

Structural Dynamics

Kun Wang

2019.10.05-2019.10.05

1 Time-Domain Analysis of Continuous Systems

1.1 Basis of partial differential equations

常系数二阶偏微分方程

$$a \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + b \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} + c \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = 0 \quad (1)$$

若 $b^2 - 4ac > 0$ 则为双曲线型 (hyperbolic) 方程;

若 $b^2 - 4ac = 0$ 则为抛物线型方程;

若 $b^2 - 4ac < 0$ 则为椭圆型方程。

连续体振动问题中的波动方程为

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} \quad (2)$$

其中 c 为波在物质中的传播速度。使用分离变量法可求得该微分方程的解。

令 $u(x, t) = X(x)T(t)$, 代入 (2) 得

$$c^2 T(t) \frac{\partial^2 X}{\partial x^2} - X(x) \frac{\partial^2 T}{\partial t^2} = 0$$

亦可写为

$$\frac{1}{X(x)} \frac{\partial^2 X}{\partial x^2} = \frac{1}{c^2 T(t)} \frac{\partial^2 T}{\partial t^2}$$

由于等式两边变量不同，等式要成立，则等式两边必须均等于一常数，设为 $-\lambda$ ，则可得

$$\frac{\partial^2 X}{\partial x^2} + \lambda X(x) = 0 \quad (3)$$

$$\frac{\partial^2 T}{\partial t^2} + c^2 \lambda T(x) = 0 \quad (4)$$

这是两个常系数二阶常微分方程，根据常微分方程理论，式 (3) 的通解为

表 1: general solution of 2-order ode

λ	$X(x)$
$\lambda < 0$	$X(x) = A_1 e^{\sqrt{-\lambda}x} + A_2 e^{\sqrt{\lambda}x}$
$\lambda = 0$	$X(x) = (A_1 + A_2 x)$
$\lambda > 0$	$X(x) = A_1 \sin(\sqrt{\lambda}x) + A_2 \cos(\sqrt{\lambda}x)$

对于弦振动问题有约束条件 $u(0, t) = 0, u(l, t) = 0$ 。当 $\lambda \leq 0$ 时，方程 (2) 无非平凡解 (不恒等于零的解)。故 λ 只能大于 0，不妨设 $\lambda = (\omega/c)^2$ 。则对于弦振动问题，由方程 (3) 及边界条件得

$$\sin\left(\frac{\omega l}{c}\right) = 0 \quad (5)$$

可得自然频率

$$\omega_n = \frac{n\pi c}{l}, \quad n = 1, 2, \dots \quad (6)$$

方程 (3) 的解为

$$X_n(x) = A_n \sin \frac{n\pi x}{l}, \quad n = 1, 2, \dots \quad (7)$$

根据式 (4)(6) 可得

$$T_n(t) = B_n \sin\left(\frac{n\pi c}{l}t + \varphi_n\right), \quad n = 1, 2, \dots \quad (8)$$

波动方程的解为

$$u(x, t) = \sum_{n=1}^{\infty} C_n \sin \frac{n\pi x}{l} \sin\left(\frac{n\pi c}{l}t + \varphi_n\right), \quad n = 1, 2, \dots \quad (9)$$

声波由多种单音振动组合而成，连续体的振动也是多种振动的合成，每种振动的波长为 $\frac{2l}{n}$ ，振动周期为 $\frac{2l}{nc}$ ，则波速即为 c 。

1.2 弦的横向自由振动

假设弦的横向偏转很小，弦上取微元，则其转角 θ 可近似为 $\theta = \sin \theta = \tan \theta$ ，在横向方向上，根据 d'Alembert 原理可得

$$T \left(\theta + \frac{\partial \theta}{\partial x} dx \right) - T\theta = \rho dx \frac{\partial^2 v}{\partial t^2} \quad (10)$$

$\theta = \tan \theta = \frac{\partial v}{\partial x}$ ，进一步得

$$\frac{\partial^2 v}{\partial x^2} = \frac{\rho}{T} \frac{\partial^2 v}{\partial t^2} \quad (11)$$

记 $c = \sqrt{T/\rho}$ ，即得式 (2)。

1.3 弹性杆的轴向自由振动

取弹性杆内微元，截面处轴向内力为 P ，其惯性力为 $\rho A dx \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$ ，根据 d'Alembert 原理可得

$$P + \frac{\partial P}{\partial x} dx - P = \rho A dx \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \quad (12)$$

根据应力应变关系 $\sigma_x = E\epsilon_x$ ，又 $P = \sigma_x A$ ，有 $P = EA\epsilon_x = EA \frac{\partial u}{\partial x}$ ，上式化为

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \frac{\rho}{E} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} \quad (13)$$

则波在弹性杆中传播速度为 $c = \sqrt{E/\rho}$ 。式 (13) 可用分离变量法求解，但是该方程会有不同的边界条件，对于固定边界有 $u(0, t) = 0$ ，自由边界有 $P = 0$ ，即 $\frac{\partial u}{\partial x} = 0$ 。对于弹性杆可能存在三种边界条件，(1) 两端固定；(2) 一端固定，一端自由；(3) 两端自由三种不同的边界条件得到三种不同的解。

1.4 圆柱杆的自由扭转振动

假设圆柱杆截面没有翘曲，弹性杆截面扭矩为

$$T = GI_p \frac{\partial \theta}{\partial x} \quad (14)$$

其中 G 为剪切刚度, I_p 为截面扭转惯量。取微元, 有

$$\left(T + \frac{\partial T}{\partial x}dx\right) - T = \rho I_p dx \frac{\partial^2 \theta}{\partial t^2} \quad (15)$$

将式 (14) 带入式 (15) 中得

$$\frac{\partial^2 \theta}{\partial x^2} = \frac{\rho}{G} \frac{\partial^2 \theta}{\partial t^2} \quad (16)$$

则波动传播速度为 $c = \sqrt{G/\rho}$ 。式 (16) 与式 (13) 形式相同, 其解也类似。

1.5 Euler-Bernoulli 梁的横向自由振动