数值解析

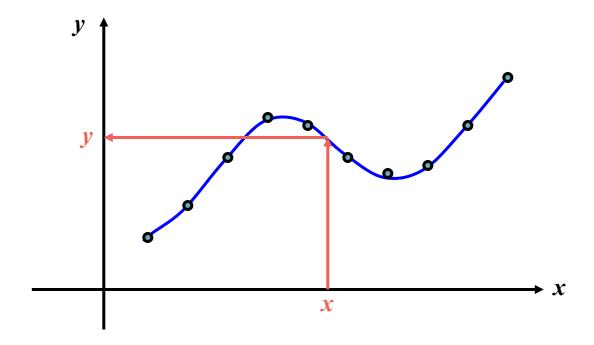
第9回 関数近似と補間2 ~ラグランジュ補間, ニュートン補間~

目的

- ・近似と補間の違いを理解する
- ・多項式による補間を実装できるようにする

補間 (interpolation)

- ・複数の (x_i, y_i) のペアが与えられたとき、
 - 与えられたすべての点を通る関数を求め、
 - 任意のxに対し、対応するyを求める手法。



関数近似と補間

· 関数近似 (fitting)

データ群を関数で表現することで、おおまかな傾向を知る. 関数がデータ点を通らないことが多い. 誤差がある測定データにおいて、誤差の影響を軽減できる. あてはめ関数が不適切だとデータ点ですら正しく表現できない.

•補間 (interpolation)

データ群をすべて通る関数を求め、任意の点で値を推定する. 誤差が含まれるデータでは誤差の影響を受けやすい 少なくともデータ点においては正確に表現される.

ラグランジュ補間

- n+1組のデータ $\{(x_0, y_0), (x_1, y_1), ..., (x_n, y_n)\}$ を n次の多項式で表すことで補間する. (一意)
- ・必ずデータ点を通ることから補間n次多項式は

$$P_n(x) = \sum_{i=0}^{n} y_i l_i(x)$$

例えばデータ (x_0, y_0) に関して

ラグランジュ補間

・一般的なデータ (x_k, y_k) に関して

$$P_n(x_k) = \sum_{i=0}^{n} y_i \, l_i(x_k) \qquad \qquad l_i(x_k) = \begin{cases} 1 \, (k=i) \\ 0 \, (k \neq i) \end{cases}$$

 $k \neq i$ のとき $l_i(x) = 0$ の条件より,

$$l_i(x) = A(x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{k-1})(x - x_{k+1}) \dots (x - x_n)$$

 $x = x_1$ のとき0 $x = x_n$ のとき0

k = iのとき $l_i(x) = 1$ の条件より,

$$1 = A(x_i - x_0)(x_i - x_1) \dots (x_i - x_{k-1})(x_i - x_{k+1}) \dots (x_i - x_n)$$

$$A = \frac{1}{(x_i - x_0)(x_i - x_1) \dots (x_i - x_{k-1})(x_i - x_{k+1}) \dots (x_i - x_n)}$$

ラグランジュ補間

(x_i, y_i)に関して

$$l_i(x) = \frac{(x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{k-1})(x - x_{k+1}) \dots (x - x_n)}{(x_i - x_0)(x_i - x_1) \dots (x_i - x_{k-1})(x_i - x_{k+1}) \dots (x_i - x_n)}$$

$$= \prod_{k=0, k \neq i}^{n} \frac{x - x_k}{x_i - x_k}$$

$$P_n(x) = \sum_{i=0}^n y_i \, l_i(x) \qquad \qquad P_n(x) = \sum_{i=0}^n y_i \prod_{k=0, k \neq i}^n \frac{x - x_k}{x_i - x_k}$$

ラグランジュ補間多項式

ラグランジュ補間例: 2次式

(x,y)=(1,1),(3,9),(7,49)の3点から,(5,y)の値を求める.

$$i = 0$$

$$\mathbf{y_0} \times \frac{x - x_1}{x_0 - x_1} \times \frac{x - x_2}{x_0 - x_2} = 1 \times \frac{x - 3}{-2} \times \frac{x - 7}{-6}$$

$$i = 1$$

$$9 \times \frac{x-1}{2} \times \frac{x-7}{-4}$$

$$i = 2$$

$$49 \times \frac{x-1}{6} \times \frac{x-3}{4}$$

$$P_n(x) = \sum_{i=0}^n y_i \prod_{k=0, k \neq i}^n \frac{x - x_k}{x_i - x_k}$$

ラグランジュ補間例: 2次式

(x,y)=(1,1),(3,9),(7,49)の3点から、(5,y)の値を求める.

$$i = 0$$

$$1 \times \frac{x - 3}{-2} \times \frac{x - 7}{-6}$$

$$i = 1$$

$$9 \times \frac{x - 1}{2} \times \frac{x - 7}{-4}$$

$$i = 2$$

$$49 \times \frac{x - 1}{6} \times \frac{x - 3}{4}$$

$$P_n(x) = \sum_{i=0}^n y_i \prod_{k=0, k \neq i}^n \frac{x - x_k}{x_i - x_k}$$

$$x = 5$$

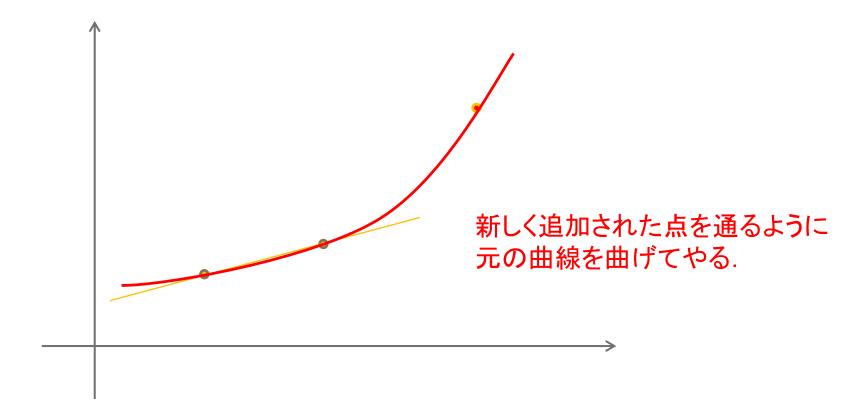
$$1 \times \frac{5 - 3}{-2} \times \frac{5 - 7}{-6} = -\frac{1}{3}$$

$$9 \times \frac{5-1}{2} \times \frac{5-7}{-4} = \frac{72}{8} = 9$$

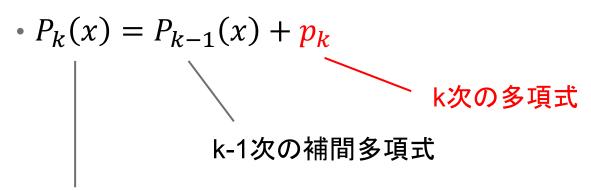
$$49 \times \frac{5-1}{6} \times \frac{5-3}{4} = \frac{49 \times 8}{24} = \frac{49}{3}$$

$$y = P_2(5) = -\frac{1}{3} + 9 + \frac{49}{3} = 9 + \frac{48}{3} = 25$$

- ・ラグランジュ補間は次数(点数)が変わると全部再計算→面倒
- ・ 増えた分だけ計算することはできないか?



新しく追加された点を通るように元の曲線を曲げてやる.



k次の補間多項式

k-1次の補間多項式はk-1個の点すべてを通過していたはずなので

$$p_k(x_i) = 0,$$
 $i = 0,1,...,k-1$

となるように構成すれば、k次補間式 $P_k(x)$ も必ずこれらの点を通る.

$$p_k(x) = b_k \prod_{i=0}^{k-1} (x - x_i)$$

$$P_k(x) = P_{k-1}(x) + p_k$$

$$p_k(x) = b_k \prod_{i=0}^{k-1} (x - x_i)$$

$$P_{k-1}(x) = P_{k-2}(x) + p_{k-1}$$

$$P_n(x) = \sum_{k=0}^{n} b_k \prod_{i=0}^{k-1} (x - x_i)$$

k = 0のときは1

1点(0次式)
$$P_0(x_0) = b_0 = y_0$$
2点(1次式)
$$P_1(x_1) = b_0 + b_1(x_1 - x_0) = y_1 \qquad b_1 = \frac{y_1 - y_0}{x_1 - x_0}$$

$$P_n(x) = \sum_{k=0}^{n} b_k \prod_{i=0}^{k-1} (x - x_i)$$

1点(0次式)
$$P_0(x_0) = b_0 = y_0$$

2点(1次式)
$$P_1(x_1) = b_0 + b_1(x_1 - x_0) = y_1$$
$$b_1 = \frac{y_1 - y_0}{x_1 - x_0}$$

3点(2次式)
$$P_2(x_2) = b_0 + b_1(x_2 - x_0) + b_2(x_2 - x_1)(x_2 - x_0) = y_2$$

$$f[x_0, x_1, x_2] = b_2 = \frac{1}{x_2 - x_0} \left[\frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} - \frac{y_1 - y_0}{x_1 - x_0} \right]$$
$$f[x_1, x_2] \quad f[x_0, x_1] \quad \not\equiv \mathcal{H}$$

n点(n-1次式)

$$b_n = \frac{f[x_1, x_2, \dots, x_n] - f[x_0, x_1, \dots, x_{n-1}]}{x_n - x_0}$$

n階差(分)商

補足資料: 3次の式変形

$$P_{2}(x_{2}) = b_{0} + b_{1}(x_{2} - x_{0}) + b_{2}(x_{2} - x_{1})(x_{2} - x_{0}) = y_{2}$$

$$\frac{y_{1} - y_{0}}{x_{1} - x_{0}}(x_{2} - x_{0}) + b_{2}(x_{2} - x_{1})(x_{2} - x_{0}) = y_{2} - y_{0}$$

$$b_{2} = \frac{1}{(x_{2} - x_{1})(x_{2} - x_{0})} \left\{ y_{2} - y_{0} - \frac{y_{1} - y_{0}}{x_{1} - x_{0}}(x_{2} - x_{0}) \right\}$$

$$b_{2} = \frac{1}{x_{2} - x_{0}} \left\{ \frac{y_{2} - y_{1}}{x_{2} - x_{1}} + \frac{y_{1} - y_{0}}{x_{2} - x_{1}} - \frac{y_{1} - y_{0}}{(x_{2} - x_{1})(x_{1} - x_{0})}(x_{2} - x_{0}) \right\}$$

$$b_{2} = \frac{1}{x_{2} - x_{0}} \left\{ \frac{y_{2} - y_{1}}{x_{2} - x_{1}} + \frac{(y_{1} - y_{0})(x_{1} - x_{0}) - (y_{1} - y_{0})(x_{2} - x_{0})}{(x_{2} - x_{1})(x_{1} - x_{0})} \right\}$$

$$b_{2} = \frac{1}{x_{2} - x_{0}} \left\{ \frac{y_{2} - y_{1}}{x_{2} - x_{1}} + \frac{(y_{1} - y_{0})(x_{1} - x_{2})}{(x_{2} - x_{1})(x_{1} - x_{0})} \right\}$$

$$b_{2} = \frac{1}{x_{2} - x_{0}} \left\{ \frac{y_{2} - y_{1}}{x_{2} - x_{1}} - \frac{y_{1} - y_{0}}{x_{1} - x_{0}} \right\}$$

ニュートン補間例: 2次式

(x,y)=(1,1),(3,9),(7,49)の3点から、(5,y)の値を求める.

$$y$$
 1階差分商 2階差分商 $\begin{pmatrix} y_0 & f[x_0, x_1] & f[x_0, x_1, x_2] \\ y_1 & f[x_1, x_2] & NA \\ y_2 & NA & NA \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & \frac{9-1}{3-1} & f[x_0, x_1, x_2] \\ \frac{49-9}{7-3} & NA \\ 49 & NA & NA \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} 1 & 4 & \frac{10-4}{7-1} \\ 9 & 10 & NA \\ 49 & NA & NA \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 4 & 1 \\ 9 & 10 & NA \\ 49 & NA & NA \end{pmatrix}$$

ニュートン補間例: 2次式

(x,y)=(1,1),(3,9),(7,49)の3点から、(5,y)の値を求める.

$$P_n(x) = \sum_{k=0}^{n} b_k \prod_{i=0}^{k-1} (x - x_i)$$

$$p_{2}(x) = b_{0} + b_{1}(x - x_{0}) + b_{2}(x - x_{1})(x - x_{0})$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 4 & 1 \\ 9 & 10 & NA \\ 49 & NA & NA \end{pmatrix}$$

(5, y)では、

$$p_2(x) = 1 + 4(5-1) + 1(5-3)(5-1) = 25$$

ラグランジュ補間と同じ結果(3点を通る2次式は一意)

補足: 1点追加したら

$$\begin{pmatrix} y_0 & f[x_0, x_1] & f[x_0, x_1, x_2] & f[x_0, x_1, x_2, x_3] \\ y_1 & f[x_1, x_2] & f[x_1, x_2, x_3] & NA \\ y_2 & f[x_2, x_3] & NA & NA \\ y_3 & NA & NA & NA \end{pmatrix}$$

$$p_3(x) = b_0 + b_1(x - x_0) + b_2(x - x_1)(x - x_0) + b_3(x - x_2)(x - x_1)(x - x_0)$$

増えたところだけ計算

演習課題9

1. k9-input.csvから計測データを読み込み、その中から以下に示す最初の3点を利用した補間により、x = 2.0のときの値を求めよ.

$$(x, y)$$
: $(-1.0, -1.0)$ $(1.5, 7.125)$ $(3.0, 63.0)$

2. k9-input.csvに記録された4つ目の計測データ(4.0,159.0) も利用した補間によりx = 2.0のときの値を求めよ.