

Facultad de Ciencias Exactas, Ingeniería y Agrimensura Escuela de Ciencias Exactas y Naturales Departamento de Matemática

## Álgebra Lineal (R211 - CE9)

2023

## 4. Coordenadas y Cambio de base (BORRADOR)

En un ev V finito dimensional, digamos dimV = n, si tenemos una base  $B = \{v_1, \ldots, v_n\}$  bastarán n escalares para determinar cualquier vector: si  $v \in V$  existen  $\alpha_1, \ldots, \alpha_n \in F$  tq  $v = \alpha_1 v_1 + \cdots + \alpha_n v_n$ . Si consideramos la base con un *orden* entre sus n vectores, cada vector de V queda unívocamente determinado por una n-upla, esto es, un elemento de  $F^n$ .

**Definición 1.** V F-ev finito dimensional con dimV = n. Una **base ordenada** es un subconjunto B de n vectores de V que es base y en el cual hemos fijado un orden sucesivo entre sus elementos. Si  $B = \{v_1, \ldots, v_n\}$  y  $v \in V$  se escribe como  $v = \alpha_1 v_1 + \cdots + \alpha_n v_n$ , el vector  $(\alpha_1, \ldots, \alpha_n) \in F^n$  se llama vector de coordenadas de v y lo denotamos  $[v]_B$ .

**Ejemplos 1.** 1.  $V = \mathbb{R}_4[x]$ , sea  $B = \{1, x, x^2, x^3\}$  la base canónica. Si  $p(x) = x^3 + 3x^2 - 1$ , ents  $[p(x)]_B = (-1, 0, 3, 1)$ . Si  $B_1 = \{x^3, x^2, x, 1\}$  base (cuál es la diferencia con la base canónica??), ents  $[p(x)]_{B_1} = (1, 3, 0, -1)$ . Observemos que es importante el orden que definamos en nuestra base.

2.  $V = R^3$ , B base canónica. Si v = (1, 2, 3) ents  $[v]_B = (1, 2, 3)$ .

Vamos a definir ahora un concepto fundamental: los ev isomorfos, que desde el punto de vista de la estructura algebraica, serán indistinguibles. Para nosotrxs será una noción de *igualdad*, y nos permitirá trabajar de igual manera con distintos ev's, aunque la naturaleza de sus elementos sea diferente.

**Definición 2.** V, W F-ev se dicen **isomorfos** si existe  $T: V \to W$  isomorfismo. Se anota  $V \stackrel{T}{\simeq} W$ .

Proposición 1. En la clase de los F-ev, el isomorfismo es una relación de equivalencia.

Demostración. EJERCICIO.

El siguiente teorema es fundamental, nos dice lo que venimos anunciando: todo es  $\mathbb{R}^{n}!!!$ 

**Teorema 1.** V F-ev finito dimensional con dimV = n. Ents.  $V \simeq F^n$ .

Demostración. Fijamos  $B = \{v_1, \dots, v_n\}$  base de V. Definimos  $T: V \to F^n$  como la función que a  $v \in V$  le asigna su vector de coordenadas:  $T(v) = [v]_B$ . T es un isomorfimo. EJERCICIO!

Dadas dos bases en un F-ev V, cada vector  $v \in V$  tiene asociado dos vectores de coordenadas. Veamos que ambos vectores se relacionan a través de una matriz.

**Ejemplo 1.**  $V = \mathbb{R}^3$ ,  $B_1 = \{e_1, e_2, e_3\}$  base canónica,  $B_2 = \{w_1 = (1, 1, 1), w_2 = (1, 1, 0), w_3 = (1, 0, 0)\}$ . Sea  $v = (3, 4, 5) = 3e_1 + 4e_2 + 5e_3$ . Además  $e_1 = w_3$ ,  $e_2 = w_2 - w_3$ ,  $e_3 = w_1 - w_2$ . Luego,  $v = 3w_3 + 4(w_2 - w_3) + 5(w_1 - w_2) = 5w_1 - w_2 - w_3$ . Así,  $[v]_B = (3, 4, 5)$  y  $[v]_{B_1} = (5, -1, 1)$ . En general, si v = (x, y, z),  $[v]_B = (x, y, z)$  y  $[v]_{B_1} = zw_1 + (y - z)w_2 + (x - y)w_3$ .

Pero veamos esto de otra forma: tenemos que  $[e_1]_{B_1} = (0,0,1)$ ,  $[e_2]_{B_1} = (0,1,-1)$ ,  $[e_3]_{B_1} = (1,-1,0)$ . Consideremos la matriz C cuyas columnas son los vectores de coordenadas de los vectores de la base B:

$$C = ([e_1]_{B_1}^t, [e_2]_{B_1}^t, [e_2]_{B_1}^t) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Asi, si v = (x, y, z),

$$C[v]_B^t = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} z \\ y - z \\ x - y \end{pmatrix} = [v]_{B_1}^t.$$

El ejemplo anterior es bien general: es una definición y un teorema.

**Teorema 2.** V F-ev finito dimensional con dimV = n. Sean  $B_1 = \{v_1, \ldots, v_n\}$  y  $B_2 = \{w_1, \ldots, w_n\}$  bases de V. Sea  $C = (c_{ij})$  la matriz cuyas entradas  $c_{ij}$  están definidas por: para cada  $j = 1, \ldots, n$  sean  $c_{1j}, \ldots, c_{nj} \in F$  tales que  $v_j = c_{1j}w_1 + \cdots + c_{nj}w_n$ . Ents. pc  $v \in V$ ,

$$C[v]_{B_1}^t = [v]_{B_2}^t. (1)$$

C se llama matriz de cambio de base de  $B_1$  a  $B_2$ .

Demostración. Sea  $v \in V$  con  $[v]_{B_1} = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$ . Veamos que  $\beta_i := (C \cdot [v]_{B_1}^t)_i$ ,  $i = 1, \dots, n$  son los escalares tq  $[v]_{B_2} = (\beta_1, \dots, \beta_n)$ . En efecto,  $\beta_i = (C \cdot [v]_{B_1}^t)_i = \sum_{k=1}^n c_{ik}\alpha_k = c_{i1}\alpha_1 + \dots + c_{in}\alpha_n$ , luego

$$\beta_1 w_1 + \dots + \beta_n w_n = (c_{11}\alpha_1 + \dots + c_{1n}\alpha_n)w_1 + \dots + (c_{n1}\alpha_1 + \dots + c_{nn}\alpha_n)w_n$$

$$= \alpha_1 (c_{11}w_1 + \dots + c_{n1}w_n) + \dots + \alpha_n (c_{1n}w_1 + \dots + c_{nn}w_n)$$

$$= \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n = v,$$

de donde por unicidad de escritura tenemos que  $[v]_{B_2} = (\beta_1, \dots, \beta_n)$ .

De la siguiente proposición un poco más general se deducirá la unicidad de la matriz de cambio de base:

**Proposición 2.**  $A, A' \in F^{n \times n}$   $tq \ Ax = A'x \ pt \ x \in F^n$ . Ents. A = A'.

Demostración. Sea  $B = \{e_1, \dots, e_n\}$  base canónica de  $F^n$ . Ents.

$$(Ae_j)_i = \sum_{k=1}^n A_{ik}(e_j)_k = \sum_{k=1}^n A_{ik}\delta_{kj} = A_{ij},$$

y análogamente  $(A'e_j)_i = A'_{ij}$ , luego  $A_{ij} = A'_{ij}$  pt i pt j.

Corolario 1. La matriz de cambio de base es la única matriz que verifica (1).

Cuando sea necesario referenciar a las bases involucradas, anotaremos  $C_{B_1B_2}$  o  $C_{B_1\to B_2}$ .

Corolario 2. V F-ev.  $B_1, B_2, B_3$  bases de V. Ents:

- 1.  $C_{B_1B_3} = C_{B_2B_3}C_{B_1B_2}$ .
- 2.  $C_{B_2B_1} = (C_{B_1B_2})^{-1}$ .

Demostración. 1. EJERCICIO (sigue de la unicidad).

2. EJERCICIO: probar primero que  $C_{B_1B_2}$  es inversible y luego ver la igualdad. Ayuda: la matriz  $C_{B_1B_2}$  es inversible pues si no lo fuera el sistema  $C_{B_1B_2}X = 0$  tendría soluciones no triviales (concluír de aquí).

Veamos dos proposiciones más.

**Proposición 3.** Si  $A \in F^{n \times n}$  invertible existen bases  $B_1$  y  $B_2$  de  $F^n$  tq  $A = C_{B_1B_2}$ .

Demostración. Sean  $A=(a_{ij}), B_1$  la base canónica de  $F^n$  y  $B_2=\{w_1,\ldots,w_n\}$  con  $w_j=a_{1j}e_1+\cdots+a_{nj}e_n.$   $B_2$  es base y  $A=C_{B_1B_2}$  EJERCICIO.

**Proposición 4.** Si  $A \in F^{n \times n}$  invertible y B base de  $F^n$  entonces:

- 1.  $\exists B_1 \text{ base de } F^n \text{ tq } A = C_{B_1B}$ .
- 2.  $\exists B_2 \text{ base de } F^n \text{ tq } A = C_{BB_2}.$

 $\label{eq:Demostración.} Demostración. \qquad \text{1. EJERCICIO (Ayuda: idem proposición anterior poniendo $B$ en lugar de la base canónica)}.$ 

2. EJERCICIO (Ayuda: del item anterior, usar proposición para  $A^{-1}$  y B, existe  $B_2$  tq  $A^{-1} = C_{B_2B_1}$  luego  $A = (C_{B_2B})^{-1} = C_{BB_2}$ ).

Veremos mil ejemplos en el laboratorio y en el práctico!