2.向量

有序向量

二分查找(版本B)

和微风匀到一起的光,象冰凉的刀刃儿似的,把宽静的大街切成两半,一半儿黑,一半儿亮。那黑的一半,使人感到阴森,亮的一半使人感到凄凉。

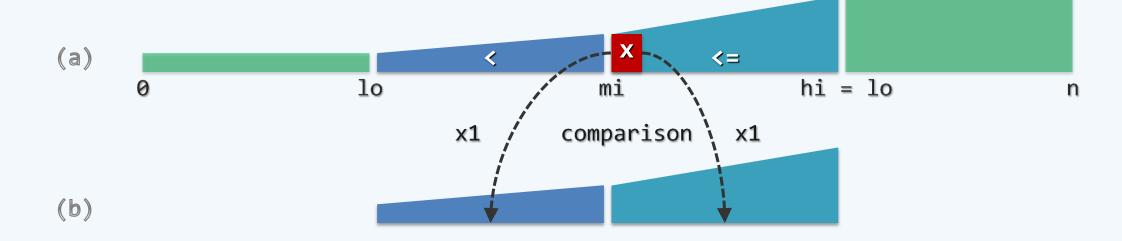
邓俊辉

deng@tsinghua.edu.cn

# 改进思路

- ❖ 二分查找中左、右分支转向代价不平衡的问题,也可直接解决
- ❖ 比如,每次迭代(或每个递归实例)仅做 1次 关键码比较

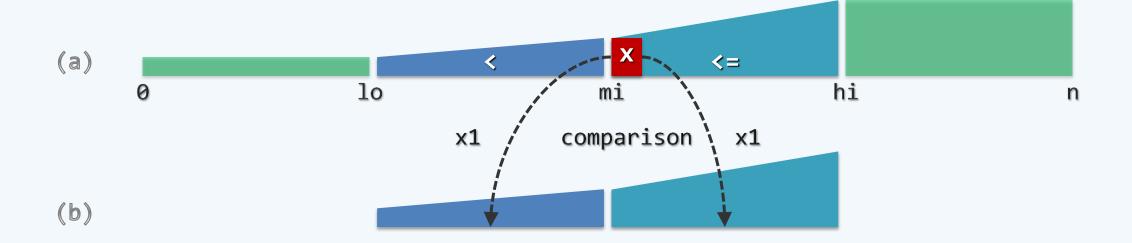
如此,所有分支只有2个方向,而不再是3个



# 改进思路

- ❖ 同样地,轴点mi取作中点,则查找每深入一层,问题规模也缩减一半
  - 1) **e** < x : 则e若存在必属于左侧子区间S[1o, mi), 故可递归深入
  - 2) x <= e :则e若存在必属于右侧子区间S[mi, hi),亦可递归深入

只有当元素数目hi - lo = 1时,才判断该元素是否命中



### 实现

```
❖ template <typename T> static Rank binSearch( T * S, T const & e, Rank lo, Rank hi ) {
   while ( 1 < hi - lo ) { //有效查找区间的宽度缩短至1时,算法才会终止
     Rank mi = (lo + hi) >> 1; //以中点为轴点, 经比较后确定深入
     e < S[mi] ? hi = mi : lo = mi; //[lo, mi)或[mi, hi)
   } //出口时hi = lo + 1, 查找区间仅含一个元素A[lo]
   return e == S[lo] ? lo : -1 ; //返回命中元素的秩或者-1
} //相对于版本A , 最好(坏)情况下更坏(好 ) ; 各种情况下的SL更加接近 , 整体性能更趋稳定
                                   comparison
                                                     hi
        0
                      10
                                      mi
```

## 语义约定

- ❖ 各种特殊情况,如何统一地处置?比如
  - 目标元素不存在;或反过来
  - 目标元素同时存在多个
- ❖ 有序向量自身,如何便捷地维护?

比如: V.insert(1 + V.search(e), e)

- 即便失败, 也应给出新元素适当的插入位置

//有序性

- 若允许重复元素,则每一组也需按其插入的次序排列

//稳定性

❖为此,需要更为精细、明确、简捷地定义search()的返回值

## 语义约定

❖约定:<u>search()总是返回</u>不大于e的最后一个元素

若 -∞ < e < V[lo],则返回 lo - 1

若 V[hi - 1] < e < +∞ , 则返回 hi - 1

若 V[k] < e < V[k + 1],则返回k

若 V[k] ≤ e < V[k + 1],亦返回 k

//其后继,即大于e的第一个元素

//左侧哨兵 = 首元素的前驱

//末元素 = 右侧哨兵的前驱

//e可作为V[k]的后继插入

//e可作为V[k]的后继插入,且稳定

- ❖二分查找版本A、版本B及fibSearch(),均未严格兑现这一语义约定
- ❖课后: 对版本B及fibSearch()略作调整,使之符合约定
- ❖ 有没有更为简明的实现方式?