

## 7. 二叉搜索树

概述

循关键码访问

There's nothing in your head the  
sorting hat can't see. So try me  
on and I will tell you where you  
ought to be.



邓俊辉

deng@tsinghua.edu.cn

## 查找

- ❖ 按照事先约定的规则，从数据集中找出符合**特定条件**的对象
- ❖ 对于算法的构建而言，属于最为基本而重要的静态操作
- ❖ 很遗憾，基本的数据结构并不能**高效**地**兼顾**静态查找与动态修改

基本结构	查找	插入/删除
无序向量	$O(n)$	$O(n)$
有序向量	$O(\log n)$	$O(n)$
无序列表	$O(n)$	$O(1)$
有序列表	$O(n)$	$O(n)$

- ❖ 那么，能否**综合**现有方法的优点？如何做到？

## 循关键码访问

❖ 数据项之间，依照各自的**关键码**彼此区分

**call-by-key**

❖ 为此，关键码之间必须支持

- 大小**比较**与

- 相等**比对**

❖ 数据集中的数据项

统一地表示和实现为词条**entry**形式



## 词条

❖ template <typename K, typename V> struct Entry { //词条模板类

K key; V value; //关键码、数值

Entry( K k = K(), V v = V() ) : key(k), value(v) {}; //默认构造函数

Entry( Entry<K, V> const & e ) : key(e.key), value(e.value) {}; //克隆

// 比较器、判等器 ( 从此, 不必严格区分词条及其对应的关键码 )

bool operator< ( Entry<K, V> const & e ) { return key < e.key; } //小于

bool operator> ( Entry<K, V> const & e ) { return key > e.key; } //大于

bool operator==( Entry<K, V> const & e ) { return key == e.key; } //等于

bool operator!=( Entry<K, V> const & e ) { return key != e.key; } //不等

};