Kapitel ADS:II

II. Algorithm Engineering

- □ Problemklassen und Lösungsstrategien
- □ Phasen des Algorithm Engineering
- □ Exkurs: Programmiersprachen
- □ Pseudocode
- □ Rekursive Algorithmen
- Algorithmenanalyse
- Algorithmenimplementierung
- Algorithmenevaluierung

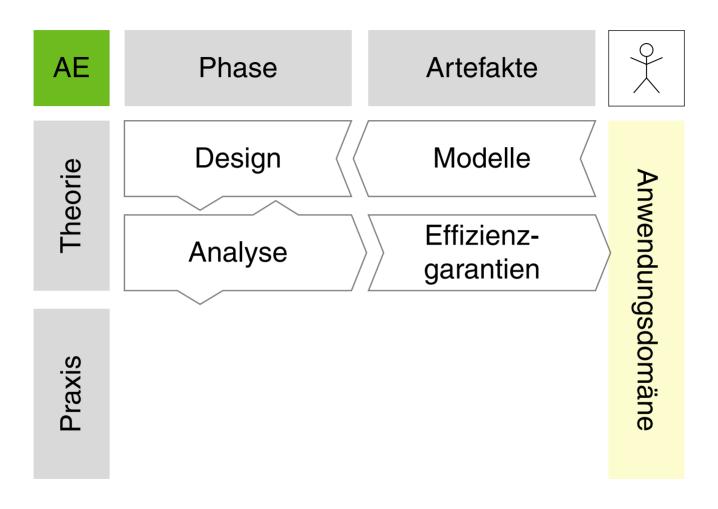
ADS:II-50 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018



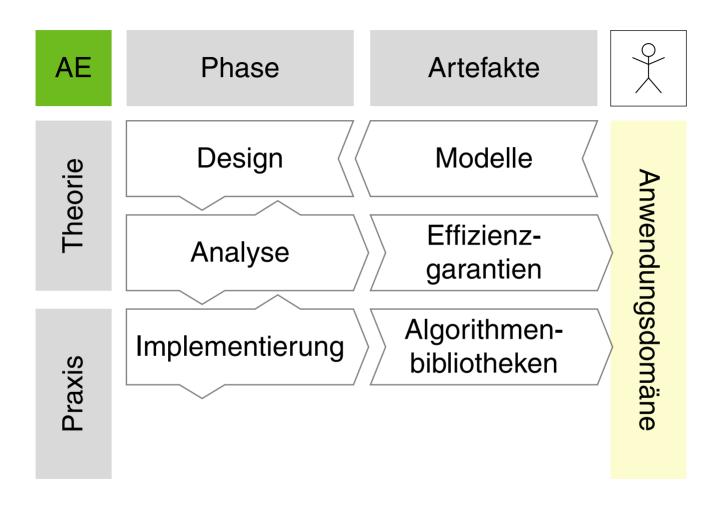
ADS:II-51 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018



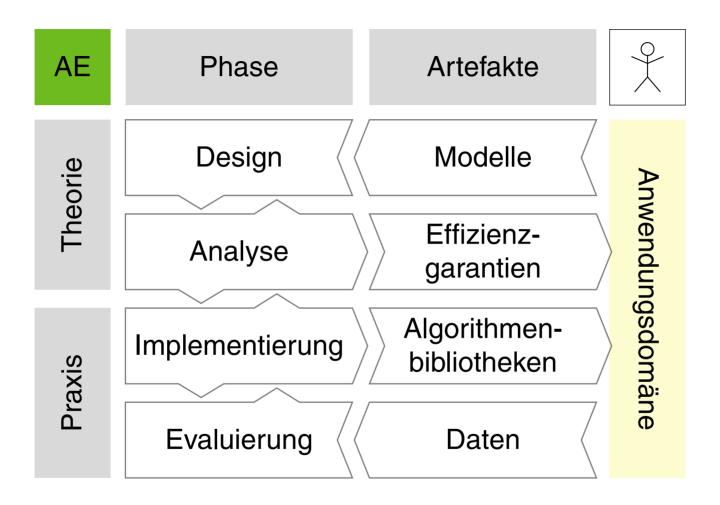
ADS:II-52 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018



ADS:II-53 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018



ADS:II-54 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018



ADS:II-55 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Bemerkungen: (frei nach [Sanders 2009])

□ Phasen:

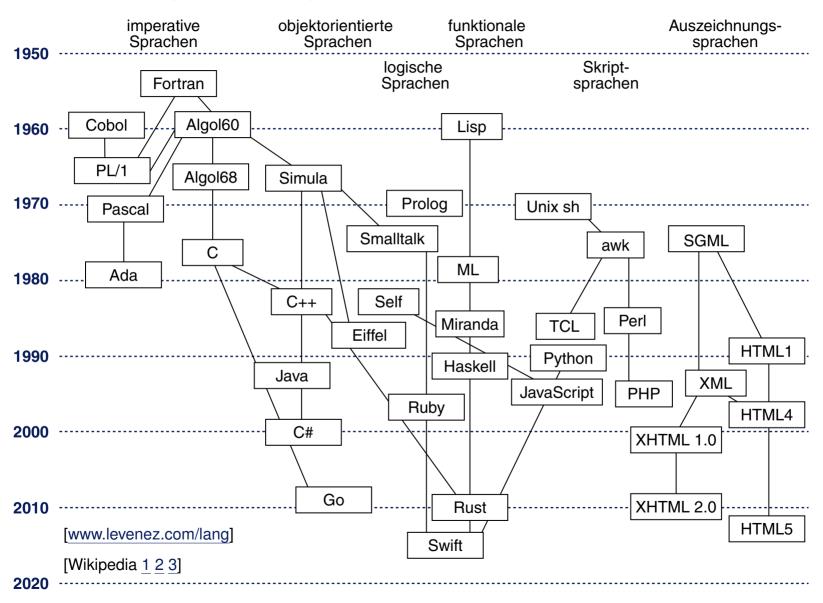
- Design: Entwurf eines Algorithmus gemäß harten und weichen Randbedinungen wie zum Beispiel Terminiertheit, Korrektheit, Effizienz sowie Einfachheit, Implementierbarkeit und Modularität.
- Analyse: Theoretische Betrachtung von Algorithmen bezüglich ihrer Komplexität sowie Beweis ihrer Korrektheit und Terminiertheit.
- Implementierung: Robuste Umsetzung von Algorithmen in einer konkreten Programmiersprache, gegebenenfalls unter Ausnutzung von Hardwarespezifika.
- Evaluierung: Experimentelle Auswertung von Algorithmenimplementierungen zur Prüfung theoretischer Annahmen, zum Vergleich alternativer Implementierungen und zum Beleg der Praxistauglichkeit.

Artefakte:

- Modelle: Ein Modell ist ein (vereinfachtes) Abbild eines Systems, das seinen Nutzer dazu ermächtigt, Fragen bezüglich des Systems zu beantworten.
- Effizienzgarantien: Schranken bezüglich Zeit- und Platzverbrauch.
- Algorithmenbibliotheken: Auf Wiederverwendbarkeit, Erweiterbarkeit und leichte
 Nutzbarkeit ausgelegte Sammlungen von Algorithmen für bestimmte Problemstellungen.
- Daten: Reale oder möglichst realistische Probleminstanzen um die Valididät und Vergleichbarkeit experimenteller Ergebnisse sicherzustellen.

ADS:II-56 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Exkurs: Programmiersprachen



ADS:II-57 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Ebenen von Spracheigenschaften

Ein Satz einer Sprache ist eine Folge von Zeichen eines gegebenen Alphabets. Zum Beispiel ist ein PHP-Programm ein Satz der Sprache PHP:

```
= fgets ($fp, 64);
```

ADS:II-58 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Ebenen von Spracheigenschaften

Ein Satz einer Sprache ist eine Folge von Zeichen eines gegebenen Alphabets. Zum Beispiel ist ein PHP-Programm ein Satz der Sprache PHP:

```
= fgets ($fp, 64);
```

Die Struktur eines Satzes wird auf zwei Ebenen definiert:

- 1. Notation von Symbolen (Lexemen, Token).
- 2. Syntaktische Struktur.

Die Bedeutung eines Satzes wird auf zwei weiteren Ebenen an Hand der Struktur für jedes Sprachkonstrukt definiert:

- 3. Statische Semantik. Eigenschaften, die *vor* der Ausführung bestimmbar sind.
- 4. Dynamische Semantik. Eigenschaften, die *erst während* der Ausführung bestimmbar sind.

Ebene 1: Notation von Symbolen

Ein Symbol wird aus einer Folge von Zeichen des Alphabets gebildet. Die Regeln zur Notation von Symbolen werden durch reguläre Ausdrücke definiert.

```
= fgets ($fp, 64);
```

Ebene 1: Notation von Symbolen

Ein Symbol wird aus einer Folge von Zeichen des Alphabets gebildet. Die Regeln zur Notation von Symbolen werden durch reguläre Ausdrücke definiert.

Wichtige Symbolklassen in Programmiersprachen:

Symbolklasse	Beispiel in PHP
Bezeichner <i>(Identifier)</i> Verwendung: Namen für Variablen, Funktionen, etc.	\$line, fgets
Literale <i>(Literals)</i> Verwendung: Zahlkonstanten, Zeichenkettenkonstanten	64, "telefonbuch.txt"
Wortsymbole <i>(Keywords)</i> Verwendung: kennzeichnen Sprachkonstrukte	while, if
Spezialzeichen Verwendung: Operatoren, Separatoren	<= ; { }

Bemerkungen:

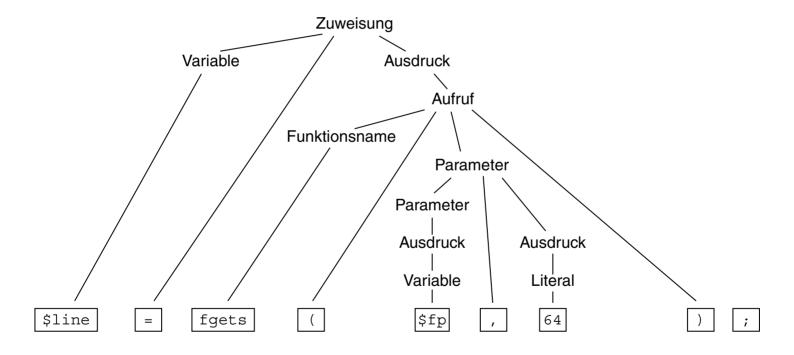
- □ Zwischenräume, Tabulatoren, Zeilenwechsel und Kommentare zwischen den Symbolen dienen der Lesbarkeit und sind sonst bedeutungslos.
- In Programmiersprachen bezeichnet der Begriff "Literal" Zeichenfolgen, die zur Darstellung der Werte von Basistypen zulässig sind. Sie sind nicht benannt, werden aber über die jeweilige Umgebung ebenfalls in die Programmressourcen eingebunden. Literale können nur in rechtsseitigen Ausdrücken auftreten. Meist werden die Literale zu den Konstanten gerechnet und dann als literale Konstanten bezeichnet, da beide im Gegensatz zu Variablen zur Laufzeit unveränderlich sind.

Das Wort "Konstante" im engeren Sinn bezieht sich allerdings mehr auf in ihrem Wert unveränderliche Bezeichner, d.h., eindeutig benannte Objekte, die im Quelltext beliebig oft verwendet werden können, statt immer das gleiche Literal anzugeben. [Wikipedia]

ADS:II-62 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Ebene 2: Syntaktische Struktur

Ein Satz einer Sprache wird in seine Sprachkonstrukte gegliedert; sie sind meist ineinander geschachtelt. Diese syntaktische Struktur wird durch einen Strukturbaum dargestellt, wobei die Symbole durch Blätter repräsentiert sind:



Die Syntax einer Sprache wird durch eine kontextfreie Grammatik definiert. Die Symbole sind die Terminalsymbole der Grammatik.

ADS:II-63 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Ebene 3: Statische Semantik

Eigenschaften von Sprachkonstrukten, die ihre Bedeutung (Semantik) beschreiben, soweit sie anhand der Programmstruktur festgestellt werden können, ohne das Programm auszuführen (= statisch).

Elemente der statischen Semantik für übersetzte Sprachen:

□ Bindung von Namen.

Regeln, die einer Anwendung eines Namens seine Definition zuordnen.

Beispiel: zu dem Funktionsnamen in einem Aufruf muss es eine Funktionsdefinition mit gleichem Namen geben.

ADS:II-64 Algorithm Engineering

Ebene 3: Statische Semantik

Eigenschaften von Sprachkonstrukten, die ihre Bedeutung (Semantik) beschreiben, soweit sie anhand der Programmstruktur festgestellt werden können, ohne das Programm auszuführen (= statisch).

Elemente der statischen Semantik für übersetzte Sprachen:

□ Bindung von Namen.

Regeln, die einer Anwendung eines Namens seine Definition zuordnen.

Beispiel: zu dem Funktionsnamen in einem Aufruf muss es eine Funktionsdefinition mit gleichem Namen geben.

□ Typregeln.

Sprachkonstrukte wie Ausdrücke und Variablen liefern bei ihrer Auswertung einen Wert eines bestimmten Typs. Er muss im Kontext zulässig sein und kann die Bedeutung von Operationen näher bestimmen.

Beispiel: die Operanden des "*"-Operators müssen Zahlwerte sein.

ADS:II-65 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Ebene 4: Dynamische Semantik

Eigenschaften von Sprachkonstrukten, die ihre Wirkung beschreiben und erst bei der Ausführung bestimmt oder geprüft werden können (= dynamisch).

Elemente der dynamischen Semantik:

 Regeln zur Analyse von Voraussetzungen, die für eine korrekte Ausführung eines Sprachkonstruktes erfüllt sein müssen.

Beispiel: ein numerischer Index einer Array-Indizierung, wie in \$var[\$i], darf nicht kleiner als 0 sein.

ADS:II-66 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Ebene 4: Dynamische Semantik

Eigenschaften von Sprachkonstrukten, die ihre Wirkung beschreiben und erst bei der Ausführung bestimmt oder geprüft werden können (= dynamisch).

Elemente der dynamischen Semantik:

 Regeln zur Analyse von Voraussetzungen, die für eine korrekte Ausführung eines Sprachkonstruktes erfüllt sein müssen.

Beispiel: ein numerischer Index einer Array-Indizierung, wie in \$var[\$i], darf nicht kleiner als 0 sein.

Regeln zur Umsetzung bestimmter Sprachkonstrukte.

Beispiel: Auswertung einer Zuweisung der Form

Variable = Ausdruck

Die Speicherstelle der Variablen auf der linken Seite wird bestimmt. Der Ausdruck auf der rechten Seite wird ausgewertet. Das Ergebnis ersetzt dann den Wert an der Stelle der Variablen. [SELFHTML]

ADS:II-67 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Bemerkungen:

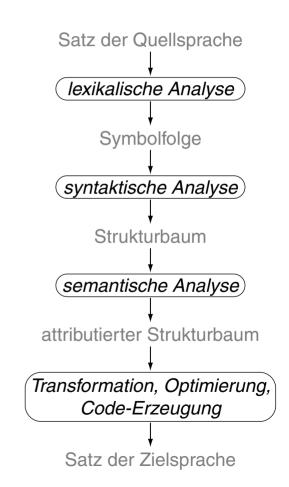
- □ Auf jeder der vier Ebenen gibt es also Regeln, die korrekte Sätze erfüllen müssen.
- □ In der Sprache PHP gehören die Typregeln zur dynamischen Semantik, da sie erst bei der Ausführung des Programms anwendbar sind.
- ☐ In der Sprache JavaScript gehören die Bindungsregeln zur statischen Semantik und die Typregeln zur dynamischen Semantik.

ADS:II-68 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Übersetzung von Sprachen

Ein Übersetzer transformiert jeden korrekten Satz (Programm) der Quellsprache in einen gleichbedeutenden Satz (Programm) der Zielsprache.

- Die meisten Programmiersprachen zur Software-Entwicklung werden übersetzt.
 Beispiele: C, C++, Java, Ada, Modula.
- Zielsprache ist dabei meist eine Maschinensprache eines realen Prozessors oder einer abstrakten Maschine.
- Übersetzte Sprachen haben eine stark ausgeprägte statische Semantik.
- Der Übersetzer prüft die Regeln der statischen Semantik; viele Arten von Fehlern lassen sich vor der Ausführung finden.



ADS:II-69 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Interpretation von Sprachen

Ein Interpretierer liest einen Satz (Programm) einer Sprache und führt ihn aus.

Für Sprachen, die strikt interpretiert werden, gilt:

- □ sie haben eine einfache Struktur und keine statische Semantik
- Bindungs- und Typregeln werden erst bei der Ausführung geprüft
- □ nicht ausgeführte Programmteile bleiben ungeprüft

Beispiele: Prolog, interpretiertes Lisp

Moderne Interpretierer erzeugen vor der Ausführung eine interne Repräsentation des Satzes; dann können auch Struktur und Regeln der statischen Semantik vor der Ausführung geprüft werden.

Beispiele: die Skriptsprachen JavaScript, PHP, Perl

ADS:II-70 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Bemerkungen:

- \Box Es gibt auch Übersetzer für Sprachen, die keine einschlägigen Programmiersprachen sind: Sprachen zur Textformatierung (\LaTeX PDF), Spezifikationssprachen (UML \to Java).
- Interpretierer können auf jedem Rechner verfügbar gemacht werden und lassen sich in andere Software integrieren.
- □ Ein Interpretierer schafft die Möglichkeit einer weiteren Kapselung der Programmausführung gegenüber dem Betriebssystem.
- Interpretation kann 10-100 mal zeitaufwändiger sein, als die Ausführung von übersetztem Maschinencode.

ADS:II-71 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Einführung

Charakteristika:

- □ imperativ, strukturiert
- keine standardisierte Syntax; nur Konventionen
- syntaktische Elemente entlehnt aus gängigen Programmiersprachen
- Verwendung natürlicher Sprache sowie mathematischer Notation
- unabhängig von zugrunde liegender Technologie
- Förderung der Interpretation durch Menschen
- hinreichend formal, um Mehrdeutigkeiten zu vermeiden und die korrekte manuelle Übersetzung in eine Programmiersprache zu ermöglichen

ADS:II-72 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Einführung

Charakteristika:

- □ imperativ, strukturiert
- keine standardisierte Syntax; nur Konventionen
- syntaktische Elemente entlehnt aus gängigen Programmiersprachen
- Verwendung natürlicher Sprache sowie mathematischer Notation
- unabhängig von zugrunde liegender Technologie
- □ Förderung der Interpretation durch Menschen
- hinreichend formal, um Mehrdeutigkeiten zu vermeiden und die korrekte manuelle Übersetzung in eine Programmiersprache zu ermöglichen

Anwendung:

- Analyse von Algorithmen in Forschung und Lehre
- Hilfsmittel im Softwareentwurf zur Dokumentation und Refaktorierung

ADS:II-73 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Einführung

Algorithmus: Insertion Sort.

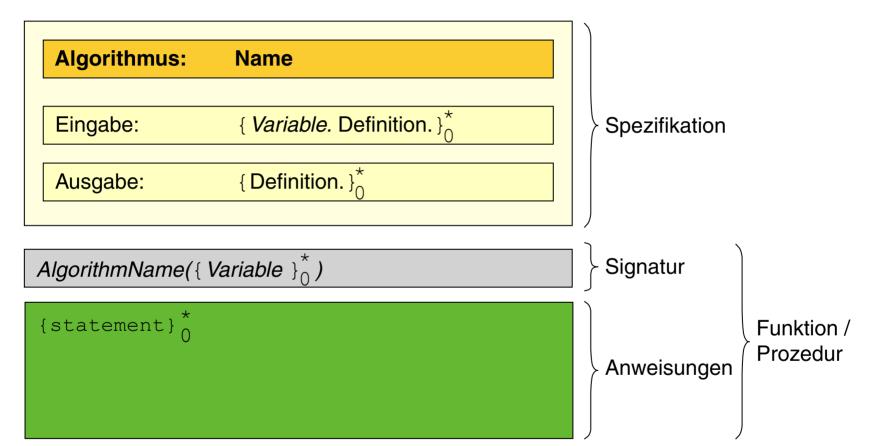
Eingabe: A. Array von n Zahlen.

Ausgabe: Eine aufsteigend sortierte Permutation von *A*.

InsertionSort(*A*)

- 1. FOR j=2 TO n DO
- 2. $a_j = A[j]$
- 3. i = j 1
- 4. WHILE i>0 AND $A[i]>a_j$ DO
- 5. A[i+1] = A[i]
- 6. i = i 1
- 7. **ENDDO**
- 8. $A[i+1] = a_i$
- 9. ENDDO
- 10. return(A)

Einführung



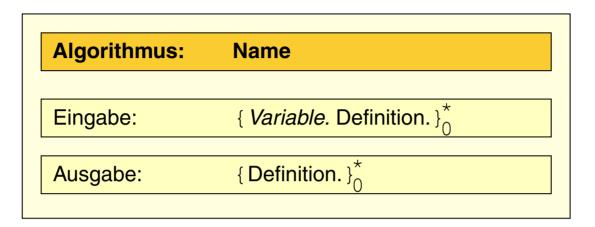
ADS:II-75 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Bemerkungen:

- Anders als vollwertige Pogrammiersprachen erlaubt Pseudocode die Darstellung von Algorithmen in der für Menschen anschaulichsten Weise. Es ist explizit erlaubt, die nachfolgend genannten Konventionen abzuändern, solange es der Verständlichkeit dient.
- Die große Anzahl verfügbarer Programmiersprachen macht einen Konsens einer für die Darstellung von Algorithmen geeigneten, vollwertigen Sprache nahezu unmöglich.
- Auch Pseudocode ändert sich mit der Zeit, jedoch langsamer als Programmiersprachen. Es werden heute syntaktische Elemente moderner Sprachen übernommen.
- Pseudocode kompakt:
 - 1. Spezifikation und Signatur
 - 2. Grundlagen der Syntax
 - 3. Variablen
 - Operatoren
 - 5. Datentypen
 - Kontrollstrukturen

ADS:II-76 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Spezifikation und Signatur



Spezifikation:

- Name des Algorithmus
 - Offizieller oder am weitesten verbreiteter Name; gegebenenfalls auf Englisch.
- Eingabe

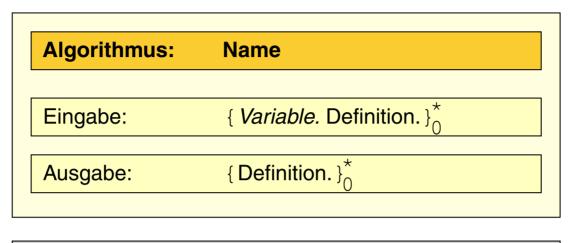
Variable-Definition-Paare mit Nennung der jeweils erwarteten Datenstruktur.

Ausgabe

Definition der Ausgabe mit Nennung der Datenstruktur.

ADS:II-77 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Spezifikation und Signatur



AlgorithmName({ Variable $\}_0^*$)

Signatur:

Bezeichner

Name des Algorithmus in *CamelCase*-Notation.

Parametertupel

Eingabeparameter als Tupel; kommaseparierte Liste der Variablen.

ADS:II-78 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Grundlagen der Syntax

Bezeichner:

- Namen sind Zeichenketten ohne Leerzeichen in CamelCase-Notation.
- Namen von Variablen und Hilfsfunktionen beginnen mit Kleinbuchstaben.
- Mathematische Objekte werden als einzelne Buchstaben verschiedener Alphabete gemäß der Konventionen der Mathematik bezeichnet. Optional sind hoch- und tiefgestellte Variablen erlaubt.

Anweisungen:

- Ein Semikolon am Zeilenende ist möglich, kann aber entfallen.
- Zwischen Anweisungen in derselben Zeile muss ein Semikolon stehen.
- // kommentiert bis Zeilenende aus.

ADS:II-79 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Bemerkungen:

□ CamelCase (zu deutsch <u>Binnenmajuskel</u>) ist eine Namenskonvention für Bezeichner in Programmiersprachen, bei der Großbuchstaben im Wortinneren verwendet werden, um die Lesbarkeit zusammengefügter Wörter zu erhöhen.

ADS:II-80 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Variablen

- Variablen werden durch Initialisierung gleichzeitig definiert und deklariert.
- □ Eine Variable kann Werte beliebigen Typs annehmen.
- Unterscheidung von lokalen und globalen Variablen.
- Eine Variable ist lokal für eine Funktion, wenn sie innerhalb des Bindungsbereichs der Funktion deklariert wird.
- Ihre Gültigkeit beginnt ab der Zeile ihrer Deklaration bis zum Ende einer umgebenden Schleife bzw. der Funktion.
- □ Globale Variablen gelten im ganzen Programm, dass die Funktion eines Algorithmus ausführt und müssen nicht explizit als Eingabeparameter übergeben, jedoch als Teil der Spezifikation definiert werden.

ADS:II-81 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Variablen

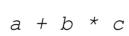
- Variablen werden durch Initialisierung gleichzeitig definiert und deklariert.
- □ Eine Variable kann Werte beliebigen Typs annehmen.
- Unterscheidung von lokalen und globalen Variablen.
- Eine Variable ist lokal für eine Funktion, wenn sie innerhalb des Bindungsbereichs der Funktion deklariert wird.
- Ihre Gültigkeit beginnt ab der Zeile ihrer Deklaration bis zum Ende einer umgebenden Schleife bzw. der Funktion.
- Globale Variablen gelten im ganzen Programm, dass die Funktion eines Algorithmus ausführt und müssen nicht explizit als Eingabeparameter übergeben, jedoch als Teil der Spezifikation definiert werden.

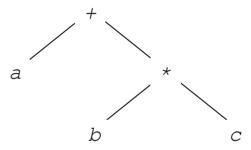
ADS:II-82 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Pseudocode [Kastens 2005]

Operatoren: Präzedenz, Assoziativität

Ein Operator mit höherer Präzedenz bindet seine Operanden stärker als ein Operator mit niedrigerer Präzedenz. Durch Klammerung lässt sich die Präzedenz in Termen vorschreiben. Beispiel:

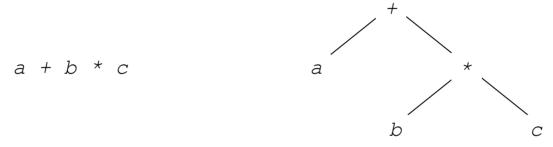




Pseudocode [Kastens 2005]

Operatoren: Präzedenz, Assoziativität

Ein Operator mit höherer Präzedenz bindet seine Operanden stärker als ein Operator mit niedrigerer Präzedenz. Durch Klammerung lässt sich die Präzedenz in Termen vorschreiben. Beispiel:

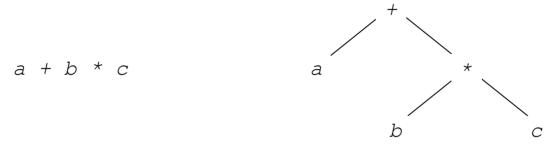


Ein Operator ist linksassoziativ (rechtsassoziativ), wenn beim Zusammentreffen von Operatoren gleicher Präzedenz der linke (rechte) Operator seine Operanden stärker bindet als der rechte (linke).

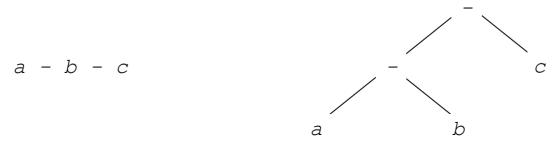
Pseudocode [Kastens 2005]

Operatoren: Präzedenz, Assoziativität

Ein Operator mit höherer Präzedenz bindet seine Operanden stärker als ein Operator mit niedrigerer Präzedenz. Durch Klammerung lässt sich die Präzedenz in Termen vorschreiben. Beispiel:



Ein Operator ist linksassoziativ (rechtsassoziativ), wenn beim Zusammentreffen von Operatoren gleicher Präzedenz der linke (rechte) Operator seine Operanden stärker bindet als der rechte (linke). Beispiel:



ADS:II-85 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Operatoren: Übersicht

Ausgewählte Operatoren für die Nutzung in Pseudocode:

Präzedenz	Stelligkeit	Assoziativität	Operatoren	Erklärung
2	2	rechts	=	Zuweisungsoperatoren
4	2	links	OR	logische Disjunktion
5	2	links	AND	logische Konjunktion
6	2	links		Bitoperator
7	2	links	^	Bitoperator
8	2	links	&	Bitoperator
9	2	links	$==\neq$	Gleichheit
10	2	links	$<\leq>\geq$	Ordnungsvergleich
11	2	links	<< >> >>>	shift-Operatoren
12	2	links	+ -	Konkatenation, Add., Subtr.
13	2	links	* / ÷	Arithmetik
14	1		${\tt NOT} -$	Negation (logisch, arithm.)
15	1		()[].	Aufruf, Index, Objektzugriff

ADS:II-86 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Bemerkungen:

□ Es handelt sich um einen angepassten Auszug der Operatoren, die in vielen Programmiersprachen vorhanden sind (siehe [Wikipedia]). Es gibt keine Beschränkungen, welche Operatoren in Pseudocode verwendet werden, solange ihre Semantik klar definiert ist.

ADS:II-87 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Datentypen: Primitive

number

- Keine Unterscheidung zwischen Ganzzahlen und Gleitpunktzahlen.
- \Box Das Symbol ∞ hat einen Wert, der größer als die größte darstellbare Zahl ist.

string

- Zeichenkettenliterale mit einfachen oder doppelten Anführungszeichen.
- □ Konkatenation wie in Java: s = "Hello" + "world!"
- □ Zeichenkettenfunktionen werden in objektorientierter Notation verwendet.
 - Beispiele: s.length, s.indexOf(substr), s.charAt(i).

boolean

□ Literale: *True* und *False*

nil

Der Wert NIL steht dafür, dass eine Variable keinen gültigen Wert hat.

ADS:II-88 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Bemerkungen:

□ "nil" (eigentlich "nīl") ist die kontrahierte Form von "nihil", lateinisch für "nichts".

ADS:II-89 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Datentypen: Objekte

Objekte bestehen aus Komponenten, die jeweils einen Bezeichner und einen Wert haben.

Objektkomponenten können Funktionen sein und heißen dann Methoden. Komponenten, die keine Methoden sind, heißen Eigenschaften oder Attribute.

Zugriff auf Objektkomponenten mittels Punktnotation:

- □ Attribut: *Objektbezeichner* . *Attributbezeichner array* .length; car.brand; entry .key
- □ Methode: Objektbezeichner . Methodenbezeichner (...)

 stack.push(24); queue.first(); list.add(42)

Objekte sind vornehmlich mathematische Objekte oder Datenstrukturen.

ADS:II-90 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Datentypen: Arrays

Ein Array ist eine Abbildung von Indizes auf Werte. Jedes Element eines Arrays bildet ein Paar bestehend aus numerischem Index und zugeordnetem Wert.

Deklaration und Typisierung:

□ Die Länge eines Arrays wird zur Initialisierungszeit definiert:

```
A = Array(n) oder initialize array A of length n
```

- Alle Werte eines gegebenen Arrays sind vom gleichen Typ.
- Nach der Initialisierung sind alle Werte 0, False, oder NIL.

Zugriffsoperatoren:

Auslesen von Array-Elementen:

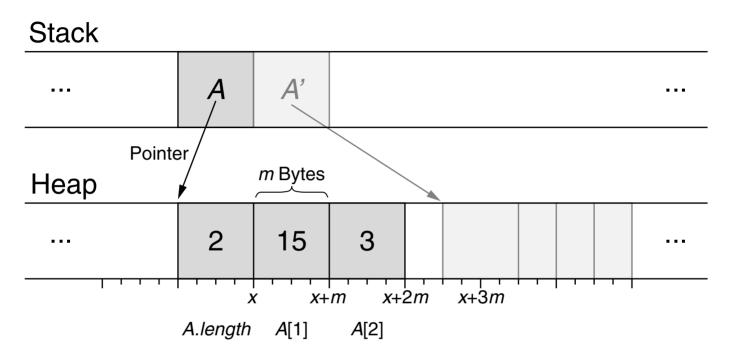
```
a_i = A[i] weist den Wert des i-ten Elements von A der Variable a_i zu.
```

□ Zuweisen und Verändern von Array-Elementen:

A[i] = a weist dem *i*-ten Element von A den Wert a zu.

ADS:II-91 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Datentypen: Arrays



Speicherlayout:

- Ein Array belegt ein konsekutives Stück Speicher im Computer.
- Der Zugriff auf das i-te Element erfolgt über einfache Arithmetik: $A[i] \rightarrow Heap[x..x+i\cdot m]$, wobei x der Anfang der Speicheradresse des ersten Elements ist.
- \square Der Zugriff außerhalb von $1 \le i \le A$. length führt zu einer Zugriffsverletzung.

ADS:II-92 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Bemerkungen:

Stack und Heap sind Speicherbereiche eines laufenden Prozesses im RAM eines Computers. Auf dem Stack werden Aufrufe von Funktionen, ihre Variablen primitiven Datentyps, sowie Pointer zu Objekten auf dem Heap in der Reihenfolge aufgeführt, in der sie benötigt wurden. Ist eine Funktion beendet, wird ihr Stack-Speicher wieder freigegeben. [Wikipedia]

Auf dem Heap werden Objekte, deren Größe dynamisch zur Laufzeit bestimmt wird, abgelegt. Hier kann es mit der Zeit zu Fragmentierung und ungenutzten Lücken kommen. Objekte, die auf dem Heap abgelegt sind, müssen vom Programmierer explizit vor Funktionsende oder in einem anderen Teil des Programms wieder freigegeben werden, da sie nicht automatisch gelöscht werden. Einige Laufzeitumgebungen kontrollieren regelmäßig, ob es belegte Bereiche gibt, die nicht mehr benötigt werden, und geben den Speicher gegebenenfalls wieder frei (Garbage Collection).

Während der Stack-Speicher analog zur Datenstruktur Stack funktioniert, hat der Heap-Speicher nichts mit der gleichnamigen Datenstruktur gemein.

- □ Es gibt drei Arten, die Elemente eines Arrays zu indizieren:
 - Zero-based Indexing: Das erste Element eines Arrays erhält den Index 0.
 - One-based Indexing: Das erste Element eines Arrays erhält den Index 1.
 - n-based Indexing: Der Index des ersten Elements kann frei gewählt werden.

Zero-based Indexing ist weit verbreitet in Programmiersprachen. One-based indexing wird oft in der Literatur verwendet. Es gibt Situationen in denen die jeweils eine Art der Indizierung "natürlicher" erscheint als die andere. Letztlich muss man sich immer darüber im Klaren sein, welche der beiden Arten im aktuellen Kontext angewendet wird, da es sonst leicht zu sogenannten "off-by-one"-Fehlern kommt.

ADS:II-93 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Datentypen: Arrays

Die Größe eines Arrays kann nach seiner Initialisierung nicht verändert werden. Das Hinzufügen oder Löschen von Elementen erfordert das Kopieren des Arrays.

ADS:II-94 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Datentypen: Arrays

Die Größe eines Arrays kann nach seiner Initialisierung nicht verändert werden. Das Hinzufügen oder Löschen von Elementen erfordert das Kopieren des Arrays.

Algorithmus: Array Insert.

Eingabe: A. Array von n Werten.

v. Einzufügender Wert.

i. Index in dem v einzufügen ist.

Ausgabe: Kopie von A mit A[i] = v.

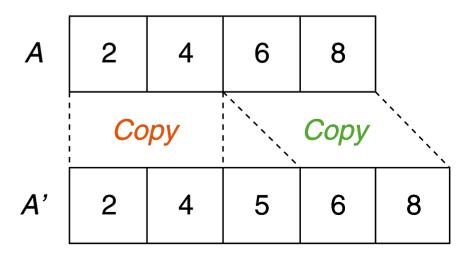
ArrayInsert(A, v, i)

- 1. IF i < 1 THEN error()
- 2. $A' = Array(\max(n+1,i))$
- 3. IF i>1 THEN $i'=\min(n,i-1)$ Copy(A,1,i',A',1,i')

ENDIF

- 4. A'[i] = v
- 5. IF $i \leq n$ THEN ${\it Copy}(A,i,n,A',i+1,n+1)$ ENDIF
- 5 . return(A')

ArrayInsert(A, 5, 3)



Datentypen: Arrays

Die Größe eines Arrays kann nach seiner Initialisierung nicht verändert werden. Das Hinzufügen oder Löschen von Elementen erfordert das Kopieren des Arrays.

Algorithmus: Array Insert.

Eingabe: A. Array von n Werten.

v. Einzufügender Wert.

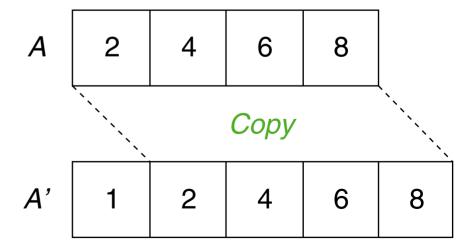
i. Index in dem v einzufügen ist.

Ausgabe: Kopie von A mit A[i] = v.

ArrayInsert(A, v, i)

- 1. IF i < 1 THEN error()
- 2. $A' = Array(\max(n+1,i))$
- 3. IF i>1 THEN $i'=\min(n,i-1)$ Copy(A,1,i',A',1,i') ENDIF
- 4. A'[i] = v
- 5. IF $i \leq n$ THEN ${\it Copy}(A,i,n,A',i+1,n+1)$ ENDIF
- 6. return(A')

ArrayInsert(A, 1, 1)



Datentypen: Arrays

Die Größe eines Arrays kann nach seiner Initialisierung nicht verändert werden. Das Hinzufügen oder Löschen von Elementen erfordert das Kopieren des Arrays.

Algorithmus: Array Insert.

Eingabe: A. Array von n Werten.

v. Einzufügender Wert.

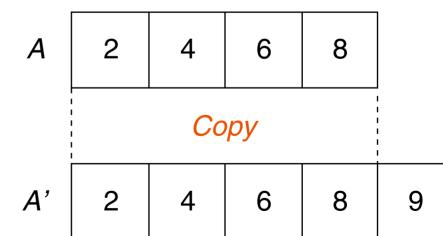
i. Index in dem v einzufügen ist.

Ausgabe: Kopie von A mit A[i] = v.

ArrayInsert(A, v, i)

- 1. IF i < 1 THEN error()
- 2. $A' = Array(\max(n+1,i))$
- 3. IF i>1 THEN $i'=\min(n,i-1)$ Copy(A,1,i',A',1,i')
- ENDIF
- 4. A'[i] = v
- 5. IF $i \leq n$ THEN $\operatorname{Copy}(A,i,n,A',i+1,n+1)$ ENDIF
- 6. return(A')

ArrayInsert(A, 9, 5)



ADS:II-97 Algorithm Engineering

Datentypen: Arrays

Die Größe eines Arrays kann nach seiner Initialisierung nicht verändert werden. Das Hinzufügen oder Löschen von Elementen erfordert das Kopieren des Arrays.

Algorithmus: Array Delete.

Eingabe: A. Array von n Werten.

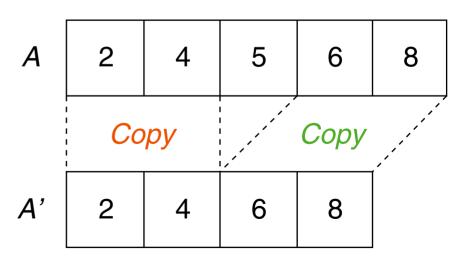
i. Index des zu löschenden Werts.

Ausgabe: Kopie von A ohne den Wert in A[i].

ArrayDelete(A, i)

- 1. IF i < 1 OR i > n THEN error()
- 2. A' = Array(n-1)
- 3. IF i>1 THEN ${\it Copy}(A,1,i-1,A',1,i-1)$ ENDIF
- 4. IF i < n THEN $\begin{aligned} \textbf{Copy}(A, i+1, n, A', i, n-1) \\ \textbf{ENDIF} \end{aligned}$
- 5. return(A')

ArrayDelete(A, 3)



ADS:II-98 Algorithm Engineering

Datentypen: Arrays

Die Größe eines Arrays kann nach seiner Initialisierung nicht verändert werden. Das Hinzufügen oder Löschen von Elementen erfordert das Kopieren des Arrays.

Algorithmus: Array Delete.

Eingabe: A. Array von n Werten.

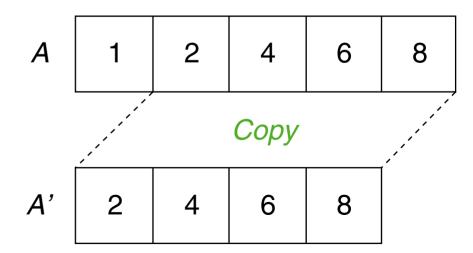
i. Index des zu löschenden Werts.

Ausgabe: Kopie von A ohne den Wert in A[i].

ArrayDelete(A, i)

- 1. IF i < 1 OR i > n THEN error()
- 2. A' = Array(n-1)
- 3. IF i>1 THEN ${\it Copy}(A,1,i-1,A',1,i-1)$ ENDIF
- 4. IF i < n THEN $\begin{aligned} \textbf{Copy}(A, i+1, n, A', i, n-1) \\ \textbf{ENDIF} \end{aligned}$
- 5. return(A')

ArrayInsert(A, 1)



ADS:II-99 Algorithm Engineering

Datentypen: Arrays

Die Größe eines Arrays kann nach seiner Initialisierung nicht verändert werden. Das Hinzufügen oder Löschen von Elementen erfordert das Kopieren des Arrays.

Algorithmus: Array Delete.

Eingabe: A. Array von n Werten.

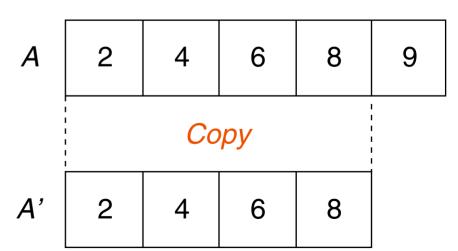
i. Index des zu löschenden Werts.

Ausgabe: Kopie von A ohne den Wert in A[i].

ArrayDelete(A, i)

- 1. IF i < 1 OR i > n THEN error()
- 2. A' = Array(n-1)
- 3. IF i>1 THEN $\begin{aligned} \textbf{Copy}(A,1,i-1,A',1,i-1) \\ \textbf{ENDIF} \end{aligned}$
- 4. IF i < n THEN $\begin{cases} \textbf{Copy}(A,i+1,n,A',i,n-1) \\ \textbf{ENDIF} \end{cases}$
- 5. return(A')

ArrayInsert(A, 5)



Kontrollstrukturen

Anweisungsfolge:

- □ Bedingte Anweisung:
- Return- und Error-Anweisung:
- □ **WHILE**-Schleife:

□ **FOR**-Schleife:

Kontrollstrukturen

□ Anweisungsfolge:

```
i = 1; n = 0; a = i
```

Eine Anweisungsfolge innerhalb einer bedingten Anweisung oder einer Schleife definiert einen *Scope*: Variablen sind nur bis zum ihrem Ende gültig.

Bedingte Anweisung:

```
IF i < 1 THEN a = 1 ELSEIF i > 1 THEN a = -1 ELSE a = 0 ENDIF
```

- Return- und Error-Anweisung:
- □ **WHILE**-Schleife:

□ **FOR**-Schleife:

Kontrollstrukturen

□ Anweisungsfolge:

```
i = 1; n = 0; a = i
```

Eine Anweisungsfolge innerhalb einer bedingten Anweisung oder einer Schleife definiert einen *Scope*: Variablen sind nur bis zum ihrem Ende gültig.

□ Bedingte Anweisung:

```
IF i < 1 THEN a = 1 ELSEIF i > 1 THEN a = -1 ELSE a = 0 ENDIF
```

Return- und Error-Anweisung:

```
return() return(n) return(n, A) error("message") error()
```

while-Schleife:

□ **FOR**-Schleife:

Kontrollstrukturen

Anweisungsfolge:

```
i = 1; n = 0; a = i
```

Eine Anweisungsfolge innerhalb einer bedingten Anweisung oder einer Schleife definiert einen *Scope*: Variablen sind nur bis zum ihrem Ende gültig.

□ Bedingte Anweisung:

```
IF i < 1 THEN a = 1 ELSEIF i > 1 THEN a = -1 ELSE a = 0 ENDIF
```

□ Return- und Error-Anweisung:

```
return() return(n) return(n, A) error("message") error()
```

□ **WHILE**-Schleife:

```
i=24; WHILE i>0 DO i=i-1 ENDDO i=0; DO i=i+1 WHILE i<42;
```

 \Box **FOR-Schleife:** Gegeben Array A mit n = A.length

```
FOR i=1 TO n DO A[i]=i*n ENDDO FOR i=n DOWNTO 1 BY 2 DO A[i]=A[i]\cdot A[i] ENDDO FOREACH i\in[1,n] DO A[i]=i*n ENDDO
```

Parameterübergabe beim Funktionsaufruf

□ Wertparameter (*call by value*):

Der formale Parameter (in der Funktionssignatur) ist eine Variable, die mit dem Wert des aktuellen Parameters (in einem Funktionsaufruf) initialisiert wird.

Änderungen der Variable innerhalb der Funktion beeinflussen den Wert des aktuellen Parameters nicht.

Primitive Datentypen werden als Wertparameter übergeben.

Referenzparameter (call by reference):

Der formale Parameter (in der Funktionssignatur) ist eine Referenz auf das Objekt, auf das der aktuelle Parameter (in einem Funktionsaufruf) verweist.

Änderungen am Objekt innerhalb der Funktion bleiben nach Ende der Funktion erhalten und verändern den aktuellen Parameter, da beide auf dasselbe Objekte im Speicher verweisen.

Objekte, Arrays und Datenstrukturen werden als Referenzparameter übergeben.

ADS:II-105 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Parameterübergabe beim Funktionsaufruf

Wertparameter (call by value):

Der formale Parameter (in der Funktionssignatur) ist eine Variable, die mit dem Wert des aktuellen Parameters (in einem Funktionsaufruf) initialisiert wird.

Änderungen der Variable innerhalb der Funktion beeinflussen den Wert des aktuellen Parameters nicht.

Primitive Datentypen werden als Wertparameter übergeben.

□ Referenzparameter (*call by reference*):

Der formale Parameter (in der Funktionssignatur) ist eine Referenz auf das Objekt, auf das der aktuelle Parameter (in einem Funktionsaufruf) verweist.

Änderungen am Objekt innerhalb der Funktion bleiben nach Ende der Funktion erhalten und verändern den aktuellen Parameter, da beide auf dasselbe Objekte im Speicher verweisen.

Objekte, Arrays und Datenstrukturen werden als Referenzparameter übergeben.

ADS:II-106 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018

Parameterübergabe beim Funktionsaufruf

Wertparameter (call by value):

Der formale Parameter (in der Funktionssignatur) ist eine Variable, die mit dem Wert des aktuellen Parameters (in einem Funktionsaufruf) initialisiert wird.

Änderungen der Variable innerhalb der Funktion beeinflussen den Wert des aktuellen Parameters nicht.

Primitive Datentypen werden als Wertparameter übergeben.

Referenzparameter (call by reference):

Der formale Parameter (in der Funktionssignatur) ist eine Referenz auf das Objekt, auf das der aktuelle Parameter (in einem Funktionsaufruf) verweist.

Änderungen am Objekt innerhalb der Funktion bleiben nach Ende der Funktion erhalten und verändern den aktuellen Parameter, da beide auf dasselbe Objekte im Speicher verweisen.

Objekte, Arrays und Datenstrukturen werden als Referenzparameter übergeben.

ADS:II-107 Algorithm Engineering © POTTHAST 2018