



# 搜索算法

## 深度优先搜索

全排列问题

走迷宫问题

前置知识：递归



## 广度优先搜索

走迷宫（改）问题

水坑计数问题

前置知识：队列





# 深度优先搜索



# 全排列问题

求自然数 1 到  $n$  所有的排列，即  $n$  的全排列。

$$1 \leq n \leq 9$$

Source: Luogu P1706

# 全排列问题

由于数据范围小，显然可以直接用循环语句枚举。

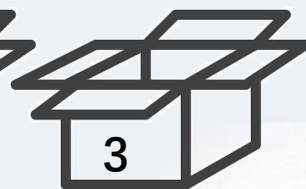
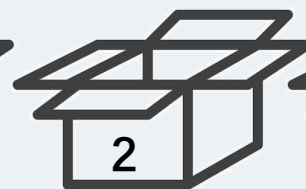
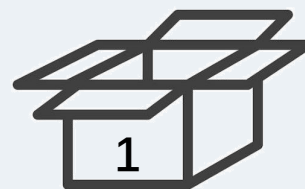
但是，有更简单的方法吗？

我们不妨从  $n = 3$  的小规模情况入手。

假设我们手上有三张卡片，分别写着 1 2 3。

然后有三个标号为1 2 3的盒子。

把卡片放入盒子里，有哪些放法？



## 全排列问题 ( $n=3$ )

简单手玩后，我们可以得到这样一段伪代码。

```
for(检查所有卡片){  
    if(这张卡没用过){  
        放到盒子里面  
        去搞下一个盒子  
        回收卡片  
    }  
}
```



## 全排列问题 ( $n=3$ )

考虑把伪代码进行转化。

检查所有卡片可以用for循环从 1 到 3 实现。

确定一张卡片有没有用过可以开一个 bool 数组 `used`。

`used[i] = true` 表示这张卡片已经被放过了

直接判断 `used[i]` 的值即可知道这张卡片有没有被用过。

```
for(int i=1;i<=3;i++){  
    if(used[i]!=true){  
        放到盒子里面  
        去搞下一个盒子  
        回收卡片  
    }  
}
```

## 全排列问题 ( $n=3$ )

如何实现把卡片放到盒子里面的效果？

开个 int 数组 box。

box[i] 里面存放进第 i 个盒子里面的卡片数字。

放卡的时候记得要更新对应卡片的 used。

```
for(int i=1;i<=3;i++){  
    if(used[i]!=true){  
        box[j]=i; //假设当前放到了第 j 个盒子  
        used[i]=true;  
        去搞下一个盒子  
        回收卡片  
    }  
}
```



## 全排列问题 ( $n=3$ )

如何回收卡片?

改 used 和 box 的值?

仔细一想会发现下次放卡片的时候,

新的卡片数值会覆盖掉原来的卡片。

因此不用改 box 的值, 只要改 used 的值即可。

```
for(int i=1;i<=3;i++){  
    if(used[i]!=true){  
        box[j]=i; //假设当前放到了第 j 个盒子  
        used[i]=true;  
        去搞下一个盒子  
        used[i]=false;  
    }  
}
```

## 全排列问题 ( $n=3$ )

如何做到去找下一个盒子？

用循环语句显然不合适。

我们注意到每次处理盒子的过程是相似的。

不妨考虑使用递归。

可以发现，递归很好的满足了我们的要求。

```
void put_card_into_box(int j){  
    for(int i=1;i<=3;i++){  
        if(used[i]!=true){  
            box[j]=i; //假设当前放到了第 j 个盒子  
            used[i]=true;  
            put_card_into_box(j+1); //去处理第 j+1 个盒子  
            used[i]=false;  
        }  
    }  
}
```

## 全排列问题 ( $n=3$ )

但是，我们不能让程序一直递归下去。

边界条件是什么？

考虑  $n = 3$  时，那第 4 个盒子就是不存在的。

这时候就要结束递归。

使用 if 语句在 for 循环之前判断一下即可。

```
bool used[mxn];
int box[mxn];

void put_card_into_box(int j){
    if(j==4){ //第四个盒子不存在，结束递归
        for(int i=1;i<=3;i++){
            printf("%d ",box[i]);
            putchar('\n'); //输出每个盒子中的卡片编号
        }
        return;
    }

    for(int i=1;i<=3;i++){
        if(used[i]!=true){
            box[j]=i; //假设当前放到了第 j 个盒子
            used[i]=true;
            put_card_into_box(j+1); //去处理第 j+1 个盒子
            used[i]=false;
        }
    }
}

int main(){
    put_card_into_box(1); //从第一个盒子开始放
    return 0;
}
```



# 全排列问题

推广  $n = 3$  情况下的代码：

- ✓ 从第 1 个盒子处理到第  $n$  个盒子；
- ✓ 卡片编号从 1 到  $n$ ；
- ✓ 第  $n + 1$  个盒子不存在。

在原来的代码上简单修改即可。

```
bool used[mxn];
int box[mxn],n;

void put_card_into_box(int j){
    if(j==n+1){ //第n+1个盒子不存在，结束递归
        for(int i=1;i<=n;i++){
            printf("%d ",box[i]);
        }
        putchar('\n'); //输出每个盒子中的卡片编号
        return;
    }
    for(int i=1;i<=n;i++){
        if(used[i]!=true){
            box[j]=i; //假设当前放到了第 j 个盒子
            used[i]=true;
            put_card_into_box(j+1); //去处理第 j+1 个盒子
            used[i]=false;
        }
    }
}

int main(){
    scanf("%d",&n);
    put_card_into_box(1); //从第一个盒子开始放
    return 0;
}
```

# 深度优先搜索

恭喜你解决了全排列问题！

复盘一下这个过程？有两个关键点：

1. 做出某一步的决策，然后进入下一步，直到碰到边界；
2. 回头，还原现场，尝试其它决策的可能。

这个过程就是深度优先搜索（Depth First Search，简称DFS）。

其中，走回头路还原现场的部分有个别称：回溯。

```
void dfs(int step){ //当前进行第 step 步决策
    if(/*到达边界*/){
        return; //回头
    }
    //考虑第一种决策可能
    dfs(step+1);
    //还原现场
    //考虑第二种决策可能
    dfs(step+1);
    //还原现场
    //...
}
```



# 走 迷 宫 问 题

给定一个  $N * M$  方格的迷宫，迷宫里有  $T$  处障碍，障碍处不可通过。

在迷宫中移动有上下左右四种方式，每次只能移动一个方格。数据保证起点上没有障碍。

给定起点坐标和终点坐标，每个方格最多经过一次，问有多少种从起点坐标到终点坐标的方案。

$1 \leq N, M \leq 5, 1 \leq T \leq 10$

Source: Luogu P1605



# 走 迷 宫 问 题

同样的，我们可以先自己在纸上画一个小的迷宫玩一玩。根据我们上一问的模型，可以得到：

- 状态：在迷宫中的某个位置；
- 下一步的决策：上下左右四个方向选一个没有障碍没有出迷宫边界的方向走；
- 边界条件：走到迷宫终点。

于是我们可以得到这样一段代码。

```
void dfs(int now_x,int now_y){
    if(now_x==end_x&&now_y==end_y){
        count_of_ans++;
        return;
    }
    if(now_x+1>=0&&now_y>=0&&now_x+1<n&&now_y<m&&Map[now_x+1][now_y]!='#'){
        //判断是否超出了迷宫地图边界并且下一步走的位置不是墙
        dfs(now_x+1,now_y);
    }
    if(now_x-1>=0&&now_y>=0&&now_x-1<n&&now_y<m&&Map[now_x-1][now_y]!='#'){
        dfs(now_x-1,now_y);
    }
    if(now_x>=0&&now_y+1>=0&&now_x<n&&now_y+1<m&&Map[now_x][now_y+1]!='#'){
        dfs(now_x,now_y+1);
    }
    if(now_x>=0&&now_y-1>=0&&now_x<n&&now_y-1<m&&Map[now_x][now_y-1]!='#'){
        dfs(now_x,now_y-1);
    }
}
```

# 走 迷 宫 问 题

然后我们发现，这段代码死循环了。

仔细发现，因为每次决策都是向四个方向走，从第二步开始就可能会走回头路，最后导致了无限的递归。

解决问题的关键是在每一步决策时，知道自己那些位置已经走过了。我们可以开一个二维的 bool 数组 `vis`，`vis[i][j]=true` 代表  $(i, j)$  这个格子已经被访问过了。每次决策只去走 `vis[x][y]=false` 的格子，把 `vis[x][y]` 先修改为 `true`，回溯的时候改回 `false`，就可以避免走回头路的问题。

我们把这种记下已经搜过的东西来避免重复搜索节省时间的方法，称为记忆化，这种搜索方式也叫记忆化搜索。

# 走 迷 宫 问 题

加入上述修改后，核心代码如下：

```
void dfs(int now_x,int now_y){
    if(now_x==end_x&&now_y==end_y){ //走到终点，方案数+1
        count_of_ans++;
        return;
    }
    if(now_x+1>=0&&now_y>=0&&now_x+1<n&&now_y<m&&Map[now_x+1][now_y]!='#'&&!vis[now_x+1][now_y]){
        //判断是否超出了迷宫地图边界并且下一步走的位置不是墙
        vis[now_x+1][now_y]=true;
        dfs(now_x+1,now_y);
        vis[now_x+1][now_y]=false;
    }
    if(now_x-1>=0&&now_y>=0&&now_x-1<n&&now_y<m&&Map[now_x-1][now_y]!='#'&&!vis[now_x-1][now_y]){
        vis[now_x-1][now_y]=true;
        dfs(now_x-1,now_y);
        vis[now_x-1][now_y]=false;
    }
    if(now_x>=0&&now_y+1>=0&&now_x<n&&now_y+1<m&&Map[now_x][now_y+1]!='#'&&!vis[now_x][now_y+1]){
        vis[now_x][now_y+1]=true;
        dfs(now_x,now_y+1);
        vis[now_x][now_y+1]=false;
    }
    if(now_x>=0&&now_y-1>=0&&now_x<n&&now_y-1<m&&Map[now_x][now_y-1]!='#'&&!vis[now_x][now_y-1]){
        vis[now_x][now_y-1]=true;
        dfs(now_x,now_y-1);
        vis[now_x][now_y-1]=false;
    }
}
```

然而，这个代码重复的部分是不是感觉有点多。

更具体的，我们要对四个方向每个方向都要写一大段的 if 语句进行操作，而这四个部分都大同小异。

这只是四个方向，如果是八个方向（象棋中的马）怎么办？

需要简化！

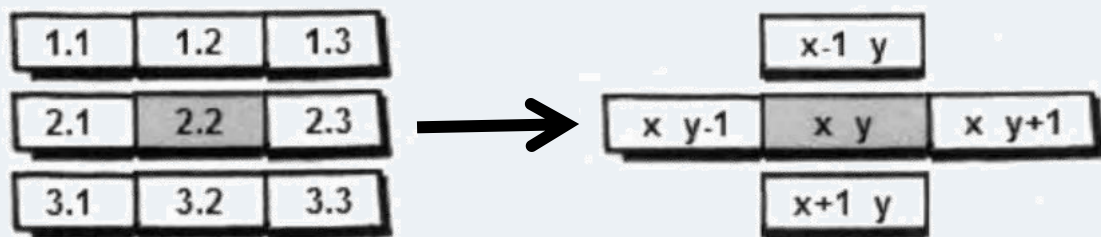


# 走 迷 宫 问 题

仔细观察会发现，每一个方向只有  $x$ ,  $y$  坐标的偏移量不一样。

可以使用一个数组把每一步的偏移量存起来。

如此一来，无论多少个方向，只需要一个 for 循环和一个 if 就可以做完了。



```
int new_x, new_y;
for(int i=0; i<4; i++){
    new_x = now_x + dtx[i];
    new_y = now_y + dty[i];
    //...
```

```
int dtx[4] = {-1, 1, 0, 0};
int dty[4] = {0, 0, -1, 1};
```

```
int dtx[4] = {-1, 1, 0, 0};
int dty[4] = {0, 0, -1, 1};

void dfs(int now_x, int now_y){
    if(now_x == end_x && now_y == end_y){ //走到终点，方案数+1
        count_of_ans++;
        return;
    }
    int new_x, new_y;
    for(int i=0; i<4; i++){
        new_x = now_x + dtx[i];
        new_y = now_y + dty[i];
        if(new_x >= 0 && new_x < n && new_y >= 0 && new_y < m && Map[new_x][new_y] != '#' && !vis[new_x][new_y]){
            vis[new_x][new_y] = true;
            dfs(new_x, new_y);
            vis[new_x][new_y] = false;
        }
    }
}
```



# 广度优先搜索



## 走 迷 宫 问 题 （ 改 ）

输入一个  $n*m$  的迷宫和它起点与终点的坐标，输出走出这个迷宫的最短路径长度。  
假设迷宫地图由 '.' 和 '#' 组成，其中 '.' 代表空地，'#' 代表墙。

$1 \leq n, m \leq 1000$

Source: 编的

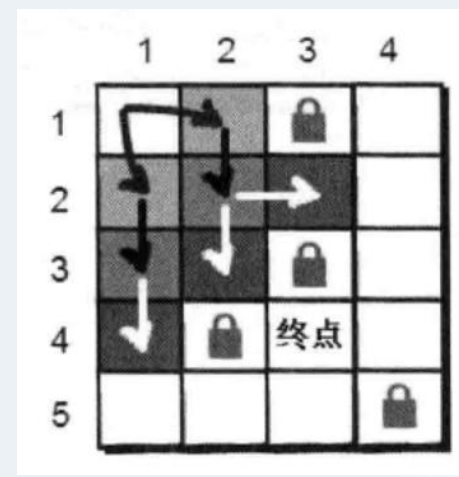
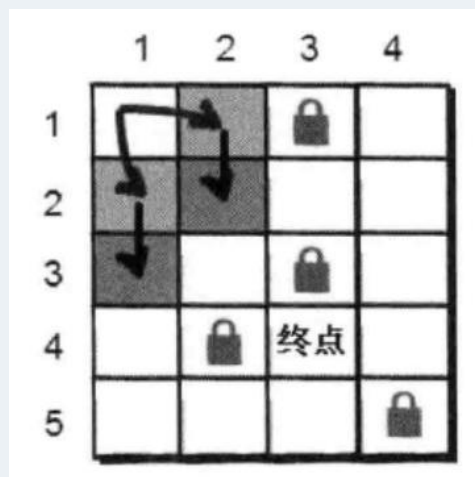
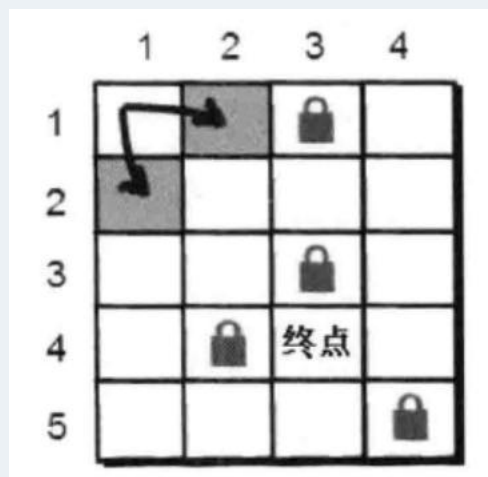


## 走迷宫问题（改）

如果还是用 DFS，由于  $n, m$  的范围很大，会导致超时。

注意到我们只是要找最短路径，那么回溯的操作可能就不需要了。

更具体的，我们可以尝试同时搜索多条路径，最先搜到迷宫终点的就是最短路径。





## 走 迷 宫 问 题 （ 改 ）

我们仔细分析这个过程：

1. 对于当前的一个点，同时拓展出它能走到的几个点；
2. 把它能拓展出的这几个点存起来；
3. 在存的这些点中再选一个点，重复这些步骤，直到拓展出终点。

选择一个点后拓展的操作跟深度优先搜索中的差不多一样，就不多赘述了。

难点在于选择什么数据结构把待拓展的点存起来。

我们进一步分析发现，先存进来的点要先被拓展，是要一个先进先出的数据结构。

因此我们选用队列来进行维护。



# 走迷宫问题（改）

分析完成，现在考虑代码实现。

队列中要存的东西：

- ◆ 当前格子的坐标(x, y)
- ◆ 当前状态已经走了几步 step

开始搜索时把起点入队。

搜索过程中，从队首取出状态进行拓展，产生新的状态，检测新状态的合法性后加入队尾。

最后，从队首取出的第一个坐标是终点的状态用的步数就是最短路径长度。

```
head=tail=0; //队列置空

tail++; //起点入队
que[tail].x=start_x;
que[tail].y=start_y;
que[tail].step=0;
vis[start_x][start_y]=true;
//vis 与之前提到的 vis 作用相同：记忆化，防止走回头路

while(head!=tail){ //队列不为空，就不断循环
    head++; //移动队首指针，指向一个未拓展的新状态
    if(que[head].x==end_x&&que[head].y==end_y){
        printf("%d\n",que[head].step);
        return 0;
    }
    for(int i=0;i<4;i++){
        new_x=que[head].x+dtx[i];
        new_y=que[head].y+dty[i]; //产生一个新坐标
        if(new_x>=0&&new_y>=0&&new_x<n&&new_y<m&&Map[new_x][new_y]!='#'&&vis[new_x][new_y]){
            //新坐标合理且没拓展过，入队
            tail++;
            que[tail].x=new_x;
            que[tail].y=new_y;
            que[tail].step=que[head].step+1;
            vis[new_x][new_y]=true;
        }
    }
}
```



# 走迷宫问题（改）

回顾刚刚的过程：

- 从队列队首取出一个状态，拓展
- 从队列队尾存入合理的新状态
- 重复上述两步直到边界

这个过程就是广度优先搜索

(Breadth First Search, 简称  
BFS)

```
head=tail=0;    //队列置空

//初始状态入队

while(head!=tail){ //队列不为空则一直循环
    head++;        //移动队首指针，取出一个状态
    if(/*新状态到达边界*/){
        //输出或者记录答案
        break;
    }
    //拓展队首的状态，产生出一些新的状态
    if(/*这个新状态合理*/){
        tail++;    //移动队尾指针
        //从队尾存入新状态
    }
}
```





# 水坑计数问题

给出一个  $n*m$  的字符矩阵，表示农田积水的情况。其中 '.' 代表田地，'W' 代表水坑。  
每个格子与周围八个方向相连，相连一起水坑的算作一个水坑。试统计农田中水坑的个数。

输入输出样例

输入 #1

```
10 12
W.....WW.
.WWW.....WWW
....WW...WW.
.....WW.
.....W.
..W.....W.
.W.W.....WW.
W.W.W.....W.
.W.W.....W.
..W.....W.
```

复制

输出 #1

复制

3

$2 \leq N, M \leq 100$

Source: Luogu P1596

# 水坑计数问题

对于矩阵中的每个点，如果它是水坑，就以它为起点开始 BFS。通过 BFS，把这个水坑和它相连的所以水坑都标记访问过，记为一整个大水坑。搜完这个大水坑后，再去找新的水坑，进行同样的操作。

最后统计有多少个大水坑即可。

```
1  int main(){
2      scanf("%d%d",&n,&m);
3      for(int i = 0 ; i < n ; i++)
4          for(int j = 0 ; j < m ; j++)
5              scanf(" %c", &mp[i][j]);
6      for(int i = 0 ; i < n ; i++){
7          for(int j = 0 ; j < m ; j++){
8              if(mp[i][j] == 'W' && !vis[i][j]){
9                  cnt++;
10                 vis[i][j] = true;
11                 bfs(i,j);
12             }
13         }
14     }
15     printf("%d",cnt);
16     return 0;
17 }
18
```





**T H A N K S**