

UNIVERSITAS SUMATERA UTARA FAKULTAS ILMU KOMPUTER DAN TEKNOLOGI INFORMASI

PROGRAM STUDI SI TEKNOLOGI INFORMASI

Jalan Alumni No. 3 Gedung C, Kampus USU Padang Bulan, Medan 20155 Telepon/Fax: 061-8210077 | Email: tek.informasi@usu.ac.id | Laman: http://it.usu.ac.id

FORM PENGAJUAN JUDUL Nama : Putrija Br. Malau NIM : 211402063 Judul diajukan oleh* Dosen Mahasiswa Bidang Ilmu (tulis dua bidang) 1. Data Science and Intelligent System Computer Graphics and Vision O Ditolak Uji Kelayakan Judul** Diterima Hasil Uji Kelayakan Judul: Calon Dosen Pembimbing I: Umaya Ramadhani Putri Nasution S.TI., M.Kom. Paraf Calon Dosen Pembimbing I (Jika judul dari dosen maka dosen tersebut berhak menjadi pembimbing I) Calon Dosen Pembimbing II: Annisa Fadhillah Pulungan S.Kom., M.Kom.

Medan, 04 Februari 2025 Ka. Laboratorium Penelitian,

* Centang salah satu atau keduanya

** Pilih salah satu

(Fanindia Purnamasari S.TI., M.IT.)

NIP. 198908172019032023



UNIVERSITAS SUMATERA UTARA FAKULTAS ILMU KOMPUTER DAN TEKNOLOGI INFORMASI

PROGRAM STUDI S1 TEKNOLOGI INFORMASI

Jalan Alumni No. 3 Gedung C, Kampus USU Padang Bulan, Medan 20155 Telepon/Fax: 061-8210077 | Email: tek.informasi@usu.ac.id | Laman: http://it.usu.ac.id

	RINGKASAN JUDUL YANG DIAJUKAN					
Semua kolom di bawah ini diisi oleh mahasiswa yang sudah mendapat judul						
Judul / Topik Skripsi	KLASIFIKASI REAL-TIME CITRA SAMPAH MENGGUNAKAN YOLO UNTUK SMART VENDING MACHINE ECOSEA					
Latar Belakang dan Penelitian	Latar Belakang					
Terdahulu	Permasalahan pengelolaan sampah telah menjadi tantangan serius yang dihadapi Indonesia. Berdasarkan data Sistem Informasi Pengelolaan Sampah Nasional (SIPSN) pada tahun 2024, jumlah sampah yang dihasilkan di Indonesia mencapai 25,66 juta ton, dengan komposisi 20,22% sampah plastik dan 11,72% sampah kertas/karton (Kementerian Lingkungan Hidup/Badan Pengendalian Lingkungan Hidup Republik Indonesia, 2024). Dari total sampah tersebut, 37,7% atau sebanyak 9,6 juta ton merupakan sampah yang tidak terkelola dengan baik. Angka ini menunjukkan besarnya potensi sampah yang bisa didaur ulang jika dikelola dengan sistem yang tepat.					
	Berbagai penelitian telah dilakukan dalam pengembangan sistem klasifikasi sampah otomatis. Penelitian yang dilakukan oleh Nonso Nnamoko et al. (2022) mengembangkan CNN untuk klasifikasi sampah dengan hanya dua kategori yaitu sampah organik dan sampah yang dapat didaur ulang. Penelitian tersebut hanya mencapai akurasi 80.88% meskipun menggunakan dataset yang cukup besar yaitu 25.077 gambar. Penelitian ini memiliki keterbatasan karena					

klasifikasi sampah dengan hanya dua kategori yaitu sampah organik dan sampah yang dapat didaur ulang. Penelitian tersebut hanya mencapai akurasi 80.88% meskipun menggunakan dataset yang cukup besar yaitu 25,077 gambar. Penelitian ini memiliki keterbatasan karena hanya mengklasifikasikan sampah menjadi 2 kategori yang sangat umum, sehingga kurang spesifik untuk penerapan di dunia nyata yang membutuhkan klasifikasi lebih detail.

Penelitian yang dilakukan oleh F. Alzyoud et al. (2021) menggunakan model *AlexNet* dan *GoogLeNet* untuk klasifikasi sampah. Meski menggunakan dua arsitektur CNN yang populer, hasil akurasi yang didapat relatif rendah yaitu 75% untuk *AlexNet* dan 83% untuk *GoogLeNet*. Selain itu, waktu *training* yang dibutuhkan sangat lama terutama untuk *GoogLeNet* yang memerlukan 400 menit, sehingga kurang efisien untuk pengembangan dan penyesuaian model.

Penelitian dari Achmad Reza Fahcruroji et al. (2024) menggunakan CNN *MobileNet* untuk klasifikasi sampah di bank sampah. Meskipun beberapa kategori mencapai akurasi tinggi seperti 96% untuk sampah metal, model ini memiliki performa yang tidak konsisten dengan akurasi yang lebih rendah untuk kategori lain seperti kaca (76%) dan plastik (72%). Penelitian ini juga mengalami masalah tingginya tingkat *loss* pada data latih dan validasi, serta kesulitan dalam membedakan objek yang memiliki bentuk serupa seperti botol plastik dan kaca.

Sebagian besar penelitian terdahulu masih terbatas pada klasifikasi sampah dalam skenario statis dan hanya mencakup beberapa kategori sampah. Selain itu, penelitian-penelitian tersebut umumnya hanya menggunakan satu *dataset* tertentu dan teknik augmentasi data yang terbatas, yang dapat mempengaruhi kemampuan generalisasi model dalam kondisi nyata. Berdasarkan keterbatasan tersebut, penelitian ini mengusulkan pengembangan sistem dengan judul "KLASIFIKASI REAL-TIME CITRA SAMPAH MENGGUNAKAN YOLO UNTUK SMART VENDING MACHINE ECOSEA". Penelitian ini membawa beberapa inovasi penting: pertama, implementasi klasifikasi *real-time* yang memungkinkan deteksi sampah secara langsung; kedua, peningkatan jumlah kategori sampah menjadi enam jenis (Kertas, Kardus, Plastik, Kabel, Baterai, dan Kaleng); ketiga, penggunaan *dataset* yang lebih beragam dari berbagai sumber untuk meningkatkan ketahanan model; dan keempat, penerapan teknik augmentasi data yang lebih canggih seperti *Mosaic Augmentation*, yang menggabungkan empat



UNIVERSITAS SUMATERA UTARA FAKULTAS ILMU KOMPUTER DAN TEKNOLOGI INFORMASI

PROGRAM STUDI S1 TEKNOLOGI INFORMASI

Jalan Alumni No. 3 Gedung C, Kampus USU Padang Bulan, Medan 20155 Telepon/Fax: 061-8210077 | Email: tek.informasi@usu.ac.id | Laman: http://it.usu.ac.id

gambar pelatihan menjadi satu gambar baru untuk meningkatkan kemampuan generalisasi model.

You Only Look Once versi 8 (YOLOv8) dipilih sebagai algoritma deep learning untuk tugas ini karena beberapa keunggulan: kemampuan deteksi objek real-time dengan akurasi tinggi, arsitektur yang lebih efisien dibanding versi sebelumnya, dan dukungan untuk optimasi model yang memungkinkan implementasi yang lebih efisien pada perangkat edge. Meskipun penelitian ini tidak mencakup pembangunan fisik vending machine, sistem yang dikembangkan akan menggunakan kamera dan antarmuka website sebagai alternatif untuk mensimulasikan kondisi operasional smart vending machine.

Implementasi sistem klasifikasi sampah menggunakan YOLOv8 dapat memberikan beberapa keuntungan signifikan. Pertama, sistem ini dapat mengotomatisasi proses pemilahan sampah yang selama ini masih banyak dilakukan secara manual, meningkatkan efisiensi dan mengurangi kesalahan manusia. Kedua, dengan kemampuan *real-time processing*, sistem dapat memberikan *feedback* langsung kepada pengguna, meningkatkan interaktivitas dan pengalaman pengguna. Ketiga, data yang dikumpulkan dari sistem dapat digunakan untuk analisis pola pembuangan sampah dan optimasi pengelolaan sampah di masa depan. Pengembangan meliputi proses pengumpulan *dataset* dari berbagai sumber, *preprocessing* data yang komprehensif, implementasi teknik augmentasi data *advanced*, dan optimasi model untuk performa *real-time*. Model yang dikembangkan ditargetkan dapat mengenali enam kategori sampah dengan akurasi tinggi dalam kondisi pencahayaan dan sudut pandang yang bervariasi. Hasil penelitian ini diharapkan dapat menjadi landasan pengembangan sistem *smart vending machine* yang lebih komprehensif, sekaligus memberikan kontribusi dalam upaya pengelolaan sampah yang lebih efektif di Indonesia.

Penelitian Terdahulu

No.	Penulis	Judul	Tahun	Keterangan
1.	Cuiping Shi, Cong Tan, Tao Wang dan Liguo Wang	A Waste Classification Method Based on a Multilayer Hybrid Convolution Neural Network	2021	Penelitian ini bertujuan untul mengembangkan metod klasifikasi sampah yang lebi efektif dengan menggunaka multilayer hybrid convolution neural network (MLH-CNN) yang dirancang mirip dengat VggNet tetapi lebih sederhan dan efisien. Hasilny menunjukkan akuras klasifikasi hingga 92.6% lebih tinggi 4.18% dan 4.6% dibandingkan metode-metod terbaru lainnya.



UNIVERSITAS SUMATERA UTARA FAKULTAS ILMU KOMPUTER DAN TEKNOLOGI INFORMASI

PROGRAM STUDI S1 TEKNOLOGI INFORMASI

Jalan Alumni No. 3 Gedung C, Kampus USU Padang Bulan, Medan 20155 Telepon/Fax: 061-8210077 | Email: tek.informasi@usu.ac.id | Laman: http://it.usu.ac.id

2.	Nonso Nnamoko, Joseph Barrowclough dan Jack Procter	Solid Waste Image Classification Using Deep Convolutional Neural Network	2022	Penelitian ini bertujuan untuk mengembangkan CNN untuk klasifikasi sampah menjadi dua kategori utama: sampah organik dan sampah yang dapat didaur ulang. Menggunakan dataset Kaggle yang terdiri dari 25,077 gambar, penelitian ini menerapkan metode pengurangan ukuran gambar untuk meningkatkan efisiensi pelatihan model. Hasil menunjukkan bahwa model dengan resolusi gambar kecil (80 × 45) menghasilkan akurasi 80.88%,
3.	Anthony Ashwin Peter Chazhoor, Edmond S. L. Ho, Bin Gao dan Wai Lok Woo	Deep transfer learning benchmark for plastic waste Classification	2022	Penelitian ini berfokus pada klasifikasi berbagai jenis plastik menggunakan enam model CNN yang telah dilatih sebelumnya pada dataset ImageNet—Resnet-50, ResNeXt, MobileNet_v2, DenseNet, ShuffleNet, dan AlexNet. Hasilnya menunjukkan bahwa model ResNeXt mencapai akurasi tertinggi sebesar 87.44%, dengan waktu pelatihan 14 menit.
4.	Sehrish Munawar Cheema, Abdul Hannan dan Ivan Miguel Pires	Smart Waste Management and Classification Systems Using Cutting Edge Approach	2022	Penelitian ini melibatkan penerapan algoritma deep learning VGG16. Hasilnya menunjukkan akurasi klasifikasi mencapai 96%. Namun, kekurangan dari penggunaan VGG16 adalah kecepatan inferensi yang lebih lambat dibandingkan model yang lebih ringan, seperti MobileNet, yang mungkin membatasi aplikasinya dalam situasi real-time.



UNIVERSITAS SUMATERA UTARA FAKULTAS ILMU KOMPUTER DAN TEKNOLOGI INFORMASI

PROGRAM STUDI S1 TEKNOLOGI INFORMASI

Jalan Alumni No. 3 Gedung C, Kampus USU Padang Bulan, Medan 20155 Telepon/Fax: 061-8210077 | Email: tek.informasi@usu.ac.id | Laman: http://it.usu.ac.id

	5.	Risfendra, Gheri Febri Ananda, Herlin Setyawan	Deep Learning- Based Waste Classification with Transfer Learning Using EfficientNet- B0 Model	2024	Penelitian ini bertujuan untuk mengembangkan sistem klasifikasi sampah dengan model <i>EfficientNet-B0</i> dan teknik <i>transfer learning</i> . Hasilnya menunjukkan akurasi pengujian sebesar 91,94%, presisi 92,10%, <i>recall</i> 91,94%, dan <i>F1-score</i> 91,96%.
	6.	Ulfah Nur Oktaviana, Yufis Azhar	Garbage Classification Using Ensemble DenseNet169	2021	Penelitian ini menggunakan metode transfer learning dengan model pretrained DenseNet169. Selain itu, dilakukan oversampling untuk menyeimbangkan distribusi data, dan mengimplementasikan metode ensemble yang menggabungkan lima model untuk mendapatkan hasil klasifikasi yang lebih baik. Hasil akhir berhasil mencapai akurasi hingga 96% pada dataset pengujian. Sebelumnya, akurasi model tanpa balancing hanya mencapai 91%.
	7.	F. Alzyoud, W. Maqableh, F. Al Shrouf	A Semi Smart Adaptive Approach for Trash Classification	2021	Penelitian ini bertujuan dalam pengklasifikasian limbah guna meningkatkan efisiensi daur ulang. Model CNN yang digunakan (AlexNet dan GoogLeNet) menunjukkan tingkat akurasi pengenalan material sebesar 75% dan 83%, masing-masing. Meskipun GoogleNet lebih akurat, prosesnya memerlukan waktu yang lebih lama (400 menit) dibandingkan AlexNet (80 menit).



UNIVERSITAS SUMATERA UTARA FAKULTAS ILMU KOMPUTER DAN TEKNOLOGI INFORMASI

PROGRAM STUDI S1 TEKNOLOGI INFORMASI

Jalan Alumni No. 3 Gedung C, Kampus USU Padang Bulan, Medan 20155 Telepon/Fax: 061-8210077 | Email: tek.informasi@usu.ac.id | Laman: http://it.usu.ac.id

					Editali: http://it.usu.uc.id	
	8.	Achmad Reza Fahcruroji, Madona Yunita Wijaya dan Irma Fauziah	Implementasi Algoritma CNN MOBILENET Untuk Klasifikasi Gambar Sampah Di Bank Sampah	2024	Penelitian ini menggunakan metode klasifikasi dengan Convolutional Neural Network (CNN) berbasis arsitektur Mobilenet untuk mengidentifikasi jenis sampah melalui data citra. Hasilnya menunjukkan akurasi yang baik, dengan 96% untuk sampah metal, 92% untuk kertas dan organik, 80% untuk kardus, 76% untuk kaca, dan 72% untuk plastik. Namun, terdapat kekurangan berupa tinggi tingkat loss pada data latih dan validasi serta kesulitan dalam membedakan objek yang memiliki bentuk serupa, seperti botol plastik dan kaca, yang dapat menyebabkan kesalahan prediksi.	
Rumusan Masalah	Sampah merupakan permasalahan lingkungan yang serius dan memerlukan penanganan yang efektif. Teknik manual dalam memilah sampah, seperti mengandalkan kesadaran individu untuk membuang sampah sesuai kategori, masih belum optimal. Banyak individu yang kurang memahami cara memilah sampah dengan benar atau tidak memiliki kesadaran akan pentingnya pengelolaan sampah yang baik, sehingga sampah sering tercampur dan sulit untuk didaur ulang. Kesalahan dalam pemilahan sampah dapat menghambat proses daur ulang, meningkatkan jumlah sampah yang berakhir di tempat pembuangan akhir (TPA), serta mencemari lingkungan. Selain itu, metode manual dalam memilah sampah memerlukan waktu dan tenaga ekstra, sehingga kurang efisien jika diterapkan dalam skala besar. Oleh karena itu, diperlukan					

meningkatkan efisiensi dan akurasi dalam pemilahan sampah.

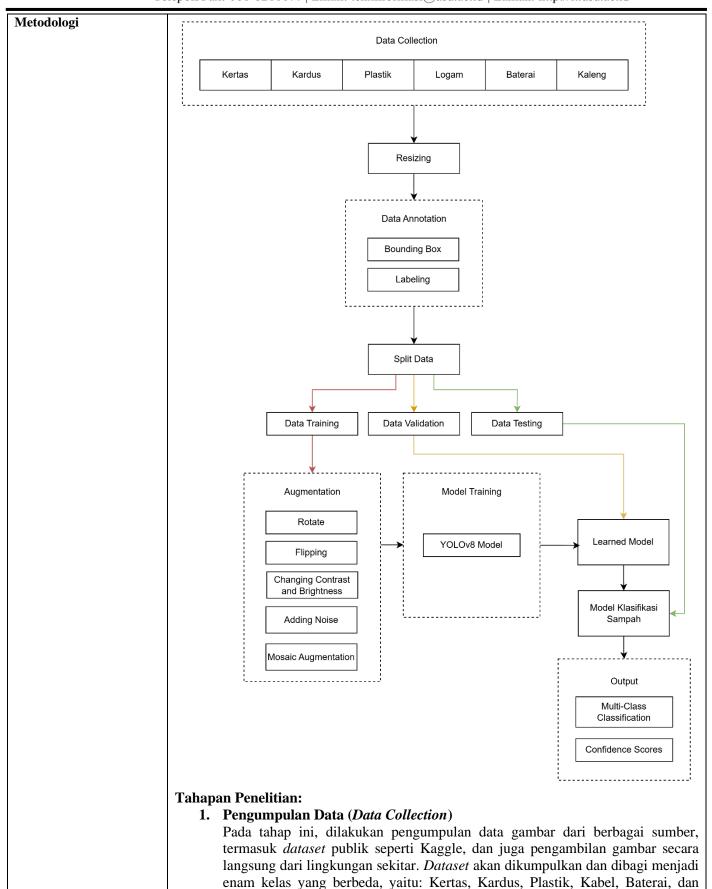
pendekatan yang lebih efektif untuk membantu proses klasifikasi sampah secara otomatis guna



UNIVERSITAS SUMATERA UTARA FAKULTAS ILMU KOMPUTER DAN TEKNOLOGI INFORMASI

PROGRAM STUDI S1 TEKNOLOGI INFORMASI

Jalan Alumni No. 3 Gedung C, Kampus USU Padang Bulan, Medan 20155 Telepon/Fax: 061-8210077 | Email: tek.informasi@usu.ac.id | Laman: http://it.usu.ac.id



Kaleng.

SEVERS TO SEVER STATE AND SEVER STATE AND SEVER STATE AND SEVER STATE AND SEVER SEVER STATE AND SEVER SEVER

KEMENTERIAN PENDIDIKAN, KEBUDAYAAN, RISET, DAN TEKNOLOGI

UNIVERSITAS SUMATERA UTARA FAKULTAS ILMU KOMPUTER DAN TEKNOLOGI INFORMASI

PROGRAM STUDI S1 TEKNOLOGI INFORMASI

Jalan Alumni No. 3 Gedung C, Kampus USU Padang Bulan, Medan 20155 Telepon/Fax: 061-8210077 | Email: tek.informasi@usu.ac.id | Laman: http://it.usu.ac.id

2. Resizing

Sebelum melakukan anotasi, semua gambar akan diubah ukurannya (*resize*) untuk memastikan keseragaman input data yang akan diproses oleh model.

3. Data Annotation

Setiap gambar akan melalui proses anotasi yang terdiri dari dua tahap penting. Pertama, pemberian *bounding box* yang akurat untuk menandai lokasi setiap objek sampah. Kedua, proses *labeling* untuk mengidentifikasi kelas masing-masing objek, menggunakan format anotasi YOLO (label, x_center, y_center, width, height). Akurasi pelabelan sangat penting untuk kinerja model.

4. Split Data

Setelah data dikumpulkan, *dataset* akan dibagi menjadi tiga bagian: data *training*, data *validation*, dan data *testing*. Rasio yang digunakan adalah 60% untuk data *training*, 20% untuk data *validation*, dan 20% untuk data *testing*.

5. Augmentation

Teknik augmentasi data juga diterapkan, meliputi *rotating*, *flipping*, *changing contrast and brightness*, dan *noise Gaussian*. Untuk mencapai hasil optimal, teknik augmentasi data *advanced* diterapkan yaitu *Mosaic Augmentation*.

a) Rotating

- Penting karena sampah dapat ditempatkan dalam berbagai posisi di dalam *vending machine*.
- Membantu model mendeteksi dan mengidentifikasi objek dari berbagai sudut pandang.

b) Flipping

- Krusial terutama untuk objek berbentuk simetris.
- Memungkinkan model mengenali objek dari berbagai perspektif.

c) Changing Contrast and Brightness

- *Vending machine* sering beroperasi di lingkungan dengan pencahayaan yang bervariasi.
- Membantu model mengenali objek dalam berbagai kondisi pencahayaan untuk meningkatkan efisiensi pemilahan sampah.

d) Noise Gaussian

- Menjadikan model lebih tangguh terhadap gangguan seperti gambar terdistorsi atau buram.
- Meningkatkan akurasi dalam kondisi lingkungan nyata yang kurang ideal.

e) Mosaic Augmentation (teknik augmentasi advanced)

- Menggabungkan empat gambar pelatihan menjadi satu untuk meningkatkan keberagaman data.
- Memberikan konteks lebih kompleks sehingga meningkatkan kemampuan generalisasi model.

6. Model Training

Model YOLOv8 akan dilatih menggunakan data *training* yang telah diproses. Proses training akan menggunakan *optimiser* dan *learning rate* yang akan disesuaikan secara dinamis selama *training*. Ukuran *batch data* yang akan diproses dalam setiap iterasi *training* akan diatur secara optimal. *Training* akan berlangsung hingga model mencapai kinerja yang memuaskan pada data *validation*, yang akan dipantau secara berkala. Fungsi *loss* yang digunakan adalah fungsi *loss* bawaan YOLOv8.

7. Model Klasifikasi Sampah

Setelah *training* selesai, model YOLOv8 yang terlatih akan diuji menggunakan data *testing* yang belum pernah dilihat sebelumnya. Kinerja model akan dinilai menggunakan beberapa metrik evaluasi, yaitu *Mean Average Precision* (mAP), *precision*, *recall*, dan *F1-score*. mAP mengukur rata-rata *precision* dan *recall*



UNIVERSITAS SUMATERA UTARA FAKULTAS ILMU KOMPUTER DAN TEKNOLOGI INFORMASI

PROGRAM STUDI S1 TEKNOLOGI INFORMASI

Jalan Alumni No. 3 Gedung C, Kampus USU Padang Bulan, Medan 20155 Telepon/Fax: 061-8210077 | Email: tek.informasi@usu.ac.id | Laman: http://it.usu.ac.id

untuk semua kelas sampah. *Precision* mengukur proporsi prediksi positif yang benar, sementara *recall* mengukur proporsi contoh positif yang diidentifikasi dengan benar. *F1-score* adalah rata-rata harmonik dari *precision* dan *recall*.

8. Output

Menggunakan kamera dan website sebagai alternatif dari kamera vending machine, output dari model YOLOv8 akan berupa Multi-Class Classification, di mana model akan memprediksi kelas sampah untuk setiap objek yang terdeteksi dalam gambar. Selain klasifikasi, model juga akan memberikan Confidence Scores untuk setiap prediksi, yang menunjukkan tingkat keyakinan model pada prediksinya. Terakhir, informasi tentang waktu pemrosesan dan status pemrosesan akan diberikan untuk evaluasi efisiensi system.

Perangkat Pendukung:

Meskipun penelitian ini berfokus pada pengembangan model klasifikasi sampah dan pembuatan *vending machine* berada di luar ruang lingkup penelitian ini, penting untuk mempertimbangkan bagaimana sistem klasifikasi ini dapat diintegrasikan dengan perangkat pendukung untuk meningkatkan efisiensinya di masa depan.

Beberapa perangkat yang dapat mendukung proses klasifikasi:

1. Sistem Conveyor Belt

Sampah yang sudah diklasifikasikan akan dilewatkan melalui *conveyor belt*. *Conveyor belt* dirancang agar sampah dapat diarahkan ke wadah yang tepat berdasarkan jenisnya.

2. Sensor dan Aktuator

Penggunaan sensor seperti sensor *proximity* atau sensor ultrasonik dapat membantu mendeteksi posisi sampah, sehingga memungkinkan pengembangan sistem pemisahan yang lebih otomatis dalam pengelolaan sampah. Sensor dipasang di sepanjang *conveyor belt*. Sensor ini mendeteksi posisi sampah dan mengirimkan sinyal ke aktuator. Aktuator seperti *motor servo* akan menggerakkan mekanisme pemisah untuk megarahkan sampah ke wadah yang tepat.

3. Wadah Terpisah

Meskipun penelitian ini tidak mencakup implementasi fisik, konsep wadah terpisah untuk menampung berbagai jenis sampah merupakan aspek yang patut dipertimbangkan dalam pengembangan lebih lanjut dari sistem klasifikasi sampah. Wadah ini berupa tabung yang dirancang khusus untuk menampung jenis sampah tertentu

Referensi

Shi, C., Tan, C., Wang, T., & Wang, L. (2021). A Waste Classification Method Based on a Multilayer Hybrid Convolution Neural Network. *Applied Sciences*, 11(18), 8572. https://doi.org/10.3390/app11188572

Nnamoko, N., Barrowclough, J., & Procter, J. (2022). Solid Waste Image Classification Using Deep Convolutional Neural Network. *Infrastructures*, 7(4), 47. https://doi.org/10.3390/infrastructures7040047

Chazhoor, A. A. P., Ho, E. S. L., Gao, B., & Woo, W. L. (2022). Deep transfer learning benchmark for plastic waste classification. Intelligence & amp; Robotics. https://doi.org/10.20517/ir.2021.15

Cheema, S. M., Hannan, A., & Pires, I. M. (2022). Smart Waste Management and Classification Systems Using Cutting Edge Approach. *Sustainability*, 14(16), 10226. https://doi.org/10.3390/su141610226



UNIVERSITAS SUMATERA UTARA FAKULTAS ILMU KOMPUTER DAN TEKNOLOGI INFORMASI

PROGRAM STUDI S1 TEKNOLOGI INFORMASI

Jalan Alumni No. 3 Gedung C, Kampus USU Padang Bulan, Medan 20155 Telepon/Fax: 061-8210077 | Email: tek.informasi@usu.ac.id | Laman: http://it.usu.ac.id

Risfendra, R., Ananda, G. F., & Setyawan, H. (2024). Deep Learning-Based Waste Classification with Transfer Learning Using EfficientNet-B0 Model. *Jurnal RESTI (Rekayasa Sistem Dan Teknologi Informasi)*, 8(4), 535–541. https://doi.org/10.29207/resti.v8i4.5875

Ulfah Nur Oktaviana, & Yufis Azhar. (2021). Garbage Classification Using Ensemble DenseNet169. *Jurnal RESTI (Rekayasa Sistem Dan Teknologi Informasi)*, 5(6), 1207–1215. https://doi.org/10.29207/resti.v5i6.3673

Alzyoud, F., Maqableh, W., & Al Shrouf, F. (2021). A Semi Smart Adaptive Approach for Trash Classification. *INTERNATIONAL JOURNAL OF COMPUTERS COMMUNICATIONS & amp; CONTROL*, 16(4). https://doi.org/10.15837/ijccc.2021.4.4172

Fahcruroji, A. R., Madona Yunita Wijaya, & Irma Fauziah. (2024). IMPLEMENTASI ALGORITMA CNN MOBILENET UNTUK KLASIFIKASI GAMBAR SAMPAH DI BANK SAMPAH. PROSISKO: *Jurnal Pengembangan Riset Dan Observasi Sistem Komputer*, 11(1), 45–51. https://doi.org/10.30656/prosisko.v11i1.8101

Capaian Kinerja Pengelolaan Sampah adalah Capaian Pengurangan dan Penanganan Sampah Rumah Tangga dan Sampah Sejenis Sampah Rumah Tangga. (2024). *Sistem Informasi Pengelolaan Sumber Daya Alam (SIPSN*). Diperoleh dari https://sipsn.menlhk.go.id/sipsn/

Maalouf, A., & Mavropoulos, A. (2022). Re-assessing global municipal solid waste generation. Waste Management & Economy, Research: The Journal for a Sustainable Circular Economy, 41(4), 936–947. https://doi.org/10.1177/0734242x221074116

Diwan, T., Anirudh, G. & Tembhurne, J.V. Object detection using YOLO: challenges, architectural successors, datasets and applications. *Multimed Tools Appl* 82, 9243–9275 (2023). https://doi.org/10.1007/s11042-022-13644-y

Aishwarya, A., Wadhwa, P., Owais, O., & Vashisht, V. (2021). A Waste Management Technique to detect and separate Non-Biodegradable Waste using Machine Learning and YOLO algorithm. 2021 11th International Conference on Cloud Computing, Data Science & Engineering (Confluence), 443–447. https://doi.org/10.1109/confluence51648.2021.9377163

Ali, M. L., & Zhang, Z. (2024). The YOLO Framework: A Comprehensive Review of Evolution, Applications, and Benchmarks in Object Detection. https://doi.org/10.20944/preprints202410.1785.v1

Medan, 04 Februari 2024 Mahasiswa yang mengajukan,

(Putrija Br. Malau)

NIM. 211402063