聊聊并发

医疗项目部 丁晖

并发

+ 并发的常识

+ cpu和操作系统

+ 并发的问题

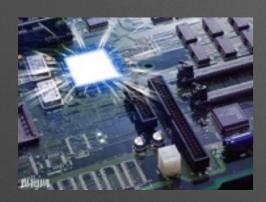
+ 并发的理论

并发的常识

- ◆ 单个主频4GHZ的cpu处理单个进程的效率高于4个主频1GHZ的cpu并发 Partition运行
- ◆ 由于材料,工艺和功耗等原因,单个cpu性能难以做大幅度突破
- ◆ 对于分时多道操作系统,多核cpu具有调度优势(内核调度,中断绑定)
- ◆ 好的并发程序要求最大化的利用多核cpu的资源,同时保证运行的性能和 正确性

CPU和操作系统

无状态执行指令



PC寄存器 进程2PC

cpu1

进程1 pcb

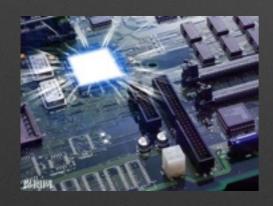
进程2 pcb

页表寄存器 进程2PT

内核per-cpu变量

CPU1

时钟中断 (内核态)



cpu2

CPU2

内核per-cpu变量

cpu指令周期

◆ 取指(IF) 取PC寄存器指向的指令

◆ 译码(ID) 确定执行类别,判断跳转分支

◆ 执行(EX) 计算有效地址,进行操作数计算

→ 访存(MEM) load | store

◆回写(WB)将EX结果,load结果写入指定寄存器

CPU流水线

IF .	ID	EX	MEM	WB		
	IF	ID	EX	MEM	WB	
		IF.	ID	EX	MEM	WI
			lF	ID	EX	ME

指令乱序 (编译乱序)

```
int demo(int x){
   int d=3*2;

if(unlikely(x)){
        x = 5;
        x = x * x;
   }else{
        x=6;
   }

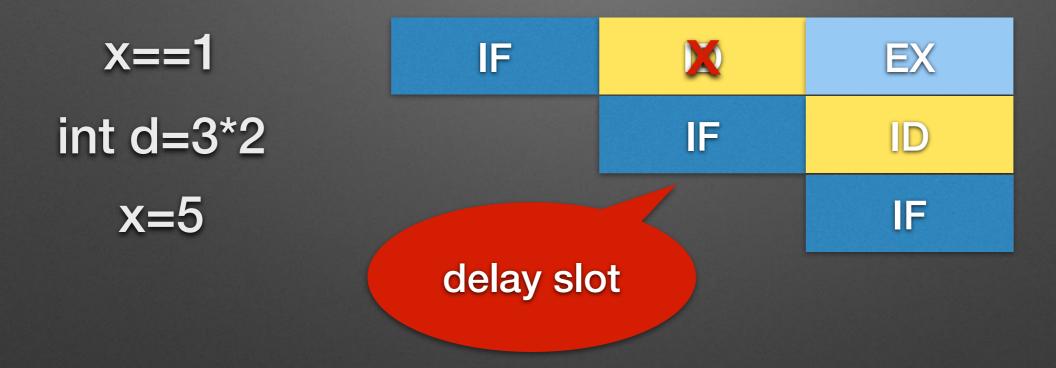
return x;
}
```

0000	0000	0 <0	lemo>:			
0:	55				push	%ebp
1:	89	e5			mov	%esp,%ebp
3:	8b	45	08		mov	<pre>0x8(%ebp),%eax</pre>
6:	85	с0			test	%eax,%eax
8:	75	07			jne	16 <demo+0x16></demo+0x16>
a:	ba	06	00 00	00	mov	\$0×6,%edx
f:	b8	06	00 00	00	mov	\$0×6,%eax
14:	с9				leave	
15 :	c3				ret	
16:	b8	19	00 00	00	mov	\$0x19,%eax
1a:	eb	f7			jmp	14 <demo+0x14></demo+0x14>

指令乱序 (编译乱序)

int d=3*2	IF	ID	EX	MEM	WB
x==1		IF	X		
x=6			X	X	
x=5				IF	

指令乱序 (编译乱序)



指令乱序 (执行乱序)

int b=*a
int c=b+1
int d=6

11时钟周期

IF	ID	EX	MEM	MEM	MEM
	IF	ID	STALL	STALL	STALL
		IF	STALL	STALL	STALL

指令乱序(执行乱序)

7时钟周期

指令多发射

int b=*a LOAD READY

COMMIT

COMMIT

int b=*a

int c=b+1

int d=6

int c=b+1 EX R

EX READY COMMIT

int d=6 EX READY

并发的问题

→ 指令乱序

+ 缓存一致性

◆ 伪共享

◆ 数据竞争

指令乱序

CPU1

CPU1(乱序)

CPU2

CPU1

```
*a=3
*b=2
*c=true
```

```
*c=true
*a=3
*b=2
```

```
if(*c){
printf("%d",
*a+*b)
}
```

*a=3
*b=2
smp_mb()
*c=true
smp_mb()

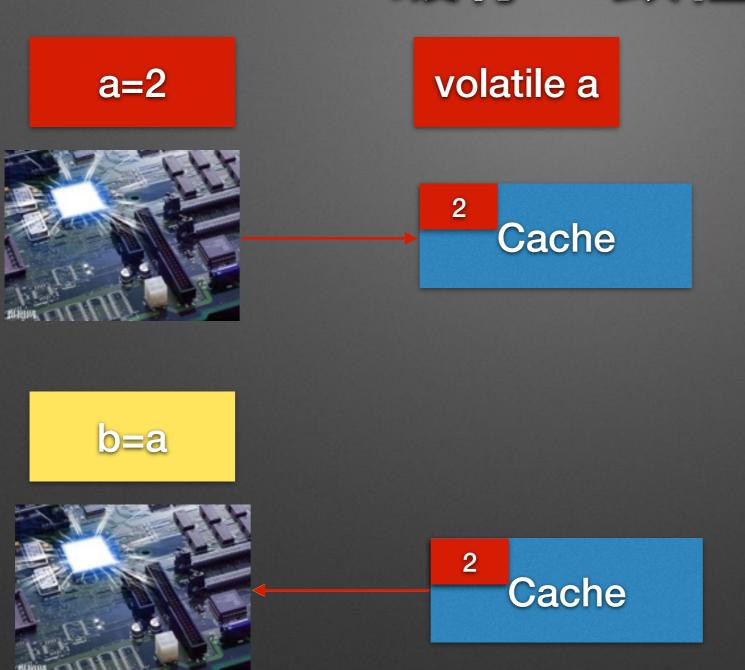
内存屏障

- ◆ 全屏障
- ◆ 读写屏障

→ 写读屏障

- ◆ 写写屏障
- ◆ 读读屏障

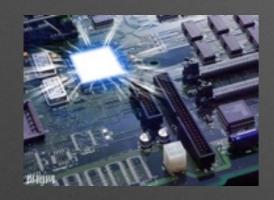
缓存一致性



2

伪共享

volatile int a,b





cache line



1 2

volatile int a, volatile int alpha[7], volatile int b

数据竞争

◆ 哲学家进餐问题

→ Counting问题

◆ 数据结构(java hashmap的死循环问题)

→解决办法: 各种锁或者无锁算法

并发的理论

+ 并行与并发比较

→锁

+ 锁同步和通信同步

→ 无锁的一致性实现 (RCU)

并行

◆ 针对运算数据本身进行partition

→ 数据竞争,数据通信少

→ 执行体行为基本一致

◆ 根据cpu密集或是IO密集确定执行体个数

◆ map reduce或者是爬虫服务等

并发

◆ 针对服务流水线各个阶段进行partition

◆ 数据竞争,数据通信多,根据应用确定一致性标准

★ 流水线各阶段执行体行为基本不同

◆ 根据各阶段服务压力确定执行体个数 (C10K)

→ 双十一,秒杀等

锁的类别 (互斥锁)

→ 一个时间点内通常只能有一个执行体进入临界区

◆事务临界区(同步控制,事务原子性控制)

→ 资源临界区(计数和资源调度)

锁的类别 (读写锁)

+ 读读并行,读写互斥

→ 适用于读多写少的应用场景

锁的实现 (挂起)



DougLea的Java并发库基于同样原理的AQS实现Lock

锁的实现(spinLock)

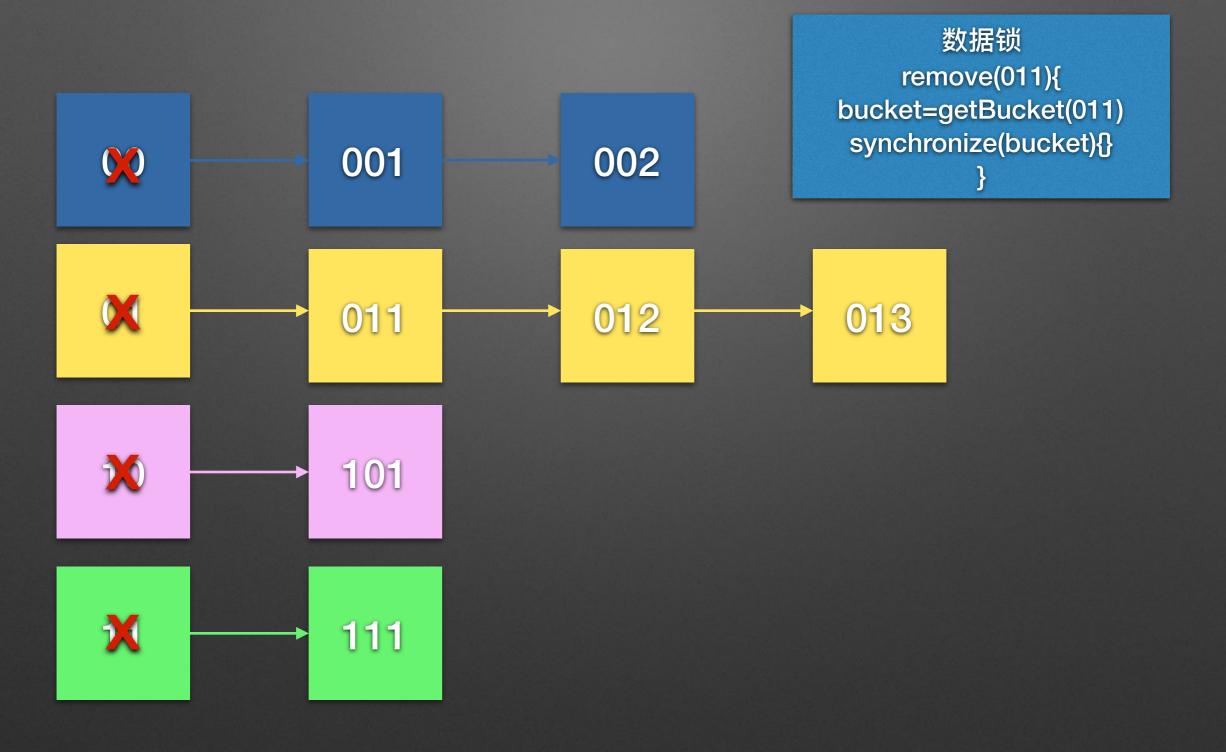
```
◆ 一直尝试获取锁咨源(不挂起)
void lock(){
while(!AtomicBoolean.compareAndSet(False,True)){
//循环

◆ 基于原子变
}
```

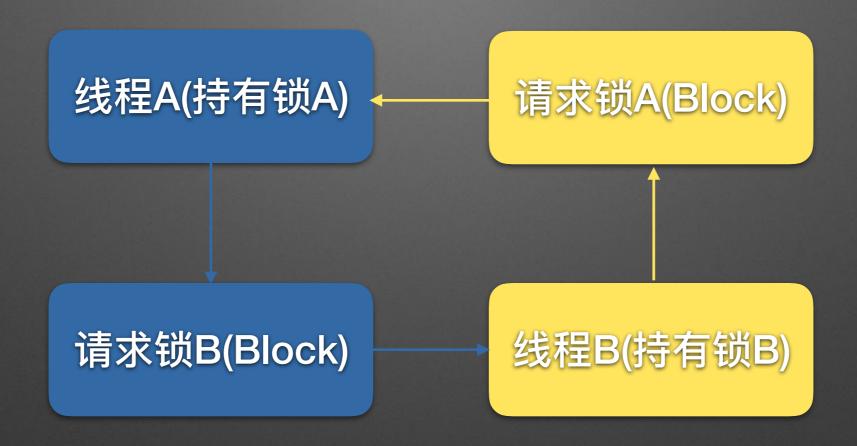
→ 临界区执行时间短,最好无阻塞

◆ cpu占用高,但是系统调用和资源切换少,性能更高

锁的粒度



死锁



One Tips For Avoiding DeadLock:
e all locks before invoking unknown code

锁同步和通信同步

两个人同时吃羊,一共100只羊,吃完为止

两个线程通过锁实现同步操作共享变量

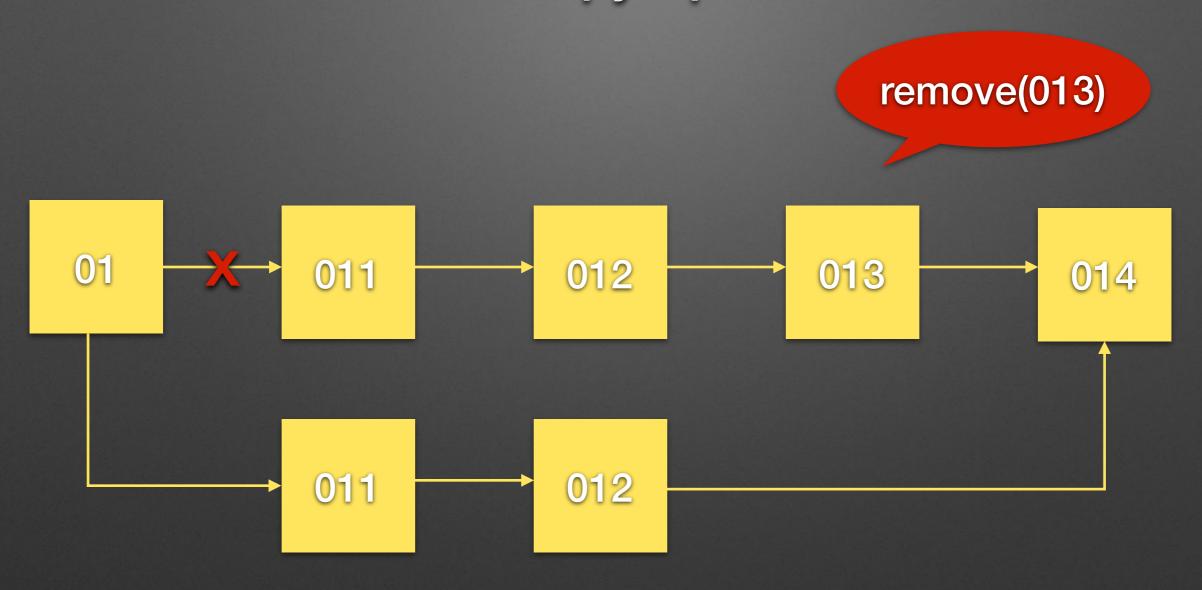
引入三个线程则可转化为通信问题

通信同步(golang)

```
func consumer(channel chan chan int){
        xchannel := make(chan int)
            xchannel->channel
 6
            r := <-xchannel
 8
 9
            if r==0 {
10
                break
11
            }else{
12
                fmt.Printf("%d\n",r)
13
14
15
   func resource(channel chan chan int){
16 4
17
        R := 100
18 4
19
            xchannel := <-channel
204
21
                0 -> xchannel
22 4
23
                R -> xchannel
24
25
26
27
   func main(){
29
        channel := make(chan chan int, 2)
30
        go consumer(channel)
31
        go consumer(channel)
32
        resource(channel)
33
```

RCU (无锁)

Read Copy Update



ConcurrentHashMap

内存回收问题

内存回收(GC)



内存回收问题(时序)

◆ rcuLock注册读开始顺序(AtomicInt)

◆ rcuUnlock通知读结束

◆ 写操作注册写开始顺序,注册回调函数释放内存

◆ 在写操作之前的读操作全部结束后执行回调函数

内存回收问题(时序)

读A roulock roulock roulock roulock igB SEQ1 SEQ2 SEQ4 SEQ2 SEQ4

写A rcuunlock rcuunlock

读C

RCU (无锁)

◆ 读写并行,写写互斥

◆ 通过数据拷贝完成数据修改,同一时刻可能存在多份数据

→ 寻求最终一致性以换取读写性能

→ 需要妥善处理资源回收问题

体会

◆ 并发不是技术手段,是一种思想

◆ 并发的载体和元素构成各种各样

◆ 并发的设计要根据业务场景来定,没有绝对完美的并发

→ 站在技术之上看技术

3X