第九章 欧几里得空间

张彪

天津师范大学 zhang@tjnu.edu.cn



Outline

- 1 欧氏空间
- 2 标准正交基的定义与求法
- 3 欧氏空间的同构
- 4 正交变换
- 5 正交子空间
- 6 实对称矩阵的标准形

- 前面主要介绍了向量的线性运算,向量组的线性相关与线性无关性, 并讨论了向量空间中的基、维数以及向量的坐标等概念.
- 但在向量空间中还没有涉及度量性质,即还没有考虑向量空间中的 向量的大小、向量间的夹角等问题。
- 本章将在向量空间中引入内积的概念、并赋予相应的度量性质.

• 在几何空间中两个向量 a, b 的内积 (数量积) 定义为:

$$a \cdot b = |a| \cdot |b| \cos \theta,$$

其中 |a|, |b| 是向量 a, b 的长度, θ 是向量 a, b 的夹角.

• 在建立空间直角坐标系后,有了向量的坐标表示,即

$$a = (a_1, a_2, a_3), b = (b_1, b_2, b_3)$$

相应地,内积的计算公式为 $a \cdot b = \sum_{i=1}^{3} a_i b_i$

• 下面仿照该计算公式,在空间 ℝ"引入中的内积概念.

§1 欧氏空间

定义

设 V 是实数域 \mathbb{R} 上的线性空间,对 V 中任意两个向量 α, β 定义一个二元实函数,记作 (α, β) ,它具有满足以下性质

- ① $(\alpha, \beta) = (\beta, \alpha)$ (对称性)
- ② $(k\alpha, \beta) = k(\alpha, \beta)$ (左数乘性)
- ③ $(\alpha + \beta, \gamma) = (\alpha, \gamma) + (\beta, \gamma)$ (左可加性)
- 4 $(\alpha, \alpha) \ge 0$,当且仅当 $\alpha = 0$ 时 $(\alpha, \alpha) = 0$. (正定性)

这里 α, β, γ 是 V 中任意的向量,k 是任意实数, 则称 (α, β) 为 α 和 β 的内积,并称这种定义了内积的实数域 R 上的线性空间 V 为欧几里得空间,简称 欧氏空间。

例 1

在 \mathbb{R}^n 中,对于向量 $\alpha=(a_1,a_2,\cdots,a_n)$, $\beta=(b_1,b_2,\cdots,b_n)$ 定义

$$(\alpha,\beta)=a_1b_1+a_2b_2+\cdots+a_nb_n$$

验证 (α, β) 满足定义中的 4 个性质.

- **2** $(k\alpha, \beta) = \sum_{i=1}^{n} (ka_i) b_i = \sum_{i=1}^{n} k(a_i b_i) = k(\alpha, \beta)$
- 3 如果 $\gamma = (c_1, c_2, \dots, c_n), \alpha + \beta = (a_1 + b_1 \ a_2 + b_2, \dots, a_n + b_n),$ 则 $(\alpha + \beta, \gamma) = \sum_{i=1}^n (a_i + b_i) c_i = \sum_{i=1}^n a_i c_i + \sum_{i=1}^n b_i c_i = (\alpha, \gamma) + (\beta, \gamma)$
- 4 $(\alpha, \alpha) = \sum_{i=1}^{n} a_i a_i = \sum_{i=1}^{n} a_i^2 \ge 0$ 当且仅当 $a_i = 0 (i = 1, 2, ..., n)$ 时, $(\alpha, \alpha) = 0$

因此, \mathbb{R}^n 对于内积 (α, β) 就成为一个欧氏空间.

例 2

C(a,b) 为闭区间 [a,b] 上的所有实连续函数所成线性空间,对于函数 f(x),g(x),定义

$$(f,g) = \int_{a}^{b} f(x)g(x)dx$$

则 C(a,b) 作成一个欧氏空间.

性质

设 V 为欧氏空间, $\forall \alpha, \beta, \gamma \in V, \forall k \in \mathbb{R}$

- $(\alpha, k\beta) = k(\alpha, \beta),$
- $(\alpha, \beta + \gamma) = (\alpha, \beta) + (\alpha, \gamma)$
- **3** $(0, \beta) = 0$

注

- 在欧几里得空间的定义中,对它作为线性空间的维数并无要求,可以是有限维的,也可以是无限维的。
- 内积满足齐次性、可加性,这两条性质合在一起称为内积的双线性性,即内积是实线性空间中的一个正定对称双线性函数.

二、欧氏空间中向量的长度

- 1. 引入长度概念的可能性
- 1) 在 \mathbb{R}^3 向量 α 的长度模

$$|\alpha| = \sqrt{\alpha \cdot \alpha}$$

- 2) 欧氏空间 V 中, 对任意的 $\alpha \in V$, $(\alpha, \alpha) \geq 0$ 使得 $\sqrt{\alpha \cdot \alpha}$ 有意义.
- 2. 向量长度的定义

定义

在欧氏空间 V 中,对任意向量 $\alpha \in V$,称

$$|\alpha| = \sqrt{(\alpha, \alpha)}$$

为向量 α 的长度. 特别地,当 $|\alpha| = 1$ 时,称 α 为单位向量.

向量长度的简单性质

性质

- $|k\alpha| = |k||\alpha|$
- ③ 如果 $\alpha \neq 0$, 则 $\frac{1}{|\alpha|}\alpha$ 是一个单位向量.

通常称此过程为把 α 单位化.

三、欧氏空间中向量的角度

- 1. 引入夹角概念的可能性与困难
- 1) 在 \mathbb{R}^3 中向量 α 与 β 的夹角

$$<\alpha,\beta> = \arccos\frac{\alpha \cdot \beta}{|\alpha||\beta|}$$

2) 在一般欧氏空间中推广上面形式,首先应证明不等式:

$$\left| \frac{(\alpha, \beta)}{|\alpha||\beta|} \right| \le 1$$

柯西-布涅柯夫斯基不等式 (又称"柯西-施瓦兹不等式")

性质

对欧氏空间 V 中任意两个向量 $\alpha, \beta, 有$

$$|(\alpha, \beta)| \le |\alpha| \cdot |\beta|$$

当且仅当 α , β 线性相关时等号成立.

• 对于欧氏空间 \mathbb{R}^n

$$|a_1b_1+a_2b_2+\cdots+a_nb_n|\leq \sqrt{a_1^2+a_2^2+\cdots+a_n^2}\sqrt{b_1^2+b_2^2+\cdots+b_n^2}.$$

• 对于欧氏空间 C(a, b)

$$\left| \int_a^b f(x)g(x)dx \right| \le \sqrt{\int_a^b f^2(x)dx} \cdot \sqrt{\int_a^b g^2(x)dx}.$$

$$|(\alpha, \beta)| < |\alpha| \cdot |\beta|$$

证明 当
$$\beta=0$$
 时 , $(\alpha,0)=0$, $|\beta|=0$

因此, $(\alpha, \beta) = |\alpha||\beta| = 0$. 结论成立.

当
$$\beta \neq 0$$
 时,作向量 $\gamma = \alpha + t\beta$, $t \in \mathbb{R}$

由内积的正定性,对 $\forall t \in \mathbb{R}$, 皆有

$$(\gamma, \gamma) = (\alpha + \mathbf{t}\beta, \alpha + \mathbf{t}\beta) = (\alpha, \alpha) + 2(\alpha, \beta)\mathbf{t} + (\beta, \beta)\mathbf{t}^2 \ge 0$$

取
$$t = -\frac{(\alpha,\beta)}{(\beta,\beta)}$$
 代入上式, 得

$$(\alpha, \alpha) - 2(\alpha, \beta) \frac{(\alpha, \beta)}{(\beta, \beta)} + (\beta, \beta) \frac{(\alpha, \beta)^2}{(\beta, \beta)^2} \ge 0$$

即
$$(\alpha, \beta)^2 \le (\alpha, \alpha)(\beta, \beta)$$
 两边开方,

即得
$$|(\alpha, \beta)| \le |\alpha| \cdot |\beta|$$
.

$$|(\alpha,\beta)| = |\alpha||\beta|$$
 当且仅当 α,β 线性相关.

• 当 α , β 线性相关时,不妨设 $\alpha = k\beta$. 于是,

$$|(\alpha, \beta)| = |(\mathbf{k}\beta, \beta)| = |\mathbf{k}(\beta, \beta)| = |\mathbf{k}\|\beta|^2$$
$$|\alpha\|\beta| = |\mathbf{k}\beta\|\beta| = |\mathbf{k}\|\beta|^2$$

因此 $|(\alpha, \beta)| = |\alpha||\beta|$. 等号成立.

• 反之,若等号成立,由以上证明过程知 或者 $\beta = 0$,或者 $\alpha - \frac{(\alpha,\beta)}{(\beta,\beta)}\beta = 0$ 也即 α,β 线性相关.

推论

对欧氏空间中的任意两个向量 α, β , 有

$$|\alpha + \beta| \le |\alpha| + |\beta|.$$

证明

$$|\alpha + \beta|^2 = (\alpha + \beta, \alpha + \beta)$$

$$= (\alpha, \alpha) + 2(\alpha, \beta) + (\beta, \beta)$$

$$\leq |\alpha|^2 + 2|\alpha||\beta| + |\beta|^2 = (|\alpha| + |\beta|)^2$$

两边开方,证毕.

定义

设 V 为欧氏空间, α , β 为 V 中任意两非零向量, α , β 的夹角定义为

$$\langle \alpha, \beta \rangle = \arccos \frac{(\alpha, \beta)}{|\alpha||\beta|}, \quad (0 \le \langle \alpha, \beta \rangle \le \pi)$$

定义

设 α, β 为欧氏空间中两个向量,若内积 $(\alpha, \beta) = 0$ 则称 α 与 β 正交或 互相垂直,记作 $\alpha \perp \beta$.

注

- 零向量与任意向量正交.
- $\alpha \perp \beta \iff \langle \alpha, \beta \rangle = \frac{\pi}{2}$, $\Box \cos \langle \alpha, \beta \rangle = 0$.

性质 (勾股定理)

设 V 为欧氏空间,对任意的 $\alpha, \beta \in V$

$$\alpha \perp \beta \iff |\alpha + \beta|^2 = |\alpha|^2 + |\beta|^2.$$

证明 因为

$$|\alpha + \beta|^2 = (\alpha + \beta, \alpha + \beta)$$
$$= (\alpha, \alpha) + 2(\alpha, \beta) + (\beta, \beta)$$

所以
$$|\alpha+\beta|^2=|\alpha|^2+|\beta|^2\Longleftrightarrow (\alpha,\beta)=0\Longleftrightarrow \alpha\perp\beta.$$

推论

若欧氏空间 V 中向量 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_m$ 两两正交,

即
$$(\alpha_i, \alpha_j) = 0$$
, $i \neq j$, $i, j = 1, 2, \dots, m$, 有

$$|\alpha_1 + \alpha_2 + \dots + \alpha_m|^2 = |\alpha_1|^2 + |\alpha_2|^2 + \dots + |\alpha_m|^2$$
.

例 3

己知
$$\alpha=(2,1,3,2), \quad \beta=(1,2,-2,1)$$
 在通常的内积定义下, 求

$$|\alpha|, (\alpha, \beta), \langle \alpha, \beta \rangle, |\alpha - \beta|.$$

例 3

己知
$$\alpha = (2,1,3,2), \quad \beta = (1,2,-2,1)$$
 在通常的内积定义下, 求 $|\alpha|, (\alpha,\beta), \langle \alpha,\beta \rangle, |\alpha-\beta|.$

解

- $|\alpha| = \sqrt{(\alpha, \alpha)} = \sqrt{2^2 + 1^2 + 3^2 + 2^2} = \sqrt{18} = 3\sqrt{2}$.
- $(\alpha, \beta) = 2 \times 1 + 1 \times 2 + 3 \times (-2) + 2 \times 1 = 0.$
- $\langle \alpha, \beta \rangle = \frac{\pi}{2}$.
- 因为 $\alpha \beta = (1, -1, 5, 1)$, 所以 $|\alpha - \beta| = \sqrt{1^2 + (-1)^2 + 5^2 + 1^2} = \sqrt{28} = 2\sqrt{7}$.

在解析几何中,两个点 α 和 β 间的距离等于向量 $\alpha - \beta$ 的长度. 在欧氏空间中我们同样可引入

定义

长度 $|\alpha - \beta|$ 称为向量 α 和 β 的距离, 记为 $d(\alpha, \beta)$.

性质

距离的三条基本性质:

- ② $d(\alpha, \beta) \geqslant 0$,并且仅当 $\alpha = \beta$ 时等号才成立
- 3 $d(\alpha, \beta) \leq d(\alpha, \gamma) + d(\gamma, \beta)$ (三角形不等式).

四、n 维欧氏空间中内积的矩阵表示

设 V 为欧氏空间, $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_n$ 为 V 的一组基, 对 V 中任意两个向量

$$\alpha = x_1 \varepsilon_1 + x_2 \varepsilon_2 + \dots + x_n \varepsilon_n,$$

$$\beta = y_1 \varepsilon_1 + y_2 \varepsilon_2 + \dots + y_n \varepsilon_n,$$

有

$$(\alpha,\beta) = \left(\sum_{i=1}^{n} x_i \varepsilon_i, \sum_{j=1}^{n} y_j \varepsilon_j\right) = \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} (\varepsilon_i, \varepsilon_j) x_i y_j.$$

令 $a_{ij} = (\varepsilon_i, \varepsilon_j)$, $i, j = 1, 2, \cdots n$, 令 $A = (a_{ij})_{n \times n}$, $X = (x_1, x_2, \dots, x_n)'$, $Y = (y_1, y_2, \dots, y_n)'$, 于是,

$$(\alpha,\beta) = \sum_{i=1}^n \sum_{i=1}^n a_{ij} x_i y_j = X'AY.$$

定义

称

$$A = \begin{pmatrix} (\varepsilon_{1}, \varepsilon_{1}) & (\varepsilon_{1}, \varepsilon_{2}) & \cdots & (\varepsilon_{1}, \varepsilon_{n}) \\ (\varepsilon_{2}, \varepsilon_{1}) & (\varepsilon_{2}, \varepsilon_{2}) & \cdots & (\varepsilon_{2}, \varepsilon_{n}) \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ (\varepsilon_{n}, \varepsilon_{1}) & (\varepsilon_{n}, \varepsilon_{2}) & \cdots & (\varepsilon_{n}, \varepsilon_{n}) \end{pmatrix}$$

为基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_n$ 的度量矩阵.

$$A = \begin{pmatrix} (\varepsilon_{1}, \varepsilon_{1}) & (\varepsilon_{1}, \varepsilon_{2}) & \cdots & (\varepsilon_{1}, \varepsilon_{n}) \\ (\varepsilon_{2}, \varepsilon_{1}) & (\varepsilon_{2}, \varepsilon_{2}) & \cdots & (\varepsilon_{2}, \varepsilon_{n}) \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ (\varepsilon_{n}, \varepsilon_{1}) & (\varepsilon_{n}, \varepsilon_{2}) & \cdots & (\varepsilon_{n}, \varepsilon_{n}) \end{pmatrix}$$

- 度量矩阵 A 是实对称矩阵.
- 度量矩阵 *A* 是正定矩阵.
 证明 由内积的正定性,对 ∀α ∈ *V*, α ≠ 0,即 *X* ≠ 0 有
 (α, α) = X'AX > 0. 因此, *A* 为正定矩阵.

- 在基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n$ 下,向量的内积由度量矩阵 A 完全确定.
- 给定一个 n 级正定矩阵 A 及 n 维实线性空间 V 的一组基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n$. 可以规定 V 上内积, 使它成为欧几里得空间, 并且基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n$ 的度量矩阵为 A.
- 欧几里得空间的子空间在所定义的内积之下也是一个欧几里得空间。

• 对同一内积而言,不同基的度量矩阵是合同的.

证明 设 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n; \eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n$ 为欧氏空间 V 的两组基,它们的度量矩阵分别为 A、B,且

$$(\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n) = (\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_n) C,$$

其中
$$C = (c_{ij})_{n \times n} = (C_1, C_2, \dots, C_n).$$

于是,
$$\eta_i = (\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_n) C_i$$
, $i = 1, 2, \cdots, n$.

因此, $(\eta_i, \eta_j) = C'_i A C_j$.

所以,
$$B = ((\eta_i, \eta_j))_{ij} = (C'_i A C_j)_{ij} = \begin{pmatrix} C'_1 \\ C'_2 \\ \vdots \\ C'_n \end{pmatrix} A(C_1, C_2, \cdots, C_n) = C'AC.$$

§2 标准正交基的定义与求法

定义 (正交向量组)

设 $\alpha_1, \alpha_2, \ldots, \alpha_s$ 是一组非零向量, 如果它们两两正交, 则称为正交向量组.

性质

正交向量组是线性无关的.

证明 设正交向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_m$ 有一线性关系

$$k_1\alpha_1 + k_2\alpha_2 + \dots + k_m\alpha_m = 0$$

用 α_i 与等式两边作内积,即得 $k_i(\alpha_i, \alpha_i) = 0$ 由 $\alpha_i \neq 0$,有 $(\alpha_i, \alpha_i) > 0$,从而 $k_i = 0 (i = 1, 2, \dots, m)$. 这就证明了 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m$ 是线性无关的.

推论

n 维欧氏空间 V 中,两两正交的非零向量的个数不会超过 n.

这个事实的几何意义是清楚的. 例如, 在平面上找不到三个两两垂直的非零向量; 在空间中, 找不到四个两两垂直的非零向量.

定义 (正交基)

在 n 维欧氏空间中, 由 n 个两两正交的非零向量构成的向量组称为 正交基. 由单位向量组成的正交基称为 标准正交基.

性质

• 向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \ldots, \alpha_s$ 是一个标准正交向量组 \iff

$$(\alpha_i, \alpha_j) = \begin{cases} 1 & i = j \\ 0 & i \neq j \end{cases}$$

一组基是标准正交基 ←⇒ 它的度量矩阵是单位矩阵.

性质

设 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n$ 是 n 维欧氏空间 V 的一组标准正交基, 对 $\alpha, \beta \in V$, 设 向量 α, β 的坐标分别是 $X = (x_1, x_2, \dots, x_n)', Y = (y_1, y_2, \dots, y_n)',$ 则

- $x_i = (\alpha, \varepsilon_i)$ $i = 1, 2, \ldots, n$.
- $(\alpha, \beta) = X'Y = x_1y_1 + x_2y_2 + \ldots + x_ny_n$

证明

• 由题设可知

$$\alpha = x_1 \varepsilon_1 + x_2 \varepsilon_2 + \dots + x_n \varepsilon_n.$$

用 ε_i 与等式两边作内积, 即得

$$(\alpha, \varepsilon_i) = (x_1 \varepsilon_1 + x_2 \varepsilon_2 + \dots + x_n \varepsilon_n, \varepsilon_i)$$
$$= x_i(\varepsilon_i, \varepsilon_i) = x_i \quad i = 1, 2, \dots, n.$$

• 因为 $\alpha = x_1 \varepsilon_1 + x_2 \varepsilon_2 + \dots + x_n \varepsilon_n$, $\beta = y_1 \varepsilon_1 + y_2 \varepsilon_2 + \dots + y_n \varepsilon_n$, 所以 $(\alpha, \beta) = x_1 v_1 + x_2 v_2 + \dots + x_n v_n = X'Y$.

 $(\alpha, \beta) = \lambda_1 y_1 + \lambda_2 y_2 + \cdots + \lambda_n y_n = \lambda^{-1}.$

三. 求标准正交基的办法-Schmidt 正交化方法

定理1

n 维欧氏空间中任一个正交向量组都能扩充成一组正交基.

证明 设 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m$ 是一正交向量组, 我们对 n-m 作数学归纳法.

- 当 n-m=0 时, $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_m$ 就是一组正交基了.
- 假设 n-m=k 时定理成立,也就是说,可以找到向量 β_1 β_2,\cdots,β_k ,使得

$$\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_m, \beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_k$$

成为一组正交基.

• 现在来看 n-m=k+1 的情形. 因为 m < n, 所以一定有向量不能被 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m$ 线性表出, 作向量

$$\alpha_{m+1} = \beta - k_1 \alpha_1 - k_2 \alpha_2 - \dots - k_m \alpha_m$$

这里 k_1, k_2, \cdots, k_m 是待定的系数.

用 α_i 与 α_{m+1} 作内积, 得

$$(\alpha_i, \alpha_{m+1}) = (\beta, \alpha_i) - k_i(\alpha_i, \alpha_i) \quad (i = 1, 2, \dots, m)$$

取

$$k_i = \frac{(\beta, \alpha_i)}{(\alpha_i, \alpha_i)}$$
 $(i = 1, 2, \dots, m)$

有

$$(a_i, \alpha_{m+1}) = 0 \quad (i = 1, 2, \cdots, m)$$

由 β 的选择可知 $,\alpha_{m+1}\neq 0.$ 因此 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_m,\alpha_{m+1}$ 是一正交向量组,根据归纳法假定, $\alpha_1,w_2,\cdots,\alpha_m,\alpha_{m+1}$ 可以扩充成一正交基. 于是定理得证.

在求欧氏空间的正交基时,常常是已经有了空间的一组基. 对于这种情形,有下面的结果:

定理 2

对于 n 维欧氏空间中任意一组基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_n$,都可以找到一组标准正 交基 $\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n$,使

$$L(\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_i) = L(\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_i), i = 1, 2, \cdots, n$$

- 证明 设 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n$ 是一组基, 我们来逐个地求出向量 $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n$.
 - 首先, 可取 $\eta_1 = \frac{1}{|\varepsilon_1|} \varepsilon_1$.
 - 一般地,假定已经求出 $\eta_1,\eta_2,\cdots,\eta_m$,它们是单位正交的,具有性质

$$L(\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_i) = L(\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_i), i = 1, 2, \cdots, m$$

• 下一步求 η_{m+1} . 因为 $L(\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_m) = L(\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_m)$, 所以 ε_{m+1} 不能被 $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_m$ 线性表出.

按定理 1 证明中的方法,作向量

$$\xi_{m+1} = \varepsilon_{m+1} - \sum_{i=1}^{m} (\varepsilon_{m+1}, \eta_i) \eta_i$$

显然

$$\xi_{m+1} \neq 0, \ \exists \ (\xi_{m+1}, \eta_i) = 0, i = 1, 2, \cdots, m$$

令

$$\eta_{m+1} = \frac{\xi_{m+1}}{|\xi_{m+1}|}$$

 $\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_m, \eta_{m+1}$ 就是一单位正交向量组. 同时

$$L(\varepsilon_{1}, \varepsilon_{2}, \cdots, \varepsilon_{m+1}) = L(\eta_{1}, \eta_{2}, \cdots, \eta_{m+1})$$

由归纳法原理, 定理得证.

• 定理中的要求

$$L(\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_i) = L(\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_i), i = 1, 2, \cdots, n$$

就相当于由基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_n$ 到基 $\eta_i, \eta_2, \cdots, \eta_n$ 的过渡矩阵是上三角 矩阵.

施密特 (Schmidt) 正交化过程

n 维欧氏空间 V 必存在正交基与标准正交基.

• 对 n 维欧氏空间 V 的任一组基 $\alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_n$,都可以用施密特 (Schmidt) 正交化过程化为正交基 $\beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_n$.

$$\begin{cases} \beta_1 = \alpha_1 \\ \beta_2 = \alpha_2 - \frac{(\alpha_2, \beta_1)}{(\beta_1, \beta_1)} \beta_1 \\ \dots \\ \beta_n = \alpha_n - \frac{(\alpha_n, \beta_1)}{(\beta_1, \beta_1)} \beta_1 - \frac{(\alpha_n, \beta_2)}{(\beta_2, \beta_2)} \beta_2 - \dots \\ - \frac{(\alpha_n, \beta_{n-1})}{(\beta_{n-1}, \beta_{n-1})} \beta_{n-1} \end{cases}$$

• 如果再把每个 β_i 单位化,即得到 V 的一组标准正交基.

例 1

在 \mathbb{R}^4 中把 $\alpha_1 = (1, 1, 0, 0)$, $\alpha_2 = (-1, 0, 0, 1)$, $\alpha_3 = (1, 0, 1, 0)$,

$$\alpha_4 = (1, -1, -1, 1)$$
 变成单位正交的向量组.

解 把它们正交化,得

$$\beta_{1} = \alpha_{1} = (1, 1, 0, 0)$$

$$\beta_{2} = \alpha_{2} - \frac{(\alpha_{2}, \beta_{1})}{(\beta_{1}, \beta_{1})} \beta_{1} = \alpha_{2} + \frac{1}{2} \beta_{1} = \left(-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 0, 1\right)$$

$$\beta_{3} = \alpha_{3} - \frac{(\alpha_{3}, \beta_{1})}{(\beta_{1}, \beta_{1})} \beta_{1} - \frac{(\alpha_{3}, \beta_{2})}{(\beta_{2}, \beta_{2})} \beta_{2} = \alpha_{3} - \frac{1}{2} \beta_{1} + \frac{1}{3} \beta_{2} = \left(\frac{1}{3}, -\frac{1}{3}, 1, \frac{1}{3}\right)$$

$$\beta_{4} = \alpha_{4} - \frac{(\alpha_{4}, \beta_{1})}{(\beta_{1}, \beta_{1})} \beta_{1} - \frac{(\alpha_{4}, \beta_{2})}{(\beta_{2}, \beta_{2})} \beta_{2} - \frac{(\alpha_{4}, \beta_{3})}{(\beta_{3}, \beta_{3})} \beta_{3} = (1, -1, -1, 1)$$

再单位化,得

$$\eta_1 = \left(\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}, 0, 0\right)
\eta_2 = \left(-\frac{\sqrt{6}}{6}, \frac{\sqrt{6}}{6}, 0, \frac{2\sqrt{6}}{6}\right)
\eta_3 = \left(\frac{\sqrt{3}}{6}, -\frac{\sqrt{3}}{6}, \frac{\sqrt{3}}{2}, \frac{\sqrt{3}}{6}\right)
\eta_4 = \left(\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right)$$

例 2

设 $\alpha_1 = (1, 2, -1), \alpha_2 = (-1, 3, 1), \alpha_3 = (4, -1, 0),$ 用施密特正交化过程把这组向量规范正交化.

解 第一步正交化,取

$$\beta_{1} = \alpha_{1}$$

$$\beta_{2} = \alpha_{2} - \frac{(\beta_{1}, \alpha_{2})}{(\beta_{1}, \beta_{1})} \beta_{1} = (-1, 3, 1) - \frac{4}{6} (1, 2, -1) = \frac{5}{3} (-1, 1, 1)$$

$$\beta_{3} = \alpha_{3} - \frac{(\beta_{1}, \alpha_{3})}{(\beta_{1}, \beta_{1})} \beta_{1} - \frac{(\beta_{2}, \alpha_{3})}{(\beta_{2}, \beta_{2})} \beta_{2} = (4, -1, 0) - \frac{1}{3} (1, 2, -1) + \frac{5}{3} (-1, 1, 1)$$

$$= 2 (1, 0, 1)$$

第二步单位化,令

$$\gamma_{1} = \frac{1}{\|\beta_{1}\|} \beta_{1} = \frac{1}{\sqrt{6}} (1, 2, -1)$$

$$\gamma_{2} = \frac{1}{\|\beta_{2}\|} \beta_{2} = \frac{1}{\sqrt{3}} (-1, 1, 1)$$

$$\gamma_{3} = \frac{1}{\|b_{3}\|} \beta_{3} = \frac{1}{\sqrt{2}} (1, 0, 1)$$

例 3

已知 $\alpha_1 = (1,1,1)$, 试求非零向量 α_2, α_3 , 使 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 两两正交.

解 若 $a_1 \perp a_2$, $a_1 \perp a_3$, 则

$$(a_1, a_2) = x_1 + x_2 + x_3 = 0$$

 $(a_1, a_3) = x_1 + x_2 + x_3 = 0$

即 α_2, α_3 , 应满足方程 $x_1 + x_2 + x_3 = 0$ 基础解系为

$$\xi_1 = (1, 0, -1), \xi_2 = (0, 1, -1).$$

把基础解系正交化(以保证 $\alpha_2 \perp \alpha_3$ 成立)

$$\alpha_2 = (1, 0, -1), \alpha_3 = \frac{1}{2}(-1, 2, -1)$$

即为所求.

设 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n$ 与 $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n$ 是欧氏空间 V 中的两组标准正交基,它们之间的过渡矩阵 $A = (a_{ii})$,即

$$(\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n) = (\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_n) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

因为 $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n$ 是标准正交基, 所以

$$(\eta_i, \eta_j) = \begin{cases} 1, & \exists i = j \\ 0, & \exists i \neq j \end{cases}$$

矩阵 A 的各列就是 $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n$ 在标准正交基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n$ 下的坐标. 上式可以表示为

$$a_{1i}a_{1j} + a_{2i}a_{2j} + \dots + a_{ji}a_{nj} = \begin{cases} 1, & \exists i = j \\ 0, & \exists i \neq j \end{cases}$$

相当于一个矩阵的等式

$$A'A = E$$

或者

$$A^{-1} = A'$$

我们引入:

定义

n 级实数矩阵 A 称为正交矩阵, 如果 A'A = E

因此, 以上分析表明,

- 由标准正交基到标准正交基的过渡矩阵是正交矩阵;
- 如果第一组基是标准正交基,同时过渡矩阵是正交矩阵,那么第二组基一定也是标准正交基。

注

根据逆矩阵的性质,由

$$A'A = E$$

即得

$$AA' = E$$

写出来就是 A 的各行满足

$$a_{i1}a_{j1}+a_{i2}a_{j2}+\cdots+a_{in}a_{jn}=\delta_{ij},$$

其中

$$\delta_{ij} = \begin{cases} 1, \ \exists i = j \\ 0, \ \exists i \neq j \end{cases}$$

正交矩阵之等价定义

实矩阵
$$A = (a_{ij})_{nn}$$
 为正交矩阵

$$\Leftrightarrow A'A = E \Leftrightarrow \sum_{k=1}^{n} a_{ki} a_{kj} = \delta_{ij}$$

$$\Leftrightarrow A^{-1} = A'$$

$$\Leftrightarrow AA' = E \Leftrightarrow \sum_{k=1}^{n} a_{ik} a_{jk} = \delta_{ij}$$

 $\Leftrightarrow A$ 的行(列)向量组是 \mathbb{R}^n 的一组标准正交基

正交矩阵之性质

- 如果 A 是正交矩阵, 则 |A| = ±1.
- 如果 A 是正交矩阵, 则 A', A⁻¹, A*, A^k 均是正交矩阵.
- 如果 A, B 是 n 级正交矩阵, 则 AB 也是正交矩阵.

标准正交基的有关结果总结如下:

- 设 $V \neq n$ 维欧氏空间 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_n \neq V$ 的一组标准正交基, 则
- 1) 标准正交基的度量矩阵是单位矩阵.
- 2) V 中任一元素 α 在基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_n$ 下的坐标为

$$((\alpha, \varepsilon_1), (\alpha, \varepsilon_2), \cdots, (\alpha, \varepsilon_n))'$$
.

3) 设 $\alpha, \beta \in V$, 且 α, β 在基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_n$ 下的坐标分别为

$$X = (x_1, x_2, \dots, x_n)', \quad Y = (y_1, y_2, \dots, y_n)'$$

则

$$(\alpha, \beta) = x_1y_1 + x_2y_2 + \cdots + x_ny_n = X'Y.$$

4) 由标准正交基到标准正交基的过渡矩阵是正交矩阵. 又若两组基之间的过渡矩阵是正交矩阵, 且其中一组基是标准正交基, 则另一组基也是标准正交基.

§3 欧氏空间的同构

我们来建立欧氏空间同构的概念.

定义

实数域 \mathbb{R} 上欧氏空间 V_1 与 V_2 称为同构的, 如果由 V_1 到 V_2 有一个双射 σ , 满足

- $\bullet \quad \sigma(\alpha + \beta) = \sigma(\alpha) + \sigma(\beta)$
- $(\sigma(\alpha), \sigma(\beta)) = (\alpha, \beta)$

这里 $\alpha, \beta \in V_1, k \in \mathbb{R}$, 这样的映射 σ 称为 V_1 到 V_2 的同构映射.

由定义可知,如果 σ 是欧氏空间 V_1 到 V_2 的一个同构映射, 那么 σ 也是 V_1 到 V_2 作为线性空间的同构映射. 因此,同构的欧氏空间必有相同的维数.

设 V_1 是一个 n 维欧氏空间, 在 V_1 中取一组标准正交基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_n$ 在这组基下, V_1 的每个向量 α 都可表成

$$\alpha = x_1 \varepsilon_1 + x_2 \varepsilon_2 + \dots + x_n \varepsilon_n$$

令

$$\sigma(a)=(x_1,x_2,\cdots,x_n)\in\mathbb{R}^n$$

这是 V 到 \mathbb{R}^n 的一个双射, 并且适合定义中条件 1), 2).

上一节可知, σ 也适合定义中条件 3).

因而 σ 是 \vee 到 \mathbb{R}^n 的一个同构映射.

由此可知,每个 n 维的欧氏空间都与 \mathbb{R}^n 同构.

下面来证明, 同构作为欧氏空间之间的关系具有反身性、对称性与传递性.

- 首先,每个欧氏空间到自身的恒等映射显然是一同构映射.这就是 说,同构关系是反身的.
- 其次, 设 σ 是 V_1 到 V_2 的一同构映射,我们知道,逆映射 σ^{-1} 也适合定义中 1)与 2),而且对于 $\alpha, \beta \in V_2$,有

$$(\alpha, \beta) = (\sigma(\sigma^{-1}(\alpha)), \sigma(\sigma^{-1}(\beta)))$$
$$= (\sigma^{-1}(\alpha), \sigma^{-1}(\beta))$$

这就是说, σ^{-1} 是 V' 到 V 的一同构映射, 因而同构关系是对称的.

• 第三, 设 σ , τ 分别是 V_1 到 V_2 , V_2 到 V_3 的同构映射. 不难证明 $\tau\sigma$ 是 V_1 到 V_3 的同构映射,因而同构关系是传递的.

既然每个 n 维欧氏空间都与 \mathbb{R}^n 同构, 按对称性与传递性即得, 任意两个 n 维欧氏空间都同构. 综上所述. 就有

定理 3

两个有限维欧氏空间同构 ⇔ 它们的维数相同.

这个定理说明, 抽象的观点看, 欧氏空间的结构完全被它的维数决定.

|§4 正交变换|

在解析几何中, 我们有正交变换的概念. 正交变换就是保持点之间的距离不变的变换. 在一般的欧氏空间中, 我们有

定义

欧氏空间 V 的线性变换 \mathscr{A} 称为正交变换, 如果它保持向量的内积不变, 即对于任意的 $\alpha, \beta \in V$ 都有

$$(\mathscr{A}\alpha, \mathscr{A}\beta) = (\alpha, \beta)$$

正交变换可以从几个不同的方面来加以刻画.

定理 4

设 \mathscr{A} 是 n 维欧邸空间 V 的一个线性变换, 于是下面四个命题是相互等价的:

- ① ∅ 是正交变换.
- ② \mathscr{A} 保持向量的长度不变, 即对于 $\alpha \in V$, $|\mathscr{A}\alpha| = |\alpha|$.
- 3 如果 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n$ 是标准正交基, 那么 $\mathscr{A}\varepsilon_1, \mathscr{A}\varepsilon_2, \dots, \mathscr{A}\varepsilon_n$ 也是标准正交基.

因为正交矩阵是可逆的, 所以正交变换是可逆的.

由定义不难看出, 正交变换实际上就是一个欧氏空间到它自身的同构映射, 因而

性质

正交变换的乘积与正交变换的逆变换还是正交变换。

在标准正交基下, 正交变换与正交矩阵对应, 因此,

性质

正交矩阵的乘积与正交矩阵的逆矩阵也是正交矩阵.

如果 A 是正交矩阵, 那么由 AA' = E 可知 $|A|^2 = 1$ 或者 $|A| = \pm 1$ 因此,

性质

正交变换的行列式等于 +1 或者 -1.

- 行列式等于 +1 的正交变换通常称为旋转,或者称为第一类的;
- 行列式等于 -1 的正交变换称为第二类的.

例如,在欧氏空间中任取一组标准正交基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_n$,定义线性变换 \mathscr{A} 为:

$$\mathscr{A}\varepsilon_1 = -\varepsilon_1, \mathscr{A}\varepsilon_i = \varepsilon_i, i = 2, \cdots, n$$

那么, Ø 就是一个第二类的正交变换. 从几何上看, 这是一个镜面反射 (参看本章习题 15).

§5 正交子空间

我们来讨论欧氏空间中子空间的正交关系.

定义

设 V_1 , V_2 是欧氏空间 V 中两个子空间. 如果对于任意的 $\alpha \in V_1$, $\beta \in V_2$, 恒有

$$(\alpha,\beta)=0$$

则称 V_1, V_2 为正交的, 记为 $V_1 \perp V_2$. 一个向量 α , 如果对于任意的 $\beta \in V_1$, 恒有

$$(\alpha,\beta)=0$$

则称 α 与子空间 V_1 正交, 记为 $\alpha \perp V_1$

因为只有零向量与它自身正交,所以由 $V_1 \perp V_2$ 可知 $V_1 \cap V_2 = \{0\}$; 由 $\alpha \perp V_1, \alpha \in V_1$ 可知 $\alpha = 0$ 关于正交的子空间,我们有:

定理 5

如果子空间 V_1, V_2, \cdots, V_s 两两正交, 那么和 $V_1 + V_2 + \cdots + V$, 是直和.

证明 设 $\alpha_i \in V_i, i = 1, 2, \dots, s$, 且

$$\alpha_1 + \alpha_2 + \dots + \alpha_s = 0$$

我们来证明 $\alpha_i = 0$. 事实上, 用 α_i 与等式两边作内积, 利用正交性,得

$$(\alpha_i,\alpha_i)=0$$

从而 $\alpha_i = 0 (i = 1, 2, \dots, s)$. 这就是说,和

$$V_1 + V_2 + \cdots + V_s$$

是直和.

定义

子空间 V_2 称为子空间 V_1 的一个正交补, 如果 $V_1 \perp V_2$, 并且 $V_1 + V_2 = V$

显然, 如果 V_2 是 V_1 的正交补, 那么 V_1 也是 V_2 的正交补.

定理 6

n 维欧氏空间 V 的每一个子空间 V_1 都有唯一的正交补.

证明 如果 $V_1 = \{0\}$,那么它的正交补就是 V,唯一性是显然的. 设 $V_1 \neq \{0\}$. 欧氏空间的子空间在所定义的内积之下也显下个欧氏空间. 在 V_1 中取一组正交基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_m$,由定理 1,它可以扑充成 V 的一组正交基

$$\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_m, \varepsilon_{m+1}, \cdots, \varepsilon_n$$

子空间 L $(\varepsilon_{m+1}, \dots, \varepsilon_n)$ 就是 V_1 的正交补.

再来证唯一性. 设 V_2, V_3 都是 V_1 的正交补, 于是

$$V = V_1 \oplus V_2$$
$$V = V_1 \oplus V_3$$

令 $\alpha \in V_2$, 由第二式即有

$$\alpha = \alpha_1 + \alpha_3$$

其中 $\alpha_1 \in V_1, \alpha_3 \in V_3$. 因为 $\alpha \perp \alpha_1$ 所以

$$(\alpha, \alpha_1) = (\alpha_1 + \alpha_3, \alpha_1) = (\alpha_1, \mathbf{a}_1) + (\alpha_3, \alpha_1)$$
$$= (\alpha_1, \alpha_1) = 0$$

即 $\alpha_1 = 0$. 由此得知 $\alpha \in V_3$, 即 $V_2 \subset V_3$ 同理可证 $V_3 \subset V_2$. 因此 $V_2 = V_3$, 唯一性得证.

注

- V₁ 的正交补记为 V¼.
- 由定义可知

$$dim(V_1) + dim(V_1^{\perp}) = n$$

- V¹ 恰由所有与 V₁ 正交的向量组成.
- 由分解式

$$V = V_1 \oplus V_1^{\perp}$$

可知,V 中任一向量 α 都可以唯一地分解成

$$\alpha = \alpha_1 + \alpha_2$$

其中 $\alpha_1 \in V_1, \alpha_2 \in V_1^{\perp}$.

我们称 α_1 为向量 α 在子空间 V_1 上的内射影.

§6 实对称矩阵的标准形

- 在第五章我们得到,任意一个对称矩阵都合同于一个对角矩阵,换句话说,都有一个可逆矩阵 C 使 C'AC 成对角形. 现在利用欧氏空间的理论,第五章中关于实对称矩阵的结果可以加强.
- 这一节的主要结果: 对于任意一个 n 级实对称矩阵 A, 都存在一个 n 级正交矩陈 T, 使

$$T'AT = T^{-1}AT$$

成对角形.

 先讨论对称矩阵的一些性质,它们本身在今后也是非常有用的.我 们把它们归纳成下面几个引理.

设 A 是实对称矩阵, 则 A 的特征值皆为实数.

证明 设 λ_0 是 A 的特征值, 于是有非零向量 $\xi = (x_1, x_2, \dots, x_n)'$ 满足 $A\xi = \lambda_0 \xi$, 令 $\xi = (x_1, x_2, \dots, x_n)'$ 其中 \bar{x}_i 是 x_i 的共轭复数, 则 $\overline{A\xi} = \bar{\lambda}_0 \bar{\xi}$ 考察等式

$$\bar{\xi}'(A\xi) = \bar{\xi}'A'\xi = (A\bar{\xi})'\xi = (\overline{A\xi})'\xi$$

其左边为 $\lambda_0 \bar{\xi}' \xi$, 右边为 $\bar{\lambda}_0 \bar{\xi}' \xi$. 故

$$\lambda_0 \bar{\xi}' \xi = \bar{\lambda}_0 \bar{\xi}' \xi$$

又因 ξ 是非零向量,

$$\bar{\xi}'\xi = \bar{x}_1x_1 + \bar{x}_2x_2 + \dots + \bar{x}_nx_n \neq 0$$

故 $\lambda_0 = \bar{\lambda}_0$, 即 λ_0 是一个实数.

对应于实对称矩阵 A,在 n 维欧氏空间 \mathbb{R}^n 上定义一个线性变换 \mathscr{A} 如下:

$$\mathscr{A} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

于是, 《 在标准正交基

$$\varepsilon_{1} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \varepsilon_{2} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \cdots, \varepsilon_{n} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}$$

下的矩阵就是 A.

(1)

设 A 是实对称矩阵, 公的定义如上, 则对任意 $\alpha, \beta \in R^n$, 有

$$(\mathscr{A}\mathbf{a},\beta) = (\alpha,\mathscr{A}\beta) \tag{2}$$

62 / 76

或

$$\beta'(A\alpha) = \alpha'A\beta$$

证明 只要证明后一等式就行了. 实际上

$$\beta'(A\alpha) = \beta'A'\alpha = (A\beta)'\alpha = \alpha'(A\beta).$$

等式(2)把实对称矩阵的特性反映到线性变换上. 我们引入

定义

欧氏空间中满足等式 $(\mathscr{A}a,\beta)=(\alpha,\mathscr{A}\beta)$ 的线性变换称为对称变换.

对称变换在标准正交基下的矩阵是实对称矩阵. 用对称变换来反映实对称矩阵, 一些性质可以看得更清楚.

设 \mathscr{A} 是对称变换, V_1 是 \mathscr{A} -子空间,则 V_1^{\perp} 也是 \mathscr{A} -子空间.

证明 设 $a \in V_1^{\perp}$, 要证 $\mathscr{A} \alpha \in V_1^{\perp}$, 即 $\mathscr{A} \alpha \perp V_1$. 任取 $\beta \in V_1$, 都有 $\mathscr{A} \beta \in V_1$. 因 $\alpha \perp V_1$, 故 $(\alpha, \mathscr{A} \beta) = 0$ 因此

$$(\mathscr{A}\mathsf{a},\beta)=(\alpha,\mathscr{A}\beta)=0$$

即 $\mathscr{A}\alpha \perp V_1, \mathscr{A}\alpha \in V_1^{\perp}, V_1^{\perp}$ 也是 \mathscr{A} — 子空间.

设 ৶ 是实对称短阵,则 ℝ"中属于 ৶ 的不同特征值的特征向量必正交.

证明 设 λ, μ 是矩阵 A 的两个不同的特征值, α, β 分别是属于 λ, μ 的特征向量 $A\alpha = \lambda \alpha, A\beta = \mu \beta$. 定义 \mathbb{R}^n 上的线性变换 \mathscr{A} 如下:

$$\mathscr{A}X = AX$$
,

其中 $X \in \mathbb{R}^n$. 于是, $\mathscr{A}\alpha = \lambda \alpha, \mathscr{A}\beta = \mu \beta$. 由 $(\mathscr{A}\alpha, \beta) = (\alpha, \mathscr{A}\beta)$, 有

$$\lambda(\alpha, \beta) = \mu(\alpha, \beta).$$

因为 $\lambda \neq \mu$, 所以 $(\alpha, \beta) = 0$, 即 α, β 正交.

现在来证明主要定理.

定理 7

对于任意一个 n 级实对称矩阵 A, 都存在一个 n 级正交矩阵 T, 使 $T'AT = T^{-1}AT$ 成对角形.

证明 由于实对称矩阵和对称变换的关系, 只要证明对称变换 \mathscr{A} 有 n 个特征向量做成标准正交基就行了. 我们对空间的维数 n 作归纳法.

- n=1, 显然定理的结论成立.
- 设 n-1 时定理的结论成立.
- 对 n 维欧氏空间 \mathbb{R}^n , 线性变换 \mathscr{A} 有一特征向量 α_1 , 其特征值为实数 λ_1 . 把 α_1 单位化,还用 α_1 代表它. 作 $L(\alpha_1)$ 的正交补,设为 V_1 .

由引理 3, V_1 是 \mathscr{A} 的不变子空间, 其维数为 n-1. 因为

$$(\mathscr{A}|_{V_1}\alpha,\beta)=(\mathscr{A}\alpha,\beta)=(\alpha,\mathscr{A}\beta)=(\alpha,\mathscr{A}|_{V_1}\beta),$$

其中 $\alpha, \beta \in V_1$, 所以 $\mathscr{A}|_{V_1}$ 仍是对称变换.

据归纳法假设, $\mathscr{A}|_{V_1}$, 有 n-1 个特征向量 $\alpha_2, \cdots, \alpha_n$ 作成 V_1 的标准正交基. 从而 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n$ 是 \mathbb{R}^n 的标准正交基, 又是 \mathscr{A} 有 n 个特征向量. 定理得证.

- 在定理的证明中我们看到,矩阵 A在 ℝ"中定义了一个线性变换.
- 求正交矩阵 T 的问题就相当于在 \mathbb{R}^n 中求一组由 A 的特征向量构成的标准正交基.

事实上,设

$$\eta_1 = \begin{pmatrix} t_{11} \\ t_{21} \\ \vdots \\ t_{n1} \end{pmatrix}, \eta_2 = \begin{pmatrix} t_{12} \\ t_{22} \\ \vdots \\ t_{n2} \end{pmatrix}, \cdots, \eta_n = \begin{pmatrix} t_{1n} \\ t_{2n} \\ \vdots \\ t_{nn} \end{pmatrix}$$

是 \mathbb{R}^n 的一组标准正交基, 它们都是 A 的特征向量. 显然,由 ε_1 $\varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n$ 到 $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n$ 的过渡矩阵就是

$$T = \begin{pmatrix} t_{11} & t_{12} & \cdots & t_{1n} \\ t_{21} & t_{22} & \cdots & t_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ t_{n1} & t_{n2} & \cdots & t_{nn} \end{pmatrix}$$

T 是一个正交矩阵,而

$$T^{-1}AT = T'AT$$

就是对角形.

正交矩阵 T 的求法可以按以下步骤进行:

- ① 求出 A 的特征值. 设 $\lambda_1, \dots, \lambda$, 是 A 的全部不同的特征值.
- ② 求出每个 λ_i 对应的特征向量. 解齐次线性方程组 $(\lambda_i E A) X = 0$ 求出一个基础解系,这就是 A 的特征子空间 V_{λ_i} 的一组基.
- ③ 由这组基出发, 按定理 2 的方法 (施密特正交化、单位化) 求出 V_{λ_i} 的一组标准正交基 $\eta_{i1},\cdots,\eta_{ik}$.

因为 $\lambda_1, \dots, \lambda_r$ 两两不同, 所以根据这一节引理 4, 向量组

$$\eta_{11},\cdots,\eta_{1k_1},\cdots,\eta_{r1},\cdots,\eta_{r_r}$$

还是两两正交的. 又根据定理 7 以及第七章 §5 的讨论,它们的个数就等于空间的维数.

因此,它们就构成 \mathbb{R}^n 的一组标准正交基,并且也都是 A 的特征向量. 这样, 正交矩阵 T 也就求出了.

例 1

求正交矩阵
$$U$$
, 使 U^TAU 成对角形, 其中 $A = \begin{pmatrix} 2 & -2 & 0 \\ -2 & 1 & -2 \\ 0 & -2 & 0 \end{pmatrix}$

例 1

求正交矩阵
$$U$$
, 使 U^TAU 成对角形, 其中 $A = \begin{pmatrix} 2 & -2 & 0 \\ -2 & 1 & -2 \\ 0 & -2 & 0 \end{pmatrix}$

解 因为 A 的特征多项式 $|\lambda E - A| = (\lambda - 1)(\lambda - 4)(\lambda + 2)$, 所以 A 的特征值为 $\lambda_1 = 1, \lambda_2 = 4, \lambda_3 = -2$. 解线性方程组,求得对应的特征向量为

$$\alpha_1 = (-2, -1, 2)^T, \alpha_2 = (2, -2, 1)^T, \alpha_3 = (1, 2, 2)^T$$

它们是两两正交的向量组 (因为特征值互不相同).

将它们单位化,可得

$$\eta_1 = (-2/3, -1/3, 2/3)^T, \eta_2 = (2/3, -2/3, 1/3)^T, \eta_3 = (1/3, 2/3, 2/3)^T$$

故得正交矩阵

$$U = \frac{1}{3} \left(\begin{array}{rrr} -2 & 2 & 1 \\ -1 & -2 & 2 \\ 2 & 1 & 2 \end{array} \right)$$

使得 $U^T A U = diag(1, 4, -2)$.

如果线性替换

$$\begin{cases} x_1 = c_{11}y_1 + c_{12}y_2 + \dots + c_{1n}y_n \\ x_2 = c_{21}y_1 + c_{22}y_2 + \dots + c_{2n}y_n \\ \dots \\ x_n = c_{n1}y_1 + c_{n2}y_2 + \dots + c_{nn}y_n \end{cases}$$

的矩阵 $C = (c_{ij})$ 是正交的,那么它就称为正交的线性替换。正交的线性替换当然是非退化的。

用二次型的语言, 定理 7 可以叙述为:

定理 8

任意一个实二次型

$$\sum_{i=1}^{n}\sum_{j=1}^{n}a_{ij}x_{i}x_{j}, \quad a_{ij}=a_{ji}$$

都可以经过正交的线性替换变成平方和

$$\lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2$$

其中平方项的系数 $\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_n$ 就是矩阵 A 的特征多项式全部的根.

例 2

用正交线性替换化下列二次型为标准形: $x_1^2 + 2x_2^2 + 3x_3^2 - 4x_1x_2 - 4x_2x_3$.

解 写出二次型的矩阵为

$$A = \left(\begin{array}{rrr} 1 & -2 & 0 \\ -2 & 2 & -2 \\ 0 & -2 & 3 \end{array}\right)$$

解特征方程 $|\lambda E - A| = (\lambda - 2)(\lambda + 1)(\lambda - 5) = 0$, 求得 A 的特征值 $\lambda_1 = 2, \lambda_2 = -1, \lambda_3 = 5$.

解线性方程组, 求得对应的特征向量为

$$\alpha_1 = (2, -1, 2)^T$$
, $\alpha_2 = (2, 2, 1)^T$, $\alpha_3 = (1, -2, 2)^T$

它们是两两正交的向量组 (因为特征值互不相同).

将它们单位化,可得

$$\eta_1 = (2/3, -1/3, 2/3)^T, \eta_2 = (2/3, 2/3, 1/3)^T, \eta_3 = (1/3, -2/3, 2/3)^T$$

令

$$X = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ -1 & 2 & -2 \\ -2 & 1 & 2 \end{pmatrix} Y$$

则它是一个正交线性替换,且将二次型化为 2 $y_1^2 - y_2^2 + 5y_3^2$.

例 1

设
$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & -1 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$
.

- (1) 求 A 的特征值和对应的特征向量.
- (2) 求正交阵 Q, 使得 Q^TAQ 是对角阵.

例 2

用正交线性替换化实二次型为标准形

$$f(x_1, x_2, x_3) = 2x_1^2 + 2x_2^2 + 2x_3^2 - 2x_1x_2 - 2x_1x_3 - 2x_2x_3.$$

例 3

设 1,1,-3 是 3 阶实对称矩阵 A 的特征值, (1,-1,0) ^T 是 A 属于-3 的特征向量,求 A.

例 4

设 A, B 都是 n 阶实对称阵,证明: 存在正交阵 Q, 使得 $Q^{-1}AQ = B$ 当且仅当 A, B 有相同的特征值.

证明 必要性. 因为存在正交阵 Q, 使得 $Q^{-1}AQ = B$, 所以

$$|\lambda E - B| = |\lambda E - Q^{-1}AQ| = |Q^{-1}||\lambda E - A||Q| = |\lambda E - A|.$$

因此, A, B 有相同的特征值.

充分性. 设 n 阶实对称矩阵 A, B 的特征多项式的根都是 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$,则存在正交矩阵 U_1, U_2 ,使得

$$U_1^T A U_1 = U_2^T B U_2 = \operatorname{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_n)$$

令 $U = U_1 U_2^T$, 则 $U^T A U = B$, 且 U 是一个正交矩阵.