1. 代码架构

读取与解析模块

器快手 | K-Code

主模块

class KcodeAlertAnalysisImpl

- Collection<String> alarmMonitor(String path, Collection<String> alertRules)
 返回所有的触发的报警的数据
- Collection<String> getLongestPath(String caller, String responder, String time, String type)
 返回报警点影响的最长调用链路

有向图模块

class Digraph<T> 使用邻接表实现的有向图

- void addEdge(T v, T w);向由向图中添加一条 v->w 的边
- List<List<T>> getLongestPaths(T v)
 返回有向图中以v为起点的所有最长路径

class ReadParse

Map<String, Map<String, Map<Long, SortedMap<Long, MyArray>>>> compute()
 返回解析数据文件后得到的存储表

class MyArray

存放调用结果的数据结构

- void add(boolean isSuccess, int timeCost);向数据结构中添加一次调用的结果
- double getSuccessRate() 返回调用成功率
- int getP99() 返回耗时的P99值

class Rule

- static Rule compile(String line)
 返回根据警报规则字符串构造的Rule对象
- Collection<Result> apply(
 Map<String,Map<Long,SortedMap<Long, MyArray>>>>
 callerMap)

警报规则模块

将规则应用于存储表,得到触发警报格则的结果

class RuleApplyTask extends RecursiveTask < Collection < Rule.Result > >

• Collection<Rule.Result> compute() 多线程计算所有警报规则触发得到的结果

2. 核心思路

器快手 | K-Code

2.1 监控数据报警点检查

数据解析 数据存储 报警点检查

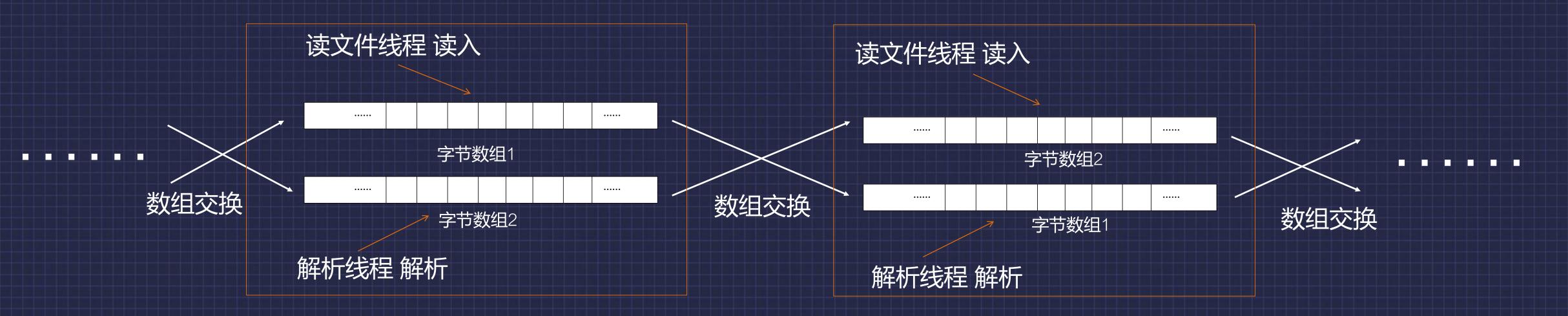
• 数据解析

主调服务名,主调方IP,被调服务名,被调方IP,结果,耗时(ms),调用时间戳(ms)
serviceA,172.17.60.2,serviceB,172.17.60.3,true,20,1592454780000「2020-06-18 12:33」
serviceA,172.17.60.2,serviceB,172.17.60.3,true,30,1592454780000「2020-06-18 12:33」
serviceA,172.17.60.2,serviceB,172.17.60.3,true,50,1592454900000「2020-06-18 12:34」

serviceZ,172.17.60.8,serviceA,172.17.60.2,true,420,1592454780000 [2020-06-18 12:33] serviceZ,172.17.60.8,serviceC,172.17.60.4,true,120,1592454780000 [2020-06-18 12:33]

监控数据片段示例

双线程 边读边解析



器快手 | K-Code

• 数据存储

数据存储表:使用嵌套的Map, key依次为caller, responder, ip地址对, 分钟, Value为存放耗时与成功次数的数据结构

private Map<String, Map<String, Map<Long, SortedMap<Long, MyArray>>>> callerMap = new HashMap<>();

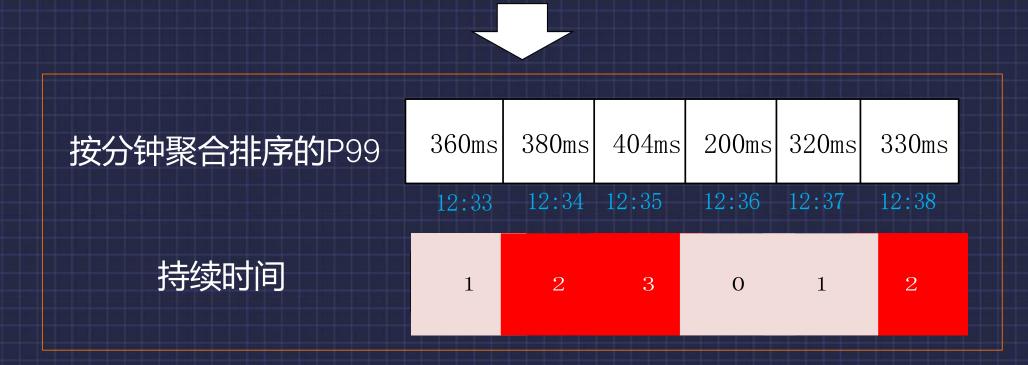
存放耗时与成功次数的数据结构MyArray:

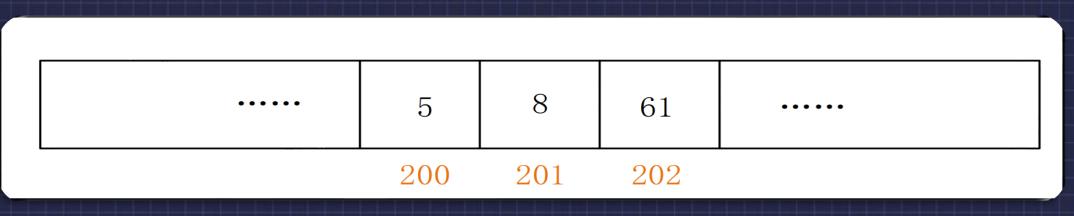
- 1. 使用计数数组来存储调用耗时(自动动态扩容)
- 2. 由后向前遍历计数数组可快速得到P99
- 3. 使用两个变量来存储成功次数和失败次数

• 报警点检查

报警规则举例: 2, ALL, serviceC, P99, 2>, 300ms

调用关系举例: serviceB,172.17.60.3,serviceC,172.17.60.4





计数数组示例

输出结果:

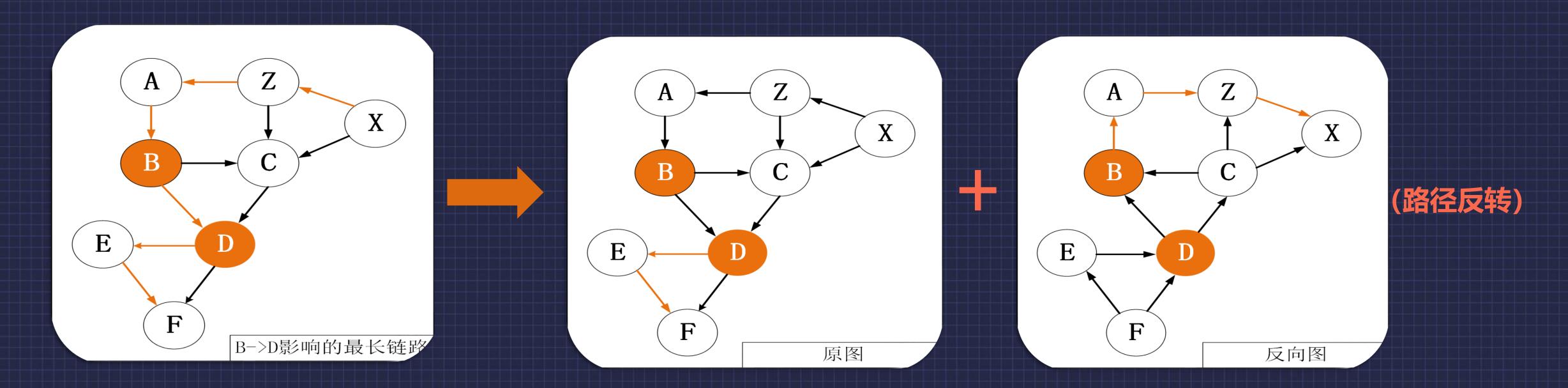


2,2020-06-18 12:34,serviceB,172.17.60.3,serviceC,172.17.60.4,380ms 2,2020-06-18 12:35,serviceB,172.17.60.3,serviceC,172.17.60.4,404ms 2,2020-06-18 12:38,serviceB,172.17.60.3,serviceC,172.17.60.4,330ms

器快手 | K-Code

2.2 报警点最长调用链路求解算法

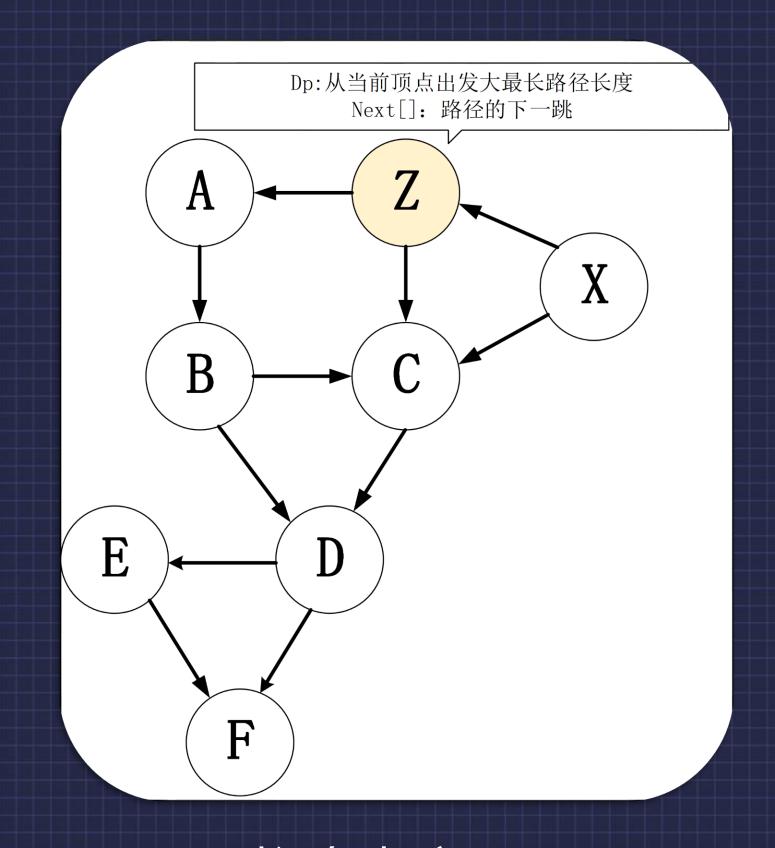
• 转化为求固定起点的最长路径



· 固定起点的最长路径算法 (DFS+动态规划+回溯法)

· 固定起点的最长路径算法 (DFS+动态规划+回溯法)





• dp[i]: 图中从顶点 i出发能构造的最长路径的长度

• $dp[i] = \max(dp[j]) + 1 (j 为 i 的直接指向的顶点)$

• 对于出度为0的顶点x, dp[x]=1

时间复杂度:O(E+V)

空间复杂度: O(E+V)

E为有向图的边数,V为顶点数

构造路径:沿着路径查询顶点的next[]来得到下一跳顶点,利用回溯法构造出所有最长路径

3. 优化过程

器快手 | K-Code

3.1 读取解析的优化

使用前缀树 Trie 来减轻GC

主调服务名,主调方IP,被调服务名,被调方IP,结果,耗时(ms),调用时间戳(ms)

serviceA,172.17.60.2,serviceB,172.17.60.3,true,20,1592454780000 [2020-06-18 12:33]
serviceA,172.17.60.2,serviceB,172.17.60.3,true,30,1592454780000 [2020-06-18 12:33]
serviceA,172.17.60.2,serviceB,172.17.60.3,true,50,1592454900000 [2020-06-18 12:34]

serviceZ,172.17.60.8,serviceA,172.17.60.2,true,420,1592454780000 [2020-06-18 12:33] serviceZ,172.17.60.8,serviceC,172.17.60.4,true,120,1592454780000 [2020-06-18 12:33]

Tire

计算触发警报规则的结果:使用ForkJoin并发框架多线程计算

将多个警报规则应用于存储表时,使用多线程加速,我们使用了ForkJoin并发框架来充分利用CPU多核

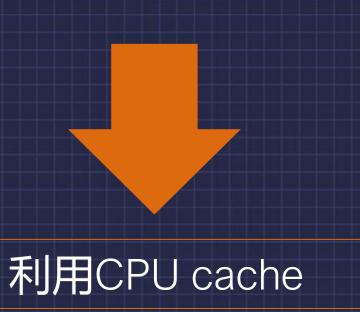


3.2 最长链路查询加速

建立查找缓存哈希表



使用数组代替哈希表,使用自定义哈希函数



将报警规则所定义的查找点对应的最长链路缓存进哈希表,使得查询的时候可以直接查找哈希表

哈希函数: hashcode = hascaller.hashCode() ^ responder.hashCode() ^ time.hashCode() ^ type.hashCode()

数组索引计算: hashcode & (array.length-1)

冲突处理:若索引冲突,将冲突的位置标记为冲突位,使用一个hashmap存储冲突位的数据, 查询时遇到冲突标记就转查hashmap,实际并未产生hash冲突,所以实际操作时并未创建hashmap

- 1. 动态选择查询数组的大小(使得不发生冲突或者冲突极少的 最小大小)
- 2. 后台使用一个额外线程不断得读取查询数组,来维持查询数组在cpu的三级cache (经测试跑分更加稳定)