	Hovering							Moving					
CI	0.00	0.00	0.17	0.62	1.00	1.00	0.00	0.01	0.18	0.56	1.00	1.00	
SRR	0.00	0.40	0.83	1.00	1.00	1.00	0.04	0.47	0.87	1.00	1.00	1.00	
SAVIOR	0.02	0.05	0.72	0.80	1.00	1.00	0.00	0.08	0.67	0.86	1.00	1.00	$OA_{Gyro}^{2/3}$
VIMU-CS	0.00	0.02	0.50	0.72	1.00	1.00	0.00	0.05	0.35	0.64	1.00	1.00	0
VIMU	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	
CI	0.00	0.03	0.19	0.39	1.00	1.00	0.00	0.00	0.16	0.55	1.00	1.00	
SRR	0.01	0.38	0.76	0.98	1.00	1.00	0.00	0.29	0.83	1.00	1.00	1.00	
SAVIOR	0.00	0.07	0.49	1.00	1.00	1.00	0.00	0.09	0.56	1.00	1.00	1.00	$OA_{Gyro}^{3/3}$
VIMU-CS	0.00	0.00	0.07	0.94	1.00	1.00	0.00	0.04	0.17	0.89	1.00	1.00	9
VIMU	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	
CI	0.99	0.99	1.00	1.00	1.00	1.00	0.99	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	
SRR	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	OA,
SAVIOR	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	13/3 ICM20602
VIMU-CS	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	602
VIMU	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	
CI	0.00	0.09	0.93	1.00	1.00	1.00	0.00	0.18	1.00	1.00	1.00	1.00	
SRR	0.00	0.00	0.00	0.00	1.00	1.00	0.00	0.00	0.00	0.00	1.00	1.00	Q
SAVIOR	0.00	0.00	1.00	1.00	1.00	1.00	0.00	0.00	1.00	1.00	1.00	1.00	OA 3/3 ICM20689
VIMU-CS	0.00	0.00	1.00	1.00	1.00	1.00	0.00	0.00	1.00	1.00	1.00	1.00	)689
VIMU	0.00	1.00	1.00	1.00	1.00	1.00	0.00	0.99	1.00	1.00	1.00	1.00	
,	0.04 0.06 0.08 0.1 0.3 0.6 0.04 0.06 0.08 0.1 0.3 Gyro Deviation (rad/s) Gyro Deviation (rad/s)								0.6	•			
0.0		0.2 0.4					0.6 0.8				1.0		