

E 错误日志		功能	默认值	值	描述
1	故障历史记录			1=最后的错误	按箭头按钮来切换错误记录
	清除故障记录			1=清除错误记录	清除E菜单内的错误记录
1 电梯参数		功能	默认值	值	描述
必备	1	主楼层	1	楼层值	选择主楼层，在使用外召都指向主楼层的下集选时，尤为重要。
	2	控制方式	3	1=SBC 3=FC 5=MPB 2=DC 4=PB	召唤集选模式 DC下集选 PB按钮 SBC单键集选 FC全集选 MPB记忆按钮
	3	液压梯选择	0	0=不使用 1=KCM831 Hydro 2=hyd with anticreep 3=hyd+CLH 4=hyd with anticreep+CLH 5=KCM831 Hydro WITH telescopic jacks 6=KCM831 Hydro WITH PPS 7=KCM831 Hydro WITH telescopic jacks+PPS	
F2K* *仅用于基于MUL的系统	4	PIN码使用	0	0=不使用PIN码 1=使用PIN码	允许或禁止用从MUL板读取的PIN码
	5	PIN码和群锁设置	0	0=群锁和PIN码关闭 1=初始化设置锁群1+ 2=初始化设置锁群2+ 1-00=重置（清除）所有锁群 1-01=重置（清除）锁群1+ 1-02=重置（清除）锁群2+ 下列参数：为- - -设置PIN码 3-01=PRC* 3-02=OSS* 3-03=OCL* 3-04=OVC*	注意：该参数修改时电梯必须处在RDF模式下。 初始和提交更改用于设置锁群组楼层 允许修改的PIN码 ---注*的值在1.4值置ON时有效 ---注*的值在北美系统无效
安全	6	使锁梯层无效	*	submenu1=PRC使锁层无效 submenu2=PRL/HEL使锁层无效 submenu3=PRLL使锁层无效 submenu4=ATS使锁层无效	设置那个选项可以使锁层无效
	7	安全时间超时	8	1---59秒	在内召按下后，乘客允许输入密码的时间（完整权限）
	8	完整权限	0	0=完整权限关闭 1=完整权限打开	允许/禁止完整权限Miprom安全
	9	闭门重开	0	0=有效（DOB在锁层无效） 1=在LOC下有效 2=一次开门后，在LOC下有效	允许/禁止锁门重开

门 系 统	10	开门时间	5	单位秒 (1-60)	外召或内召后门维持开的时间
	11	重新开门时间	20	单位 0.1 秒 (1--99)	重开门后后门维持开的时间如20=2秒
	12	选择 ADO ACL 和校正运行	1	0=无ADO, 带ACL, 带COD (E-LINE) 1=ADO ACL COD (E-LINE) 2=无ADO ACL COD (单速) 3=ADO 无ACL无COD (HYD300, ANTICREEP) 4=ADO, 无ACL带 COD (HYD300S) 5=ADO, ACL无 COD (HYD300, ADO) 6=无ADO, 带ACL无 COD (HYD300, 无ADO) 7=无ADO无ACL带 COD (HYD300S, 无ADO)	ADO=提前开门 该参数用于在LCEADO板实现再平层开门 (ACLB) 时 禁止提前开门 校正运行在单速梯和 HYD300时禁用
	13	强迫关门		0=OFF 1=ON 2=NUDL 3=NUD NU 4=NUD NA	在强迫关门极限 (Nudging limit) 时间结束后, 电梯轿门未关闭。该功能使开门按钮和光幕无效。NA选项时开门按钮仍能重开门。如果选择NUDL并且负载大于60% 则该时间为5秒
	14	强迫关门极限	20	单位秒 (10-59)	该极限使强迫关门功能有效
	15	有新内召时 快速关门	0	单位 0.1 秒 0= 无该功能 (0-99)	开门或门已打开时 按下内指按钮可以缩短 开门时间
	16	光幕延时	20	0.1--9.9秒, 0.1秒为变动单位	在光幕作用后, 门开维持的时间
	17	光幕作用后 快速关门	1	设置光眼正常后快速关门	0= 无 1= 有
	18	禁止同时开门	3	TTC CTF功能。公在锁梯时使用	1=A 门优先2=B 门优先 3= 同时
	19	轿门蜂鸣器	0	为残疾人提供的GOHIT功能。当开门到位时COP的蜂鸣器发声, 告诉盲人可以时出	0=关 1=门完全打开时响 2=CGM
	20	扩展重 开门时间	0	0= 按钮 (DOEB) 1= 开关带蜂鸣器 DOE SI) 2=不蜂鸣器的开关 (DOE S)	LCECOB32的输入XC17 (34E)
	21	DOP方式	0	0=无 1=DOP CS	选择DOP类型

门 系 统	22	门类型	1	0=无 1=ADV ( AMD ) 2=连续转距 3=时间控制 4=手开门+AMD 5=手开门+连续转距 6=手开门+时间控制 7=手开门 8=手开门+轿箱BESAM	选择前门类型
	23	后门类型	1	9=手开门+自动轿箱BESAM 10=手开门+层站BESAM 11=手开门+层站自动BESAM 12=MAC 13=GAL 14=货梯门 ( PELLE或COURION ) 15=手开门+MAC 15=手开门+GAL	选择后门类型
	24	开门时间	20	0-9.9秒。 0.1秒为单位	门为时间控制时全速 开门锁用的时间
	25	关门时间	20	0-9.9秒。 0.1秒为单位	门为时间控制时全速 关门锁用的时间
	29	Retiring Ramp control	0	0=RAMP WITH两个标志+厅门锁 1=RAMP WITH三个标志+厅门锁 2=RAMP WITH两个标志+轿门锁 3=RAMP WITH三个标志+轿门锁	
泊 梯	30	泊梯楼层	0	0或楼层号	如果群控选择的话 ( 1-33 ) 那么该参数值对电梯1米讲时第一泊梯楼层 ( PAM ) 对电梯2是第二泊梯楼层 ( PAS ) 。电梯3该参数应为0。当电梯2不使用PAS也应为0
	31	泊梯时开门	0	0= 关闭      1=前门先开 2=后门先开      3=两门同时开	泊梯时门的功能
	32	泊梯延时	30	1-99 秒	在电梯可以泊梯前需要等待的时间
	33	泊梯模式	0	0= 关 1= 单梯 2= 群组泊梯	1=PAD选项, 该电梯始终在参数1.30选的泊梯层泊梯 2=该电梯属于群控泊梯 (PAM和PAS), 1.30参数用于群控
	34	自动从特定楼层派遣电梯	0	0=不使用. 否则为楼层号	ADF=在从特殊楼层自动分配. 空梯会被从该楼派走
	35	自动返回特定楼层	0	0=不使用. 否则为楼层号	( ADF 功能) 将电梯开往此楼层
	36	ARH功能	15	2=不使用. 否则为ARH时间, 单位为分	在一段时间后自动返回液压驱动

召唤	40	允许反向内选	1	0= 关 1= 开	允许登录与电梯运行方向相反的内指令信号
	41	错误内选删除	0	1=OFF 2=FCC C 3=FCC L 4=FCC B	FCC C=在一定次数楼层停靠后,如果光幕.安全触板没有感应或手开门没有开,则取消内召 FCC L=载重小于或等于5%时与内召数比较来取消内召 FCC B=选上述两种方式之一来取消内召
	42	内选登记蜂鸣器	0	0= 关 1= 开	当内选登记时发出一声短促声
	43	忽略新外呼	1	0=不使用 1=使用计时结束内召	为响应超时的外呼而忽略新外呼
	44	司机模式选择	0	0=无司机功能 4=ATS C 1=正常司机功能 5=ATS NA 2=ATS HK	定义司机功能
	45	锁梯类型	0	0=不锁 1=锁内召 (LOC E) 2=锁外召 (LOL E) 3=锁内外召	定义在LCEOPT板上作用锁梯的输入
	46	向下运行时优先 (1--3)	0	层 SUBMENU2=第二个下召优先楼层 层 SUBMENU3=第三个下召优先楼层 层	PRA=外召优先选项。 最多定义三个向下运行时的优先楼层 0=无优先楼层， 否则为楼层号码
	47	向上运行时优先 (1--3)	0	SUBMENU2=第二个上召优先楼层 层 SUBMENU3=第三个上召优先楼层	PRA=外召优先选项。 最多定义三个向上运行时的优先楼层 0=无优先楼层， 否则为楼层号码
	48	召唤消除点	1	0=召唤在停层时消除 1=召唤在换速点消除 2=内召在减速点消除	定义消除召唤点。 自动门时，召唤在减速点消除。 手开门或带手开的自动门时在停层时消除
群控	49	错误延时计时器	5	秒	在错误召唤转移到另一台电梯所需要的时间
	50	电梯在群组中的编号	1	并联时必须为1或2， 三台时必须为1，2或3	设置电梯在群组中的编号
	51	在ELINK或PC群内的电梯号码	33	电梯在ELINK或PC群通讯进的号码	每台连接到E—LINK (33-40) 或PC群 (21-40) 的电梯必须定义一个节点号
	52	在Konexion时电梯的号码	0	0=KONEXION不使用 1- -8电梯号码	设置电梯在 Konexion 中的编号 (0-8)
	53	外呼重开门次数	1	0=不重开 1=一次重开 2=多次重开 3=REO HK	当轿厢有内选时外呼使门重开的次数

群控	54	最低楼层	1	楼层修改后必须进行井道自学习	能到达比群组设定底层更低的楼层时使用。 更改该参数时电梯必须在底层并且在RDF模式 菜单1的30。34，59，64和89 子菜单比新的最低层小，非 零值必须改为该新最低楼层
	55	E-LINK时的群组号	0	群组号码=0，2，4，6等等	选择E-LINK时群组号码 所有的连接到E-LINK的群组 必须有一个群组号码 (即使是不同的平台) 只能使用偶数
	56	群组容量	8	群组容量	群组中电梯的台数
	58	群组类型	0	0=嵌入式群界面 1=PC群组界面	定义群的类型
消防	59	消防服务层	0	0或者楼层号	消防服务层.在FID B和 FID M时必须设0
	60	返回层	1	楼层号	消防检测(FID)和消防 运行(FRD)步骤----返回层。 注:EN81-72使用7.55参数来 定义FRD返回层
	61	区域号	0	0=不使用 1=DE 2=CS 3=BE 5=FR 6=UKN 7=NL8=UKS 10=SE 11=HK 12=AU 13=AE 14 MY 15=SG 16=IN 17=AP 18=SA 19=TW 20=NZ 21=LNZ 22=CA 23=US 24=EN71-82 25=EN81-72 CAR SW	1=德国2=俄罗斯3=比利时5=法国 6=英国普通7=荷兰8=英国消防 11=瑞典12=澳大利亚13=阿联酋 14=马来西亚15=新加坡16=印尼 17=亚洲太平洋区18=沙特1 9=台湾20=新西兰21=新西兰 22=加拿大23=美国 24=EN71-82 25=EN71-82有轿内开关
	62	类型	0	0=不使用	定义在FID FRD或FID+FRD
	63	在火警探测后的开门	1	1=前门+前门2=后门+前门 3=前门+后门4=后门+后门	定义在FID或FRD步骤,电梯 返回主返回层后的开门.
紧急情况	64	紧急返回楼层	0	0=下一个可能的楼层 其它数字为选择楼层	EPD=紧急电源驱动选项. 定义EPD功能返回层. EPD功能 可由LCEOPT板位置 722:1的X5/4来激活
	65	紧急驱动后的门位置	0	0=门关闭 1=前门开 2=后面开 3=两门同开	第一在EPD后,门的状态
	66	使用防火门	0	0=无FPD 1=FPD*0 2=FPD*T	FPD=防火门。FPD*0=所有 楼层/特定楼层的防火门， ?? FPD*=楼层/特定楼层 的防火?? 在LCEOPT板位置722:8-- 722:B上的门输入(经常 是关闭的)由该参数激活
其他	70	满载条件	80	载重的%	满载时电梯直驶

其他	71	轿顶检修驱动限位	3	0=SED B ,在77:U(+77:S)和77:N(+77:S)处停 1=SED T,在77:U(+77:S)处停 2=SED P,在77:N(+77:S)处停 3=SED W,在端站停止 4=SED W+OTB AU 前门 4=SED W+OTB AU 后门	检修驱动(轿顶)运行范围可由减速开关(77:U和77N)来限制检修驱动在端站附近停止
	72	退出服务返回楼层	0	轿内开关: 0=最近楼层。其他,定义返回层 层站开关: 0=开关所在的楼层。其他,定义返回层	OSS=退出服务。如果该参数为零那么轿内的OSS开关使电梯返回最近层,层站的开关使电梯返回开关所在层。其他数字为该制定的楼层。
	73	退出服务门	0	0=门关闭 1=前门开 2=后面开 3=两门同开	退出服务门的状态
	74	优先外召状态	0	0=无优先 1=PRL LA 2=PRL LO 3=PRL HA 4=PRL HO 5=HEL AI 6=HEL OI 7=HEL CI 8=HEL CI+PRL LA 9=HEL CI+PRL LO 10=PRL HA+PRL LA 11=PRL HA+PRL LO	12=PRL HO+PRL LA 13=PRL HO+PRL LO 14=HEL CI+PRL LA (HEL可忽略PRC) 15=HEL CI+PRL LO (HEL可忽略PRC) 定义电梯如何服务优先外召(连在LCEFOB上)
	75	轿箱风扇节能	5	0---59分钟后关闭,单位为分	定义风扇运行时间。在等待时间结束后,风扇关闭。参见1--92风扇类型
	76	轿箱照明节能	5	0---59分钟后关闭,单位为分	定义照明运行时间。在等待时间结束后,照明关闭。参见1--98照明类型
	77	轿箱照明电压监控	1	0=不监控 1=CLS0(CLS错误时,电梯停止后,轿门开) 2=CLSC(CLS错误时,电梯停止后,轿门关闭)	CLS选项(CLS=轿箱照明电压监控).LCECCB上照明电压未探测到时,电梯停止
	78	KONEDION轿箱照明电流监控	0	0=OFF 1=ON	轿箱照明电流探测器连接KONEXION
	79	OSS时轿箱照明	1	0=OFF 1=ON	轿箱照明可以在OSS模式下关闭.OSS钥匙可以关电梯和关照明
	80	在主楼层强迫停止	0	0=不停 1=下行正常操作 2=上行正常操作 3=双方向正常操作 4=下行安全门操作 5=上行安全门操作 6=双方向安全门操作	CSM选择.当电梯经过主楼层时停站开门,让保安人员查看是否有人.TTC时两门同时开
	81	经过楼层信号	0	0=OFF 1=HAN C 2=HAN B	HAN C和HAN B选项。在过楼层时,COP内的经过楼层发声器,发声.来告诉乘客轿箱经过一楼层或停站。 HAN B为一次运行中,按KSS按钮时有效
	83	超载闪烁信号	0	0=OFF 1=ON	超载显示可以闪烁

其他	84	优先内召类型	1	1=普通PRC ( PRC K ) 2=脉冲和计时器的PRC ( PRC B ) 3=带独立状态的群体 ( PRC CS ) 4=FSC AU 和PRC K 5=PRC T3分钟时限的闪存卡 33=加拿大 35=新西兰 34=美国	内如优先选项。由 LCECOB ( 位置32 ) 输入XC16来激活
	85	启动延时	1	0=不使用PUD。其他 为时间单位为秒	启动时减少大楼所需的 供电量。例如电梯在空 调启动后开启, 等等
	86	使用EAQ	0	0=不使用EAQ 1=使用EAQ	EAQ=地震选项。在LCEOPT 板 ( 位置722 : 1 ) 上的EAQ输入 由该参数激活
	87	使用EBD	0	0=不使用EBD 1=使用EBD	EAQ=紧急电池驱动EBD 功能该参数激活
	88	FRE门	0	0=不使用 2=后门 1=前门 3=前后门	FRE=快速回召。定义在FRE 开关置OFF后那些门可以开
	89	FRE楼层	0	0=不使用, 其它值为楼层	当FRE功能被LCEOPT ( 722 : 1 ) 的输入X5/6激活后, 电梯不停层 直接返回FRE楼层, 门关
	90	双重双控	0	0=不使用 1=相应所有召唤 2=在主楼层不相应普通召唤 3=在主楼层不相应FET/FEB召唤	两台电梯响应FET/FEV召唤, 第三台电梯的普通上召下召在 主楼层取消
	91	使用DOM CS	0	0=不使用DOM 1=使用DOM 2=使用EBUL1 3=自动门EBUL1	DOM CS=开门监控选项 。EBUIL设置
	92	风扇类型	0	0=OCV A- 自动, 无开关 1=OCV AF- 自动, 有关闭开关 2=OCV M- 手动 3=OCV K- 按钮 4=OCV P- 一直开	定义风扇操作。OCV=风扇操作 OCV A为自动控制风扇, 无开关 OCV AF为自动控制风扇, 有关 闭开关, 可使用参数1.75来设 置风扇关闭的时间. 如果OLV N需 要的话, 设照明类型1.98和风扇类型 1.92为0(A) 如果OLV N需要的话, 设照明类型 1.98和风扇类型1.92为1(A)
	93	COP 不可选择	0	0=不使用 1=使用 2=公用到站钟	在贯通门进的COP不可选择, 给后门用的LCECOB板不需要。 两个门都由LCECOB前门按钮 来控制. 外如依旧按可选方式 运行
	94	GOC CONG 选择	0	0=不使用GOC指示到站钟 1=指示GOC, 指示到站钟 2=不使用GOC. 无指示到站钟 3=无指示GOC, 无指示到站钟 4=不使用GOC. 预先指示到站钟 5=指示GOC, 预先指示到站钟 6=不使用GOC. 预先无指示到站钟 7==无指示GOC, 预先无指示到站钟	
	95	驱动界面	0	0=使用V3F25/18并行界面 1=使用DCBH或MCU或V3F16L 串行界面	

其他	96	OSI/HSL选择	0	0=OSL 1=HSL 2=使用上召灯作为OSL A	在FCB和OPT G2板输出的OSI显示作为退出户外显示或信号灯 参数2公在PB和DC集选时使用
	97	ACL开门允许	0	0=再平层时门关 1=再平层时门开	定义再平层时的门状态
	98	照明类型	0	0=OCL A-自动, 无开关 1=OCL AF-自动, 有关闭开关 3=OCL P-一直开	定义照明操作。OCL=照明操作 OCL A为自动控制, 无开关 OCL AF为自动控制照明, 有关闭开关, 可使用参数1.75来设置照明关闭的时间. 如果OLV N需要的话, 设照明类型1.98和风扇类型1.92为0(A) 如果OLV N需要的话, 设照明类型1.98和风扇类型1.92为1(A)
默认值	99	恢复默认值	*	设置1来恢复出厂值 设置2来恢复EPROM值 必须在1楼(77N和61U有效) 并且在RDF模式下修改	值1:复制出厂值到现场区域 值2:清除NVRAM值,并把EPROM内的默认参数拷到出厂和现场区域
3 楼层标志		功能	默认值	值	描述
	1	七段码 [1---63]	*	0123456789ACEFHJLP--	改变七段码楼层的显示。改后的符号会在LCECPU上显示。使用3。2菜单后, 设置可能改变
	2	显示码号 [1---63]	*	显示号0--255	用于点阵或液晶显示。改变符号值。字和符号使用ASCII码。使用301菜单后, 设置可能改变包含显示码第一, 第二和第三个字符。第三个字符使用段4和5上的两个闪烁点
	3	语音报站指示	*	[1---63]	语音报站信息 在使用ACU时选择楼层语音报站信息
	4	语音报站	1	0=楼层和特殊报站 1=带方向 2=带门运动信息 3=带方向和门运动信息	使用该参数时ACU需要连接, 并且方向和门运动语音需要
	5	LCD语言1选择	6	0=不选 1=阿拉伯语 2=中文 3=捷克语 4=丹麦 5=荷兰 6=英式英语 7=爱沙尼亚语 8=芬兰语 9=FLAMISH 10=法文 11=德文 12=希拉文 13=匈牙利 14=意大利	选择LCD第一种显示语言
	6	LCD语言2选择	6	15=日语 22=葡萄牙 16=韩文 23----39 17=拉丁文 18=拉脱维亚语 19=立陶宛语 20=挪威语 21=波兰	选择LCD第二种显示语言



4 显示		功能	默认值	值	描述
	1	电梯模式	*	0=正常 1=检修 2=SYNC 3=消防 4=RPD 5=ATS 6=PRL L* 8=PAD 9=DOP 10=OSS 11=PRC 13=FPO 14=H4 15=PRL 16=EAQ 17=FRE 18=电梯关闭 19=ETSL错误 20=NTS错误	显示电梯操作模式。与TMS600显示板上相同 SYNC=同步驱动。EPD=紧急电源驱动。ATS=司机功能 PRL=优先外召，OSS=退出服务，PRC=轿内优先，FPO=全离群，H4=楼层校正 EAQ=地震，FRE=快速回召 ETSL=紧急端站减速 NTS=紧急端站停车
	2	启动计数器	*	滚动数字000000--999999	滚动显示电机启动计数。在断电的情况下数据不丢失。
	3	门运行计数器	*	滚动数字000000--999999	滚动显示门运动计数。在断电的情况下数据不丢失。
	4	散热装置温度	*	℃	显示V3F16晶体管桥的散热装置温度
	5	电梯速度 注：###在B列	*	CM/S或M/S	注：电梯速度显示在SELECT键按下后变动。按一下SELECT键进入实时显示，按第二下SELECT键激活轿箱速度显示 显示变频器反馈的电梯速度 如果使用串行驱动界面（1.91--1）显示单位为M/S 否则为CM/S
	6	实时显示 注：###在B列	*	所有的驱动变化值	注：实时显示在SELECT键按下后变动。按一下SELECT键进入实时显示，按第二下SELECT键激活轿箱速度显示。所有的驱动变化值
	10	LCE CUP软件版本	*	滚动显示ASCII字符串。 例如：“813140.6.04”	滚动显示电梯软件图号和版本号
	11	V3F软件释放号码	*	格式XX.YY(主版本,次版本)	显示V3F变频器软件版本， 注：对于V3F16L，参见主单6V3F参数手册
	12	用户界面菜单版本	6.25	格式XX.YY(主版本,次版本)	显示菜单生产线版本。显示值必须和在默认区域打印的菜单版本相同
	13	LCE CNA 软件版本	*	滚动显示ASCII字符串。 例如'824555.1.08':	滚动显示CAN软件图号和版本
	14	PC群软件版本	*	滚动显示ASCII字符串。 例如：“4.1.04”	滚动显示PC群软件图号和版本号
	20	DTS时间	*	单位秒	显示驱动监控时间（DTS）计时器触发值

21	测试跑层和门	0	<p>1=从底跑到底 2=从最底楼到最底楼上二层再返回 3=随机跑遍所有楼层 4=持续随机跑,直到断电 5=和1相同,使用内召 6=和2相同,使用内召 7=和3相同,使用内召 8=和4相同,使用内召 9=按4.21.10所设的自动内召运行持续跑,直到断电. 10=设定自动内召序列,该序列保持直到断电</p>	<p>自动外召生成器,外召按钮必须连接并且有效.随机跑周期包含所有楼层的召唤,在一个新的周期开始前,每一层都会访问一次. 设定内召序列: 1,进入菜单4.21.9 2,按并且保持按开门按钮DOB两秒来开始设置 3,按并且保持按每个想要设定进序列的按钮两秒 4,按并且保持按开门按钮两秒来结束设置 5,进入菜单4.21.9来运行该序列,比如;电梯从一楼到三楼到一楼到六楼,然后重复则按DOB,1,3,1,6,DOB 每个序列里最大为20个内召外召必须禁止,如需重新设置,需重启.</p>
30	显示ADON通道1值	0	<p>1=实际速度 2=最高速度 3=脉冲/米 4=软件版本</p>	<p>电机编码器通道,公在北美使用 1=实际速度CM/S 2=上一次运行的最高速度CM/S 3=运动时的脉冲/米 4=ADON软件版本</p>
31	显示ADON通道2值	0	<p>1=实际速度 2=最高速度 3=脉冲/米 4=软件版本</p>	<p>电机编码器通道,公在北美使用 1=实际速度CM/S 2=上一次运行的最高速度CM/S 3=运动时的脉冲/米 4=ADON软件版本</p>
40	显示NTS版本	0	MCU板内的NTS软件版本	显示在NTS板软件和硬件版本,格式为硬件,软件
50	显示NTSL设定速度	0	<p>在ETSL板上的旋转开关设置.十分之一M/S Submenu1.1=第一块板,轿箱节点 Submenu1.2=第一块板,电机节点 Submenu2.1=第二块板,轿箱节点 Submenu2.2=第二块板,电机节点 ----根据ETSL板最大值.5.2内设定</p>	<p>显示通过ETSL板上的旋转开关设置的速度,格式为十分之一M/S 主:菜单5.51设定这些值.(在NC不使用) 该显示为速度设定和neuron单元ID的交替显示.格式为x,y,x为板子号码,y为2为电机neuron单元 1.1,第一块板,轿箱neuron单元 1.2,第一块板,电机neuron单元 2.1,第二块板,轿箱neuron单元</p>
51	显示NTSL错误码	0	<p>在ETSL板上的错误码 Submenu1.1=第一块板,轿箱节点 Submenu1.2=第一块板,电机节点 Submenu2.1=第二块板,轿箱节点 Submenu2.2=第二块板,电机节点 ----根据ETSL板最大值.5.2内设定</p>	<p>显示每个neuron上的ETSL错误码,格式位16进制 这些位的解释参见软件说明书,#80441H01.该值如4.50参灵敏重描述的一样交替显示</p>
52	显示NTSL状态	0	<p>在ETSL板上的状态位 Submenu1.1=第一块板,轿箱节点 Submenu1.2=第一块板,电机节点 Submenu2.1=第二块板,轿箱节点 Submenu2.2=第二块板,电机节点 ----根据ETSL板最大值.5.2内设定</p>	<p>显示每个Neuron上的ETSL状态位,格式位16进制 这些位的解释参见软件说明书,#80441H01.该值如4.50参灵敏重描述的一样交替显示</p>

5 3		显示 N T S L 缩放系数	0	在 E T S L 板上的缩放系数 Submenu1.1=第一块板,轿箱节点 Submenu1.2=第一块板,电机节点 Submenu2.1=第二块板,轿箱节点 Submenu2.2=第二块板,电机节点 ----根据ETSL板最大值.5.2内设定	显示每个neuron缩放系数,单位M/S,如4.50参数重描述的一样交替显示该缩放系数位速度输入与编码器输入之比,需那些值又与使用的编码器和电梯的硬件有关.对于一个给定的电梯,所有的ETSL板都一个分享同样的轿箱缩放系数的电机缩放系数(在NC不使用)
5 4		显示最后一次经过时的 N T S L 速度	0	M / S 速度值 Submenu1.1=第一块板,轿箱节点 Submenu1.2=第一块板,电机节点 Submenu2.1=第二块板,轿箱节点 Submenu2.2=第二块板,电机节点 ----根据ETSL板最大值.5.2内设定	显示在轿内乘客进过最后一个neuron位置开关的每一个neuron点记录的轿箱速度,单位M/S,如4.50参数描述的一样交替显示.(在NC不使用)
5 5		显示 N T S L 最大阶速度	0	M / S , 存在每个 E T S L neuron内 Submenu1.1=第一块板,轿箱节点 Submenu1.2=第一块板,电机节点 Submenu2.1=第二块板,轿箱节点 Submenu2.2=第二块板,电机节点 ----根据ETSL板最大值.5.2内设定	显示当前读取和前一读取速度的最在允许的速度偏差值,单位M/S.如果超过该极限,则当前速度由计算值代替.如4.50参数重描述的一样交替显示(在NC不使用)
5 6		显示 E T S L 版本	0	M / S , 存在每个 E T S L neuron内 Submenu1.1=第一块板,轿箱节点 Submenu1.2=第一块板,电机节点 Submenu2.1=第二块板,轿箱节点 Submenu2.2=第二块板,电机节点 ----根据ETSL板最大值.5.2内设定	显示在NTSL板软件和硬件版本,格式为硬件,软件如4.50参数重描述的一样交替显示(在NC不使用)
5初始化		功能	默认值	值	描述
	1	LWD校正	*	载重的%	按百分比显示电梯载重。 用于称量装置校正
	2	井道学习	*	1=开始井道学习	电梯必须在最底层。61：U亮。 切换到RDF模式。 将该参数至1并且按Select/Accept按钮， 然后关闭RDF模式，来激活自学习
	3	KoneXion 界面卡	1	1=LCEVOI，2=LCEADJ，3=LCEKNX	选择安装KoneXion卡。该参数不可 被改回低值。必须在调节器试结束 后再设
	4	登记方向	1	1=下 2=上（PU电梯） 3=老预制线，OPTG02监控， OPTG02的输出作为轿箱照明 4=无监控，无为轿箱照明的输出	PU电梯2。改变该参数时，电梯必须 在底楼并在RDF模式注：连接LCEFCB/ FOB板的XS1接口必须朝向控制柜
	5	学习模式	*	1=开始学习模式	电梯必须处在RDF模式。将该参数改至 1并且按SELECT/ACCEPT按钮，然后关闭 RDF模式。来激活学习模式。串行驱动 模式时无法进入
	6	精确楼层 调整	*	1=开始精确楼层调整	将该参数改至1，并且按SELECT/ACCEPT 按钮来激活。切换成RDF模式再切换回 正常模式平关闭

7	LON下载	*	1=在LCE有不同版本时，节点下载 2=强迫所有节点下载 0=关闭	进入RDF模式. 将该参数改至1和2, 并且按select/ Accept按钮来激活
8	外召/内召 I/O配对	3	1=在FCB和FOB ON时，群组I/O配对 2=在COB ON时局域I/O配对 3=在FCB；FOB和COB ON时，群组和局域I/O配对	0=在层站和轿箱使用旧的Sigma信号显示 1=在轿箱使用旧的Sigma信号显示 2=在层站使用旧的Sigma信号显示 3=使用新的信号显示
9	E. BRAKE类型	1	0=无紧急抱闸监控 1=双抱闸系统. 第二个抱闸(E.brake)在5.10定义的延时结束后闭合 2=夹绳器紧急抱闸装置 3=在急停时紧急抱闸始终闭合	必须在ACUM设置前设置. 仅在北美使用LCEADON板时使用
10	E. BRAKE保持时间	30	单位秒	在轿箱空亲X秒后紧急抱闸回闭合. 仅在北美使LCEADON板时使用
11	K637继电器测试	0	0=K637继电器正常控制 1=K637继电器手动激励	该功能仅用于电梯检查. 做停止开关短接试验时选1. 这会将K637始终置于激励状态, 直到该参数设回0或电压循环在NC不使用
12	层站显示类型	1	0=使用基本SPI 2=使用扩展SPI	允许下载FCB软件(5.7.1/2)来对旧的DELEL和EPI显示进行升级
13	船舶设置	0	0=关闭 1=使用船舶设置	为使用船舶改变标准的I/O和SPI与ACU的信息. 在SSM返回驱动和船舶显示需要时选择
20	ADON设置	*	1=Min Brake Decel-ch1 2=Min Brake Decel-ch2 3=Acum Start Distance-ch1 4=Acum Start Distance-ch2 5=Acum High Stop-ch1 6=Acum High Stop-ch2 7=Acum Low Stop-ch1 8=Acum Low Stop-ch2 9=SL1 Speed ch2 10=SL2 Speed ch2 11=Hysteresis-ch2	电梯必须停止. 公在北美使用
21	ADON编码器类型	1	1=OL35 Governor 2=OL100 Governor 3=Car Top Encoder 4=BAR Reader 5=Car Top Encoder GMP1.6	电梯必须在检修模式. 仅在北美使用
22	ADONH/W版本	0	0=原始版 1=第二版	必须在ACUM设置前设, 仅在北美使用
23	ADON低速比较	0	0=不监控不等的速度 1=比较ADON<=1.8M/S和>=0.4M/S通道的速度	使用ADON版本0.454或更高版本才支持不等速度
25	ADON学习	0	0=不操作 1=允许	必须在检修模式仅在北美使用
40	设置零速，编码器	*	0=原始版	电梯必须停止. 仅在北美使用

41	设置NTS标志	*	1=查看/重置NTS频率常值 2=重置NTS错误 3=显示前一次清除后的最大测得频率 4=清除最大频率 9=将NTS频率常值复位为默认值	电梯必须停止	
50	ETSL总板子数	0	井道内的ETSL总板子数	电梯必须停止,在修改该参数后,在修改5.51参数前需要重启.在NC不使用	
51	ETSL速度设置	0	ETSL板的速度设置,单位M/S	电梯必须停止.ETSL板必须大于0,在NC不使用.显示/允许重置由ETSL旋转开关设定的速度,格式为:十分之一MS.显示值忽略十进制的小数点,所以格式为十分之一M/S,输入5.51菜单时先要选择板子号码,然后选择该板的速度.	
52	ETSL设置	0	0=不运行 1=开设ESTL设置	电梯必须停止,ESTL板的数目必须大于0,在NC不使用,关于设置参见#80441H01	
53	ETSL禁止	0	0=不运行 1=重启后重置	不改变NVRAM的储存值,可以在一些测试情况下使用	
54	NTSL最大阶速度	450	设置大于149的值会忽略在ESTL学习时的默认计算	电梯必须停止.在下载到板子前重启,阶速度最大值来自于速度滤波器.编码器偶尔会产生一个噪声值.如果这些输入没有被滤掉,他们会导致有害的错误,该值限制来两个连续的输入速度可有多少偏差,这有时是经验值,推荐使用默认值,如果随机自没错误和221错误出现这就说明该值需要增大推荐使用尽可能的最小值,在NC不使用.	
55	ETSL最大阶速度下载到板子	0	0=不使用 1=下载ETSL阶速度到板子	电梯必须停止,ETSL必须在设置模式.选择1将把最大阶速度下载到ETSL板.同样的值会送到ETSL板.同样的值会送致电所有ETSL neuron上.在NC不使用.	
LCEDRCV参数		功能	默认值	值	描述
参数ID	0	参数版本标识	4009	参数版本标识	只读参数,该参数表示适用4009版
必须参数	1	驱动类型	**	1=V3F10 2=单速 3=双速 4=HYDRONIC 5=HYDRONIC300S 6=BERINGER 7=V3F10CL 8=MAXTON/OLC 9=MORIS 10=NEW HYDRO BERINGER	选择驱动类型,必须在任何驱动模式可能前设置
	2	井道类型	1	1=BAR 2=振荡器	选择BAR位置系统或者传统的振荡器井道
风扇	3	电机风扇时间	5	0--9分钟,1分为单位	选择电机停止后电机风扇停止时间
单或双速	4	启动电阻时间	0	0-3.0秒,0.1秒为单位.0=无启动电阻	定义电梯启动时启动电阻连接的时间
	5	检修速度	0.5	1=低速 2=高速	定义检修/RDF驱动速度,注;HYDRONIC301默认为高速
	6	减速电阻时间	0	0--3.0秒,0.1秒为单位.0=无减速电阻	在双速梯情况下,定义电梯减速时减速电阻连接的时间
	7	速度缓冲时间	0	0--2.0秒0.1秒为单位.0=无速度缓冲	在双速梯情况下,定义电梯减速进速度缓冲时间.例如,低速绕组在高速绕组断开前连接的时间
	8	高速Kick时间	0.3	0--1.5秒0.1秒为单位.0=无高速Kick时间	在双速梯情况下,定义高速Kick时间.高速Kick时间:当低速运行时,高速绕组所需在连接来保证启动力矩的时间.

单速或双速	4	启动电阻时间	0	0--3.0秒,0.1秒为单位. 0=无启动电阻	定义电梯启动进启动电阻连接的时间
	5	检修速度	0.5	1=低速,2=高速	定义检修/RDF驱动速度, 注:HYDRONIC301默认为高速
	6	减速电阻时间	0	0--3.0秒,0.1秒为单位. 0=无减速电阻	在双速梯情况下,定义电梯减速时 减速电阻连接时间
	7	速度缓冲时间	0	0--2.0秒,0.1秒为单位. 0=无速度缓冲	在双速梯情况下,定义电梯减速时 速度缓冲时间.例如,低速绕组在高 速绕组断开前连接的时间
	8	高速kick时间	0.3	0--1.5秒,0.1秒为单位. 0=无高速kick时间	在双速梯情况下,定义高速kick时间. 高速kick时间:当低速运行时,高速 绕组所需连接来保证启动力矩的时间
液压梯	9	启动时间	0	0--3.0秒,0.1秒为单位. 0=无星行/DELTA启动	在星行或DELTA液压梯时的启动时间
	10	泵延时/ 上停止延时	0.8 /0.5 /1.0	0-2.0秒,0.1秒为单位	当Beringer驱动该 参数设0.8秒,此 时该值表示在阀关闭后的泵开的时间 在MAXTON/OLS驱动时该参数设0.5秒, MORIS驱动时默认值为1.0秒 对于MAZTON和OLS驱动,该值表示泵 延时(在阀关闭后的泵开时间) 对于MORIS驱动,该值表示上停止延时 (上阀关闭后的泵开时间)
综合	11	停止延时	3	0--9.0秒,0.1秒为单位	在电梯停止后到下一次启动前需等待的 最小时间
	12	缓冲测试	0	0=正常设置,1=缓冲测试	设置1来进行缓冲测试,每次重启后自动设0
	13	在校正运行时的 最大爬行时间	40	20--90秒,1秒为单位	设置校正运行时电梯以爬行速度运行 的最大时间
	14	使用后备电池	1	0=不使用,1=使用后备电池	在LCEDRV板无备用电池时必须设0
重置	16	重置	0	4=重置LCEDRV井道设置, 7=重置所有LCEDRV设置, 包括参数。其他值不变	电梯必须在检修模式,设置后必须重置。 在设该参数为4后井道设置回重置,必须 进行井道学习。(H3,H4)。设该参数 为6或7后,需重新设置LECDRV参数
再平层	17	使用再平层	0/1	0=无再平层,1=再平层,正常停站, 2=再平层,刹车停站	单速和双速梯默认无再平层.对于其他类型 (V3F10和hydros)使用再平层正常停站,再 平层刹车停站可用于开环的V3F10.再平层 错车停站是指LCEDRV通过刹车在再平层窗 口内(两个61标志)停止再平层
	18	再平层窗口	10	开始再平层所需的离平层和距离. 单位mm	当再平层精度有问题时,增加该窗口
	19	再频次停站 距离系数	0.6	用来定义再平层停站点的系数	不要改
BAR	20	77N位置	*	77N开关离底楼门区标志 中心的距离,单位cm	只读参数.再H3成功结束后,显示 77N开关的准确位置注:使用旧的 BAR系统时,需在给定标志前减7cm
	21	77U位置	*	77U开关离顶楼门区标志 中心的距离,单位cm	只读参数.再H3成功结束后,显示77U开关 的准确位置注:使用旧的BAR系统时,需在 给定标志后加7CM
	22	77N1/77U1 位置	0	77N1/77U1开关离底楼/ 顶楼门区标志中心的距离,单位cm	只读参数.再H3成功结束后,显示77N1/ 77U1的准确位置注:P 根据磁开关的安 装位置和BAR位置的偏差需要加或减

# 20K运通

BAR	23	H3高速运行距离	50/200	在H3模式中第一在减速前以高速运行的距离,单位cm	液压驱动和双速梯的默认值是50.V3F10和V3F10CL值为200.通常不需要改参数.在短井道情况下,如果H3模式无法成功的完成,则减小该值.单速梯改制由学习模式计算.
	24	H3检修运行距离	50/200	在H3模式中第一在减速前以检修运行的距离,单位cm	液压驱动和双速梯的默认值是50.V3F10和V3F10CL值为200.通常不需要改参数.在短井道情况下,如H3模式无法成功的完成,则减小该值.单速梯改制由学习模式计算.
	25	H3低速爬行运行距离	10	在H3模式中第一在减速前以低速/爬行速运行的距离,单位cm	通常无需改动
	26	爬行时间	1/0	0.0--5.0,0.1S为单位	设置在正常运行时的爬行时间.闭环驱动(VF3F10CL)的设定值为0.3秒,液压梯为1.5秒,其他类型为0.8秒
	27	BAR载重调试	2	0=不使用BAR载重调试 1=使用BAR载重调试	BAR载重调试基于在持续高速时的测定速度来调整减速成点和最终停站点.V3FCL该参数默认为不使用
	28	高速选择系数	0.3/ 0.7/1.5	1.0--99.9,0.1为变动单位	电梯以高速启动当:到目标站的距离>(高速选择系数)*(高速时的减速距离)+(高速选择常量)
	29	高速选择常量	100	100--999单位毫米	电梯以高速启动当:到目标站的距离>(高速选择系数)*(高速时的减速距离)+(高速选择常量)
	30	检修速选择系数	1	1.0--99.9,0.1为变动单位	电梯以检修速启动当:到目标站的距离>(检修速选择系数)*(检修速时的减速距离)+(检修速选择常量)
	31	检修速选择常量	200	100--999单位毫米	电梯以检修速启动当:到目标站的距离>(检修速选择系数)*(检修速时的减速距离)+(检修速选择常量)
	32	特殊	0	不用改	不用改
	33	楼层调整	0	1=恢复上一H4上一楼层调整值 2=H4楼层调整值	可用来恢复上一H4楼层调整值
	34	中速选择系数	2	1.0--99.9,0.1为变动单位	电梯以中速启动当:到目标站的距离>(中速选择系数)*(中速时的减速距离)+(中速选择常量)
	35	中速选择常量	100	100--999单位毫米	电梯以中速启动当:到目标站的距离>(中速选择系数)*(中速时的减速距离)+(中速选择常量)
	36	滑动极限百分比	0.015	单位0.1%	在H3模式下测得滑动小于该比例时,无需最终停站点补偿
	37	加速诊查极限	10	单位mm/s2	用来识别加速状态(匀速,加速,减速)
	38	超速极限百分比	10	10--100,单位%	该值加上100%的最高速(比如,如果极限为110%的话,设该值为10)

诊 断	40	停站错误， 上一次上行	X	--99--99，单位毫米	只读参数.显示上一次上行到所在层 停车的错误
	41	停站错误， 上一次下行	X	--99--99，单位毫米	只读参数.显示下一次下行到所在层 停车的错误
	42	停站错误， 平均上行	X	--99--99，单位0.1毫米	只读参数.显示上平均上行到所在层 停车的错误
	43	停站错误， 平均下行	X	--99--99，单位0.1毫米	只读参数.显示上平均下行到所在层 停车的错误
	44	上一次爬行 速度	X	0--9999单位mm/s	只读参数.测量上一次运行时的爬行 速度,爬行速度测量最终停站前的速度
	45	爬行速度偏差	X	-9999--9999单位mm/s	定义前两次运行的爬行速偏差
	46	最大高速时间	X	单位秒	只读参数.显示电梯能以高速运行的 最大时间
	47	抱闸到抱闸 时间	X	单位秒	只读参数.显示上一次运行时抱闸到 抱闸的时间
	50	加速度显示	0	mm/s <sup>2</sup>	设1米时LCECPU速度显示器显示加速度 /减速度mm/s <sup>2</sup> 而不显示速度. 注:最大显示值为255重启后,自动设为0
	51	超速极限百分比	10	单位cm/s	与6.38参数相关,显示最大超速值cm/s
	52	楼层长度	X	单位mm	只读参数.显示所在楼层到下一楼层的距离 ,单位mm参见713438f
	53	楼层间隙长度	X	单位mm	只读参数.显示门区门距离.从所在楼层的 门区的最高边缘到下一楼层的最底边缘的 距离,单位mm参见713438
	54	低于平层的 门区标志长度	X	单位mm	只读参数.显示门区标志低于平层的长度, 单位mm参见713438f
	55	高于平层的 门区标志长度	X	单位mm	只读参数.显示门区标志高于平层的长度, 单位mm参见713438f
	56	门区标志长度	X	单位mm	只读参数.显示门区标志的长度,单位mm 参见713438
	60	抱闸监控极性	0	0=禁止抱闸监测 1=正常极性NO连接常开接触器 2=反向极性NC连接常闭接触器	在电梯启动和停止时抱闸监控设0来 禁止抱闸监控
特 殊	61	停站长度	X	单位mm	停站信号的长度
	62	后门校正极限	40	单位mm	后面位置校正极限,如果错误位置偏离 B30边缘大于该极限,就用井道虚拟信号 来校正位置
短 层 站 调 试	70	较低短层错误	9999	单位mm	输入较低短层站的停站错误参见(713434)
	71	较高短层错误	9999	单位mm	输入较高短层站的停站错误参见713434
	72	较低门区置移动	9999	单位mm	显示较低门区位置移动参见713434
	73	较高门区置移动	9999	单位mm	显示较高门区位置移动参见713434
	74	较低楼层新偏差	X	单位mm	显示较低楼层新偏差参见713434
	75	较高楼层新偏差	X	单位mm	显示较高楼层新偏差参见713434
7电梯参数		功能	默认值	值	描述
门	1	开门入口	3	0=后门在顶层和底层 1=后门在横层,前门在底层 2=前门在顶层,后门在底层 3=前门在顶层和底层	定义HAS开关能打开的门,注:参见7.70



门	3	关门失败等待	30	显示*100ms=间隔值	开门和关门失败后的恢复时间
	4	关门极限	15	显示*100ms=间隔值	最大关门时间
	5	门锁监控	*	submenu1=厅门锁 submenu2=轿门锁	1=触电监视，加拿大用199
	6	厅门附加开门时间	1	秒[0--60]	厅门附加开门时间
	7	主站门附加开门时间	0	秒[0--60]	主站门附加开门时间
	9	门方向改变	0	100ms	门方向改变的最小时间
	11	独立的低速关门输出	0	0=关 1=开	定义在Hoistway Access或检修状态下门状态
	12	HAC和检修时门运动	1	0=不允许门自动运行 1=门由轿内ACCESS开关自动开，在检修上下行时关闭	
	13	DSS楼层	0	0=根据流量改变门速 1=低速（开门和关门） 2=中速（开门和关门） 3=正常速（开门和关门） 4=快速（开门和关门）	选择除主楼层外其他楼层的门速度
	14	DSS主楼层	0	0=根据流量改变门速 1=低速（开门和关门） 2=中速（开门和关门） 3=正常速（开门和关门） 4=快速（开门和关门）	选择主楼层的门速度
	15	SRC监控	0	0=无SRC监控 1=使用SRC RSC	定义SRC监控
	16	在层站AMD门门力矩	0	0=无门力矩 1=在楼层一直门力矩开 2=仅在锁楼层门力矩开	
召唤	20	反向取消允许	0	0=仅反运行方向的外如可消除 1=两方向都可消除	定义外召释放可同时消除
	21	交叉连接时间	4	秒	在运行方向召唤登记后，可忽视
	22	RED有效	0	0=关 1=开	反方向外召登记的时间
	23	STUCK服务间隔	0	0=关闭 1--30=间隔时间来服务STUCK外召，单位分	Stuck召唤按钮服务间隔
紧急情况	45	EPD完全服务使能	1	0=在EPD时电梯不允许正常服务 1=在EPD时电梯允许正常服务	定义电梯是否允许在紧急电源模式下以内部的时序运行
	46	EPD完全服务允许	*	submenu 1=在PRC模式下允许完全服务 submenu 2=在PRC模式下允许完全服务	在完整EPD服务下允许的模式
	47	EPD速度	0	0=全速 1=慢速 2=仅在RDF模式下以慢速运行	定义EPD下的速度
	48	锁梯时的EPD	0	0=锁梯旁路 1=不旁路锁梯	在EPD下使用/禁止忽略锁梯
	49	返回次序	*	submenu 1=第一台返回电梯 submenu 2=第二台返回电梯 ⋮ submenu 8=第八台返回电梯	电梯返回紧急返回层的次序
	50	最大返回数	0	N台电梯	定义在EPD模式下同时返回的电梯数，和能同时在EPD全速EPD服务下的电梯数

紧急情况	51	上电延时	0	0=使用外部的时序 0\<值\<255,使用内部的时序,默认 最小设15 255=RESQPAK	紧急电源模式内部时序的上电延时
	52	使用次序	*	submenu 1=第一台完全服务有效的 电梯 submenu 2=第二台完全服务有效的 电梯 ⋮ submenu 8=第八台完全服务有效的 电梯	在电梯返回紧急返回层后由时序定义的 能进入完整服务的次序
	53	返回监控时间	120	秒	电梯返回撤离层的时间
	54	运行监控时间	10	秒	电梯进入紧急电源控制的时间
其他	60	MES有效	0	0=关 1=开	医疗紧急服务使用/禁止
	61	MES开门	0	楼层号码	紧急医疗返回楼层
	62	MES楼层	1	1=前门 2=后门 3=前后门	
	71	SL1,SL2,SL3 释放窗口	0	继电器释放	定义SL继电器最大释放时间
	72	DTS测试时间	40	秒	定义最大楼层间的行驶时间 注:不知确切值时勿改动
	73	测试极限	5	加拿大定义为5	定义最大尝试启动次数
	74	使用BPI	0	0=OFF 1=ON	有效/禁止忽略显示功能
	75	恢复512类型	0	0=在两个连续错误后锁梯 1=在第一个错误后锁梯	定义在电梯关闭后,门区监视错误的次数
	76	DAL时间	0	0=手动复位.其他为时间单位为秒	重置干扰报警的时间
	77	DAL类型	0	0=DAL G 1=DAL CA	定义干扰报警输出操作类型
	78	使用V2驱动	0	0=关闭 1=打开,使用LCEDRV板 2=打开,使用LCEDRV板+G13 OPT板 I/O	0=V1驱动, 1=使用LCEDRV板, 2=使用LCEDRV板+G13OPT板 I/O
	79	外部到站钟	0	0=关闭 1=打开	当设为打开时,LCECOB24将取代 HEL作为致电站钟的输出
	80	蜂鸣器音量	3	0=关闭 1---10声音大小	召唤按钮蜂鸣器音量 对ROW,如果不是KSS信号的话设置为0 在北美保持0
	81	主站蜂鸣器音量	7	0=关闭 1---10声音大小	召唤按钮蜂鸣器音量 对ROW,如果不是KSS信号的话设置为0 在北美保持0
	82	到站钟音量	3	0=关闭 1---10声音大小	到站钟音量
	83	主站到站钟音量	7	0=关闭 1---10声音大小	主站到站钟音量
	84	轿箱位置控制	0	0=显示下一位置 1=显示当前位置	层站或轿箱显示下一位置或当前位置
	85	NSS延时	0	秒0---10	定义延时来防止群组内电梯同时启动
	86	FPO延时	30	秒0---30	在FPO电梯上一次召唤后的释放时间 1--FPO C--持续离群,正常召唤 2--FPO C--持续离群,特殊召唤
	87	FPO类型	0	0=FPO关闭 1=FPO C (使用正常召唤) 2=FPO C (使用特殊召唤) 3=FPO A (自动,特殊召唤)	该功能由一个时钟或者一个手动开关激活。 在有效信号为ON时,电梯会一直处在离群 模式。 3---FPO C--特殊召唤,自动离群。 该功能在离群召唤出现在自动激活。 在最后一个离群召唤服务结束后N秒 (由FPO延时参数定义)。电梯会自动 返回正常群组操作。

其他	88	F2K 轿箱显示区域	*	submenu 1=第一个区域 submenu 2=第二个区域 --- submenu 8=第八个区域	0=OSI 2=OLF 4=LOC 6=HEL 1=FRD 3=PRC 5=ATS 7=EAQ
	89	F2K 层站显示区域	*	submenu 1=第一个区域 submenu 2=第二个区域 --- submenu 8=第八个区域	0=OSI 4=ATS 1=PRC 3=HEL 5=BPI 2=FRD 6=L0L
	90	快速启动	0	0=关闭 1=使用独立的关门到位 2=驱动命令来提前驱动 3=快速启动(1+2)	有效/禁止快速启动
	91	LCEOPT监控	*	submenu 1:[0,1,2,3] submenu 2:[0,1,2,3] submenu 3:[0,1,2,3] submenu 4:[0,1,2,3] submenu 5:[0,1,2,3] submenu 6:[0,1,2,3] submenu 7:[0,1,2,3] submenu 8:[0,1,2,3] submenu 9:[0,1,2,3] submenu 10:[0,1,2,3] submenu 11:[0,1] submenu 12:[0,1] submenu 13:[0,1] submenu 14:[0,1] submenu 15:[0,1] submenu 16:[0,1] submenu 17:[0,1] submenu 18:[0,1] submenu 19:[0,1] submenu 20:[0,1] submenu 21:[0,1]	submenu 1:\[0,1,2,3]=功能选项板0, 前门=1,后门=2,前后门=3 submenu 2:\[0,1,2,3]=功能选项板1, 前门=1,后门=2,前后门=3 submenu 3:\[0,1,2,3]=功能选项板2, (楼层1--8的锁节点) 前门=1,后门=2,前后门=3 submenu 4:\[0,1,2,3]=功能选项板3 (楼层9--16的锁节点) 前门=1,后门=2,前后门=3, submenu 5:\[0,1,2,3]=功能选项板4, (楼层17--24的锁节点) 前门=1,后门=2,前后门=3 submenu 6:\[0,1,2,3]=功能选项板5, (楼层25--32的锁节点) 前门=1,后门=2,前后门=3 submenu 7:\[0,1,2,3]=功能选项板6, (楼层33--40的锁节点) 前门=1,后门=2,前后门=3 submenu 8:\[0,1,2,3]=功能选项板7, (楼层41--48的锁节点) 前门=1,后门=2,前后门=3
	92	层站信号 (上下箭头) (LAL)	3	0=LAL SB 1=LAL SN 2=LAL DB 3=LAL DN 4=LAL AB 5=LAL AN	LAL子码1: D=在减速点信号显示(上下箭头亮) S=在停站时信号显示(上下箭头亮) A=信号闪烁 LAL子码2:(非端站) B=如果无其他召唤,两个信号显示 (上下箭头亮) N=如果无其他召唤,两个信号不显示 (上下箭头亮) 注:在端站时,如无其他召唤时, 仅仅显示唯一方向(单箭头)
	93	轿箱信号 (上下箭头) (LAL)	3	0=LAL SB 1=LAL SN	LAL子码1: S=在停站时信号显示(上下箭头亮) LAL子码2:(非端站) B=如果无其他召唤,两个信号显示 (上下箭头亮) N=如果无其他召唤,两个信号不显示 (上下箭头亮) 注:在端站时,如无其他召唤时, 仅仅显示唯一方向(单箭头)
	94	WSC M	1	0=关闭 1=正常 2=fail safe for marine	
	95	PRL M域HEL M等待时间	0	0=30, 30=900秒	在海运环境的保持PRL或HEL 的等待时间.单位为30秒
	96	PRL显示类型	0	1=闪烁HEL显示	HEL载轿箱和层站闪烁显示

20K运通

8外部群组参数		功能	默认值	值	描述
GPS SGO 群组	1	子区选项		submenu 1=CPS选项 submenu 2=服务上下召 submenu 3=上行方向顶点 submenu 4=下行方向顶点 submenu 5=自动CPS	定义CPS选项
	2	子区域最低楼层		CPS区最低层	定义CPS区最低层
	3	子区域最高楼层		CPS区最高层	定义CPS区最高层
	4	最低进入层		在大楼里的最低进入楼层	在大楼里的最低进入楼层
	5	最高进入层		在大楼里的最高进入楼层	在大楼里的最高时入楼层
	6	SOG类型		0=无分离群组操作 1=SGO N,分离群组电梯单独出现 2=SGO P,分离群组电梯并行出现	分离群组类型
	7	SGO电梯		submenu 1=电梯1 submenu 2=电梯2 --- submenu 8=电梯8	分离群组电梯
	20	轿箱容量		轿箱载人的数量	轿箱容量
	21	运行速度		电梯速度,以0.5m/s为单位	电梯运行速度

附一;选项缩写按字母顺序排列

ABE C警铃,轿底/轿	DOP 禁止开门开关--控制柜内
ABE M警铃,基站	DTS 运行时间监察
ACL B精确再平层,自动	DZI Ni门区指示灯,无蜂鸣
ACL C精确再平层,自动,门关	EAQ 地震功能
ACU F语音报站	EBD A紧急电池驱动,自动
ADO 提前开门	EBS S紧急电池供电
ATS C司机服务,内呼按钮显示	EEC C轿箱安全出口触点
BFS 缓冲器开关	EEC S井道安全出口触点
BLF 满载直驶	EMH O井道貌岸然急停开关,一个开关
BMV R制动方式,电阻制动	EMP 控制柜急停开关
BOF 维修用开门按钮	EMR 轿顶急停开关
CCB 反向内呼	EPD MCF紧急电源驱动,到主楼层,门关,全集选
CCCL 内呼登记指示灯	EPS G备用电源分配器,群控
CCM A机房内呼,全部	EPS S备用电源他本器,独立控制
CDC 轿门触点	FCC C取消轿厢虚假召唤,通过计算停站数
CDL O轿门限位开关,独立开门限位	FEB G底楼延伸服务,群控
CEL S紧急轿厢照明--独立照明	FET G顶楼延伸服务,群控
CLF M轿厢照明主开关和主保险丝--机房墙上	FEB S底楼延伸服务,独立外召
CLS O轿内照明监察,泊梯开门	FET S顶楼延伸服务,独立外召
CNV N会议控制,正常	FID AO消防探测--大楼火警信号,选择撤离层,门开
COD 修正运行	FID BO消防探测--大楼火警信号,门开
CPI CO轿厢位置指示--轿厢内,点阵式	FID SO消防探测--手动开关,门开
CPI EO/LO轿厢位置指示--楼层/厅站入口,点阵式	FRD 消防运行
CPI PS轿厢位置指示--控制柜内,七段码	FRE 快速召回
CRB C内呼登记蜂鸣	GOL ETD 厅站到站钟,电子式
CSM UN上行强制停靠基站,门正常操作	IDP 下行高峰服务
DAL GP扰动示警	ISE F五方通话
DCB 关门按钮8	ISE N多方通话
DCB I关门按钮带指示灯	ITP 上下行高峰服务
DDC 奇偶楼层控制	IUP 上行高峰服务
DIA C运行方向指示	KONE E-LINK电梯监视管理系统
DOB O开门按钮,常开触点	LAL DB轿厢到站指示,在减速点,无召唤时丙方向箭头亮
DOB OI开门按钮带指示灯	LCC 外呼互锁,根据时间
	LCD 禁止外呼开关
	LCL 外呼登录显示灯

LIL AM电梯信号输出界面,警报,模式信号  
LIL AMB电梯信号输出界面,警报,二进制位置信号  
LOC E,0内呼锁定  
LOL E,0外呼锁定  
LPS VN同步运行  
LWD I轿厢称重装置,感应式  
MAF M电梯主保险--墙上  
MAS M电梯主开关--墙上  
MOP T马达过热保护,自动复位的热敏电阻  
NUD L强制关门,通过测量载重  
OCL A轿厢内照明,自动  
OCL AF轿厢照明,手动  
OCV A轿厢通风,自动  
OCV AF轿厢通风操作,手动  
OLF C超载功能,指示灯持续亮  
OSG CM轿厢限速器安全触点  
OSS COI退也服务开关,门开,照明亮,退也服务指示  
OSS LC退也服务开关,门关,照明关  
PAD C指定楼层停靠--门关  
PAM C主楼层停靠,门关  
PAS C第二楼层停靠,门关  
PDD N电源相位故障监测  
PRC K内呼优先服务,连续信号  
PRL LA/LO外呼优先服务,低优先级,所有内呼/一个内呼  
QCC 内呼快速关门  
RDF RC 救助运行功能,向上和向下驱动按钮,另加运行使能按钮  
REO O外呼重新开门功能一次  
SCN N起动计数器,起动次数.断电不丢失  
SED WSR检修运行,无限制,轿顶按钮带运行按钮  
SGE 安全钳触点  
SPB BP按钮黏滞监察,内外呼,不服务本按钮  
SRC RNC 光幕  
STM C马达停止,两接触器  
STP C起动转矩预置,LWD  
TFC T测速计数器,三次  
TSD ES 运载流量监察显示,在监控室