

ESP32 Bug 描述 及解决方法



版本 1.5

版权 © 2018

关于本手册

本文收录了 ESP32 芯片的设计问题，结构如下：

章	标题	内容
第 1 章	芯片修订	介绍如何辨识 ESP32 的修订版本。
第 2 章	Bug 列表	概述每个 bug，并给出影响的芯片版本。
第 3 章	Bug 描述和解决方法	详细描述了每个 bug 并给出了解决办法。

发布说明

日期	版本	发布说明
2016-11	V1.0	首次发布。
2016-12	V1.1	修订章节 3.2 中 MEMW 指令。
2017-04	V1.2	修改章节 3.1 bug 的描述； 增加章节 3.8 bug。
2017-06	V1.3	增加章节 3.9、3.10 bug。
2018-02	V1.4	修正章节 3.3 中前五个寄存器的名称里的笔误。
2018-02	V1.5	增加章节 3.11 bug。

文档变更通知

用户可通过[乐鑫官网](#)订阅技术文档变更的电子邮件通知。

证书下载

用户可通过[乐鑫官网](#)下载产品证书。

目录

1. 芯片修订	1
2. Bug 列表	2
3. Bug 描述和解决方法	3
3.1. 由于 cache MMU bug, 芯片上电或 Deep-sleep 醒来后, 会随机发生一次看门狗复位。	3
3.2. CPU 使用 cache 访问外部 SRAM 时, 会随机发生读写错误。	3
3.3. CPU 访问外设时, 如果连续不间断地写同一个地址, 会出现数据丢失的现象。	3
3.4. Brown-out Reset (欠压复位) 功能在当前版本无法工作, 复位之后芯片无法起来。	4
3.5. CPU 频率从 240 MHz 切换到 80/160 MHz 会卡死。	4
3.6. 同时有 GPIO 和 RTC_GPIO 功能的 pad 的上拉下拉寄存器只能使用 RTC_GPIO 的上拉下拉寄存器, GPIO 寄存器无效。	5
3.7. Audio PLL 使用频率有限制。	5
3.8. 由于 flash 启动的速度慢于芯片读取 flash 的速度, 芯片上电或 Deep-sleep 醒来后, 会随机发生一次看门狗复位。	5
3.9. CPU 在访问外部 SRAM 时会小概率发生错误。	5
3.10. 双核 CPU 在读不同地址空间时会发生错误。	6
3.11. 当用于控制温度传感器、SARADC1 传感器、SARADC2 传感器、AMP 传感器或 HALL 传感器的电源打开时, GPIO36 和 GPIO39 的数字输入会被拉低约 80 ns。	6



1.

芯片修订

用户可以根据 ESP32 的 eFuse bit 来读取芯片的版本。详情请参考 [ESP32 技术参考手册](#) 中的 eFuse 控制器章节。

表 1-1. 芯片修订

芯片版本	发布日期
0	2016-09
1	2017-02



2.

Bug 列表

表 2-1 列出了每个 bug 的概要和影响的芯片版本。

表 2-1. Bug 列表

章节	概要	影响版本
章节 3.1	由于 cache MMU bug，芯片上电或 Deep-sleep 醒来后，会随机发生一次看门狗复位。	0
章节 3.2	CPU 使用 cache 访问外部 SRAM 时，会随机发生读写错误。	0
章节 3.3	CPU 访问外设时，如果连续不间断地写同一个地址，会出现数据丢失的现象。	0
章节 3.4	Brown-out Reset（欠压复位）功能在当前版本无法工作，复位之后芯片无法起来。	0
章节 3.5	CPU 频率从 240 MHz 切换到 80/160 MHz 会卡死。	0
章节 3.6	同时有 GPIO 和 RTC_GPIO 功能的 pad 的上拉下拉寄存器只能使用 RTC_GPIO 的上拉下拉寄存器，GPIO 寄存器无效。	0/1
章节 3.7	Audio PLL 的频率范围有限制。	0
章节 3.8	由于 Flash 启动慢于芯片读取 Flash 的速度，芯片上电或 Deep-sleep 醒来后，会随机发生一次看门狗复位。	0/1
章节 3.9	CPU 在访问外部 SRAM 时会小概率发生错误。	1
章节 3.10	双核 CPU 在读不同地址空间时会发生错误。	0/1
章节 3.11	当用于控制温度传感器、SARADC1 传感器、SARADC2 传感器、AMP 传感器或 HALL 传感器的电源打开时，GPIO36 和 GPIO39 的数字输入会被拉低约 80 ns。	0/1



3. Bug 描述和解决方法

3.1. 由于 cache MMU bug，芯片上电或 Deep-sleep 醒来后，会随机发生一次看门狗复位。

描述：

芯片上电的看门狗复位无法使用软件绕过。

Deep-sleep 醒来后的看门狗复位可以使用软件绕过。

解决方法：

Deep-sleep 醒来后，CPU 首先读取 RTC fast memory 中的一段指令，然后再执行 boot 程序。RTC fast memory 中的这段指令需要清除 cache MMU 的非法访问标志。首先将 DPORT_PRO_CACHE_CTRL1_REG 寄存器的 PRO_CACHE_MMU_IA_CLR 比特置 1，然后将该比特清零。

3.2. CPU 使用 cache 访问外部 SRAM 时，会随机发生读写错误。

描述：

这个 bug 无法使用软件绕过。

当前版本的芯片，CPU 使用 cache 访问外部 SRAM 的功能将受到限制。CPU 使用 cache 访问外部 SRAM 时，只能够进行单向操作，即只能够单纯的进行写 SRAM 操作，或者单纯的进行读 SRAM 操作，不能交替操作。

解决方法：

- 清空流水线。在读操作之后，清空流水线，然后再发起写操作。
- 使用 MEMW 指令。在读操作之后，加上 `__asm__("MEMW")` 指令，然后再发起写操作。

3.3. CPU 访问外设时，如果连续不间断地写同一个地址，会出现数据丢失的现象。

解决方法：

考虑到实际应用，与 FIFO 相关的地址和 GPIO 部分地址，需要作如下转换：



寄存器名称	原地址	转换地址
UART_FIFO_REG	0x3ff40000	0x60000000
UART1_FIFO_REG	0x3ff50000	0x60010000
UART2_FIFO_REG	0x3ff6E000	0x6002E000
I2S0_FIFO_RD_REG	0x3ff4F004	0x6000F004
I2S1_FIFO_RD_REG	0x3ff6D004	0x6002D004
GPIO_OUT_REG	0x3ff44004	0x60004004
GPIO_OUT_W1TC_REG	0x3ff4400c	0x6000400c
GPIO_OUT1_REG	0x3ff44010	0x60004010
GPIO_OUT1_W1TS_REG	0x3ff44014	0x60004014
GPIO_OUT1_W1TC_REG	0x3ff44018	0x60004018
GPIO_ENABLE_REG	0x3ff44020	0x60004020
GPIO_ENABLE_W1TS_REG	0x3ff44024	0x60004024
GPIO_ENABLE_W1TC_REG	0x3ff44028	0x60004028
GPIO_ENABLE1_REG	0x3ff4402c	0x6000402c
GPIO_ENABLE1_W1TS_REG	0x3ff44030	0x60004030
GPIO_ENABLE1_W1TC_REG	0x3ff44034	0x60004034

3.4. Brown-out Reset（欠压复位）功能在当前版本无法工作，复位之后芯片无法起来。

解决方法：

无。

3.5. CPU 频率从 240 MHz 切换到 80/160 MHz 会卡死。

解决方法：

建议使用以下两种模式：

- (1) 2 MHz <-> 40 MHz <-> 80 MHz <-> 160 MHz
- (2) 2 MHz <-> 40 MHz <-> 240 MHz



3.6. 同时有 GPIO 和 RTC_GPIO 功能的 pad 的上拉下拉寄存器只能使用 RTC_GPIO 的上拉下拉寄存器，GPIO 寄存器无效。

解决方法：

GPIO 和 RTC_GPIO 都使用 RTC_GPIO 寄存器。

3.7. Audio PLL 使用频率有限制。

描述：

受影响芯片的 audio PLL 频率公式如下：

$$f_{\text{out}} = \frac{f_{\text{xtal}}(sdm2+4)}{2(odiv+2)}$$

修复之后的频率公式如下：

$$f_{\text{out}} = \frac{f_{\text{xtal}}(sdm2 + \frac{sdm1}{2^8} + \frac{sdm0}{2^{16}} + 4)}{2(odiv+2)}$$

3.8. 由于 flash 启动的速度慢于芯片读取 flash 的速度，芯片上电或 Deep-sleep 醒来后，会随机发生一次看门狗复位。

描述：

芯片上电的看门狗复位无法使用软件绕过，但可以通过更换 Flash 绕过。

Deep-sleep 醒来后的看门狗复位可以通过更换 Flash 绕过（方法 1）或者使用软件绕过（方法 2）。

解决方法：

(1) 更换更快的 Flash，要求 Flash 上电到可读的时间小于 800 μ s。

(2) Deep-sleep 醒来后，CPU 首先读取 RTC fast memory 中的指令，等待一段时间，然后再执行 boot 程序，从而使芯片从启动到读取 Flash 的时间大于 Flash 的启动时间。

3.9. CPU 在访问外部 SRAM 时会小概率发生错误。

描述：

CPU 在执行下面汇编指令访问外部 SRAM 时会小概率发生错误：



```
store.x at0, as0, n  
load.y at1, as1, m
```

其中 `store.x` 表示 x 位写操作，`load.y` 表示 y 位读操作，且 `as0+n` 和 `as1+m` 访问的外部 SRAM 的地址相同。

- $x \geq y$ 时，写数据会丢失；
- $x < y$ 时，写数据会丢失，且读数据错误。

解决方法：

- $x \geq y$ 时，写数据会丢失：在 `store.x` 和 `load.y` 之间插入 4 个 `nop` 指令。
- $x < y$ 时，写数据会丢失，且读数据错误：在 `store.x` 和 `load.y` 之间插入 `memw` 指令。

3.10. 双核 CPU 在读不同地址空间时会发生错误。

描述：

双核情况下，一个 CPU 的总线在读 A (`0x3FF0_0000 ~ 0x3FF1_EFFF`) 地址空间，而另一个 CPU 的总线在读 B (`0x3FF4_0000 ~ 0x3FF7_FFFF`) 地址空间，读 A 地址空间的 CPU 会发生错误。

解决方法：

一个 CPU 在读 A 地址空间时，通过加锁和中断的方式来避免另一个 CPU 发起对 B 地址空间的读操作。

3.11. 当用于控制温度传感器、SARADC1 传感器、SARADC2 传感器、AMP 传感器或 HALL 传感器的电源打开时，GPIO36 和 GPIO39 的数字输入会被拉低约 80 ns。

解决方法：

当用户决定把用于控制温度传感器、SARADC1 传感器、SARADC2 传感器、AMP 传感器或 HALL 传感器的电源域打开时，应当忽略来自 GPIO36 和 GPIO39 的输入。



乐鑫 IOT 团队
www.espressif.com

免责声明和版权公告

本文中的信息，包括供参考的 URL 地址，如有变更，恕不另行通知。

文档“按现状”提供，不负任何担保责任，包括对适销性、适用于特定用途或非侵权性的任何担保，和任何提案、规格或样品在他处提到的任何担保。本文档不负任何责任，包括使用本文档内信息产生的侵犯任何专利权行为的责任。本文档在此未以禁止反言或其他方式授予任何知识产权使用许可，不管是明示许可还是暗示许可。

Wi-Fi 联盟成员标志归 Wi-Fi 联盟所有。蓝牙标志是 Bluetooth SIG 的注册商标。文中提到的所有商标名称、商标和注册商标均属其各自所有者的财产，特此声明。

版权归© 2018 乐鑫所有。保留所有权利。