

Кривая подгонки

Кривая подгонки или аппроксимации - это математическая модель или функция, которая приближенно описывает закономерности или зависимости в наборе данных. Процесс аппроксимации используется для нахождения наилучшего соответствия между математической моделью и реальными данными.

Основная цель кривой подгонки состоит в том, чтобы создать простую, но достаточно точную функцию, которая может быть использована для предсказания значений вне известных точек данных. Это особенно полезно, когда есть необходимость анализа или предсказания трендов, а также при работе с экспериментальными данными.

Процесс создания кривой подгонки включает в себя выбор подходящей математической формулы или модели, которая наилучшим образом соответствует данным. Обычно это может быть линейная или полиномиальная функция, экспоненциальная или логарифмическая кривая, или другие типы функций в зависимости от характера данных.

Методы подгонки, такие как метод наименьших квадратов, используются для определения параметров модели так, чтобы минимизировать разницу между предсказанными значениями и реальными данными. Полученная кривая подгонки может затем использоваться для анализа трендов, прогнозирования будущих значений или визуализации зависимостей в данных.

Конкретные примеры кривых подгонки могут включать следующие случаи:

1. Линейная регрессия (частный случай многочлена):

- *Модель:* $y = mx + b$
- *Применение:* Подгонка прямой линии к данным, где предполагается линейная зависимость между переменными.

2. Полиномиальная аппроксимация:

- *Модель:* $y = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0$
- *Применение:* Аппроксимация кривой полиномом для более гибкого учета сложных зависимостей.

3. Экспоненциальная кривая:

- *Модель:* $y = ae^{bx}$
- *Применение:* Подгонка экспоненциальной кривой к данным с экспоненциальным ростом или затуханием.

4. Логарифмическая кривая:

- *Модель:* $y = a \ln(x) + b$

- *Применение:* Аппроксимация кривой логарифмической функцией, когда наблюдается логарифмическая зависимость.

5. Парабола (частный случай многочлена):

- *Модель:* $y = ax^2 + bx + c$
- *Применение:* Подгонка параболы к данным с квадратичной зависимостью.

6. Кривая мощности (степенная функция, частный случай многочлена):

- *Модель:* $y = ax^b$
- *Применение:* Подгонка степенной функции к данным с асимптотическими свойствами.

Эти примеры демонстрируют различные формы математических моделей, которые могут быть использованы для аппроксимации разнообразных данных. Выбор конкретной модели зависит от природы данных и требований конкретной задачи.

Ошибки

Обозначения

- n - количество наблюдений,
- y_i - фактическое значение,
- \hat{y}_i - предсказанное значение для функции аппроксимации $f(x_i)$.

Абсолютные ошибки

1. Абсолютная ошибка (Absolute Error):

$$E_A(x_i) = |\hat{y}_i - y_i|$$

Эта формула представляет собой абсолютное отклонение предсказанных значений от фактических значений в точке данных x_k .

2. Максимальная ошибка (Infinity Norm):

$$E_\infty(f) = \max_{1 \leq i \leq n} |\hat{y}_i - y_i|$$

Эта формула представляет собой максимальное отклонение предсказанных значений от фактических значений на точках данных.

3. Средняя ошибка (Mean Absolute Error):

$$E_1(f) = \text{MAE} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n |\hat{y}_i - y_i|$$

Здесь мы находим среднюю абсолютную разницу между предсказанными значениями и фактическими значениями.

4. Среднеквадратичная ошибка (Mean Squared Error):

$$E_2(f) = \text{MSE} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (\hat{y}_i - y_i)^2$$

Эта формула представляет собой среднеквадратичное отклонение предсказанных значений от фактических значений.

5. Корень из среднеквадратичной ошибки (Root Mean Squared Error, RMSE): Квадратный корень из MSE.

$$\text{RMSE} = \sqrt{\text{MSE}} = \sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (\hat{y}_i - y_i)^2}$$

Относительные ошибки

1. Относительная ошибка (Relative Error):

$$E_R(x_i) = \frac{|\hat{y}_i - y_i|}{|y_i|} \times 100\%$$

Эта формула измеряет относительное отклонение предсказанных значений от фактических значений в точке данных x_i , выраженное в процентах. Она учитывает масштаб фактических значений для более объективной оценки ошибки.

2. Сложные относительные ошибки

Если мы хотим найти любую из вышеперечисленных относительных ошибок мы делим ее на модуль среднего значение от реальных значений:

$$|\bar{y}| = \left| \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n y_i \right|$$

Например:

$$\text{RelativeMAE} = \frac{|\text{MAE}|}{|\bar{y}|} = \frac{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n |\hat{y}_i - y_i|}{|\bar{y}|} = \frac{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n |\hat{y}_i - y_i|}{\left| \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n y_i \right|}$$

Примеры

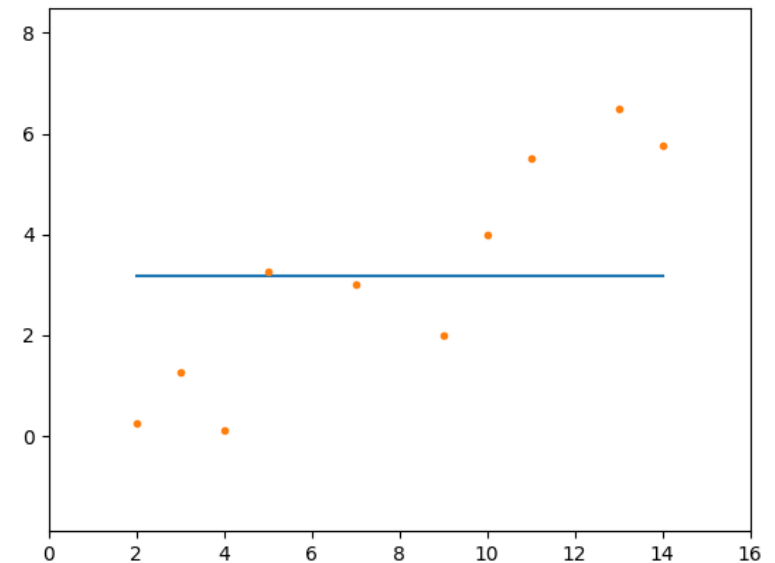
```
In [80]: import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from scipy.optimize import curve_fit

def show_plot(x, y):
    plt.xlim(min(x) - 2, max(x) + 2)
    plt.ylim(min(y) - 2, max(y) + 2)
    plt.plot(x, y, '.')
```

1. Аппроксимирование прямой (линейное аппроксимирование)

```
In [81]: x = np.array([2, 3, 4, 5, 7, 9, 10, 11, 13, 14])
y = np.array([0.25, 1.25, 0.1, 3.25, 3, 2, 4, 5.5, 6.5, 5.75])

degree = 0
p = np.polyfit(x, y, deg=degree)
y_approx = np.polyval(p, x)
plt.plot(x, y_approx)
show_plot(x, y)
```



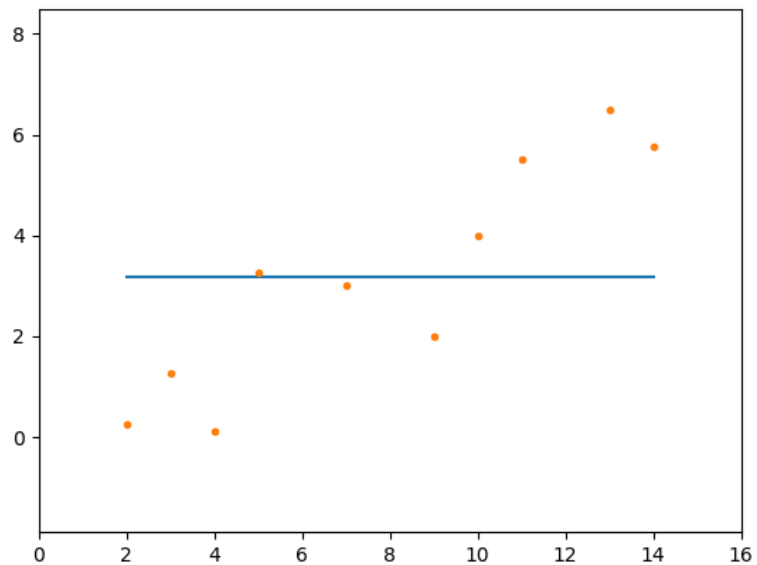
```
In [105]: ## возвращает среднее всех аргументов y = p*mean(x)
## y = const + intercept
def mean_func(x, p):
    return np.mean(x) * np.ones_like(x) + p

x = np.array([2, 3, 4, 5, 7, 9, 10, 11, 13, 14])
y = np.array([0.25, 1.25, 0.1, 3.25, 3, 2, 4, 5.5, 6.5, 5.75])

p, covariance = curve_fit(mean_func, x, y)
y_approx = mean_func(x, p[0])
```

```
plt.plot(x, y_approx)
show_plot(x, y)

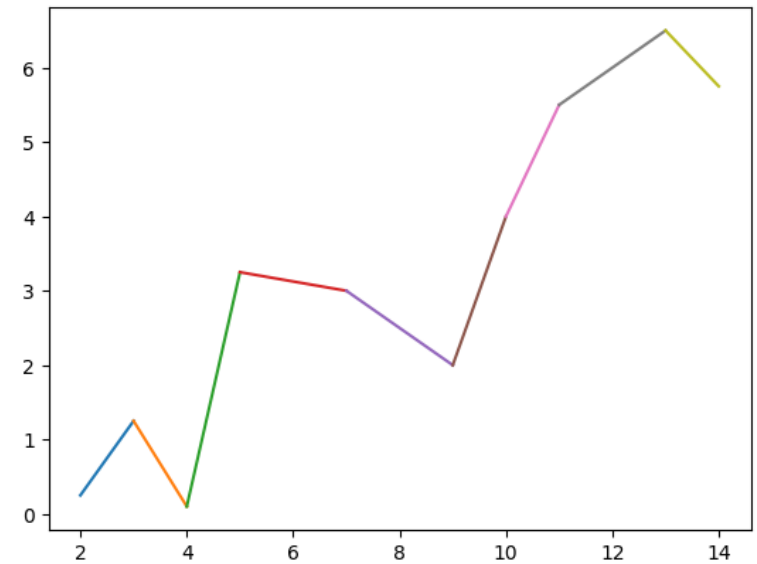
print(np.mean(x))
print(np.mean(y))
print(mean_func(x, p[0]))
```



```
7.8
3.16
[3.16 3.16 3.16 3.16 3.16 3.16 3.16 3.16 3.16 3.16]
```

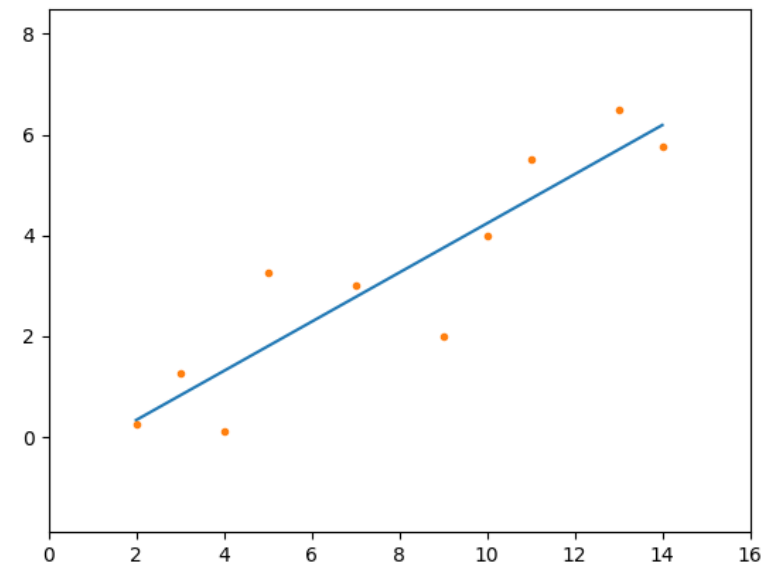
```
In [83]: x = np.array([2, 3, 4, 5, 7, 9, 10, 11, 13, 14])
y = np.array([0.25, 1.25, 0.1, 3.25, 3, 2, 4, 5.5, 6.5, 5.75])

degree = 1
amount = 2
for i in range(0, len(x)-1, 1):
    p = np.polyfit(x[i:i+amount], y[i:i+amount], deg=degree)
    y_approx = np.polyval(p, x[i:i+amount])
    plt.plot(x[i:i+amount], y_approx)
```



```
In [84]: x = np.array([2, 3, 4, 5, 7, 9, 10, 11, 13, 14])
y = np.array([0.25, 1.25, 0.1, 3.25, 3, 2, 4, 5.5, 6.5, 5.75])

degree = 1
p = np.polyfit(x, y, deg=degree)
y_approx = np.polyval(p, x)
plt.plot(x, y_approx)
show_plot(x, y)
```

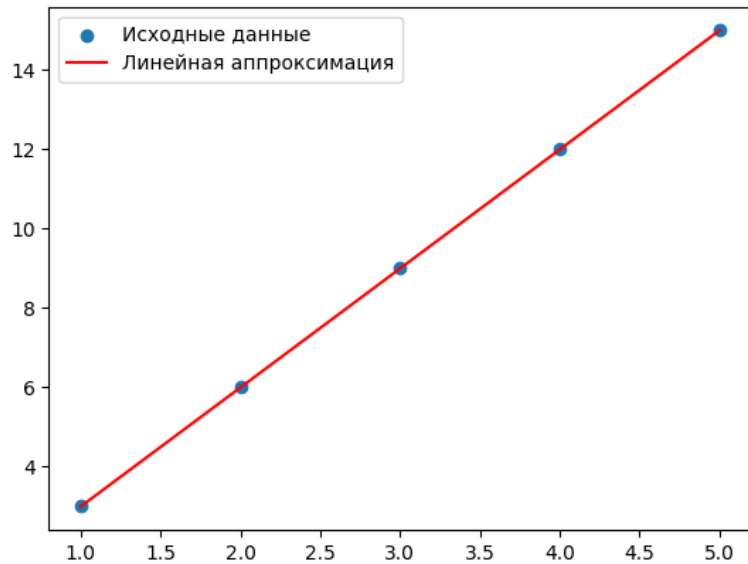


```
In [85]: # Исходные данные
x = np.array([1, 2, 3, 4, 5])
y = np.array([3,6,9,12,15])

# Аппроксимация линейной функцией
slope, intercept = np.polyfit(x, y, 1)

# Генерация новых данных для прямой
x_smooth = np.linspace(min(x), max(x), 100)
y_smooth = slope * x_smooth + intercept

# Визуализация
plt.scatter(x, y, label='Исходные данные')
plt.plot(x_smooth, y_smooth, label='Линейная аппроксимация', color='red')
plt.legend()
plt.show()
```



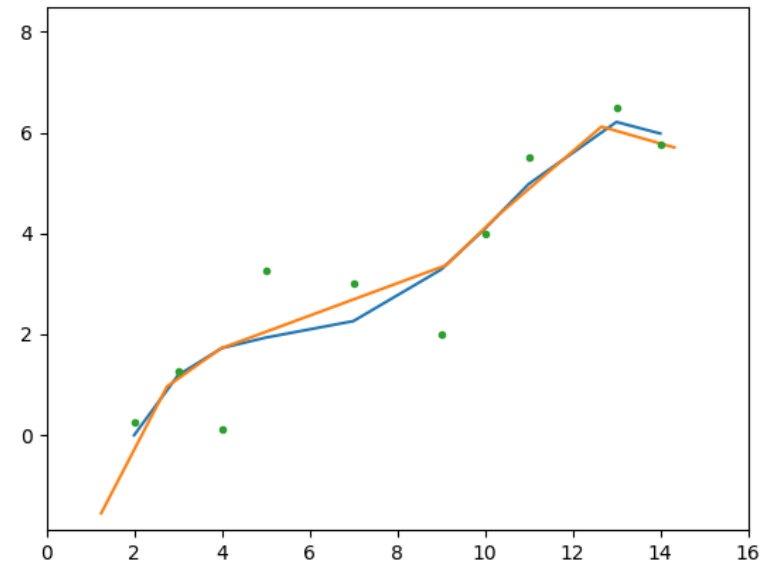
2. Аппроксимирование полиномом

```
In [86]: x = np.array([2, 3, 4, 5, 7, 9, 10, 11, 13, 14])
y = np.array([0.25, 1.25, 0.1, 3.25, 3, 2, 4, 5.5, 6.5, 5.75])

degree = 4
p = np.polyfit(x, y, deg=degree)
y2_approx = np.polyval(p, x)
plt.plot(x, y2_approx)

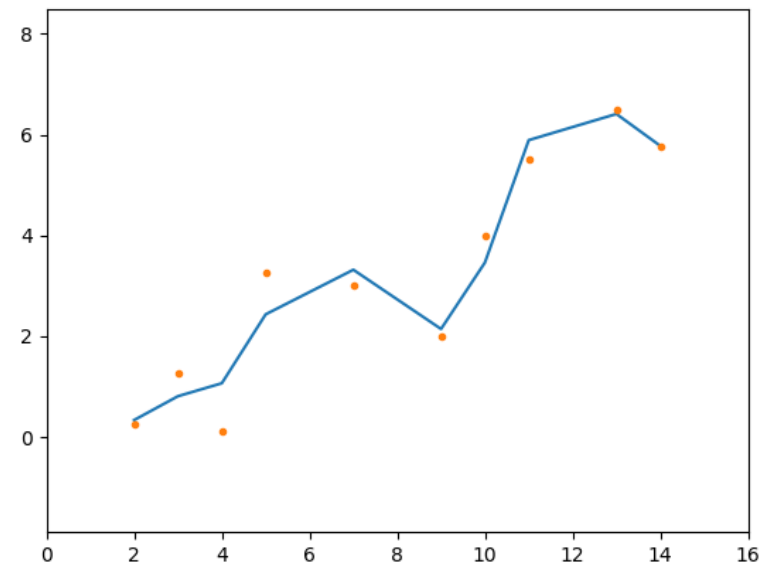
new_x = np.sort(np.array([1.25, 2.75, 3.98, 10.31, 9.12, 12.66, 14.32]))
y_approx = np.polyval(p, new_x)
plt.plot(new_x, y_approx)

show_plot(x, y)
```



```
In [87]: x = np.array([2, 3, 4, 5, 7, 9, 10, 11, 13, 14])
y = np.array([0.25, 1.25, 0.1, 3.25, 3, 2, 4, 5.5, 6.5, 5.75])

degree = 7
p = np.polyfit(x, y, deg=degree)
y_approx = np.polyval(p, x)
plt.plot(x, y_approx)
show_plot(x, y)
```



```
In [88]: # Исходные данные
x = np.array([1, 2, 3, 4, 5])
y = np.array([3,6,9,12,15])

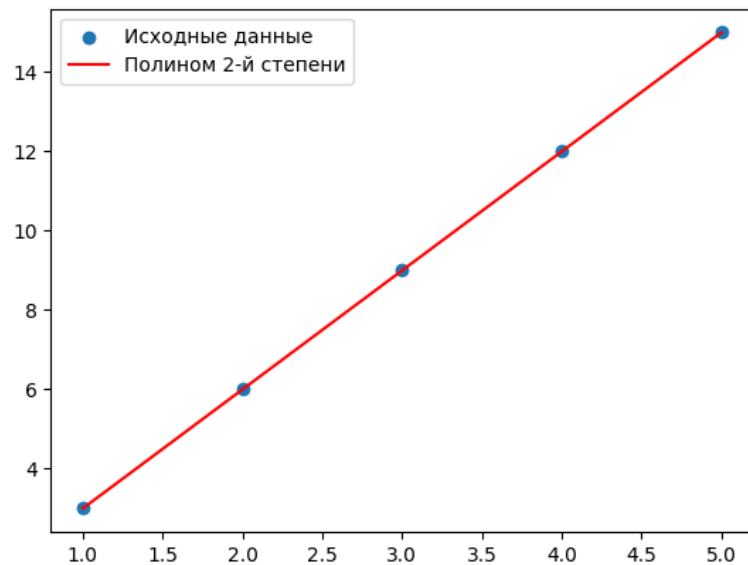
# Аппроксимация полиномом
degree = 2
coefficients = np.polyfit(x, y, degree)
poly = np.poly1d(coefficients)

print(coefficients)

# Генерация новых данных для гладкой кривой
x_smooth = np.linspace(min(x), max(x), 100)
y_smooth = poly(x_smooth)

# Визуализация
plt.scatter(x, y, label='Исходные данные')
plt.plot(x_smooth, y_smooth, label=f'Полином {degree}-й степени', color='red')
plt.legend()
plt.show()
```

```
[1.04405949e-15 3.00000000e+00 1.27105749e-14]
```



3. Аппроксимация экспоненциальной кривой

```
In [89]: # Исходные данные
x = np.array([1,2,3,4,5])
y = np.array([3,6,9,12,15])

# Определение экспоненциальной функции
def exponential_func(x, a, b):
```

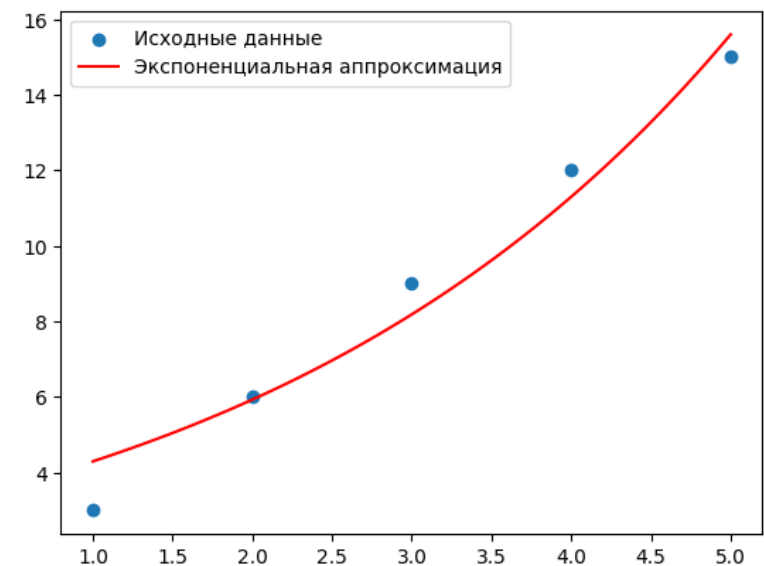
```
    return a * np.exp(b * x)

# Аппроксимация с использованием curve_fit
params, covariance = curve_fit(exponential_func, x, y)

# Извлекаем параметры
a, b = params

# Генерация новых данных для гладкой кривой
x_smooth = np.linspace(min(x), max(x), 100)
y_smooth = exponential_func(x_smooth, a, b)

# Визуализация
plt.scatter(x, y, label='Исходные данные')
plt.plot(x_smooth, y_smooth, label='Экспоненциальная аппроксимация', color='red')
plt.legend()
plt.show()
```



4. Аппроксимация логарифмической кривой

```
In [90]: # Исходные данные
x = np.array([1, 2, 3, 4, 5])
y = np.array([3, 8, 20, 50, 125])

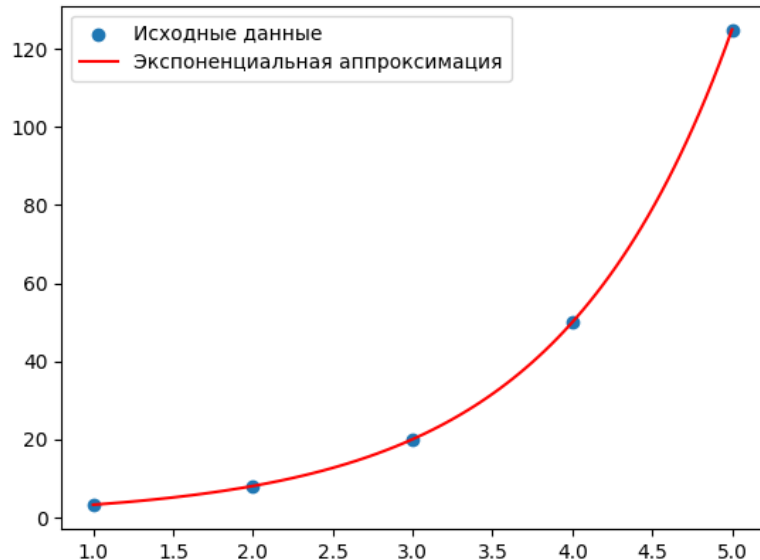
# Определение экспоненциальной функции
def exponential_func(x, a, b):
    return a * np.exp(b * x)

# Аппроксимация с использованием curve_fit
params, covariance = curve_fit(exponential_func, x, y)

# Извлекаем параметры
a, b = params
```

```
# Генерация новых данных для гладкой кривой
x_smooth = np.linspace(min(x), max(x), 100)
y_smooth = exponential_func(x_smooth, a, b)

# Визуализация
plt.scatter(x, y, label='Исходные данные')
plt.plot(x_smooth, y_smooth, label='Экспоненциальная аппроксимация', color=
plt.legend()
plt.show()
```



5. Аппроксимация синусоидальной кривой

```
In [91]: # Исходные данные
x = np.array([1, 2, 3, 4, 5])
y = np.array([0.5, -0.5, -1.5, -0.5, 0.5])

# Определение синусоидальной функции
def sinusoidal_func(x, A, omega, phi, offset):
    return A * np.sin(omega * x + phi) + offset

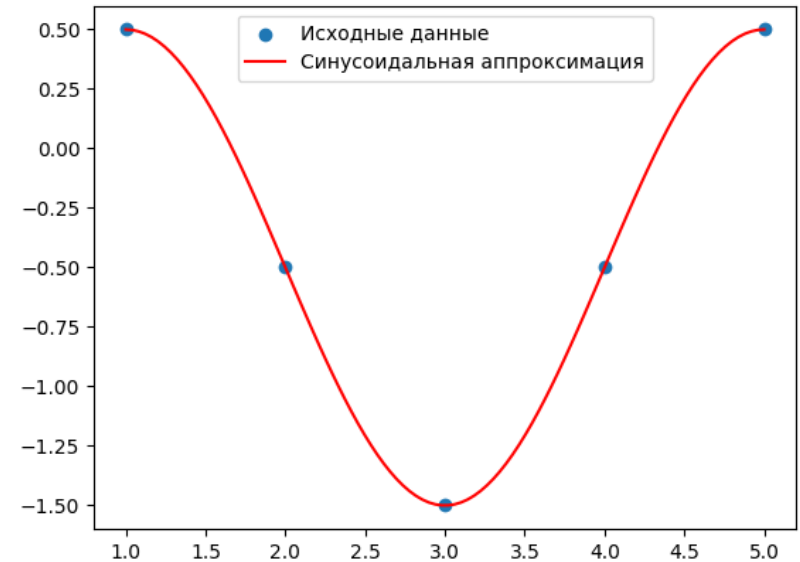
# Аппроксимация с использованием curve_fit
params, covariance = curve_fit(sinusoidal_func, x, y)

# Извлекаем параметры
A, omega, phi, offset = params

# Генерация новых данных для гладкой кривой
x_smooth = np.linspace(min(x), max(x), 100)
y_smooth = sinusoidal_func(x_smooth, A, omega, phi, offset)

# Визуализация
plt.scatter(x, y, label='Исходные данные')
```

```
plt.plot(x_smooth, y_smooth, label='Синусоидальная аппроксимация', color=
plt.legend()
plt.show()
```



Пример 1.а

Проведен эксперимент для проверки закона Гука. Измерения позволили получить следующие данные:

- Сила (F): [1 2 3 4 5]
- Изменение длины (Δx): [3 6 9 12 15]

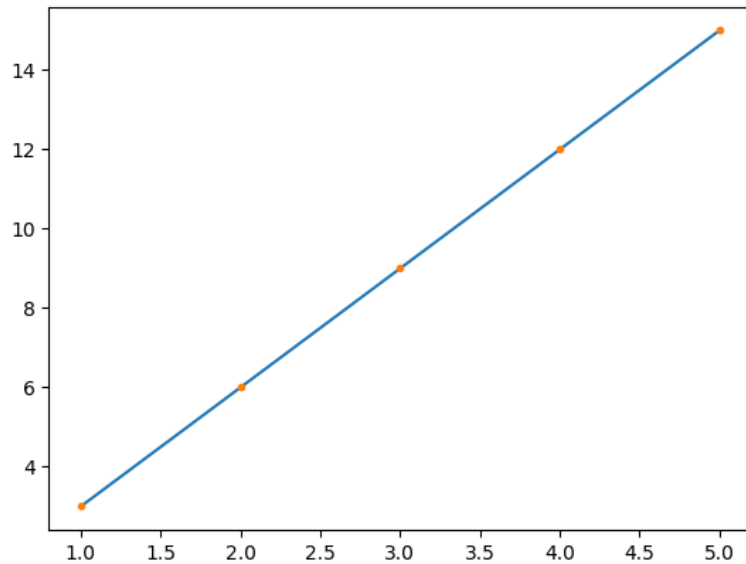
Составить график зависимости удлинения пружины от приложенной силы и определить модуль упругости Янга. На сколько пружина удлинится, если на нее действует сила в 7 Н?

```
In [106... import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt

F = np.array([1, 2, 3, 4, 5])
delta_x = np.array([3, 6, 9, 12, 15])

p = np.polyfit(F, delta_x, 1)
y_aproks = np.polyval(p, F)
plt.plot(F, delta_x)
plt.plot(F, delta_x, '.')
plt.show()

sila = np.polyval(p, 7)
print(sila)
```



20.999999999999996

Пример 1.b

Вторая группа исследователей провела тот же эксперимент с той же пружиной, и получила следующие результаты:

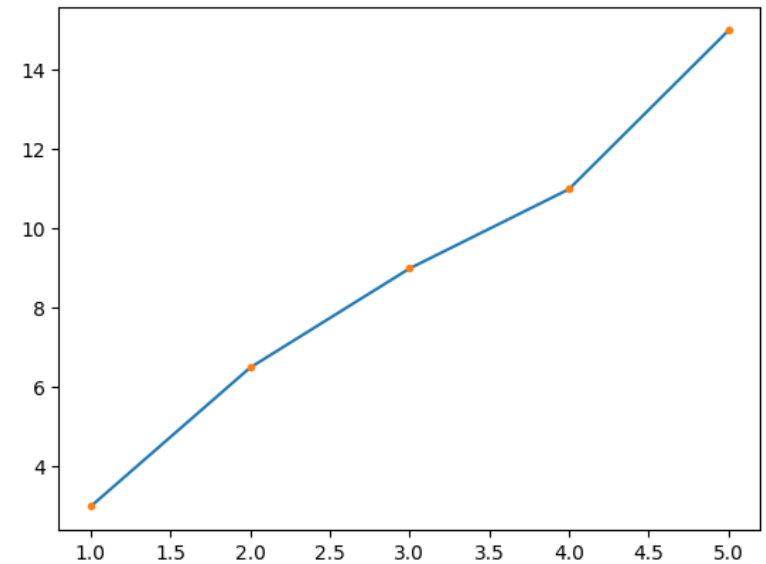
- Сила (F): [1 2 3 4 5]
- Изменение длины (Δx): [3 6.5 9 11 15]

Какое значение модуля упругости Янга получила эта группа? На сколько пружина удлинится при применении силы в 7 Н?

```
In [107... import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt

F = np.array([1,2,3,4,5])
delta_x = np.array([3,6.5,9,11,15])

p = np.polyfit(F, delta_x, 1)
y_aproks = np.polyval(p, F)
plt.plot(F,delta_x)
plt.plot(F,delta_x, '.')
plt.show()
```



Задачи

ЗАДАЧА 1

Написать функцию, которая аппроксимирует заданный набор экспериментальных результатов полиномом первой степени. Входными параметрами функции являются векторы точек x , в которых производились измерения, и вектор, содержащий измеренные значения y . Выходным параметром функции является аппроксимационный полином P . Построить график экспериментальных данных и данных, полученных аппроксимацией.

```
In [108... import numpy as np

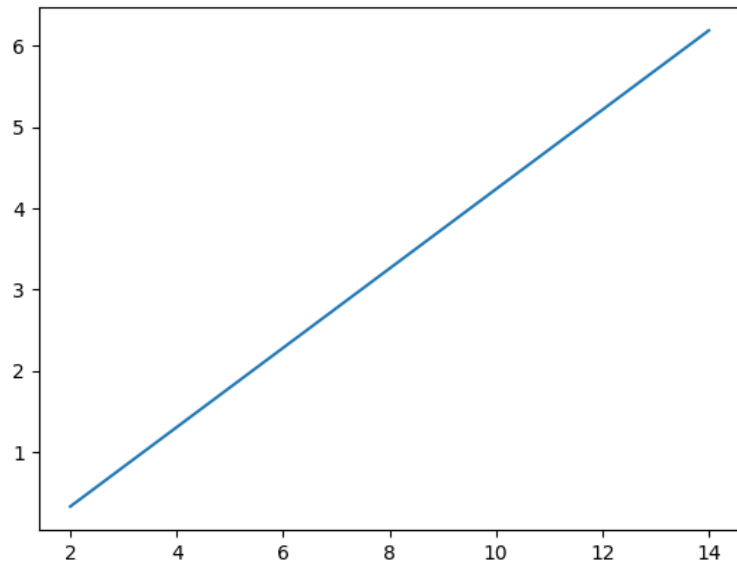
def zadatak1(x,y):
    if len(x) != len(y):
        raise ValueError('Векторы не одинаковой длины')

    return np.polyfit(x,y,1)

x = np.array([2, 3, 4, 5, 7, 9, 10, 11, 13, 14])
y = np.array([0.25, 1.25, 0.1, 3.25, 3, 2, 4, 5.5, 6.5, 5.75])
p = zadatak1(x,y)

plt.plot(x, np.polyval(p, x))
plt.show()

print(p)
```



[0.48836634 -0.64925743]

ЗАДАЧА 2

Написать функцию, которая аппроксимирует заданный набор экспериментальных результатов полиномами третьей и четвертой степени. Входными параметрами функции являются векторы точек x , в которых производились измерения, и вектор, содержащий измеренные значения y . Выходным параметром функции является аппроксимационный полином с меньшей средней абсолютной ошибкой. В функции нужно проверить, имеют ли x и y одинаковую длину.

```
In [130... import numpy as np
import statistics as stat

def zadatak2(x,y):
    p3 = np.polyfit(x,y,3)
    p4 = np.polyfit(x,y,4)

    yp3 = np.polyval(p3,x)
    yp4 = np.polyval(p4,x)

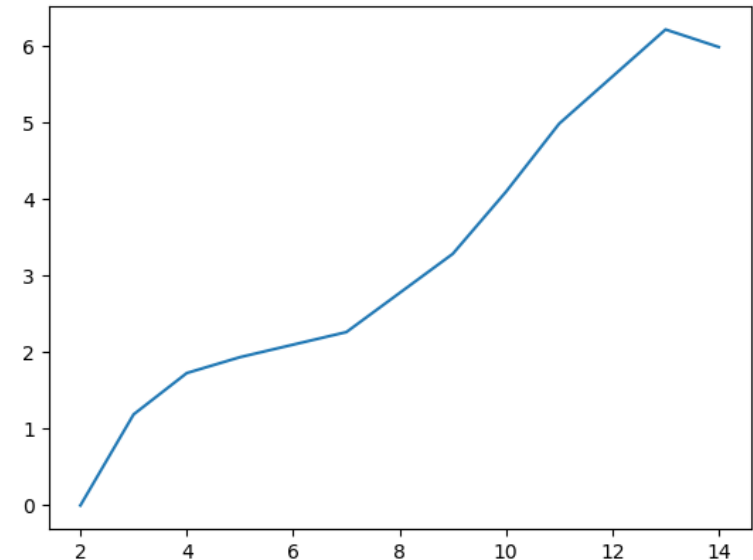
    aps_er3 = stat.mean(abs(y-yp3))
    aps_er4 = stat.mean(abs(y-yp4))

    return p3 if aps_er3 < aps_er4 else p4

x = np.array([2, 3, 4, 5, 7, 9, 10, 11, 13, 14])
y = np.array([0.25, 1.25, 0.1, 3.25, 3, 2, 4, 5.5, 6.5, 5.75])
p = zadatak2(x,y)

plt.plot(x, np.polyval(p, x))
```

```
plt.show()
print(p)
```



[-2.94860217e-03 9.40084211e-02 -1.00859227e+00 4.63847733e+00
-5.95952012e+00]

ЗАДАЧА 3

Написать функцию, которая аппроксимирует заданный набор экспериментальных результатов полиномами пятой и шестой степени. Входными параметрами функции являются векторы точек x , в которых производились измерения, и вектор, содержащий измеренные значения y . Выходными параметрами функции являются аппроксимационные полиномы P_5 и P_6 . В функции нужно проверить, имеют ли x и y одинаковую длину.

```
In [112... import numpy as np

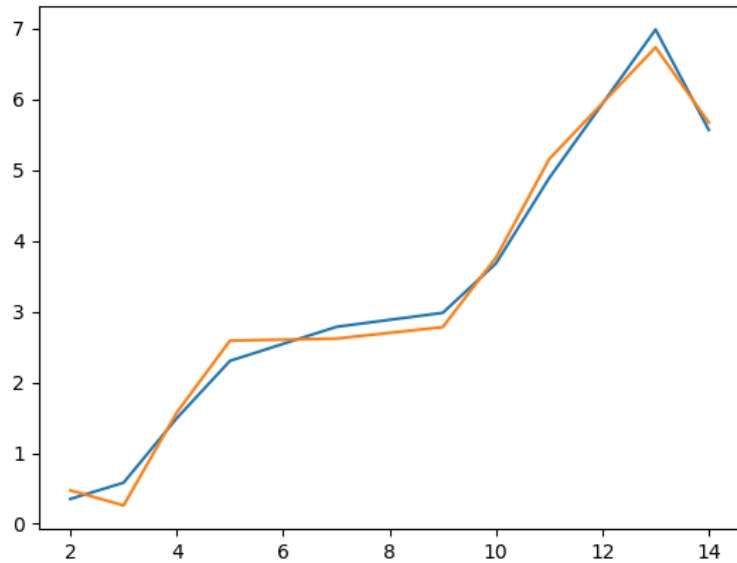
def zadatak3(x,y):
    if len(x) != len(y):
        raise ValueError('Векторы не одинаковой длины')
    p5 = np.polyfit(x,y,5)
    p6 = np.polyfit(x,y,6)
    return p5, p6

x = np.array([2, 3, 4, 5, 7, 9, 10, 11, 13, 14])
y = np.array([0.25, 1.25, 0.1, 3.25, 3, 2, 4, 5.5, 6.5, 5.75])
[p5, p6] = zadatak3(x,y)

plt.plot(x, np.polyval(p5, x))
plt.plot(x, np.polyval(p6, x))
plt.show()
```



```
print(p5,p6, sep='\n')
```



```
[-1.17854679e-03  4.39297255e-02 -5.98293341e-01  3.64521200e+00
-9.23555727e+00  8.36339817e+00]
[ 1.86085443e-04 -1.01618386e-02  2.14241528e-01 -2.20211654e+00
 1.14429999e+01 -2.74928932e+01  2.41893237e+01]
```

ЗАДАЧА 4

Написать функцию, которая аппроксимирует заданный набор экспериментальных результатов полиномом произвольной степени так, чтобы максимальная относительная ошибка аппроксимации не превышала 1%. Входными параметрами функции являются векторы точек x , в которых производились измерения, и вектор, содержащий измеренные значения y . В функции нужно проверить, имеют ли векторы x и y одинаковую длину. Выходными параметрами функции являются коэффициенты и степень полинома.

```
In [129... import numpy as np
import math

def solve(x, y):
    if (len(x) != len(y)):
        raise RuntimeError('len(x) != len(y)')

    p = []
    degree = 0
    err = math.inf

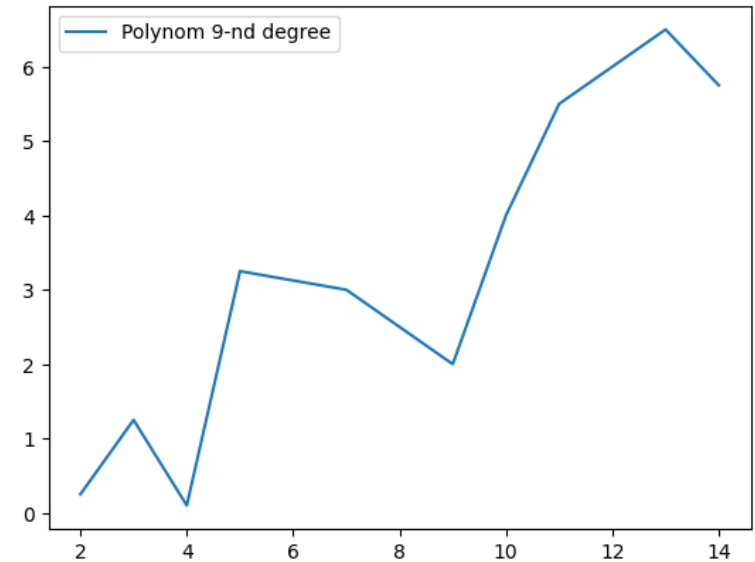
    while err >= 0.01 :
        degree += 1
```

```
p = np.polyfit(x, y, degree)
y_approx = np.polyval(p, x)
err = np.max(abs( (y_approx - y) / y * 100 ))
```

```
return p, degree
```

```
x = np.array([2, 3, 4, 5, 7, 9, 10, 11, 13, 14])
y = np.array([0.25, 1.25, 0.1, 3.25, 3, 2, 4, 5.5, 6.5, 5.75])
p, degree = solve(x, y)

plt.plot(x, np.polyval(p, x), label=f'Polynom {degree}-nd degree'.format(
plt.legend()
plt.show()
print(p)
```



```
[ 6.73400673e-06 -5.67898729e-04  2.04549663e-02 -4.11258072e-01
 5.05877844e+00 -3.92181131e+01  1.90148680e+02 -5.51496489e+02
 8.62253985e+02 -5.50008333e+02]
```