#### МИНОБРНАУКИ РОССИИ

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

# «САРАТОВСКИЙ НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ ИМЕНИ Н.Г.ЧЕРНЫШЕВСОКГО»

Кафедра	Математического и компьютерного модел	тирования			
	Автоматизация постобработки д	цанных			
в CAD/CAE системах					
	B G/ID/ G/IL CHCICMUX				
студента	МАГИСТЕРСКАЯ РАБОТА 2 курса 247 группы				
		форматича			
направлени	я 09.04.03 — Прикладная ин	форматика			
	MONONINO MODELMOTANIO CHOPO DONA	т тото			
	механико-математического факу	льтега			
	Иванова Дмитрия Алексеевича	l			
Научный руководитель		–			
доцент, к.т.н., доцент		И. А. Панкратов			
Зав. кафедр	оой				
зав.каф., д.фм.н., доцент		Ю. А. Блинков			

# СОДЕРЖАНИЕ

		Стр.
0	БОЗНАЧЕНИЯ И СОКРАЩЕНИЯ	4
B	ВЕДЕНИЕ	5
1	Об OpenFOAM и ParaView	6
	1.1 OpenFOAM	6
	1.2 ParaView	8
2	Обзор существующих решений	10
	2.1 HELYX OS	10
	2.2 ANSA	11
	2.3 CastNet	13
	2.4 Выводы	14
3	Проектирование информационной системы	15
	3.1 Постановка задачи	15
	3.2 Диаграмма прецедентов	15
	3.3 Диаграмма классов	16
	3.3.1 Диаграмма модели данных	17
	3.3.2 Диаграмма, представляющая способ организации экс-	
	периментальных данных	17
	3.3.3 Диаграмма для работы с базой данных. Слой DAO	20
	3.3.4 Диаграмма классов для представлений (View)	24
	3.4 Диаграмма последовательностей	26
4	Выбор средств разработки	31
	4.1 NoSQL	31
	4.2 MongoDB	33
	4.3 Python	34
	4.4 Обзор средств разработки графического интерфейса поль-	
	зователя	37
	4.4.1 Kivy	37
	4.4.2 TKinter	38
	4.4.3 wxPython	39
	4.4.4 PvQt/PvSide	40

Разрабо	тка информационной системы	42
Пример	анализа экспериментальных данных	45
<b>А</b> КЛЮЧ	ЕНИЕ	50
писок	ИСПОЛЬЗОВАННЫХ ИСТОЧНИКОВ	<b>52</b>
РИЛОЖ	ЕНИЕ А Исходный код программы	<b>56</b>
A.1	foampostproc.core.screenshot.taker.py	56
A.2	foampostproc.core.controller.py	56
A.7		
A.8		
	foampostproc.utils.py	
	Пример АКЛЮЧ: ПИСОК: РИЛОЖ А.1 А.2 А.3 А.4 А.5 А.6 А.7 A.8 A.9 A.10	A.7 foampostproc.dto.dto.py  A.8 foampostproc.dto.modelmapper.py  A.9 foampostproc.config.py  A.10 foampostproc.main.py

### ОБОЗНАЧЕНИЯ И СОКРАЩЕНИЯ

CAD (от англ. Computer-aided design) – автоматизированная система, реализующая информационную технологию выполнения функций проектирования;

CAE (от англ. Computer-aided engineering) – общее название для программ и программных пакетов, предназначенных для решения различных инженерных задач;

CFD (от англ. Computational fluid dynamics) – вычислительная гидродинамика;

БД – база данных;

СУБД – система управления базами данных;

виджет – примитив графического интерфейса пользователя;

ИС – информационная система.

#### ВВЕДЕНИЕ

При обработке экспериментальных данных и расчетов, полученных в результате математического моделирования физических процессов в CAD/CAE системах, особенно, когда проводится, например, серия экспериментов, в которых входные данные незначительно изменяются часто порождается большой объем результатов, подлежащих анализу или иными словами – постобработке. Причем, зачастую для анализа необходимо провести однотипные манипуляции с полученными мало различающимися данным. Учитывая все вышесказанное, становится ясна необходимость автоматизации такого процесса постобработки данных.

В магистерской работе была спроектирована и разработана ИС позволяющая упростить процесс анализа полученных экспериментальных данных. Для автоматизации был использован язык программирования Python, для хранения результатов – NoSQL подход, а конкретно СУБД MongoDB.

Таким образом целью данной магистерской работы является проектирование и разработка информационной системы, автоматизирующей рутинные операции анализа экспериментальных данных. Задачи:

- Кратко рассмотреть платформу для численного моделирования OpenFOAM и пакет для визуализации ParaView.
- Рассмотреть существующие решения по данной тематике.
- Спроектировать информационную систему и создать UML-диаграммы для ее описания.
- Провести обзор средств разработки.
- Разработать помогающую в анализе экспериментальных данных информационную систему.

#### 1 Об OpenFOAM и ParaView

### 1.1 OpenFOAM

OpenFOAM (англ. Open Source Field Operation And Manipulation CFD ToolBox) — открытая интегрируемая платформа для численного моделирования задач механики сплошных сред [1].

Это пакет программ распространяемых свободно под лицензией GNU GPL, позволяющей решать задачи механики сплошных сред, в частности:

- Прочностные расчеты;
- Гидродинамика ньютоновских и неньютоновских вязких жидкостей как в несжимаемом,
- так и сжимаемом приближении с учётом конвективного теплообмена и действием сил гравитации. Для моделирования турбулентных течений возможно использование RANS-моделей, LES- и DNS-методов. Возможно решение дозвуковых, околозвуковых и сверхзвуковых задач; Задачи теплопроводности в твёрдом теле;
- Многофазные задачи, в том числе с описанием химических реакций компонент потока;
- Задачи, связанные с деформацией расчётной сетки;
- Сопряжённые задачи;
- Некоторые другие задачи, при математической постановке которых требуется решение дифференциальных уравнений в частных производных в условиях сложной геометрии среды;

В основе кода лежит набор библиотек, предоставляющих инструменты для решения систем дифференциальных уравнений в частных производных как в пространстве, так и во времени. Рабочим языком кода является С++. ОрепFOAM состоит из приблизительно 250 программ основанных на более чем 100 библиотеках. Каждое приложения выполняет свою конкретную задачу в рамках процесса расчета. Этапы работы представленные в соответствии с рисунком 1.1.

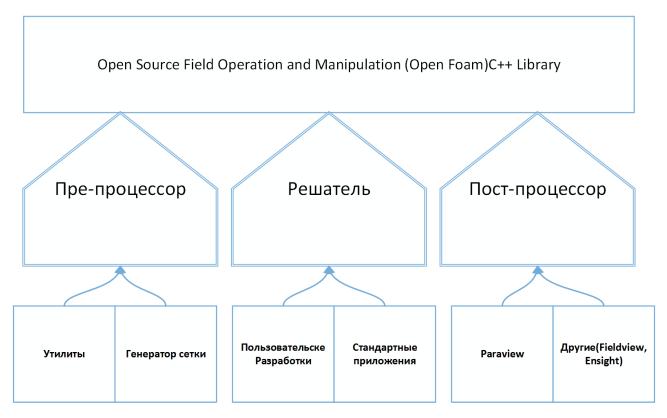


Рисунок 1.1 - Утилиты и программы входящие в пакет ОреnFOAM, сгруппированные по этапам работы с расчетом

Работа с программой делится на три этапа:

- 1. Препроцессинг;
- 2. Решение;
- 3. Постпроцессинг.

На этапе препроцессинга в специальных файлах задаются входные данные для рассчета примера, такие как: начальное время, конечное, шаг и так далее. Также параметры для хранения решения: время, формат, тип сжатия. Также в препроцессинг включены настройки выбора различных схем расчета, которые влияют на точность и стабильность решения. После этого отдельно генерируется расчетная область (сетка), которая впоследствии может быть обработана различными утилитами [2]. Затем запускается решатель, который производит расчет. На этапе постпроцессинга полученные данные представляются в виде графиков. Также используются некоторые утилиты, например для конвертации из внутреннего формата ОреnFOAM в широко используемый формат vtk.

#### 1.2 ParaView

ParaView — открытый графический кросс-платформенный пакет для интерактивной визуализации в исследовательских целях, разрабатываемый Национальной Лабораторией Сандиа, компанией Kitware и Национальной Лабораторией Лос-Аламоса [3].

Пакет ParaView предоставляет пользователю возможности интерактивной визуализации и исследования больших массивов данных для качественного и количественного анализа.

Пакет может быть использован на компьютерах с операционными системами Windows, Linux, Mac OS X.

При разработке авторы придерживаются следующих целей:

- Открытость, кросс-платформенность в пакете используются только открытые, мульти-платформенные технологии для визуализации данных.
- Поддержка различных, в том числе, гетерогенных вычислительных систем.
- Создание гибкого, интуитивного пользовательского интерфейса.

Таким образом, пакет ParaView во многом является скорее технологией обработки, чем всего лишь программным средством [4].

Некоторые возможности пакета:

- Визуализация расчетных областей.
- Визуализация полей (давление, скорость, температура, смещения и прочее).
- Построение срезов областей как плоскостью, так и заданной функцией.
- Построение изо-поверхностей.
- Построение векторных полей и линий тока.
- Позволяет показывать динамику развития протекающего процесса, отображая анимацию.

Основной формат данных ParaView – VTK, но пакет также содержит драйверы для работы с форматом OpenFOAM и поставляется вместе с дистрибутивом пакета.

Работа с ParaView может осуществляться как в интерактивном, так и пакетном режиме.

ParaView также предлагает богатый и мощный програмный интерфейс на языке Python. Это позволяет пользователям автоматизировать обработку своих данных и использовать возможности, так называемого, набора инструментов визуализации – Visualization Tool Kit (VTK) [5].

#### 2 Обзор существующих решений

Информационная система должна выполнять постобработку данных, полученных в результате численно эксперимента в пакете OpenFOAM, делая упор на автоматизацию функций для работы с серией данных. Рассмотрим доступные приложения осуществляющие автоматизацию рутинных функций в рамках пакета OpenFOAM.

#### 2.1 HELYX OS

HELYX-OS - это графический пользовательский интерфейс с открытым исходным кодом, разработанный компанией ENGYS для работы со стандартными библиотеками OpenFOAM, предоставляемыми OpenFOAM Foundation и ESI-OpenCFD. Приложение предназначено для академического использования и работы с CFD начального уровня. Распространяется в соответствии с GNU General Public License [6].

HELYX-OS предоставляет полностью интерактивную, простую в использовании среду для выполнения всех задач предварительной обработки в процессе CFD, включая создание сетки, определение случая и выполнение решателя.

Существует также версия для корпоративного использования – CFD HELYX.

# Преимущества:

- Встроенная поддержка как OpenFOAM, так и OpenFOAM+: возможность загружать существующие примеры, читая настройки непосредственно из доступных текстовых файлов проекта.
- Программа доступна на платформах Linux и Windows. Однако версия для Windows платна.
- Управление утилитой построения сеток snappyHexMesh, включая такие возможности как отображение геометрии и непосредственное построение прямо в окне приложения.
- Отдельный мониторинг решателя с отслеживанием остатков решения.

В корпоративной версии также следует выделить:

- Высокая масштабируемость.

- Возможность работы с использованием облачных технологий.
- Модульность. Возможно расширение в рамках HELYX ADD-ONS, В соответствии с рисунком 2.1 изображен рабочий экран программы.

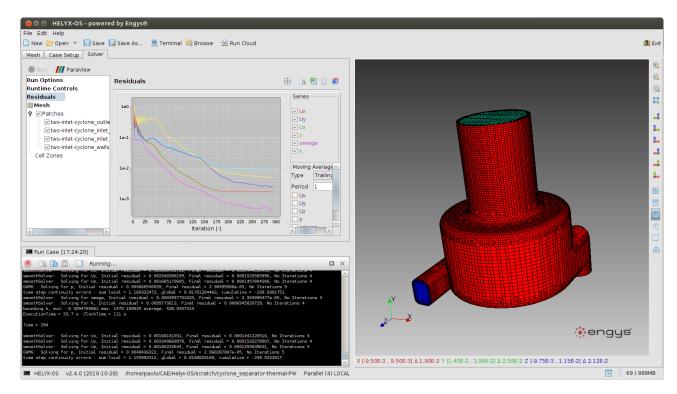


Рисунок 2.1 — Рабочий экран приложения Helyx OS

#### 2.2 ANSA

ANSA - это инструмент препроцессинга САЕ, который предоставляет все необходимые функциональные возможности для построения полной модели, от САD-данных до готового к вводу файла решателя, в единой интегрированной среде [7].

Все функции программного обеспечения размещены в интегрированной среде с настраиваемым графическим интерфейсом. Программное обеспечение доступно для всех современных популярных операционных систем в 32-битной и 64-битной архитектуре с использованием многоядерных процессоров.

#### Преимущества:

- Эффективная обработка данных для сложных структур моделей.

- Быстрое и качественное моделирование сложных геометрических моделей.
- Возможность взаимодействия между моделями, созданными для разных решателей.
- Высокоавтоматизированные процессы и инструменты настройки модели в одной программе.
- Уменьшены зависящие от пользователя подверженные ошибкам операции.
- Полное построение модели для многочисленных решателей в одной среде.

Рабочий экран приложения представлен в соответствии с рисунком 2.2.

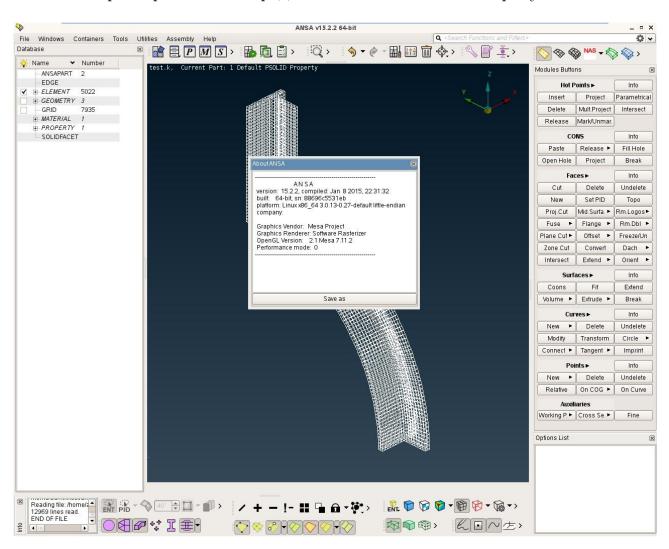


Рисунок 2.2 — Рабочий экран приложения ANSA

#### 2.3 CastNet

СаstNet упрощает использование технологических решений САЕ для решателей с открытым исходным кодом: кроме типичного редактирования текстовых файлов, предоставляется альтернативный способ работы с ОрепFOAM на основе графического интерфейса, сохраняя полную совместимость со стандартными выпусками OpenFOAM. В результате рабочий процесс становится достаточно гибким, и пользователь может в любой момент переключаться между настройкой рабочего примера на основе текстового файла и графического интерфейса пользователя.

Вид рабочего экрана приложения представлен в соответствии с рисунком 2.3

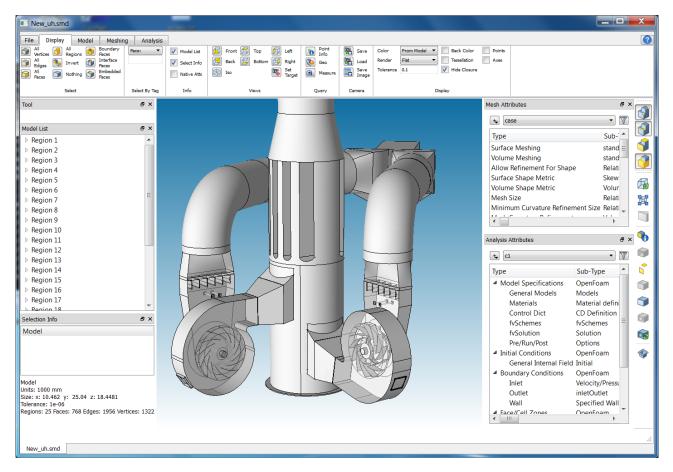


Рисунок 2.3 — Рабочий экран приложения CastNet

#### Ключевые особенности CastNet:

- Среда разработки на основе графического интерфейса пользователя, включающая предварительную обработку (создание сетки, настройку примера), мониторинг решения и последующую обработку. Таким образом: доступ к мощным функциям решателя с открытым исходным кодом без редактирования текстовых файлов или необходимости детального изучения структуры ключевых слов OpenFOAM.

- Кроссплатформенное использование: поддержка среды для пакета программ OpenFOAM в операционных системах Windows и Linux.
- Библиотека шаблонов позволяет настраивать пример для более чем 30 решателей.
- Больше надежности в отношении результатов моделирования благодаря контролю сходимости.

#### 2.4 Выводы

Таким образом, рассмотренные существующие решения предлагают разнообразные и гибкие возможности по работе с примерами:

- CastNet интегрирована с OpenFoam, имеет графический интерфейс, но работает только одним конкретным примером.
- Ansa мощный инструмент препроцессинга. Имеет высокоавтоматизированные процессы и инструменты настройки модели в одной программе. Возможность быстро и качественно моделировать сложных геометрических модели, но ничего не сказано о какой-либо работе с группой моделей.
- HELYX-OS имеет встроенную поддержку OpenFOAM, предоставляет возможности отображения геометрии и непосредственного построения примера прямо в окне, но также не концентрируется на работе с набором примеров.

Однако, ни одно из них не предоставляет функциональности по работе сразу с группой примеров, что в свою очередь вызывает трудности при анализе экспериментальных данных, которые состоят из набора примеров.

#### 3 Проектирование информационной системы

#### 3.1 Постановка задачи

Необходимо спроектировать приложение, которое бы выполняло процесс постобработки, то есть строило графики, используя экспериментальные данные, полученные из пакета программ OpenFOAM. Приложение должно также работать с группами экспериментальных данных, то есть выполнять конкретное действие построения графика, например срез, с группой из разных мало отличающихся примеров. Программа должна хранить экспериментальные данные и историю операций примера, также должна быть реализована возможность экспорта графиков в файлы. Для более подробного понимания информационной системы были построены UML-диаграммы.

# 3.2 Диаграмма прецедентов

Прецеденты — это технология определения функциональных требований к системе [9]. Диаграмма прецедентов (use case diagram) предназначена для описания взаимодействия проектируемой системы с любыми внешними или внутренними объектами - пользователями, другими системами и тому подобное. Основными понятиями при работе с диаграммой вариантов использования являются Актор (Actor) — это роль, которую выполняет пользователь или другая система, при взаимодействии с проектируемой системой. Вариант использования — это конечная единица взаимодействия актора и системы.

Диаграмма вариантов использования представлена в соответствии с рисунком 3.1

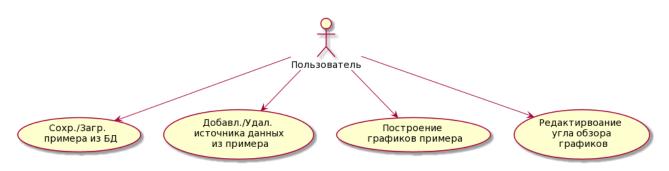


Рисунок 3.1 — Диаграмма прецедентов

Ниже представлен код генерации диаграммы прецедентов при помощи инструмента PlantUML.

- ostartuml
- actor "Пользователь" as user
- з user-->(Coxp./Загр. \n примера из БД)
- 4 user-->(Добавл./Удал. \n источника данных \n из примера)
- 5 user-->(Построение \n графиков примера)
- 6 user-->(Редактирвоание \n угла обзора \n графиков)
- 7 @enduml

В соответствии с рисунком 3.1 представлена базовая функциональность проектируемой программы. Пример или основная сущность программы состоит из списка источников данных. Каждый источник данных – это результат конкретного численного эксперимента. Таким образом достигается цель – работа сразу с несколькими источниками данных.

В случае описанной программы, встречаются следующие прецеденты:

- Сохранение и загрузка примера из базы данных. Работа с программой строится вокруг анализа расчетов полученных от пакета программ OpenFOAM, конфигурации данных должны сохраняться в БД для обеспечения сохранности информации и быстрого доступа к ней, при возрастающим объеме примеров.
- Добавление и удаление источника данных из примера. Также необходимая функция для возможности быстрой и гибкой настройки примеров для получения различных срезов и углов обзора графиков.
- Редактирование угла обзора графиков изменение положения камеры в соответствии с необходимостью анализа данных.
- Построение графиков примера получение изображение в соответствии с описанными выше настройками примера.

# 3.3 Диаграмма классов

Диаграмма классов описывает типы объектов системы и различного рода статические отношения, которые существуют между ними. На диаграммах

классов отображаются также свойства классов, операции классов и ограничения, которые накладываются на связи между объектами [9].

Для удобства рассмотрения разобьем диаграмму классов на три рисунка. Каждый из которых соответствует определенной решаемой задачи.

#### 3.3.1 Диаграмма модели данных

В соответствии с рисунком 3.2 представленная диаграмма классов, иллюстрирует способ организации модели данных хранящих кейс для генерации данных. Кейс или пример — основная сущность программы. В ней хранится текущее частичное состояние. Модель состоит из набора связанных сущностей, модели хранятся в списке — который описывает полное состояние системы.

# 3.3.2 Диаграмма, представляющая способ организации экспериментальных данных

В соответствии с рисунком 3.2 представленная диаграмма классов иллюстрирует способ организации экспериментальных данных в приложении.

В соответствии с рисунком 3.2 основным классом модели является FoamCase. В нем хранится все необходимое для генерации различных графиков. Соответственно его поля – это параметры генерации:

- CasesDir – класс, который хранит путь к примеру. Пример это директория, содержащая один или несколько кейсов OpenFOAM.

Код для генерации класса CaseDir:

- CameraProps – класс, который содержит настройки камеры для построения графика.

```
class CameraProps{
+idn: int
```

```
+name: str
+focal_point: Point
+cam_position: Point
+viewup: Point
+viewangle: float
}
```

- Point – утилитарный класс, необходимый для представления данных с точки зрения позиции камеры для обзора.

- SharedState — Класс хранящий общую информацию для контролера и представления. Необходим пересылки общей универсальной информации высокого уровня между виджетами разных уровней отображения. В этом классе отдельно выделено важное поле case\_list — оно хранит все текущие «живые», иными словами доступные в бд и не удаленные пользователем, экземпляры класса FoamCase.

```
class FoamCase{
                             +idn: int
                             +name: str
                             +cases_dir: CaseDir
                             +cam_prop_list: List[CameraoProps]
                    }
                    class Controller {}
                    hide Controller members
                    class SharedState {
                             +case_list: List[FoamCase]
10
                             +state1
11
                             +state2
                             + ...
13
                    }
14
```

А теперь необходимо установить связи между классами диаграммы:

```
Controller -- FoamCase
SharedState --o Controller
```

- 3 Point -- CameraProps
- 4 FoamCase "\*" --o "1" SharedState
- 5 CasesDir "1" --\* "1" FoamCase
- 6 CameraProps "\*" --\* "1" FoamCase

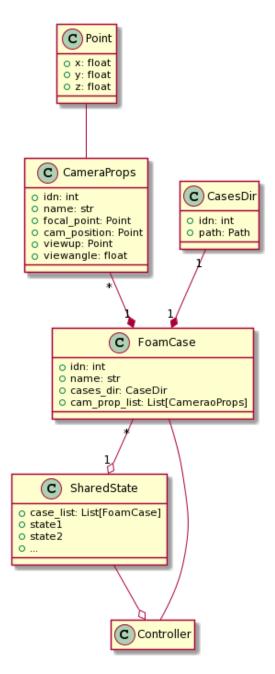


Рисунок 3.2 — Диаграмма классов, представляющая способ организации данных в приложении

# 3.3.3 Диаграмма для работы с базой данных. Слой DAO

В соответствии с рисунком 3.3 представленная диаграмма классов, иллюстрирует структуру DAO слоя (Data Access Object). Этот слой необходим для получения различных сущностей из базы данных, абстрагируясь от того какая конкретно СУБД используется. Ход генерации данной диаграммы, как и разработку данных классов в приложении можно разбить на несколько этапов:

I. Построение абстрактных классов фабрики классов DAO. Про паттерн фабрика будет подробнее сказано чуть ниже. Нужно отметить, что абстрактные классы, учитывая множественное наследование в Python выполняю и в некотором смысле роль интерфейсов. Ниже приведен код генерации абстрактного класса фабрики:

II. Следующий этап – это расширение абстракции до конкретной фабрики DAO компонентов БД MongoDB:

III. На этом этапе строиться абстрактные класс для DAO компоненты (выступает и в качестве интерфейса). Но также и абстрактный класс для MongoDB, созданный для того, чтобы избежать дублирования кода в при написании программы. Код генерации представлен ниже:

```
abstract class AbstractDAO{

+connection
+Any create(obj)
+Any create_or_update(obj)
+Any read(key)
```

```
+Any update(obj)
+Any delete(key)
+List[Any] get_all()

}

abstract class MongoAbstractDAO{
+Any delete(key): implemented
+Any get_all(): implemented
}
```

IV. Далее идет генерация уже конкретных классов DAO базы данных MongoDB:

```
class MongoFoamCaseDAO{}

hide MongoFoamCaseDAO members

class MongoCaseDirDAO{}

hide MongoCaseDirDAO members

class MongoCaseDirDAO members

class MongoCameraPropsDAO{}

hide MongoCameraPropsDAO members
```

V. На последней этапе были сгенерированы классы из сторонних модулей, ассоциациированные с DAO. Код представлен ниже:

```
class Config {}
           hide Config members
           class Controller {}
           hide Controller members
           DaoFactory < | -- MongoDaoFactory
           Config .. > MongoDaoFactory: inject LOGIN, PASSWORD
           Controller -- DaoFactory
10
           Controller -- AbstractDAO
           DaoFactory --> AbstractDAO
12
           AbstractDAO < | -- MongoAbstractDAO
13
           MongoAbstractDAO < | -- MongoFoamCaseDAO
14
           MongoAbstractDAO < | -- MongoCaseDirDAO
           MongoAbstractDAO < | -- MongoCameraPropsDAO
```

При проектирование также необходимо предусмотреть неуказанный в диаграмме класс DTO (Data Transfer Object). Он используется как объект в котором хранятся данные модели сущности при передаче в БД или внешний сервис. Это необходимо для того, чтобы при изменении стороннего модуля или представления в базе данных локализовать изменения, которые необходимо внести в разрабатываемой программе, в одном модуле.

Также был разработан отдельный модуль modelmapper. В нем единственный класс Маррег отвечает за преобразования объектов модели в их DTO-аналог и наоборот. Таким образом при возникновении изменений на стороне необходимо будет изменить соответствующий DTO-класс, а также его метод в классе Маррег.

Для установления соединения и работы с базой данных используется класс из РуМопдо, не отраженный на диаграмме, также для доступа к базе данных используется класс Config, который передает логин, пароль и дополнительную специфичную для конкретного соединения информацию. Класс Config (как и предоставляющий соединение с базой данных класс из РуМопдо) реализован при помощи шаблона проектирования синглтон (Singleton). Данный паттерн гарантирует, что у класса есть только один экземпляр, и предоставляет к нему глобальную точку доступа [10]. Такой подход дает позволяет только один раз при первом обращении произвести ресурсоемкую операцию установления соединения с базой данных или чтения соnfig-файла, а после каждый раз при последующих обращениях возвращать уже созданный экземпляр класса.

Так как имеется три класса DAO, а вообще, их может быть и больше, был реализован паттерн фабрика. Фабричный метод — это порождающий паттерн проектирования, который определяет общий интерфейс для создания объектов в суперклассе, позволяя подклассам изменять тип создаваемых объектов [11].

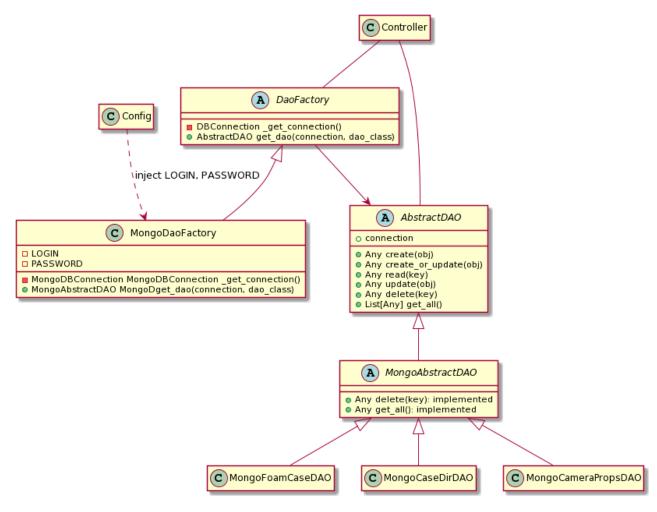


Рисунок 3.3 — Диаграмма классов. Слой DAO и его фабрика

Использование этого шаблона дает следующие преимущества:

- Избавляет класс от привязки к конкретным классам продуктов.
- Выделяет код производства продуктов в одно место, упрощая поддержку кода.
- Упрощает добавление новых продуктов в программу.
- Реализует принцип открытости/закрытости.

К недостаткам можно отнести возможность создания больших параллельных иерархий классов, так как для каждого класса продукта надо создать свой подкласс создателя.

Здесь же опишем подробнее класс Config. В нем, помимо одиночки, был реализован паттерн заместитель. Заместитель — это структурный паттерн проектирования, который позволяет подставлять вместо реальных объектов специальные объекты-заменители. Эти объекты перехватывают вызовы

к оригинальному объекту, позволяя сделать что-то до или после передачи вызова оригиналу [12].

При использовании библиотеки ConfigParser есть возможность для удобства пользователя разделять параметры по разделам. Поэтому удобно возвращать вместо конечных данных класс ConfigProxy, который в зависимости от раздела будет каким-то образом предобрабатывать данные. Например, приводить к нужному типу, или добавлять префикс к возвращаемому пути папки для сохранения данных.

#### 3.3.4 Диаграмма классов для представлений (View)

Здесь необходимо упомянуть что все классы кроме Controller наследуются от QWidget. И по своей сути это инструкции как собрать графический интерфейс пользователя. В дополнение к этому в этих классах происходит привязка функций обратного вызова (callback) контроллера к отображению через конструктор классов отображения. Этот факт отражен да диаграмме в виде ассоциаций.

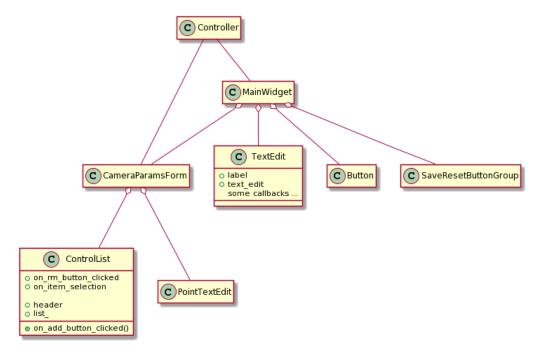


Рисунок 3.4 — Диаграмма классов. Отображение (View)

В один из обработчиков событий кнопок «на нажатие» в Controller классе включен вызов метода takeScreenshot класса Screenshot. Этот метод обращается к Paraview API и генерирует график по заданным параметрам.

Далее приведен код генерации данной диаграммы:

```
@startuml
   class ControlList {
           +on_add_button_clicked()
           +on_rm_button_clicked
           +on_item_selection
           +header
           +list_
   class TextEdit {
          + label
           + text_edit
10
           some callbacks ...
11
12
   class PointTextEdit{}
  hide PointTextEdit members
  class CameraParamsForm {}
  hide CameraParamsForm members
  class Button {}
  hide Button members
  class SaveResetButtonGroup {}
   hide SaveResetButtonGroup members
  class MainWidget {}
   hide MainWidget members
   class Controller {}
   hide Controller members
25
   MainWidget o-- SaveResetButtonGroup
   MainWidget o-- Button
   MainWidget o-- TextEdit
   MainWidget o-- CameraParamsForm
   CameraParamsForm o-- PointTextEdit
   CameraParamsForm o-- ControlList
   Controller -- MainWidget
   Controller -- CameraParamsForm
   @enduml
```

#### 3.4 Диаграмма последовательностей

Диаграммы последовательностей или взаимодействия (interaction diagrams) описывают взаимодействие групп объектов в различных условиях их поведения. UML определяет диаграммы взаимодействия нескольких типов, из которых наиболее употребительными являются диаграммы последовательности (sequence diagram) [9].

На диаграмме последовательностей отображаются системные события для одного сценария некоторого прецедента. Поэтому сама диаграмма строится на основе описания прецедента [13].

Если прецедент отвечает на вопрос «Что делает актор?», то последовательность отвечает на вопрос «Как работает система при выполнении данного прецедента?». Каждый прецедент может содержать несколько диаграмм последовательностей, на тот случай, если они описывают несколько альтернативных вариантов развития событий.

Диаграмма последовательностей будет построена только для прецедента «Построение графиков примера», «Сохранение примера в базу данных», «Добавление источника данных».

Ниже представлен код генерации диаграммы последовательностей для прецедента «Построение графиков примера»:

```
@startuml
   participant Пользователь
3
   Пользователь -> ":Controller" : построить графики
   create ":Screenshot"
   activate ":Controller"
   ":Controller" -> ":Screenshot" : обратиться к классу
   ":Controller" -> ":Screenshot" : take_screenshot(cases_list, output)
   activate ":Screenshot"
   deactivate ":Controller"
10
   ":Screenshot" -> ":FoamCase" : get_data()
   activate ":FoamCase"
   ":FoamCase" --> ":Screenshot" : вернуть data
13
   deactivate ":FoamCase"
   ":Screenshot" -> ":ParaView" : set_data()
```

```
activate ":ParaView"

":Screenshot" -> ":ParaView" : show()

":ParaView" -> ":Screenshot" : вернуть графики

":Screenshot" -> ":ParaView": сохранить графики

deactivate ":Screenshot"

":ParaView" -> Пользователь: вернуть файлы с построенными графиками

deactivate ":ParaView"

@enduml
```

В соответствии с рисунком 3.5 представлена диаграмма последовательностей для прецедента «Построение графиков примера».

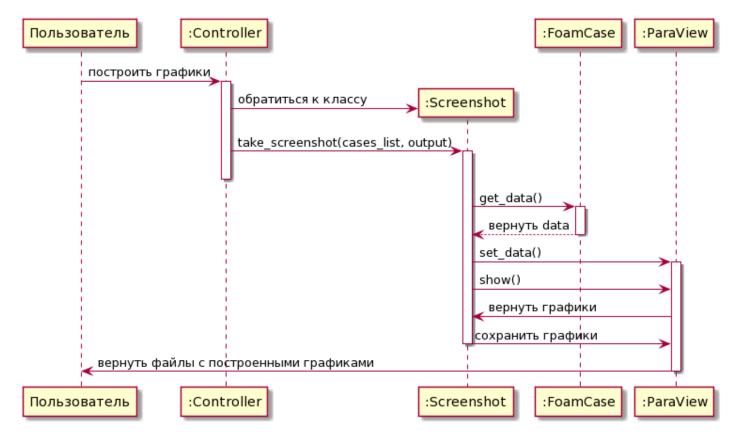


Рисунок 3.5 — Диаграмма последовательностей для прецедента «Построение графиков примера»

Код генерации диаграммы последовательностей для прецедента «Сохранение примера в базу данных»:

```
Ostartuml
Пользователь -> ":Controller" : сохранить пример
":Controller" -> ":MongoDaoFactory" : get_dao()
activate ":MongoDaoFactory"
```

```
":MongoDaoFactory" -> ":Controller": инстанцировать и вернуть экземпляр MongoFoamCodeactivate ":MongoDaoFactory"
":Controller" -> ":MongoFoamCaseDAO": create_or_update(case)
activate ":MongoFoamCaseDAO"
":MongoFoamCaseDAO" -> ":Controller": успех
deactivate ":MongoFoamCaseDAO"
":Controller" -> Пользователь: запись завершена
deactivate ":Controller"
deactivate ":Controller"
```

В соответствии с рисунком 3.6 представлена диаграмма последовательностей для прецедента «Сохранение примера в базу данных». Как видно из диаграммы обращение к базе данных происходит по средствам соответствующего DAO-класса, экземпляр которого в свою очередь создается методом класса MongoDaoFactory.

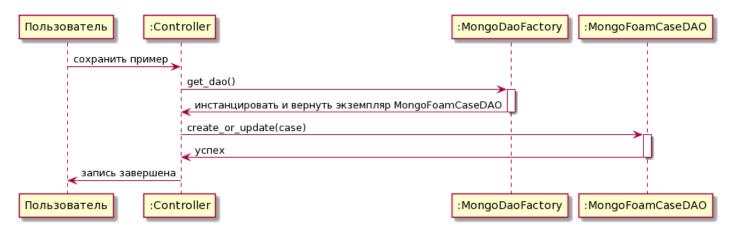


Рисунок 3.6 — Диаграмма последовательностей для прецедента «Сохранение примера в базу данных»

В соответствии с рисунком 3.7 рассмотрена диаграмма последовательностей для прецедента «Добавление источника данных».

На данной диаграмме хорошо видно как взаимодействуют классы, меняя общее состояние программы хранящиеся в классе SharedState. Также на этой диаграмме хорошо видно как класс Controller инкапсулирует основную логику работы программы.

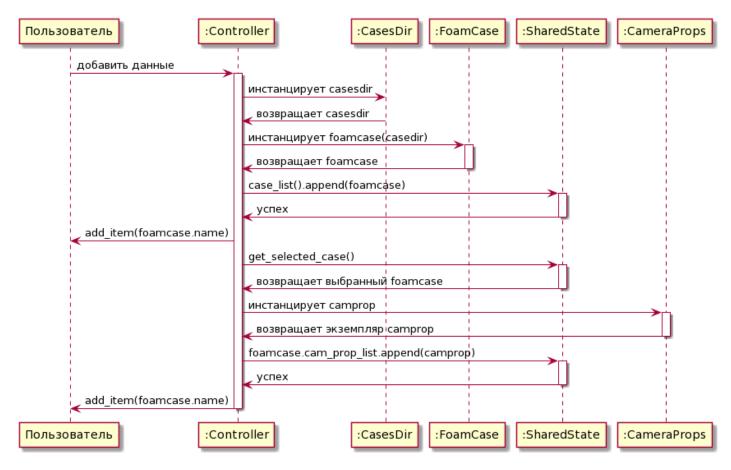


Рисунок 3.7 — Диаграмма последовательностей для прецедента «Добавление источника данных»

#### Код генерации:

```
0startuml
  Пользователь -> ":Controller" : добавить данные
  activate ":Controller"
   ":Controller" -> ":CasesDir" : инстанцирует casesdir
  ":CasesDir" -> ":Controller" : возвращает casesdir
   ":Controller" -> ":FoamCase" : инстанцирует foamcase(casedir)
  activate ":FoamCase"
   ":FoamCase" -> ":Controller" : возвращает foamcase
  deactivate ":FoamCase"
   ":Controller" -> ":SharedState" : case_list().append(foamcase)
   activate ":SharedState"
   ":SharedState" -> ":Controller" : успех
12
   deactivate ":SharedState"
13
   ":Controller" -> Пользователь : add_item(foamcase.name)
   deactivate ":FoamCase"
15
   deactivate ":CasesDir"
```

```
":Controller" -> ":SharedState" : get_selected_case()
activate ":SharedState"
":SharedState" -> ":Controller" : возвращает выбранный foamcase
deactivate ":SharedState"
":Controller" -> ":CameraProps" : инстанцирует camprop
activate ":CameraProps"
":CameraProps" -> ":Controller" : возвращает экземпляр camprop
deactivate ":CameraProps"
":Controller" -> ":SharedState" : foamcase.cam_prop_list.append(camprop)
activate ":SharedState"
":SharedState" -> ":Controller" : успех
deactivate ":SharedState"
":Controller" -> Пользователь : add_item(foamcase.name)
deactivate ":Controller"
Genduml
```

#### 4 Выбор средств разработки

Для хранения данных был выбран NoSQL подход. Этот выбор обусловлен теми преимуществами, которые предоставляют СУБД этого вида, а именно:

- Не требуется иметь строгую схему данных.
- Линейная масштабируемость.

В качестве базы данных приложения была выбрана документоориентированная СУБД MongoDB, как одна из наиболее известных СУБД это вида. Рассмотрим данную базу данных и сам подход NoSQL.

#### 4.1 NoSQL

NoSQL (с английского not only SQL, что означает не только SQL). Это обозначение широкого класса различных систем управления базами данных, появившихся в период с конца 2000-х — начала 2010-х годов и существенно отличающихся от традиционных реляционных СУБД с доступом к данным средствами языка SQL. Применяется к системам, в которых делается попытка решить проблемы масштабируемости и доступности за счёт полного или частичного отказа от требований атомарности и согласованности данных [14].

Существует несколько видов NoSQL СУБД:

- База данных «ключ-значение». Это наиболее простой вариант хранилища данных, использующий ключ для доступа к значению в рамках большой хэш-таблицы [15]. Такие СУБД применяются для хранения изображений, создания специализированных файловых систем, в качестве кэшей для объектов, а также в масштабируемых Big Data системах, включая игровые и рекламные приложения, а также проекты интернета вещей (Internet of Things, IoT). Наиболее известными представителями нереляционных СУБД типа key-value считаются Oracle NoSQL Database, Berkeley DB, MemcacheDB, Redis, Riak, Amazon DynamoDB, которые поддерживают высокую разделяемость, обеспечивая беспрецедентное горизонтальное масштабирование, недостижимое при использовании других типов БД [17].
- Документоориентированные СУБД. В ней находятся данные представленные парами ключ-значение, которые сжимаются в виде полуструк-

- турированного документа из тегированных элементов, подобно JSON, XML, BSON и другим подобным форматам [15]. Такая модель хорошо подходит для каталогов, пользовательские профилей и систем управления контентом, где каждый документ уникален и изменяется со временем [17]. Поэтому чаще всего документные NoSQL-СУБД используются в CMS-системах, издательском деле и документальном поиске. Примеры документно-ориентированных нереляционных баз данных это CouchDB, Couchbase, MongoDB, eXist, Berkeley DB XML [18].
- Колоночная база данных. Хранит информацию в виде разреженной матрицы, строки и столбцы которой используются как ключи. В мире Від Data к колоночным хранилищам относятся базы типа «семейство столбцов» (Column Family). В таких системах сами значения хранятся в столбцах (колонках), представленных в отдельных файлах. Благодаря такой модели данных можно хранить большое количество атрибутов в сжатом виде, что ускоряет выполнение запросов к базе, особенно операции поиска и агрегации данных. Наличие временных меток (timestamp) позволяет использовать такие СУБД для организации счётчиков, регистрации и обработки событий, связанных со временем: системы биржевой аналитики, IoT/ПоТ-приложения, систему управления содержимым и так далее Самой известной колоночной базой данных является Google Big Table, а также основанные на ней Арасhе HBase и Cassandra. Также к этому типу относятся менее популярные ScyllaDB, Apache Accumulo и Hypertable.
- Графовая база данных. Такие хранилища представляют собой сетевую базу, которая использует узлы и рёбра для отображения и хранения данных [17]. Поскольку рёбра графа являются хранимыми, его обход не требует дополнительных вычислений (как соединение в SQL). При этом для нахождения начальной вершины обхода необходимы индексы. Обычно графовые СУБД поддерживают ACID-требования и специализированные языки запросов (Gremlin, Cypher, SPARQL, GraphQL и так далее). Такие СУБД используются в задачах, ориентированных на связи: социальные сети, выявление мошенничества, маршруты общественного транспорта, дорожные карты, сетевые топологии. Примеры гра-

фовых баз: InfoGrid, Neo4j, Amazon Neptune, OrientDB, AllegroGraph, Blazegraph, InfiniteGraph, FlockDB, Titan, ArangoDB.

Обратимся еще раз к документоориентированной СУБД. Она включает в себя кодировку документа, хранит метаданные, связанные с хранимой информацией, что даёт возможность делать запросы на основе это информации. Учитывая сказанное выше и также то, что такие базы данных работают без схемы данных, делает добавление полей в JSON-документы достаточно простой задачей.

Таким образом, имеется возможность сразу хранить некий аналог объектно-ориентированной модели, что упрощает написание соответствующих классов в программе.

# 4.2 MongoDB

В качестве документоориентированной СУБД была использована MongoDB, ввиду ее популярности и простоте освоения.

В рейтинге СУБД MongoDB прочно удерживается среди десяти лучших баз данных, занимая в нем пятую позицию [16].

MongoDB — это база данных документов с открытым исходным кодом, построенная на горизонтально-масштабируемой архитектуре. Каждая строка в базе данных MongoDB представляет собой документ, описанный на языке форматирования JSON. В ниже для примера представлен простой документ JSON с описанием контактной информации [19].

```
"name": "Carlos Smith",
"title": "Product Manager",
"location": "New York, NY",
"twitter": "@MongoDB",
"facebook": "@MongoDB"
"]
```

JSON эффективен по многим причинам:

- Это естественная форма хранения данных.
- Легко воспринимается людьми.

- Структурированная и неструктурированная информация может храниться в одном документе.
- Благодаря JSON, документы могут иметь неограниченную вложенность друг в друга.
- JSON имеет гибкую и динамическую схему, поэтому добавление или удаление полей из документа не представляет каких-либо сложностей. Возможно хранить, например, частично завершенные документы.

Также важно отметить, что структура данных находится под контролем разработчика. Это в свою очередь предоставляет возможность корректировать и переформатировать базу данных по мере развития приложения без помощи администрирования базы данных. При необходимости MongoDB может координировать и контролировать изменения в структуре документов. Поля в документе играют роль столбцов в базе данных SQL, и, как столбцы, их можно индексировать для повышения производительности поиска.

MongoDB имеет хороший пользовательский web-интерфейс, что также является плюсом.

Из недостатков следует отметить ложащуюся на разработчика ответственность за формализацию базы данных. Недостаточный контроль может привести к путанице и лишним издержкам на больших проектах.

# 4.3 Python

Выбор языка программирования должен быть обусловлен возможностью интеграции с выбранной базой данных, а также обеспечивать доступ к Paraview API. В этой связи, будет рассмотрен язык программирования Руthon как наиболее подходящий кандидат.

Высокоуровневый язык программирования Python является языком общего назначения с динамической строгой типизацией и автоматическим управлением памятью, ориентированный на повышение производительности разработчика, читаемости кода и его качества, а также на обеспечение переносимости написанных на нём программ. Язык является полностью объектноориентированным – всё является объектами [20]. Характерное отличие языка – выделение блоков кода пробельными символами или табуляцией. Синтак-

сис ядра языка минималистичен, за счёт чего на практике редко возникает необходимость обращаться к документации [21]. Python — интерпретируемый мультипарадигмальный язык программирования, который используется для различных задач [20]. Недостатками языка являются зачастую более низкая скорость работы и более высокое потребление памяти написанных на нём программ по сравнению с аналогичным кодом, написанным на компилируемых языках, таких как Cи или C++ [21].

Тем не менее, Python будет легко использовать при дальнейшем расширении программы. Например, для добавления веб-интерфейса приложения можно будет использовать Django и flask. Или при что-то более легковесное, например FastAPI и React.

У приложения Paraview имеется API для двух языков: Python и C++. Это сразу ограничивает выбор языка разработки. Python более современный, комфортный и гибкий, часто выступает как более удобный интерфейс для C++ библиотек. Также Python имеет интеграцию с MongoDB через библиотеку PyMongo

В качестве языка программирования для написания работы был выбран Python, так как он достаточно гибкий и удобный, а также имеет интеграцию с ParaView через библиотеку ParaView Python API и с MongoDB через библиотеку PyMongo.

Немаловажная деталь — это выбор среды разработки. К этому следует также подходить внимательно, так как верно выбранная среда разработки сильно сокращает время написания, отладки и тестирования программы. Остановимся PyCharm Community Edition от компании JetBrains. Среда разработки обеспечивает:

- Помощь в написании кода и анализ с автозавершением кода, подсветкой синтаксиса и ошибок, быстрыми исправлениями.
- Навигация по проекту и коду: специализированные представления проекта, представления структуры файлов и быстрое переключение между файлами, классами, методами и способами использования.
- Рефакторинг Python: включает переименование, извлечение метода, введение переменной, введение константы, подтягивание, нажатие и другие,

- Встроенный отладчик Python.
- Интегрированное модульное тестирование с построчным покрытием кода.
- Интеграция контроля версий: единый пользовательский интерфейс для Mercurial, Git, Subversion, Perforce и CVS со списками изменений и слиянием.

Выбор обусловлен популярностью и удобством программного продукта и тем, что средства отладки и автозаполнения кода предоставляются из коробки. Это дает возможность не тратить время на установку и налаживание работы. Также в РуСharm присутствует интеграция виртуальным окружением Anaconda, которое сильно упрощает процесс подключения ParaView Python API. Скриншот окна программы представлен в соответствии с рисунком 4.1.

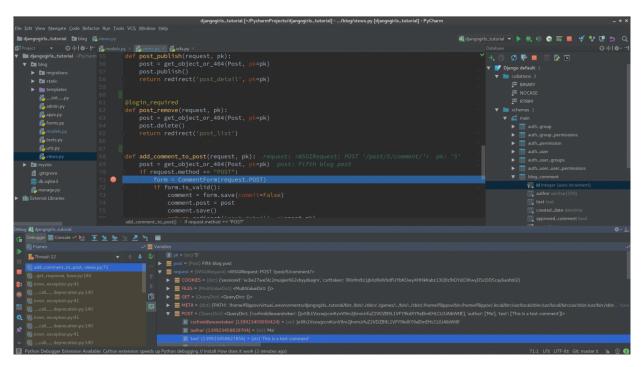


Рисунок 4.1 — Рабочее окно программы РуСharm

Таким образом, перечисленные выше преимущества объясняют выбор конкретно этой среды разработки.

# 4.4 Обзор средств разработки графического интерфейса пользователя

Также необходимо выбрать фреймворк для разработки графического интерфейса пользователя приложения. Принимая во внимание, что мы разрабатываем на Python и, учитывая, потенциальную расширяемость программы.

#### 4.4.1 Kivy

Kivy — это бесплатный фреймворк Python с открытым исходным кодом для разработки мобильных приложений и другого программного обеспечения для широкого назначения с естественным пользовательским интерфейсом. Он распространяется в соответствии с условиями лицензии МІТ, что дает право использовать библиотеку бесплатно в личных и коммерческих целях. Кivy может работать на Android, iOS, Linux, macOS и Windows [23].

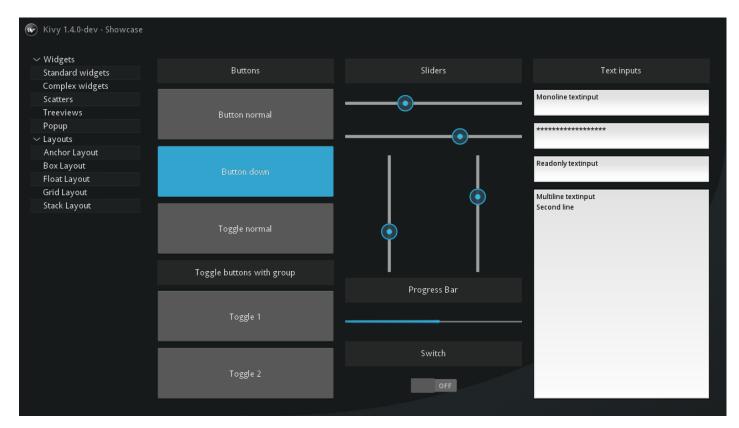


Рисунок 4.2 — Приложение Кіvy

Фреймворк содержит все элементы для создания приложения, такие как:

- Расширенная поддержка ввода для мыши, клавиатуры, TUIO и событий мультитач OC.
- Графическая библиотека, использующая только OpenGL ES 2 и основанная на Vertex Buffer Object и шейдерах.
- Широкий выбор виджетов, поддерживающих мультитач.
- Промежуточный язык, используемый для простой разработки пользовательских виджетов.

#### 4.4.2 TKinter

Tkinter – это событийно-ориентированная кросс-платформенная графическая библиотека. Она достаточно широко распространена в мире GNU/Linux и других UNIX-подобных систем, портирована также и на Microsoft Windows. Входит в стандартную библиотеку Python и является свободным программным обеспечением.

#### Преимущества:

- Краткость. Программы Python, использующие Tkinter, могут быть весьма короткими. Например, для многих используемых для создания виджетов параметров, значениям по умолчанию заданы разумные значения, что в комбинации с Python дает весьма компактный код.
- Кросс-платформенный. Тк предоставляет виджеты для Windows, Мас и большинства реализаций Unix. При это существуюет зависимость от платформы, но небольшая.
- Ядро хорошо разработано и стабильно
- Расширяемость. Существует множество расширений Тк.

Недостатки Tkinter – скорость. Большинство вызовов Tkinter форматируются как Tcl-команда и интерпретируются с помощью Tcl. Отсюда фактические и выполняются вызовы Tkinter. Таким образом происходит последовательный вызов двух интерпретируемых языков [26].

#### 4.4.3 wxPython

wxPython - это кроссплатформенный набор инструментов с графическим интерфейсом для языка программирования Python. Он позволяет программистам Python просто и легко создавать программы с графическим пользовательским интерфейсом. Он реализован в виде набора модулей расширения Python, которые обертывают компоненты графического интерфейса популярной кроссплатформенной библиотеки wxWidgets, написанной на C++ [27].

Подобно Python и wxWidgets, wxPython является открытым исходным кодом. Также он является кроссплатформенным инструментарием. В настоящее время поддерживаемыми платформами являются Microsoft Windows, Mac OS X и macOS, а также Linux или другие unix-подобные системы с библиотеками GTK2 или GTK3.

Присутствует официальная документация, но не хватает сторонних источников и примеров использования библиотеки.

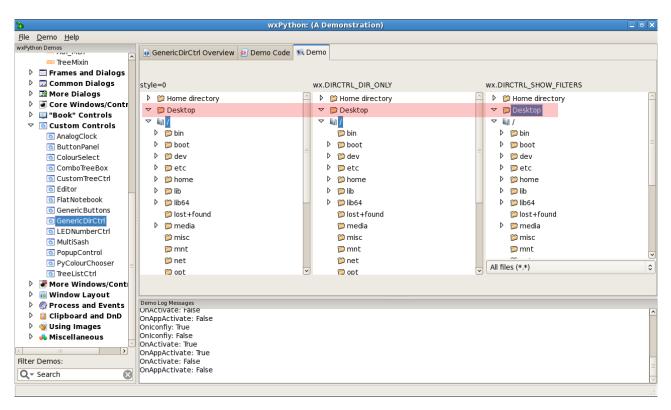


Рисунок 4.3 — Пример использующей wxPython программы

## 4.4.4 PyQt/PySide

PyQt — набор расширений (биндингов) графического фреймворка Qt для языка программирования Python, выполненный в виде расширения Python.

PyQt работает на всех платформах, поддерживаемых Qt: Linux и другие UNIX-подобные OC, Mac OS X и Windows. Существует 2 версии: PyQt5, поддерживающий Qt 5, и PyQt4, поддерживающий Qt 4. PyQt распространяется под лицензиями GPL (2 и 3 версии) и коммерческой [24].

РуQt также включает в себя Qt Designer (Qt Creator) — дизайнер графического интерфейса пользователя. Программа рушіс генерирует Руthon код из файлов, созданных в Qt Designer. Это делает РуQt очень полезным инструментом для быстрого прототипирования. Кроме того, можно добавлять новые графические элементы управления, написанные на Руthon, в Qt Designer.

Однако, для PyQt существуют ограничения связанные с лицензией GPL, поэтому был разработан PySide. PySide – привязка языка Python к инструментарию Qt, совместимая на уровне API с PyQt. В отличие от PyQt, PySide доступна для свободного использования как в открытых, так и закрытых, в частности, коммерческих проектах, поскольку лицензирована по LGPL [25].

Все представленные библиотеки имеют примерно одинаковые преимущества, но стоит выбирать наиболее зрелые и популярные. Это даст возможность в случаи необходимости легко найти решение проблем, возникающих в процессе разработки приложения. PySide кажется хорошим вариантом.

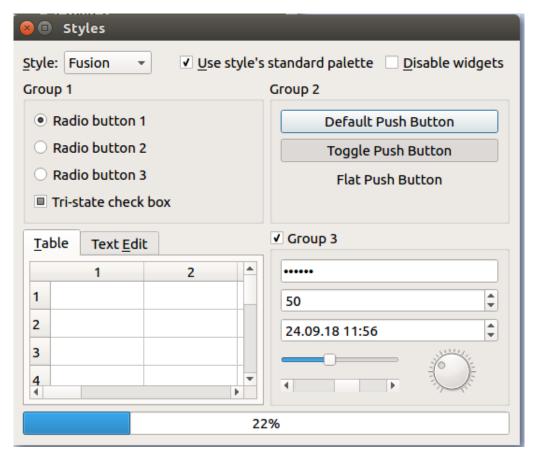


Рисунок 4.4 — Приложение, написанное с помощью PySide

Преимущества PySide с точки зрения выбора фреймворка:

- Стабильность.
- Подробнейшая документация.
- Обилие дополнительной информации на различных форумах и сайтах.

#### Недостатки:

- Сложность в освоении из-за большого размера.
- Не вся документация доступна для языка Python.

Но эти недостатки нивелируются. В частности, первый из них не имеет значения, если есть некий опыт работы и общее понимание принципов устройства фреймворка. А второй недостаток, также преодолевается опытом,подобием синтаксиса в целом и большим количеством сторонней информации в сети интернет.

Таким образом, предпочтение было отдано PySide.

#### 5 Разработка информационной системы

В соответствии с рисунком 5.1 представлен скриншот разработанной программы.

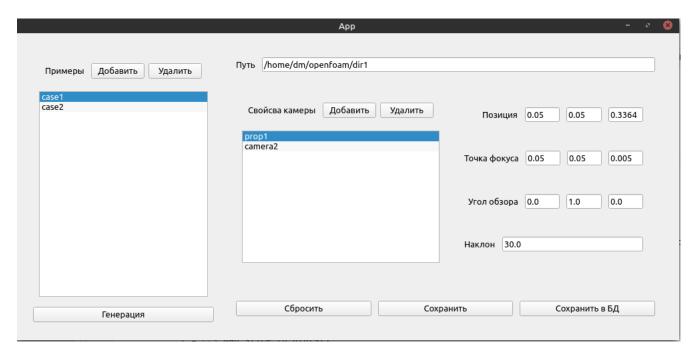


Рисунок 5.1 — Разработанное приложение

Разработка была начата с модуля model. В нем содержаться классы модели данных: FoamCase, CameraProps, Point, CaseDir. Затем были разработаны соответствующие им DTO-классы (Data Trasfer Object). После этого был написан класс Маррег для отображения DTO в model и обратно. Затем нужно было приступить к разработке DAO слоя и схемы базы данных.

На самом деле, так как была использована документоориентированная СУБД MongoDB, то необходимость в проектировки схемы базы данных отпала, однако, все же нужно было создать коллекции и получить доступ к хранилищу. В соответствии с рисунком 5.2 показан web-интерфейс созданного в результате экземпляра базы данных MongoDB.

Также для объектной модели требовалось добавить поля \_id во все классы и DTO объекты соответственно. Поля \_id нужно было инициализировать, используя класс ObjectId из библиотеки PyMongo. С этим были связаны некоторые трудности, так как класс Маррег также пришлось переписывать, учитывая нововведения.

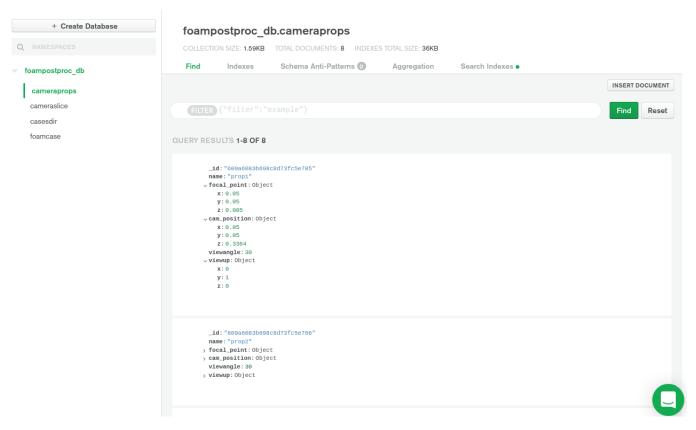


Рисунок 5.2 — Web-интерфейс экземпляра базы данных MongoDB

Параллельно с этим возникали трудности с работой в ParaView Python API. Данная библиотека плохо документирована. На официальном сайте есть краткие пояснения назначения методов, но совершенно отсутствует описание классов и их полей, также на официальном сайте отсутствует описание процесса работы с библиотекой и какие-либо полезные примеры.

Большое время заняло подключение ParaView Python API к виртуальному окружению Python. Следует отметить, что результата удалось достичь только используя окружение Anaconda. В окружении Anaconda, в свою очередь, возникли проблемы с установкой соответствующих пакетов, что в последствии привело к трудностям с запуском PySide6.

Более того, после успешного подключения библиотеки возникали трудности с подсказками методов, что очень сильно тормозило работу (принимая во внимание отсутствие полезной документации).

Тем не менее, получения тестовых графиков от ParaView Python API, был разработан DAO-слой, который отвечает за доступ к базе данных. После чего был сделан графический интерфейс пользователя. И оставшееся время было

потрачено на написание класса Controller. Он отвечает за обработку событий вызванных графическим интерфейсом пользователя и объединяет элементы программы, а именно:

- Модель
- Графический интерфейс пользователя
- Логику отвечающую за создание и редактирование примеров
- Логику генерацию графиков

В завершении работы был добавлен класс Config, который обращается к соответствующему файлу, куда были вынесены параметры программы, например логин и пароль от базы данных и передает их классам для работы.

Исходный код программы приведен в соотвествии с приложением А.

#### 6 Пример анализа экспериментальных данных

Как было сказано ранее, при обработке экспериментальных данных, когда проводится серия экспериментов, в которых входные данные незначительно изменяются, часто порождается большой объем результатов, подлежащих анализу или, иными словами, постобработке. Для анализа таких данных необходимо проводить однотипные манипуляции.

Например, рассматривается движение вязкой жидкости в каверне. Такое движение описывают уравнения Навье-Стокса. Уравнения Навье-Стокса – система дифференциальных уравнений в частных производных, описывающая движение вязкой ньютоновской жидкости. Уравнения Навье – Стокса являются одними из важнейших в гидродинамике и применяются в математическом моделировании многих природных явлений и технических задач.

Геометрия течения показана в соответствии с рисунком 6.1 в которой все границы квадрата являются твердыми стенками длинной 0.1 м. Верхняя стенка перемещается в х-направлении со скоростью  $1~{\rm m/c}$ , в то время как другие  $3~{\rm неподвижны}$ .

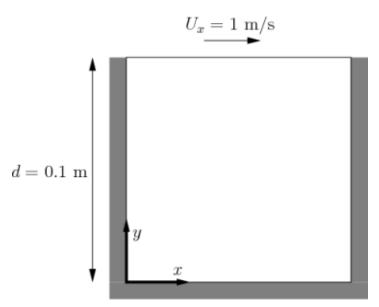


Рисунок 6.1 — Геометрия расчетной области задачи

Пусть для уравнениях Навье-Стокса в случае несжимаемых жидкостей потребовалось построить графики скорости для последовательно увеличивающейся кинематической вязкости.

Задав положение камеры и директорию с расчетами или загрузив эти данные из базы данных запустим генерацию графиков и оценим результаты.

Графики были построены для коэффициентов вязкости соответственно от 0.01 до 0.18 с шагом 3, либо 2. Для краткости приведем три из них: первый, затем из середины и последний график.

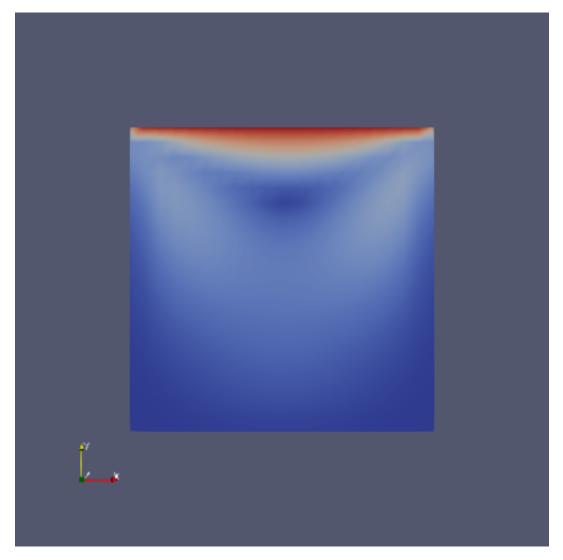


Рисунок 6.2 — График с коэффициентов вязкости 0.01

В соответствии с рисунком 6.2, в соответствии с рисунком 6.3 и в соответствии с рисунком 6.4 видно, что пока рос коэффициент вязкости графики практически не менялись, но ближе к концу заметен резкий всплеск.

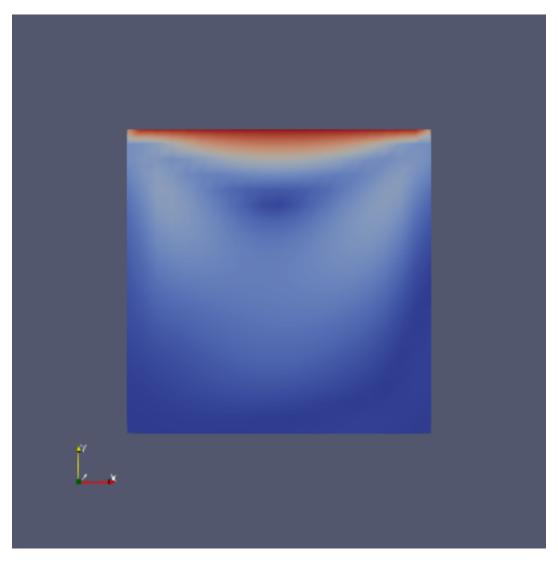


Рисунок 6.3 — График с коэффициентов вязкости 0.09

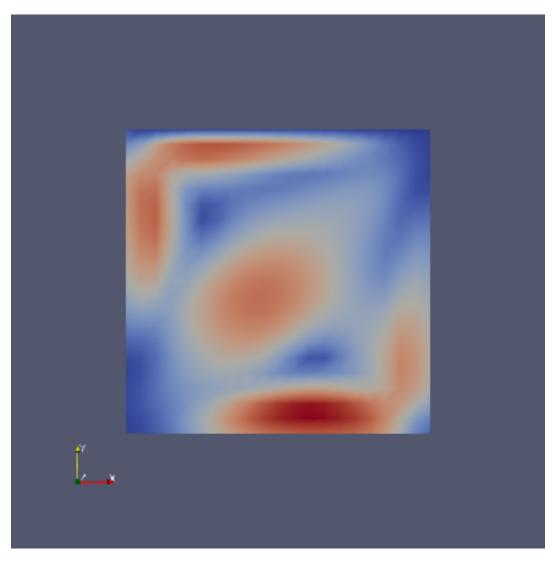


Рисунок 6.4 — График с коэффициентов вязкости 0.18

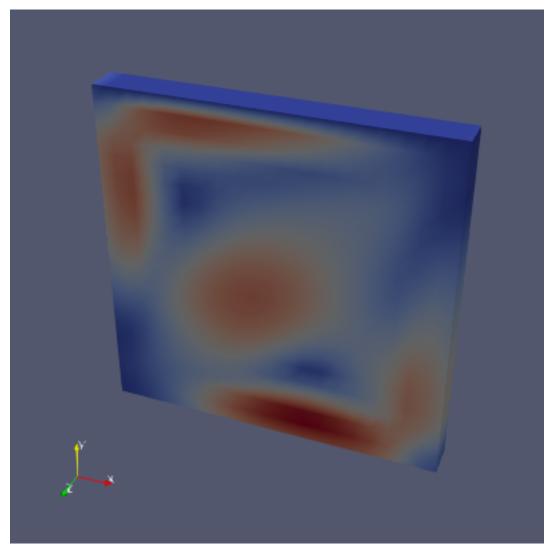


Рисунок 6.5 — График с коэффициентов вязкости 0.18 с другого ракурса

#### ЗАКЛЮЧЕНИЕ

При обработке экспериментальных данных и расчетов, полученных в результате математического моделирования физических процессов когда проводится серия экспериментов, в которых входные данные незначительно изменяются порождается большой объем результатов, подлежащих постобработке.

Как было указано во введении, целью данной магистерской работы является проектирование и разработка информационной системы, автоматизирующей рутинные операции анализа экспериментальных данных для CAD/CAE систем. Конкретизируя цель, были поставлены следующие задачи:

- Кратко рассмотреть платформу для численного моделирования ОрепFOAM и пакет для визуализации ParaView. Благодаря решению этой задачи понятие CAD/CAE приложение было уточнено до конкретного решения – пакет программ OpenFOAM и инструмент постобработки ParaView, таким образом неявно был очерчен контекст разработки приложения.
- Рассмотреть существующие решения по данной тематике.
  При решении этой задачи были проанализированные существующие на данный момент программы, предоставляющие похожий функционал автоматизации моделирования. Были приведены их преимущества и недостатки, а также было дано некоторое обоснование актуальности разрабатываемого приложения.
- Спроектировать информационную систему и создать UML-диаграммы для ее описания.
  - В рамках этой задачи была проведена основная работа по проектированию приложения, очерчен его контур и структура связей. Также были подробно рассмотрены основные классы программы, приведены примеры кода построения UML-диаграмм и результат их генерации.
- Провести обзор средств разработки.

  Здесь были рассмотрены средства разработки, последовательно обоснован выбор определенных инструментов. В некоторых случаях приведено сравнения с аналогичными по функционалу библиотеками и фреймворками.

- Разработать помогающую в анализе экспериментальных данных информационную систему.

Решая эту задачу, был подробно описан процесс разработки и возникшие в ходе нее проблемы.

Дополнительно был добавлен раздел с примером анализа экспериментальных данных при помощи разработанного приложения.

Таким образом, в данной работе был кратко рассмотрен пакет программ для численного моделирования OpenFOAM, приложение для постпроцессинга ParaView. Было выполнено проектирование, в частности построены UML-диаграммы прецедентов, классов, последовательностей. Также были рассмотрены существующие на данный момент решения постобработки экспериментальных данных и выбраны средства разработки.

Было разработано приложение, которое выполняет одну из подзадач разработки и анализа экспериментальных данных, в частности программа строит графики указанных расчетов по заданным параметрам и хранит данные, используемые для построения в БД, используя NoSQL подход. Программа позволяет не тратить время при постобработке ряда слабо отличающихся друг от друга геометрией и условиями данных, генерируя графики группами сразу для всех расчетов. Этим она отличается и выделяется на фоне рассмотренных решений.

Сама разработка носит итеративный процесс, поэтому трудно судить о полноте выполненных задач в плане написания кода. Однако, можно с некоторой долей уверенности сказать, что минимально жизнеспособный продукт был создан, но еще много деталей требуют внимания и дальнейшего развития.

Таким образом, задачи данной работы были выполнены и, следовательно, поставленная цель была достигнута.

#### СПИСОК ИСПОЛЬЗОВАННЫХ ИСТОЧНИКОВ

- 1. Статья OpenFOAM [Электронный ресурс] : (на 08 апреля 2021 года) // Официальный веб-сайт Wikipedia [Электронный ресурс] : [сайт]. URL: https://ru.wikipedia.org/wiki/OpenFOAM (дата обращения 08.04.2021). Загл с экрана Яз. рус.
- 2. Страница User guide [Электронный ресурс] : (на 08 апреля 2021 года) // Официальный веб-сайт OpenFOAM [Электронный ресурс] : [сайт]. URL: https://cfd.direct/openfoam/user-guide (дата обращения 08.04.2021). Загл с экрана Яз. англ.
- 3. Страница About [Электронный ресурс] : (на 08 апреля 2021 года) // Официальный веб-сайт ParaView [Электронный ресурс] : [сайт]. URL: https://www.paraview.org/overview (дата обращения 08.04.2021). Загл с экрана Яз. англ.
- 4. Статья ParaView [Электронный ресурс] : (на 09 апреля 2021 года) // Официальный веб-сайт Wikipedia [Электронный ресурс] : [сайт]. URL: https://ru.wikipedia.org/wiki/ParaView (дата обращения 09.04.2021). Загл с экрана Яз. рус.
- 5. Страница ParaView and Python [Электронный ресурс] : (на 10 апреля 2021 года) // Официальный веб-сайт ParaView [Электронный ресурс] : [сайт]. URL: https://www.paraview.org/Wiki/ParaView\_and\_Python (дата обращения 10.04.2021). Загл с экрана Яз. англ.
- 6. Продукт Helyx OS [Электронный ресурс] : (на 29 марта 2021 года) // Официальный веб-сайт Helyx [Электронный ресурс] : [сайт]. URL: https://engys.com/products/helyx-os (дата обращения 29.03.2021). Загл с экрана Яз. англ.
- 7. Продукт ANSA [Электронный ресурс] : (на 11 апреля 2021 года) // Официальный веб-сайт компании Beta [Электронный ресурс] : [сайт]. URL: http://www.beta-cae.gr/ansa.html (дата обращения 11.04.2021). Загл с экрана Яз. англ.

- 8. Продукт CastNet [Электронный ресурс] : (на 11 апреля 2021 года) // Официальный веб-сайт компании DHCAE Tools [Электронный ресурс] : [сайт]. URL: http://www.dhcae-tools.com/CastNet.html (дата обращения 11.04.2021). Загл с экрана Яз. англ.
- 9. Фаулер, М. UML. Основы, 3-е издание/ М. Фаулер Спб: Символ-Плюс, 2004. 192 с.
- 10. Гамма, Э. Приемы объектно-ориентированного проектирования/ Э. Гамма, Р. Хелм, Р. Джонсон, Д. Влиссидес Спб: Питер, 2019. 368 с.
- 11. Паттерны проектирования. Фабрика [Электронный ресурс] : (на 19 апреля 2021 года) // Веб-сайт refactoring guru [Электронный ресурс] : [сайт]. URL: https://refactoring.guru/ru/design-patterns/factory-method (дата обращения 19.04.2021). Загл с экрана Яз. рус.
- 12. Паттерны проектирования. Заместитель [Электронный ресурс] : (на 19 апреля 2021 года) // Веб-сайт refactoring guru [Электронный ресурс] : [сайт]. URL: https://refactoring.guru/ru/design-patterns/proxy (дата обращения 19.04.2021). Загл с экрана Яз. рус.
- 13. Ларман, К. Применение UML 2.0 и шаблонов проектирования. Практическое руководство. 3-е издание/ К. Ларман М: И.Д. Вильямс, 2013. 736 с.
- 14. Фаулер М. NoSQL. Методология разработки нереляционных баз данных / М. Фаулер, П. Садаладж Диалектика-Вильямс, 2021. 192 с.
- 15. Обзор NoSQL [Электронный ресурс] : (на 19 апреля 2021 года) // Веб-сайт Amazon Web Services [Электронный ресурс] : [сайт]. URL: https://aws.amazon.com/ru/nosql/ (дата обращения 19.04.2021). Загл с экрана Яз. рус.
- 16. DB-Engines Ranking [Электронный ресурс] : (на 19 апреля 2021 года) // Веб-сайт DB Engines [Электронный ресурс] : [сайт]. URL: https://db-engines.com/en/ranking (дата обращения 19.04.2021). Загл с экрана Яз. англ.

- 17. Разбираемся в типах NoSQL СУБД [Электронный ресурс] : (на 19 апреля 2021 года) // Веб-сайт Тргодег [Электронный ресурс] : [сайт]. URL: https://tproger.ru/translations/types-of-nosql-db/ (дата обращения 19.04.2021). Загл с экрана Яз. рус.
- 18. NoSQL СУБД [Электронный ресурс] : (на 20 апреля 2021 года) // Веб-сайт wikipedia [Электронный ресурс] : [сайт]. https://ru.wikipedia.org/wiki/NoSQL (дата обращения 20.04.2021). Загл с экрана Яз. рус.
- 19. MongoDB [Электронный ресурс] : (на 23 апреля 2021 года) // Веб-сайт mongodb [Электронный ресурс] : [сайт]. https://www.mongodb.com/why-use-mongodb (дата обращения 23.04.2021). Загл с экрана Яз. англ.
- 20. Yogesh R., Python: Simple though an Important Programming language [Текст] / R. Yogesh // International Research Journal of Engineering and Technology (IRJET). 2019. том 06, номер 2. С. 1856—1858.
- 21. Лутц, М. Программирование на Python, том 1 / М. Лутц СПб: Символ-Плюс, 2011. 992 с.
- 22. Сравнение интегрированных сред разработки [Электронный ресурс] : (на 24 апреля 2021 года) // Веб-сайт wikipedia [Электронный ресурс] : [сайт]. https://en.wikipedia.org/wiki/Comparison\_of\_integrated\_development\_environments#Python (дата обращения 24.04.2021). Загл с экрана Яз. англ.
- 23. Страница о нас [Электронный ресурс] : (на 30 апреля 2021 года) // Веб-сайт фреймворка Kivy [Электронный ресурс] : [сайт]. https://kivy.org/#aboutus (дата обращения 30.04.2021). Загл с экрана Яз. англ.
- 24. PyQt. Введение [Электронный ресурс] : (на 30 апреля 2021 года) // Веб-сайт Riverbank Computing [Электронный ресурс] : [сайт]. https://riverbankcomputing.com/software/pyqt/intro (дата обращения 30.04.2021). Загл с экрана Яз. англ.

- 25. Qt for Python [Электронный ресурс] : (на 30 апреля 2021 года) // Веб-сайт Wiki Qt [Электронный ресурс] : [сайт]. https://wiki.qt.io/Qt\_for\_Python/ru (дата обращения 30.04.2021). Загл с экрана Яз. рус.
- 26. Robinson A. Python Programming On Win32 / A. Robinson, M. Hammond O'Reilly Media, 2000. 674 c.
- 27. Overview of wxPython [Электронный ресурс] : (на 30 апреля 2021 года) // Веб-сайт wxPython [Электронный ресурс] : [сайт]. https://www.wxpython.org/pages/overview/ (дата обращения 30.04.2021). Загл с экрана Яз. англ.

#### ПРИЛОЖЕНИЕ А

#### Исходный код программы

#### A.1 foampostproc.core.screenshot.taker.py

Модуль используется для генерации графиков.

```
from pathlib import Path
   from glob import glob
3
   from paraview.simple import *
   from foampostproc.utils import FileHandling
5
6
   class Screenshot:
8
9
        @classmethod
10
        def take screenshots (cls, foam case list, out: Path):
            for i, foam_case in enumerate(foam_case_list):
11
12
                 cases = glob(str(foam_case.cases_dir.path / "*/"))
                 for case in cases:
13
                     foamcase\_path = Path(case)
14
                     foamcase = FileHandling.read_foamcase(foamcase_path)
15
                     foamcase. MeshRegions = ['internalMesh',]
16
17
                     servermanager. Fetch (foamcase)
                     view = CreateRenderView (foamcase)
18
19
                     print(foamcase.TimestepValues)
20
                     view. ViewTime = max(foamcase. TimestepValues)
                     for j , cam_prop in enumerate(foam_case.cam_prop_list):
21
                         camera = view.GetActiveCamera()
22
                         23
24
25
                         camera.\,SetPosition\,(cam\_prop.\,cam\_position.x\,,\;\,cam\_prop.\,cam\_position.y\,,
26
                                             cam_prop.cam_position.z)
27
                         camera.SetViewUp(cam_prop.viewup.x, cam_prop.viewup.y,
28
                                           cam_prop.viewup.z)
29
                         camera. Set View Angle (cam prop. viewangle)
30
31
                         display = Show(foamcase, view)
                         ColorBy(\,display\;,\;\;(\,{}^{\backprime}POINTS\,{}^{\backprime}\,,\;\;{}^{\backprime}U\,{}^{\backprime}))
32
                         display. RescaleTransferFunctionToDataRange(True)
33
34
                         SaveScreenshot(str(out / f"view-{foamcase path.name}-{i}-{j}.png"),
35
```

## A.2 foampostproc.core.controller.py

Модуль содержит класс Controller, который инкапсулирует основную логику работы с моделью.

```
from copy import deepcopy
  from pathlib import Path
3
   from PySide6 import QtWidgets as QtW, QtCore as QtC
   from bson import ObjectId
5
6
   from foampostproc.config import Config
  from foampostproc.core.screenshot.taker import Screenshot
10
  from foampostproc.dao.dao import MongoFoamCaseDAO, MongoCameraPropsDAO, MongoCameraSliceDAO
  from foampostproc.dao.daofactory import MongoDaoFactory
11
  from foampostproc.dto.modelmapper import Mapper
13
  from foampostproc.utils import SharedState
14
15
  def handle_cases_add_button_clicked():
16
```

```
 \begin{array}{lll} case\_dir = CasesDir(ObjectId(), & "") \\ foamcase = FoamCase(ObjectId(), & f"case\{len(SharedState.case\_list) \downarrow + \downarrow 1\}", & case\_dir, & [], & []) \end{array} 
17
18
19
          SharedState.case list.append(foamcase)
         SharedState.m\_wi\overline{d}get.case\_control\_list.list\_.addItem(foamcase.name)\\ \textbf{if len}(SharedState.case\_list)-1>0:
20
21
               SharedState.m\_widget.cases\_control\_list.list\_.setCurrentRow(len(SharedState.case\_list)-1)
          handle_camera_props_add_button_clicked()
23
^{24}
25
26
    def handle_cases_rm_button_clicked():
27
          list\_\ =\ SharedState.m\_widget.cases\_control\_list.list\_
          for item in list_.selectedItems():
28
29
               item_row = list_.row(item)
               SharedState.case_for_del.append(SharedState.case_list[item_row])
SharedState.case_list.pop(item_row)
30
31
               list\_.takeItem(item\_row)
32
          if len(SharedState.case_list) - 1 > 0:
    list_.setCurrentRow(len(SharedState.case_list) - 1)
33
34
35
36
37
    def handle_cases_item_selection():
         case = _get_selected_case()
list_ = SharedState.m_widget.camera_props_control_list.list_
38
39
40
          SharedState.m\_widget.camera\_props\_params\_form.clear()
41
          list_.clear()
42
          list_.addItems([prop.name for prop in case.cam_prop_list])
43
                . setCurrentRow(0)
          handle\_camera\_props\_item\_selection()
44
45
46
          \#\ list\_\ =\ SharedState.m\_widget.slice\_props\_control\_list.list\_
47
         \#\ SharedState.m\_widget.slice\_params\_form.clear()
48
49
          \# \ list\_.clear()
50
          \#\ list\_\ .\ addItems([prop.name\ for\ prop\ in\ case.slice\_list])
51
         \# \ list \ .setCurrentRow(0)
52
53
          SharedState.m_widget.case_path_field.clear()
54
          SharedState.m_widget.case_path_field.text_edit.setText(str(case.cases_dir.path))
55
56
57
58
    def handle_generate_button_clicked():
59
          Screenshot.take_screenshots(SharedState.case_list, Config.get_section("Paths")
                                              .get_path("output"))
60
61
62
    def handle_case_path_field_on_text_changed():
63
64
65
66
    \mathbf{def}\ \mathrm{handle\_camera\_props\_add\_button\_clicked}\left(\right)\colon
67
68
          case = _{get}_{selected}_{case}()
          cam\_prop = CameraProps(ObjectId(), f"camera\{len(case.cam\_prop\_list)\_+\_1\}",
69
70
                                       Point \left( 0 \,, \ 0 \,, \ 0 \right), \ Point \left( 0 \,, \ 0 \,, \ 0 \right), \ 0 \,, \ Point \left( 0 \,, \ 0 \,, \ 0 \right) \right)
          {\tt case.cam\_prop\_list.append} \, ({\tt cam\_prop})
71
         Shared State.m\_widget.camera\_props\_control\_list.list\_.addItem(cam\_prop.name) \\ \textbf{if len}(case.cam\_prop\_list) - 1 > 0: \\
72
73
74
               SharedState.m_widget.camera_props_control_list.list_ \
75
                    .setCurrentRow(len(case.cam_prop_list) - 1)
76
77
78
    def handle_camera_props_rm_button_clicked():
79
          case = _get_selected_case()
80
81
                = SharedState.m widget.camera props control list.list
82
          for item in list_.selectedItems():
               item\_row = \overline{list}\_.row(item)
83
               SharedState.cam_props_for_del.append(case.cam_prop_list[item_row])
84
               case.cam_prop_list.pop(item_row)
85
               list .takeItem(item row)
86
87
          if len(case.cam\_prop\_list) - 1 > 0:
88
               list_.setCurrentRow(len(case.cam_prop_list) - 1)
```

89

```
90
 91
      def handle_camera_props_item_selection():
           \# if \overline{len}(\_get\_selected\_case().slice\_list) == 0 or len(\_get\_selected\_case())
 92
           \# . cam\_prop\_\overline{list}) == \overline{0}:
 93
 94
                   return
 95
 96
           cam_prop = _get_selected_cam_prop()
 97
           if cam_prop is not None:
                form = SharedState.m\_widget.camera\_props\_params\_form
98
99
                form.\ position\_field.\ text\_edit1.\ setText\left(\textbf{str}\left(cam\_prop.\ cam\_position.\ x\right)\right)
                form.position_field.text_edit2.setText(str(cam_prop.cam_position.y))
form.position_field.text_edit3.setText(str(cam_prop.cam_position.z))
100
101
102
                \begin{array}{l} form.\,focal\_point\_field.\,text\_edit1.\,setText(\mathbf{str}(cam\_prop.\,focal\_point.x)) \\ form.\,focal\_point\_field.\,text\_edit2.\,setText(\mathbf{str}(cam\_prop.\,focal\_point.y)) \end{array}
103
104
                 form.focal_point_field.text_edit3.setText(str(cam_prop.focal_point.z))
105
106
107
                form.view_up_field.text_edit1.setText(str(cam_prop.viewup.x))
                form.view_up_field.text_edit2.setText(str(cam_prop.viewup.y))
108
                form.view_up_field.text_edit3.setText(str(cam_prop.viewup.z))
109
110
111
                form.view\_angle\_field.text\_edit.setText(str(cam\_prop.viewangle))
112
113
      {\bf def}\ {\bf handle\_slice\_props\_add\_button\_clicked}\,(\,)\colon
114
115
           case = _get_selected_case()
           cam_slice = CameraSlice(ObjectId(), f"slice{len(case.slice_list)_+_1}", None, None, None)
116
117
118
           case.slice\_list.append(cam\_slice)
           SharedState.m\_widget.slice\_props\_control\_list.list\_.addItem(cam\_slice.name)\\ if \ len(case.slice\_list)-1>0:
119
120
                SharedState.m\_widget.slice\_props\_control\_list.list\_.setCurrentRow(
121
122
                      len(case.slice_list) - 1)
123
124
125
      def handle_slice_props_rm_button_clicked():
126
           case = _get_selected_case()
127
           list\_\ =\ SharedState.m\_widget.slice\_props\_control\_list.list\_
128
129
           for item in list_.selectedItems():
                item row = l\overline{i}st_r.row(item)
130
131
                SharedState.slices for del.append(case.slice list[item row])
132
                 case.slice_list.pop(item_row)
                list - . \, take \overline{I}tem \, (item\_row)
133
134
           if len(case.slice_list) - 1 > 0:
135
                list _ .setCurrentRow(len(case.slice_list) - 1)
136
137
138
      def handle slice props item selection():
139
           slice = get selected slice prop()
140
141
           \mathbf{if} \ \mathrm{slice}\_ \ \mathbf{is} \ \mathbf{not} \ \mathrm{None}\colon
142
                form = SharedState.m\_widget.slice\_params\_form
143
                x = "" if slice .sl_x is None else str(slice .sl_x.x)
144
                y = "" if slice_.sl_x is None else str(slice_.sl_x.y)
z = "" if slice_.sl_x is None else str(slice_.sl_x.z)
145
146
147
                \begin{array}{l} form.\,x\_slice\_field.text\_edit1.setText(x) \\ form.\,x\_slice\_field.text\_edit2.setText(y) \end{array}
148
149
150
                form.x_slice_field.text_edit3.setText(z)
151
                x = "" if slice_.sl_y is None else str(slice_.sl_y.x)
152
                y = "" if slice_.sl_y is None else str(slice_.sl_y.y)
z = "" if slice_.sl_y is None else str(slice_.sl_y.z)
153
154
155
156
                 form.y\_slice\_field.text\_edit1.setText(x)
                form.y_slice_field.text_edit2.setText(y) form.y_slice_field.text_edit3.setText(z)
157
158
159
                160
161
162
```

```
163
164
               form.z_slice_field.text_edit1.setText(x)
165
               form.z\_slice\_field.text\_edit2.setText(y)
166
               form.z_slice_field.text_edit3.setText(z)
167
168
169
     def handle_save_btn():
          case = \_get\_selected\_case()
170
          case\_path\_field\_text = SharedState.m\_widget.case\_path\_field.text\_edit.text()
171
172
          case.cases_dir.path = Path(case_path_field_text)
173
          cam\_prop \ = \ \_get\_selected\_cam\_prop \, (\, )
174
175
          \# slice_{\_} = \_get\_selected\_slice\_prop()
176
          cam\_form = SharedState.m\_widget.camera\_props\_params\_form
177
          cam_prop.cam_position = deepcopy(cam_form.position)
178
179
          cam_prop.viewup = deepcopy(cam_form.view_up)
180
          cam_prop.focal_point = deepcopy(cam_form.focal_point)
          cam prop.viewangle = float (cam_form.view_angle)
181
182
183
          \#\ slice\_form\ =\ SharedState.m\_widget.slice\_params\_form
          \# \ if \ slice\_form.x\_slice\_field.text\_edit1.text() == ""
184
                      or slice\_form.x\_slice\_field.text\_edit2.text() == "" or <math>slice\_form.x\_slice\_field.text\_edit3.text() == "":
185
          #
186
          #
187
          #
                 slice\_.sl\_x\ =\ None
188
          #
            else:
189
          #
                 slice\_.sl\_x = slice\_form.x\_slice
          #
190
191
          #
            if \ slice\_form.y\_slice\_field.text\_edit1.text() == ""
                      or slice\_form.y\_slice\_field.text\_edit2.text() == "" or <math>slice\_form.y\_slice\_field.text\_edit3.text() == "":
192
          #
          #
193
194
          #
                 slice\_.sl\_y = None
195
          #
            else:
                 slice\_.sl\_y = slice\_form.y\_slice
196
          #
          #
197
          #
            if \ slice\_form.z\_slice\_field.text\_edit1.text() == ""
198
                      199
          #
                      or \ slice\_form.z\_slice\_field.text\_edit3.text() == "":
200
          #
                 slice\_.sl\_z=None
201
          #
202
          #
            else:
203
                 slice\_.sl\_z = slice\_form.z\_slice
204
205
206
     def handle_reset_btn():
          case\_dtos = \overline{MongoDaoFactory} \, (\,) \, . \, get\_dao \, (MongoFoamCaseDAO \,) \, . \, get\_all \, (\,)
207
208
          cases = list(map(Mapper.map_foam_case_dto, case_dtos))
209
          SharedState.case\_list = cases
          list_{\_} = SharedState.m_widget.cases\_control_list.list_{\_}
210
          list_.clear()
list_.addItems([case.name for case in cases])
211
212
213
          if len(cases) > 0:
               list_.setCurrentRow(0)
214
215
216
     def handle_save_db_btn():
217
218
          cases = SharedState.case\_list
219
          for case in cases:
220
               handle save btn()
221
               MongoDaoFactory().get_dao(MongoFoamCaseDAO)\
                    .create_or_update(Mapper.map_foam_case_to_dto(case))
222
223
224
          for case in SharedState.cases_for_del:
               {\tt MongoDaoFactory\,(\,).get\_dao\,\overline{(MongoFoamCaseDAO\,)}.\,delete\,(\,\textbf{str}\,(\,case\,.\,idn\,)\,)}
225
226
227
          for cam prop in SharedState.cam props for del:
               {\tt MongoDaoFactory}\,(\,)\,.\,{\tt get\_dao}\,({\tt MongoCameraPropsDAO}\,)\,.\,{\tt delete}\,(\,{\tt str}\,({\tt cam\_prop}\,.\,{\tt idn}\,)\,)
228
229
230
          for sl in SharedState.slices_for_del:
               MongoDaoFactory().get\_dao(MongoCameraSliceDAO).delete(str(sl.idn))
231
232
233
          SharedState.cam\_props\_for\_del = []
234
          SharedState.slices\_for\_del = []
235
          SharedState.cases_for_del = []
```

```
236
237
238
          get selected case row():
239
          \overline{\text{selected\_item}} = \overline{\text{SharedState.m\_widget.cases\_control\_list.list\_.selectedItems}}()[0]
          return SharedState.m_widget.cases_control_list.list_.row(selected_item)
240
241
242
243
          _get_selected_case():
         row = _get_selected_case_row()
244
245
          return SharedState.case list[row]
246
247
248
         _get_selected_cam_prop_row():
249
          selected_item = SharedState.m_widget.camera_props_control_list.list_\
250
              .selectedItems()
          if not selected_item:
251
252
              return None
253
          return SharedState.m_widget.camera_props_control_list\
              . list _ .row(selected_item[0])
254
255
256
257
     def _get_selected_cam_prop():
258
          case = _get_selected_case()
259
          cam_row = _get_selected_cam_prop_row()
          return None if cam row is None else case.cam prop list [cam row]
260
261
262
     def _get_selected_slice_prop_row():
263
264
          selected_item = SharedState.m_widget.slice_props_control_list.list_.selectedItems()
          if not selected_item:
265
266
              return None
267
          return SharedState.m_widget.slice_props_control_list.list_.row(selected_item[0])
268
269
     def get selected slice prop():
270
          case = _get_selected_case()
271
272
                  _get_selected_slice_prop_row()
273
          return None if row is None else case.slice_list[row]
274
275
276
     handlers = {
277
          "handle_cases_add_button_clicked": handle_cases_add_button_clicked,
          "handle_cases_rm_button_clicked": handle_cases_rm_button_clicked,
278
          "handle cases item_selection": handle_cases_item_selection;
279
280
          "handle\_generate\_button\_clicked": handle\_generate\_button\_clicked \; ,
          "handle_case_path_field_on_text_changed": handle_case_path_field_on_text_changed, "handle_camera_props_add_button_clicked": handle_camera_props_add_button_clicked,
281
282
          "handle_camera_props_rm_button_clicked": handle_camera_props_rm_button_clicked,
283
          "handle_camera_props_item_selection": handle_camera_props_item_selection,
"handle_slice_props_add_button_clicked": handle_slice_props_add_button_clicked,
284
285
286
          "handle_slice_props_rm_button_clicked": handle_slice_props_rm_button_clicked,
287
          "handle_slice_props_item_selection": handle_slice_props_item_selection,
          "handle\_save\_btn": handle\_save\_btn \,,
288
          "handle reset btn": handle reset btn,
289
          "handle_save_db_btn": handle_save_db_btn
290
291
    }
```

# A.3 foampostproc.core.model.py

Модуль состоит из классов, описывающих структуру данных приложения.

```
8
                   self.y = y
 9
                   self.z = z
10
                   __repr__(self):
return f"<Point:_{self.x}_{self.y}_{self.z}>"
11
12
13
14
15
      class CameraProps:
            \mathbf{def} \ \_\_\mathrm{init}\_\_(\mathtt{self} \ , \ \mathrm{idn} \ , \ \mathtt{name} \colon \ \mathbf{str} \ , \ \mathtt{focal}\_\mathtt{point} \colon \ \mathtt{Point} \ ,
16
17
                                cam_position: Point, viewangle: int, viewup: Point):
                   self.idn = id\overline{n}
18
19
                   self.name = name
20
                   self.focal_point = focal_point
21
                   self.cam_position = cam_position
22
                   self.viewup = viewup
                   self.viewangle = viewangle
24
25
      class CameraSlice(object):
27
            \mathbf{def} \ \_\underline{\phantom{a}} \mathrm{init} \underline{\phantom{a}} (\ \mathrm{self} \ , \ \mathrm{idn} \ , \ \mathrm{name} \colon \ \mathbf{str} \ ,
28
                                sl_x: Point = None, sl_y: Point = None, sl_z: Point = None):
29
                   self.idn = \overline{i}dn
30
                   self.name \,=\, name
                   \begin{array}{l} s\,e\,l\,f\,.\,s\,l\,\_\,x \ =\ s\,l\,\_\,x \\ s\,e\,l\,f\,.\,s\,l\,\_\,y \ =\ s\,l\,\_\,y \end{array}
31
33
                   self.sl_z = sl_z
34
35
36
      class CasesDir(object):

\frac{\text{def } = \text{init}_{-}(\text{self }, \text{ idn }, \text{ path: } \text{str})}{\text{self.idn} = \text{idn}}

37
38
39
                   self.path = Path(path)
40
41
      class FoamCase(object):
            def __init__(self , idn , name: str , case_dir: CasesDir ,
43
                                 cam_prop_list: List[CameraProps], slice_list: List[CameraSlice]):
44
45
                   self.idn = idn
                   s\,e\,l\,f\,\,.\,name\,\,=\,\,name
46
47
                   self.cases\_dir = case\_dir
                   {\tt self.cam\_prop\_list} \ = \ \overline{\tt cam\_prop\_list}
48
49
                   self.slice_list = slice_list
```

## A.4 foampostproc.core.view.py

В данному модуле содержится код графического интерфейса пользователя.

```
import sys
     from typing import List, Callable
     from PySide6 import QtWidgets as QtW, QtCore as QtC
     \textbf{from} \ \ PySide 6. \ QtWidgets \ \ \textbf{import} \ \ \ QAbstractItemView
 6
 7
      from foampostproc.core.model import Point
 8
 9
      class ControlList(QtW.QWidget):
10
             ADD_BUTTON_TEXT = "Добавить"
11
            RM \overline{\mathrm{BUTTON}} \overline{\mathrm{TEXT}} = "Удалить"
12
            LA\overline{B}EL\_SPA\overline{C}ING \,=\, 4
13
             ALTERNATING ROW COLORS = True
14
15
             \mathbf{def} \ \_\underline{init}\underline{}\ (\operatorname{self}, \ \operatorname{label}\underline{}\operatorname{text}\colon \operatorname{\mathbf{str}}, \ \operatorname{list}\underline{}\operatorname{items}\colon \operatorname{List}[\operatorname{\mathbf{str}}],
16
17
                                   on add button clicked: Callable,
                                   on\_rm\_\overline{b}utton\_\overline{c}licked:\ Callable\ ,
18
19
                                   on_item_selection: Callable):
```

```
20
             super().__init__()
21
22
             self.on\_add\_button\_clicked \ = \ on\_add\_button\_clicked
             \verb|self.on|| \verb|rm|| \verb|button|| \verb|clicked| = on|| \verb|rm|| \verb|button|| \verb|clicked|
23
24
             self.on\_item\_selection = on\_item\_selection
25
             self.header = self.\_create\_header(label\_text)
26
27
             self.list_ = self._create_list(list_items)
28
29
             self.setLayout(QtW.QVBoxLayout())
30
             self.layout().addWidget(self.header)
             self.layout().addSpacing(self.LABEL SPACING)
31
32
             self.layout().addWidget(self.list_)
33
              _create_header(self , label_text: str) -> QtW.QWidget:
34
             header\_widget = QtW.QWidget()
35
             header_layout = QtW.QHBoxLayout()
36
37
             header_widget.setLayout(header_layout)
38
39
             header widget.label = QtW.QLabel(label text)
40
41
             header_widget.add_button = Button(self.ADD_BUTTON_TEXT,
42
                                                    self.handle\_header\_add\_button)
43
             header_widget.remove_button = Button(self.RM_BUTTON_TEXT,
44
                                                        self.handle header remove button)
45
             header_layout.addWidget(header_widget.label)
46
             header layout.addSpacing(4)
47
48
             header\_layout.addWidget(header\_widget.add\_button)
49
             header\_layout.addWidget(header\_widget.remove\_button)
50
             return header_widget
51
52
               create\_list (self \ , \ list\_items \colon \ List [\, \textbf{str} \, ]) \ -\!\!\!> QtW. \ QList Widget \colon
53
             \overline{\text{list}}_{-} = \overline{\text{QtW.QListWidget}}()
54
             list\_.setAlternatingRowColors(self.ALTERNATING\_ROW\_COLORS)
55
56
             list\_.setSelectionMode\left(\,QAbstractItemView\,.\,SingleSelection\,\right)
             list\_.addItems(list\_items)
57
             list _ .itemSelectionChanged .connect (self .handle_item_selection_changed)
58
59
             return list_
60
61
        @QtC. Slot()
         def handle_header_add_button(self):
62
             self.on_add_button_clicked()
63
64
65
         @QtC. Slot ()
         def handle_header_remove_button(self):
66
67
             self.on_rm_button_clicked()
68
69
        @QtC. Slot()
         def handle_item_selection_changed(self):
70
71
             self.on_item_selection()
72
73
    class TextEdit(QtW.QWidget):
74
75
        LABEL\_SPACING = 4
76
77
         def __init__(self , label_text: str ,
                       handle_on_text_changed: Callable, edit_text: str = ""):
78
79
             super().
                        _init__()
80
             self.handle_on_text_changed = handle_on_text_changed
81
             self.label = QtW.QLabel(label\_text)
82
83
             self.text_edit = QtW.QLineEdit(edit_text)
84
             self.text edit.textChanged.connect(self.handle on text changed)
85
86
             self.setLayout(QtW.QHBoxLayout())
             self.layout().addWidget(self.label)
87
             self.layout().addSpacing(self.LABEL_SPACING)
88
89
             self.layout().addWidget(self.text_edit)
90
91
        @QtC. Slot()
92
         def _handle_on_text_changed(self):
```

```
93
                self.handle on text changed()
 94
 95
           def clear (self):
                self.text\_edit.clear()
 96
 97
 98
     {\bf class}\ {\tt PointTextEdit}\,({\tt QtW.\,QWidget}\,)\,:
99
100
          SPACING = 4
101
           \mathbf{def} \ \_\_\mathrm{init}\_\_(\, \mathrm{self} \,\,,\,\, \, \mathrm{label}\_\mathrm{text} \colon \, \mathbf{str} \,\,,
102
                           handle_on_text_changed1: Callable, handle_on_text_changed2: Callable,
103
104
105
                           handle_on_text_changed3: Callable,
                           text1: str = "", \\ text2: str = "",
106
107
                           text3: str = ""
108
109
                           ):
                super().__init__()
self.handle_on_text_changed1 = handle_on_text_changed1
110
111
                self.handle\_on\_text\_changed2 = handle\_on\_text\_changed2 \\ self.handle\_on\_text\_changed3 = handle\_on\_text\_changed3
112
113
                self.label = QtW.QLabel(label_text)
114
115
                self.text\_edit1 = QtW.QLineEdit(text1)
116
                self.text\_edit1.textChanged.connect (self.\_handle\_on\_text\_changed1)
                self.text\_edit2 = QtW.QLineEdit(text2)
117
                {\tt self.text\_edit2.textChanged.connect(self.\_handle\_on\_text\_changed2)}
118
                self.text_edit3 = QtW. QLineEdit(text3)
self.text_edit3.textChanged.connect(self._handle_on_text_changed3)
119
120
121
122
                self.setLayout(QtW.QHBoxLayout())
                self.layout().addWidget(self.label)
123
124
                self.layout().addSpacing(self.SPACING)
125
                self.layout().addWidget(self.text_edit1)
                self.layout().addSpacing(self.SPACING)
126
                self.layout().addWidget(self.text edit2)
127
                self.layout().addSpacing(self.SPACING)
128
129
                self.layout().addWidget(self.text_edit3)
130
131
           @QtC. Slot()
132
           def _handle_on_text_changed1(self):
                self.handle on text changed1(self.text edit1.text())
133
134
135
           def _handle_on_text_changed2(self):
136
                self.handle_on_text_changed2(self.text_edit2.text())
137
138
          @QtC. Slot()
139
140
                _handle_on_text_changed3(self):
141
                self.handle on text changed3(self.text edit3.text())
142
143
           def clear (self):
                self.text_edit1.clear()
self.text_edit2.clear()
144
145
146
                self.text_edit3.clear()
147
148
     class CameraParamsForm(QtW.QWidget):
149
          POSITION_FIELD_TEXT = "СОССООПОЗИЦИЯ"
150
          FOCAL_POINT_FIELD_TEXT = "Точка_фокуса"
VIEW_ANGLE_FIELD_TEXT = "__Угол_обзора"
151
152
153
          VIEW_UP_TEXT = "Hаклон"
154
          SPACING = 4
155
156
           def __init__(self):
    super().__init__
157
158
159
                self.setLayout(QtW.QVBoxLayout())
                self.position = Point(0, 0, 0)
160
                self.focal_point = Point(0, 0, 0)
161
                self.view\_up = Point(0, 0, 0)
162
                self._view_angle = [0]
163
164
165
                self.position field \
```

```
166
                                    = PointTextEdit(self.POSITION FIELD TEXT,
167
                                                                       lambda text: self.position
                                                                       .\__{setattr}\_("x",\ 0\ if\ text == ""\ else\ float(text))\,,\\ lambda\ text:\ self.position
168
169
                                                                        .__setattr__("y", 0 if text == "" else float(text)),
170
                                                                        lambda text: self.position
171
                                                                        .\__{\tt setattr\_\_("z",\ \hat{0}\ if\ text} == ""\ {\tt else\ float(text))})
172
173
                            self.focal point field
174
                                    = PointTextEdit(self.FOCAL POINT FIELD TEXT,
175
                                                                       lambda text: self.focal_point
.__setattr__("x", 0 if text == "" else float(text)),
176
177
                                                                       lambda text: self.focal_point
178
                                                                       \label{eq:continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous_continuous
179
180
                                                                        .__setattr__("z", 0 if text == "" else float(text)))
181
182
                            self.view_up_field \
183
                                   = PointTextEdit(self.VIEW ANGLE FIELD TEXT,
184
                                                                       lambda text: self.view_up.__setattr_(
    "x", 0 if text == "" else float(text)),
185
186
                                                                       lambda text: self.view_up.__setattr_(
    "y", 0 if text == "" else float(text)),
187
188
                                                                       lambda text: self.view_up.__setattr__(
    "z", 0 if text == "" else float(text)))
189
190
191
192
                            self.view angle field \
                                   = TextEdit(self.VIEW UP TEXT, lambda text: self. view angle
193
194
                                                             .\_setitem\_(0, 0 if text == "" else float(text)))
195
                            self.setLayout(QtW.QVBoxLayout())
196
197
                            self.layout().addWidget(self.position_field)
198
                            self.layout().addSpacing(self.SPACING)
                            self.layout().addWidget(self.focal_point_field)
199
                            self.layout().addSpacing(self.SPACING)
200
201
                            self.layout().addWidget(self.view_up_field)
202
                            self.layout().addSpacing(self.SPACING)
203
                            self.layout().addWidget(self.view_angle_field)
204
205
                   @property
206
                   def view angle (self):
207
                           return self. view angle [0]
208
                   @view_angle.setter
209
                   def view_angle(self, value):
210
211
                            self.\_view\_angle[0] = value
212
213
                   def clear (self):
                            self.position field.clear()
214
                            self.focal point field.clear()
215
                            self.view_up_field.clear()
216
                            self.view_angle_field.clear()
217
218
219
          {\bf class} \ \ {\rm SliceParamsForm} \, ({\rm QtW.\,QWidget} \,) \, :
220
                  X_{SLICE\_LABEL\_TEXT} = "Cpes_X"

Y_{SLICE\_LABEL\_TEXT} = "Cpes_Y"
221
                  Z\_SLICE\_LABEL\_TEXT = "Cpes_Z"
223
                  224
225
                  Z\_LABEL\_TEXT = "z"
226
227
                  SPACING = 4
228
229
                  def __init__(self):
    super().__init__
230
231
232
                            self.setLayout(QtW.QVBoxLayout())
233
234
                            self.x\_slice = Point(0, 0, 0)
                            self.x slice field
235
236
                                   = PointTextEdit(self.X SLICE LABEL TEXT,
237
                                                                       lambda text: self.x_slice.
                                                                                                                                      set attr
                                                                                "x", 0 if text \stackrel{-}{=} "" else float(text)),
238
```

```
lambda text: self.x_slice.__setattr_
239
                                           "y", 0 if text \stackrel{-}{=} "" else float(text)),
240
                                       {\bf lambda} \ \ {\tt text:} \ \ {\tt self.x\_slice.\_\_setattr\_}
241
                                            "z", 0 if text \stackrel{-}{=} "" else float(text)))
242
243
               self.y\_slice = Point(0, 0, 0)
244
245
               self.y_slice_field
                   = PointTextEdit(self.Y_SLICE_LABEL_TEXT,
246
                                       lambda text: self.y_slice.
247
                                                                         set attr
                                            "x", 0 if text = "" else float(text)),
248
                                       lambda text: self.y_slice.__setattr__(
    "y", 0 if text == "" else float(text)),
249
250
                                       lambda text: self.y_slice.__setattr__(
251
252
                                            "z", 0 if text == "" else float(text)))
253
               self.z_slice = Point(0, 0, 0)
254
               self.z_slice_field
255
                   = PointTextEdit(self.Z SLICE LABEL TEXT,
256
                                       lambda text: self.z_slice.
257
                                                                         set attr
                                            "x", 0 if text \stackrel{-}{=} "" else float(text)),
258
259
                                       lambda text: self.z_slice.__setattr_
                                           "y", 0 if text \stackrel{-}{=} "" e\stackrel{-}{lse} float(text)),
260
                                       lambda text: self.z_slice.__setattr_
261
262
                                            "z", 0 if text == "" else float(text)))
263
264
               self.setLayout(QtW.QVBoxLayout())
265
               self.layout().addWidget(self.x slice
                                                           field)
               self.layout().addSpacing(self.SPACING)
266
267
               self.layout().addWidget(self.y_slice_field)
               self.layout().addSpacing(self.SPACING)
268
               self.layout().addWidget(self.z_slice_field)
269
270
271
          def clear (self):
               self.x_slice_field.clear()
272
               self.y_slice_field.clear()
273
274
               self.z_slice_field.clear()
275
276
     {\bf class}\  \, {\rm Button}\,({\rm QtW.\,QPushButton}\,)\,:
2.77
              __init__(self , button_text: str , handle_on_click: Callable): super().__init__(button_text)
278
279
                          _init__(button_text)
280
               self.handle\_on\_click \ = \ handle\_on\_click
281
               self.clicked.connect(self._handle_on_click)
282
283
          @QtC. Slot()
284
          def _handle_on_click(self):
               self.handle_on_click()
285
286
287
     class SaveResetButtonGroup(QtW.QWidget):
288
          def __init__(self, save_btn_txt: str, save_db_btn_txt: str,
289
290
                          handle_save: Callable, handle_save_db: Callable,
291
                          handle_reset: Callable,
                         reset_btn_text: str):
292
293
               super().__init__()
294
295
               self.handle save = handle save
296
               self.handle\_save\_db = handle\_save\_db
297
               self.handle\_reset = handle\_reset
298
299
               self.setLayout(QtW.QHBoxLayout())
               \begin{array}{lll} self.\,button\_save = Button(save\_btn\_txt\,,\;handle\_save)\\ self.\,button\_save\_db = Button(save\_db\_btn\_txt\,,\;handle\_save\_db) \end{array}
300
301
302
               self.button_reset = Button(reset_btn_text, handle_reset)
303
               self.layout().addWidget(self.button_reset)
304
305
               self.layout().addSpacing(4)
306
               self.layout().addWidget(self.button\_save)
307
               self.layout().addSpacing(4)
               self.layout().addWidget(self.button_save_db)
308
309
310
          @QtC. Slot ()
311
          def _handle_save(self):
```

```
312
                self.handle save()
313
314
           @QtC. Slot ()
           def _handle_save_db(self):
315
316
                self.handle_save_db()
317
           @QtC. Slot()
318
319
           def _ handle_reset(self):
                self.handle_reset()
320
321
322
     {\bf class}\ {\rm MainWidget}\,({\rm QtW.\,QWidget}\,):
323
324
          SPACING = 4
325
          CASES LABEL = "Примеры"
          GENERATE BIN_TEXT = "Генерация"
326
327
          CAMERA_PROPS_LABEL = "Свойсва_камеры"
          SLICE PROPS LABEL = "Срезы"
328
          CASE PATH_FIELD_TEXT = "Путь"
329
          SAVE BTN TEXT = "Coxpanute"
330
331
          SAVE DB BTN TEXT = "Coxpanutb_b_b_bД"
          RESET\_BTN\_TEXT = "Сбросить"
332
333
334
           def __init__(self, case_list: List[str],
                           handle_cases_add_button_clicked, handle_cases_rm_button_clicked,
335
336
337
                            handle_cases_item_selection,
                           handle_generate_button_clicked,
handle_case_path_field_on_text_changed,
338
339
340
                           handle\_camera\_props\_add\_button\_clicked\;,
                           handle_camera_props_rm_button_clicked, handle_camera_props_item_selection,
341
342
343
                            {\tt handle\_slice\_props\_add\_button\_clicked}\;,
344
                            handle_slice_props_rm_button_clicked,
                           handle_slice_props_item_selection, handle_save_btn,
345
346
347
                           handle_save_db_btn,
348
                           handle_reset_btn,
349
                           ):
350
                super().__init__()
351
                # first col -
352
                self.first\_col\_widget = QtW.QWidget()
353
                self.first_col_widget.setLayout(QtW.QVBoxLayout())
354
                self.cases\_control\_list = ControlList(self.CASES\_LABEL, case\_list,
355
356
                                                                 handle\_cases\_add\_button\_clicked\;,
                                                                 handle_cases_rm_button_clicked, handle_cases_item_selection)
357
358
359
                self.generate_button = Button(self.GENERATE_BIN_TEXT, handle_generate_button_clicked)
                self.first_col_widget.layout().addWidget(self.cases_control_list)
360
361
                self.first col widget.layout().addWidget(self.generate button)
362
363
                # second col -
                self.handle\_case\_path\_field\_on\_text\_changed \setminus
364
                     = handle_case_path_field_on_text_changed
365
                self.case_path_field = TextEdit(self.CASE_PATH_FIELD_TEXT,
366
367
                                                         self.handle_case_path_field_on_text_changed)
368
                handle\_camera\_props\_add\_button\_clicked = handle\_camera\_props\_add\_button\_clicked
369
                handle_camera_props_rm_button_clicked = handle_camera_props_rm_button_clicked handle_camera_props_item_selection = handle_camera_props_item_selection
370
371
372
                self.camera_props_control_list
                     = ControlList(self.CAMERA_PROPS_LABEL, [], handle_camera_props_add_button_clicked,
373
374
375
                                       {\tt handle\_camera\_props\_rm\_button\_clicked}\;,
                handle_camera_props_item_selection)
self.camera_props_params_form = CameraParamsForm()
376
377
378
                handle\_slice\_props\_add\_button\_clicked = handle\_slice\_props\_add\_button\_clicked
379
380
                {\tt handle\_slice\_props\_rm\_button\_clicked} = {\tt handle\_slice\_props\_rm\_button\_clicked}
                handle_slice_props_item_selection = handle_slice_props_item_selection self.slice_props_control_list = ControlList(self.SLICE_PROPS_LABEL, [], handle_slice_props_add_button_clicked,
381
382
383
                                                                         {\tt handle\_slice\_props\_rm\_button\_clicked}\;,
384
```

```
385
                                                                        handle_slice_props_item_selection)
386
                self.slice params form = SliceParamsForm()
387
                handle\_save\_btn \ = \ handle\_save\_btn
388
389
                handle save db btn = handle save db btn
390
                handle_reset_btn = handle_reset_btn
391
                self.save_reset_btn_group
392
                     = SaveResetButtonGroup(self.SAVE_BTN_TEXT, self.SAVE_DB_BTN_TEXT,
393
                                                  handle_save_btn, handle_save_db_btn,
394
                                                  handle_reset_btn, self.RESET_BTN_TEXT)
395
                self.second col widget = QtW.QWidget()
396
                self.second_col_widget.setLayout(QtW.QVBoxLayout())
397
                self.second_col_widget.layout().addWidget(self.case_pathself.second_col_widget.layout().addSpacing(self.SPACING)
398
                                                                                 path field)
399
400
                self.first_row_second_col_widget = QtW.QWidget()
self.first_row_second_col_widget.setLayout(QtW.QHBoxLayout())
401
402
                self.first_row_second_col_widget.layout()\
403
                     .\ add Widget (\ self.\ camera\_props\_control\_list)
404
405
                self.first\_row\_second\_col\_widget.layout().addSpacing(self.SPACING)
                self.first_row_second_col_widget.layout()\
406
                     .\ add \overline{Widget(self.camera\_props\_params\_form)}\\
407
                self.second_col_widget.layout().addWidget(self.first_row_second_col_widget)
408
409
                \begin{array}{lll} & self.second\_row\_second\_col\_widget = QtW.\,QWidget() \\ self.second\_row\_second\_col\_widget.setLayout(QtW.\,QVBoxLayout()) \\ \# \; self.second\_row\_second\_col\_widget.\,layout() \, \end{array} 
410
411
412
413
                       .\ addWidget (self.slice\_props\_control\_list)
414
                \# \ self.second\_row\_second\_col\_widget.layout() \setminus
                       . addWidget(self.slice\_params\_form)
415
416
                self.second_col_widget.layout().addWidget(self.second_row_second_col_widget)
417
                self.second col widget.layout().addWidget(self.save reset btn group)
418
419
                self.setLayout(QtW.QHBoxLayout())
420
                self.layout().addWidget(self.first_col_widget)
421
422
                self.layout().addWidget(self.second_col_widget)
```

## A.5 foampostproc.dao.dao.py

Модуль, хранящий классы DAO-слоя программы.

```
from abc import ABC, abstractmethod
1
    from typing import Any, List
    from foampostproc.dao.daofactory import MongoDaoFactory
    \mathbf{from} \ \ \mathbf{foampostproc.dto.dto} \ \mathbf{import} \ \ \mathbf{FoamCaseDTO}, \ \ \mathbf{CasesDirDTO}, \ \ \mathbf{CameraPropsDTO}, \ \ \mathbf{SliceDTO}
4
6
    class AbstractDAO(ABC):
7
         def __init__(self, collection_conn):
    self._connection = collection_conn
8
9
10
11
          @property
          def connection(self):
12
               return self._connection
13
14
15
          @abstractmethod
16
          def create (self, obj: Any) -> Any:
17
               pass
18
19
          def create or update(self, obj: Any) -> Any:
20
               pass
21
22
          @abstractmethod
23
          def read(self, key: str) -> Any:
24
               pass
25
```

```
26
         @abstractmethod
27
         def update(self, obj: Any):
28
              pass
29
30
         @abstractmethod
31
         def delete(self , key: str):
32
              pass
33
         @abstractmethod
34
         def get_all(self) -> List[Any]:
35
36
              pass
37
38
39
    class MongoAbstractDAO(AbstractDAO, ABC):
         def delete(self, key: str) -> Any:
40
41
              \mathbf{try}:
42
                  self.connection.delete one({ "id": key})
43
              except Exception:
                  raise RuntimeError("Something_went_wrong_with_object_deletion")
44
45
46
         def get_all(self) -> List[Any]:
47
              db_obj_list = self.connection.find()
48
              return [self.read(db_obj["_id"]) for db_obj in db_obj_list]
49
50
    class MongoFoamCaseDAO(MongoAbstractDAO):
51
52
         def create(self, dto obj: FoamCaseDTO):
53
             \mathbf{try}:
54
                  camera\_props\_ids = [\mathbf{str}(prop.\_id) \ \mathbf{for} \ prop \ \mathbf{in} \ dto\_obj.camera\_props]
                  \begin{array}{l} {\rm camera\_slices\_ids} = [\,{\bf str}(\,{\rm sl.\_id})\,\,{\bf for}\,\,{\rm sl}\,\,{\bf in}\,\,{\rm dto\_obj.camera\_slices}\,] \\ {\rm cases\_dir\_id} = {\bf str}(\,{\rm dto\_obj.cases\_dir.\_id}) \end{array}
55
56
                   _{id} = \mathbf{str}(dto_{obj}._{id})
57
58
                  if self.connection.count documents({ " id": id}) == 0:
59
                       self.connection.insert_one({
60
                            "_id": _id,
"name": dto_obj.name,
61
62
                            "cases_dir": cases_dir_id,
63
                            "camera_props": camera_props_ids,
"camera_slices": camera_slices_ids
64
65
                       })
66
67
                  camera_props_dao = MongoDaoFactory().get_dao(MongoCameraPropsDAO)
68
                  for dto_camera_prop in dto_obj.camera_props:
69
70
                       camera\_props\_dao.\,create\,(\,dto\_camera\_prop\,)
71
                  camera\_slices\_dao = MongoDaoFactory().get\_dao(MongoCameraSliceDAO)
72.
73
                   for dto_camera_slice in dto_obj.camera_slices:
74
                       camera slices dao.create(dto camera slice)
75
                  MongoDaoFactory().get_dao(MongoCaseDirDAO).create(dto_obj.cases_dir)
76
77
                  return self.connection.count_documents({ "_id": _id}) = 0
78
              except Exception:
79
                  raise RuntimeError("Something_went_wrong_with_object_creation")
80
81
         def read(self , key: str) -> FoamCaseDTO:
82
              try:
                  obj\_dct = self.connection.find\_one({"\_id": key})
83
84
                  dao_fact = MongoDaoFactory()
                  cases\_dir = dao\_fact.get\_dao\left(MongoCaseDirDAO\right).read\left(obj\_dct\left["cases\_dir"\right]\right)
85
                  camera\_props = [dao\_fact.get\_dao(MongoCameraPropsDAO).\overline{read(prop)}]
86
                                      for prop in obj_dct["camera_props"]]
87
                  camera_slices = [dao_fact.get_dao(MongoCameraSliceDAO).read(sl)
88
89
                                       for sl in obj_dct["camera_slices"]]
                  return FoamCaseDTO(cases_dir, camera_props, camera_slices, obj_dct["name"], obj_dct["_id"])
90
91
92
              except Exception:
93
                   raise RuntimeError("Something_went_wrong_with_object_reading")
94
95
         def update(self, dto obj: FoamCaseDTO):
96
              try:
                  97
98
```

```
cases\_dir\_id \ = \ \mathbf{str} \, (\, dto\_obj \, . \, cases\_dir \, . \, \_id \, )
99
                      print(camera_props_ids, dto_obj._id)
self.connection.update_one({ "_id": str(dto_obj._id)}),
100
101
                                                           {"$set": {
    "name": dto_obj.name,
102
103
                                                                "cases_dir": cases_dir_id,
104
                                                                "camera_props": camera_props_ids,
105
106
                                                                "camera_slices": camera_slices_ids
107
                                                           }})
108
109
                      camera props dao = MongoDaoFactory().get dao(MongoCameraPropsDAO)
                      for dto_camera_prop in dto_obj.camera_props:
110
111
                           camera_props_dao.create(dto_camera_prop)
112
                      camera_slices_dao = MongoDaoFactory().get_dao(MongoCameraSliceDAO)
113
                      for dto_camera_slice in dto_obj.camera_slices:
                           camera_slices_dao.create(dto_camera_slice)
114
                      {\tt MongoDaoFactory\,().get\_dao\,(MongoCaseDirDAO\,).\,create\,(dto\ obj.\,cases\ dir\,)}
115
116
                 except Exception:
117
                      raise RuntimeError("Something_went_wrong_with_object_updating")
118
           def create_or_update(self, dto_obj: FoamCaseDTO):
119
                 result = self.create(dto_obj)
120
121
                 if not result:
122
                      self.update(dto_obj)
                      camera_props_dao = MongoDaoFactory().get_dao(MongoCameraPropsDAO)
123
124
                      for dto_camera_prop in dto_obj.camera_props:
                      camera_props_dao.create_or_update(dto_camera_prop)
camera_slices_dao = MongoDaoFactory().get_dao(MongoCameraSliceDAO)
125
126
127
                      for dto_camera_slice in dto_obj.camera_slices:
128
                            camera_slices_dao.create(dto_camera_slice)
                      MongoDaoFactory ().get_dao(MongoCaseDirDAO) \
129
130
                            .create_or_update(dto_obj.cases_dir)
131
132
      class MongoCaseDirDAO(MongoAbstractDAO):
133
           def create(self , dto_obj: CasesDirDTO):
134
135
                \mathbf{try}:
                      \begin{array}{ll} \textbf{if} & \texttt{self.connection.count\_documents}(\{"\_id": \ \textbf{str}(dto\_obj.\_id)\}) \implies 0:\\ & \texttt{self.connection.insert\_one}(\{"\_id": \ \textbf{str}(dto\_obj.\_id),\\ & "cases\_path": \ dto\_obj.cases\_path\}) \end{array}
136
137
138
139
                           return True
140
                      return False
141
                except Exception:
                      raise RuntimeError("Something_went_wrong_with_object_creation")
142
143
144
           def read(self , key: str) -> CasesDirDTO:
145
                try:
146
                      db_obj = self.connection.find_one({"_id": key})
147
                      return CasesDirDTO(**db obj)
148
                 except Exception:
                      raise RuntimeError("Something_went_wrong_with_object_reading")
149
150
151
           def update(self , dto_obj: CasesDirDTO):
152
                try:
                       \begin{array}{l} \operatorname{self.connection.update\_one}(\left\{ "\_\operatorname{id}"\colon\thinspace\thinspace\mathbf{str}\left(\operatorname{dto\_obj}.\_\operatorname{id}\right)\right\},\\ \left\{ "\,\operatorname{\$set}"\colon\thinspace\left\{ \right. \end{array} \right. 
153
154
                                                                "cases path": dto obj.cases path
155
156
                                                           }})
                except Exception:
157
                      raise RuntimeError("Something_went_wrong_with_object_updating")
158
159
           def create_or_update(self, dto_obj: CasesDirDTO):
    result = self.create(dto_obj)
160
161
162
                 if not result:
163
                      self.update(dto obj)
164
165
      class MongoCameraPropsDAO(MongoAbstractDAO):
166
167
           def create(self , dto_obj: CameraPropsDTO):
168
                \mathbf{try}:
                       if \ self.connection.count\_documents(\{"\_id": \ str(dto\_obj.\_id)\}) == 0 \colon  
169
170
                            self.connection.insert_one({
171
                                 "_id": str(dto_obj._id),
```

```
"name": dto obj.name,
172
                            "focal_point": dto_obj.focal_point.__dict__,
"cam_position": dto_obj.cam_position.__dict__,
173
174
                            "viewangle": dto_obj.viewangle,
175
                            "viewup": dto_obj.viewup.__dict__,
176
177
                       })
178
                       return True
179
                   return False
              except Exception:
180
                   raise RuntimeError("Something_went_wrong_with_object_creation")
181
182
          def read(self, key: str) -> CameraPropsDTO:
183
184
              try:
185
                   db\_obj = self.connection.find\_one({"\_id": key})
                  return CameraPropsDTO(**db_obj)
186
              except Exception:
187
                   raise RuntimeError("Something_went_wrong_with_object_reading")
188
189
          def update(self , dto obj: CameraPropsDTO):
190
191
              try:
                   self.connection.update\_one(\{"\_id": \ \mathbf{str}(dto\_obj.\_id)\},
192
                                                  {"\subset": {
193
                                                       "name": dto_obj.name,
194
                                                      "focal_point": dto_obj.focal_point.__dict__,
"cam_position": dto_obj.cam_position.__dict__,
195
196
                                                      "viewangle": dto_obj.viewangle,
197
                                                       "viewup": dto_obj.viewup.__dict_
198
                                                  }})
199
200
              except Exception:
201
                   raise RuntimeError("Something_went_wrong_with_object_updating")
202
203
          def create_or_update(self, dto_obj: CameraPropsDTO):
              result = self.create(dto_obj)
204
205
              if not result:
206
                   self.update(dto obj)
207
208
209
     class MongoCameraSliceDAO(MongoAbstractDAO):
          def create(self , dto_obj: SliceDTO):
210
211
                   if self.connection.count documents(\{" id": str(dto obj. id)\}) == 0:
212
                       self.connection.insert_one({
213
                             _id": str(dto_obj._id),
214
                            "name": dto_obj.name,
215
                            "sl_x": None if dto_obj.sl_x is None else dto_obj.sl_x.__dict__,
216
                            "sl_y": None if dto_obj.sl_y is None else dto_obj.sl_y.__dict__, "sl_z": None if dto_obj.sl_z is None else dto_obj.sl_z.__dict__,
217
218
219
                       })
220
                       return True
                   return False
221
222
              except Exception:
223
                   raise RuntimeError("Something_went_wrong_with_object_creation")
224
225
          def read(self, key: str) -> SliceDTO:
226
                   return SliceDTO(**self.connection.find one({ "id": key}))
227
228
              except Exception:
                   raise RuntimeError("Something_went_wrong_with_object_reading")
229
230
          def update(self , dto obj: SliceDTO):
231
232
                   self.connection.update_one(
233
                       {"_id": str(dto_obj._id)},
{"$set": {
234
235
                            "name": dto_obj.name,
236
                            "sl_x": None if dto_obj.sl_x is None else dto_obj.sl_x.__dict__,
237
                            "sl_y": None if dto_obj.sl_y is None else dto_obj.sl_y.__dict__,
238
                            "sl_z": None if dto_obj.sl_z is None else dto_obj.sl_z.__dict__
239
240
241
              except Exception:
                   raise RuntimeError("Something_went_wrong_with_object_updating")
242
243
244
          def create or update(self, dto obj: SliceDTO):
```

## A.6 foampostproc.dao.daofactory.py

Данный модуль хранит класс-фабрику для классов DAO-слоя.

```
from abc import ABC, abstractmethod
1
    from pymongo import MongoClient
    from foampostproc.config import Config
4
6
7
    class DaoFactory (ABC):
8
          @abstractmethod
9
         \mathbf{def}\ _{\mathrm{get}}\ _{\mathrm{connection}}(\ \mathrm{self}\ ) :
10
               pass
11
          @abstractmethod
12
13
          def get_dao(self , connection , dao_class):
14
              pass
15
    class MongoDaoFactory(DaoFactory):
    LOGIN = Config.get_section("DataBaseUser").get("login")
17
18
         PASSWORD = Config.get_section("DataBaseUser").get("password")
19
         DB_PROJ_NAME = Config.get_section("DataBaseUser").get("db_proj_name")
20
         DB_CONNECT_LINK = f"mongodb+srv://{LOGIN}:{PASSWORD}@cluster0.ecqqe.mongodb.net/" \
21
                                 f"{DB PROJ NAME}?retryWrites=true&w=majority"
23
               _get_connection(self):
cluster = MongoClient(self.DB_CONNECT_LINK)
24
25
26
               return cluster.foampostproc_db
27
          map_collection = {
28
               "MongoFoamCaseDAO": "foamcase",
"MongoCaseDirDAO": "casesdir",
29
30
               "MongoCameraSliceDAO": "cameraslice",
31
               "MongoCameraPropsDAO": "cameraprops"
33
         }
34
35
          def get collection (self, connection, dao class):
               return connection [self.map_collection [dao_class.__name__]]
36
37
38
          def get_dao(self , dao_class , connection=None):
39
               {\bf if} \ \ {\bf connection} \ \ {\bf is} \ \ {\bf None}\colon
               \begin{array}{ll} connection = self.\_get\_connection() \\ collection = self.\_get\_collection(connection, dao\_class) \end{array}
40
41
               return dao_class(collection)
```

# A.7 foampostproc.dto.dto.py

Этот модуль хранит DTO-классы.

```
9
                         camera slices: List['SliceDTO'],
10
                          id=None, ):
11
              if _id is None:
12
              __id = ObjectId()
self._id = ObjectId(_id)
13
14
              self.\overline{cases}_{dir} = \overline{cases}_{dir}
15
16
              {\tt self.camera\_props} \ = \ {\tt camera\_props}
              self.camera_slices = camera_slices
17
18
              self.name = name
19
         @staticmethod
20
         def parse(d: Dict):
21
22
              \mathbf{try}:
23
                  res = FoamCaseDTO(**d)
^{24}
              except Exception:
25
                  res = None
26
              return res
28
    {\bf class} \ {\rm CasesDirDTO} \, (\, {\bf object} \, ) \colon \\
29
         30
31
              __id = ObjectId()
self._id = ObjectId(_id)
32
33
34
              self.cases\_path = cases\_path
35
         @staticmethod
36
37
         def parse(d: Dict) -> Optional['CasesDirDTO']:
38
                  res = CasesDirDTO(**d)
39
40
              except Exception:
41
                  res = None
42
              return res
44
    class PointDTO(object):
45
46
         \mathbf{def} \ \_\underline{\quad} (self \ , \ x: \ \mathbf{float} \ , \ y: \ \mathbf{float} \ , \ z: \ \mathbf{float} ):
              \overline{sel} f.x = x
47
48
              self.y = y
              self.z = z
49
50
51
         @staticmethod
         def parse(d: Dict) -> Optional['PointDTO']:
52
53
54
                  res = PointDTO(**d)
              except Exception:
55
56
                  res = None
57
              return res
58
60
    class CameraPropsDTO(object):
         def __init__(self, focal_point: PointDTO, cam_position: PointDTO,
61
                        viewangle: int, viewup: PointDTO, name, _id=None):
62
              if _id is None:
63
              __id = ObjectId()
self._id = ObjectId(_id)
64
65
              s\,e\,l\,f\,\,.\,name\,\,=\,\,name
66
67
              self.focal_point = focal_point
              self.cam_position = cam_position
68
              self.viewangle = viewangle
69
70
              self.viewup = viewup
71
72
         @staticmethod
         def parse(d: Dict) -> Optional['CameraPropsDTO']:
73
74
75
                   res = CameraPropsDTO(**d)
              except Exception:
76
77
                  res = None
78
              return res
79
80
    class SliceDTO(object):
```

```
82
          \label{eq:def_name} \textbf{def} \ \_\_init\_\_(self \ , \ name \, , \ sl\_x \, : \ PointDTO \, = \, None \, ,
                           sl\_y: PointDTO = None, sl\_z: PointDTO = None, \_id=None):
 83
                if _id is None:
 84
                __id = ObjectId()
self._id = ObjectId(_id)
 85
 86
 87
                self.\overline{name} = name
 88
                self.sl_x = sl_x
                self.sl_y = sl_y

self.sl_z = sl_z
 89
 90
 91
 92
           @staticmethod
           def parse(d: Dict) -> Optional['SliceDTO']:
 93
 94
 95
                    res = SliceDTO(**d)
                except Exception:
 96
                    res = None
 97
 98
                return res
99
100
     parse functions = [FoamCaseDTO.parse, CasesDirDTO.parse,
101
102
                              PointDTO.\,parse\;,\;\;CameraPropsDTO.\,parse\;,\;\;SliceDTO.\,parse\;]
103
104
105
     def parse_config_json_hook(dct: Dict):
           res = None
106
107
           for parse in parse functions:
108
                res = parse(dc\overline{t})
                if res is not None:
109
110
                     break
111
           if res is None:
112
113
                raise RuntimeError("Can't_parse_config_file")
114
115
          return res
```

## A.8 foampostproc.dto.modelmapper.py

Модуль содержит функции, которые отображают DTO-объекты в соответствующие им классы модели и наоборот.

```
from foampostproc.dto.dto import CasesDirDTO, PointDTO, SliceDTO, CameraPropsDTO, FoamCaseDTO
   2
              \textbf{from} \ \ \textbf{foampostproc.core.model} \ \ \textbf{import} \ \ \textbf{Point} \ , \ \ \textbf{CameraSlice} \ , \ \ \textbf{CameraProps} \ , \ \ \textbf{FoamCase} \ , \ \ \textbf{CasesDir} \ , \ \ \textbf{CameraProps} \ , \ \ \textbf{FoamCase} \ , \ \ \textbf{CasesDir} \ , \ \ \textbf{CameraProps} \ , \ \ \textbf{FoamCase} \ , \ \ \textbf{CasesDir} \ , \ \ \textbf{CameraProps} \ , \ \ \textbf{FoamCase} \ , \ \ \textbf{CasesDir} \ ,
   3
  5
               class Mapper:
   6
                                @classmethod
   7
                                def map foam case dto(cls, foam case: FoamCaseDTO) -> FoamCase:
   8
                                                cam_props = [cls.map_camera_props_dto(cam_prop) for cam_prop in foam_case.camera_props]
                                                slices = []
for sl in foam_case.camera_slices:
   9
10
11
                                                                t = cls.map_slice_dto(sl)
12
                                                                 slices_.append(t)
13
14
                                                return FoamCase (foam_case._id,
                                                                                                                  foam\_case.name,
15
16
                                                                                                                   cls.map_foam_cases_path_dto(foam_case.cases_dir),
17
                                                                                                                   cam props,
18
                                                                                                                  slices_)
19
20
                                @classmethod
                                \begin{tabular}{ll} \bf def & map\_foam\_case\_to\_dto(cls~,~foam\_case:~FoamCase) \end{tabular} \begin{tabular}{ll} ->> & FoamCaseDTO: \end{tabular}
21
22
                                                 cam_prop_dtos = [cls.map_camera_props_to_dto(cam_prop)
23
                                                                                                                       for cam_prop in foam_case.cam_prop_list]
24
                                                 slice_dtos = []
25
                                                 for sl in foam case.slice list:
                                                                t = cls.map_slice_to_dto(sl)
26
27
                                                                slice_dtos.append(t)
```

```
28
              cases_path = cls.map_foam_cases_path_to_dto(foam_case.cases_dir)
29
30
              return FoamCaseDTO(cases path,
31
                                     {\tt cam\_prop\_dtos}\;,
32
                                     slice_dtos,
                                     foam case.name,
33
                                     _id=foam_case.idn)
34
35
         @classmethod
36
         \mathbf{def} \ \mathrm{map\_foam\_cases\_path\_dto} (\ \mathrm{cls}\ ,\ \ \mathrm{foam\_cases\_path\_dto} : \ \ \mathrm{CasesDirDTO}) \ -\!\!\!> \ \ \mathrm{CasesDir} :
37
38
              return CasesDir(foam_cases_path_dto._id, foam_cases_path_dto.cases_path)
39
40
         @classmethod
41
         def map_foam_cases_path_to_dto(cls, foam_cases_path: CasesDir) -> CasesDirDTO:
              return CasesDirDTO(str(foam_cases_path.path), _id=foam_cases_path.idn)
42
43
44
         @classmethod
         def map_point_dto(cls , p_dto) -> Point:
45
              if isinstance(p dto, PointDTO):
                  return Point(p_dto.x, p_dto.y, p_dto.z)
47
48
                  \mathbf{return} \ \operatorname{Point} \left( \left. p_{dto} \right[ "x" \right], \ p_{dto} \left[ "y" \right], \ p_{dto} \left[ "z" \right] \right)
49
50
51
         def map_point_to_dto(cls, p: Point) -> PointDTO:
52
53
              return PointDTO(p.x, p.y, p.z)
54
         @classmethod
55
56
         def map_slice_dto(cls, s_dto: SliceDTO) -> CameraSlice:
              57
58
              sl_z = None if s_dto.sl_z is None else cls.map_point_dto(s_dto.sl_z)
59
60
              return CameraSlice(s_dto._id, s_dto.name, sl_x, sl_y, sl_z)
61
         @ class method
62
         def map_slice_to_dto(cls, s: CameraSlice) -> SliceDTO:
63
64
              sl_x = None \ if \ s.sl_x \ is \ None \ else \ cls.map_point_to_dto(s.sl_x)
65
              sl\_y = None \ if \ s.sl\_y \ is \ None \ else \ cls.map\_point\_to\_dto(s.sl\_y)
              sl_z = None if s.sl_z is None else cls.map_point_to_dto(s.sl_z)
66
              \overline{\textbf{return}} \ \ \text{SliceDTO} \ (\, s \, . \, \overline{\text{name}} \, , \ \ sl\_x \, , \ \ sl\_y \, , \ \ sl\_z \, , \ \ \underline{\text{id}} = s \, . \, idn \, )
67
68
69
         @classmethod
70
         def map_camera_props_dto(cls , c_dto: CameraPropsDTO) -> CameraProps:
71
              return CameraProps(c_dto._id,
72
                                     c_{dto.name,
                                     cls.map_point_dto(c_dto.focal_point),
cls.map_point_dto(c_dto.cam_position),
73
74
75
                                     c_dto.viewangle,
76
                                     cls.map_point_dto(c_dto.viewup))
77
         @classmethod
         def map_camera_props_to_dto(cls, c: CameraProps) -> CameraPropsDTO:
79
80
              focal_point_dto = cls.map_point_to_dto(c.focal_point)
              cam_position_dto = cls.map_point_to_dto(c.cam_position)
81
              viewup = cls.map_point_to_dto(c.viewup)
82
83
              return CameraPropsDTO(focal_point_dto, cam_position_dto,
                                         c.viewangle, viewup, c.name, id=c.idn)
```

# A.9 foampostproc.config.py

Модуль, содержащий код для работы с файлом конфигурации программы.

```
1 import configparser
2 from pathlib import Path
3 from typing import List
4
5 from foampostproc.utils import PROJ_DIR
```

```
CONFIG PATH = PROJ_DIR / Path("config/app.ini")
7
8
10
    class Config:
          -- config: \ configParser . \ RawConfigParser = \ configParser . \ ConfigParser ()
11
          __is_read = False
12
13
14
          @classmethod
          def get_section(cls, section: str) -> 'ConfigSectionProxy':
15
               if not cls.__is_read:
    cls._read_config()
16
17
               return ConfigSectionProxy(cls. config[section])
18
19
20
          @classmethod
          def _read_config(cls):
21
               {\tt cls.\_config.read} \ ({\tt CONFIG\_PATH})
22
               cls.__is_read = True
23
24
    class ConfigSectionProxy:
26
         COMMON_SECTION: str = "Common"
27
         USE PROJ_PREFIX_FOR_PATHS = "use_proj_prefix_for_paths"
28
29
          \_\_raw\_config: \ configparser. RawConfigParser = \ configparser. ConfigParser ()
30
          \_\_raw\_config.\,read\,(CONFIG\_PATH)
31
          \_common\_section\_config = \_\_raw\_config [ COMMON\_SECTION ]
32
33
34
                  _init__(self, section_proxy: configparser.SectionProxy):
35
               self.\_\_section\_proxy = section\_proxy
36
          def get_int(self , option: str) -> int:
37
38
               return self.__section_proxy.getint(option)
39
          def get float (self, option: str) -> float:
40
41
               return self.__section_proxy.getfloat(option)
42
          def get_boolean(self , option: str) -> bool:
43
44
               return self.__section_proxy.getboolean(option)
45
46
          \mathbf{def} \ \mathbf{get} \ (\mathbf{self} \ , \ \mathbf{option} \colon \ \mathbf{str}) \ -\!\!\!> \ \mathbf{str} \colon
47
               return self.__section_proxy.get(option)
48
49
          def get_path(self, option: str) -> Path:
               option_path = Path(self.__section_proxy.get(option))
50
51
               use_prefix = self._common_section_config.getboolean(
                    self.USE_PROJ_PREFIX_FOR_PATHS)
52
               \textbf{return} \hspace{0.2cm} \textbf{Path} \hspace{0.1cm} (\overline{\textbf{P}} \textbf{ROJ\_DIR}) \hspace{0.2cm} / \hspace{0.2cm} \overline{\textbf{option\_path}} \hspace{0.2cm} \textbf{if} \hspace{0.2cm} \textbf{use\_prefix} \hspace{0.2cm} \textbf{else} \hspace{0.2cm} \textbf{option\_path}
53
54
          def get list(self, option: str) -> List[str]:
55
               return list (map(lambda s: s.strip(), self.get(option).split(',')))
56
```

# A.10 foampostproc.main.py

Модуль, содержащий точку входа в программу и производящий начальные настройки приложения.

```
from paraview.simple import *
from PySide6 import QtWidgets as QtW

import foampostproc.dto.dto as dto
from foampostproc.config import Config
from foampostproc.core.controller import handlers
from foampostproc.core.screenshot.taker import Screenshot
from foampostproc.core.view import MainWidget
from foampostproc.dao.dao import MongoFoamCaseDAO
from foampostproc.dao.daofactory import MongoDaoFactory
from foampostproc.utils import FileHandling, SharedState
```

```
12
    from foampostproc.dto.modelmapper import Mapper
13
    \label{eq:wndow_x} W\!N\!D\!O\!W_X = \ Config.\ get\_section (\,"\,ViewProperties\,"\,).\ get\_int(\,"window\_x\,"\,)
14
    WNDOW Y = Config. get_section("ViewProperties").get_int("window_y")
WNDOW Y = Config.get_section("ViewProperties").get_int("window_y")
WNDOW W = Config.get_section("ViewProperties").get_int("window_w")
WNDOW H = Config.get_section("ViewProperties").get_int("window_h")
15
16
    WINDOW_TITLE = Config.get_section("ViewProperties").get("window_title")
18
19
    TEST_DATA_PATH = Config.get_section("Paths").get_path("test_data")
20
21
22
     \mathbf{def}
            run0():
23
          case dto = FileHandling.read json(TEST DATA PATH,
24
                                                        object_hook_=dto.parse_config_json_hook)
25
26
27
     def __run1():
28
          \overline{\operatorname{case\_dtos}} = \operatorname{MongoDaoFactory}().\operatorname{get\_dao}(\operatorname{MongoFoamCaseDAO}).\operatorname{get\_all}()
29
          cases = list (map(Mapper.map_foam_case_dto, case_dtos))
          Screenshot.take_screenshots(cases, Config.get_section("Paths").get_path("output"))
30
31
32
33
34
          case\_dtos \ = \ MongoDaoFactory \, (\,) \, . \, get\_dao \, (MongoFoamCaseDAO \,) \, . \, get\_all \, (\,)
35
          cases = list (map(Mapper.map_foam_case_dto, case_dtos))
36
          app = QtW. QApplication (sys.argv)
37
38
          window = QtW. QMainWindow()
39
          m_widget = MainWidget([case.name for case in cases], **handlers)
40
41
          SharedState.m\_widget = m\_widget
          SharedState.case_list = cases
42
43
44
          layout = QtW. QGridLayout()
          central_widget = QtW.QWidget()
45
          central widget.setLayout(layout)
          layout .addWidget(m_widget)
47
          window.setCentralWidget(central_widget)
48
49
          window.setWindowTitle(WINDOW TITLE)
50
          window.setGeometry(WINDOW_X, WINDOW_Y, WINDOW_W, WINDOW_H)
51
52
          window.show()
53
          sys.exit(app.exec ())
54
55
    i\,f \quad \__{name}\_ \ == \ "\__{main}\_":
56
          run()
```

# A.11 foampostproc.utils.py

Модуль, содержащий разные полезные функции например чтение JSON файлов или константы указывающие путь к корневой директории приложения. Также здесь находится общее состояние программы.

```
from os.path import dirname, abspath
from pathlib import Path
from typing import Any
from ntpath import split
from os import makedirs
from json import dumps, load
from paraview.simple import *

SRC_DIR = Path(dirname(abspath(__file__)))
PROJ_DIR = SRC_DIR.parent

class SharedState(object):
```

```
14
          case\_list = []
15
          m\_widget = None
16
          cam_props_for_del = []
          slices_for_del = []
cases_for_del = []
17
18
19
20
21
     class FileHandling(object):
22
          @classmethod
          def write_json(cls, obj, path: str) -> None:
    def get_object_dict(d):
23
24
                    return d.__dict__
25
26
27
               filepath,
                              = split (path)
               if filepat\overline{h}:
28
29
                    makedirs(filepath, exist_ok=True)
               with open(path, "w") as out:
    json_string = dumps(obj, default=get_object_dict)
30
31
                     out.write(json_string)
33
34
          @ class method
          def read_json(cls, inp: Path, object_hook_=None) -> Any:
    with open(inp, "r") as fin:
35
36
37
                     data = load(fin, object_hook=object_hook_)
38
39
               \mathbf{return} \ \mathrm{data}
40
          @classmethod
41
42
          def read_foamcase(cls, inp: Path):
43
               foamcase_path = inp / "temp.foam"
               cls.write_file(foamcase_path)
foamcase = OpenFOAMReader(FileName=str(foamcase_path))
44
45
               Path.unlink(foamcase_path)
46
               return foamcase
47
48
          @classmethod
49
          \mathbf{def} write_file(cls, file_path: Path, text: \mathbf{str} = "", mode: \mathbf{str} = 'w'):
50
               dir_path = file_path.parent
51
               dir_path.mkdir(parents=True, exist_ok=True)
52
               with open(file_path, mode) as out:
out.write(text)
53
54
55
56
                  == "__main__":
57
     if __name_
          \overline{\mathbf{print}}(\overline{P}ROJ_D\overline{IR})
58
```