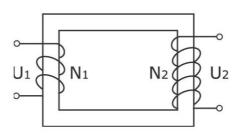
БИЛЕТ №30

ПЕРЕМЕННЫЙ ЭЛЕКТРИЧЕСКИЙ ТОК

Трансформаторы

Трансформатор — это устройство, которое позволяет "конвертировать" одно переменное напряжение в другое. Как правило, состоит из двух катушек, которые либо "вложены" друг в друга, либо расположены рядом, так чтобы магнитное поле для них было практически общим.

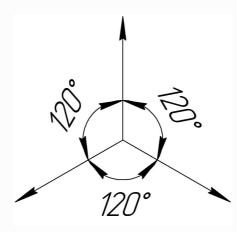


Для идеального трансформатора магнитное поле — общее, что является хорошим приближением, так как хороший сердечник увеличивает в тысячу раз магнитное поле, то есть, если в первой — N_1 витков, а во второй — N_2 , то поток:

$$\Phi_{1} = N_{1}BS
\Phi_{2} = N_{2}BS
U_{1} = \frac{d\Phi_{1}}{dt} = \frac{N_{1}}{N_{2}}\frac{d\Phi_{2}}{dt} = \frac{N_{1}}{N_{2}}U_{2}$$
(1)

Для постоянных токов трансформаторы применять нельзя.

Трехфазное напряжение



Для питания больших нагрузок выгодно подавать не два провода, а три (чем больше проводов, тем меньше ток, и следовательно, потери на проводах). Если мы подадим на каждый из проводов сигнал, каждый из которых будет смещен на 120° относительно других, то в сумме они на примерно одинаковых нагрузках будут всегда давать ноль. Пусть у нас напряжение одной фазы — U_0 . Можно ввести "напряжение между фазами", разница будет (из высоты) $\sqrt{3}U_0$, для розетки с реальным напряжением действующая разность — ~ 380 В.

Действующее напряжение

$$egin{align} U_{0} &= \sqrt{2} \cdot 220 \ {
m B} &pprox 310 \ {
m B} \ U(t) &= U_{0} * cos(\omega \cdot t) \ I(t) &= rac{U(t)}{R} = U_{0} \cdot cos(\omega \cdot t)/R \ P(t) &= I^{2} \cdot R = rac{U_{0}^{2}}{R} \cdot cos^{2}(\omega \cdot t) \ \langle P
angle &= rac{1}{2} \cdot rac{U_{0}^{2}}{R} = rac{U_{\pi}^{2}}{R}, U_{\pi} = rac{U_{0}}{\sqrt{2}} \ \end{pmatrix}$$

 $U_{_{\rm I}}$ вводят для удобства вычисления мощности плиты и утюга американскими домохозяйками, которые не знают, чему равно среднее значение квадрата косинуса (смотреть анекдот КМС-а «плюс константа»). Для розетки — $220\sqrt{2} \approx 310~{\rm B}$.

True RMS vs. Non-True RMS

Существует несколько режимов вольтметра:

Первый называется «Переменное напряжение» и реализует концепцию «True RMS», то есть если на вход подаётся переменное напряжение, он показывает действующее напряжение, то есть 220 вольт в случае розетки. Почему такое название (Root Mean Square)? Утверждается, что действующее напряжение — это среднее квадратичное приходящего сигнала (доказательство предоставляется читателю, на этот раз без подвоха, всё очевидно)

Второй режим называется «Постоянное напряжение» и реализует концепцию «Non-True RMS», он находит среднее арифметическое напряжение сигнала и показывает 0 в случае розетки. (Но это не значит, что розетка безопасна!)

Синусоида удобна для генерации на электростанциях, так как движущиеся детали в них движутся по окружности и естественным образом вылезает синусоида.

Передача электроэнергии на расстоянии

При передаче электроэнергии на большое расстояние напряжение повышается с помощью трансформатора во избежание чрезмерных потерь энергии и напряжения. Потом оно возвращается "на место", то есть, например, до 220 вольт для жителей домов, но в несколько шагов. Почему выгодно повышать напряжение при передаче? Дело в том, что потери энергии обратно пропорциональны напряжению в квадрате, так как

1) При том же токе относительные потери напряжения обратно пропорциональны самому

напряжению, так как по закону Ома потери зависят только от тока и сопротивления, а потом это всё делится на полное напряжение

2) Даже сам ток при той же мощности обратно пропорционален рассматриваемому напряжению (по Закону Джоуля—Л-а)

Так как выгодно передавать через большое напряжение, оно на разных ЛЭП может доходить до нескольких МегаВольт

Повышение $cos \varphi$.

Важная задача народного хозяйства. © HA

Возьмем устройство, у которое можно представить как катушку и сопротивление. Тогда фаза тока будет расходиться с фазой напряжения на этом приборе, и в итоге на проводах будет выделяться лишняя нагрузка. Тогда, чтобы не было лишних потерь на проводах, нужно минимизировать разницу в фазе тока и напряжения. Можно записать мощность, потребляемую прибором, как

$$P = U \cdot cos(wt + \varphi)I \cdot cos \ wt = rac{1}{2}IU \cdot (cos(2wt + rac{\varphi}{2}) + cos\varphi) \ < P > = rac{1}{2}I_{{\scriptscriptstyle
m A}}U_{{\scriptscriptstyle
m A}} \cdot cosarphi$$

Которую и нужно повышать, откуда и берется так называемый " $\cos \phi$ ". Для этого можно подключить параллельно к прибору конденсатор. Пусть индуктивность L, сопротивление — R, емкость конденсатора — C. Чтобы сдвиг был нулевым, надо, чтобы сопротивление схемы было без сдвига по фазе, т.е. без мнимой части:

$$1/R_{\Sigma} = \frac{1}{iwL + R} + iwC = \frac{R - iwL}{R^2 - w^2L^2} + iwC = \frac{R - iwL + iwC(R^2 - w^2L^2)}{R^2 - w^2L^2} = \frac{R + iwC(R^2 - w^2L^2 - \frac{L}{C})}{R^2 - w^2L^2};$$

$$\frac{L}{C} = R^2 - w^2L^2; C = \frac{R^2 - w^2L^2}{L} = \frac{R^2}{L} - w^2L$$
(4)

<u>P.S.</u> Не удивлюсь, если здесь ошибка.