

# 第四章 矩阵分析

---

## 4.4 矩阵函数及其计算

## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

**定义1（矩阵函数）** 设幂级数 $\sum_{m=0}^{\infty} c_m z^m$ 的收敛半径为 $R$ , 且当 $|z| < R$ 时, 幂级数收敛于函数 $f(z)$ , 即

$$f(z) = \sum_{m=0}^{\infty} c_m z^m, |z| < R$$

若 $\forall A \in C^{n \times n}$ , 满足 $\rho(A) < R$ . 称收敛的矩阵幂级数 $\sum_{m=0}^{\infty} c_m A^m$ 的和为**矩阵函数**, 记为 $f(A)$ .

即 $f(A) = \sum_{m=0}^{\infty} c_m A^m$ , 特别地, 当 $R = +\infty$ 时,

$$\forall A \in C^{n \times n}, f(A) = \sum_{m=0}^{\infty} c_m A^m.$$

## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

我们熟悉的一些函数有：

$$e^z = \sum_{m=0}^{\infty} \frac{1}{m!} z^m, R = +\infty,$$

$$\sin z = \sum_{m=0}^{\infty} \frac{(-1)^m}{(2m+1)!} z^{2m+1}, R = +\infty,$$

对应的**矩阵函数**为：

$$e^A = \sum_{m=0}^{\infty} \frac{1}{m!} A^m, \forall A = C^{n \times n},$$

$$\sin A = \sum_{m=0}^{\infty} \frac{(-1)^m}{(2m+1)!} A^{2m+1}, \forall A = C^{n \times n},$$



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

我们熟悉的一些函数有：

$$\cos z = \sum_{m=0}^{\infty} \frac{(-1)^m}{(2m)!} z^{2m}, R = +\infty,$$

$$(1 - z)^{-1} = \sum_{m=0}^{\infty} z^m, R = 1.$$

对应的**矩阵函数**为：

$$\cos A = \sum_{m=0}^{\infty} \frac{(-1)^m}{(2m)!} A^{2m}, \forall A = C^{n \times n},$$

$$(I - A)^{-1} = \sum_{m=0}^{\infty} A^m, \rho(A) < 1.$$



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

称 $e^A$ 为**矩阵指数函数**,  $\sin A$ 为**矩阵正弦函数**,  $\cos A$ 为**矩阵余弦函数**.

若 $f(A)$ 的变元 $A$ 换成 $At$ ,  $t$ 为参数, 则有

$$f(At) = \sum_{m=0}^{\infty} c_m (At)^m, \quad |t|\rho(A) < R.$$

在实际应用中会经常遇到含参数的矩阵函数.

## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

**命题1:** 设  $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$ , 则

$$1) e^{iA} = \cos A + i \sin A; \quad 2) \cos A = \frac{1}{2} (e^{iA} + e^{-iA});$$

$$3) \sin A = \frac{1}{2i} (e^{iA} - e^{-iA}); \quad 4) \sin^2 A + \cos^2 A = I;$$

$$5) \text{若 } AB = BA, \text{ 则 } e^A e^B = e^B e^A = e^{A+B};$$

$$6) \text{一般的, } e^A e^B, e^B e^A, e^{A+B} \text{ 互不相等};$$

$$7) e^A e^{-A} = e^{-A} e^A = I, \text{ 即 } (e^A)^{-1} = e^{-A}.$$

(注:  $\forall A, e^A$  总是可逆的)

## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

**证明:** 1)-4)可直接验证, 6)可见书上反例, 7)为5)的推论. 下证5), 只需验证  $e^A e^B = e^{A+B}$ ,

## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

**证明:** 1)-4)可直接验证, 6)可见书上反例, 7)为5)的推论. 下证5), 只需验证  $e^A e^B = e^{A+B}$ ,

$$\begin{aligned} e^A e^B &= \left( \sum_{m=0}^{\infty} \frac{1}{m!} A^m \right) \left( \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} B^n \right) \\ &= I + (A + B) + \frac{1}{2!} (A^2 + AB + BA + B^2) + \dots \\ &= I + (A + B) + \frac{1}{2!} (A + B)^2 + \dots \\ &= \sum_{m=0}^{\infty} \frac{1}{m!} (A + B)^m = e^{A+B}. \end{aligned}$$





## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

**例1:** 设  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$ , 求  $e^{At}$ .



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

**例1:** 设  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$ , 求  $e^{At}$ .

**解:**  $|\lambda I - A| = \lambda^2 + 1$ , 由 Cayley 定理知,  $A^2 + I = 0$ ,  
故  $A^2 = -I$ ,  $A^3 = -A$ ,  $A^4 = I$ ,  $A^5 = A, \dots$ , 有:

$A^{2k} = (-1)^k I$ ,  $A^{2k+1} = (-1)^k A$ ,  $k = 1, 2, \dots$ , 故

$$e^{At} = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} (At)^k = \left(1 - \frac{1}{2!}t^2 + \frac{1}{4!}t^4 - \dots\right) I + \left(t - \frac{t^3}{3!} + \frac{t^5}{5!} - \dots\right) A = (\cos t)I + (\sin t)A$$

$$= \begin{pmatrix} \cos t & \sin t \\ -\sin t & \cos t \end{pmatrix}$$



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

**例2:** 设  $A \in C^{n \times n}$ , 特征值为  $\pi, -\pi, 0, 0$ , 求  $e^A, \cos A, \sin A$ .



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

**例2:** 设  $A \in C^{n \times n}$ , 特征值为  $\pi, -\pi, 0, 0$ , 求  $e^A, \cos A, \sin A$ .

**解:** 由条件知  $|\lambda I - A| = \lambda^2(\lambda - \pi)(\lambda + \pi)$   
$$= \lambda^4 - \pi^2 \lambda^2,$$

由 Cayley 定理知,  $A^4 = \pi^2 \lambda^2$ , 所以

$$\begin{aligned} \sin A &= A - \frac{1}{3!} A^3 + \frac{1}{5!} A^5 - \frac{1}{7!} A^7 + \dots \\ &= A - \frac{1}{3!} A^3 + \frac{\pi^2}{5!} A^3 - \frac{\pi^4}{7!} A^3 + \dots \end{aligned}$$



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

$$= A + \left(-\frac{1}{3!} + \frac{\pi^2}{5!} - \frac{\pi^4}{7!} + \dots\right)A^3$$

$$= A + \frac{\sin \pi - \pi}{\pi^3} A^3 = A - \pi^{-2} A^3.$$

$$\text{同理可得: } \cos A = I - \frac{2}{\pi^2} A^2,$$

$$e^A = I + A + \frac{p}{\pi^2} A^2 + \frac{e^{\pi} - \pi - 1 - p}{\pi^3} A^3,$$

$$\text{其中 } p = \frac{e^{\pi} + e^{-\pi}}{2} - 1.$$



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

**注1:** 由特征多项式的零化特点, 可将矩阵函数计算简化, 但一般仍显繁琐.

**注2:** 由上面两个例子可以看到, 矩阵指数函数和三角函数可表示为一个次数不超过特征多项式次数的矩阵多项式. 对一般矩阵函数, 这个结论也是成立的.

## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

### 定义2: (矩阵函数的算法(一))

1.  $A$  为单纯矩阵, 则存在可逆矩阵  $P$  使

$$A = P \operatorname{diag}\{\lambda_1, \dots, \lambda_n\} P^{-1}, \text{ 设 } f(z) = \sum_{m=0}^{\infty} c_m z^m,$$

$$|z| < R. \text{ 则当 } \rho(A) < R \text{ 时, } f(A) = \sum_{m=0}^{\infty} c_m A^m,$$

所以

$$\begin{aligned} f(A) &= \sum_{m=0}^{\infty} c_m A^m = \sum_{m=0}^{\infty} c_m (P \operatorname{diag}\{\lambda_1, \dots, \lambda_n\} P^{-1})^m \\ &= P \left( \sum_{m=0}^{\infty} c_m \operatorname{diag}\{\lambda_1^m, \dots, \lambda_n^m\} \right) P^{-1} \end{aligned}$$

## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

$$= P(\text{diag}\{\sum_{m=0}^{\infty} c_m \lambda_1^m, \dots, \sum_{m=0}^{\infty} c_m \lambda_n^m\}) P^{-1}$$

$$= P(\text{diag}\{f(\lambda_1), \dots, f(\lambda_n)\}) P^{-1}$$

故 $A$ 为单纯矩阵,  $f(A)$ 仍为单纯矩阵.



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

$A$ 为单纯矩阵,求 $f(A)$ 的步骤:

1.求 $A$ 的特征值 $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ , 及可逆矩阵 $P$ 使

$$P^{-1}AP = \text{diag}\{\lambda_1, \dots, \lambda_n\},$$

2.若 $\rho(A) < R$ , 则

$$f(A) = P(\text{diag}\{f(\lambda_1), \dots, f(\lambda_n)\})P^{-1}.$$

## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

**特别地**, 有:

$$e^A = P(\text{diag}\{e^{\lambda_1}, \dots, e^{\lambda_n}\})P^{-1},$$

$$\sin A = P(\text{diag}\{\sin \lambda_1, \dots, \sin \lambda_n\})P^{-1},$$

$$\cos A = P(\text{diag}\{\cos \lambda_1, \dots, \cos \lambda_n\})P^{-1},$$

$$e^{At} = P(\text{diag}\{e^{\lambda_1 t}, \dots, e^{\lambda_n t}\})P^{-1},$$

$$\sin At = P(\text{diag}\{\sin \lambda_1 t, \dots, \sin \lambda_n t\})P^{-1},$$

$$\cos At = P(\text{diag}\{\cos \lambda_1 t, \dots, \cos \lambda_n t\})P^{-1},$$

## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

**注1:** 同理有

$$f(At) = P(\text{diag}\{f(\lambda_1 t), \dots, f(\lambda_n t)\})P^{-1}, \\ |t|\rho(A) < R.$$

**注2:**  $A$ 为单纯矩阵, 有谱分解

$A = \sum_{i=1}^k \lambda_i E_i$ ,  $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ 为 $A$ 的互异的特征值, 若  $\rho(A) < R$ , 则

$$\begin{aligned} f(A) &= \sum_{m=0}^{\infty} c_m A^m = \sum_{m=0}^{\infty} c_m \left( \sum_{i=1}^k \lambda_i E_i \right)^m \\ &= \sum_{i=1}^k \left( \sum_{m=0}^{\infty} c_m \lambda_i^m \right) E_i = \sum_{i=1}^k f(\lambda_i) E_i \end{aligned}$$

## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

**例3:** 设  $A = \begin{pmatrix} 4 & 6 & 0 \\ -3 & -5 & 0 \\ -3 & -6 & 1 \end{pmatrix}$ , 求  $e^{At}, \cos A$ .



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

**例3:** 设  $A = \begin{pmatrix} 4 & 6 & 0 \\ -3 & -5 & 0 \\ -3 & -6 & 1 \end{pmatrix}$ , 求  $e^{At}, \cos A$ .

**解:**  $|\lambda I - A| = (\lambda - 1)^2(\lambda + 2)$   
 $\Rightarrow \lambda_1 = 1, \lambda_2 = -2.$

对  $\lambda_2 = -2$ , 取特征向量  $\eta_1 = (-1, 1, 1)^T$ .

对  $\lambda_1 = 1$ , 取特征向量  $\eta_2 = (-2, 1, 0)^T, \eta_3 = (0, 0, 1)^T$ .

所以  $A$  是单纯矩阵.

## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

$$\text{令 } P = (\eta_1, \eta_2, \eta_3), \text{ 则 } P^{-1}AP = \begin{pmatrix} -2 & & \\ & 1 & \\ & & 1 \end{pmatrix}.$$

$$e^{At} = P \begin{pmatrix} e^{-2t} & & \\ & e^t & \\ & & e^t \end{pmatrix} P^{-1}$$

$$= \begin{pmatrix} 2e^t - e^{-2t} & 2e^t - 2e^{-2t} & \\ e^{-2t} - e^t & 2e^{-2t} - e^t & \\ e^{-2t} - e^t & 2e^{-2t} - 2e^t & e^t \end{pmatrix}.$$



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

$$\begin{aligned}\cos A &= P \begin{pmatrix} \cos(-2) & & \\ & \cos 1 & \\ & & \cos 1 \end{pmatrix} P^{-1} \\ &= \begin{pmatrix} 2\cos 1 - \cos 2 & 2\cos 1 - 2\cos 2 & 0 \\ \cos 2 - \cos 1 & 2\cos 2 - \cos 1 & 0 \\ \cos 2 - \cos 1 & 2\cos 2 - 2\cos 1 & \cos 1 \end{pmatrix}.\end{aligned}$$



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

2.  $A$  为一般矩阵, 则存在可逆矩阵  $P$  使

$$P^{-1}AP = J = \begin{pmatrix} J_1(\lambda_1) & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & J_s(\lambda_s) \end{pmatrix},$$

$$\text{其中 } J_i(\lambda_i) = \begin{pmatrix} \lambda_i & 1 & & 0 \\ & \lambda_i & 1 & \\ & & \ddots & \ddots \\ 0 & & & \ddots & 1 \\ & & & & \lambda_i \end{pmatrix}, 1 \leq i \leq s.$$





## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

设  $f(z) = \sum_{m=0}^{\infty} c_m z^m, |z| < R$ . 则当  $\rho(A) < R$  时,

$$f(A) = \sum_{m=0}^{\infty} c_m A^m,$$

$$\begin{aligned} \text{所以 } f(A) &= \sum_{m=0}^{\infty} c_m A^m = \sum_{m=0}^{\infty} c_m (PJP^{-1})^m \\ &= P \left( \sum_{m=0}^{\infty} c_m J^m \right) P^{-1} \end{aligned}$$



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

$$\begin{aligned} f(A) &= \sum_{m=0}^{\infty} c_m A^m = \sum_{m=0}^{\infty} c_m (PJP^{-1})^m \\ &= P \left( \sum_{m=0}^{\infty} c_m J^m \right) P^{-1} \\ &= P \begin{pmatrix} \sum_{m=0}^{\infty} c_m J_1^m(\lambda_1) & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \sum_{m=0}^{\infty} c_m J_s^m(\lambda_s) \end{pmatrix} P^{-1}, \\ &= Pf(J)P^{-1} \end{aligned}$$

$$\text{其中, } J = \begin{pmatrix} J_1(\lambda_1) & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & J_s(\lambda_s) \end{pmatrix}.$$



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

$$J_i^m(\lambda_i) =$$

$$\begin{pmatrix} \lambda_i^m & C_m^1 \lambda_i^{m-1} & \dots & C_m^{n_i-1} \lambda_i^{m-n_i+1} \\ & \lambda_i^m & C_m^1 \lambda_i^{m-1} & \vdots \\ & & \ddots & \ddots \\ & & & \ddots & C_m^1 \lambda_i^{m-1} \\ 0 & & & & \lambda_i^m \end{pmatrix}_{n_i \times n_i},$$

$$1 \leq i \leq s, m \geq n_i - 1.$$



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

$$f(J_i(\lambda_i)) = \sum_{m=0}^{\infty} c_m J_i^m(\lambda_i) =$$

$$\begin{pmatrix} \sum_{m=0}^{\infty} c_m \lambda_i^m & \sum_{m=1}^{\infty} c_m C_m^1 \lambda_i^{m-1} & \cdots & \sum_{m=n_i-1}^{\infty} c_m C_m^{n_i-1} \lambda_i^{m-n_i+1} \\ \sum_{m=0}^{\infty} c_m \lambda_i^m & \sum_{m=1}^{\infty} c_m C_m^1 \lambda_i^{m-1} & & \vdots \\ & & \ddots & \vdots \\ & & & \sum_{m=1}^{\infty} c_m C_m^1 \lambda_i^{m-1} \\ 0 & & & \sum_{m=0}^{\infty} c_m \lambda_i^m \end{pmatrix}_{n_i \times n_i}$$

上三角元

$$\begin{aligned} \sum_{m=l}^{\infty} c_m C_m^l \lambda_i^{m-1} &= \frac{1}{l!} \sum_{m=l}^{\infty} c_m m(m-1)\cdots(m-l+1) \lambda_i^{m-1} \\ &= \frac{1}{l!} f^{(l)}(\lambda_i), \quad 0 \leq l \leq n_i - 1 \end{aligned}$$



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

$$\text{则 } f(A) = P \begin{pmatrix} f(J_1(\lambda_1)) & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & f(J_s(\lambda_s)) \end{pmatrix} P^{-1}, \text{ 其中}$$

$$f(J_i(\lambda_i)) = \begin{pmatrix} f(\lambda_i) & f'(\lambda_i) & \cdots & \frac{1}{(n_i-1)!} f^{(n_i-1)}(\lambda_i) \\ & f(\lambda_i) & f'(\lambda_i) & \\ & & \ddots & \ddots \\ 0 & & & f'(\lambda_i) \\ & & & f(\lambda_i) \end{pmatrix}_{n_i \times n_i},$$

$$1 \leq i \leq s.$$

*Sylvester*公式

## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

**推论1:**  $A \in C^{n \times n}$ ,  $A$  的特征值为  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ ,

$f(z) = \sum_{m=0}^{\infty} c_m z^m$  的收敛半径为  $R$ . 当  $\rho(A) < R$  时,  $f(A)$  的特征值为  $f(\lambda_1), \dots, f(\lambda_n)$ .

特别地,  $\forall A \in C^{n \times n}$ ,  $e^A$  的特征值为  $e^{\lambda_1}, \dots, e^{\lambda_n}$ ;

$\sin A$  的特征值为  $\sin \lambda_1, \dots, \sin \lambda_n$ ,

$\cos A$  的特征值为  $\cos \lambda_1, \dots, \cos \lambda_n$ ,

上述三个函数收敛半径为  $\infty$ , 所以对矩阵  $A$  没有要求.

## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

**推论2:**  $f(At) = P \begin{pmatrix} f(J_1(\lambda_1)t) & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & f(J_s(\lambda_s)t) \end{pmatrix} P^{-1},$

其中  $f(J_i(\lambda_i)t) =$

$$\begin{pmatrix} f(\lambda_i t) & tf'(\lambda_i t) & \cdots & \frac{t^{n_i-1}}{(n_i-1)!} f^{(n_i-1)}(\lambda_i t) \\ & f(\lambda_i t) & tf'(\lambda_i t) & \vdots \\ & & \ddots & \ddots \\ & & & tf'(\lambda_i t) \\ 0 & & & f(\lambda_i t) \end{pmatrix}_{n_i \times n_i}, \quad 1 \leq i \leq s.$$



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

**例4:** 设  $A = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ -4 & 0 & 3 \end{pmatrix}$ , 求  $e^A, \sin At$ .





## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

**例4:** 设  $A = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ -4 & 0 & 3 \end{pmatrix}$ , 求  $e^A, \sin At$ .

**解:** 先计算  $A$  的初等因子  $(\lambda - 1)^2, (\lambda - 2)$

$$\Rightarrow J = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

求出变换矩阵  $P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \end{pmatrix}$  使  $P^{-1}AP = J$ .



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

$$\begin{aligned} e^A &= P \begin{pmatrix} e & e & \\ & e & \\ & & e^2 \end{pmatrix} P^{-1} \\ &= \begin{pmatrix} -e & 0 & e \\ 3e - e^2 & e^2 & -2e + e^2 \\ -4e & 0 & 3e \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

设  $f(\lambda) = \sin \lambda$ , 则

$$\sin At = P \begin{pmatrix} \sin t & t \cos t & 0 \\ 0 & \sin t & 0 \\ 0 & 0 & \sin 2t \end{pmatrix} P^{-1} = \dots$$



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

$$f(J_i(\lambda_i)t)$$

$$= \begin{pmatrix} f(\lambda_i t) & tf'(\lambda_i t) & \cdots & \frac{t^{n_i-1}}{(n_i-1)!} f^{(n_i-1)}(\lambda_i t) \\ & f(\lambda_i t) & tf'(\lambda_i t) & \vdots \\ & & \ddots & \ddots \\ & & & tf'(\lambda_i t) \\ 0 & & & f(\lambda_i t) \end{pmatrix}_{n_i \times n_i},$$
$$1 \leq i \leq s.$$



# 第四章 矩阵分析

---

## 4.4 矩阵函数及其计算二

## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

我们看到,尽管 *Sylvester* 公式非常漂亮, 当  $A$  是非单  
纯矩阵时, 计算非常繁琐, 所以我们引入下面的谱  
上的一致多项式.



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

### 三、矩阵函数的算法 (二)

**定理1** 设  $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$ ,  $m_A(\lambda)$  为  $A$  的最小多项式,  $\deg m_A(\lambda) = l$ , 复函数  $f(z) = \sum_{m=0}^{\infty} c_m z^m$  的收敛半径为  $R$ . 若  $\rho(A) < R$ , 则  $f(A) = \sum_{m=0}^{\infty} c_m A^m$  可表为  $A$  的  $l-1$  次多项式  $p(A)$ , 即存在  $p(\lambda) = \beta_0 + \beta_1 \lambda + \cdots + \beta_{l-1} \lambda^{l-1}$ , 使得

$$f(A) = \beta_0 I + \beta_1 A + \cdots + \beta_{l-1} A^{l-1} = p(A)$$

且  $p(\lambda)$  是唯一的.

## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

**证明**  $m_A(\lambda)$  为  $A$  的最小多项式,  $\deg m_A(\lambda) = l$ , 当  $m \geq l$  时有  $\lambda^m = q_m(\lambda)m_A(\lambda) + r_m(\lambda)$ , 其中  $\deg r_m(\lambda) \leq l - 1$ .

所以:  $A^m = q_m(A)m_A(A) + r_m(A) = r_m(A)$ .

因此:  $f(A) = \sum_{m=0}^{\infty} c_m A^m = \sum_{m=0}^{l-1} c_m A^m + \sum_{m \geq l} c_m r_m(A)$ .



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

由条件 $\sum_{m=0}^{\infty} c_m A^m$ 绝对收敛, 任意调整次序仍绝对收敛, 所以

$$f(A) = \beta_0 I + \beta_1 A + \cdots + \beta_{l-1} A^{l-1}$$

其中 $\beta_0, \cdots, \beta_{l-1}$ 均为绝对收敛的数值级数的和.



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

唯一性：

设还有  $p_1(\lambda) = \beta'_0 + \beta'_1\lambda + \cdots + \beta'_{l-1}\lambda^{l-1} (\neq p(\lambda))$ ,  
使得

$$f(A) = \beta'_0 I + \beta'_1 A + \cdots + \beta'_{l-1} A^{l-1} = p_1(A)$$

则  $p(A) - p_1(A) = 0$ , 而  $\deg(p(\lambda) - p_1(\lambda)) \leq l - 1$ ,  
与  $m_A(\lambda)$  是最小多项式矛盾.



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

将 $f(A)$ 表示为一个矩阵多项式的步骤：

1. 求 $A$ 的互异特征值 $\lambda_1, \dots, \lambda_s$ , 及最小多项式

$$m_A(\lambda) = \prod_{i=1}^s (\lambda - \lambda_i)^{m_i},$$

$$\deg m_A(\lambda) = l = m_1 + \dots + m_s.$$

2. 令 $p(\lambda) = \beta_0 + \beta_1\lambda + \dots + \beta_{l-1}\lambda^{l-1}$ ,  $l$ 个系数

$\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_{l-1}$ 由 $l$ 个独立条件给出：

$$p^{(j)}(\lambda_i) = f^{(j)}(\lambda_i);$$

$$j = 0, \dots, m_i - 1; i = 1, \dots, s.$$



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

$$3. f(A) = p(A) = \beta_0 I + \beta_1 A + \cdots + \beta_{l-1} A^{l-1}.$$

称 $p(\lambda)$ 为 $A$ 的谱上一致多项式.

**注1** 无论 $A$ 是否为单纯矩阵, 方法二均适用, 当 $A$ 的非单纯矩阵时, 方法二简单一些.

**注2** 以上步骤可作为对矩阵函数的重新定义.

## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

**例5** 设  $A = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$ , 求  $e^A$ .



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

**例5** 设  $A = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$ , 求  $e^A$ .

**解** 由  $|\lambda I - A| = (\lambda - 5)(\lambda + 2)$   
 $\Rightarrow m_A(\lambda) = (\lambda - 5)(\lambda + 2).$

令  $P(\lambda) = \beta_0 + \beta_1\lambda, f(\lambda) = e^\lambda$ . 则

$$\begin{cases} p(5) = f(5) \\ P(-2) = f(-2) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \beta_0 + 5\beta_1 = e^5 \\ \beta_0 - 2\beta_1 = e^{-2} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \beta_0 = \frac{1}{7}(2e^5 + 5e^{-2}) \\ \beta_1 = \frac{1}{7}(e^5 - e^{-2}) \end{cases}$$

## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

$$\text{所以 } f(A) = e^A = p(A) = \beta_0 I + \beta_A$$

$$= \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 3e^5 + 4e^{-2} & 4e^5 - 4e^{-2} \\ 3e^5 - 3e^{-2} & 4e^5 + 3e^{-2} \end{pmatrix}$$



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

**例6** 设  $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 4 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 3 & 1 \end{pmatrix}$ , 求  $\sin A$ .



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

**例6** 设  $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 4 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 3 & 1 \end{pmatrix}$ , 求  $\sin A$ .

**解** 经计算  $\lambda I - A \cong \text{diag} \{1, 1, (\lambda - 2)^2(\lambda - 1)\}$   
 $\Rightarrow m_A(\lambda) = (\lambda - 2)^2(\lambda - 1)$

令  $p(\lambda) = \beta_0 + \beta_1\lambda + \beta_2\lambda^2$ ,  $f(\lambda) = \sin \lambda$ . 则



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

$$\begin{cases} p(1) = f(1) \\ p(2) = f(2) \\ p'(2) = f'(2) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \beta_0 + \beta_1 + \beta_2 = \sin 1 \\ \beta_0 + 2\beta_1 + 4\beta_2 = \sin 2 \\ \beta_1 + 4\beta_2 = \cos 2 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \beta_0 = 4\sin 1 - 3\sin 2 + 2\cos 2 \\ \beta_1 = -4\sin 1 + 4\sin 2 - 3\cos 2 \\ \beta_2 = \sin 1 - \sin 2 + \cos 2 \end{cases}$$

所以  $\sin A = p(A) = \beta_0 I + \beta_1 A + \beta_2 A^2$

$$= \begin{pmatrix} \sin 2 & 12\sin 1 - 12\sin 2 + 13\cos 2 & -4\sin 1 + 4\sin 2 \\ 0 & \sin 2 & 0 \\ 0 & -3\sin 1 + 3\sin 2 & \sin 1 \end{pmatrix}$$



## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

令  $p(\lambda) = \beta_0 + \beta_1\lambda + \cdots + \beta_{l-1}\lambda^{l-1}$ ,  $l$  个系数  $\beta_0, \beta_1, \cdots, \beta_{l-1}$  由  $l$  个独立条件给出:

$$p^{(j)}(\lambda_i) = f^{(j)}(\lambda_i); j = 0, \cdots, m_i - 1; i = 1, \cdots, s.$$

则  $f(A) = p(A) = \beta_0 I + \beta_1 A + \cdots + \beta_{l-1} A^{l-1}$ .

令  $p_t(\lambda) = \alpha_0(t) + \alpha_1(t)\lambda + \cdots + \alpha_{l-1}(t)\lambda^{l-1}$ ,  $l$  个系数  $\alpha_0(t), \alpha_1(t), \cdots, \alpha_{l-1}(t)$  是参数  $t$  的函数, 由  $l$  个独立条件给出:

$$p_t^{(j)}(\lambda_i) = t^j f^{(j)}(\lambda_i t); j = 0, \cdots, m_i - 1; i = 1, \cdots, s.$$

则  $f(At) = \alpha_0(t)I + \alpha_1(t)A + \cdots + \alpha_{l-1}(t)A^{l-1}$ .

## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

**例7** 设  $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ , 求  $e^{At}$ .

## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

**例7** 设  $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ , 求  $e^{At}$ .

**解** 经计算  $\lambda I - A \cong \text{diag} \{1, 1, (\lambda - 2)^3\}$   
 $\Rightarrow m_A(\lambda) = (\lambda - 2)^3$

令  $p_t(\lambda) = \alpha_0(t) + \alpha_1(t)\lambda + \alpha_2(t)\lambda^2, f(\lambda) = e^\lambda$  则

## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

$$\begin{cases} p_t(2) = f(2t) \\ p'_t(2) = tf'(2t) \\ p''_t(2) = t^2 f''(2t) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \alpha_0(t) + 2\alpha_1(t) + 4\alpha_2(t) = e^{2t} \\ \alpha_1(t) + 4\alpha_2(t) = te^{2t} \\ 2\alpha_2(t) = t^2 e^{2t} \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \alpha_0(t) = e^{2t}(1 - 2t + 2t^2) \\ \alpha_1(t) = e^{2t}(t - 2t^2) \\ \alpha_2(t) = t^2 e^{2t}/2 \end{cases}$$

## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

$$\begin{aligned}\text{所以 } e^{At} &= p_t(A) = \alpha_0(t)I + \alpha_1(t)A + \alpha_2(t)A^2 \\ &= e^{2t}((1 - 2t + 2t^2)I + (t - 2t^2)A + \frac{t^2}{2}A^2)\end{aligned}$$

## 第四章 矩阵分析——矩阵函数及其计算

---

$$\text{设 } A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 & 0 \\ -2 & -7 & 0 & i \\ 0 & 1 & 4 & 1 \\ 0 & 1 & -i & 10 \end{pmatrix}$$

$i$ 是虚数单位, 写出 $A$ 的全部盖尔圆,  
并证明 $A$ 可逆