

监督学习 --回归

万永权

目录

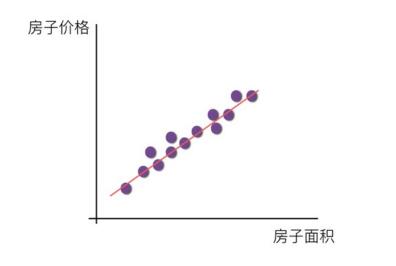
CONTENTS

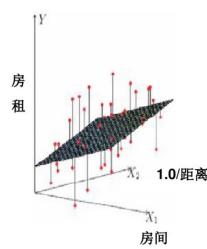
- 1. 回归问题概述
- 2. 回归问题的算法
- 3. 回归问题案例



回归

- 回归属于监督学习中的一类任务。 该任务的核心思想是从**连续型的统计数据**中得到数学模型,然后将该数学模型用于预测或者分类。
- 回归方法处理的数据可以是一维的,也可以是 多维的。







回归(Regression)

- ◆英国人类学家<mark>高尔登</mark>(Francis Galton)首次在《自然遗传》一书中,提出并阐明了"相关"和"相关系数"两个概念,为相关论奠定了基础。
- ◆1870年,他和英国统计学家Karl Pearson对上千个家庭的身高、 臂长、拃长做了测量,发现:
- ◆儿子身高(Y)与父亲身高(X)存在<mark>线性关系</mark>: ▶Y = 0.516X + 33.73
- ◆ Galton 将这种身高<mark>趋向于种族稳定</mark>的现象称为"回归"。

回归

- ◆"回归"成为表示变量之间某种数量依存关系的统计学术语
- ◆机器学习中的"回归",借鉴了统计学中的同名术语
- ◆机器学习中回归任务的实现,采用了机器学习中的一套规则、实现方法和评价标准,这些与统计学有着很大的不同



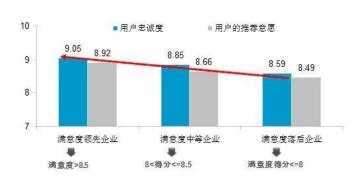
回归的应用

回归分析简单有效,应用十分广泛,包括:

- ◆广告点击率的预估、
- ◆大型网站的容量规划、
- ◆用户满意度的分析等等。

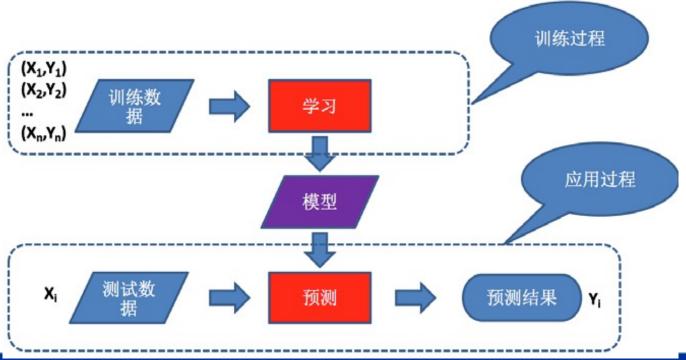






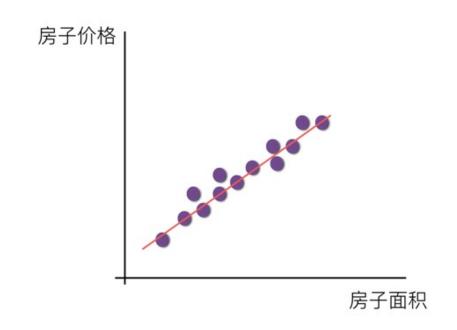
回归

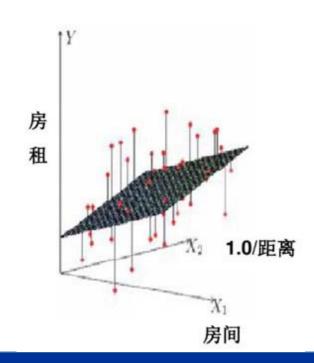
- ◆回归分析研究的主要是因变量(目标)和自变量(特征)之间的 定量依存关系。
- ◆按数量依存关系的类型,可分为线性回归分析和非线性回归分析。
- ◆学习过程如下:



回归

- ◆根据自变量的个数,回归可以分为:
 - ▶一元回归分析
 - ▶多元回归分析



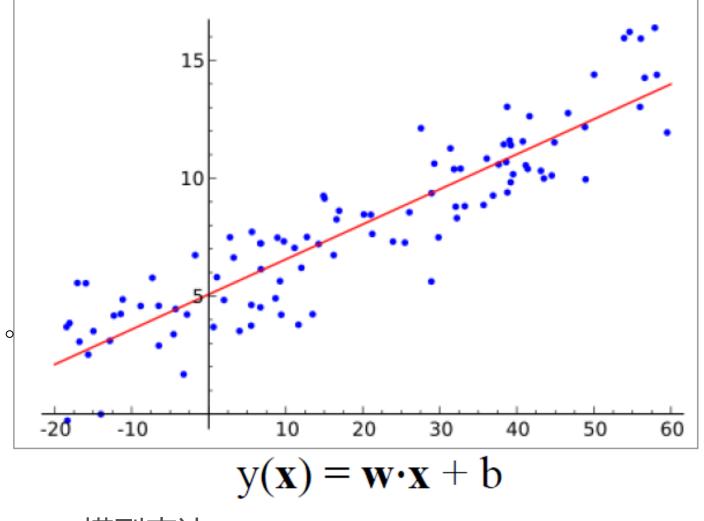


(1) 线性回归

- \rightarrow 线性回归模型: $y = w^T x + e$,其中 w^T 是模型参数向量的转置,e表示误差。
- ➤ 研究一个因变量与一个或多个自变量间多项式的回归分析方法, 称为多项式回归。
- ▶ 如果自变量只有一个时, 称为一元多项式回归;
- ▶ 如果自变量有两个或两个以上时, 称为多元多项式回归。
- \triangleright 若一个因变量与一个或多个自变量间是非线性关系,例如, $y(x) = w_2 x^2 + w_1 x + e$,则称为**非线性回归**。
- ▶ 在一元多项式回归分析中,若一个自变量和一个因变量的关系可用一条直线近似表示, 这种回归称为一元线性回归,即找一条直线来拟合数据。
- ▶ 如果在多元多项式回归分析中,一个因变量和多个自变量之间是线性关系,则称为多元线性回归。

线性回归

- ◆ 线性回归中,采用具有如下特征的函数对观测数据进行建模:
 - ▶ 该函数是模型参数的线性组合;
 - ▶ 该函数取决于一个(一元线性回归) 或多个独立自变量(多元线性回归)



模型表达: $y(x,w)=w_{l}x_{l}+...+w_{n}x_{n}+b$



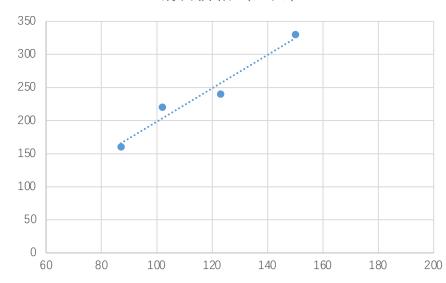




假设有房屋销售的数据:

面积
(平方米)销售价格
(万元)12324015033087160102220

销售价格(万元)





房屋的价格与面积、卧室数目、地铁、电梯等有关系,这些称为特征。假设我们的房屋价格仅仅与面积有关系,那么我们如何找出房屋价格和面积之间的关系呢?

			180	1				•	•	200 -						•
训练样本	房屋面积	价格	160	-						180 -					•/	/
1	:60	70	ψ 140				•			ب 160 -						
2	:80	90	e pri			•				9 140 -						
3	100	130	shod 120	1						120 -						
4	:120	150	100	-									_			
5	140	175	80		•					100 -						
6	160	180		•						80 -	•/					
				60	80	100 hous	120 e size	140	160		60	80	100 hous	120 se size	140	160



- 寻找 X 和 Y 之间的线性关系
 - 其中 X 只有一维数据

$$Y = \theta_0 + \theta_1 * X$$



- **⑩** θ_0 和 θ_1 均称为 参数
 - 一元线性回归的任务就是通过给定的训练数据,来获得最佳的参数值, 这个过程称为"学习",从数据中学习。
 - 参数决定了回归直线相对于训练集的准确程度,即,模型预测值与训练 集中实际值之间的差距,称为误差。
 - 学习的目的是为了获得参数的最优值,从而完成模型的构建。



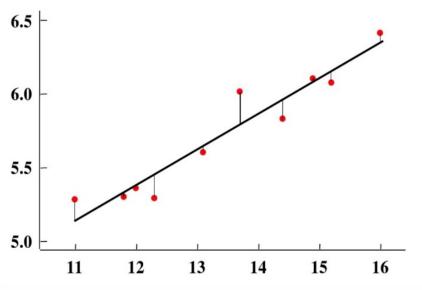


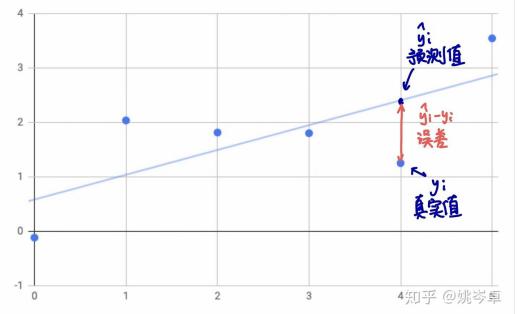
如何确定参数 θ_0 和 θ_1 呢?

常采用的策略是误差平方和最小化准则,即

$$J(\theta) = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{m} (\hat{Y}(i) - Y(i))^{2}$$
$$min_{\theta} J_{\theta}$$

 $\hat{Y} - Y$ 为残差: 实测点到回归直线的纵向距离









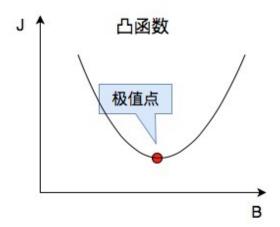
问题转化为求 J_{θ} 的最小值问题。

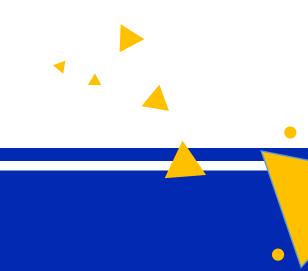
步骤包括:

- 1. 对目标函数求导;
- 2. 令其导数为0, 求得极值。

如果该函数是凸函数,极值点就是最值点。

这就是著名方法——最小二乘法的基本思想。





直接计算法

一元线性回归方程

- ◆设一元线性回归方程为 $\hat{y} = \alpha x + \beta$
- ◆数据样本点为 (x_1, y_1), (x_2, y_2), · · · · , (x_n, y_n)
- ◆要使得这 n 个样本点落在在一元线性回归方程附近,不妨假设 误差为 ε ,使得每个样本点都落在一元线性回归方程上。
- lackbox 因此 $\hat{y}_i = y_i + \varepsilon_i$ 恒成立。
- ◆回归直线应满足的条件是:全部观测值与对应的回归估计值的误 差平方和最小. 即:

$$egin{argmin} rg \min_{lpha,eta} \sum_{i=1}^n arepsilon_i^2 &= rg \min_{lpha,eta} \sum_{i=1}^n (y_i - \hat{y_i})^2 \ &= rg \min_{lpha,eta} \sum_{i=1}^n (y_i - lpha x_i - eta)^2 \ \end{aligned}$$

- $lack \Rightarrow J(lpha,eta) = \sum_{i=1}^n (y_i lpha x_i eta)^2$ 原问题就转化为求关于 α 和 β 二元函数J的极 小值的问题。
- ◆由微积分相关知识可知:

关于α的导数

$$egin{aligned}
abla_lpha J(lpha,eta) &= -2\sum_{i=1}^n (y_i-lpha x_i-eta)x_i \ &= -2\sum_{i=1}^n x_iy_i + 2lpha\sum_{i=1}^n x_i^2 + 2eta\sum_{i=1}^n x_i \end{aligned}$$

关于 β 的导数

$$egin{aligned}
abla_eta J(lpha,eta) &= -2\sum_{i=1}^n (y_i - lpha x_i - eta) \ &= -2\sum_{i=1}^n y_i + 2lpha\sum_{i=1}^n x_i + 2neta \end{aligned}$$

◆然后令 $\nabla_{\alpha}J(\alpha,\beta)=0$ 和 $\nabla_{\beta}J(\alpha,\beta)=0$ 即可求出 α 、 β 的值。

$$egin{aligned}
abla_{eta} J(lpha,eta) &= 0 \ \Rightarrow \sum_{i=1}^n y_i &= lpha \sum_{i=1}^n x_i + neta \ &\Rightarrow ar{y} &= lpha ar{x} + eta \end{aligned}$$

$$egin{aligned}
abla_{lpha} J(lpha,eta) &= 0 \ \Rightarrow \sum_{i=1}^n x_i y_i &= lpha \sum_{i=1}^n x_i^2 + eta \sum_{i=1}^n x_i \ &\Rightarrow lpha &= rac{\sum_{i=1}^n (x_i y_i - ar{y} x_i)}{\sum_{i=1}^n (x_i^2 - ar{x} x_i)} = rac{\sum_{i=1}^n x_i y_i - rac{1}{n} (\sum_{i=1}^n x_i) (\sum_{i=1}^n y_i)}{\sum_{i=1}^n x_i^2 - rac{1}{n} (\sum_{i=1}^n x_i) (\sum_{i=1}^n x_i)} \ &= rac{\sum_{i=1}^n (x_i - ar{x}) (y_i - ar{y})}{\sum_{i=1}^n (x_i - ar{x})^2} \end{aligned}$$



偏差与方差

教材P163

低偏差

低方差

(精确)

高方差

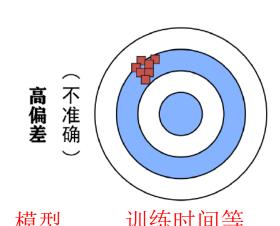
(不精确)



- 描述模型预测值与实 际值之间的偏离关系

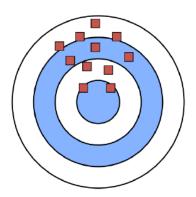
◆方差

- 描述模型预测值的变化范围
- 偏差-方差权衡
- 过拟合:对噪声过于敏感,方差大→增加表示/有效容量
- 欠拟合:对噪声过于不敏感,偏差大→降低表示/有效容量











方差和协方差

- ■协方差(Covariance)在概率论和统计学中用于衡量两个变量的总体误差。 而方差是协方差的一种特殊情况,即当两个变量是相同的情况。
- ■可以通俗的理解为:两个变量在变化过程中是同方向变化?还是反方 向变化?同向或反向程度如何?
 - ●你变大,同时我也变大,说明两个变量是同向变化的,这时协方差就是正的。
 - ●你变大,同时我变小,说明两个变量是反向变化的,这时协方差就是负的。
 - ●从数值来看,协方差的数值越大,两个变量同向程度也就越大。反之亦然。

最小二乘法

- ◆最小二乘法(又称最小平方法)是一种数学<u>优化</u>技术。它通过最小化误差的平方和寻找数据的最佳<u>函数</u>匹配。
- ◆利用最小二乘法可以简便地求得未知的数据,并使得这些求得的数据与实际数据之间误差的平方和为最小。
- ◆基本思路是: 令

$$f\left(x
ight)=a_{1}arphi_{1}\left(x
ight)+a_{2}arphi_{2}\left(x
ight)+\cdots+a_{m}arphi_{m}\left(x
ight)$$

其中, $\varphi(x)$ 是事先选定的一组线性无关的函数,

 α_k 是待定系数 , $(k=1,2,\cdots,m,m< n)$

拟合准则是使 y_i ($i = 1,2,\dots,n$)与 $f(x_i)$ 的距离 δ_i 的平方和最小。

从样本数据出发推导损失函数

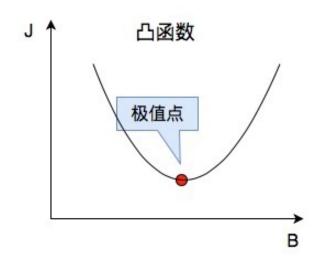
在样本数据中 $y^{(i)}$ 是实际存在值而 $h_{\theta}(x^{(i)})$ 对应的是模型预测值,显然如果想要模型预测的效果好,那么对应的误差就要小,假设函数在任意样本点的误差为 $|h_{\theta}(x^{(i)}) - y^{(i)}|$ 则 m 个样本点的误差和为 $\sum_{i=1}^m |h_{\theta}(x^{(i)}) - y^{(i)}|$,因此问题就转化为求解 $\underset{\theta}{\operatorname{arg\,min}} \sum_{i=1}^m |h_{\theta}(x^{(i)}) - y^{(i)}|$

为了后续求解最优值(绝对值函数不好求导), 所以损失函数采用了误差平方和的形式

$$rg\min_{ heta} \sum_{i=1}^m (h_{ heta}(x^{(i)}) - y^{(i)})^2$$
 .

回归

- ◆问题转化为求 J_{θ} 的最小值问题。
- ◆步骤包括:
- ◆1. 对目标函数求导;
- ◆2. 令其导数为0, 求得极值。
- ◆如果该函数是凸函数,极值点就是最值点。
- ◆这就是著名方法——最小二乘法的基本思想。



梯度下降算法



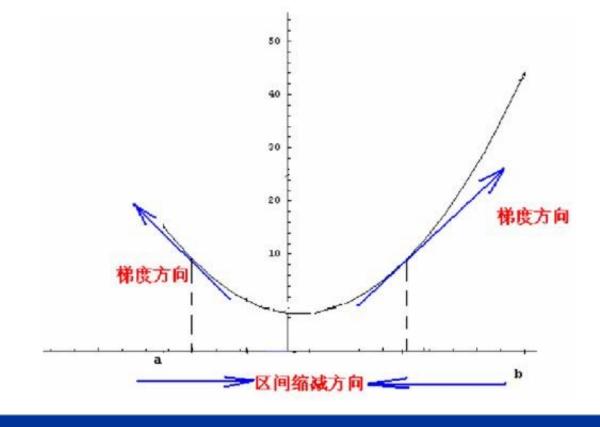
梯度下降法是一种迭代算法,迭代更新参数θ的值,逐步实现目标函数的极小化。

具体的更新过程如下:

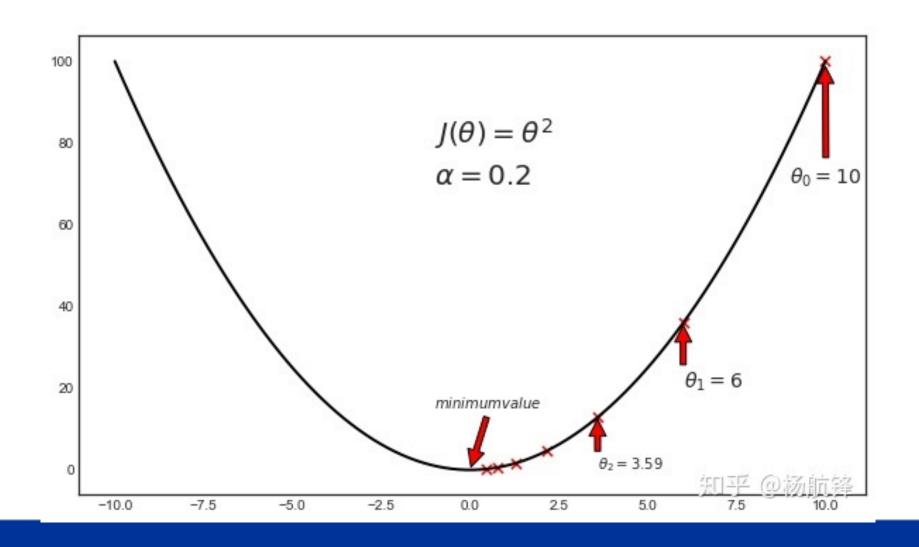
- 1. 随机初始化参数 θ
- 2. 迭代新的 θ 使得 $J(\theta)$ 更小

$$\frac{\partial J(\Theta)}{\partial \theta_j} = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m (y^i - h_{\theta}(x^i)) x_j^i$$
$$\theta_j := \theta_j - \alpha \frac{\partial J(\Theta)}{\partial \theta_j}$$

- 3. 如果 $J(\theta)$ 能够继续减少,则返回 2
- α 为步长 (学习速率) : 超参数



梯度下降法





参数与超参数



参数就是模型内部的配置变量,可以用数据估计它的值。 参数有以下特征:

- 进行模型预测时需要模型参数;
- 模型参数值可以定义模型功能;
- 模型参数用数据估计或数据学习得到;
- 模型参数一般不由实践者手动设置;
- 模型参数通常作为学习模型的一部分保存。

通常使用优化算法估计模型参数,优化算法是对参数的可能值进行的一种有效 搜索。



参数与超参数



模型超参数是模型外部的配置,其值不能从数据估计得到。

具体特征有:

- 超参数常应用于估计模型参数的过程中;
- 超参数通常由实践者直接指定;
- 超参数通常可以使用启发式方法来设置;
- 超参数通常根据给定的预测建模问题而调整。

对于给定的问题,无法知道模型超参数的最优值。

但可以使用经验法则来探寻其最优值,或复制用于其它问题的值,也可以通过反复试验的方法。



梯度下降法求解凸优化问题

◆梯度下降算法不一定能够找到全局的最优解,有可能是一个局部最优解。然而,如果损失函数是凸函数,那么梯度下降法得到的解就一定是全局最优解

线性回归算法

岭回归

lasso回归

$$\frac{\min_{w} \frac{1}{2n} \|Xw - y\|_{2}^{2} + \alpha \|w\|_{2}}{\|x - y\|_{2}^{2}} + \alpha \|w\|_{2}$$

ElasticNet回归

$$\frac{\min}{w} \|Xw - y\|_{2}^{2} + \alpha \|w\|_{2}^{2} \quad \frac{\min}{w} \frac{1}{2n} \|Xw - y\|_{2}^{2} + \alpha \|w\|_{1} \quad \frac{\min}{w} \frac{1}{2n} \|Xw - y\|_{2}^{2} + \alpha \rho \|w\|_{1} + \frac{\alpha(1-\rho)}{2} \|w\|_{2}^{2}$$

多项式回归

$$\hat{y}(w, x) = w_0 + w_1 x_1 + w_2 x_2$$

$$\hat{y}(w,x) = w_0 + w_1 x_1 + w_2 x_2 + w_3 x_1 x_2 + w_4 x_1^2 + w_5 x_1^2$$

$$z = [x_1, x_2, x_1x_2, x_1^2, x_2^2]$$

$$\hat{y}(w,x) = w_0 + w_1 z_1 + w_2 z_2 + w_3 z_3 + w_4 z_4 + w_5 z_5$$

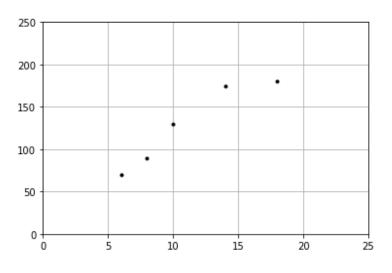


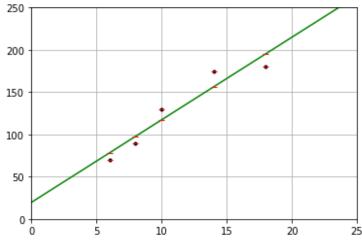


@ 用给定的数据来建立披萨的价格与其大小之间 的线性回归方程。

序号	披萨直径	披萨价格
1	6	70
2	8	90
3	10	130
4	14	175
5	18	180







线性回归方程:

$$y = 19.66 + 9.76 * x$$
$$\theta_0 \qquad \theta_1$$



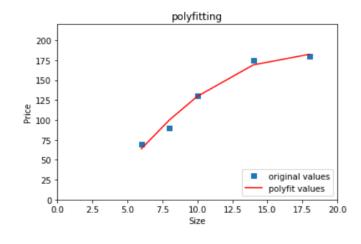




● 一元线性回归 ●



可以引入 x 的二次项,使用含有3个参数的多项式回归方程 (n=2)



```
In [32]: runfile('C:/Users/ld/.spyder-py3/PizzaSizeAndPriceQuadratic.py', x is:
    [ 6 8 10 14 18]
y is:
    [ 70 90 130 175 180]
f1 is:
    [ -0.82022921 29.56156716 -83.97654584]
p1 is:
    2
-0.8202 x + 29.56 x - 83.98
yvals is:
    [ 63.86460554 100.02132196 129.61620469 169.12046908 182.37739872]
In [33]:
```



● 一元线性回归 ▶



- 引入x的二次项之后的回归方程是: $y = -0.8202 x^2 + 29.56 x - 83.98$
 - 该模型还是线性回归模型吗?



● 一元m次多项式回归方程:

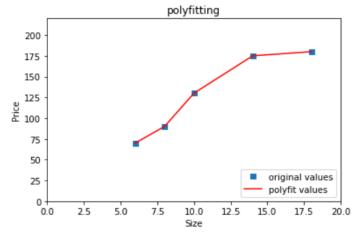
$$y = \theta_0 + \theta_1 x + \theta_2 x^2 + \dots + \theta_m x^m$$

● 多项式回归模型是线性回归模型的一种, 此时回归方程关于回归系数是线性的,并 不是说只能使用x的一次项。





继续引入 x 的高次方项 (n = 4) 含有 5 个参数



```
Console 1/A ×
0.04297 \times - 2.128 \times + 36.89 \times - 251.7 \times + 656.2
yvals is :
 [ 70. 90. 130. 175. 180.]
 In [36]: runfile('C:/Users/ld/.spyder-py3/PizzaSizeAndPriceQuadratic.py'
x is:
 [ 6 8 10 14 18]
y is:
 [ 70 90 130 175 180]
 [ 4.29687500e-02 -2.12760417e+00 3.68906250e+01 -2.51739583e+02
  6.56250000e+02]
 p1 is :
 0.04297 \times -2.128 \times +36.89 \times -251.7 \times +656.2
yvals is :
 [ 70. 90. 130. 175. 180.]
```

(2) 逻辑回归

- 逻辑回归又称为逻辑回归分析,是通过历史数据的表现对未来结果发生的概率进行预测。
- ▶ 尽管逻辑回归输出的是实数值,但本质上它是一种分类方法,而不是回归方法。
- ▶ 逻辑回归的自变量可以有一个,也可以有多个。
- ▶ 逻辑回归的因变量可以是二分类,也可以是多分类。二分类更为常用,也更容易解释。
- ➤ 若采用sigmoid函数计算概率,令阈值为0.5,则完成二分类任务。

$$f(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}}$$

➤ 若采用softmax函数计算概率,则逻辑回归可完成多分类任务。

$$f(x_i) = \frac{e^{x_i}}{\sum_{k=1}^{M} e^{x_k}} \quad i=1,\dots,M \quad ; \quad M$$
为类别数

输出的实数表示未知样本 x 属于某一类别的概率.

线性回归与逻辑回归的异同点

- ◆ 线性回归与逻辑回归的**区别**在于:
 - ▶ 线性回归用于预测连续值,其输出的值域是实数集,其模型是线性的;
 - ▶ 逻辑回归主要用于解决分类问题,其输出的值域为[0,1],其模型是 非线性的。
- ◆ 线性回归与逻辑回归的**共同点**在于:

 两者的输入数据既可以是连续的值,也可以是离散的值。