# Метод наименьших квадратов

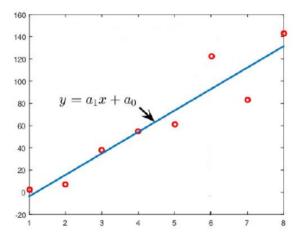
Јована Арсеновић, Николина Живановић, Анастасија Голић, Вељко Радојичић, Стефан Топалов 20. ноябрь 2023.

## Элементы теории ошибок

Все больше реальных проблем во всех областях жизни сегодня решается математическим моделированием и их симуляцией, благодаря интенсивному развитию компьютеров. Если бы мы хотели моделировать процесс, измерения которого представлены на рисунке 1, самым простым способом было бы использование процедуры линейной регрессии, и тогда связь между характеристиками можно было бы представить в линейной форме:

$$y = a_1 x + a_0, \tag{1}$$

где  $a_1$  и  $a_0$  - неизвестные параметры, которые мы хотим определить в процедуре оптимизации, при этом параметр  $a_1$  представляет угол наклона кривой, а параметр  $a_0$  - точку пересечения с ординатой.



Фигура 1: Иллюстрация линейной регрессии - аппроксимация данных полиномом первого порядка.

В течение процесса оптимизации необходимо найти те значения параметров  $a_1$  и  $a_0$ , которые позволят прямой наилучшим образом описать данный процесс, то есть чтобы разница между реальным и аппроксимированным значением была минимальной:

$$E_i = |y - y_i|. (2)$$

Этот тип ошибки называется абсолютной ошибкой и может быть представлен следующим образом:

1. Максимальная абсолютная ошибка:

$$E_{\infty}(f) = \max |y(x_k) - y_k|, \quad 1 < k < n$$

2. Средняя абсолютная ошибка:

$$E_1(f)=rac{1}{n}\sum_{k=1}^n\left|y(x_k)-y_k
ight|^2$$

3. Среднеквадратичная абсолютная ошибка:

$$E_2(f) = \sqrt{rac{1}{n}\sum_{k=1}^n \left|f(x_k) - y_k
ight|^2}$$

# Метод наименьших квадратов

Начнем с процедуры линейной регрессии, опираясь на метод наименьших квадратов (поскольку эти процедуры являются основой машинного обучения) и представим их как задачу оптимизации. С самого начала необходимо определить критерий оптимальности и представить его в квадратичной форме, где цель - минимизировать ошибку:

$$F = \sum_{k=1}^{n} (y(x_k) - y_k)^2 \tag{3}$$

Поскольку мы решаем проблему линейной регрессии, критерий оптимальности теперь принимает форму:

$$F = \sum_{k=1}^{n} (a_1 x_k + a_0 - y_k)^2 \tag{4}$$

Как мы ранее отметили, наша цель - определить оптимальные значения параметров  $a_0$  и  $a_1$ , чтобы критерий оптимальности (2) был минимален. На основе необходимых условий экстремума получаем следующую систему уравнений:

$$\begin{cases} \frac{\partial F}{\partial a_0} = \sum_{k=1}^n 2(a_1 x_k + a_0 - y_k) = 0\\ \frac{\partial F}{\partial a_1} = \sum_{k=1}^n 2(a_1 x_k + a_0 - y_k) x_k = 0 \end{cases}$$
(5)

Линейная система уравнений (5) также может быть записана в матричной форме:

$$\begin{bmatrix} n & \sum_{k=1}^{n} x_k \\ \sum_{k=1}^{n} x_k & \sum_{k=1}^{n} x_k^2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sum_{k=1}^{n} y_k \\ \sum_{k=1}^{n} x_k y_k \end{bmatrix}$$
(6)

Решим ее методом Краммера:

Метод Краммера представляет собой теорему в линейной алгебре, которая предоставляет решения системы линейных уравнений с использованием детерминант. Если систему уравнений представить в виде умножения матриц: Ax=c, где A - квадратная матрица, x - вектор-столбец переменных, и матрица A является регулярной (невырожденной), то решение можно выразить следующим образом:

$$x_i = rac{\det(A_i)}{\det(A)}$$

где  $A_i$  - матрица, полученная заменой i-го столбца в матрице A векторомстолбцом c.

В дальнейшем мы рассмотрим решение матричного уравнения (8) и его дальнейшее применение в изучении проблемы регрессии. Решение системы (6) получается с использованием правила Крамера. После решения системы уравнений и получения оптимальных значений параметров  $a_0$  и  $a_1$  формально завершается процесс линейной регрессии.

$$a_1 = \frac{n\sum_{k=1}^n x_k y_k - \sum_{k=1}^n x_k \sum_{k=1}^n y_k}{n\sum_{k=1}^n x_k^2 - (\sum_{k=1}^n x_k)^2}$$
(7a)

$$a_0 = \frac{\sum_{k=1}^n y_k - a_1 \sum_{k=1}^n x_k}{n} \tag{7b}$$

Где  $a_0^*$  и  $a_1^*$  обозначают оптимальные значения параметров  $a_0$  и  $a_1$  в соответствии с предполагаемым критерием оптимальности (2). Оптимальное значение критерия обозначим как  $F_{LSE}$  и вычислим его следующим образом:

$$F_{LSE} = \sum_{i=1}^{n} (a_1^* x_i + a_0^* - y_i)^2$$
 (8)

### Линеаризация нелинейных моделей.

Логично предположить, что связь между входом  $x_i$  и выходом  $y_i$  не всегда линейна. Однако существует широкий класс нелинейных проблем, где с подходящими изменениями начальная проблема нелинейной регрессии может быть приведена к линейной.

Если мы хотим аппроксимировать начальную проблему полиномом второй степени:

$$y = a_2 x^2 + a_1 x + a_0 (9)$$

Тогда критерий оптимальности будет иметь следующую форму:

$$F = \sum_{k=1}^{n} (a_2 x_k^2 + a_1 x_k + a_0 - y_k)^2 \tag{10}$$

Простой математикой мы получаем условия экстремума, приравнивая частные производные к нулю. Оптимальные значения параметров  $a_2,a_1$  и  $a_0$  также получаются с использованием правила Крамера. Оставим читателя с упражнением:

$$\frac{\partial F}{\partial a_0} = \sum_{k=1}^n 2(a_2 x_k^2 + a_1 x_k + a_0 - y_k) = 0$$
 (11a)

$$\frac{\partial F}{\partial a_1} = \sum_{k=1}^n 2(a_2 x_k^2 + a_1 x_k + a_0 - y_k) x_k = 0$$
 (11b)

$$\frac{\partial F}{\partial a_2} = \sum_{k=1}^n 2(a_1 x_k + a_0 - y_k) x_k^2 = 0$$
 (11c)

Экспоненциальную модель можно представить следующим образом:

$$y(x) = Ce^{Ax}$$

Если мы вставим эту модель в критерий оптимальности (3):

$$F = \sum_{k=1}^{n} (Ce^{Ax_k} - y_k)^2 \tag{12}$$

Необходимые условия экстремума получаются дифференцированием критерия по всем переменным:

$$\frac{\partial F}{\partial A} = \sum_{k=1}^{n} 2(Ce^{Ax_k} - y_k)Cx_k e^{Ax_k} = 0$$
 (13a)

$$\frac{\partial F}{\partial C} = \sum_{k=1}^{n} 2(Ce^{Ax_k} - y_k)e^{Ax_k} = 0$$
 (13b)

Очевидно, что это нельзя записать в матричной форме, поэтому мы прибегаем к процессу аппроксимации - линеаризации.

Линеаризация этой модели естественна и довольно проста. Если мы возьмем натуральный логарифм предыдущего выражения, мы получим:

$$\ln y = \ln C + Ax$$

Теперь очевидно, что новое  $Y=\ln y$ , а коэффициенты из уравнений (7) - это  $a_0=\ln C$  и  $a_1=A$ , то есть:

$$Y = a_0 + a_1 x$$

Применяя уравнения (7), мы легко определяем оптимальные значения параметров линеаризованной модели, то есть вычисляем  $a_0$  и  $a_1$ , что в

конечном итоге дает экспоненциальную регрессионную модель:

$$y(x)=Ce^{Ax}=e^{a_0}e^{a_1x}$$

### Пример

Во время экзамена были собраны данные о студентах, сколько времени они потратили на подготовку к экзамену и сколько баллов они получили, и эти данные представлены в таблице.

SATI	BODOVI
6	82
10	88
2	56
4	64
0	23

### (а) Линейная аппроксимация:

Поскольку требуется представить данные линейно, необходимо определить параметры прямой. Для линейной аппроксимации данных необходимо найти оптимальные значения  $a_0$  и  $a_1$ , используя выражения (7):

$$a_1 = \frac{5(6 \cdot 82 + 10 \cdot 88 + 2 \cdot 56 + 4 \cdot 64) - (6 + 10 + 2 + 4)(82 + 88 + 56 + 64 + 4)}{5(36 + 100 + 4 + 16) - (6 + 10 + 2 + 4)^2}$$
$$a_0 = \frac{82 + 88 + 56 + 64 + 23 - a_1(6 + 10 + 4 + 2)}{5}$$

Решив эти уравнения, получаем  $a_1 \approx 6.1284$  и  $a_0 \approx 35.6351$ . Таким образом, уравнение прямой имеет вид y=6.1284x+35.6351. На основе этого можно сделать вывод, что для сдачи экзамена необходимо потратить 2.5 часа на подготовку.

#### (b) Экспоненциальная аппроксимация:

Сначала необходимо определить Y как  $\ln(y)$ :

$$Y = \ln(y) = [4.4067, 4.4773, 4.0254, 4.1589, 3.1355]$$

Это подставляется в выражение (7), и получаем оптимальные значения параметров  $a_1^*=0.1183$  и  $a_0^*=3.5202$ . На основе этого можно вычислить  $C=e^{a_0^*}=33.7927$ , и получить экспоненциальную кривую  $y=33.7927e^{0.1183x}$