

实验 7 外部中断实验

这一章，我们将向大家介绍如何使用 STM32 的外部输入中断。在前面几章的学习中，我们掌握了 STM32 的 IO 口最基本的操作。本章我们将介绍如何将 STM32 的 IO 口作为外部中断输入，在本章中，我们将以中断的方式，实现按键控制 LED 亮灭的功能。本章分为以下学习目标：

- 1、了解 STM32 的中断模式 NVIC。
- 2、了解外部中断的使用方式。

1.1 中断的概念

如果学员有单片机的基础，那么就会知道中断的概念。所谓中断是指 CPU 在执行当前程序的过程中，由于某种随机出现的外设请求或 CPU 内部的异常事件，使 CPU 暂停正在执行的程序而转去执行相应的服务处理程序；当服务处理程序运行完毕后，CPU 再返回到暂停处继续执行原来的程序。而有些中断还能够被其他高优先级的中断所中断，那么这种情况又叫做中断的嵌套。

1.2 STM32 的中断

1) STM32 中断分组

STM32 的中断一共有 68 个可屏蔽中断通道(不包含 16 个 Cortex™-M3 的中断线)；16 个可编程的优先等级；什么叫做可编程等级呢？首先我们来看一下 STM32 中断等级模式，STM32 使用一个 4 位寄存器来设置中断等级的，4 位长度可以设置 16 个优先等级(2 的 4 次方等于 16)；而这个优先等级是可以设置的，所以叫做可编程等级。而且呢，这个 4 位长度的优先等级还可以分为两部分，一部分叫做抢占优先级，一部分叫做响应优先级(有些资料也叫做亚优先级)(比如说：4 位里面设置 1 位抢占优先级，3 位的响应优先级。)在这里大家可能有点糊涂了，分成抢占优先级和响应优先级又是什么用呢？

在 STM32 的 NVIC 中规定：抢占优先级高的可以中断抢占优先级比它低的中断函数，不过相同抢占优先级的之间是不能相互中断的。而响应优先级之间是

不能相互中断的，有人或许既然都不能中断了，那响应优先级还有什么意义呢？如果这两个中断同时到达，则中断控制器根据他们的响应优先级 高低来决定先处理哪一个；如果他们的抢占式优先级和响应优先级都相等， 则根据他们在中断表中的排位顺序决定先处理哪一个。

STM32 的中断分组可以有 5 种分组：

组	中断配置寄存器	中断优先寄存器	配置结果
0	111	0-4	0 位抢占，4 位从
1	110	1-3	1 位抢占，3 位从
2	101	2-2	2 位抢占，2 位从
3	100	3-1	3 位抢占，1 位从
4	011	4-0	4 位抢占，0 位从

所以一般我们使用中断的时候，要先设置 NVIC 的分组。一般来说在配置中断 NVIC 变量前就设置分组了。

2) STM32 中断分组库函数。

从上面的学习我们知道，在使用中断的时候，先要设置 NVIC 的分组。 而怎么设置呢？

在 V3.5 的库中， 它定义了一个设置分组函数

NVIC_PriorityGroupConfig();

函数名	NVIC_PriorityGroupConfig
函数原形	void NVIC_PriorityGroupConfig(u32 NVIC_PriorityGroup)
功能描述	设置优先级分组：先占优先级和从优先级
输入参数	NVIC_PriorityGroup: 优先级分组位长度 参阅 Section: NVIC_PriorityGroup 查阅更多该参数允许取值范围
输出参数	无
返回值	无
先决条件	优先级分组只能设置一次
被调用函数	无

NVIC_PriorityGroup 这个参数是用来选择设置分组的参数，我们知道它一共 可以分为 5 个组别，所以，在 V3.5 的库中，5 个组别也帮你定义好了名字：

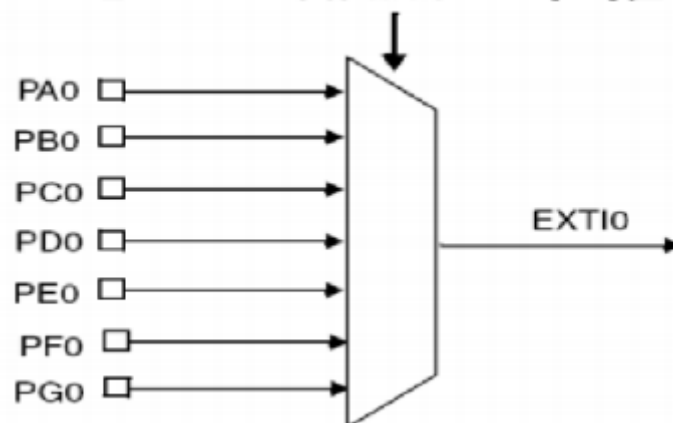
NVIC_PriorityGroup	描述
NVIC_PriorityGroup_0	先占优先级 0 位 从优先级 4 位
NVIC_PriorityGroup_1	先占优先级 1 位 从优先级 3 位
NVIC_PriorityGroup_2	先占优先级 2 位 从优先级 2 位
NVIC_PriorityGroup_3	先占优先级 3 位 从优先级 1 位
NVIC_PriorityGroup_4	先占优先级 4 位 从优先级 0 位

1.3 EXTI 外部中断

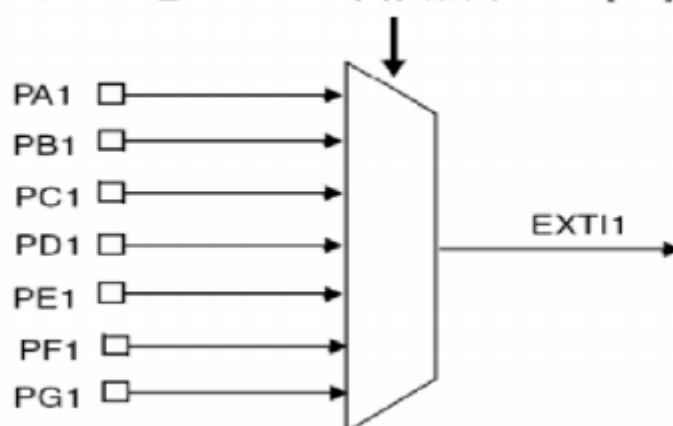
1) EXTI 外部中断的结构

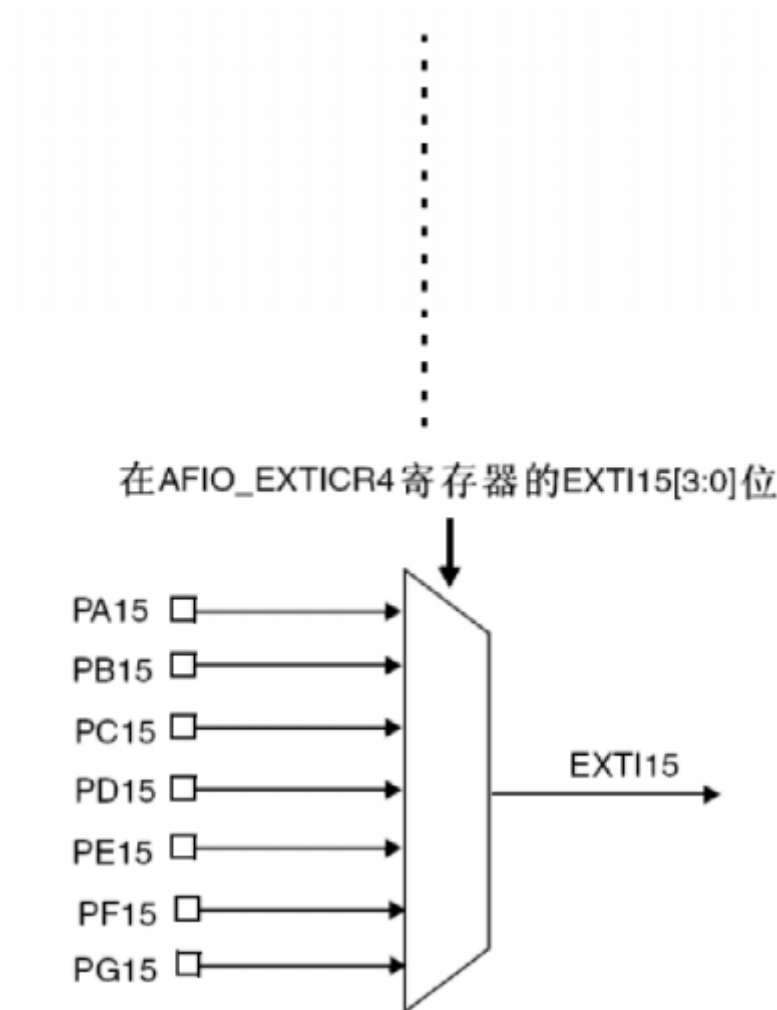
STM32 不像 51 一样，只有两个外部中断 IO，STM32 的 IO 口每个都可以用来做外部中断。而它的外部中断结构是怎么样的呢？首先我们来看一个图：

在 AFIO_EXTICR1 寄存器的 EXTI0[3:0] 位



在 AFIO_EXTICR1 寄存器的 EXTI1[3:0] 位





从图上我们可以很清楚的看到，STM32 的外部中断是有 16 条外部中断 通道，分别对应着每组 IO 口的 Px0 到 Px15。从图上我们也可以知道，虽然 STM32 的每个 IO 口都能用作外部中断，但是呢，它一次性同时使用的外部 中断只能有 16 个，而且同时做外部中断的 IO 口序号也是不能相同的，比如，你使用 PA0 做外部中断了，那么就不能同时使用 PB0 做外部中断了。不过 同时使用 16 个外部中断，也足够我们使用的了。

外部中断的设置步骤：

- 1) 一般设置一个外部中断的步骤呢，如下：
- 2) 设置中断分组。（一般在系统开机之后开始设置，而且一个程序中只 设置一次。）
- 3) 配置 IO 口的模式。（比如你要使用下降沿触发，那么就选择上拉输入 模式，要使用上升沿触发，那么就选择下拉输入模式。）
- 4) 选择要用作外部中断的 IO 口作为输入。

5) 开启要使用的中断通道并设置外部中断的参数（如：中断优先级、中断触发模式）

1.4 V3.5 库函数介绍

外部中断的函数是放在 `stm32f10x_exti.c` 中的，而 NVIC 它是放在 `misc.c` 中。透过上面的操作步骤，如果我们使用 V3.5 库函数的话，一般会使用的库函数可以有：

1) **RCC_APB2PeriphClockCmd()**函数

我们要打开 GPIOE 及管脚复用的时钟。

```
RCC_APB2PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_GPIOE, ENABLE);
```

```
RCC_APB2PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_AFIO, ENABLE);
```

2) **GPIO_Init()**函数

IO 模式设置为上拉输入：

```
GPIO_InitStructure.GPIO_Pin=k_left;
```

```
GPIO_InitStructure.GPIO_Mode=GPIO_Mode_IPU;
```

```
GPIO_InitStructure.GPIO_Speed=GPIO_Speed_50MHz;
```

```
GPIO_Init(GPIOE,&GPIO_InitStructure);
```

3) **GPIO_EXTILineConfig()**函数

这个函数用来设置作为输入的 IO 口，它有两个输入参数：第一个参数是使用选择 GPIO 的组别，我们要使用的是 PE2，所以设置为：

GPIO_PortSourceGPIOE。第二个参数是设置 IO 的序号，我们使用的是 PE2，

所以我们为：

GPIO_PinSource2 所以设置代码为：

```
GPIO_EXTILineConfig(GPIO_PortSourceGPIOE, GPIO_PinSource2);
```

4) **NVIC_Init()**函数：

用来设置中断的优先级和打开总中断。这个要输入一个结构体指针。这个结构体的参数分别有四个成员：

第一个成员是 `NVIC_IRQChannelPreemptionPriority`，表示抢占优先级的等级，我们设置为 0。

第二个成员是 `NVIC_IRQChannelSubPriority`，表示响应优先级的等级，我们也设置为 0。

第三个成员是 `NVIC_IRQChannel`，表示选择你要设置的全局中断，我们要设置的中断是外部中断 0，所以我们设置为：`EXTI0_IRQn`。

第四个成员是 `NVIC_IRQChannelCmd`，表示要设置的状态，我们是要打开中断的，所以我们设置为：`ENABLE`。

所以最后的设置如下：

```
/* 设置 NVIC 参数 */
```

```
    NVIC_PriorityGroupConfig(NVIC_PriorityGroup_1);
```

```
    NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannel = EXTI2_IRQn;    //打开 EXTI2  
的全局中断
```

```
    NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelPreemptionPriority = 0; //抢占优  
先级为 0
```

```
    NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelSubPriority = 0;    //响应  
优先级为 0
```

```
    NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelCmd = ENABLE;    //使能
```

```
    NVIC_Init(&NVIC_InitStructure);
```

5) EXTI_Init()函数：

这个函数是用来初始化外部中断的，它有一个参数，用来传递一个结构体，这个结构体有 4 个成员。

第一个成员：`EXTI_Line`，表示外部中断的通道。我们要使用的通道 0，所以设置为：`EXTI_Line0`。

第二个成员：`EXTI_LineCmd`，表示要设置的状态，我们是要打开使能，所以设置为：`ENABLE`。

第三个成员：`EXTI_Mode`，表示要使用的模式，我们设置为中断模式，所以设置为：`EXTI_Mode_Interrupt`。

第四个成员：`EXTI_Trigger`，表示中断触发模式，我们这里使用上升沿触发，所以设置为：`EXTI_Trigger_Rising`。

设置代码为：

```

/* 设置外部中断的模式 */
EXTI_InitStructure.EXTI_Line=EXTI_Line2;
EXTI_InitStructure.EXTI_Mode=EXTI_Mode_Interrupt;
EXTI_InitStructure.EXTI_Trigger=EXTI_Trigger_Falling;
EXTI_InitStructure.EXTI_LineCmd = ENABLE;
EXTI_Init(&EXTI_InitStructure);

```

6) 外部中断的中断函数

在库函数中，每个外部中断它都帮你定义好了中断名字，只要我们使用就可以了，它一般定义在启动文件中，大家可以打开 startup_stm32f10x_hd.s 查看 264 行之后，都是帮起好的中断函数。而外部中断 0 的中断函数是 void EXTI0_IRQHandler(void)；在这里大家要注意的是，外部中断虽然同时可以使用 16 个外部中断，但是它并没有 16 个中断函数。它们分别是：

```

EXTI0_IRQHandler
EXTI1_IRQHandler
EXTI2_IRQHandler
EXTI3_IRQHandler
EXTI4_IRQHandler
EXTI9_5_IRQHandler
EXTI15_10_IRQHandler

```

从上面可以看出，只有从外部中断 0 到外部中断 4 有独立的中断函数，而从外部中断 5 到外部中断 9 是共用一个中断函数，而外部中断 10 到外部中断 15 共用一个中断函数。而我们如何区分呢？在进入中断函数之后，我们可以先检测一下你想要的中断标志，如果中断标志设置了，那么就是你想要的中断设置了，如果没有那么就不是你想要的中断。

7) EXTI_GetITStatus()函数

这个函数可以用来读取你想要的中断标志。它有一个参数，用来选择你要读取的中断标志位。比如你想要读取 EXTI0 那么就设置为 EXTI_Line0。同时它还会返回一个参数。SET（非零）：表示标志位已设置；RESET（0）：表示标志位未设置。

志位未设置。 所以我们要读取外部中断 0 的代码为:

```
if (EXTI_GetITStatus(EXTI_Line0))  
{  
}
```

8) EXTI_ClearITPendingBit()函数

这个函数的作用是用来清除中断标志，外部中断的中断标志要自己软件 手动清除。它有一个输入参数，用来选择你要清除的外部中断。它的参数其 实跟上面的 EXTI_GetITStatus() 函数是一样的。

1.5 例程程序

1) 初始化函数

```
/*  
*****  
*****  
* 函 数 名          : exti_init  
* 函数功能          : 外部中断 2 端口初始化函数  
* 输    入          : 无  
* 输    出          : 无  
*****  
*****/  
void exti_init() //外部中断初始化  
{  
    GPIO_InitTypeDef GPIO_InitStructure;  
  
    EXTI_InitTypeDef EXTI_InitStructure;  
  
    NVIC_InitTypeDef NVIC_InitStructure;  
  
    /* 开启 GPIO 时钟 */  
    RCC_APB2PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_AFIO, ENABLE);
```



```
RCC_APB2PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_GPIOE, ENABLE);
```

```
GPIO_InitStructure.GPIO_Pin=k_left;
```

```
GPIO_InitStructure.GPIO_Mode=GPIO_Mode_IPU;
```

```
GPIO_InitStructure.GPIO_Speed=GPIO_Speed_50MHz;
```

```
GPIO_Init(GPIOE, &GPIO_InitStructure);
```

```
GPIO_EXTILineConfig(GPIO_PortSourceGPIOE, GPIO_PinSource2); //选择  
GPIO 管脚用作外部中断线路
```

```
//此处一定要记住给端口管脚加上中断外部线路
```

```
/* 设置外部中断的模式 */
```

```
EXTI_InitStructure.EXTI_Line=EXTI_Line2;
```

```
EXTI_InitStructure.EXTI_Mode=EXTI_Mode_Interrupt;
```

```
EXTI_InitStructure.EXTI_Trigger=EXTI_Trigger_Falling;
```

```
EXTI_InitStructure.EXTI_LineCmd = ENABLE;
```

```
EXTI_Init(&EXTI_InitStructure);
```

```
/* 设置 NVIC 参数 */
```

```
NVIC_PriorityGroupConfig(NVIC_PriorityGroup_1);
```

```
NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannel = EXTI2_IRQn; //打开 EXTI2  
的全局中断
```

```
NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelPreemptionPriority = 0; //抢占优  
先级为 0
```

```
NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelSubPriority = 0; //响应  
优先级为 0
```

```
NVIC_InitStructure.NVIC_IRQChannelCmd = ENABLE; //使能
```

```
NVIC_Init(&NVIC_InitStructure);
```

```
}
```

按键端口定义

```
#define k_left GPIO_Pin_2 //K1 PE2
```

2) 中断函数

```
void EXTI2_IRQHandler() //外部中断 2 中断函数
{
    if(EXTI_GetITStatus(EXTI_Line2)==SET)
    {
        EXTI_ClearITPendingBit(EXTI_Line0); //清除 EXTI 线路挂起位
        delay_ms(10); //消抖处理
        if(GPIO_ReadInputDataBit(GPIOE, GPIO_Pin_2)==Bit_RESET)
//k_left 按键按下
        {
            if(GPIO_ReadOutputDataBit(GPIOC, GPIO_Pin_0)==Bit_RESET)
            {
                //LED 熄灭
                GPIO_SetBits(GPIOC, GPIO_Pin_0);
            }
            else
            {
                //LED 发光
                GPIO_ResetBits(GPIOC, GPIO_Pin_0);
            }
        }
        while(GPIO_ReadInputDataBit(GPIOE, GPIO_Pin_2)==0);
    }
}
```

这个函数是 `K_left` 的外部中断函数，在进入中断函数之后先检测相应的中断的标志是否设置，有人可能觉得这个有点多余，但是从上面我们讲到中断的时候，我们知道有些时候是几个外部中断共用一个外部中断函数的，所以我们要读取清楚。做完中断处理，离开中断函数之前，记得要清除相应的中断标志。

3) 主函数很简单，这里就贴出来了，大家参考例程就可以了。

