Einphasentransformator

Weier Andreas weierand@zhwin.ch Klasse: ME04a

5. Februar 2006

Zusammenfassung

Das Verhalten eines Transformators wurde durch Messungen untersucht. Die Werte für eine Primärseite transformierte Transformatorersatzschaltung wurde durch vier Messungen bestimmt (Nennbetrieb mit Last, Leerlaufmessung, Kurzschlussmessung, Wickungswiderstandmessung). Diese Ersatzschaltung wurde mittels Matlab/Simulink simuliert. Es zeigt sich, dass dir Abweichungen zwischen simulation und Messungen vernachlässigbar sind. Das Modell des realen Transformator wurde durch diese Messungen validiert.



Inhaltsverzeichnis

1.	Aufgabenstellung und Zielsetzung	3
2.	Messschaltungen2.1. Bemerkung zu den Schaltungen	
3.	Ergebnisse 3.1. Primärseite transformierte Transformatorersatzschaltung	
4.	Schlusswort	8
Α.	Anhang A.1. Fehlerbetrachtung A.2. Simulink Model A.3. Matlabcode A.4. Matlabergebnisse A.5. Matlab Plots	10 11 14
	A.6. Inventar	16

1. Aufgabenstellung und Zielsetzung

Aufnahme der Nennwerte eines Transformators und tabellarische Darstellung der Werte. Bestimmung der Betriebsdaten des realen Transformators mit rein ohmscher Last $(\cos(\varphi) \cong 0)$ bei der Nennspannung U1n = 48V. Bestimmung der auf Primärseite transformierte Transformatorersatzschaltung mittels vier Messeinrichtungen: Wicklungswiderstandmessung, Nennbetriebsmessungen, Leerlaufversuch, Kurzschlussversuch.

Darstellung der Hysterese des Transformators durch messen von Spannug und Strom mit dem Kathoden-Oszilloskop(KO).

Durch Messung der Eingangspannung und Ausgangspannung mit dem KO soll das Simulationsmodell des realen Transformator validiert werden. Dabei werden für die Simulation die Daten der Transformatorersatzschaltung gebrauch.



2. Messschaltungen

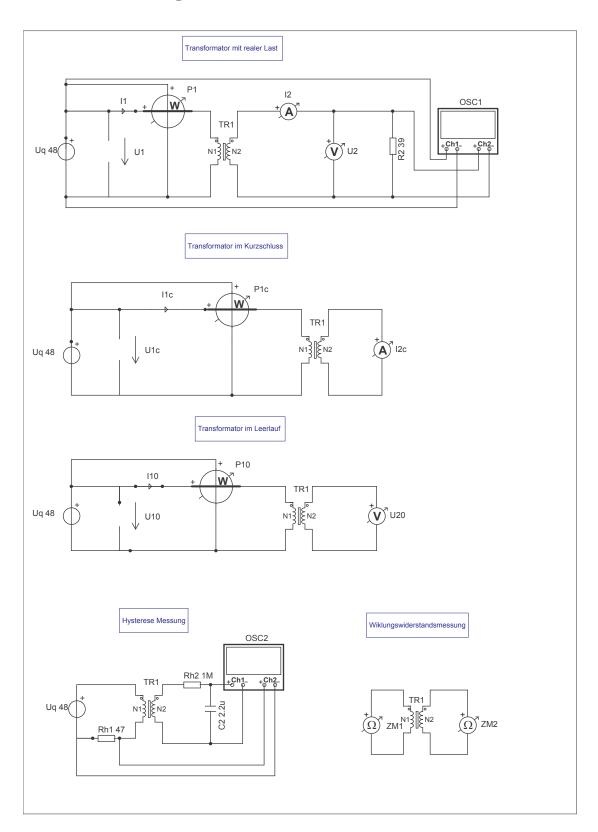


Abbildung 1: Messschaltungen

2.1. Bemerkung zu den Schaltungen

Die Spannung wird durch den Stelltransformator (siehe Anhang: A.6) eingestellt. U_q ist keine ideale Spannungsquelle und kann auch nicht als solche betrachtet werden, da das Ausgangssignal nicht ein «reiner» sinus ist.

2.2. Vorgehen

Transformator mit realer Last

- Aufbau der Schaltung
- Einstellen der Spannung am Stelltransformator (Uq = U1n)
- Am Voltmeter wird die Ausgangsspannung gemessen, am Ampèremeter der Sekundärstrom. Am Wattmeter werden die Primärleistung, Eingangsspannung und den Primärstrom gemessen. Am KO werden zusätzlich der Verlauf der Eingangsspannung(CH I) und Ausgangsspannung(CH II) gemessen.

Transformator im Kurzschluss

- Aufbau der Schaltung
- Spannung auf Primärseite vorsichtig erhöhen bis auf der Sekundärseite Nennstrom I_{2n} fliesst.
- Am Ampèremeter wird der Kurzschlussstrom gemessen. Am Wattmeter werden die Kurzschlusseingangsspannung, der Kurzschlusseingangsstrom und die Kurzschlusseingansleistung gemessen.

Transformator im Leerlauf

- Aufbau der Schaltung
- Einstellen der Spannung am Selltransformator (Uq = U1n).
- Am Voltmeter wird die Leerlaufspannung gemessen. Am Wattmeter werden die Leerlaufeingangsspannung, der Leerlaufeingangsstrom und die Leerlaufeingansleistung gemessen.

Wickungswiderstandmessung

- Aufbau der Schaltung
- Mit dem Ohmmeter werden die zwei Spulenwiderstände gemessen.

Hysteresemessung

- Aufbau der Schaltung
- Einstellen der Spannung am Stelltransformator (Uq = U1n).
- Am Funktionsgenerator wirdf die Spannung über den Kondensator (CH I) in Funktion des Stroms auf der Primärseite (CH II) dargestellt. Die Hysterese Messung wird hier nicht weiter betrachtet da sie zur Erfüllung der Zielsetzung nichts bringt.

Fach: EL-3

3. Ergebnisse

3.1. Primärseite transformierte Transformatorersatzschaltung

primärseite Kupfervelustwiderstand	$R_1 =$	$7.61 \pm 0.04 \Omega$
transf. sek. Kupfervelustwiderstand	$R'_{2} =$	$8.08 \pm 0.04 \Omega$
Eisenverlustwiderstand	$R_{Fe} =$	$1589 \pm 24\Omega$
Hauptinduktivität	$L_{h1} =$	$365 \pm 7mH$
primärseite Streuinduktivität	$L_{sigma1} =$	$10.78\pm1.18mH$
transf. sek. Streuinduktivität	$L'_{sigma2} =$	$10.78\pm1.18mH$
Übertragungsfaktor	ü=	

Tabelle 1: Primärseite transformierte Transformatorersatzschemawerte

Die Transformatorersatsschemawerte konnten durch die verschiedenen Messungen berechnet werden. Es zeigt sich, dass die Streuinduktivitätverluste etwa 6% der Hauptinduktivität ausmachen. Für genaue Messungen soll deswegen der Transformator als real (mit Verluste) betrachtet und das Ersatzschema gebraucht werden. Für viele technische Anwendungen sind diese Verluste trotzdem vernachlässigbar und man kann den Transformator als idealer Übertrager betrachten.

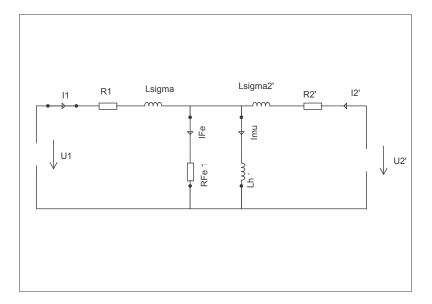


Abbildung 2: Ersatzschaltbild des realen Primärseite transformierter Transformator

3.2. Simulation des realen Transformator

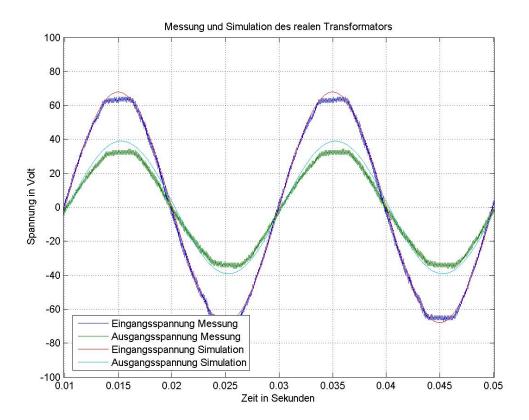


Abbildung 3: Vergleich zwischen Transformatorsimulation und Nennbetriebsmessung

Die Abbildung 3 zeigt, dass das Verhalten des Transformators durch das Simulationsmodell gut angenähert werden kann. Wir können eine deutliche Abweichung (Abbildung 4) zwischen der Simulation und der Messung im Bereich der Spannungsspitzenwerte sehen. Da diese Abweichung bei der Eingang wie auch bei der Ausgangsspannung bemerkbar ist, kann auf einen systematischen Fehler der Spannungsquelle zurückgeführt werden. Diese Sättigung des Eingangssignals wurde wahrscheinlich durch induktive Verluste der Quelle verursacht. Die restlichen Abweichungen können nach Messfehlerbetrachtungen vernachlässigt werden (siehe Tabelle 2 im Anhang). Das Simulationsmodell ist dadurch validiert. Die Simulation kann deshalb als Ersatz von Messungen dienen.

Fach : EL-3

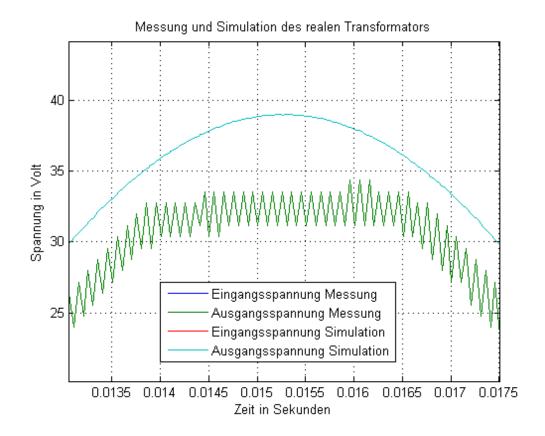


Abbildung 4: Zoom bei Fehler aus Abbildung 3

4. Schlusswort

Es wäre im Weiterem interessant den Einfluss der Frequenz zu untersuchen und einen Vergleich zwischen Messung und Simulation darzustellen. Dafür könnte das Simulationsmodell ohne Änderung übernommen werden. Es wäre auch von Interesse den Sättigungsfehler zu untersuchen um die genaue Ursache zu ermitteln.

Winterthur, den 5. Februar 2006

Weier Andreas

Fach: EL-3

A. Anhang

A.1. Fehlerbetrachtung

 $\begin{array}{lll} \mbox{Relativer Messfehler bei Oszilloskopmessung} = & 17\% \\ \mbox{Relativer Messfehler bei Spannungsmessung} = & 1\% \\ \mbox{Relativer Messfehler bei Strommessung} = & 1\% \\ \mbox{Relativer Messfehler bei Leistungsmessung} = & 1\% \\ \mbox{Relativer Messfehler bei Widerstandsmessung} = & 1\% \\ \end{array}$

Tabelle 2: Relative Messfehler

Die Fehlerbetrachtung wurde direkt mit Matlab berechnet. (siehe Listing: 1). Bei der Fehlerberechnung von Funktionen mit mehr als 2 Variablen wurde der Fehler bei der maximaler Abweichung berechnet. Der Fehler in diesem Punkt wird durch Formel 1 bestimmt.

$$\frac{f_{(max)} - f_{(min)}}{2} \tag{1}$$

A.2. Simulink Model

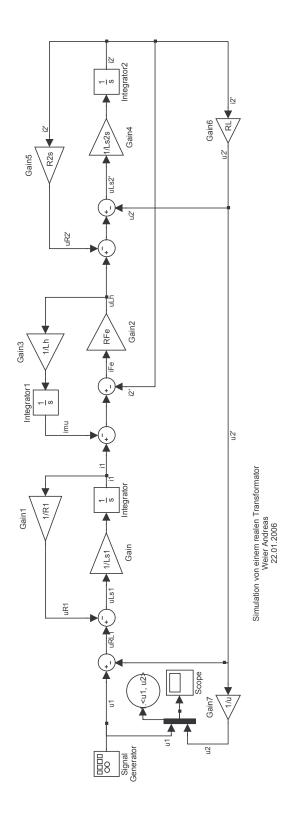


Abbildung 5: Simulationsmodel des Realen Transformator

A.3. Matlabcode

```
1 %Weier Andreas
2 %19. Januar 2006
  "Versuch 3 Einphasentransformator
 4 %Fach: EL-3
clear all, clc
9 % Aufnahme der Nennwerte: %
11 U1n=48; %primäre Nennspannung in Volts
12 U2n=24;
                %sekundäre Nennspannung in Volts
                "Nennleistung (sekundär) in VA
13 S2n=15;
14 fn=50;
                "Nennbetriebsfrequenz in Hz
15 N1=445;
                %Windungszahl der Eingangsspule
16 N2=267:
                 %Windungszahl der Ausgangsspule
17 u1n=N1/N2; %Windungsübersetzungsverhältnis
18 I2n=S2n/U2n; %sekundärer Nennstrom in A
19 Z2n=U2n^2/S2n; %sekundäre Nennlast in Ohm
20
21 %String definition für Tabelle Nennwerte:
22 fid = fopen('Nennwerte.txt','w');
23 fprintf(fid, 'Transformator Nennwerte \n\n');
24 fprintf(fid,'U1n= \t %0.0f V
                                  \n'.U1n):
25 fprintf(fid,'U2n= \t %0.0f V \n',U2n);
26 fprintf(fid,'S2n= \t %0.0f VA \n',S2n);
                                  \n', U2n);
27 fprintf(fid, 'fn = \t %0.0f Hz \n', fn);
28 fprintf(fid,'N1= \t %0.0f \n',N1);
29 fprintf(fid,'N2= \t %0.0f \n',N2);
30 fprintf(fid,'ü= \t\t %0.1f \n',u1n);
31 fprintf(fid,'I2n= \t %0.0f \t A \n',I2n);
32 fprintf(fid,'Z2n= \t %0.0f Ohm \n',Z2n);
33 fclose(fid),
34
36 % Messungen:
38 f=50; % Messfrequenz in Hz
39
40 % Messung 1: Nennbetriebsdaten
41
  %********************
42 U1=48.0;
                     %primäre Spannung in Volt
43 I1=0.42;
                     %primär Strom in Ampère
44 P1=19.6;
                      %primäre Wirkleistung in Watt
45 cosphi=P1/(U1*I1); %primärseitige Leistungsfaktor
46 Z1=U1/I1;
                      %primäre Impedanz in Ohm
47 U2=24.1;
                      %sekundär Spannung in Volt
48 12=0.64;
                     %sekundär Strom in Ampère
49 Z2=39.0;
                        "Lastwiderstand in Ohm
50 nu=U2*I2/P1;
                      {\it \%Transformatorwirkungsgrad}
51
52 %Import und Plot von Messung 1 mit Ko:
53 load 'Scope_Last'
54 figure (1)
55 subplot (2,1,1)
56 plot(Scope_Last(:,1),[Scope_Last(:,2),Scope_Last(:,3)])
  axis([min(Scope_Last(:,1)) max(Scope_Last(:,1)) -100 100])
58 legend('Eingangsspannung','Ausgangsspannung','Location','SouthEast')
59 title('Messung realer Transformator mit RL')
60 grid()
61 ylabel('Spannung in Volt')
62 xlabel('Zeit in Sekunden')
63
64 %Messung 2: Wickungswiderstände
66 R1=7.61; %Winklungswiderstand primärseite in Ohm
```

```
67 R2=2.91;
              "Winklungswiderstand sekundärseite in Ohm
68
69 %Messung 2: Leerlauf
71 U10=48.0;
                         %primäre Spannung in Volt
72 I10=0.14;
                        %primär Strom in Ampère
73 P10=1.45;
                         %primäre Wirkleistung in Watt
74 RFe=U10^2/P10;
                         "Eisenverlustwiderstand in Ohm
76 Z10=U10/I10:
                         %komplexer eingangswiderstand in Ohm
77 U20=28.2;
                         %sekundär Spannung in Volt
78 u10=U10/U20;
                         %Spannungsübertragsverhältniss
79 cosphi0=P10/(U10*I10); %primärseitige Leistungsfaktor
80
81 % Messung 3: Kurzschluss
82 //*************
83 I1c=0.376;
                         %primärer Strom in Ampère
84 U1c=6.7;
                         %primäre Kurzschlussspannung in Volt
85 epsilonc=U1c/U1n;
                         %relative primäre Kurzschlussspannung
86 I2c=0.620;
                         %sekundäre Kurzschlusssrom in Ampère
87 u1c=I2c/I1c;
                         %Stromübertragungsverhältnis
88 Z1c=U1c/I1c;
                         %Komplexer Eingangswiderstand in Ohm
89 P1c=2.33;
                         %primäre Leistung in Watt
90 R1_R2strich=P1c/I1c^2; %Kupferwiderstand in Ohm
in Henry
92 R2strich=R1_R2strich-R1;
                                  "Sekundere Wiklungswiderstand für
        Ersatzschema in Ohm
93 Lsigma1=Lsigm1_Lsigma2strich/2; %primäre Streuindukktivität in Henry
94 Lsigma2strich=Lsigma1;
                                  "sekundäre Streuindukktivität für
       Ersatzschema in Henry
95
96 %Messung 4: Hysterese Messung:
98 Rh1=47.0;
                 %in Ohm
99 Rh2=1*1e6:
                 %in Ohm
100 C2=2.2*1e-6; %in Farad
101 load 'Scope_Hysterese.mat'
102
104 % Simulation:
105 % %****************
106
107 %Nennwerte
108 U1=U1n*sqrt(2); %Eingangsspannung in Volt
                  %Übertragungsverhältniss
109 u=u1n:
110 f=50.0:
                   %Frequenz in Hz
111 R1=R1;
                  %Winklungswiderstand\ primärseite\ in\ Ohm
112 R2=R2;
                  %Winklungswiderstand sekundärseite in Ohm
113 Lh=Lh;
                  "Hauptinduktivität in Henry
114 Ls1=Lsigma1;
                 %Streuinduktivität primärseite in Henry
115 Ls2=Ls1/u^2;
                  "Streuinduktivität sekundärseite in Henry
116 RFe=RFe;
                  "Eisenvelustwiderstand in Ohm
                  %Lastwiderstand in Ohm
117 RL=Z2;
118 tend=3/f;
                  %Zeit der simulation
119 %Werte für ersatzschema:
120 Ls2s=Ls1;
121 R2s=R2*u^2;
122
123 %Simulation laden und Ploten:
124 sim('Trafo_simulation.mdl');
125 subplot (2,1,2)
126 plot(tout,[yout(:,1),yout(:,2)]);
127 axis([0 2/f -100 100]) %über 2 Perioden
128 legend('Eingangsspannung','Ausgangsspannung','Location','SouthEast')
129 title('Simulation realer Transformator mit RL')
130 grid()
131 ylabel ('Spannung in Volt')
```

```
132 xlabel('Zeit in Sekunden')
133 print -djpeg Trafo_plot;
135 %Plot von Messung 1 mit KO und Werte Zusammen:
136 figure (2)
137 plot(Scope_Last(:,1),[Scope_Last(:,2),Scope_Last(:,3)],tout-(1/(f*2)),[yout
        (:,1),yout(:,2)])
   axis([min(Scope_Last(:,1)) max(Scope_Last(:,1)) -100 100])
138
139 legend ('Eingangsspannung Messung', 'Ausgangsspannung Messung',...
         'Eingangsspannung Simulation', 'Ausgangsspannung Simulation', 'Location','
140
              SouthWest')
141 title('Messung und Simulation des realen Transformators')
142 grid()
143 ylabel ('Spannung in Volt')
144 xlabel('Zeit in Sekunden')
145 print -djpeg Trafo_simul_mess_plot;
146
147 %Plot Hysterese Messungen:
148 load 'Scope_Hysterese.mat'
149 figure (3)
150 plot(Hysterese_data(:,2), Hysterese_data(:,3));
151 legend('Gemessene Hysterese', 'Location', 'SouthWest')
152 title('Hysterese eines Transformators')
153 grid()
154 ylabel('B ~ Spannung in Volt')
155 xlabel('H ~ Strom in Ampère')
156 print -djpeg Hysterese_plot;
157
159 % Fehlerbetrachtung:
160 % %**************
161
162 %relative Messgerättoleranzen:
               %relativer Fehler bei Oscilloskopmessung
163 \mid d0 = 5/30:
164 dV=0.5/100; %relativer Fehler bei Spannungsmessung
165 dA=0.5/100; %relativer Fehler bei Strommessung
166 dP=0.5/100; %relativer Fehler bei Leistungsmessung
167 dR=0.5/100; %relativer Fehler bei Widerstandmessung
168
169 %Fehlerberechnung bei Maximaler Abweichung:
170 Umax=max(Scope_Last(:,3))*(1+d0);
171 Umin=max(Scope_Last(:,3))*(1-d0);
172 deltaU=(Umax-Umin)/2;
173
174 | %Fehlerbetrachtung für das Ersatzschema;
175 deltaR1=R1*dR:
176 deltaR2=R2*dR:
177 deltaRL=RL*dR;
178 deltaU1=U1*dV;
       179
            /(2*pi*f));
       Lhmin = ((U10*(1-dV))^2/sqrt(((U10*(1+dV))*(I1*(1+dA)))^2-(P10*(1-dP))^2)
180
            /(2*pi*f));
181 deltaLh = (Lhmax - Lhmin) /2;
       Ls1max = (sqrt(((U1c*(1+dV))*(I1c*(1+dA)))^2 - (P1c*(1-dP))^2)/(I1c*(1-dA))
182
            ^2/(2*pi*f))/2;
183
       Ls1min = (sqrt(((U1c*(1-dV))*(I1c*(1-dA)))^2-(P1c*(1+dP))^2)/(I1c*(1+dA))
            ^2/(2*pi*f))/2;
184 deltaLs1=(Ls1max-Ls1min)/2;
185 deltaLs2s=deltaLs1:
186 deltaRFe=U10^2/P10*(dV*2+dP);
187 deltaR2s=deltaR2*u^2;
188
189 %String definition für Tabelle Ersatzschema und Fehler Toleranzen:
190 fid = fopen('Ersatzschema_Toleranzen.txt','w');
191 fprintf(fid,'Transformatorersatzschemawerte und Fehlertoleranzen \n\n');
192 fprintf(fid,'Relativer Fehler bei Oscilloskopmessung = \t %0.0f %%\n',d0*100);
193 fprintf(fid,'Relativer Fehler bei Spannungmessung = \t\t %0.0f %%\n',dV*100);
```

Fach: EL-3

```
194 fprintf(fid,'Relativer Fehler bei Stromkopmessung = \t\ %0.0f %%\n',dA*100);
195 fprintf(fid,'Relativer Fehler bei Leistungpmessung = \t\ %0.0f %%\n',dP*100);
196 fprintf(fid,'Relativer Fehler bei Widerstandpmessung = \t %0.0f %%\n\n',dR*100)
197 fprintf(fid,'R1= \t %0.2f',R1);
198 fprintf(fid,'+- %0.2f \t Ohm \n', deltaR1);
199 fprintf(fid,'RL= \t %0.1f ',RL);
200 fprintf(fid,'+- %0.1f \t Ohm
201 fprintf(fid, 'RFe = \t %0.0f ', RFe);
202 fprintf(fid,'+- %0.0f \t 0hm
                                            n', deltaRFe);
203 fprintf(fid,'R2''= \t %0.2f',R2s);
204 fprintf(fid,'+- %0.2f \t Ohm \n',deltaR2s);
205 fprintf(fid,'U1= \t %0.1f ',U1/sqrt(2));
206 fprintf(fid,'+- %0.1f \t V \n',deltaU1);
207 fprintf(fid,'Lh= \t %0.0f ',Lh*1e3);
208 fprintf(fid,' +- %0.0f \t\t mH \n',deltaLh*1e3);
209 fprintf(fid, 'Ls1= \t %0.2f ', Ls1*1e3);
210 fprintf(fid, '+- %0.2f \t mH \n', deltaLs1*1e3);
211 fprintf(fid,'Ls2''= \t %0.2f ',Ls2s*1e3);
212 fprintf(fid,'+- %0.2f \t mH \n',d
213 fprintf(fid,'ü= \t \t %0.1f \n',u);
                                           n', deltaLs2s*1e3);
214 fclose(fid),
```

Listing 1: Matlab-Sourcecode

A.4. Matlabergebnisse

```
Transformator Nennwerte
3
  U1n=
          48
4 U2n=
          24
              V
  S2n=
          15
               VΑ
6 fn=
          50 Hz
7 N1=
          445
8 N2=
          267
9 ü=
          1.7
10 | I2n=
          1
11 Z2n=
          38
              Ohm
```

Listing 2: Transformator Nennwerte

```
1 \Big| \ \mathsf{Transformatorersatzschemawerte} \ \ \mathsf{und} \ \ \mathsf{Fehlertoleranzen}
3 Relativer Fehler bei Oscilloskopmessung =
4 Relativer Fehler bei Spannungmessung =
5 Relativer Fehler bei Stromkopmessung =
6 Relativer Fehler bei Leistungpmessung =
  Relativer Fehler bei Widerstandpmessung =
           7.61 +- 0.04
9 R.1 =
10 RL=
           39.0 +- 0.2
           1589 +- 24
8.08 +- 0.04
11 RFe=
                           Ohm
12 R2 '=
                             Ohm
13 U1=
           48.0 +- 0.3
14 Lh=
           365 +- 7
                           mΗ
15 Ls1=
           10.78 +- 1.18
16 Ls2'=
            10.78 +- 1.18
17 ü=
           1.7
```

Listing 3: Transformator Ersatzschemawerte und Toleranzen



A.5. Matlab Plots

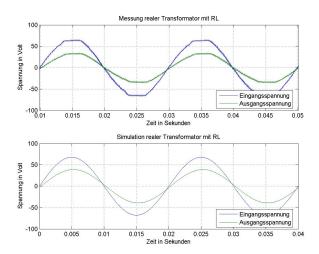


Abbildung 6: Simulation und Messung des Realen Transformators

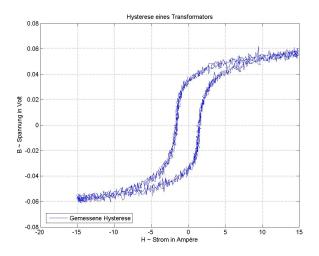
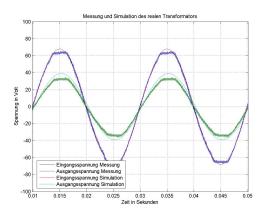
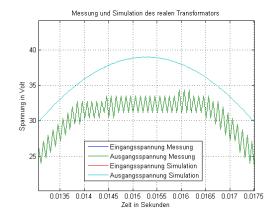


Abbildung 7: Hysterese des Transformators bei Nennbetrieb







A.6. Inventar

- \bullet Grundausrüstung (2 x HM 8011, 2 x HM 8142, HM 5030, HM 8032)
- 1 zusätzliches Multimeter (Hameg 8011)
- 1 Leistungsmessgerät (HM 8115)
- 1 Ohmmeter (Tettex)
- \bullet 1 Stelltransformator LTS 230/48/630(230 V / 0...50 V, 630 mA) mit integriertem Trenntrafo 5:1
- \bullet 1 Leistungswiderstand ARCOL HS50, $39Ohm~(50~\mathrm{W}, 50\%)$
- Box mit Polyester-Folienkondensatoren(..., 470, 1000, 2200 nF)
- \bullet 2 Widerstandsdekaden (1 W, $\pm 1\%$)

Messobjekte

• 1 Transformator mit Eisenkern (48/24 V, 50 Hz, 15 VA, Windungszahlen 445/267)