

# 用高斯消元法解线性方程组

北京景山学校 何江舟



# GPA排名系统(CTSC2001)

高等院校往往采用 GPA 来评价学生的学术表现。 传统的排名方式是求每一个学生的平均成绩,以平均成 绩作为依据进行排名。对于不同的课程,选课学生的平 均成绩会受到课程的难易程度等因素的影响,因此这种 排名方式不够合理。

为此,我们需要对排名系统进行这样的改进:对第 i门课的每一个学生的成绩加上一个特定的修正值 di (调整后的成绩不按照百分制),使得经过调整后,该课的平均分等于选该课的所有学生的所有课的平均分。对每一门课都这样调整,使得上述条件对所有课程都满足。

一 你的任务是根据一个年级学生某学年的成绩,通过 上述调整,得出他们的排名。



#### 简要分析

A, :选修第 i 门课的学生的集合

B<sub>i</sub>:第j个学生选修课程的集合

G<sub>ii</sub>:第j个学生第 I 门课的成绩

d : 第 i 门课的修正值

对于第 p 门课,可列出如下关系式:

$$\frac{1}{|A_p|} \sum_{j \in A_p} G_{p,j} + d_p = \frac{1}{\sum_{j \in A_p} |B_j|} \sum_{j \in A_p} \sum_{i \in B_j} (G_{i,j} + d_i)$$

这是关于  $d_i$  ( i=1,2,...,n )的线性方程,我们可以整理出 n 个这样的方程。



# 线性方程组的一般形式

#### 下面是 n 元线性方程组的一般形式:

$$\begin{cases} a_{1,1}x_1 + a_{1,2}x_2 + \dots + a_{1,n}x_n = b_1 \\ a_{2,1}x_1 + a_{2,2}x_2 + \dots + a_{2,n}x_n = b_2 \\ a_{n,1}x_1 + a_{n,2}x_2 + \dots + a_{n,n}x_n = b_n \end{cases}$$

#### 我们可以把它表示为增广矩阵的形式:

$$\begin{bmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \dots & a_{1,n} & b_1 \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \dots & a_{2,n} & b_2 \\ & & \dots & \\ a_{n,1} & a_{n,2} & \dots & a_{n,n} & b_n \end{bmatrix}$$

# 9

# 先看一个例子

×2 ×0.5

×2.5

#### 得出:

$$x_3 = 5.25/(-0.875) = -6$$

$$x_2 = (2-(-1)x_3)/4 = -1$$

$$x_1 = (1-(-1)x_2-3x_3)/2=9$$



# 消元过程

$$egin{pmatrix} a_{1,1}^{(1)} & a_{1,2}^{(1)} & \dots & a_{1,n}^{(1)} & b_1^{(1)} \\ a_{2,1}^{(1)} & a_{2,2}^{(1)} & \dots & a_{2,n}^{(1)} & b_2^{(1)} \\ a_{n,1}^{(1)} & a_{n,2}^{(1)} & \dots & a_{n,n}^{(1)} & b_n^{(1)} \\ \end{pmatrix}$$
 注:用上标  $(k)$  表示 第  $k$  次消元前的状态

第 k 次消元前的状

#### 第1次消元,第1行的乘数: (i=2,3,...,n)

$$m_{i,1} = \frac{a_{i,1}^{(1)}}{a_{1,1}^{(1)}}$$

#### 得到新的增广矩阵:

$$\begin{bmatrix} a_{1,1}^{(1)} & a_{1,2}^{(1)} & \dots & a_{1,n}^{(1)} & b_1^{(1)} \\ & a_{2,2}^{(2)} & \dots & a_{2,n}^{(2)} & b_2^{(2)} \\ & & \dots & \\ & a_{n,2}^{(2)} & \dots & a_{n,n}^{(2)} & b_n^{(2)} \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} a_{i,j}^{(2)} = a_{i,j}^{(1)} - m_{i,1} a_{1,j}^{(1)} \\ b_{i}^{(2)} = b_{i}^{(1)} - m_{i,1} b_{1}^{(1)} \end{cases}$$

$$(i,j=2,3,...,n)$$



# 消元过程

第 k 次消元前的增广矩阵:

 $a_{n,k}^{(k)} \quad \dots \quad a_{n,n}^{(k)} \quad b_n^{(k)}$ 

第 k 次消元,第 k 行的乘数: ( i=k+1,k+2,...,n )

 $m_{i,k} = \frac{a_{i,k}^{(k)}}{a_{k,k}^{(k)}}$ 

增广矩阵的变化: ( i,j=k+1,k+2,...,n )

$$\begin{cases} a_{i,j}^{(k+1)} = a_{i,j}^{(k)} - m_{i,k} a_{k,j}^{(k)} \\ b_i^{(k+1)} = b_i^{(k)} - m_{i,k} b_k^{(k)} \end{cases}$$

第k歩消

元的主行



# 回代过程

#### 最后得到的增广矩阵:

$$\begin{bmatrix} a_{1,1}^{(1)} & a_{1,2}^{(1)} & \dots & a_{1,n}^{(1)} & b_1^{(1)} \\ a_{2,2}^{(2)} & \dots & a_{2,n}^{(2)} & b_2^{(2)} \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & \\ & & & \\ & & & \\ & & \\ & & & \\ & & \\ & & & \\ & & \\ & & &$$

#### 最终结果的计算:

$$x_{i} = \frac{b_{i}^{(i)} - \sum_{j=i+1}^{n} a_{i,j}^{(i)} x_{j}}{a_{i,i}^{(i)}}$$



#### 为什么要选主元素

前面介绍的消元法都是按照自然顺序,即  $x_1$ 、 $x_2$ 、……、 $x_n$ 的顺序消元的。有:

$$m_{i,k} = \frac{a_{i,k}^{(k)}}{a_{k,k}^{(k)}}$$

所以每一次消元的主元素都不能为 0 。如果按照自然顺序消元的过程中出现的  $a_{k,k}^{(k)}=0$  ,那么消元无法继续进行下去。或者  $|a_{k,k}^{(k)}|$  很小,也会严重影响计算精度。



#### 为什么要选主元素

例如(假设运算过程中使用单精度实数):

解得:  $x_1=0$ ,  $x_2=1$ 

这个解与第二个方程差异很大。究其原因,因为消元过程中第一个方程所乘的系数过大,使得上式"吃掉" 了下式,所以在结果中根本无法体现下式。

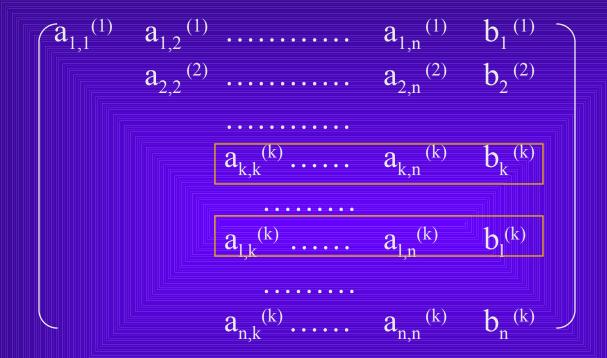
但如果调整一下顺序:

解得:  $x_1=1$ ,  $x_2=1$ , 这个解基本符合原方程

所以每次消元的主元素的绝对值应该尽可能大,使 得与主行相乘的乘数尽可能小。



#### 选主元素



进行第 k 次消元时,将  $a_{k,k}$  一下各元素(包括  $a_{k,k}$ )进行比较,将其中的最大者所在行与第 k 行交换。



#### 无解的情况

如果在消元的过程中,增广矩阵出现这样一行:左侧各未知数的系数都为 0,而右侧的常数项不为 0,则意味着方程组无解。



#### 无数组解的情况

在消元过程中,出现这样一行: 各未知数的系数和常数项都为 0。这相当于少了一个方程,也就是接下来的消元过程中,方程的个数少于未知数的个数,方程要么无解,要么有无数组解。下面讨论对于这样的方程,如何得到一组解。先看这样一个方程:

$$\begin{bmatrix} 4 & 2 & 3 & 9 \\ 2 & 1 & 1 & 4 \\ 2 & 1 & 2 & 5 \end{bmatrix} \qquad \begin{bmatrix} 4 & 2 & 3 & 9 \\ 0 & 0 & -0.5 & -0.5 \\ 0 & 0 & 0.5 & 0.5 \end{bmatrix}$$

如果继续消元(消第2列),必须保证  $a_{2,2}\neq 0$ ,可是第2列中不存在非0的项。



#### 无数组解的情况

只能够把第3列的元素作为第2次消元的主元素, 进行消元:

第 2 次消元得到的元素全部为 0 ,所以第三行元素已失去意义。  $x_2$  没有做过主元素,可随意取值,再进行回代,得到一组可行解。如令  $x_2=0$  ,  $x_3=1$  ,  $x_1=1.5$  。

对于一般的线性方程组,先进行消元,每次消元前找到系数不完全为 0 的列,相应的元素作为此次消元的主元素,直至第 k 次消元时,得到的新元素全部为 0 ,这时把各未知数分为两种: 第 k+1 列至第 n 列对应的未知数,可以将这些未知数随意取值; 第 1 列至第 k 列对应的未知数,这些未知数的值在回代过程中确定。



## 性能分析

时间复杂度: O(n³)

消元 O(n³)

选主元素: O(n²)

回代 O(n²)

空间复杂度: O(n²)

增广矩阵 O(n²)

如使用全选主元素,还需一个存储列与元素对应信息的表,为 O(n)

#### 精度:

由于采用实数运算,另外每一次(第一次除外)消元都要使用以前消元产生的结果,每一次回代都要使用消元结果和其它回代结果,所以累积误差比较严重,该方法只能够求得近似解。但是可以根据具体需要进行相应改进。



# 整数线性方程组的精确解法

前面讨论了对于一般线性方程组通过实数运算得到近似解的算法。而在一些问题中,常常要求精确解,这里讨论一下系数、常数项和解均为整数的线性方程组的精确解法。

前面是用这种方法消元的:

$$m_{i,k} = \frac{a_{i,k}^{(k)}}{a_{k,k}^{(k)}}$$

$$\begin{cases} a_{i,j}^{(k+1)} = a_{i,j}^{(k)} - m_{i,k} a_{k,j}^{(k)} \\ b_i^{(k+1)} = b_i^{(k)} - m_{i,k} b_k^{(k)} \end{cases}$$

显然这里进行的是实数运算。



# 整数线性方程组的精确解法

由于不能够保证 ai,k(k) 是 ak,k(k) 的倍数,要想消元,必须使两行分别乘以一个乘数。

$$m_{i,k} = \frac{[a_{i,k}^{(k)}, a_{k,k}^{(k)}]}{a_{k,k}^{(k)}}$$

$$m'_{i,k} = \frac{[a_{i,k}^{(k)}, a_{k,k}^{(k)}]}{a_{i,k}^{(k)}}$$

$$\begin{cases} a_{i,j}^{(k+1)} = m'_{i,k} a_{i,j}^{(k)} - m_{i,k} a_{k,j}^{(k)} \\ b_i^{(k+1)} = m'_{i,k} b_i^{(k)} - m_{i,k} b_k^{(k)} \end{cases}$$

方程较多时,系数有可能越来越大,到一定程度有可能导致系数越界,因此要随时对各行化简,即把这一行中所有元素除以这些元素的最大公约数。

但是,无论如何,这也保证不了不会发生越界,因此这种算法一般适用于系数、未知数范围较小,未知数 个数较少的方程。



#### 齿轮

你有一套玩具,包括许多不同尺寸的齿轮(至多 2 0 种,假定每一种齿轮有无限多个),每个齿轮最多 100 齿。你希望用它们构造不同比例的传动装置。一个传动装置包括偶数个齿轮,这些齿轮两两一组互相咬合,每一组齿轮都与下一组用轴承相连。用  $\mathbf{c}_1$ 、 $\mathbf{c}_2$ 、.....、 $\mathbf{c}_m$ 表示每组第一个齿轮的齿数,用  $\mathbf{d}_1$ 、 $\mathbf{d}_2$ 、.....、 $\mathbf{d}_m$ 表示每组第二个齿轮的齿数。  $\mathbf{c}: d = \prod_{i=1}^m \frac{C_i}{D_i}$ 

例如你有3种齿轮:6齿、12齿、30齿,你需要实现4:5的传动比例,一种可行的方案是:使用4个齿轮,分2组,第1组的两个分别为12齿、6齿,第2组的两个分别为12齿、30齿。



#### 简要分析

把这些齿轮的齿数设为 a1、a2、……、an,设它们作为 C 类齿轮的数量分别为 e1、e2、……、en,作为 D 类齿轮的数量分别为 f1、f2、……、fn。有如下关系:

$$c: d = \prod_{i=1}^{n} \frac{a_i^{e_i}}{a_i^{f_i}} = \prod_{i=1}^{n} a_i^{e_i - f_i}$$

这时候我们不难发现,一种齿轮同时当作 C 类、 D 类使用是一种浪费。设  $x_i=e_i-f_i$ , $x_i>0$  表示这种齿轮只作为 C 类,  $x_i<0$  表示这种齿轮只作为 D 类。这就转化为解  $x_i$  问题。

我们可以将 c 、d 、 $a_i$  这些值分解质因数。由于  $a_i$  不超过 100 ,所以  $a_1 \dots a_n$  能够分解为的质因数不超过 25 种。另外,如果 c 或 d 中包括这以外的质因数,显然问题无



## 简要分析

设  $g_{r,i}$  为质数 r 在  $a_i$  的质因数分解中的指数,  $c_r$  、 $d_r$  分别为质数 r 在 c 、d 中的质因数分解中的指数。有如下关系:

$$2^{(x_1g_{2,1}+x_2g_{2,2}+...+x_ng_{2,n})=2^{(c_2-d_2)}$$

$$3^{(x_1g_{3,1}+x_2g_{3,2}+...+x_ng_{3,n})=3^{(c_3-d_3)}$$

. . . . . . . . . . . .

这完全可以表示为关于指数的等式,即:

$$g_{2,1}x_1+g_{2,2}x_2+\ldots+g_{2,n}x_n=c_2-d_2$$

$$g_{3,1}x_1+g_{3,2}x_2+\ldots+g_{3,n}x_n=c_3-d_3$$

• • • • • • • • • • •

$$g_{97,1}X_1+g_{97,2}X_2+\ldots+g_{97,n}X_n=c_{97}-d_{97}$$

当然还有一个约束条件:

$$x_1 + x_2 + \dots + x_n = 0$$

这就完全转化为了解线性方程组的问题,而且这需



#### 小结

0

高斯消元法是一种比较简单、适用范围较广的有效 算法,但在实际应用中,我们往往需要具体问题具体分析,对这样的标准算法进行改进,才能满足我们的需要

