CT30A3370 Käyttöjärjestelmät ja systeemiohjelmointi

Joonas Hakkarainen, 0438374

Project 3: Kernel Hacking

Määritelmä

Projektin tarkoituksena oli lisätä uusi järjestelmäkutsu xv6 käyttöjärjestelmään. Kyseinen

järjestelmäkutsu, *getreadcount()* palauttaa tiedon siitä kuinka monta kertaa *read()*

järjestelmäkutsua on kutsuttu käyttäjä prosessien toimesta siitä lähtien kun ydin on

käynnistetty. Lisäksi *getreadcount()* järjestelmä kutsua oli mahdollista laajentaa toimimaan

muidenkin järjestelmäkutsujen kanssa ja myös niin että laskurin voi resetoida.

Järjestelmäkutsun implementointi vaati monen xv6 järjestelmä tiedoston muokkausta:

syscall.h, syscall.c, user.h, usys.S, sysproc.c. Lisäksi loin uuden ohjelman test_count.c, jota

varten Makefileen tuli lisätä maininta.

test_count.c

Test_count.c on C kielinen ohjelman, jolla uutta järjestelmäkutsua voidaan testata.

Ohjelmalle voi antaa 0-2 parametria, jos sille ei anneta yhtään parametria ohjelma kutsuu

getreadcount() järjestelmäkutsua perusarvoilla, eli se palauttaa vain tällä hetkellä

seurattavan järjestelmäkutsun laskurin arvon, joka seuraa oletuksena read() kutsuja, ja

tulostaa kyseisen arvon. Jos parametreja on yksi ohjelma tarkistaa onko annettu parametri

'-r' flagi, joka resetoi laskurin, jos ei niin ohjelma kutsuu getreadcoun():ia siten, että se

vaihtaa seurattavaa järjestelmäkutsua vastaamaan annettua numeroarvoa. Jos ohjelmalle

annetaan kaksi parametria, resetoidaan laskuri ja vaihdetaan seurattava järjestelmäkutsu.

Tässä tapauksessa resetointi on oikeastaan turhaa, koska seurattavan kutsun vaihtaminen

resetoi myös laskurin. Ohessa on kuva test_count.c tiedostosta.

Kuva: test_count.c

```
🔊 🖨 🗊 ~/Ohjelmointi/C/CT30A3370/Projektit/kernel_hacking/xv6-public/test_count.c - Sublim
        test count.c
      // Calls getreadcount to get the number of
// times a tracked syscall has been called.
     // Argument -r will reset counter.
#include "types.h"
#include "stat.h"
#include "user.h"
     main(int argc, char **argv)
           if (argc == 1) {
           i = getreadcount(0, 0);
} else if (argc == 2) {
   if (strcmp(argv[1], "-r") == 0) { // Resets counter
                i = getreadcount(0, 1);
} else {
    // Changes currently tracked syscall
                      i = getreadcount(atoi(argv[1]), 0);
           } else {
    // Changes currently tracked syscall
    i = getreadcount(atoi(argv[1]), 0);
28
29
                printf(1, "test_count: [syscalls[num]] [-r to reset counter]\n");
                exit();
           printf(1, "Count: %d\n", i);
           exit();
```

Makefile

Jotta test_count.c käännetään makefilea ajettaessa tuli tiedostoon lisätä maininta test_count.c tiedostosta. Ohessa kuva.

Kuva: Makefile

```
# after running make dist, probably want to

248  # rename it to rev0 or rev1 or so on and then

249  # check in that version.

250

251  EXTRA=\
252  mkfs.c ulib.c user.h cat.c echo.c forktest.c grep.c kill.c\
253  ln.c ls.c mkdir.c rm.c stressfs.c test_count.c usertests.c wc.c zombie.c\
254  printf.c umalloc.c\
255  README dot-bochsrc *.pl toc.* runoff runoff.list\
256  .gdbinit.tmpl gdbutil\
257

258  dist:
259  rm -rf dist
260  mkdir dist
```

syscall.h, usys.S, user.h

Jokaisesta järjestelmäkutsusta tulee olla maininnat näissä tiedostoissa, joten lisäsin ne maininnat *getreadcount()* kutsusta. Syscall.h tiedostossa on määritelty, millä numerolla järjestelmäkutsut tunnistetaan oletuksena ne ovat 1-21 ja kun lisäsin uuden annoin sille numeron 22. Usys.S tiedostossa on määritelty makro SYSCALL(name) ja lisäksi siellä on maininnat jokaisesta järjestelmäkutsusta, joten lisäsin maininnan uudelle kutsulle. User.h tiedostossa on julistettu järjestelmäkutsut, eli määritelty minkä tyypin se palauttaa ja millä parametreilla sitä kutsutaan. Koska halusin että uuden kutsun parametrit ovat kaksi kokonaislukua lisäsin user.h tiedostoon rivin *int getreadcount(int, int)*;. Ohessa on kuvat näistä kolmesta tiedostosta, joissa näkyvät tehdyt lisäykset.

Kuva: syscall.h

Kuva: usys.S

```
🔊 🖃 🗊 ~/Ohjelmointi/C/CT30A3370/Projel
      usys.S
       .globl name; \
       name: \
         movl $SYS_ ## name, %eax; \
         int $T_SYSCALL; \
         ret
11
     SYSCALL(fork)
     SYSCALL(exit)
12
13
     SYSCALL(wait)
     SYSCALL(pipe)
     SYSCALL(read)
     SYSCALL(write)
     SYSCALL(close)
     SYSCALL(kill)
     SYSCALL(exec)
     SYSCALL(open)
     SYSCALL (mknod)
     SYSCALL(unlink)
     SYSCALL(fstat)
    SYSCALL(link)
     SYSCALL(mkdir)
     SYSCALL(chdir)
     SYSCALL (dup)
     SYSCALL(getpid)
     SYSCALL(sbrk)
     SYSCALL(sleep)
     SYSCALL(uptime)
     SYSCALL (getreadcount)
```

Kuva: user.h

```
¬/Ohjelmointi/C/CT30A3370/Projektit/kernel_hacle<br/>
acle

number

number
                                      user.h
                            struct stat;
                            struct rtcdate;
                           int fork(void);
                          int exit(void)
                                                                                                                            _attribute__((noreturn));
                          int wait(void);
                          int pipe(int*);
                        int write(int, const void*, int);
int read(int, void*, int);
int close(int);
int kill(int);
int cross(int);
                       int Kill(int);
int exec(char*, char**);
int open(const char*, int);
int mknod(const char*, short, short);
int unlink(const char*);
int fstat(int fd, struct stat*);
int link(const char*, const char*);
int mkdir(const char*);
int chdir(const char*);
int dup(int);
int getpid(void);
                          int getpid(void);
char* sbrk(int);
                          int sleep(int);
                          int uptime(void);
                          int getreadcount(int, int);
                          int stat(const char*, struct stat*);
                          char* strcpy(char*, const char*);
void *memmove(void*, const void*, int);
                         char* strchr(const char*, char c);
int strcmp(const char*, const char*);
void printf(int, const char*, ...);
char* gets(char*, int max);
uint strlen(const char*);
void* memset(void*, int, uint);
void* memset(void*, int, uint);
36
                           void* malloc(uint);
                           void free(void*);
                           int atoi(const char*);
```

sysproc.c

Sysproc.c tiedostossa on määritelty itse järjestelmäkutsu, eli sys_getreadcount funktio. Lisäsin tiedostoon myös kaksi globaalia muuttujaa *int callCount, callToFollow*, joita käytetään määrittämään seurattava järjestelmäkutsu, (oletus on 5, eli *read()*) ja kutsujen

määrä, eli laskuri. Funktio on varsin yksinkertainen se käyttää kahta lokaalia muuttujaa, *int reset, follow*, jotka määräävät resetoidaanko laskuri ja mitä kutsua ruvetaan seuraamaan. Näihin muuttujiin saadaan arvot *argint* funktiolla, jolla saadaan välitettyä kokonaisluku parametreja järjestelmäkutsuihin, eli ne ottavat arvot, joilla järjestelmäkutsua kutsuttiin. Jos reset saa arvon 1, globaali laskuri resetoidaan ja jos follow saa arvon, joka on suurempi kuin 0 ja eri kuin tällä hetkellä seurattavan järjestelmäkutsun numeroarvo, resetoidaan laskuri ja vaihdetaan seurattavaa järjestelmäkutsua, muuttamalla globaalin *callToFollow* muuttujan arvoa. Lopuksi palautetaan laskurin arvo. Jotta saataisiin laskettua järjestelmäkutsuja, tulee muokata vielä yhtä tiedostoa. Ohessa on kuva sysproc.c tiedostosta.

Kuva: sysproc.c

```
— • ~/Ohjelmointi/C/CT30A3370/Projektit/kernel_hacking/xv6-public/s
        sysproc.c
      #include "types.h"
#include "x86.h"
#include "defs.h"
#include "date.h"
#include "param.h"
#include "memlayout.h"
#include "mmu.h"
#include "proc.h"
       int callCount = 0; // Initialize syscall counter
       int callToFollow = 5; // Default syscall, read, to count
 11
 12
 13
       sys_getreadcount(void)
         int reset, follow;
         argint(0, &follow);
         argint(1, &reset);
         if(reset == 1) {
   // Reset counter if argument given
            callCount = 0;
          if(follow > 0 && follow != callToFollow) {
            callToFollow = follow;
            callCount = 0;
          return callCount;
       int
       sys fork(void)
          return fork();
```

syscall.c

Tässä tiedostossa on maininnat, jokaisesta sysproc.c tai sysfile.c tiedostoissa määritellystä sys_järjestelmäkutsusta ja lisäksi taulukko, jossa on järjestelmäkutsujen numerot, joten lisäsin uuden järjestelmäkutsun molempiin. Lisäsin lisäksi maininnan sysproc.c tiedostossa määrittämistäni kahdesta globaalista muuttujasta: laskurista ja seurattavasta kutsusta. Tässä tiedostossa on myös funktio syscall(), jonka läpi jokainen järjestelmäkutsu kulkee, joten lisäsin kyseiseen funktioon if lauseen, joka tarkastaa onko kutsuttu järjestelmäkutsu se, jota seurataan tällä hetkellä ja jos on niin laskuria kasvatetaan yhdellä. Näin saadaan pidettyä yllä laskuria, jota getreadcount() järjestelmä kutsu voi käyttää ja palauttaa tiedon kutsuvalle ohjelmalle. Ohessa on kuva syscall.c tiedostosta ja uuden järjestelmäkutsun testaamisesta.

Kuva: syscall.c

```
¬/Ohjelmointi/C/CT30A3370/Projektit/kernel_hacking/xv6-public/syscall.c - Subli
                                                     syscall.c
103
      extern int sys wait(void);
      extern int sys_write(void);
extern int sys_uptime(void);
      extern int sys getreadcount(void);
110
      extern int callCount;
      extern int callToFollow;
111
112
113
      static int (*syscalls[])(void) = {
114
      [SYS_fork]
                      sys_fork,
                      sys_exit,
115
      [SYS_exit]
116
      [SYS wait]
                      sys_wait,
117
      [SYS_pipe]
                      sys_pipe,
      [SYS_read]
[SYS_kill]
118
                      sys_read,
sys_kill,
119
      [SYS_exec]
120
                      sys exec,
      [SYS_fstat]
                      sys fstat,
121
      [SYS chdir]
                      sys_chdir,
122
      [SYS dup]
                      sys dup,
123
124
      [SYS getpid]
                      sys getpid,
125
      [SYS sbrk]
                      sys sbrk,
126
      [SYS sleep]
                      sys sleep,
127
      [SYS uptime]
                      sys uptime,
      [SYS_open]
128
                      sys_open,
129
      [SYS_write]
                      sys_write,
      [SYS_mknod]
130
                      sys_mknod,
131
      [SYS_unlink] sys_unlink,
                      sys_link,
132
      [SYS_link]
133
      [SYS_mkdir]
                      sys_mkdir,
134
      [SYS_close] sys_close,
[SYS_getreadcount] sys_getreadcount,
135
136
      };
137
138
      void
      syscall(void)
139
        int num;
        struct proc *curproc = myproc();
143
        num = curproc->tf->eax;
144
        if(num > 0 && num < NELEM(syscalls) && syscalls[num]) {
          if(num == callToFollow) {
            callCount++;
          curproc->tf->eax = syscalls[num]();
          cprintf("%d %s: unknown sys call %d\n",
154
                   curproc->pid, curproc->name, num);
          curproc->tf->eax = -1;
156
        }
```

Kuva: kutsun testaaminen

```
SeaBIOS (version Ubuntu-1.8.2-1ubuntu1)
iPXE (http://ipxe.org) 00:03.0 C980 PCI2.10 PnP PMM+1FF92460+1FED2460 C980
Booting from Hard Disk...
cpu1: starting 1
cpu0: starting 0
sb: size 1000 nblocks 941 ninodes 200 nlog 30 logstart 2 inodestart 32 bmap star
t 58
init: starting sh
$ test_count
Count: 11
$ test_count -r
Count: 0
$ test_count 2
Count: 0
$ test_count
Count: 1
```