

Grundlagen Datenbanken

Benjamin Wagner

15. Januar 2019





Allgemeines

- Folien von mir sollen unterstützend dienen. Sie sind nicht von der Übungsleitung abgesegnet und haben keinen Anspruch auf Vollständigkeit (oder Richtigkeit).
- Bei Fragen oder Korrekturvorschlägen: wagnerbe@in.tum.de
- Vorlesungsbegleitendes Buch von Professor Kemper (Chemiebib)
- Mein Foliensatz ist online: https://github.com/wagjamin/GDB2018



Speicherhierachie

- Moderne Rechner haben verschiedene Arten des Speichers
- Dieser ist hierarchisch angeordnet: größerer Speicher ist langsamer
- Bei Festplatten kann zusätzlicher Aufwand entstehen (z.B. disk seek)

Speicher	Größe	Latenz	Vergleich
Register	bytes	1ns	Schreibtisch
Cache	K-M bytes	<10ns	Zimmer
Hauptspeicher	G bytes	<100ns	Nachbarschaft
Externer Speicher	T bytes	1ms	Tokyo



RAID

- Ziel: Hoher Durchsatz, Fehlertoleranz in Festplattenverbund
- RAID0: Block-Striping
- RAID1: Block-Mirroring
- RAID3: Bit-Striping & Paritätsplatte
- RAID4: Block-Striping & Paritätsplatte
- RAID5: Block-Striping, verteilte Paritätsblöcke
- RAID5 bietet gutes Verhältnis zwischen Overhead & Leistung



Buffer Manager

- Historisch waren Datenbestände größer als der Hauptspeicher
- Es mussten zusätzlich Daten auf Festplatten gespeichert werden
- Hierfür werden Tupel in "Slotted Pages" angeordnet
- Buffer Manager verwaltet, welche Slotted Pages im Hauptspeicher sind



Datenstrukturen

- Datenstrukturen sollen diesen Aufbau berücksichtigen
- Wenige Speicherzugriffe, große und zusammenhängende Speicherbereiche
- Trotzdem noch schnelle Zugriffszeiten
- ⇒ Klassische Binärbäume reichen nicht aus
 - Frage: Warum nicht? Was verschafft Abhilfe?



B-Bäume

- Knoten speichern (Tupel, Pointer) Paare
- Ein Knoten kann viele hundert Einträge haben
- Binäre Suche im Knoten
- Knoten können ebenfalls auf Festplatte ausgelagert werden
- B-Baum garantiert Auslastung von $\geq 50\%$
- B⁺-Baum speichert Daten nur in Blättern
- Achtung: Löschen und Einfügen kann Knotenstruktur ändern



B⁺-Bäume

Datenbanken benutzen anstatt B-Bäumen in der Regel B⁺-Bäume.

Warum?



B⁺-Bäume

- Datenbanken benutzen anstatt B-Bäumen in der Regel B⁺-Bäume.
 Warum?
- Mehr innere Knoten pro Blatt, einfache Bereichsabfragen
- In der Regel haben Blätter next-Zeiger zum (rechten) Nachbarblatt
- Oft werden nur inserts, aber keine deletes unterstützt
- Mehrbenutzersynchronisation von B/B⁺-Bäumen schwierig



B⁺-Bäume - inserts

- 1. Suche Blatt, in welches Schlüssel eingefügt werden soll
- 2. Falls noch Kapazität:
 - Füge Schlüssel ein
- 3. Falls keine Kapazität mehr:
 - Teile vollen Knoten in zwei neue Knoten auf
 - Füge den Schlüssel in einen der neuen Knoten ein
 - Füge mittleren Eintrag in Vaterknoten → Schritt 2 *
 - Falls kein Vaterknoten: lege neue Wurzel an
 - *Achtung, bei inneren Knoten müssen inserts wie in klassischen B-Bäumen ablaufen
 - Achtung: splits können sich bis zur Wurzel fortpflanzen
 - Frage: wie verhalten sich insert und lookup asymptotisch?



Hashing

- Hashtabellen eignen sich für Punktanfragen
- Frage: wie verhalten sich insert und lookup asymptotisch?



Hashing

- Hashtabellen eignen sich für Punktanfragen
- Frage: wie verhalten sich insert und lookup asymptotisch?
- Es wäre interessant, Hashtabellen als Index zu nutzen
- Aber: Wie kann ich eine Hashtabelle auf Disk auslagern? Was passiert, wenn die Hashtablle voll ist?



Hashing

- Hashtabellen eignen sich für Punktanfragen
- Frage: wie verhalten sich insert und lookup asymptotisch?
- Es wäre interessant, Hashtabellen als Index zu nutzen
- Aber: Wie kann ich eine Hashtabelle auf Disk auslagern? Was passiert, wenn die Hashtablle voll ist?
- I.d.R. nicht sinnvoll, alle Werte neu in gößere Tabelle einzufügen
- Erweiterbares Hashing (engl. extendible hashing) löst diese Probleme
- Hashing auch in Anfragebearbeitung interessant (Hash-Joins)



Erweiterbares Hashing

- Größe der Hashtabelle ist immer Zweierpotenz
- Daten werden in Buckets gespeichert
- Mehrere Indizes der Hashtabelle können auf gleiche Buckets zeigen
- Inserts können in drei Fälle unterteilt werden:
 - Bucket hat noch Platz ⇒ kein Problem
 - Bucket is voll, abere mehrere Indizes zeigen auf gleichen Bucket ⇒ splitte Buckets
 - Es zeigt nur ein Index auf den vollen Bucket ⇒ verdopple Größe der Hashtabelle
- Wachstum ist nun weniger invasiv, es muss nicht jeder Bucket neu angepasst werden
- Aber: Verdoppelung der Tabellengröße trotzdem sehr invasiv
- Ausblick: Linear Hashing, Multi Level Extendible Hashing



Mehrdimensionale Indexstrukturen

- Was passiert, wenn wir unsere Daten mehrdimensional sind?
- Z.b. für Events mit Ortsangaben
- Wir brauchen Indexstrukturen, die Anfragen auf solchen Daten effizient möglich machen
- Hier gibt es viele Möglichkeiten: Grid Files, R-Bäume, R⁺-Bäume



R-Baum

- · Idee: Teile Raum iterativ in disjunkte Rechtecke auf
- Wie beim B-Baum kann es mehrere Ebenen geben
- · Splitten von Knoten ist oft aufwendig und nicht immer eindeutig