知平 关注 推荐 热榜 专栏 圈子

付费咨询 知学堂







# 通俗易懂:导数、偏导数、梯度向量



### 白鲸

有时间就写点东西

关注

### 🔁 收录于・通俗易懂机器学习 >

23 人赞同了该文章 >

### 前言:

 $\Delta$  表示增加了一个微小的变化量, d 表示增加一个无穷小的变化量 为了简化,本文中统一使用  $\Delta$  来指代增加了一个很小的变化量 不再区分  $\Delta$  和 d

### 一.导数+

导数,是一元函数中的概念,它描述的是下面这样一件事

自变量 x 每增加一个单位量  $\Delta x$  ,因变量 z 对应的变化量  $\Delta y$ 

此时  $\frac{\Delta y}{\Delta x}$  = 比值,也叫变化率、切线斜率,即函数在 x 处的导数

$$f'(x) = \lim_{\Delta x o 0} rac{\Delta y}{\Delta x}$$

$$f'(x) = \lim_{\Delta x o 0} rac{f(x + \Delta x) - f(x)}{\Delta x}$$

### 二.偏导数+

偏导,是多元函数中的概念,它描述的是下面这样一件事

以二元函数为例,即由一个因变量和两个自变量构成

z=f(x,y),因变量z的取值变化,受到x,y两个自变量的取值影响

自变量  $oldsymbol{x}$  每**增加**一个单位量  $oldsymbol{\Delta x}$  ,因变量  $oldsymbol{z}$  对应的变化量  $oldsymbol{\Delta z}$ 

$$f_x = \lim_{\Delta x o 0} rac{\Delta z}{\Delta x}$$
,即: $\Delta z$  对 $\Delta x$  的偏导: $rac{\partial z}{\partial x}$ 

自变量 y 每增加一个单位量  $\Delta y$  ,因变量 z 对应的变化量  $\Delta z$ 

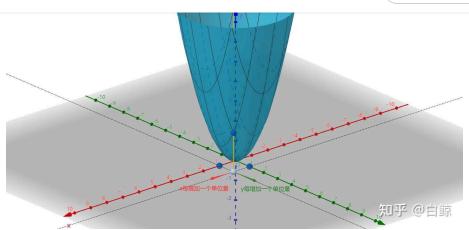
$$f_y = \lim_{\Delta y o 0} rac{\Delta z}{\Delta y}$$
 ,即:  $\Delta z$  对  $\Delta y$  的偏导:  $rac{\partial z}{\partial y}$ 

我们以:  $z=x^2+y^2$  为例,则有:  $rac{\partial z}{\partial x}=2x, rac{\partial z}{\partial y}=2y$ 

# **之 白鲸** 有时间就写点东西 回答 文章 关注者 6 216 4,266 关注 ● 发私信



知乎 关注 推荐 热榜 专栏 圈子 付费咨询 知学堂



在点 p = (1,1) 处,x 每增加一个单位量 z 对应的变化量为: 2

在点 p = (1,1) 处,y 每增加一个单位量 z 对应的变化量为: 2

# 三.方向导数+

## 1.什么是方向导数

由偏导数可知,它反应的是某一个自变量的变化引起的因变量的变化

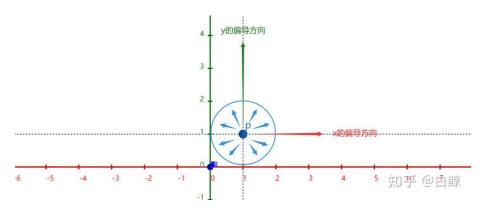
如果我们想知道,由多个自变量的变化引起的因变量变化呢?

也就是从关注:  $\frac{\Delta z}{\Delta x}$ 或  $\frac{\Delta z}{\Delta y}$ 的关系,变为关注 $\frac{\Delta z}{\Delta x,\Delta y}$ 的关系

即 x,y 都增加一个单位量的变化  $\Delta$  ,和  $\Delta z$  的变化的关系是怎样的

我们以:  $z=x^2+y^2$  为例,求在点 p=(1,1) 处的方向导数

也就是: **求点p任意方向变化时的导数就叫方向导数** 



### 2.全微分+公式

全微分表达式:  $\Delta z = rac{\partial z}{\partial x} \Delta x + rac{\partial z}{\partial y} \Delta y$ 

全微分表达的是:  $\Delta z$  的变化可分解成  $\frac{\Delta z}{\Delta x}\Delta x+\frac{\Delta z}{\Delta y}\Delta y$ 

多元函数可全微分的判定条件是:

$$\frac{f(x+\Delta x,y+\Delta y)-(\frac{\partial z}{\partial x}\Delta x+\frac{\partial z}{\partial y}\Delta y)}{\sqrt{(\Delta x)^2+(\Delta y)^2}}=0$$

知乎 关注 推荐 热榜 专栏 圈子 付费咨询 知学堂

が直答

 $f(x+\Delta x,y+\Delta y)$ ,图数阻印关时又形里  $\overline{\partial_x}\Delta x+\overline{\partial_y}\Delta y$ ,图数阻坦过主成刀所分后估计的变量化  $\sqrt{(\Delta x)^2+(\Delta y)^2}$ ,指 x,y 移动前后的距离(步长)

那:实际变化量减去估计变化量等于0(无差异),就可用全微分拆解公式来代替

实际中: 若两者的差值非常小, 也可用全微分拆解公式来近似计算

其中:  $\frac{\partial z}{\partial x}, \frac{\partial z}{\partial y}$ ,指 $\Delta x, \Delta y$ 对应的变化率

### 3.方向导数公式

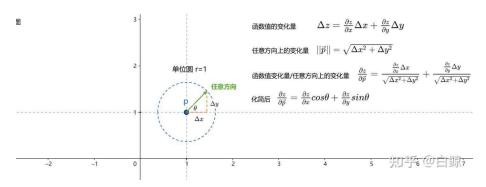
方向导数表达式:

$$rac{\partial z}{\partial ec{p}} = rac{rac{\partial z}{\partial x} \Delta x + rac{\partial z}{\partial y} \Delta y}{\sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}}$$

函数值的变化量,全微分公式可知:  $\Delta z=rac{\partial z}{\partial x}\Delta x+rac{\partial z}{\partial y}\Delta y$  任意方向的变化量,即自变量变化的长度  $\sqrt{\Delta x^2+\Delta y^2}$  函数值的变化量/自变量的变化量 =  $rac{\partial z}{\partial \overline{v}}$ 

拆开后: 
$$\frac{\partial z}{\partial \vec{p}} = \frac{\frac{\partial z}{\partial x} \Delta x}{\sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}} + \frac{\frac{\partial z}{\partial y} \Delta y}{\sqrt{\Delta x^2 + \Delta y^2}}$$

实际上就是:  $\frac{\partial z}{\partial \vec{p}} = \frac{\partial z}{\partial x} cos\theta + \frac{\partial z}{\partial y} sin\theta$ 



### 四.梯度向量+

### 1.基本定义

由方向导数公式可知:

$$rac{\partial z}{\partial ec{p}} = rac{\partial z}{\partial x} cos heta + rac{\partial z}{\partial y} sin heta$$

将等式转换为向量点乘:  $(\frac{\partial z}{\partial x}, \frac{\partial z}{\partial y}) \cdot (cos\theta, sin\theta)$ 

此时: grad  $f(x,y)=(rac{\partial z}{\partial x},rac{\partial z}{\partial y})$  就称作梯度向量

梯度向量实质上就是: 自变量对应的偏导数组成的一个向量

### 2. 向量点乘

两个向量点乘公式:  $ec{a}\cdotec{b}=||ec{a}||\cdot||ec{b}||\cdot coslpha$ 

知平

关注 推荐 热榜 专栏 圈子

付费咨询 知学堂

か 直答

由此可得: 
$$\sqrt{||(\frac{\partial z}{\partial x})^2 + (\frac{\partial z}{\partial y})^2||} \cdot ||\sqrt{\cos\theta^2 + \sin\theta^2||} \cdot \cos\alpha$$

由于  $(cos\theta, sin\theta)$  指的是单位圆上的任意方向,模长为 1

那么: 
$$\sqrt{||(rac{\partial z}{\partial x})^2 + (rac{\partial z}{\partial y})^2||} \cdot 1 \cdot coslpha$$

当  $\alpha = 0$  时,  $\cos \alpha = 1$ :

此时:  $\sqrt{||(\frac{\partial z}{\partial x})^2+(\frac{\partial z}{\partial y})^2||}\cdot 1\cdot 1=\sqrt{||(\frac{\partial z}{\partial x})^2+(\frac{\partial z}{\partial y})^2||}$ 指: 梯度方向和单位圆上的任意方向是同一个方向 也就是:该方向就是梯度向量所指的方向 此时: **梯度方向为方向**导数中变化率最大的那个方向

当  $\alpha = \frac{\pi}{2}$  时, $\cos \alpha = 0$ :

此时:  $\sqrt{||(\frac{\partial z}{\partial x})^2+(\frac{\partial z}{\partial y})^2||}\cdot 1\cdot 0=0$  指:梯度方向和单位圆上的任意方向是垂直的因为向量的点乘=0,代表向量互相垂直 此时:**梯度方向为方向导数中变化率不变的那个方向** 

当  $\alpha = \pi$  时,  $\cos \alpha = -1$ :

此时:  $\sqrt{||(\frac{\partial z}{\partial x})^2+(\frac{\partial z}{\partial y})^2||}\cdot 1\cdot -1=-\sqrt{||(\frac{\partial z}{\partial x})^2+(\frac{\partial z}{\partial y})^2||}$ 指: 梯度方向和单位 圆上的任意方向是相反的方向 此时: 梯度方向为方向导数中变化率最小(可负)的那个方向

### 3.梯度方向的含义

$$(rac{\partial z}{\partial x},rac{\partial z}{\partial y})\cdot(cos heta,sin heta)=\sqrt{||(rac{\partial z}{\partial x})^2+(rac{\partial z}{\partial y})^2||}$$

即:此时梯度方向,为方向导数中变化率(上升最快)最大的那个方向

$$(rac{\partial z}{\partial x},rac{\partial z}{\partial y})\cdot(cos heta,sin heta)=0$$

即:此时梯度方向,为方向导数中变化率为0的那个方向

$$(rac{\partial z}{\partial x},rac{\partial z}{\partial y})\cdot(cos heta,sin heta)=-\sqrt{||(rac{\partial z}{\partial x})^2+(rac{\partial z}{\partial y})^2||}$$

即:此时梯度方向,为方向导数中变化率最小(下降最快)的那个方向

送礼物

还没有人送礼物,鼓励一下作者吧

所属专栏 · 2025-06-22 22:17 更新



通俗易懂机器学习

🌽 白鲸

22 篇内容 · 3912 赞同

订阅

知 乎 关注 推荐 热榜 专栏 圈子 付费咨询 知学堂

が直答

编辑于 2024-05-12 21:29·江苏

导数 偏导数 梯度



### 推荐阅读

### 补充-向量函数求导

在学习数值优化的过程中,遇到了这么一个函数:\\m\_k(p)=f\_k+p^T abla f\_k+\frac12p^T abla^2 f\_kp p 是一个n维向量, f\_k, abla f\_k, abla^2 f\_k 分别是另一个函数的函数值,梯度和黑塞矩阵....

不思量自难... 发表于数值优化

### 微积分II 方向导数与梯度向量 14.5 (12)

来到 Section 14.5 Directional Derivatives and Gradient Vectors 了,方向导数与梯度向量。本章依靠前文知识,没看过的读者可以先复习:链式法则 Jerry: Calculus II Review: Section 14.4...

Jerry 发表于南科大基础...

# 泛函分析 08 赋范空间的基本概念

本文第一部分,主要介绍的是赋范 空间的基本概念并且导出来Banach 空间的定义(完备的赋范空间)。 第二部分,介绍了范数的连续性, 并在其中证明了赋范运算和极限运 算之间可以交换顺序。第三部…

轻狂书生 发表于泛函分析学...



数学分析笔记(六)——多变 量函数的极限与连续

Tyalmath