PIC 16F877A MİKRODENETLEYİCİSİ İLE DİJİTAL SICAKLIK VE NEM GÖSTERGESİ TASARIMI

DIGITAL TEMPERATURE AND HUMIDITY INDICATOR DESIGN WITH PIC 16F877A MICROCONTROLLER

Burak Kaan ŞAHİN (201513152099) Canan Ecem ERDEM (201613152024)

ABSTRACT

In this study, a digital temperature and humidity indicator was made using a PIC16F877A microcontroller. DHT11 was used for temperature and humidity measurement in the study. The data read on the sensor is sorted on the LCD panel pins of the microcontroller, and digitally converted and reflected on the LCD screen. Temperature and humidity information is displayed on a 16x2 LM016L LCD. The source code for the microcontroller was prepared with the MicroC compiler. The simulation of the circuit was built on the PROTEUS program and the microcontroller was enabled to be operated over the source code. Tested by simulating on PROTEUS.

Keywords: Temperature Measurement, Humidity measurement, PIC16F877A microcontroller, MicroC compiler, Proteus.

ÖZET

Bu çalışmada, PIC16F877A mikrodenetleyicisi kullanarak dijital sıcaklık ve nem göstergesi yapılmıştır. Çalışmada sıcaklık ve nem ölçümü için DHT11 kullanılmıştır. Sensör üzerinden okunan veri mikrodenetleyicinin LCD panel pinleri üzerinden sıralanmış olup dijital çevrimi yapılıp LCD ekranına yansıtılmıştır. Sıcaklık ve nem bilgisi 16x2 LM016L LCD üzerinden gösterilmiştir. Mikrodenetleyici için kaynak kod MikroC derleyicisi ile hazırlanmıştır. Devrenin benzetimi PROTEUS programı üzerinde kurulmuş olup kaynak kod üzerinden mikrodenetleyicinin çalıştırılması sağlanmıştır. PROTEUS üzerinden simule edilerek test edilmiştir.

Anahtar Kelimeler: Sıcaklık Ölçümü, ,Nem ölçümü, PIC16F877A mikrodenetleyicisi, MikroC derleyici, Proteus.

1. GİRİŞ

Tarım, endüstriyel alan ve güncel hayatta sıkça kullanıma ihtiyaç duyulan sulama sistemlerinde doğru sıcaklık ve nem oranları baz alarak kullanımını sağlamak oldukça önemlidir. Günlük hayatımızda farkında olmasak da kullandığımız birçok malzemenin, ürünün, cihazın veya hizmetin üretim aşamasında sıcaklık ve nem faktörü işin içine giriyor. Nem oranı doğru bir şekilde tahmin edebileceğimiz bir şey değildir. Bağıl nem sıcaklığa bağlıdır. Bu nedenden dolayı tek başına sıcaklık değiştiğinde bile bağıl nemin değeri

değişir. Bu sebepten nem değerini tahmin etmek zordur. Hata payını azaltmak için nem ve sıcaklığın birlikte ölçülmesi gerekmektedir. Bu ölçümler nem sensörü ve termometre ile yapılabilirken aynı zamanda iksini birden ölçebilen sensörler mevcuttur. Sensörler ölçtüğü nem ve sıcaklık oranlarına, hata payları, tepki hızı ve kalitesine göre değişiklik göstermektedir. (DHT11, DHT21, DHT22, AHT10, SHT11, SHT11, SHT21... vb.) Sulama işlemi toprağın nemine ve sıcaklığına göre yapıldığı için sensör seçiminde en önemli özellikler hassaslık, hata oranları ve tepki hızıdır.

DHT11 sıcaklık ve nem sensörüdür. Doğru ölçümler ile su tüketiminin tasarrafun da baş rol oynamaktadır. Ortam sıcaklığını çeşitli ısı birimlerinde (celcius, farhenayt, kelvin) elde etmemizi ve ortamdaki nemi (humidity) % cinsinden ölçmek için kullanılmaktadır. En uygun nerelere yerleştirileceği ve nasıl kalibre edileceği gibi kriterler önem kazanmaktadır. Sistem birden fazla farklı çalışma ortamlarına uyarlanmak istenirse buna uygun port sayısına sahip bir mikrodenetleyici kullanılmalıdır.

Mikrodenetleyiciler pek çok farklı alanda kullanılırken yaygın olarak elektronik yapılarda kullanılır. Programlandığı yazılımı hafızasına kaydedip, işleyebileceği şekilde derler ve bir çıkış sinyali gönderir. Çıkış portuna bir motorun bağlı olduğunu düşünecek olursak, mikrodenetleyiciler gelen sinyale göre motor hareket etmeye başlayacaktır. Kısacası mikrodenetleyiciler elektronik devrelerde beyin görevi görür, elektronik sistemleri kontrol etmemizi sağlarlar. PIC ailesinin güçlü sistemlerinden biri olarak PIC 16F877A öne çıkıyor. Özelliklerine ve yapısına bağlı olarak birçok kılıf üzerinden hazırlanan bir sistemdir. Bu sistem dışarıdan gelen veriyi hafızasına alır, derler ve sonucunda ise çıktı elde etme imkanı sağlar. Kartın Parallel Slave Port girişine DHT11 nem ve sıcaklık sensörü, PORTB girişine 16x2 LM016L LCD bağlanmıştır. MikroC derleyicisinde kodlaması yapılmış ve PROTEUS ortamında devre şeması oluşturularak simüle edilmiştir.

Bu makalede, projede kullanılan malzemelerin açıklanması, PIC kaynak kodunun hazırlanması, tasarlanacak sistemin bilgisayar ortamında benzetiminin yapılmaktadır. İkinci bölümde PIC 16F877A mikrodenetleyicisi özellikleri ve MikroC derleyicisi ile programın hazırlanmasına yer verilmektedir. Üçüncü bölümde devrede kullanılan LCD ekran ve DHT11 nem ve sıcaklık sensörü elemanlarına bakılmakta, dördüncü bölümde tasarlanması düşülen sistem PROTEUS ortamında benzetimi yapılarak test edilmesi anlatılmaktadır. Beşinci bölümde sonuçlar verilmektir.

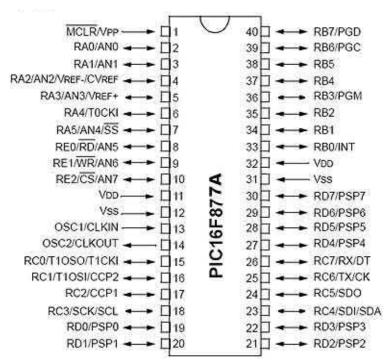
2. MİKRODENETLEYİCİ VE YAZILIM GELİŞTİRME

2.1. PIC 16F877A Mikrodenetleyicisi

Mikrodenetleyici bir mikroişlemcinin merkezi işlem birimi, bellek ve giriş/çıkış birimlerinin bazı özelliklerinin azaltılarak tek bir entegre içerisinde üretilmiş sistemlerdir. Bir CPU (Central Process Unit), RAM (Random Access Memory), ROM (Read Only Memory), input - output (giriş - çıkış I/O) uçları, seri ve parelel portlar, sayıcılar (counter) ve bazı mikrodenetleyicilerde de analog'dan digital'e (A/D) ya da digital'den analog'a (D/A) çeviriciler (konvertör) bulunur. Mikroişlemciler kullanılarak oluşturulan sistemlerde ise bu özelliklerin her biri için ayrı mikroişlemci kullanılır.

Bu uygulamada, 16F877A mikrodenetleycisi tercih edilmiş. PIC 16F877A mikrodenetleyicisi, en yüksek kristal hızı olarak 20 MHz ile çalışılabilinmektedir. 40 pinlidir. Bunlardan 33 tane pini giriş/çıkış (I/O) için ayrılırken geriye kalan 7 pin ise

besleme gerilimi, osilatör, reset(MCLR) gibi mikrodenetleyicinin çalışması için gerekli donanıma ayrılmıştır. 8k X 14 bit program bellegine sahiptir. PIC'in komutları goto,call gibi yönlendirme komutları dışında hep 1 byte olduğundan, yaklaşık 8000 satır program yazmamıza imkan tanır. RAM olarak tanımladığımız, degişkenlerin bulunduğu veri bellegi 368 X 8 bit'tir. Bu 368 adet degişken tanımlayabilecegimiz anlamını taşır. 256 X 8 bit EEPROM veri bellegi vardir. EEPROM bellegi, RAM veri belleginden farklı olarak elektrik olmadan da kayıt ettiğiniz veriyi saklyabilir. 3 adet zamanlayıcı-sayıcı(TİMER) vardır. (USART/SCI) portu ile Universal Senkron Asenkron Alıcı Verici özelliğine sahiptir. RD,WR,CS kontrol özellikleri ile birlikte paralel iletişim portuna sahiptir. 10 bitlik, 8 kanallı Analog/Digital çeviriciye sahiptir. Sleep durumunda bile çevirime devam edebilir. Bu özellikleri baz alınarak tercih edilen PIC 16F877A'nın pin diyagramı Şekil 1 ile verilmiştir.



Şekil 1. PIC16F877A Pin Diyagramı

2.2. MikroC derleyicisi ve Kaynak programın hazırlanması

MikroC, MikroElektronika firmasının çıkarmış olduğu makina diline en yakın dillerden biri olan C dilini kullanır.

Geniş kütüphaneleri bulunan bir programlama dili ve derleyicidir. MicroC ile PIC, dsPIC, PIC32, AVR, 8051, FT90x ve ARM'leri yönetmek için gerekli programları yazabilirsiniz. MikroC, mikrodenetleyiciler için zengin bir kütüphaneye sahip yazılım geliştirme programıdır. Temelinde C programlama dilini barındırdığı için, C programlama dilini bilenler kolaylıkla MikroC üzerinde uygulamalar geliştirilebilir.

Kaynak kodu ile; MikroC derleyicisi ile LCD ve PIC 16F877A arasındaki bağlantılar tanımlanarak DHT11'den okunan verinin LCD ekranına gönderilmesi sağlanmıştır. Ekranda gösterilecek verilerin satır ve sütun tanımlamaları yapılmış olup karakterlerde üst üste binme engellenmiştir.

MikroC derleycisi ile hazırlanan kaynak kod aşağıdaki gibidir.

LCD pinleri ile 16F877A arasındaki bağlantılar yapılır

```
sbit LCD RS at RB0 bit;
sbit LCD RW at RB1 bit;
 sbit LCD EN at RB2 bit;
 sbit LCD D4 at RB3 bit;
 sbit LCD_D5 at RB4_bit;
 sbit LCD D6 at RB5 bit;
 sbit LCD D7 at RB6 bit;
 sbit LCD_RS_Direction at TRISB0_bit;
 sbit LCD RW Direction at TRISB1 bit;
 sbit LCD EN Direction at TRISB2 bit;
 sbit LCD D4 Direction at TRISB3 bit;
 sbit LCD D5 Direction at TRISB4 bit;
 sbit LCD D6 Direction at TRISB5 bit;
 sbit LCD D7 Direction at TRISB6 bit; // LCD Panel Bağlantıları yapılır
 char *yazi,infoyazi[4]; //LCD ekrana yansıtılacak değişken ve sabitler tanımlanır
 unsigned char a = 0, b = 0, i = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0, t = 0
// sensörden okunacak t degerleri sicaklik degerleridir
                      rh1 = 0, rh2 = 0, sum = 0; //sensörden okunacak rh-nem değerleri
tanımlanır
 void StartSignal(){
 TRISD.F2 = 0; //RD2 çıkış olarak ayarlanır
 PORTD.F2 = 0; //RD2 sensöre 0 değerini gönderir
 delay ms(18);
 PORTD.F2 = 1; //RD2 sensöre 1 değerini gönderir
 delay_us(30);
 TRISD.F2 = 1; //RD2 giriş olarak ayarlanır
```

```
}
void CheckResponse(){
a = 0;
delay us(40);
if (PORTD.F2 == 0){
delay us(80);
if (PORTD.F2 == 1) a = 1; delay_us(40);
}
void ReadData(){
for(b=0;b<8;b++){
while(!PORTD.F2); //PORTD.F2 high duruma gelene kadar bekle
delay_us(30);
if(PORTD.F2 == 0) i\&=\sim(1<<(7-b));
else \{i | = (1 << (7-b));
while(PORTD.F2);} //PORTD.F2 low duruma gelene kadar bekle
}
}
void main() {
TRISB = 0; //PortB çıkış olarak ayarlanır
PORTB = 0; //PORTB'nin baslangıç değeri
Lcd_Init();
while(1){
Lcd Cmd( LCD CURSOR OFF);
                                    // İşaretçiyi kapatır
Lcd_Cmd(_LCD_CLEAR); // Ekranı temizler
StartSignal();
CheckResponse();
if(a == 1){
```

```
ReadData();
 rh1 = i;
 ReadData();
 rh2 = i;
 ReadData();
 t1 = i;
 ReadData();
 t2 = i;
 ReadData();
 sum = i;
//LCD ekranında gösterim aşaması
 if(sum == rh1+rh2+t1+t2)
 yazi = "SICAKLIK:";
 Lcd Out(1,2,yazi);
                                     //LCD ekranina gösterimin 1.satır 2.karakterden
başlaması belirtilir
 yazi = " 'C";
                                     // Değer 2 haneli olacağı için 2karakter bosluk
 Lcd Out(1,13,yazi);
verilerek 13.satırdan başlaması belirtilir
 yazi = "NEM ORANI:% ";
                                            // 2.satirdaki cikti belirtilir. Birimi sensor
%cinsinden verdigi icin bu arayüzde belirtilir
 Lcd Out(2,2,yazi);
                                     // LCD ekranina 2.satır 2.karakterden başlaması
belirtilir
 ByteToStr(t1,infoyazi);
 Lcd Out(1,11,Ltrim(infoyazi));
                                             //okunan SICAKLIK değerinin 1.satır
11.karakterden gösterilmeye başlanacağı belirtilir
 ByteToStr(rh1,infoyazi);
 Lcd Out(2,12,Ltrim(infoyazi));}
                                          //okunan NEM ORANI değerinin 2.satır
11.karakterden gösterilmeye başlanacağı belirtilir
Aksi durumlarda oluşacak hata durumları tanımlamaları yapılır ve ekrana yansıtılır
 else{
                        //hata durumunda ekrana gösterilecek hata mesajı
```

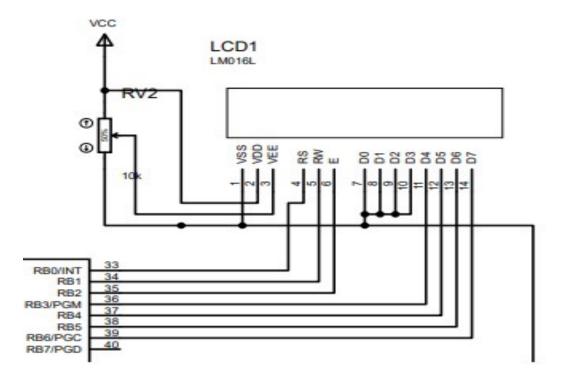
```
Lcd Cmd( LCD CURSOR OFF);
                                     // işaretçiyi kapatır
 Lcd Cmd( LCD CLEAR);
                                 // ekranı temizler
 yazi = "Hata ozetini kontrol et";
 Lcd Out(1,1,yazi);}
 }
                 //Hata durumunda 2saniye sonra yanıt yok mesajı
 else {
 yazi="SENSORDEN";
 Lcd Out(1,3,yazi);
 yazi = "YANIT YOK";
 Lcd Out(2,3,yazi);
 }
 delay ms(2000);
 }
Ana programın Sonu
```

3. HARİCİ DONANIMSAL BİRİMLER

3.1. 16x2 LM016L LCD

LCD, Liquid Crystal Display yani Sıvı Kristal Ekran elektrikle kutuplanan sıvının ışığı tek fazlı geçirmesi ve önüne eklenen bir kutuplanma filtresi ile gözle görülebilmesi ilkesine dayanan bir görüntü teknolojisidir. Piyasada kullanılan LCD ler genelde Hitachi firmasının HD44780 entegresini veya buna benzer entegre içerir. Karakter LCD'de genelde 14 adet pin bulunur. Bu pinlere ek olarak LCD arka ışık besleme uçlarıdı bulunur.

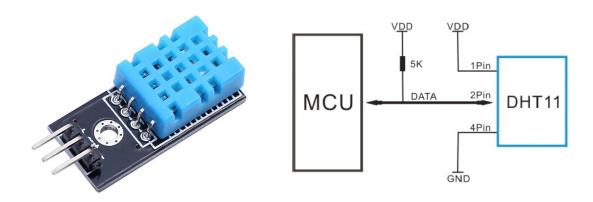
LCD'nin temel bağlantı şekli aşağıdaki gibidir. RS, E, D4, D5, D6, D7 pinleri PIC'in başka pinlerine de bağlanabilir sabit değildir. VEE ve GND arasına 10Kohm'luk potansiyometre bağlanmalıdır. Bu direnç LCD kontrast ayarıdır. LCD karakterleri gözükmez ise potansiyometre kolunu çevirerek doğru direnci bulunuz. Direnç bağlanmadığı takdirde LCD'de karakterler gözükmez. +5V ile çalışmaktadır. Back Lighting özelliğine sahiptir. LCD arka fon ışığı olmadan 4mA akım çekmektedir. Boyutları 80x36x9.4mm'dir. Çalışma sıcaklığı -20 ile +70 derece arasıdır.



Şekil 2. Grafik LCD blok şema ve bağlantı şekli.

3.2. DHT11 Nem ve Sıcaklık Sensörü

DHT11, sıcaklık ve nem algılayıcı kalibre edilmiş dijital sinyal çıkışı veren gelişmiş bir algılayıcı birimidir. Yüksek güvenilirliktedir. Hızlı ve kaliteli tepki verir. Hassas bir kalibrasyona sahiptir ve kalibrasyon katsayısı OTP hafızada bir çeşit program üzerinde saklanmıştır. Ürün algılama (sensing) sırasında hafızada saklı olan bu katsayıya başvurur. MCU bir trigger sinyali gönderdiğinde, sensör düşük güç tüketimi modundan aktif moda geçer. Tetikleyici sinyalden sonra sensör, MCU'ya bir yanıt sinyali göbderir! Ardında 40 bitlik toplanan veri gönderilir ve yeni bir sinyal toplama tetiklenir. Önce yüksek değerlikli veri biti gönderilir. Sinyal Verisi, 16 bit nemlilik verisi, 16 bit sıcaklık verisi ve 8 bit checksum toplamından oluşan 40 bittir.0 ile 50°C arasında +/-2°C hata payı ile sıcaklık ölçen birim, 20-90% RH arasında +/- %4 (max %5) RH hata payı ile nem ölçümü yapabilmektedir. Sensör ölçümü olarak sensörün data toplama periyodundan kaynaklı olarak 5 saniyelik periyotlarla ölçüm sonuçları alınabilmektedir. Ürün nem ölçümünde %1 RH/yıl kararlılığına sabittir ve bu özelliğiyle uzak lokasyonlarda uzun süre kararlı çalışmasını sürdürerek sağlık sonuçlar üretir.



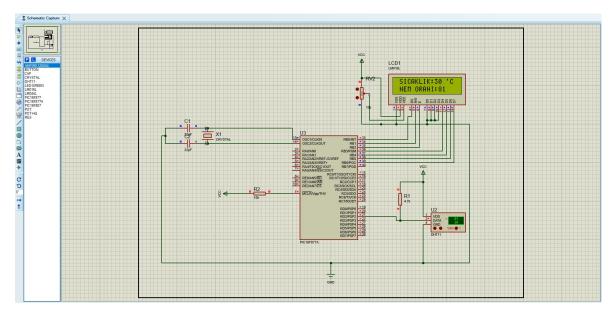
Şekil 3. DHT11 Nem ve Sıcaklık Sensörü, Bağlantı Şeması.

4. PROTEUS İLE BENZETİM

Tasarlanacak sistemin PIC 16F877A ile çevre birimlerinin kaynak kodlaması hazırlandıktan sonra devrenin benzetimi PROTEUS programında hazırlanmıştır.

PROTEUS programı; elektronik alanında simülasyon, animasyon ve otomatik baskı devre çizimi yapabilen programlardan biridir. İçerisinde Isis ve Ares olarak adlandırılan iki ayrı program mevcuttur. Isis ile grafik tabanlı simülasyon yapabilir, enteraktif (etkileşimli) devre kurma olanağı verir, bir mikro denetleyici tabanlı sistemin devresinin tamamının çizilip, hazırlanmış kaynak kodu etkileşimli olarak test edilebilmektedir. (Şahin H.)

Devre şeması, Şekil 4'te görüldüğü gibi ISIS programı ile çizilmiştir. Hazırlanan kaynak kodu PIC içerisine yüklenerek görsel olarak simülasyon yapılmıştır. Bu aşamada hatalar ayıklanmış olup kaynak programının yansıtabileceği olası hatalar giderilmiştir.



Sekil 4. Devrenin Isis ile benzetimi.

5. SONUÇLAR

PIC 16F877A mikrodenetleyici kullandığımız LCD ekranlı Dijital Termometre ve Nem Ölçüm devresi ISIS üzerinde başarı ile çalıştırılmıştır. Tasarımda MikroC derleyicisi kullanılarak kaynak kodu hazırlanmıştır. Devre ISIS ile bilgisayar ortamında benzetimi yapılmıştır. Bu çalışmada PIC 16F877A kullanılarak ortamın nem ve sıcaklık değerini LCD ekrandan takip edebileceğimiz bir sistem tasarımı sunulmuştur.

KAYNAKLAR

Şahin H., "Proteus ISIS & ARES", Altaş Yayınları, İstanbul.

Temperature and humidity module DHT11 Product Manual

Abdülkadir Ç., Hakan Ç. (2007), "Uzaktan Kontrollü Otomatik Sulama Sistemi Tasarımı ve Uygulaması", Süleyman Demirel Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü Dergisi, 11-3, 258-261

(2012) Microchip Technology Inc. "PIC16F87XA 28/40/44-Pin Enhanced Flash Microcontrollers Datasheet"

Devrim Ç. (2015), "MİCRODENETLEYİCİLER İLE ELEKTRONİK", Dikeyeksen Yayınları, ISBN 978-605-87588-9-6

https://ww1.microchip.com/downloads/en/DeviceDoc/39582C.pdf

https://sinancanbayrak.com/16-x-2-lcd-ekran-pin-isimleri-ve-ozellikleri/

https://www.robotsepeti.com/grove-sicaklik-ve-nem-sensoru-dht11#:~:text=Grove%20%2D%20S%C4%B1cakl%C4%B1k%20ve%20Nem%20Sens%C3%B6r%C3%BC%20%EF%BC%88DHT11%EF%BC%89%20dijital%20%C3%A7%C4%B1k%C4%B1%C5%9F%20sa%C4%9Flayan,klimalarda%20sistem%20kontrol%C3%BC%20i%C3%A7in%20kullan%C4%B1labilir

https://www.direnc.net/dht11-arduino-sensor-nem-ve-sicaklik-sensoru

 $\frac{https://www.arduinomedia.com/arduino-ile-dht11-sicaklik-ve-nem-sensoru-kullanimi/\#:\sim:text=DHT11\%2C\%20ortamdaki\%20s}{}$

https://www.elektrikport.com/haber-roportaj/raspberry-pi-ile-dht11-sicaklik-ve-nem-sensoru/21862#ad-image-0

https://meraklibot.com/arduino-dht11-kullanimi/1080/

https://320volt.com/mikroc-dersleri-6/

https://www.robotiksistem.com/mikrodenetleyici nedir pic ozellikleri.html