Structural Dynamics

Kun Wang

2019.10.05-2020.01.30

目录

Chapter 1

Time-Domain Analysis of Continuous Systems

1.1 Basis of partial differential equations

常系数二阶偏微分方程

$$a\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + b\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} + c\frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = 0$$
 (1.1)

若 b^2 – 4ac > 0 则为双曲线型 (hyperbolic) 方程;

若 $b^2 - 4ac = 0$ 则为抛物线型方程;

若 $b^2 - 4ac < 0$ 则为椭圆型方程。

连续体振动问题中的波动方程为

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} \tag{1.2}$$

其中c为波在物质中的传播速度。使用分离变量法可求得该微分方程的解。

令u(x,t) = X(x)T(t), 带入(1.2)得

$$c^{2}T(t)\frac{\partial^{2}X}{\partial x^{2}} - X(x)\frac{\partial^{2}T}{\partial t^{2}} = 0$$

亦可写为

$$\frac{1}{X(x)}\frac{\partial^2 X}{\partial x^2} = \frac{1}{c^2 T(t)}\frac{\partial^2 T}{\partial t^2}$$

由于等式两边变量不同,等式要成立,则等式两边必须均等于一常数,设为 - λ,则可得

$$\frac{\partial^2 X}{\partial x^2} + \lambda X(x) = 0 \tag{1.3}$$

$$\frac{\partial^2 T}{\partial t^2} + c^2 \lambda T(x) = 0 \tag{1.4}$$

表 1.1: general solution of 2-order ode

λ	X(x)
<i>λ</i> < 0	$X(x) = A_1 e^{\sqrt{-\lambda}x} + A_2 e^{\sqrt{\lambda}x}$
$\lambda = 0$	$X(x) = (A_1 + A_2 x)$
$\lambda > 0$	$X(x) = A_1 \sin\left(\sqrt{\lambda}x\right) + A_2 \cos\left(\sqrt{\lambda}x\right)$

这是两个常系数二阶常微分方程,根据常微分方程理论,式 (1.3)的通解为 对于弦振动问题 有约束条件 u(0,t)=0, u(l,t)=0。当 $\lambda \leq 0$ 时,方程 (1.2) 无非平凡解 (不恒等于零的解)。故 λ 只能大于 0,不妨设 $\lambda = (\omega/c)^2$ 。则对于弦振动问题,由方程 (1.3) 及边界条件得

$$\sin\left(\frac{\omega l}{c}\right) = 0\tag{1.5}$$

可得自然频率

$$\omega_n = \frac{n\pi c}{l}, \ n = 1, 2, \cdots \tag{1.6}$$

方程 (1.3) 的解为

$$X_n(x) = A_n \sin \frac{n\pi x}{l}, \ n = 1, 2, \cdots$$
 (1.7)

根据式 (1.4)(1.6) 可得

$$T_n(t) = B_n \sin\left(\frac{n\pi c}{l}t + \varphi_n\right), \ n = 1, 2, \cdots$$
 (1.8)

波动方程的解为

$$u(x,t) = \sum_{n=1}^{\infty} C_n \sin \frac{n\pi x}{l} \sin \left(\frac{n\pi c}{l}t + \varphi_n\right), \quad n = 1, 2, \cdots$$
 (1.9)

声波由多种单音振动组合而成,连续体的振动也是多种振动的合成,每种振动的波长为 $\frac{2l}{n}$, 振动周期为 $\frac{2l}{nc}$, 则波速即为 c。

1.2 一维弹性波动方程

1.2.1 弦的横向自由振动

assumptions: The transverse deflection is very small so that the length l of the string and the tension T are constant. The small deflection does not mean the small transverse motion but it meane the small deflection angle is small so $\frac{\partial^2 v}{\partial x^2}$ can be negelected.

假设弦的横向偏转很小,弦上取微元,则其转角 θ 可近似为 $\theta = \sin \theta = \tan \theta$,在横向方向上,根据 d'Alembert 原理可得

$$T\left(\theta + \frac{\partial\theta}{\partial x}\mathrm{d}x\right) - T\theta = \rho\mathrm{d}x\frac{\partial^2 v}{\partial t^2} \tag{1.10}$$

 $\theta = \tan \theta = \frac{\partial v}{\partial x}$, 进一步得

$$\frac{\partial^2 v}{\partial x^2} = \frac{\rho}{T} \frac{\partial^2 v}{\partial t^2} \tag{1.11}$$

记 $c = \sqrt{T/\rho}$, 即得式

$$\frac{\partial^2 v}{\partial x^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 v}{\partial t^2} \tag{1.12}$$

弦两端加上固定约束,即 v(0,t)=0, v(l,t)=0。方程 (1.12) 是可使用分离变量法求解。根据 1.1节中理论,并设 $\lambda=\left(\frac{\omega}{c}\right)^2$ (对于该问题 $\lambda\leq 0$ 无非平凡解),可得

$$\begin{cases} X(x) = A\cos\frac{\omega}{c}x + B\sin\frac{\omega}{c}x\\ T(t) = C\cos\omega t + D\sin\omega t \end{cases}$$
 (1.13)

将边界条件带入,得

$$\begin{cases} X(0)T(t) = AT(t) = 0\\ X(l)T(t) = \left(A\cos\frac{\omega}{c}l + B\sin\frac{\omega}{c}l\right)T(t) = 0 \end{cases}$$
 (1.14)

由于时间的任意性,要求得非平凡解 (non-trival solution),必有

$$\sin\frac{\omega l}{c} = 0\tag{1.15}$$

即

$$\frac{\omega l}{c} = n\pi \tag{1.16}$$

可得固有频率 (natrual frequency)

$$\omega_n = \frac{n\pi c}{l} \tag{1.17}$$

相应的模态振型 (mode shape) 为

$$\phi_n(x) = A_n \sin \frac{\omega_n}{c} x = A_n \sin \frac{n\pi x}{l}$$
 (1.18)

弦振动的解为所有解的线性组合,即

$$v(x,t) = \sum_{n=1}^{\infty} \phi_n(x) T_n(t) = \sum_{n=1}^{\infty} A_n \sin \frac{n\pi x}{l} \left(C \cos \frac{n\pi c}{l} t + D \sin \frac{n\pi c}{l} t \right)$$

$$= \sum_{n=1}^{\infty} B_n \sin \frac{n\pi x}{l} \sin \left(\frac{n\pi c}{l} t + \alpha_n \right)$$
(1.19)

该解与琴弦振动发出声音由许多单音组合起来类似,每个频率为系统的固有频率,对应的振型为固有振型。

弦上点的振动会带动邻近点的振动,这种振动的传播即为波动。弦上每一点的振动频率均相同,所以波传播频率等于振动频率。弦内弹性波的波长为 $\lambda_n = \frac{2l}{n}$,波传播速度为 $\frac{\lambda_n \omega_n}{2\pi} = c$,故 c 为波传播速度。

1.2.2 弹性杆的轴向自由振动

取弹性杆内微元,截面处轴向内力为 P, 其惯性力为 $\rho A dx \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$, 根据 d'Alembert 原理可得

$$P + \frac{\partial P}{\partial x} dx - P = \rho A dx \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$$
 (1.20)

根据应力应变关系 $\sigma_x = E\epsilon_x$,又 $P = \sigma_x A$,有 $P = EA\epsilon_x = EA\frac{\partial u}{\partial x}$,上式化为

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \frac{\rho}{E} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \tag{1.21}$$

该式与式 (1.12) 相同,波在弹性杆中传播速度为 $c=\sqrt{E/\rho}$ 。式 (1.21) 可用分离变量法求解。 在弹性杆两端施加不同的约束,相同的偏微分方程可得到不同的结果。考虑如下三种边 界条件

- (1) 两端固定 u(0,t) = 0, u(l,t) = 0;
- (2) 一端固定,一端自由,自由端无外力,即无应变, $u(0,t)=0,\frac{\partial u}{\partial x}|(l,t)=0;$
- (3) 两端自由 $\frac{\partial u}{\partial x} \| (0,t) = 0, \frac{\partial u}{\partial x} | (l,t) = 0.$

类似弦振动问题, 微分方程的通解为

$$u(x,t) = \left(A\cos\frac{\omega}{c}x + B\sin\frac{\omega}{c}x\right)\sin\left(\omega t + \alpha\right) \tag{1.22}$$

将第一种边界条件带入得

固有频率

$$\omega_n = \frac{n\pi c}{l}$$
,

对应模态振型为

$$\phi_n(x) = A_n \sin \frac{n\pi x}{l},$$

方程解为

$$u(x,t) = \sum_{n=1}^{\infty} B_n \sin \frac{n\pi x}{l} \sin \left(\frac{n\pi c}{l}t + \alpha_n\right)$$

将第二种边界条件带入得

固有频率

$$\omega_n = \frac{(2n-1)\pi c}{2l},$$

对应模态振型为

$$\phi_n(x) = A_n \sin \frac{(2n-1)\pi x}{2l},$$

方程解为

$$u(x,t) = \sum_{n=1}^{\infty} B_n \sin \frac{(2n-1)\pi x}{2l} \sin \left(\frac{(2n-1)\pi c}{2l} t + \alpha_n \right)$$

将第三种边界条件带入得

固有频率

$$\omega_n = \frac{n\pi c}{l},$$

对应模态振型为

$$\phi_n(x) = A_n \cos \frac{n\pi x}{l},$$

方程解为

$$u(x,t) = \sum_{n=1}^{\infty} B_n \cos \frac{n\pi x}{l} \sin \left(\frac{n\pi c}{l}t + \alpha_n\right)$$

从以上结果看出,固有频率和固有振型和结构参数和边界条件有关,结构得振动响应不 光和结构参数和边界条件有关,还和结构初始状态 (初值) 有关。

1.2.3 圆柱杆的自由扭转振动

假设圆柱杆截面没有翘曲,弹性杆截面扭矩为

$$T = GI_p \frac{\partial \theta}{\partial x} \tag{1.23}$$

其中G为剪切刚度, I_p 为截面扭转惯量。取微元,有

$$\left(T + \frac{\partial T}{\partial x} dx\right) - T = \rho I_p dx \frac{\partial^2 \theta}{\partial t^2} \tag{1.24}$$

将式 (1.23) 带入式 (1.24) 中得

$$\frac{\partial^2 \theta}{\partial x^2} = \frac{\rho}{G} \frac{\partial^2 \theta}{\partial t^2} \tag{1.25}$$

则波动传播速度为 $c = \sqrt{G/\rho}$ 。式 (1.25) 与式 (1.21) 相同,其解也相同。

- 1.3 Euler-Bernoulli 梁的横向自由振动
- 1.4 方形薄板的自由振动
- 1.5 模态振型的特性
- 1.5.1 Orthogonality
- 1.5.2 Scaling
- 1.5.3 Expasion theorm
- 1.5.4 Rayley quotient