第三章 分治法

算法的基本思想 关于排序问题 选择问题 关于矩阵乘法 快速Fourier变换 最接近点对问题

从折半搜索谈起

 $T(n)=T(n/2)+1; T(n)=\Theta(\log n)$

```
BiFind(a,n)
• //在数组a[1..n]中搜索x,数组满足a[1]≤a[2]≤...≤a[n]。
 //如果找到x,则返回所在位置(数组元素的下标),否则返回-1
  global a[1..n], n;
  integer left,right,middle;
  left:=1; right:=n;
• while left \leq right do
   middle:=(left+right)/2;
   if x=a[middle] then return(middle); end{if}
   if x>a[middle] then left:=middle+1;
   else right:=middle-1;
   end{if}
end{while}
  return(-1); //未找到x
end{BiFind}
```

分治法控制流程

```
\begin{array}{ll} \textbf{DiCo}(p,q) \\ \textbf{global} \ n, \ A[1..n]; \\ \textbf{integer} \ m,p,q; \ // \ 1 \leq p \leq q \leq n \\ \textbf{if } Small(p,q) \ \textbf{then} \ return(Sol(p,q)); \\ \textbf{else} \ m:=Divide(p,q); \ // \ p \leq m < q \\ \textbf{return}(Combine(DiCo(p,m),DiCo(m+1,q))); \\ \textbf{end}\{\textbf{if}\} \\ \textbf{end}\{\textbf{DiCo}\} \end{array}
```

Small(p,q)一规模判定; Sol(p,q)一子问题直接求解函数; Divide(p,q)一分割函数; Combine(x,y)是解的合成函数。 时间复杂性递推关系:

 $T(n) = \begin{cases} g(n) & \text{当输入规模 n 比较小时,直接求解Sol(n)} 的用时 \\ 2T(n/2) + f(n) & f(n)$ 是组合Combine的用时

求最小、最大值的二分算法

```
MaxMin(i,j,fmax,fmin) //A[1:n]是n元数组,参数i,j: 1≤i≤j≤n,
  //使用该过程将数组A[i..i]中的最大最小元分别赋给fmax和fmin。
  global n, A[1..n];
  integer i, j;
• if i=j then
   fmax:=A[i]; fmin:=A[i]; //子数组A[i..j]中只有一个元素
• elif i=j-1 then //子数组A[i..i]中只有两个元素
   if A[i]<A[j] then
    fmin:=A[i]; fmax:=A[j];
   else fmin:=A[j]; fmax:=A[i];
   end{if}
  else
   mid:= (i+j)/2」; //子数组A[i..j]中的元素多于两个
   MaxMin(i, mid, lmax, lmin);
   MaxMin(mid+1, j, rmax, rmin);
   fmax:=max(lmax, rmax);
   fmin:=min(lmin, rmin);
  end{if}
end{MaxMin}
```

MaxMin复杂性分析

• T(n)来表示MaxMin所用的元素比较数,则上述递归算法导出 一个递归关系式

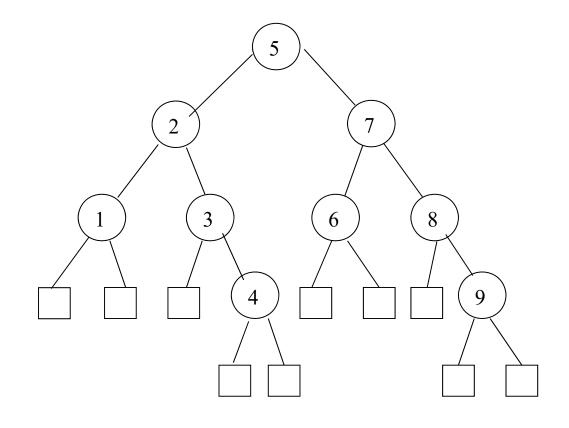
$$T(n) = \begin{cases} 0 & n = 1 \\ 1 & n = 2 \\ T(\lceil n/2 \rceil) + T(\lfloor n/2 \rfloor) + 2 & n > 2 \end{cases}$$

• 当n是2的方幂时,设 $n=2^k$,有

*注意递归栈 • = 2(2T(n/4) + 2) + 2 所用空间 · ... • $= 2^{k-1}T(2) + \sum_{1 \le i \le k-1} 2^i$ 时间

搜索算法的时间下界

- 数组A[1..n]满足: A[1]<A[2]<...<A[n]
- 要搜索元素x是否在A中。当 $n \in [2^{k-1}, 2^k)$ 时,成功的折半搜索至多做k次比较,而不成功的折半搜索或者做k-1次比较,或者做k次比较。在n=9的情形,k=4恰好是右侧二叉比较树的高。
- 任何一种比较为基础的搜索都形成一棵二叉比较树,它有n个内顶点,对应x在数组中的n个可能位置。所以,内顶点的深度不大于树的高度减1,即n≤2k-1。

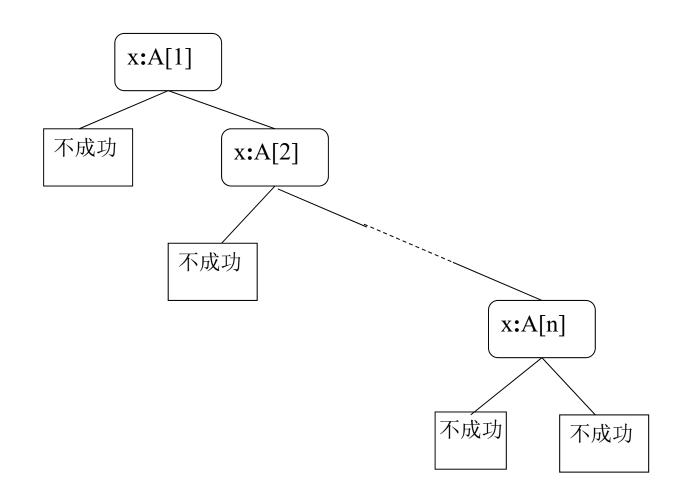


n=9时的折半搜索的二元比较树

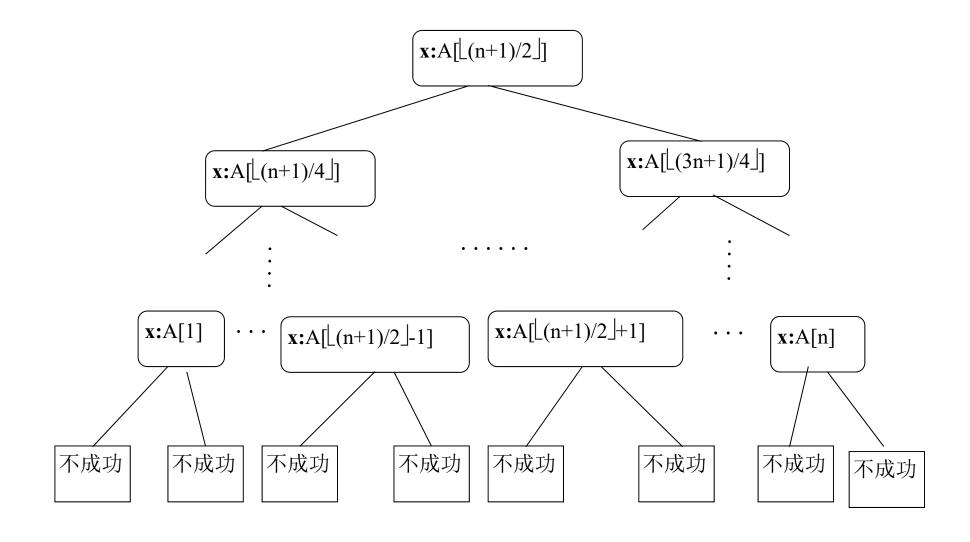
$$2^3 \le 9 < 2^4$$

所以,以比较为基础的搜索算法复杂度是 $\Omega(\log n)$

模拟线性搜索过程



模拟折半搜索过程



关于排序算法

• 从插入排序算法谈起

```
InSort(a, n)
• for i from 2 to n do
    x:=a[i];
    integer j;
    for j from i-1 by -1 to 1 do
     if x < a[j] then a[j+1] := a[j]; end{if}
    end{for}
    a[j+1]:=x;
end{for}
end{InSort}
```

归并排序算法

MergeSort(low, high)

- // A[low .. high]是一个全程数组,含有 high-low+1个
- // 待排序的元素。
- integer low, high;
- **if** low < high **then**mid:= \[(low+high)/2 \] //求当前数组的分割点
 MergeSort(low, mid) //将第一子数组排序
 MergeSort(mid+1, high) //将第二子数组排序
 Merge(low, mid, high) //归并两个已经排序的子数组
- end{if}end{MergeSort}

合并过程1

end{while}

```
Merge(low, mid, high) //已知全程数组A[low .. high], 其由
 //两部分已经排好序的子数组构成:
 // A[low.. mid]和A[mid+1.. high].
 //本程序的任务是将这两部分子数组合并成一个整体排好序
 //的数组,再存于数组A[low..high].
 integer h, i, j, k, low, mid, high;
  global A[low .. high];
 local B[low..high];//借用临时数组B
 h:=low, i:=low, j:=mid+1;
   // h, j是拣取游标, i是向B存放元素的游标
• while h≤mid and j≤high do //当两个集合都没有取尽时
    if A[h] \le A[i] then B[i] := A[h], h := h+1;
    else B[i]:=A[j], j:=j+1;
    end{if}
    i := i+1;
```

合并过程2

- if h>mid then
- //当第一子组元素被取尽,而第二组元素未被取尽时
- for k from j to high do
- B[i]:=A[k]; i:=i+1;
- end{for}
- else
- //当第二子组元素被取尽,而第一组元素未被取尽时
- **for** k **from** h **to** mid **do**
- B[i]:=A[k]; i:=i+1;
- end{for}
- end{if}
- //将临时数组B中元素再赋给数组A
- for k from low to high do
- A[k]:=B[k];
- end{for} end{Merge}

归并排序算法的时间复杂度

• T(n)表示归并排序所用的时间,由于合并过程所用时间与n成正比: cn, 其中c是一个正数,则有

$$T(n) = \begin{cases} a & n=1\\ 2T(n/2) + cn & n>1 \end{cases}$$

• 若n是2的方幂: $n = 2^k$,直接推导可得

$$T(n) = 2(2T(n/4) + cn/2) + cn$$

$$= 4T(n/4) + 2cn$$

$$\dots$$

$$= 2^{k}T(1) + kcn$$

$$= an + cn \log n$$

• 对于一般的整数n,可以假定 $2^k < n \le 2^{k+1}$ 于是 $T(n) \le T(2^{k+1})$

$$T(2^{k+1}) = 2^{k+1}T(1) + (k+1)c2^{k+1}$$

$$< 2na + 2cn(\log n + 1)$$

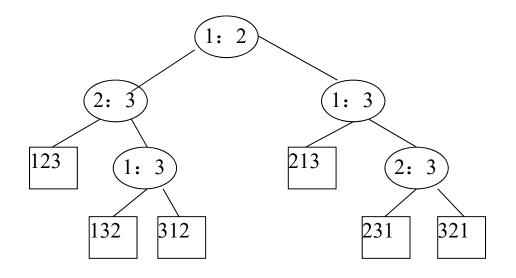
$$= (2a+2c)n + 2cn\log n$$

$$T(n) = O(n\log n)$$

以比较为基础的排序时间下界

每两个元素A[i]和A[j]的比较只 有两种可能:

A[i]<A[j]或A[j]<A[i], 形成二叉树。当A[i]<A[j]时进入 左分支, 当A[i]>A[j] 进入右分 支。各个叶结点表示算法终止。 从根到叶结点的每一条路径与一 种唯一的排列相对应。由于n个 不同元素的不同排列共有n! 个 因此比较树有n! 个外部结点。 比较树中最长路径的长度(其是 比较树的高) 即是算法在最坏情 况下所做的比较次数。要求出所 有以比较为基础的排序算法在最 坏情况下的时间下界, 只需求出 这些算法所对应的比较树的高度 的最小值。



n=3时的比较树

归并排序算法的思考

- 1.适当限制归并起点的规模;
- 2.避免元素来回移动(减低拷贝次数),采用(地址)邻接链表。

LINK:

•	数据	<u>50</u>	10	25	30	<u>15</u>	70	35	<u>55</u>
•	位置 (0)	(1)	(2)	(3)	(4)	(5)	(6)	(7)	(8)
•	↑ k=0		\uparrow i =2		↑ j=5				
•	指针 2	0	3	_	1	7	0	8	6
•	q=2 $r=5$								

- if $A[i] \le A[j]$ then
- LINK[k]:=i; k:=i; i:=LINK[i];
- else
- LINK[k]:=j; k:=j; j:=LINK[j];
- end{if}

k: 0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8

LINK: 2, 8, 5, 4, 7, 3, 0, 1, 6

使用链接表的归并排序程序

```
MergeSortL(low, high, p) // Link是全程数组A[low..high]
  //的下标表,p指示这个表的开始处。利用Link将A按非降
  //顺序排列。
  global A[low..high]; Link[low..high];
  if high-low+1<16 then //设定子问题的最小规模Small
   InSort(A,Link, low,high,p);
  else mid:=\lfloor (low+high)/2 \rfloor;
   MergeSortL(low,mid,q);//返回q表
   MergeSortL(mid+1,high,r); //返回r表
   MergeL(q,r,p); 将表q和r合并成表p
  end{if}
end{MergeSortL}
```

使用邻接链表的合并过程

```
MergeL(q,r,p) // 由链接表q和r构造新的连接表。p、q、r是全程数组
 //Link[0..n]中两个表指针,这两个链表指出被划分的两个子组的地址排序,
 //而p指针指出两组归并后的地址排序。
 global n,A[1..n], Link[0..n];
 local integer i, j, k;
i:=q; j:=r; k:=0; // 初始化, 新表在Link[0]处开始
while i≠0 and j≠0 do //当两个表皆非空时
  if A[i]≤A[j] then
   Link[k]:=i; k:=i; i:=Link[i]; //加一个新元素到此表
  else Link[k]:=j; k:=j; j:=Link[j];
  end{if}
 end{while}
 if i=0 then
  Link[k]:=j;
 else Link[k]:=i;
 end{if}
 p:=Link[0];
end{MergeL}
```



• $2 < 5 \rightarrow 2$, 8, 5, 4, 7, 3, 0, 1, 6 [10, 15, 25, 30, 35, 50, 55, 70]

快速排序: Hoare 提出,划分数组

• 数组元素划分 **proc Partition**(m,p) // 被划分的数组是A[m,p-1], 选定做划分元素的是v:=A[m] integer m, p, i; **global** A[m ..p-1]; v := A[m]; i := m;loop **loop** i:=i+1; **until** A[i]>v; **end{loop}** //自左向右查 loop p:=p-1; until A[p]≤v; end{loop} //自右向左查 if i<p then Swap(A[i],A[p]); //交换A[i]和A[p]的位置 else go to *; end{if} end{loop} *: A[m]:=A[p]; A[p]:= v; // 划分元素在位置p

end{Partition}

数组A[1:9]=[65,70,75,80,85,60,55,50,45]划分过程

(1) (2) (3) (4) (5) (6) (7) (8) (9) (10)
$$i p$$

65 70 75 80 85 60 55 50 45 $+\infty$ 2 9
65 45 75 80 85 60 55 50 70 $+\infty$ 3 8
65 45 50 80 85 60 55 75 70 $+\infty$ 4 7
65 45 50 55 85 60 80 75 70 $+\infty$ 5 6
65 45 50 55 60 85 80 75 70 $+\infty$ 1 5

快速排序算法

```
QuickSort(p,q) //将数组A[1..n]中的元素A[p], A[p+1], ..., // A[q] 按不降次序排列,并假定A[n+1]是一个确定数,且大 //于A[1..n]中所有的数。
        integer p,q;
        global n, A[1..n];

• if p<q then
        j:=q+1; Partition(p,j); // 划分后j成为划分元素的位置
        QuickSort(p,j-1);
```

- QuickSort(j+1,q);
- end{if}end{QuickSort}

快速排序算法的平均时间复杂度

- \triangleright 最坏情况下的时间复杂度为 $O(n^2)$
- ightharpoonup 平均时间复杂性 $C_A(n)$,

约定:参加排序的n个元素互不相同;Partition中的划分元素v是随机选取的。调用Partition(m,p)时,所取划分元素v是A[m, p-1]中第i小元素的概率均为 1/(p-m), $1 \le i \le p-m$,因而留下待排序的两个子组为A[m..j-1]和A[j+1..p-1]的概率是1/(p-m), $m \le j \le p-1$ 。由此得递归关系式

$$C_A(n) = n - 1 + \frac{1}{n} \sum_{1 \le k \le n} (C_A(k-1) + C_A(n-k)), \quad C_A(0) = C_A(1) = 0$$

其中,n-1是Partition第一次被调用时所需要的元素比较次数。

$$nC_A(n) = n(n-1) + 2(C_A(0) + C_A(1) + \dots + C_A(n-1))$$

用n-1替换上式中的n得

$$(n-1)C_A(n-1) = (n-1)(n-2) + 2(C_A(0) + C_A(1) + \dots + C_A(n-2))$$

$$C_A(n)/(n+1) = C_A(n-1)/n + \frac{2(n-1)}{n(n+1)} \le C_A(n-1)/n + 2/n$$

$$C_A(n)/(n+1) \le C_A(1)/2 + 2\sum_{2\le i\le n} 1/i, \qquad \sum_{2\le i\le n} 1/i < \int_1^n \frac{dx}{x} = \ln n$$

$$C_A(n) < 2(n+1)\ln n = O(n\log n)$$

选择问题: 选出数组中第k小元素

```
采用排序方法: T(n) = \Theta(n \log n) 利用划分算法: T(n) = O(n^2)
PartSelect(A, n, k) //在数组A[1..n]中找第k小元素 t, 并将其
 //存放于位置k,即A[k]=t。而剩下的元素按着以t为划分元素
 //的划分规则存放。
  integer n, k, m, r, j;
  m:=1; r:=n+1; A[n+1]:=+\infty;
  loop
    j:=r;
    Partition(m,j);
    case:
     k=i:return // 返回i,当前数组的元素A[i]是第i小元素
     k<i:r:=j;//j是新的下标上界
    else: m:=j+1; //j+1是新的下标下界
    end{case}
  end{loop}
end{PartSelect}
```

选择算法

```
Select(A, m, p, k) // 返回一个i值,
  //使得A[i]是A[m..p]中第k小元素。 r
  //是固定正整数。
 global r;
 integer n, i, j;
 if p-m+1≤r then
                                          • j:=Select(A, m, m+\lfloor n/r \rfloor-1, \lceil \lfloor n/r \rfloor/2 \rceil);
   InSort(A, m, p);
                                          • Swap(A[m], A[j]); //产生划分元素
   return(m+k-1);
                                          • j:=p+1;
                                             Partition(m, j);
 end{if}
                                             case:
 loop
                                               j-m+1=k: return(j);
  n := p-m+1;
                                               j-m+1>k: p:=j-1;
  for i to \[ n/r \] do //计算中间值
                                                else m:=j+1;
    InSort(A, m+(i-1)*r, m+i*r-1);
                                             end{case}
    //将中间值收集到A[m..p]的前部:
                                            end{loop}
    Swap(A[m+i-1], A[m+(i-1)*r
                                           end{Select}
                         + [r/2]-1);
  end{for}
```

选择算法时间复杂性分析: r=5

假设数组A中的元素都是互不相同的。

具有5个元素的数组的中间值u是该数组的第3小元素,此数组至少有3个元素不大于u; $\lfloor n/5 \rfloor$ 个中间值中至少有 $\lfloor n/5 \rfloor$ 2 个不大于这些中间值的中间值v。因而,在数组A中至少有3* $\lfloor n/5 \rfloor$ 2 $\geq 1.5* \lfloor n/5 \rfloor$ 4 个元素不大于v。即,A中至多有 $n-1.5* \lfloor n/5 \rfloor = n-1.5* (n/5-e/5) \leq 0.7n+1.2$

个元素大于v。同理,至多有0.7n+1.2个元素小于v。这样,以v为划分元素所产生的新的数组至多有0.7n+1.2个元素.当n \geq 24时,0.7n+1.2 \leq 0.75n=3n/4程序Select中,从一层到下一层递归时,实际上相当于两次调用了Select:一次体现在语句 j:=Select(A, m, m+ $\lfloor n/r \rfloor$ -1, $\lceil \lfloor n/r \rfloor / 2 \rceil$); 另一次体现在Partition(m, j)及后面的case语句组,完成这些操作 Θ (n)次,但主程序接着就要调用自身,执行规模不超过3n/4的选择问题。这两步涉及的数组规模分别是n/5和 \leq 3n/4。程序中其它执行步的时间复杂度都至多是n的倍数。如果用T(n)表示数组长度为n的时间复杂度,则当n \geq 24时,有递归关系式

$$T(n) \le T(n/5) + T(3n/4) + cn$$

其中c是常数。从递推关系式出发,用数学归纳法可以证明

$$T(n) \le 20cn$$

• 所以,在最坏情况下,Select算法的时间复杂度是 T(n) = O(n)

矩阵乘法与大整数乘法

• 矩阵的加法和乘法

$$S(i,j) = A(i,j) + B(i,j), 1 \le i, j \le n, T(n) = O(n^2)$$

$$C(i,j) = \sum_{k=1}^{n} A(i,k) * B(k,j) 1 \le i, j \le n, T(n) = O(n^3)$$

• 分块矩阵乘法

$$A * B = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} B_{11} & B_{12} \\ B_{21} & B_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} C_{11} & C_{12} \\ C_{21} & C_{22} \end{bmatrix}$$

$$C_{11} = A_{11}B_{11} + A_{12}B_{21} \qquad C_{12} = A_{11}B_{12} + A_{12}B_{22}$$

$$C_{21} = A_{21}B_{11} + A_{22}B_{21} \qquad C_{22} = A_{21}B_{12} + A_{22}B_{22}$$

• 时间复杂度函数

$$T(n) = \begin{cases} b & n \le 2 \\ 8T(n/2) + dn^2 & n > 2 \end{cases}, \qquad T(n) = bn^3 / 8 + dn^2 (\frac{n}{2} - 1)$$

Strassen 算法

$$P = (A_{11} + A_{22})(B_{11} + B_{22})$$

$$Q = (A_{21} + A_{22})B_{11}$$

$$R = A_{11}(B_{12} - B_{22})$$

$$S = A_{22}(B_{21} - B_{11})$$

$$T = (A_{11} + A_{12})B_{22}$$

$$U = (A_{21} - A_{11})(B_{11} + B_{12})$$

$$V = (A_{12} - A_{22})(B_{21} + B_{22})$$

$$C_{11} = P + S - T + V$$
 $C_{12} = R + T$
 $C_{21} = Q + S$
 $C_{22} = P + R - Q + U$

$$T(n) = \begin{cases} b & n \le 2\\ 7T(n/2) + an^2 & n > 2 \end{cases}$$

$$T(n) = an^{2} (1 + 7/4 + (7/4)^{2} + \dots + (7/4)^{k-2}) + 7^{k-1} T(2)$$

$$= an^{2} \left(\frac{16}{21} \left(\frac{7}{4} \right)^{\log n} - \frac{4}{3} \right) + \frac{b}{7} (7)^{\log n}$$

$$= an^{2} \left(\frac{16}{21} (n)^{\log \frac{7}{4}} - \frac{4}{3} \right) + \frac{b}{7} (n)^{\log 7}$$

$$= \left(\frac{16a}{21} + \frac{b}{7} \right) n^{\log 7} - \frac{4a}{3} n^{2}$$

$$= \Theta(n^{2.81})$$

7次乘法是必要的

(Hoperoft and Kerr, 1971)

目前最好的矩阵乘法的时间复

杂度为 $O(n^{2.36})$

大整数乘法

大整数

时间复杂度: O(mn)

Karatsuba 算法

$$a = \sum_{i=0}^{n/2-1} a_i \cdot B^i + \left(\sum_{i=n/2}^{n-1} a_i \cdot B^{i-n/2}\right) B^{n/2} \qquad b = \sum_{i=0}^{n/2-1} b_i \cdot B^i + \left(\sum_{i=n/2}^{n-1} b_i \cdot B^{i-n/2}\right) B^{n/2}$$

$$v_1 = \sum_{i=0}^{n/2-1} a_i \cdot B^i, \quad u_1 = \sum_{i=n/2}^{n-1} a_i \cdot B^{i-n/2}, \quad v_2 = \sum_{i=0}^{n/2-1} b_i \cdot B^i, \quad u_2 = \sum_{i=n/2}^{n-1} b_i \cdot B^{i-n/2}$$

$$a = u_1 B^{n/2} + v_1, \quad b = u_2 B^{n/2} + v_2$$

$$ab = u_1 u_2 B^n + (u_1 v_2 + u_2 v_1) B^{n/2} + v_1 v_2$$

$$= u_1 u_2 B^n + ((u_1 - v_1)(v_2 - u_2) + v_1 v_2 + u_1 u_2) B^{n/2} + v_1 v_2$$

$$T(1) = 1$$

$$T(n) < 3^{\log_2 n} + 4cn(3/2)^{\log_2 n}$$

$$= n^{\log_2 3} + 4cn^{\log_2 3}$$

$$= (4c + 1) n^{\log_2 3}$$

$$\approx (4c + 1) n^{1.585}$$

快速Fourier变换

• 连续函数 *a*(*t*)的Fourier变换

$$A(f) = \int_{-\infty}^{\infty} a(t)e^{2\pi i f t} dt$$

• A(f) 的逆变换为

$$a(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} A(f) e^{-2\pi i f t} dt$$

• N个离散数据 $a = (a_0, a_1, \dots, a_{N-1})$ 的Fourier变换

$$A_j = \sum_{0 \le k \le N-1} a_k e^{2\pi i j k/N}, \quad 0 \le j < N$$

• 其逆变换为

$$a_k = \frac{1}{N} \sum_{0 \le j \le N-1} A_j e^{-2\pi i j k/N}, \quad 0 \le k < N$$

• $\Leftrightarrow \omega = e^{2\pi i/N}$, $\Im \pi \rightrightarrows a(x) = \sum_{0 \le k \le N-1} a_k x^k$, $\Im A_j = a(\omega^j)$, $j = 0, 1, \dots, N-1$

当 N=2n时, ω^2 是 n 次本原单位根,而且 $\omega^{j+n}=-\omega^j, j=0,1,\cdots,n-1$

$$a(\omega^{j}) = b(\omega^{2j})\omega^{j} + c(\omega^{2j}), \quad a(\omega^{j+n}) = -b(\omega^{2j})\omega^{j} + c(\omega^{2j})$$

快速Fourier变换算法

```
FFT(N, a, w, A)
     #N=2m,w是n次单位根,a是已知的N元数组,代表多项式a(x)的系数,
     # A是计算出来的N元数组, A[j]=a(w<sup>j</sup>), j=0,1,...,N-1.
      real b[], c[]; int j;
      complex B[], C[], wp[];
     if N=1 then A[0]:=a[0];
     else
        n = N/2;
        for j from 0 to n-1 do
         b[j]:=a[2*j+1]; c[j]:=a[2*j];
        end{for}
      end{if}
       FFT(n,b,w*w,B);
       FFT(n,c,w*w,C);
       wp[0]:=1;
      for j from 0 to n-1 do
        wp[j+1]:=w*wp[j];
        A[j]:=C[j]+B[j]*wp[j]; A[j+n]:=C[j]-B[j]*wp[j];
      end{for}
  end{FFT}
```

• 以T(N)记算法FFT的时间复杂度,则

$$T(N) = \begin{cases} a, & \text{if } N = 1\\ 2T(N/2) + cN, & \text{if } N > 1 \end{cases}$$

• 所以,算法的复杂度为 $T(N) = O(N \log N)$ 。

最接近点对问题

• 一维最近点对问题

直线上的n个点 采用排序+扫描方 法,时间复杂度 为 $O(n \log n)$

采用二分算法,

$$T(n) = \begin{cases} a, & n < 4; \\ 2T(n/2) + cn, n \ge 4 \end{cases}$$

 $O(n \log n)$

- 求一维最近点对距离分治算法
- **proc ClosPair1**(S, d) //S是实轴上点的集合,参数d表示S中最近
- //点对的距离
- **global** S,d;
- integer n;
- **float** m,p,q;
- n := |S|;
- if $n \le 2$ then $d := \infty$; return(false); end{if}
- m:=S中各点坐标的中位数; //划分集合S
- $S1:=\{x \in S | x \le m\}; S2:=\{x \in S | x > m\};$
- ClosPair1(S1,d1);
- ClosPair1(S2,d2);
- p:=max(S1); q:=min(S2);
- $d:=\min(d1,d2,q-p);$
- return(true);
- end{ClosPair1}

二维最近点对问题

• 用x-坐标的中位数去划分点集

$$S1 := \{ p \in S \mid x(p) \le m_x \}, \quad S2 := \{ p \in S \mid x(p) > m_x \}$$

$$d = \min\{d_1, d_2\}$$

• 压缩最近点对搜索范围

$$S_p = \{q \in S \mid m_x < x(q) \le m_x + d \text{ and } y(p) - d \le y(q) \le y(p) + d\}$$

$$\sqrt{(d/2)^2 + (2d/3)^2} = 5d/6$$

每个方格中至多有一个S2中的点 S_p 中至多含有S2中的6个点。

• 只需检查至多 $6 \times \lceil n/2 \rceil = 3n+3$ 个点对

求二维最近点对距离分治算法

```
proc ClosPair2(S,d) //S是平面上点的
 //集合,按照y-坐标不降的次序排
 //好,假定不同点的x-坐标是不同
 //的.参数d表示S中最近点对的距
 //离,dist(p,q)是点对(p,q)间的距离
global S,d;
integer n; float m,p,q; n := |S|;
if n < 2 then d := \infty; return(false); end{if}
mx:=S中各点 x-坐标的中位数;
 //划分集合S成S1和S2,它们也都
 //是y-坐标不降的。
 S1:=\{p\in S| x(p)\leq mx\};
 S2:=\{q\in S| x(q)>mx\};
 ClosPair2(S1,d1);
 ClosPair2(S2,d2);
 d:=\min\{d1,d2\};
```

```
• //检查距离直线x=mx不远于d的两
• //个条形区域中的点对
   P1:=\{p\in S1|mx-d\leq x(p)\};
   P2:=\{q \in S2 | x(q) \le mx + d\};
   flag:=1;
• for i to |P1| do
     k:=flag;
     while y(P2[k]) \le y(P1[i]) - d do
        k := k+1;
     end{while}
     flag:=k;
     for j from flag to |P2| do
      if y(P2[j])>y(P1[i])+d then
        break;
      else d:=min{d,dist(P1[i],P2[j])};
      end{if}
     end{for}
   end{for}
   return(true);
```

end{ClosPair2}

时间复杂度

$$T(n) \le \begin{cases} a, & n < 4 \\ 2T(n/2) + cn, n \ge 4 \end{cases}$$

$$T(n) = O(n \log n)$$