## 一、填空题(本大题共10题,每小题1分,共10分)

<u>静止电荷</u>, 变化的磁场。 0 ;  $\oint_L \vec{E}_{\text{NJE}} \cdot d\vec{l} = -\iint_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S}$ ;

$$\oint_{S} \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{1}{\varepsilon_{o}} \sum_{S \nmid j} q_{i} , \quad \underline{0} \quad \underline{\circ}$$

- 1、变化的电场,产生磁场的规律相同。
- 2、\_\_0\_\_\_; \_\_变弱\_\_\_\_

## 二、解:根据牛顿第二定律

$$mg - Av = m\frac{dv}{dt}$$
 (4  $\%$ )

$$dt = \frac{mdv}{mg - Av}$$

$$t = -\frac{m}{A}\ln(\text{mg} - A \,\text{v}) + C \tag{2 }$$

## 当 t=0 时,v=0,所以

$$C = \frac{m}{4} \ln(\text{mg}) \tag{2分}$$

$$v = \frac{mg}{A} (1 - e^{-\frac{A}{m}t})$$
 (2分)

三、解:1)设 O 点振动为:

$$y = A\cos(\omega t + \phi)$$

$$\therefore t = 0$$
时, $y = 0$ 

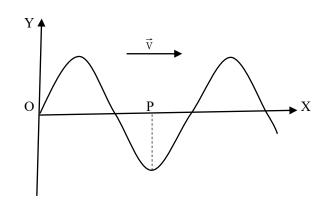
$$\therefore 0 = A \cos \phi$$

$$\phi = \pm \frac{\pi}{2}$$

因为 $\Delta t$  后, y<0, 故



2) O与P的相位差为



【4分】

$$\Delta \varphi = \frac{x_2 - x_1}{\lambda} 2\pi = \frac{\frac{3}{4}\lambda}{\lambda} \cdot 2\pi = \frac{3}{2}\pi$$

$$\therefore \varphi_o - \varphi_P = \frac{3}{2}\pi$$

$$\varphi_P = \varphi_o - \frac{3}{2}\pi = \frac{\pi}{2} - \frac{3}{2}\pi = -\pi$$

【4分】

3)

$$y = A\cos[\omega(t - \frac{x}{v}) + \frac{\pi}{2}]$$

【2分】

四、

解:物体处于平衡位置时,弹簧伸长 $l_0$ :

$$mg \sin \theta = kl_0$$

(1)

物体在任一点的运动学方程:

$$m\frac{d^2x}{dt^2} = mg\sin\theta - T_1$$

(2) (1分)

对滑轮有: 
$$\frac{1}{2}MR^2\beta = T_1R - T_2R$$

(2分)

$$\frac{d^2x}{dt^2} = R\beta$$

(1分)

$$T_2 = k(\mathbf{x} + l_0)$$

(1分)

(1)(3)(4)(5)代物(2)求解得:

$$\frac{d^2x}{dt^2} = -\frac{k}{\frac{1}{2}M + m}x = -\omega^2 x$$

与简谐振动动力学方程形式一致,证明是简谐振动。

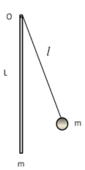
振动的角频率为 $\omega = \sqrt{\frac{2k}{M+2m}}$  (可以不明确给出角频率) (4分)

五、解: 小球从释放到与直杆相碰, 机械能守恒, 完全弹性碰撞:

$$\frac{1}{2}$$
mv<sup>2</sup>= $\frac{1}{2} \times \frac{1}{3}$ mL<sup>2</sup> $\omega^2$ 

小球与直杆碰撞, 角动量守恒

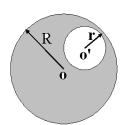
$$\text{mv } l = \frac{1}{3} \text{mL}^2 \omega$$



$$l = \frac{\sqrt{3}}{3}L\tag{2 }$$

六、(10 分) 半径为 R 电荷体密度为 $\rho$ 的均匀带电球内有一半径为 r 的球形空腔,求球形空腔内的电场分布,并简单说明其分布规律。

解:该带电体系可看做电荷密度为 $\rho$ ,半径为R的带电大球体和一个电荷密度为 $-\rho$ ,半径为r的带小电球体的叠加。(1分)



在空腔内任选一点 P,做矢量 OP、O P和OO。

由高斯定理可得:

大球体在 P 点产生的电场为: 
$$\vec{E}_1 = kQ \frac{\overrightarrow{OP}}{R^3} = \frac{\rho}{3\varepsilon_0} \overrightarrow{OP}$$
 (3 分)

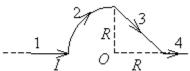
小球体在 P 点产生的电场为: 
$$\vec{E}_2 = -kQ \frac{\overrightarrow{OP}}{R^3} = -\frac{\rho}{3\varepsilon_0} \overrightarrow{OP}$$
 (3 分)

整个带电体系在 P 点产生的电场为:

$$\vec{E}_1 + \vec{E}_2 = \frac{\rho}{3\varepsilon_0} \overrightarrow{OP} - \frac{\rho}{3\varepsilon_0} \overrightarrow{OP} - \frac{\rho}{3\varepsilon_0} \overrightarrow{OP} = \frac{\rho}{3\varepsilon_0} (\overrightarrow{OP} - \overrightarrow{OP}) = \frac{\rho}{3\varepsilon_0} \overrightarrow{OO} (2 \ \%)$$

由于 P 点实在空腔内任选的,而这一结果与 P 点的位置无关,因此空腔内的电场为均匀电场。 (1分)

七、解:将导线分成 1、2、3、4 四部份,各部分在 O 点产生的磁感强度设为  $B_1$ 、 $B_2$ 、 $B_3$ 、 $B_4$ .根据叠加原理 O 点的磁感强度为:



$$\vec{B} = \vec{B}_1 + \vec{B}_2 + \vec{B}_3 + \vec{B}_4$$

$$\vec{B}_1 \setminus \vec{B}_4 + \vec{B}_2 + \vec{B}_3 + \vec{B}_3$$

$$B_2 = \frac{1}{4} \left( \frac{\mu_0 I}{2R} \right)$$

$$\vec{B} = \vec{B}_2 + \vec{B}_3$$

$$(2 \%)$$

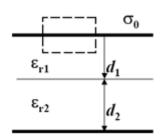
$$B_3 = \frac{\mu_0 I}{4\pi a} (\sin \beta_2 - \sin \beta_1) = \frac{\sqrt{2}\mu_0 I}{4\pi R} \sqrt{2} = \mu_0 I / (2\pi R)_{\hat{\mathcal{T}}} = (3 \%)$$

$$B = \frac{\mu_0 I}{8R} + \frac{\mu_0 I}{2\pi R} = \frac{\mu_0 I}{2R} \left( \frac{1}{4} + \frac{1}{\pi} \right)$$

$$\therefore \qquad (2 \%)$$

八、

解: (1)设两电介质中场强分别为E<sub>1</sub>和E<sub>2</sub>, 选如图所示的上下底面面积均为S'的柱 面为高斯面,上底面在导体中,下底面 在电介质中,侧面的法线与场强垂直, 柱面内的自由电荷为



$$\sum Q_0 = \sigma_0 S'$$

根据高斯定理

$$\iint_{S_1} ar{D} \cdot dar{S} = DS_1 = \sigma_0 S_1$$
  
所以  $D = \sigma_0$ 

电介质中的电场强度

$$E_1 = \frac{D}{\varepsilon_0 \varepsilon_{r1}} = \frac{\sigma_0}{\varepsilon_0 \varepsilon_{r1}}$$

$$E_2 = \frac{D}{\varepsilon_0 \varepsilon_{r2}} = \frac{\sigma_0}{\varepsilon_0 \varepsilon_{r2}}$$

两极板的电势差为

$$U = \int \bar{E} \cdot d\bar{l} = E_1 d_1 + E_2 d_2$$

$$= \frac{\sigma_0}{\varepsilon_0} \left( \frac{d_1}{\varepsilon_{r1}} + \frac{d_2}{\varepsilon_{r2}} \right)$$

电容

$$C = \frac{Q_0}{U} = \frac{\varepsilon_0 \varepsilon_{r1} \varepsilon_{r2} S}{\varepsilon_{r1} d_2 + \varepsilon_{r2} d_1} \qquad 4 \ \%)$$

(2) 分界面处第一层(上层) 电介质的极化电荷面密度为:

$$\sigma_1' = P_1 = (\varepsilon_{r1} - 1)\varepsilon_0 E_1 = \frac{\varepsilon_{r1} - 1}{\varepsilon_{r1}} \sigma_0$$
(2 \(\frac{\psi}{2}\))

第二层(下层)电介质的极化电荷面密度为:

$$\sigma_2' = -P_2 = -(\varepsilon_{r2} - 1)\varepsilon_0 E_2 = -\frac{\varepsilon_{r2} - 1}{\varepsilon_{r2}}\sigma_0$$

(3) 电位移矢量为:

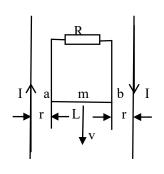
$$D_{1} = D_{2} = D = \sigma_{0} \tag{2 \%}$$

九、解:(1)(4分)取 ab 中点为坐标原点,x 处线元 dx 处的磁场为:

$$B=B_1+B_2=\frac{\mu_0 I}{2\pi} \left( \frac{1}{r+\frac{L}{2}+x} + \frac{1}{r+\frac{L}{2}-x} \right)$$

Dx 上的动生电动势:

$$d\zeta = vBdx = \frac{\mu_0 I v}{2\pi} \left( \frac{dx}{r + \frac{L}{2} + x} + \frac{dx}{r + \frac{L}{2} - x} \right)$$



整个金属杆上的电动势为:  $\zeta = \int_{-1/2}^{L/2} \mathrm{d}\zeta = \frac{\mu_0 \mathrm{I} \, \nu}{\pi} \ln \frac{r + L}{r}$ ,方向从 a 到 b

(2) (2分) 
$$I = \frac{\zeta}{R} = \frac{\mu_0 \Gamma v}{\pi R} \ln \frac{r + L}{r}$$
,方向从 a 到 b

(3)(4分)x处线元dx受磁场力为:

dF=IBdx=
$$\frac{\mu_0^2 I^2 v}{2\pi^2 R} \ln \frac{r+L}{r} \cdot (\frac{1}{r+\frac{L}{2}+x} + \frac{1}{r+\frac{L}{2}-x}) dx$$

$$F = \int_{-L/2}^{L/2} dF = \frac{\mu_0^2 I^2 v}{\pi^2 R} (\ln \frac{r+L}{r})^2$$
,方向向上。

十、解: (1)选半径为r的同心圆为安

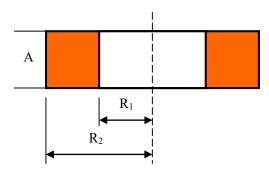
培环路。

$$\oint \vec{H} \cdot d\vec{l} = N$$

$$H2\pi r = NI$$

$$H = \frac{NI}{2\pi r}$$

$$B = \mu H = \frac{\mu NI}{2\pi r}$$
(4 \(\frac{\psi}{2}\))



**(2)** 

$$dW = \frac{1}{2}BHdV = \frac{\mu N^2 I^2}{8\pi^2 r^2} 2\pi r A dr = \frac{\mu N^2 I^2 A}{4\pi} \frac{dr}{r}$$

$$W = \int_{R_1}^{R_2} dW = \int_{R_1}^{R_2} \frac{\mu N^2 I^2 A}{4\pi} \frac{dr}{r} = \frac{\mu N^2 I^2 A}{4\pi} \int_{R_1}^{R_2} \frac{dr}{r} = \frac{\mu N^2 I^2 A}{4\pi} \ln \frac{R_2}{R_1}$$
(4 \(\frac{1}{2}\))

(3)根据自感中的磁能:

$$W = \frac{1}{2}LI^{2}$$

$$L = \frac{2W}{I^{2}} = \frac{\mu N^{2}A}{2\pi} \ln \frac{R_{2}}{R_{1}}$$
(2  $\%$ )