

林泽才



个人资料

出生: 1992.11 移动电话: 18344986470
籍贯: 福建省安溪县 电子邮箱: 778764118@qq.com

教育背景

2016.9-至今 哈尔滨工业大学(深圳) 机械电子工程 (3.14/4.0)
2012.9-2016.7 福州大学 机械设计制造及其自动化 (6/202)

研究方向 智能机器人, 深度强化学习, 机械臂运动控制, 机器视觉

项目经历

2016.9-至今 **经颅磁刺激智能导航定位系统设计** 硕士课题

- ◆ 项目描述: 深圳市科创委基础布局项目
- ◆ 负责内容: 力传感器下头部运动跟踪, 基于深度强化学习的机械臂运动规划, 头部姿态检测, 人脸识别

2018.7-2018.9 **深圳华为技术有限公司** 实习生

- ◆ 项目描述: 基于 web 的多功能人机交互大批量数据入库工具开发
- ◆ 负责内容: web 前端开发、数据提取及 mysql 数据库操作

2015.9-2016.5 **基于 LabVIEW 的陶瓷压机远程在线检测系统设计**

- ◆ 项目描述: 福州大学液压实验室校企合作项目, 旨在设计一套能远程智能监控陶瓷压机运行状况系统
- ◆ 负责内容: 远程数据传输、数据去噪处理及人机交互界面开发

2015.4-2015.10 **双足竞赛机器人开发**

- ◆ 项目描述: 2015 年中国机器人大赛暨 RoboCup 公开赛, 开发双足人形机器人, 实现空翻、寻迹等功能。
- ◆ 负责内容: 双足机器人运动控制

论文/专利

- ◆ Zecai Lin, Xin Wang, et al., "Dynamic trajectory-tracking control method of robotic transcranial magnetic stimulation with end-effector gravity compensation based on force sensors", Industrial Robot: An International Journal, 2018(SCI, 录用)
- ◆ Zecai Lin, Xin Wang and Jian Yang, "Trajectory tracking control of robotic transcranial magnetic stimulation", International Journal of Intelligent Computing and Cybernetics, 2018(EI, 录用)
- ◆ Qingpei Zhang, Xin Wang and Zecai Lin, "A new head location method in TMS treatment", International Conference on Information and Automation, 2018(EI, 录用)
- ◆ 林泽才, 王健, "基于 LabVIEW 的信号诊断及报警系统设计", 液压气动与密封, 2016.(已发表)
- ◆ 申请发明专利 3 个(审核中), 实用新型专利 4 个(已授权)

奖励情况

2018 学年 2018 华为软件精英挑战赛粤港澳赛区二等奖 (省级)
2016 学年 福州大学 "2016 届优秀毕业生 (本科)"
2015 学年 中国机器人大赛暨 RoboCup 公开赛 (工程类项目) 一等奖一项、二等奖一项 (国家级)
 福建省大学生机械创新竞赛二等奖一项、三等奖一项 (省级)
 福建省大学生工程训练 3D 打印设计及制作赛一等奖、"S" 型赛道常规赛三等奖 (省级)
2014 学年 全国大学生机械创新竞赛福建赛区一等奖 (省级)
 福州大学工程训练赛二等奖 福州大学第四届管理案例大赛一等奖
个人荣誉 福州大学 "三好生" 福州大学 "优秀共青团干部"
 福州大学综合奖学金一等二次 福州大学综合奖学金二等三次
 福州大学综合奖学金三等一次 哈尔滨工业大学综合奖学金一等两次
 中国扶贫基金会 "一星级善行 100 志愿者"

证书/软件/语言

- ◆ 证书: 福建省计算机二级证书 (优秀)/CET-6(521)
- ◆ 软件: Solidworks/autoCAD/creo2.0/QT/matlab
- ◆ 语言: C++/Python/C/Java
- ◆ 其他: Tensorflow/OpenCV/Ubuntu/Ros/Mysql

校园实践经历

2013-2014 学年 院学生会社管办部长, 副班长