Примеры расчёта

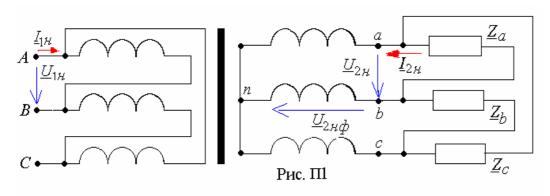
Пример 1. Трехфазный понижающий трансформатор имеет номинальные паспортные данные:

 $S_{1H}=400$ кВ·А; $U_{1H}=10$ кВ; $U_{2H}=0.4$ кВ; $\Delta P_0=0.9$ кВт; $\Delta P_\kappa=5.5$ кВт; $i_0(\%)=2.1$; $u_\kappa(\%)=5$; схемы соединения фазных обмоток трансформатора и нагрузки соответственно Δ/Y и Δ ; $\cos\varphi_{2H}=0.8$; $\beta=0.5$.

Определить:

- номинальные линейные и фазные напряжения и токи обмоток трансформатора;
- параметры электрической схемы замещения приведенного трансформатора и изобразить T-образную схему замещения фазы нагруженного трансформатора с указанием на ней всех параметров;
 - КПД трансформатора при заданных коэффициентах β и $\cos \varphi_{2n}$.

Решение. 1. Электрическая схема замещения трансформатора с нагрузкой представлена на рис. Π 1.



- 2. Линейные и фазные напряжения и токи обмоток высшего напряжения (BH), соединенных по схеме Δ :
 - линейное и фазное напряжения

$$U_{1H} = U_{1\phi H} = 10 \text{ kB} = 10000 \text{ B};$$

- линейный ток

$$I_{1_H} = \frac{S_{1_H}}{\sqrt{3} \cdot U_{1_H}} = \frac{400}{1,73 \cdot 10} = 23,12 \text{ A};$$

- фазный ток

$$I_{1\phi_H} = \frac{I_{1H}}{\sqrt{3}} = \frac{23,12}{1,73} = 13,36$$
 A.

- 3. Линейные и фазные напряжения и токи обмоток низшего напряжения (НН), соединенных по схеме Y:
 - линейное напряжение

$$U_{2\pi} = U_{2\mu} = 0.4 \text{ kB} = 400 \text{ B};$$

- фазное напряжение

$$U_{2\phi_H} = \frac{U_{2H}}{\sqrt{3}} = \frac{0.4}{1.73} = 0.231 \text{ kB} = 231 \text{ B};$$

- линейный и фазный токи

$$I_{2H} = I_{2\phi H} = \frac{S_H}{\sqrt{3} \cdot U_{2H}} = \frac{400}{1,73 \cdot 0,4} = 578 \text{ A}.$$

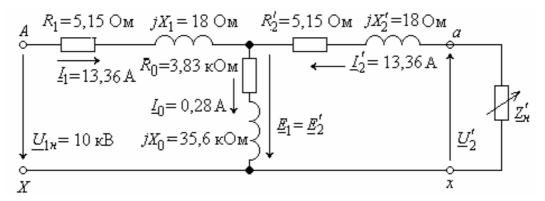


Рис. П2

4. Ток холостого хода

$$I_0 = I_{0\phi} = \frac{i_0(\%)}{100} \cdot I_{1\phi_H} = \frac{2,1 \cdot 13,36}{100} = 0,28 \text{ A}.$$

- 5. Параметры схемы замещения фазы A трансформатора (рис. Π 2):
- полное сопротивление намагничивающей ветви:

$$Z_0 = \frac{U_{1\phi_H}}{I_{0\phi}} = \frac{10000}{0.28} = 35714 \text{ Ом} \approx 35,7 \text{ кОм};$$

- активное сопротивление намагничивающей ветви, обусловленное потерями в стали ΔP_0 ,

$$R_0 = \frac{P_{0\phi}}{I_{0\phi}^2} = \frac{\Delta P_0}{3 \cdot I_{0\phi}^2} = \frac{900}{3 \cdot 0.28^2} = 3830 \text{ Om} = 3.83 \text{ kOm};$$

- сопротивление взаимной индукции, обусловленное основным магнитным потоком,

$$X_0 = \sqrt{Z_0^2 - R_0^2} = \sqrt{35714^2 - 3830^2} = 35600 \text{ Ом} = 35,6 \text{ кОм}.$$

- 6. Параметры обмоток трансформатора (согласно заданному значению напряжения и потерь мощности ΔP_{κ} при коротком замыкании трансформатора):
 - полное сопротивление обмоток трансформатора

$$\underline{Z}_{\kappa} = \underline{Z}_{1} + \underline{Z}_{2}' = \frac{U_{\kappa\phi}}{I_{1\phi_{H}}} = \frac{500}{13,38} = 37,4 \text{ Om},$$

где
$$U_{\kappa\phi} = \frac{u_{\kappa}(\%)}{100} U_{1\phi^{H}} = \frac{5}{100} \cdot 10000 = 500 \text{ B};$$

- полное активное сопротивление

$$R_{\kappa} = R_1 + R_2' = \frac{P_{\kappa\phi}}{I_{1\phi^{_{\it H}}}} = \frac{\Delta P_{\kappa H}}{3 \cdot I_{1\phi^{_{\it H}}}^2} = \frac{5500}{3 \cdot 13,38^2} = 10,3 \text{ Om};$$

- полное реактивное сопротивление

$$X_{\kappa} = X_1 + X_2' = \sqrt{Z_{\kappa}^2 - R_{\kappa}^2} = \sqrt{37,4^2 - 10,3^2} = 36 \text{ Om.}$$

При равенстве активных потерь, а так же чисел витков, их средних длин и потоков рассеяния сопротивления первичной и вторичной обмоток приведенного трансформатора примерно одинаковы, т. е.

$$R_1 \approx R_2' = \frac{R_\kappa}{2} = \frac{10.3}{2} = 5,15 \text{ Om}; X_1 \approx X_2' = \frac{X_\kappa}{2} = \frac{36}{2} = 18 \text{ Om};$$
 $Z_1 = Z_2' = \frac{Z_\kappa}{2} = \frac{37.4}{2} = 18,7 \text{ Om}.$

7. Приведенный к первичной обмотке вторичный ток

$$I'_{2\phi_H} = \frac{I_{2\phi_H}}{n} = \frac{578}{43.29} = 13,36 \text{ A} \approx I_{1\phi_H},$$

где
$$n = \frac{U_{1\phi\kappa}}{U_{2\phi\mu}} = \frac{10000}{231} = 43,29$$
 - коэффициент трансформации.

8. КПД трансформатора при $\beta=0.5$ и $\cos\varphi_2=\cos\varphi_{2H}=0.8$

$$\eta(\%) = \frac{\beta S_{H} \cos \varphi_{2H}}{\beta S_{H} \cos \varphi_{2H} + \Delta P_{0} + \beta^{2} \Delta P_{K}} 100 =$$

$$= \frac{0.5 \cdot 400 \cdot 0.8}{0.5 \cdot 400 \cdot 0.8 + 0.9 + 0.5^{2} \cdot 5.5} = 98.6\%.$$

9. Угол магнитного запаздывания

$$\delta \approx \arcsin \frac{\Delta P_{0\phi}}{U_{1\phi_H} I_{0\phi}} = \arcsin \frac{\Delta P_0}{3 \cdot U_{1\phi_H} I_{0\phi}} = \arcsin \frac{900}{3 \cdot 10000 \cdot 0,28} = 6,15^{\circ}.$$

- 10. Коэффициент мощности при холостом ходе $\cos \varphi_0 \approx \cos(90^\circ \delta^\circ) = \cos(90^\circ 6.15^\circ) = 0.109$.
- 11. Коэффициент мощности при нагрузке определить (приближенно) из векторной диаграммы.
- 12. Для расчёта внешней характеристики можно воспользоваться соотношением

$$U_2 = \frac{U_{1\phi H} - \Delta U}{n},$$

где $\Delta U \approx \beta (R_{\kappa} I_{1\phi_H} \cos \varphi_{2H} + X_{\kappa} I_{1\phi_H} \sin \varphi_{2H}).$

Пример 2. Трехфазный асинхронный двигатель с короткозамкнутым ротором имеет номинальные данные:

- мощность по валу $P_{2H} = 10 \text{ кBT}$;
- линейное напряжение $U_H = 380 \text{ B}$ при $f = 50 \text{ }\Gamma\text{ц};$
- частота вращения ротора n_{2H} = 1450 об/мин;
- число пар полюсов p = 2;
- КПД $\eta_H = 87.5\%$; коэффициент мощности $\cos \varphi_H = 0.88$;
- кратность пускового тока $\alpha = I_n/I_H = 5.0$;
- кратность пускового момента $\beta = M_n/M_H = 1,2$;
- кратность максимального момента $\lambda = M_{max}/M_{_H} = 2.0$;
- схема соединения обмоток статора Ү.

Определить мощность и ток, потребляемые двигателем из сети при номинальной нагрузке, и пусковой ток АД.

Построить естественную механическую характеристику $n_2 = f(M)$ при изменении скольжения в пределах $0 \le S \le 1$.

Решение. 1. Мощность и ток, потребляемые АД из сети при номинальной нагрузке:

$$P_{1H} = \frac{P_{2H}}{\eta_H} = \frac{10}{0.875} = 11,48 \text{ kBT};$$

$$I_{1H} = \frac{P_{1H}}{\sqrt{3}U_H \cos \varphi_H} = \frac{11450}{1,73 \cdot 380 \cdot 0.88} = 15 \text{ A}.$$

- 2. Пусковой ток двигателя при номинальной нагрузке $I_{1n} = \alpha \cdot I_{1H} = 5 \cdot 15 = 75 \text{ A}.$
- 3. Вращающие моменты:
- номинальный

$$M_{H} = 9550 \frac{P_{2H}}{n_{2H}} = 9550 \frac{10}{1450} = 65,86 \text{ Hm};$$

– пусковой

$$M_n = \beta M_H = 1.2 \cdot 65.86 = 79 \text{ Hm};$$

- максимальный

$$M_{max} = \lambda M_H = 2 \cdot 65,86 = 131,72 \text{ Hm}.$$

4. Полные потери в двигателе при номинальной нагрузке

$$\Delta P = P_{1H} - P_{2H} = 11,48 - 10 = 1,48 \text{ kBt}.$$

5. Вращающий момент асинхронного двигателя пропорционален квадрату фазного напряжения сети. При понижении напряжения на 10% пусковой момент равен

$$M'_n = 0.9^2 M_{max} = 0.81 \cdot 79 = 64 \text{ Hm} < M_H = 65.86 \text{ Hm}.$$

Поэтому пуск в ход двигателя при этих условиях невозможен.

6. Для построения механической характеристики $n_2 = f(M)$ определим:

- частоту вращения магнитного поля статора

$$n_1 = \frac{60 \cdot f_1}{p} = \frac{60 \cdot 50}{2} = 1500$$
 об/мин;

- номинальное скольжение

$$S_H = \frac{n_1 - n_{2H}}{n_1} = \frac{1500 - 1450}{1500} = 0,0333.$$

Принимая значения скольжения $S=0.25;\ 0.5;\ 0.75;\ 1,\$ вычислим соответствующие им частоты вращения ротора

$$n_2 = (1 - S)n_1 = (1 - S) \cdot 1500$$
 об/мин

и вращающие моменты по формуле Клосса

$$M = \frac{2M_{max}}{\frac{S}{S_{\kappa p}} + \frac{S_{\kappa p}}{S}} = \frac{2 \cdot 131,72}{\frac{S}{0,124} + \frac{0,124}{S}},$$

где $S_{\kappa p} = S_H(\lambda + \sqrt{\lambda^2 - 1}) = 0,0333 \cdot (2 + \sqrt{4 - 1}) = 0,124$ - критическое скольжение ротора, при котором вращающий момент $M = M_{max}$.

Результаты расчётов сведены в табл. П1.

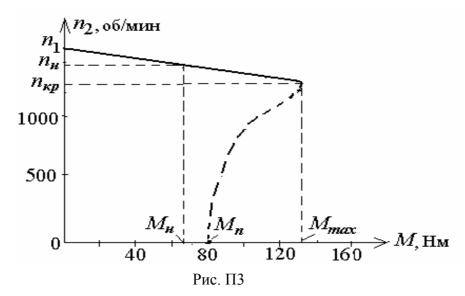
7. По данным табл. П1 строим механическую характеристику двигателя n = f(M) (рис. П3), выбрав соответствующие масштабы по осям (для $n_2 \to 1$ см : 200 об/мин; для $M \to 1$ см : 20 Нм).

В связи с тем, что значения моментов при скольжениях от $S_{\kappa p}$ до S=1 не вычисляются, механическая характеристика от M_n до M_{max} изображена пунктирной линией (см. рис. $\Pi 3$).

Таблица П1

Характеристики	Скольжение относительно S_{H}								
двигателя	$0.0S_{\scriptscriptstyle H}$	$0,25S_{\scriptscriptstyle H}$	$0.5S_{\scriptscriptstyle H}$	$0,75S_{\scriptscriptstyle H}$	$1,0S_{\scriptscriptstyle H}$	$S_{\kappa p}$	Пуск		
Скольжение	0	0,00825	0,0165	0,0248	0,0333	0,124	1		
Частота вращения n_2 , об/мин	1500	1487	1475	1462	1450	1314	0		

Вращающий	0	17 63	34 8	51.2	65 86	131 72	79
момент, Н∙м	Ü	17,00	5 .,0	<i>C</i> 1, 2	00,00	151,72	



Пример 3. Номинальные данные генератора постоянного тока параллельного возбуждения: мощность $P_{2H}=30~\mathrm{kBT}$; напряжение $U_H=230~\mathrm{B}$; сопротивление обмотки якоря и дополнительных полюсов $R_g=0,09~\mathrm{Om}$; сопротивление цепи возбуждения $R_g=52~\mathrm{Om}$; мощности потерь в стали и механические $\Delta P_{cm}+\Delta P_{mex}=3,2\% P_{2H}$.

Определить ток и ЭДС якоря, КПД генератора при номинальной нагрузке. Влиянием реакции якоря пренебречь.

Решение. 1. Ток якоря при номинальной нагрузке

$$I_{\mathit{RH}} = I_{\mathit{H}} + I_{\mathit{BH}} = P_{\mathit{H}} / U_{\mathit{H}} + U_{\mathit{H}} / R_{\mathit{G}} = 30 \cdot 10^3 / 230 + 230 / 52 = 134,86 \,\mathrm{A}.$$

2. ЭДС генератора при номинальной нагрузке

$$E_g = U_H + R_g I_{gH} = 230 + 0.09 \cdot 134.86 = 242.14 \text{ B}.$$

3. Потери мощности в цепи якоря

$$\Delta P_{_{\mathcal{H}}} = R_{_{\mathcal{H}}} I_{_{\mathcal{H}H}}^2 = 0.09 \cdot 134.86^2 = 1.637 \text{ kBt.}$$

4. Потери мощности в цепи возбуждения

$$\Delta P_e = R_e I_{eH}^2 = U_H^2 / R_e = 230^2 / 52 = 1,017 \text{ kBt.}$$

5. Потери мощности в стали и механические

$$\Delta P_{cm} + \Delta P_{mex} = 0.032 P_{H} = 0.032 \cdot 30 = 0.96 \text{ kBt.}$$

6. Механическая мощность на валу генератора

$$P_1 = P_{2H} + \Delta P = 30 + 1,637 + 1,017 + 0,96 = 38,61 \text{ kBt}.$$

7. КПД генератора при номинальной нагрузке

$$\eta_H = P_H/P_1 = 30/38,61 = 0,8925.$$

Пример 4. Двигатель постоянного тока параллельного возбуждения имеет следующие номинальные данные:

– мощность
$$P_{H} = 11 \text{ кВт};$$

- напряжение сети $U_{H} = 220 \; \mathrm{BT};$
- частота вращения якоря $n_{H} = 1500 \text{ об/мин}$;
- номинальный ток $I_{\mu} = 58 \text{ A}$;
- сопротивления обмоток якоря и возбуждения: $R_g = 0.14 \; \mathrm{Om}; \; R_g = 80 \; \mathrm{Om}.$

Определить номинальный ток и ЭДС якоря, номинальный вращающий момент двигателя, электромагнитную мощность, пусковой ток якоря при пуске без пускового реостата и сопротивление пускового реостата для обеспечения пускового тока $I_{sn} = 2I_{sh}$.

Решение. 1. Номинальный ток цепи возбуждения

$$I_{\rm BH} = U_{\rm H}/R_{\rm B} = 220/80 = 2{,}75~{\rm A}.$$

2. Номинальный ток цепи якоря

$$I_{gH} = I_H - I_{gH} = 58 - 2,75 = 55,25 \text{ A}.$$

3. ЭДС якоря

$$E_{gH} = U_H - R_g I_{gH} = 820 - 0.14 \cdot 55.25 = 212.26 \text{ B}.$$

4. Номинальный вращающий момент

$$M_H = 9.55 P_H / n_H = 9.55 \cdot 11000 / 1500 = 70.08 \text{ Hm}.$$

5. Номинальная электромагнитная мощность

$$P_{\mathcal{H}} = E_{\mathcal{H}} I_{\mathcal{H}} = 212,26 \cdot 55,25 = 11727 \text{ BT} = 11,727 \text{ kBt}.$$

- 6. Пусковой ток якоря при пуске двигателя без реостата $I_{gn} = U_H/R_g = 220/0,14 = 1571,4$ А.
- 7. Пусковой ток при наличии пускового реостата

$$I'_{gn} = 2I_{gH} = 2.55,25 = 110,5 \text{ A}.$$

8. Сопротивление пускового реостата при $I'_{gn} = 2I_{gh}$:

$$R_n = U_H / I_{gn} - R_g = 820 / 110,5 - 0,14 = 1,851 \text{ Om.}$$