19=TW, 20=NZ, 21=L NZ	1=德国, 2=俄罗斯, 3=比利时, 5=法国, 6=英国(normal), 7=荷兰, 8=英国(firelighting), 10=瑞典, 11=香港, 12=澳大利亚, 13=阿联酋, 14=马来西亚, 15=新加坡, 16=印尼, 17=亚太, 18=沙特, 19=台湾, 20=新西兰, 21=新西兰(lockout)

通力电梯产品调试技能培训

--LCE 菜单 (1-5) / (7-8)



1 电梯参数	功能	默认值	最小值	最大值	数据	描述
消防	62 类型	0	0	13	0=不用, 1=FRD, 2=FID BC, 3=FID BO, 4=FID BC+FRD, 5=FID BO+FRD, 6=FID MC, 7=FID MO, 8=FID MC+FRD, 9=FID MO +FRD, 10=FID AC, 11=FID AO, 12=FID AC+FRD, 13=FID AO +FRD	定义是否有 FID, FRD 或 FID+FRD 功能.
	63 消防探测时的开门侧	1	1	4	1=A 门+A 门, 2=B 门+A 门, 3=A 门+B 门, 4=B 门+B 门	消防探测(FID)和消防电梯(FRD)第一阶段返回的消防楼层或第二返回楼层时,门的状况
应急	64 紧急驱动返回楼层	0	0	**	0=附近可能的楼层, 否则从底楼到顶楼的任意楼层.	EPD=紧急电源驱动选项, 定义 EPD 功能时的返回楼层. EPD 可以通过 LCEOPT(722:1)的 X5/4 输入来激活.
	65 紧急驱动后门位置	0	0	3	0=门关, 1=A 门开, 2=B 门开, 3=同时开	定义紧急电源驱动返回后,门的状况.
	66 防火门	0	0	1	0=不用 FPD, 1=使用 FPD,	FPD=防火门, 防火门输入(通常关闭)输入在 LCEOPT 板 722:8-722:B, 必须通过此参数激活.
高峰	67 回基站梯数	2	0	8	上高峰时回基站的梯数	定义上高峰时回基站的梯数, 基站由 1-1 设置
	68 回第二基站梯数	0	0	8	上高峰时回第二基站的梯数	定义上高峰时回第二基站的梯数, 基站由 1-69 设置
	69 第二基站	0	0	**	楼层数	选择第二主基站
其它	70 满载显示百分比	80	50	99	百分比数	此参数可以调整满载限制. 不影响超载(110%)和称重设定. 当满载时, 电梯不响应外呼.
	71 检修运行限制	3	0	5	0=77N 和 77U 停, 1=77U 停, 2=77N 停, 3=端站停	可以通过减速开关(77U/77N)限制检修运行区间. 检修运行最迟停在端站.
	72 退出服务时的返回楼层	0	0	**	开关在轿厢内: 0=最近楼层, 其它为指定楼层. 开关在层站:0=开关所在楼层, 其它为指定楼层.	OSS=退出服务功能.
	73 退出服务时门的状况	0	0	3	0=门关, 1=A 门开, 2=B 门开, 3=同时开	OSS 功能时门的状况.
	74 优先外呼的类型	0	0	15	0=没有 PRL, 1=PRL LA, 2=PRL LO, 3=PRL HA, 4=PRL HO, 5=HEL AI, 6=HEL OI, 7=HEL CI, 8=HEL CI+PPRL LA, 9=HEL CI+PPRL LO, 10=PRL HA + PRL LA, 11=PRL HA + PRL LO, 12=PRL HO + PRL LA, 13=PRL HO + PRL, 14=HEL CI + PRL LA (with HEL override of PRC), 15=HEL CI + PRL LO,(with HEL override of PRC)	定义电梯优先外呼的工作方式(连接到 LCEFOB)
	75 轿厢风扇节能	5	0	59	0...59 分钟关闭, 每步 1 分钟	轿厢风扇延时时间. 当轿厢没有人使用时, 轿厢风扇会根据设定的时间关闭. 参考 1-92(风扇类型).
	76 轿厢照明节能	0	0	59	0...59 分钟关闭, 每步 1 分钟	轿厢照明延时时间. 当轿厢没有人使用时, 轿厢照明会根据设定的时间关闭. 参考 1-98 参数.
	77 轿厢照明电压监察	1	0	2	0=关闭, 1=门开启, 2=门关闭	CLS 选项. 假如 LCECCB 没有轿厢照明电压时, 电梯会停止正常运行.
	78 Konexion 轿厢照明电流检测	0	0	1	0=关闭, 1=开启	轿厢照明电流检测器连接在轿厢 Konexion 盒中
	79 OSS 模式下的轿厢照明	1	0	1	0=关闭, 1=开启	在 OSS 模式下, 可以关闭轿厢照明. 轿内锁梯钥匙可以用于锁梯和关闭照明.
	80 强制停靠主楼层	0	0	3	0=不停, 1=下行, 2=上行, 3=两个方向, 4=下行保安模式门操作, 5=上行保安模式门操作, 6=两个方向保安模式门操作	CSM 选项. 当经过主楼层时, 电梯正常停梯, 让保安检查轿厢内的乘客. 如果是贯通门, 两个门同时打开.
	81 经过楼层时的信号	0	0	2	0=关闭, 1=HANC, 2=HAN B	HANC/B 选项. 在 COP 上有一个可听见的蜂鸣器, 告诉乘客停站或经过该楼层.
	83 超载指示灯闪烁	0	0	1	0=关闭, 1=开启	选择 COP 上的超载指示灯是否闪烁.
	84 优先内呼类型	1	1	50	1=普通 PRC(PRC K), 2=脉冲信号+定时(PRC B), 3=独联体(PRC CS)	优先内呼选项, 通过 LCECOB 板的 XC16 输入来激活该功能.
	85 延时通电	0	0	254	0=PUD 不用. 延时时间, 以秒计算	通电时减少供电电源的负载. 例如在空调启动后电梯才开始投入运行.
	86 使用 EAQ	0	0	1	0=不用, 1=使用	EAQ=地震选项, 地震的输入在 LCEOPT 板上, 当同时必须激活该参数
	87 使用 EBD	0	0	2	0=不用 EBD, 1=使用 EBD, 2=使用 UPS	EBD=紧急电池驱动, EBD 功能必须通过该参数激活.
	88 FRE 门	0	0	3	0=不用, 1=A 门, 2=B 门, 3=两个门	FRE=快速返回, 当 FRE 开关关闭后, 打开哪个门.
	89 FRE 楼层	0	0	**	0=不用, 其它为楼层数.	当通过激活 LCEOPT 板上的输入 X5/6 时, 电梯返回到 FRE 返回楼层, 中途不停站, 且到站后门不开.
	90 奇偶楼层控制	0	0	3	0=不用, 2=服务所有外呼, 3=主楼层不服务正常外呼, 3=主楼层不服务 FET/FEB 外呼	两台电梯设置接受 FET/FEB 外呼, 另外一台电梯选择在主楼层不接受正常外呼.
	91 使用 DOM CS	0	0	3	0=不用 DOM CS, 1=使用 DOM CS, 3=使用 EBULI, 4= 使用 EBULI 自动门	DOM CS =开门监控选项, EBULI 配置拉门或自动门

1 电梯参数	功能	默认值	最小值	最大值	数据	描述
其它	92 风扇类型	0	0	5	0=0CV A—自动, 无开关 1=0CV AF—自动, 开关转到关闭位 2=0CV M—手动 3=0CV K—按钮 4=0CV P—一直是 ON 位 5=0CV I—脉冲	轿厢通风选项. OCV A/AF 风扇自动控制,1—75 为关闭风扇设置空闲时间
	93 不选 COP	0	0	2	0=不用, 1=使用,2=共用轿厢钟	在用贯通门的情况下, B 门不选用轿厢操作面板, 用于 B 门操作的 LCECOB 板不再需要.两个门的操作都由 A 门的 LCECOB 板上的开关门按钮和内呼. 外呼还是独立操作; 2 是在贯通门使用一个 KSS 的 COP 时
	94 GOC GONG 选择	0	0	10	0=不用 GOC, 方向 GONG; 1=方向 GOC, 方向 GONG; 2=不用 GOC, 没有方向 GONG;3=0=没有方向 GOC, 没有方向 GONG;4=没用 GOC,提前方向 GONG;5=方向 GOC, 提前方向 GONG;6=没用 GOC, 没有提前方向 GONG;7=没有方向 GOC,没有提前方向 GONG;8=没用 GOC,没用 GONG;9=方向 GOC,没用 GONG;10=没有方向 GOC, 没用 GONG.	选用轿厢到站钟和楼层到站钟.
	95 驱动用户界面	1	0	1	0=使用 V3F18/25,1=使用 V3F16L/V3F25S	1=V3F16/V3F25S 串行通讯用户界面, 0=V3F25/-18 并行通讯用户界面
	96 OSI/HSL 选择	0	0	2	0=OSI, 1=HSL,2=	OSI 显示输出在 LCEFCB 板上, LCEOPT 板用于退出服务显示和在这儿的信号灯.2 是在 PB 和 DC 控制模式时使用。
	97 开门再平层允许	1	0	1	0=门关再平层; 1=门开或关着再平层	定义门开还是关着再平层
	98 灯类型	0	0	3	0=0CL A—自动, 无开关 1=0CL AF—自动, 开关转到关闭位 2=0CL M—手动 3=0CL P—一直是 ON 位	定义轿厢灯的操作。 0CL A/AF 灯自动控制, 1-76 定义空闲时间为关闭轿厢灯。
默认	99 恢复工厂默认值	*	0	2	设置为 1 时恢复默认值. 设置为 2 时恢复 EPROM 默认值。	必须在一楼 (77U 和 61U 有效) 和 RDF 模式! 1=恢复为工厂默认值; 2=擦除 NVRAM, 恢复 EPROM 默认值。

2 V3F16es 参数	功能	默认值	最小值	最大值	数据	描述
--------------	----	-----	-----	-----	----	----

3 楼层标志	功能	默认值	最小值	最大值	数据	描述
	1 七段码符号 (1..63)	*	*	*	0123456789ACEFHJLP-	用七段码字符来改变轿厢位置显示, 字符同样在 LCECPU 界面上显示. 如果使用了菜单 3-2, 设置可能改变.
	2 显示代码数字 (1..63)	*	0	255	显示代码值为 0...255	用于点阵或液晶显示. 改变字符的数值. 字母和数字必须用正确的 ASCII 代码. 如果使用了菜单 3-2, 设置可能改变.
	3 语音楼层显示器 (1..63)	*	0	255	语音信息数字	当连接了 ACU 时, 选择语音楼层信息。
	4 语音报站	*	0	3	0=无语音报站, 1=方向, 2=门的运动, 3=方向+门的运作.	当连接了 ACU 时, 根据需要进行方向或/和门的运作。
	5 LCD 语言 1 选择	6	0	39	0=没有, 1=阿拉伯, 2=中文, 3=捷克, 4=丹麦, 5=荷兰, 6=英语, 7=爱沙尼亚, 8=芬兰, 9=Flamish, 10=法语, 11=德语, 12=希腊语, 13=匈牙利, 14=意大利语, 15=日语, 16=韩语, 17=拉丁语, 18=拉脱维亚语, 19=立陶宛, 20=挪威语, 21=波兰语, 22=葡萄牙, 23=葡萄牙语, 24=俄语, 25=斯洛伐克语, 26=西班牙语, 27=瑞典语, 28=土耳其语, 33=中文	选择 LCD 显示器的第一种语言.
	6 LCD 语言 2 选择	6	0	39		选择 LCD 显示器的第二种语言.
	7 第三字符的显示代码(1..63)	*	0	255	显示代码值 0...255	使用 LCD 显示第三字符, 改变字符的数值. 字母和数字必须用正确的 ASCII 代码

4 显示		功能	默认值	最小值	最大值	数据	描述
	1	电梯模式	*	*	*	0=正常,1=检修,2=同步, 3=消防, 4=EPD, 5=ATS, 6=PRL L, 8=PAD, 9=DOM CS, 10=OSS, 11=PRC, 14=H4, 15=PRL H*/HEL, 16=EAQ, 17=FRE, 18=轿厢照明电压监控, 19=ETSL 故障, 20=NTS 故障	显示轿厢操作模式. 同 TMS600 电梯显示板一样. EPD=紧急电源运行, ATS=司机服务, H4=再平层, PRL=优先外呼, OSS=退出服务, PRC=轿内优先服务, EAQ=地震, ETSL=端站急停装置, NTS=端站减速装置
	2	启动计数器	*	*	*	滚动数字, 000000.....999999	滚动显示曳引机启动次数, 停电时计数器不会丢失数据.
	3	门运动计数器	*	*	*	滚动数字, 000000.....999999	滚动显示门的运动次数, 停电时计数器不会丢失数据.
	4	散热器温度	*	*	*	°C	显示 V3F16es 晶体管桥的温度
	5	轿厢速度	*	0	1	cm/s, 0=启动模式, 1=停止模式	显示驱动反映的轿厢速度
	6	RT 显示	*	*	*	所有驱动偏差的数据	显示所选驱动的偏差
	10	LCECPU 软件发布号	*	*	*	滚动显示 ASCII 码. 例如: "813140 6.0.4"	滚动显示电梯软件图号及版本号.
	11	V3F 软件发布号	*	*	*	格式 XX.YY(主要. 次要)	显示 V3F 软件版本号. 注意: V3F16L 参看 v3f 参数手册
	12	用户界面菜单版本号	5.10	*	*	格式 XX.YY(主要. 次要)	显示菜单表版本号.
	13	LCE CAN 软件发布号	*	*	*	滚动显示 ASCII 码. 例如: "824555 1.0.8"	滚动显示 LCE CAN 板软件图号及版本号
	14	PC 群控软件发布号	*	*	*	滚动显示 ASCII 码. 例如: "4.1.0.4"	滚动显示 PC 群控电梯软件图号及版本号
	20	DTS 时间	*	*	*	时间以秒计算	显示运行时间监察定时器触发值
	21	楼层和门运行试验	0	0	10	1=整个井道运行, 从底层到顶层. 2=从底层向上运行 2 个楼层然后返回, 3=楼层之间任意运行, 4=断电后继续随机运行, 5=同 1 带内选, 6=同 2 带内选, 7=同 3 带内选, 8=同 4 带内选, 9=内选编程自动运行 (断电后继续), 10=编程内选顺序 (通过断电取消顺序)	自动接受外呼. 外呼按钮必须连接上且能工作. 任意运行的周期与楼层数相同, 每个楼层运行一次然后再开始下一个周期. 内选编程顺序: 1) 设置 4-21-10 2) 按开门按钮并保持 2S, 然后开始编顺序 3) 按你所想选的楼层按钮并保持 2S 4) 按开门按钮并保持 2S, 结束编程 5) 设置 4-21-9, 启动运行 最多 20 个内选能被编程, 外呼不能编程.
	40	显示 NTS 版本	0	0	9999	在 MCU 板上的 NTS 软件版本	显示现在安装的软硬件版本, 格式是 HW.SW
	50	显示 ETSL 设置的速度	0	0	127	ETSL 板的旋转开关设置的速度 (1/10 的显示值 M/S) 子菜单 1.1=第一块板, 轿厢速度 子菜单 1.2=第一块板, 马达速度 子菜单 2.1=第二块板, 轿厢速度 子菜单 2.2=第二块板, 马达速度 根据 ETSL 板的多少, 最多 5.2	旋转 ETSL 开关, 以个位. 十分之一位格式显示速度设置值 (m/sec) 的。 显示数值省略了小数点, 因此显示的值是 m/sec 的十分之一。 注意: 菜单 5-51 设置这个值. 这个菜单只显示这个数值. (不用于 NC)。 速度设置显示靠网络鉴别, 数值 x, y 轮回交替, x 是板的数值, y 如果是 1 代表轿厢网络, 2 代表马达网络. 例如: 1.1 (第一块板, 轿厢网络), 1.2 (第一块板, 马达网络), 2.1 (第二块板, 轿厢网络)。
	51	显示 ETSL 的误差	0	0	0xffff	当前的误差码: 子菜单 1.1=第一块板, 轿厢速度 子菜单 1.2=第一块板, 马达速度 子菜单 2.1=第二块板, 轿厢速度 子菜单 2.2=第二块板, 马达速度 根据 ETSL 板的多少, 最多 5.2	以十六进制显示来自每个网络的 ETSL 错误代码。对此代码的说明请参照软件说明书文件 #804441H01。值根据菜单 4-50 描述的板神经元 id 交替显示. (不在 NC 中使用)
	52	显示 ETSL 的状态	0	0	1	状态位的当前值 子菜单 1.1=第一块板, 轿厢速度 子菜单 1.2=第一块板, 马达速度 子菜单 2.1=第二块板, 轿厢速度 子菜单 2.2=第二块板, 马达速度 根据 ETSL 板的多少, 最多 5.2	以十六进制显示来自每个神经元的 ETSL 错误代码。对此代码的说明请参照软件说明书文件 #804441H01。值根据菜单 4-50 描述的板神经元 id 交替显示. (不在 NC 中使用)
	53	显示 ETSL 比例	0	0	999	ETSL 比例的当前值—在井道设定时存储。 子菜单 1.1=第一块板, 轿厢节点。 子菜单 1.2=第一块板, 马达节点。 子菜单 2.1=第二块板, 轿厢节点。 子菜单 2.2=第二块板, 马达节点。 ...取决于 ETSL 板的数量, 最大数值为 5.2	为每个神经元显示当前缩放因素. 值根据菜单 4-50 描述的板神经元 id 交替显示. (不在 NC 中使用)。缩放范围是编码器输入和速度输入的比率, 同样的, 它们的值决定于使用的编码器和各电梯硬件. 对于一个给定的电梯, 所以的 ETSL 板都应该分享相同的轿厢缩放因素和马达缩放因素。

4 显示		功能	默认值	最小值	最大值	数据	描述
	54	在终端显示 ETSL 速度	0	0	999	速度单位 m/sec。 子菜单 1.1=第一块板, 轿厢节点。 子菜单 1.2=第一块板, 马达节点。 子菜单 2.1=第二块板, 轿厢节点。 子菜单 2.2=第二块板, 马达节点。 ...取决于 ETSL 板的数量, 最大数值为 5.2	显示神经元开关被乘客脱钩前每个神经元所记录的最后一个点的轿厢速度 (m/sec), 值根据菜单 4-50 描述的板神经元 id 交替显示。(不在 NC 中使用)。
	55	显示 ETSL 的每步最大速度	0	0	999	数值储存在每个 ETSL 神经元中 (m/sec) 子菜单 1.1=第一块板, 轿厢节点。 子菜单 1.2=第一块板, 马达节点。 子菜单 2.1=第二块板, 轿厢节点。 子菜单 2.2=第二块板, 马达节点。 ...取决于 ETSL 板的数量, 最大数值为 5.2	显示当前读取和先前读取的速度值最大允许差 (m/sec)。如果超过极限, 当前读取的速度将被一个计算值代替。值根据菜单 4-50 描述的板神经元 id 交替显示。(不在 NC 中使用)。
	56	显示 ETSL 版本	0	0	999	ETSL sw 版本显示 子菜单 1.1=第一块板, 轿厢节点。 子菜单 1.2=第一块板, 马达节点。 子菜单 2.1=第二块板, 轿厢节点。 子菜单 2.2=第二块板, 马达节点。 ...取决于 ETSL 板上的最大数值 5.2	显示 ETSL 板中当前安装并以 HW.SW 格式的硬件和软件版本号。值根据菜单 4-50 描述的板神经元 id 交替显示。(不在 NC 中使用)
	60	显示在 LON 网络里的电梯	*	*	*	滚动显示 ASCII 码。例如: "12345678"	通过 GTW 板
	61	显示在 CAN 网络里的电梯	*	*	*	滚动显示 ASCII 码。例如: "12345678"	通过 CAN 板

5 调试		功能	默认值	最小值	最大值	数据	描述
	1	称重调整	*	*	*	载荷的百分比	以百分比显示载荷的重量。用于 LWD 调整
	2	井道设定	*	0	1	1=启动井道设定	电梯必须在底层且 61:U 亮, 将 RDF 置 ON, 再将菜单 5-2 由 0 设为 1, 然后将 RDF 置 OFF
	3	Konexion 用户界面卡	1	1	3	1=LCEVOI, 2=LCEADJ, 3=LCEKNX	选择安装的 Konexion 卡, 这个设定不能向较小值改变。必须在调试结束后设定
	4	登记表方向	1	1	4	1=向下, 2=向上, 3=没有 (就得井道电缆), 4=不监控, 呼梯灯没有输出	机房下置式电梯选择 2, 当更改时, 电梯必须在底层且在 RDF 模式下。注意: LCEFCB/FOB 板上的 XS1 插头必须永远朝向控制柜。
	5	学习模式	*	0	1	1=启动学习模式	电梯必须在底层 RDF 模式下。将菜单 5-5 从 0 设为 1, 然后将 RDF 转为 OFF, 启动学习模式
	6	楼层精确调整	*	0	1	1=启动楼层调整	电梯必须在底层 RDF 模式下。将菜单 5-6 从 0 设为 1, 然后将 RDF 转为 OFF, 启动楼层调整
	7	LON 下载	*	0	2	1=启动下载如果 LCE 版本不同, 2=强迫下载给每块板	电梯必须在底层, 61:U 亮。将 RDF 转到 ON, 然后将菜单 5-7 从 0 设为 1, 即启动 LON 下载。
	8	厅外/轿厢 IO 配对	0	0	3	0=关闭, 1=开启 FCB 板上的群组 IO, 2=启动 COB 板上的局部 IO, 3=两个都开启	为 FCB 板上的群组 IO 和 COB 板上的局部 IO 设置 IO 配对
	9	紧急制动类型	1	0	3	0=没有紧急制动管理 1=双重制动系统。第二个制动 (紧急制动) 将在 5-10 中定义的延时后作用 2=夹绳器紧急制动 3=紧急制动总是在紧急停车时作用	必须在 ACUM 设置前设置。只用于采用 LCEADON 板的控制柜的北美地区。
	10	紧急制动保持时间	30	2	255	秒	在轿厢空闲 x 秒后紧急制动作用。只用于采用 LCEADON 板的控制柜的北美地区。
	11	K637 继电器测试	0	0	1	0=K637 继电器正常控制 1=K637 继电器手动激活	这个功能仅用于电梯检修。 相当于停止开关跨过测试状态, 将该项设置为 1。K637 将被激活保持到该项返回到 0 或能量循环。不在 NC 中使用。
	12	厅外显示类型	1	0	1	0=仅用于基本 SPI 1=使用扩展 SPI	允许下载 (5.7.1/2) FCB 软件来更新旧的 DELEL 和 EP1 的图象显示。
	13	船舶设置	0	0	1	0=OFF 1=使用船舶设置	改变标准的 IO 和 SPI&ACU 信息以适用船舶。选择 SSM 是否返回驱动和船舶显示要求。
	14	电池监控时间	0	0	22	单位是小时	电池测试时间 0=允许测试 1=10S 到 1 小时 29 分 2=1 小时 30 分到 2 小时 29 分... 3 22=21 小时 30 分到 22 小时

5 调试	功能	默认值	最小值	最大值	数据	描述
20	ADON 设置	*	0	11	1=最小制动减速-ch1 2=最小制动减速-ch2 3=Acum 起动距离-ch1 4=Acum 起动距离-ch2 5=Acum 高速停-ch1 6=Acum 高速停-ch2 7=Acum 低速停-ch1 8=Acum 低速停-ch2 9=SL1 速度-ch1 10=SL2 速度-ch2 11=滞后-ch2	对于其他设置，电梯必须停止。 只在北美使用。
21	ADON 编码器类型	1	1	5	1=OL35 限速器 2=OL100 限速器 3=轿顶编码器 4=BRA 读写器 5=轿顶编码器 GMP1.6	电梯必须在检修状态。 只在北美使用。
22	ADON 板 H/W 版本	0	0	1	0=原始板 1=板的第二版本	必须在 ACUM 设置前设置。 只在 NA 中使用
23	ADON 低速比较	0	0	1	0=0.75M/S 和更高	
25	ADON 学习	0	0	1	0=没有行动 1=运行 ADON 学习	必须在检查中。 只在北美使用。
40	设置 0 速编码器	*	0	1	0=原始板	电梯必须停止。 不在 NC 中使用
41	设置 NTS 标记	*	0	9	1=查看/重置 NTS 频率常数 2=清除 NTS 故障 3=设置自最近清零后的最大频率 4=清除最大频率 5=查看/重置 NTS 公差百分数 9=重置 NTS 频率常数为默认值	电梯必须停止。 不在 NC 中使用
50	ETSL 板的总量	0	0	5	井道中 ETSL 板的总数量	电梯必须停止。在改变这个参数后，在改变 5-51 参数前，确保电源关闭。不在 NC 中使用
51	ETSL 速度设置	0	0	127	ETSL 板速度设置 (m/秒)	电梯必须停止。ETSL 板数量必须大于 0。不在 NC 中使用。 显示&允许 ETSL 旋转开关的设置重新进行速度设置如：个位.十分之一位 米/秒。 显示值忽略了小数点,所以是用十分之一米/秒来显示值。(不用于 NC) 当进入菜单 5-51 时,首先选择板子的数量,然后能设置这个板子的速度。
52	ETSL 设置	0	0	1	0=没有作用 1=运行时 ETSL 设置	电梯必须停止。ETSL 板子的数量必须大于 0。不在 NC 中使用。 参考 EDMS 文件#804441H01 机进行板子设置程序
53	不使用 ETSL	0	0	1	0=没有作用 1=在此次运行期间设置 ETSL 板子的数量值为 0，用能量循环来重新设置。	不改变 NVRAM 的存储值。可以用于一些测试的场合。
54	ETSL 速度幅值最大值	450	149	700	设置值>149 将忽略 ETSL 设置中的默认计算	电梯必须停止。 在下载板子上之前,进行能量循环。 速度幅值的最大值本质上是一个速度滤波器。 编码器有时会产生噪音。如果这些输入不能被滤波器滤掉，那么将会带来一些危害。这个值限制两个连续输入的速度值之间相互的偏差。这些数据一定程度上靠经验得出&这个值取决于编码器的类型和编码器安装位置的振动总和。 默认值是优先选择的。 如果随机自测失败和 211 错误产生，就表明该值需要增加。优先选用尽可能的小的值,通过试验&错误来确定。 不在 NC 中使用。
55	ETSL 速度设置下载到板	0	0	1	0=没有作用 1=下载 ETSL 速度设置到板上	电梯必须停止。ETSL 必须在设置模式。选择 1 将下载速度幅值的最大值到板上。相同的数值将下载到 ETSL 板网络中。 不在 NC 中使用。
56	层楼标记下载	*	0	1	0=无效,1=层楼标记下载到 COP	层楼标记下载到 COP。
57	键区锁定状态	0	0	1	0=锁定,1=打开	如果键区被锁,只有 FRD,PRC,FSC 能用键盘。

7 电梯参数	功能	默认值	最小值	最大值	数据	描述
门	1 通道门开	3	0	3	0—后门在顶层和底层 1--后门在顶层, 前门在底层 2--前门在顶层, 后门在底层 3—前门在顶层和底层	描述这个门被 HAS 开关打开 注意!同时检查参数 7.70
	3 关门失败等待	30	10	99	显示*100ms=内部值	开门和关门故障的恢复时间
	4 关门限制	15	10	30	显示*100ms=内部值	设定最大关门时间
	5 门触点监控	*	1	2	子菜单 1=井道门触点 子菜单 2=轿厢门触点	1=监视触点。199 用于加拿大
	6 LDG 门时间增加	1	0	60	秒[0..60]	为层门增加开门时间
	7 主楼层时间增加	0	0	60	秒[0..60]	在主楼层增加开门时间
	9 门方向 改变	0	0	254	100ms	改变门方向的最短时间
	11 独立的强制关门输出	0	0	1	0=关闭 1=开启	
	12 HAC 和检修门的移动	1	0	1	0=不准许自动门的移动 1=用轿内通道门开关自动进行开门, 关门用检修的上/下	当井道通道门模式或检修驱动时, 设定门的动作。
	13 DSS 楼层	0	0	4	0=基于 Traffic 选择的门速度 1=低速 (开门和关门) 2=缓速 (开门和关门) 3=正常速度 (开门和关门) 4=高速 (开门和关门)	选择除主楼层之外的所有楼层的门速度
内呼	14 DSS 主楼层	0	0	4	0=基于 Traffic 选择的门速度 1=低速 (开门和关门) 2=缓速 (开门和关门) 3=正常速度 (开门和关门) 4=高速 (开门和关门)	选择主楼层门速度
	15 SRC 监控	0	0	1	0=无 SRC 监控 1=使用 SRC RSC	定义 SRC 监控
	16 AMD 门力矩 ON	0	0	2	0=无门力矩 1=总是在楼层处 ON 2=仅在锁定楼层	定义当电梯停在楼层时关门指令 (力矩) 是否保持 ON 或 NOT
	17 通风门监控	0	0	1	0=通风门监控不使用 1=通风门监控使用 (消防运行时跨接)	定义通风门监控
	20 允许反向取消	1	0	1	0=仅层站呼梯取消 1=两类呼梯都取消	定义两类呼梯是否允许同时取消
内呼	21 交错连接时间	4	0	254	秒	当刚登记的层站呼梯从而忽略相反方向的层站呼梯登记的时间
	22 RED 允许 E121+E100(注释输出在 B 列中)	0	0	1	0=关闭 1=开启	能/不能预约的派遣
	23 粘连服务时间间隔	0	0	30	0=关闭 1...30=厅外呼梯粘连的时间间隔, 以分钟计。	
消防北美	28 使用 FSC	0	0	1	0=不使用消防状态面板 1=使用消防状态面板	能/不能消防状态的监控
	29 Blank PI on FRD	0	0	1	0 = no blanking PI on FRD US 1 = blank PI on FRD US	0=FRD 正常显示 1=blank display on other than FRD return
	30 芝加哥消防群控保留	0	0	1	0=关闭 1=开启	如果有任何轿厢仍停留在消防阶段 2, 阻止群组中轿厢从消防控制返回到正常服务
	31 FRD 门的保持	0	0	1	0=不保持 1=在楼层处保持	定义在 FRD 时轿厢开关转到关闭时门的操作
	32 FRD 门阶段 1	0	0	3	0=保持开门 1=在预定的时间之后关门, 开门通过 DOB 实现。 2=在预定的时间之后关门, 开门通过层站呼梯实现。 3=在预定的时间之后关门, 开门通过 DOB 或层站呼梯实现。	在阶段 1 返回后, 定义门的操作。
	33 FRD 门 / 阶段 1 时间	60	1	120	秒 (1...120)	定义在阶段 1 返回后门保持开启的时间, 丹佛和休斯敦的消防驱动。

7 电梯参数	功能	默认值	最小值	最大值	数据	描述
消防北美	34 FRD 快速召回	5	0	8	0=井道 - 无 FRD 召回, 机房 - 无 FRD 召回 1=井道 - 无 FRD 召回 机房 - FRD 召回到主楼层 2=井道 - 无 FRD 召回 机房 - FRD 召回到 ALT 层 3=井道 - FRD 召回到主楼层 机房 - 无 FRD 召回 4=井道 - FRD 召回到 ALT 楼层 机房 - 无 FRD 召回 5=井道 - FRD 召回调用到主楼层 机房 - FRD 召回调用到主楼层 6=井道 - FRD 召回调用到 ALT 层 机房 - FRD 召回调用到 ALT 层 7=井道 - FRD 召回调用到主楼层 机房 - FRD 召回调用到 ALT 层 8=井道 - FRD 召回调用到 ALT 楼层 机房 - FRD 召回调用到 MAIN 层	设定井道和机房的烟雾探测器在 FRD 阶段 1 召回的操作 (MAIN=消防楼层, ALT=消防保留楼层) 仅用于北美。
	36 FRD 模式跨接时间	30	0	254	秒[0...254]	在当前的电梯转到 FRD 模式阶段 1 之后的时间。
	37 FRD 保持阶段 2	0	0	2	0=返回到阶段 1 1=无论轿厢内的开关是否关闭,仍连续在阶段 2 2= 连续阶段 2,直到在撤离层轿厢内的开关关闭	在 FRD 轿厢开关置于关闭后,设定操作
	38 使用烟雾探测器	0	0	1	0=不使用烟雾探测器 1=使用烟雾探测器	用/不用烟雾探测器读取
	39 FRD 门开	2	1	4	1=瞬时 DOB 2=连续的 DCB 3=自动开门 4=用 DOB 保持门开(FRD 芝加哥)	在 FRD 阶段 2 中,定义 DOB 的操作。 仅用于北美
	40 FRD 门关	2	1	4	1=瞬时 DCB (FRD 纽约) 2=连续的 DCB 3=瞬时轿内呼梯 4=连续的轿内呼梯	在 FRD 阶段 2 中,定义 DCB 的操作。 仅用于北美
	41 FRD 的优先级	*	1	5	条件: 子菜单 1=当门关闭时,FRD 跨接 子菜单 2=等待时间之后,FRD 跨接 模式: 子菜单 3=FRD 跨接 ATS 子菜单 4=FRD 跨接 PRC 子菜单 5=FRD 跨接 HEL	对于每一个子菜单, 设置一个 1 的值, 用来选择选项。 首先在子菜单 1 和 2 中选择来满足 FRD 跨接的特殊模式 设置子菜单 3 和 4 或 5, FRD 如何跨接特殊模式。
	42 烟雾探测器闭锁	0	0	1	0=不用闭锁 1=瞬间激活闭锁	定义烟雾探测器信号是否闭锁。但设置为 1 时瞬间激活烟雾探测器的信号。
	43 FRD A17(2000)	1	0	1	0=关闭 1=开启	为 A17 2000 代码定义消防服务的动作
应急	44 第二个 FRD 阶段 1 开关	0	0	1	0=第二个阶段 1 开关不连接 1=第二个阶段 1 开关连接到消防状态控制面板上	定义二个预备的阶段 1 开关的存在。仅用于有 A17 2000 代码的。
	45 EPD 全服务允许	1	0	1	0=EPD 时电梯不允许进入正常运行模式 1=EPD 时电梯允许进入正常运行模式	在有内部分配器的紧急电源下定义是否允许电梯在正常模式下运行。
	46 EPD 全服务许可	*	1	2	子菜单 1=PRC 模式下允许全服务 子菜单 2=OSS 模式下允许全服务	在 EPD 全服务模式期间允许的电梯模式。
	47 EPD 速度	0	0	2	0=全速 1=半速 2=减速	EPD 模式下定义速度
	48 EPD 带锁	0	0	1	0=锁直驶 1=不锁直驶	EPD 模式下激活/不激活锁的跨接功能
	49 返回顺序	*	0	8	子菜单 1=电梯 1 子菜单 2=电梯 2 子菜单 8=电梯 8	确定电梯返回到紧急返回楼层的顺序, 在全服务模式下转为 0 时表示不能使用, 1...8 是电梯的顺序。 每台电梯讲给与不同的值。 当使用外部分配器时, 所有 8 个值必须为 0。
	50 返回的最大值	0	0	8	电梯的数量	在 EPD 模式下定义能够同时返回电梯的数量, 和在 EPD 全服务模式下定能同时工作的电梯的数目。

7 电梯参数	功能	默认值	最小值	最大值	数据	描述
应急	51 延迟送电	0	0	255	0=已使用外部分配器 0<数值<255, 使用外部分配器, 设置最小值15 为默认值。 255=RESQPAK	内部紧急电源分配器延时
	52 使用顺序	*	0	8	子菜单 1=电梯 1 子菜单 2=电梯 2 子菜单 8=电梯 8	定义电梯从 EPD 返回到正常模式的顺序 0=不使用 1...8=电梯的顺序
	53 返回时间监控	120	0	255	秒	使电梯返回至撤离层的时间
	54 起动时间监控	10	10	254	秒	在紧急电源时电梯启动的时间
FRD	55 消防服务进入级别	1	**	**	楼层号	仅用于 EN81-72:消防驱动 (FRD)阶段消防服务进入楼层
	56 消防服务进入侧	1	1	2	1=A 门, 2=B 门	仅用于 EN81-72:定义消防服务返回时的开门侧
其他	60 激活 MES	0	0	1	0=关闭 1=开启	开启/关闭医院紧急服务
	61 MES 楼层	0	0	**	0=返回楼层并从此侧 LCEFCB 板上读取信息 底层至顶层=由 MES 选项的返回楼层	由医院紧急服务返回楼层
	62 MES 开门侧	1	1	3	1=前门 2=后门 3=前、后门	在医院紧急服务召回后门的开启
Montana	67 起动/小时极限值	0	0	140	起动/小时极限值从 10 开始	当数值超过这个极限值时,门时间被延长。
	68 HAC 轿顶入口区域	25	10	40	HAC 轿顶区域用米表示	井道入口到轿顶区域的长度, 从有厅外钥匙开关的 HAC 楼层轿厢能够下行的距离。
	69 HAC 底坑入口区域	25	10	40	HAC 底坑区域用米表示	井道入口到底坑的长度, 从有厅外钥匙开关的 HAC 楼层轿厢能够上行的距离。
Misc	70 HAS 上部楼层	0	0	**	0=HAS 不存在, 1...顶层=HAS 上部楼层	定义井道入口功能的上部楼层
	71 K486(SL1)下降窗口	0	0	255	CM/S	
	72 DTS 测试时间	40	1	100	秒	定义楼层到楼层的最大驱动时间。 注意! 如果不知所措, 请不要碰触。
	73 起动限制	5	1	5	对加拿大是 5	定义尝试起动次数
	74 使用 BPI	0	0	2	0=关闭, 1=开启	激活/不激活直驶功能
	75 恢复 512 类型	0	0	1	0=连续两个故障后锁住电梯, 1=第一个故障后锁住电梯	定义电梯关闭前门区电路故障监控的次数
	76 DAL 时间 (输出结果在 B 列中)	0	0	120	0=手动重启 (秒)	超时重启干扰警告
	77 DAL 类型 (在 B 列中输出结果)	0	0	1	0=DAL G, 1=DAL CA	定义扰动报警输出的动作类型
	78 使用 V2 驱动	0	0	1		组合在菜单 1-95
	79 外部到站钟	0	0	1	0=关闭, 1=开启	当设置为开启, LCECOB24 成为一个 到站钟输出信号来代替 HEL
	80 蜂鸣音量	3	0	10	0=关闭, 1-10=音量大小	呼梯按钮蜂鸣音量。注意! 如果没有 F2K 信号装置请置 0
	81 主楼层蜂鸣音量	7	0	10	0=关闭, 1-10=音量大小	主层呼梯按钮蜂鸣音量。 注意! 如果没有 F2K 标记请置 0
	82 到站钟音量	3	0	10	0=关闭, 1-10=音量大小	到站钟音量
	83 主楼层到站钟音量	7	0	10	0=关闭, 1-10=音量大小	主楼层到站钟音量
	84 轿厢位置触发	0	0	1	0=提前显示轿厢位置, 1=显示实际轿厢位置。	楼层和轿厢内的显示或者是提前位置, 或者是实际位置。
	85 NSS 延时	0	0	10	秒[0...10]	为避免群控中的同时起动而定义的延时
	86 FPO 延时	30	0	60	秒[0...30]	FPO 电梯最后一个呼梯之后的释放时间
	87 FPO 类型	0	0	3	0=FPO 关闭 1=FPO C (正常呼梯) 2=FPO C (特殊呼梯) 3=FPO A (自动特殊呼梯)	1 - FPO C - FPO 连续的正常呼梯。 2 - FPO C - FPO 连续的特殊呼梯。 这个功能由时钟或手动开关激活。只要激活信号是“开启”,电梯将处在 FPO 状态。 3 - FPO C - FPO 自动 当 FPO 呼梯出现这个功能将自动激活。电梯在服务最后一个 FPO 呼梯后, 将自动返回至正常群控操作'n'秒 (n 值取决于 FPO 延迟参数)。

7 电梯参数	功能	默认值	最小值	最大值	数据	描述
Misc	88 轿厢上 F2K 区域显示	*	1	8	子菜单 1=第一区域 子菜单 2=第二区域 子菜单 3=第三区域 子菜单 4=第四区域 子菜单 5=第五区域 子菜单 6=第六区域 子菜单 7=第七区域 子菜单 8=第八区域	0=OSI 指示 1=FRD 指示 2=OLF 指示 3=PRC 指示 4=LOC 指示 5=ATS 指示 6=HEL 指示 7=EAQ 指示
	89 层站的 F2K 区域显示	*	1	7	子菜单 1=第一区域 子菜单 2=第二区域 子菜单 3=第三区域 子菜单 4=第四区域 子菜单 5=第五区域 子菜单 6=第六区域 子菜单 7=第七区域	0=OSI 指示 1=PRC 指示 2=FRD 指示 3=HEL 指示 4=ATS 指示 5=BPI 指示 6=LOL 指示
	90 快速启动顺序	0	0	3	0 = 关闭 (No Cabinet 电梯) 1 = 用于单独关门力限制 2 = 预先将指令输入驱动 3 = (快速启动顺序 1+2)	激活/不激活快速启动顺序
	91 LCEOPT 监督	*	1	21	子菜单 1:[0,1,2,3] 子菜单 2:[0,1,2,3] 子菜单 3:[0,1,2,3] 子菜单 4:[0,1,2,3] 子菜单 5:[0,1,2,3] 子菜单 6:[0,1,2,3] 子菜单 7:[0,1,2,3] 子菜单 8:[0,1,2,3] 子菜单 9:[0,1,2,3] 子菜单 10:[0,1,2,3] 子菜单 11:[0,1] 子菜单 12:[0,1] 子菜单 13:[0,1] 子菜单 14:[0,1] 子菜单 15:[0,1] 子菜单 16:[0,1] 子菜单 17:[0,1] 子菜单 18:[0,1] 子菜单 19:[0,1] 子菜单 20:[0,1] 子菜单 21:[0,1,2,3]	子菜单 1:[0,1,2,3]=选项板为 0 位时, A 侧=1, C 侧=2, 两侧=3 子菜单 2:[0,1,2,3]=选项板为 1 位时, A 侧=1, C 侧=2, 两侧=3 子菜单 3:[0,1,2,3]=选项板为 2 位时 (锁 1—8 楼层代码), A 侧=1, C 侧=2, 两侧=3 子菜单 4:[0,1,2,3]=选项板为 3 位时 (锁 9—16 楼层代码), A 侧=1, C 侧=2, 两侧=3 子菜单 5:[0,1,2,3]=选项板为 4 位时 (锁 17—24 楼层代码), A 侧=1, C 侧=2, 两侧=3 子菜单 6:[0,1,2,3]=选项板为 5 位时 (锁 25—32 楼层代码), A 侧=1, C 侧=2, 两侧=3 子菜单 7:[0,1,2,3]=选项板为 6 位时 (锁 33—40 楼层代码), A 侧=1, C 侧=2, 两侧=3 子菜单 8:[0,1,2,3]=选项板为 7 位时 (锁 41—48 楼层代码), A 侧=1, C 侧=2, 两侧=3 子菜单 9:[0,1,2,3]=选项板为 8 位时 (锁 49—56 楼层代码), A 侧=1, C 侧=2, 两侧=3 子菜单 10:[0,1,2,3]=选项板为 9 位时 (锁 57—63 楼层代码), A 侧=1, C 侧=2, 两侧=3 子菜单 11:[0,1]=选项板为 A 位时 (1—8 楼的防火门代码) 子菜单 12:[0,1]=选项板为 B 位时 (9—16 楼的防火门代码) 子菜单 13:[0,1]=选项板为 C 位时 (17—24 楼的防火门代码) 子菜单 14:[0,1]=选项板为 D 位时 (25—32 楼的防火门代码) 子菜单 15:[0,1]=选项板为 E 位时 (33—40 楼的防火门代码) 子菜单 16:[0,1]=选项板 A (跳针 J9=后门, 41-48 楼的防火门) 子菜单 17:[0,1]=选项板 B (跳针 J9=后门, 49-56 楼的防火门) 子菜单 18:[0,1] =选项板 C (跳针 J9=后门, 57-63 楼的防火门) 子菜单 19:[0,1] =选项板 D (跳针 J9=后门, 货梯门控制) 子菜单 20:[0,1] =选项板 E (跳针 J9=后门, 货梯门控制) 子菜单 21:[0,1,2,3] =选项板 F

7 电梯参数	功能	默认值	最小值	最大值	数据	描述
Misc	92 层站信号灯	3	0	5	0=LAL SB 1=LAL SN 2=LAL DB 3=LAL DN 4=LAL AB 5=LAL AN	LAL 子代码 1: D=减速点时指示灯亮 S=当停在层站时指示灯亮 A=指示灯闪烁 (提前信号显示) LAL 子代码 2: (仅用于非终端楼层) B=若不再有呼梯, 两个灯都亮 N=若不再有呼梯, 两个灯都不亮 注: 在终点楼层, 当不再有呼梯, 信号灯会在预定的方向上亮。
	93 轿厢信号灯	1	0	2	0=LAC SB 1=LAC SN 2=位置指示闪烁	S=当在层站时指示灯亮 LAL 子代码 2: (仅用于非终端楼层) B=若不再有呼梯, 两个灯都亮 N=若不再有呼梯, 两个灯都不亮 注: 在终点楼层, 当不再有呼梯, 信号灯会在预定的方向上亮。选择 2 是为 HAN KR 功能
	94 WSC M	1	0	3	0=关闭, 1=普通, 2=船舶安全故障	船舶安全故障使用 2 即返回至 OSS 返回层
	95 PRL M & HEL M 等候时间	0	0	30	0=30 秒, 30=900 秒	船用环境保持 PRL 或 HEL 模式有效的等待时间。步骤是 30 秒。
	96 PRL 指示类型	0	0	1	1=闪烁 HEL 指示	在轿厢和厅站闪烁 HEL 指示
	97 OSS LCN 操作	0	0	1	1 = OSS LCN 有效	OSS LCN = OSS 锁梯时关闭主楼层的所有显示
	99 工地专用软件控制	0	0	7	0 = 没有工地专用软件控制。 1 = 备用 2 = 备用 3 = 洛杉矶低油位保护 4 = 麻萨诸塞州 EPD 5 = 印度显示界面 6 = 底特律热传感器使用 7 = 到站钟跟随到站灯	这个值是用于确认为特殊工作场合的客户设计的软件。

8 外部群组参数	功能	NC 默认值	最小值	最大值	数据	描述
CPS	1 分区选项	1	1	5	子菜单 1=CPS 选项激活 子菜单 2=服务上/下呼梯 子菜单 3=上行高峰探测 子菜单 4=下行高峰探测 子菜单 5=CPS 自动	定义 CPS 选项
	2 分区低楼层	0	0	**	CPS 最低楼层	定义 CPS 区域的最低楼层
	3 分区高楼层	0	0	**	CPS 最高楼层	定义 CPS 区域的最高楼层
	4 最低入口楼层	0	0	**	大楼中最低入口楼层	
	5 最高入口楼层	0	0	**	大楼中最高入口楼层	
SGO	6 SGO 类型	0	0	2	0=不分组操作 1=SGO N 2=SGO P	分组电梯操作类型
	7 SGO 电梯	1	1	8	子菜单 1=1 号梯 子菜单 2=2 号梯 子菜单 3=3 号梯 子菜单 4=4 号梯 子菜单 5=5 号梯 子菜单 6=6 号梯 子菜单 7=7 号梯 子菜单 8=8 号梯	分组电梯

8 外部群 组参数		功能	NC 默 认值	最小 值	最大 值	数据	描述
NEX	8	NEX 使用	0	0	8	0=NEX 不使用 1=NEX MA 2=NEX MU 3=NEX MUE 4=NEX SA 5=NEX SU 6=NEX SUE 7=NEX SUF 8=NEX SUG	0=NEX 不使用 1=NEX MA — NEX 功能在主基站入口总开通 2=NEX MU — NEX 功能在主基站入口上高峰时总开通 3=NEX MUE — NEX 功能在主基站入口上高峰时, 在第一台空闲梯返回基站时开通 4=NEX SA — NEX 功能在第一、二基站入口都开通 5=NEX SU — NEX 功能在功能在第一、二基站入口上高峰时都开通 6=NEX SUE — NEX 功能在功能在第一、二基站入口上高峰时, 在第一台空闲梯返回主基站时开通 7=NEX SUF — NEX 功能在功能在第一、二基站入口上高峰时, 在第一台空闲梯返回第二基站时开通 8=NEX SUG — NEX 功能在功能在第一、二基站入口上高峰时, 在第一台空闲梯返回二个基站时开通
	9	NEX 上高峰延时	15	0	255	时间单位是秒	上高峰时延时关门时间
	10	NEX 非上高峰延时	15	0	255	时间单位是秒	非上高峰时延时关门时间
DCS	11	内选阻止	1	0	1	0=不使用 DCS 1=使用 DCS	针对客货梯
	98	EID 类型	0	0	6	0 = EID P 1 = EID B 2 = EID C 3 = EID D 4 = EID E 5 = EID F 6 = EID G	P = 被动的名牌或符号 B = 有效, 标识闪烁 C = 有效, 标识亮 D = 有效, 标识闪烁, 在减速点时亮 E = 有效, 标识在减速点时亮 F = 有效, 标识在减速点闪烁 G = 有效, 标识亮 注: 仅适用 PPC
群组	20	轿厢大小	10	1	20	轿厢内人数	轿厢载荷
	21	运行速度	10	5	100	电梯速度	电梯速度
	22	高峰时称重调整	60	10	99	额定称重的%	高峰时称重向上调整, 在 IUP,NEX 功能时使用
						只可显示, 不可编辑参数。标记数字 (n:数码的数字, d:十进制数字)。 只可显示, 不可编辑参数。未标记数字。 可编辑参数。标记数字。 可编辑参数。未标记数字。	
			*	*	*	默认值, 不用最小或最大值。 最小/最大楼层数取决于井道配置 (最低楼层, 最高楼层, 最大楼层数)	